Séquence 02 - TP02 - Îlot 04

Lycée Dorian Renaud Costadoat Françoise Puig





Structure des SLCI



Référence S02 - TP02 - I04

Compétences Mod2-C20: Modélisation des systèmes asservis

Mod2-C4: Systèmes linéaires continus invariants asservis

Description Modélisation de la structure d'un SLCI. Boucles ouvertes et boucles fer-

mées.

Système Axe Emericc









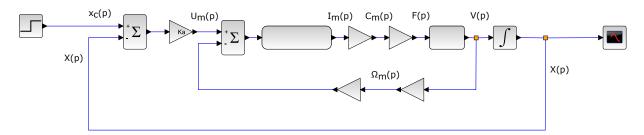
Problématique du TP:

Modéliser un Système Linéaire Continu et Invariant à l'aide d'un schéma bloc

EXPERIMENTER

Identifier les blocs sur le système

L'objectif de ce TP est de modéliser l'axe Emericc par le schéma blocs suivant.



L'objectif de cette première partie va être de déterminer le comportement de l'axe Emericc à partir de son modèle schéma bloc.

Modéliser la structure d'un asservissement

A chaque bloc du système, il est possible d'associer un composant.

Question 1: Associer à chaque composant du système le nom d'un composant.

Question 2 : Déterminer à partir de l'analyse de ces composants les fonctions de transfert manquantes.

Vous choisirez pour la valeur du paramètre K_a plusieurs valeurs distinctes.

Question 3 : Expliquer l'influence de ce paramètre sur les réponses temporelles de l'axe Emericc.









ANALYSER

Structure de l'asservissement du système

L'objectif de cette partie est de déterminer le comportement du système en analysant la structure de l'asservissement.

Question 4 : Déterminer la FTBO du système FTBO(p).

Question 5 : Déterminer la FTBF du système FTBF(p).

Question 6 : Déterminer le gain de la FTBF, le temps de réponse à 5%, et les constantes du système $(\tau, \xi \text{ et } \omega_0)$ et l'écart statique.

Question 7 : Vérifier les données trouvées à la question précédente grâce au tracé du système réel.









- MODELISER -

Simulation du comportement du modèle

Le logiciel **Scilab** permet de tracer la réponse temporelle d'une fonction de transfert donnée. Pour cela, il suffit de lancer le logiciel et d'aller dans le module **Xcos**.

Dans le dossier CPGE du navigateur de palettes, vous trouverez, par exemple :

- une *entrée* : STEP_FUNCTION,
- un *Opérateur linéaire* : CLR, vous modifierez sa fonction de transfert afin d'obtenir ce que vous souhaitez observer,
- une sortie: SCOPE,
- un outil d'analyse : REP_TEMP.

Faire glisser ces blocs sur une page vierge du module xcos et cliquer sur la flèche permettant de lancer la simulation.

Question 1 : Effectuer le tracé du schéma bloc du système sur Scilab.

Question 2 : Tracer les réponses temporelles obtenues durant les activités précédentes afin de vérifier le modèle choisi.

