

1 Modélisation des S.L.C.I.

Question 1 Quel est le théorème de la dérivée première?

A
$$L[f'(t)] = \frac{1}{p} \cdot F(p) - f(0+),$$

B
$$L[f'(t)] = \frac{1}{p} \cdot F(p) + f(0+),$$

C
$$L[f'(t)] = p \cdot F(p) + f(0+),$$

D
$$L[f'(t)] = p \cdot F(p) - f(0+)$$
,

$$\mathsf{E}\ L\lceil f'(t)\rceil = p \cdot F(p).$$

Question 2 Quel est le théorème du retard?

A
$$L[f(t-\tau)] = e^{\tau \cdot p} \cdot F(p)$$
,

B
$$L[f(t-\tau)] = e^{-\tau \cdot p} \cdot F(p)$$

C
$$L[f(t+\tau)] = e^{\tau \cdot p} \cdot F(p)$$
,

D
$$L[f(t+\tau)] = e^{-\tau \cdot p} \cdot F(p)$$
.

Soit la réponse indicielle d'une fonction de transfert H(p) telle que $H(p) = \frac{K}{1 + \frac{2 \cdot \xi}{\omega_0} \cdot p + \frac{p^2}{\omega_z^2}}$, avec xi < 1.

Question 3 Sa pseudo période est :

$$\label{eq:total_transform} \mathsf{A} \ T_p = \frac{2.\pi}{\omega_0 \cdot \sqrt{1 - \xi^2}},$$

$$\mathsf{B} \ T_p = \frac{2.\pi}{\omega_0 \cdot \sqrt{1 + \xi^2}},$$

$$C T_p = \frac{\pi}{\omega_0 \cdot \sqrt{\xi^2 - 1}},$$

$$D T_p = \frac{\pi}{\omega_0 \cdot \sqrt{1 + \xi^2}}.$$

Question 4 Son dépassement est :

A
$$D\% = 100.e^{-\xi \cdot \frac{\pi}{\sqrt{1+\xi^2}}}$$
,

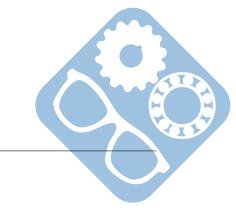
B
$$D\% = 100.e^{\xi \cdot \frac{\pi}{\sqrt{1 - \xi^2}}}$$
,

C
$$D\% = 100.e^{-\xi \cdot \frac{\pi}{\sqrt{1-\xi^2}}},$$

D
$$D\% = 100.e^{\xi \cdot \frac{\pi}{\sqrt{1 + \xi^2}}}$$
.

Question 5 Son temps de réponse est :

$$A t_{R,5\%} = \frac{\xi}{\omega_0} \cdot ln(20),$$





- B $t_{R,5\%} = \frac{1}{\xi \cdot \omega_0} \cdot ln(20),$
- $C t_{R,5\%} = \frac{\xi}{\omega_0} \cdot ln(10),$
- D $t_{R,5\%} = \frac{1}{\xi \cdot \omega_0} \cdot ln(10).$

2 Structure des S.L.C.I.

Lorsque la FTBO d'un système est de classe 0 et d'ordre 1, alors la FTBF est :

- A de classe 0 et d'ordre 1,
- B de classe 1 et d'ordre 1,
- C de classe 0 et d'ordre 2,
- D de classe 1 et d'ordre 2.

Soit une FTBO de la forme
$$FTBO(p) = \frac{K}{1 + \frac{2 \cdot \xi}{\omega_0} \cdot p + \frac{p^2}{\omega_0^2}}$$

Question 6 Le gain statique de la FTBF est :

- A $FTBF(0) = \frac{A(0)}{1+K}$,
- B $FTBF(0) = \frac{A(0)}{K}$,
- $C FTBF(0) = A(0) \cdot (1 + K),$
- D $FTBF(0) = A(0) \cdot K$.

Question 7 La pulsation bouclée de la FTBF est :

- $\mathsf{A}\ \omega_0^* = \omega_0 \cdot \sqrt{1+K},$
- B $\omega_0^* = \frac{\omega_0}{\sqrt{1+K}}$,
- $C \ \omega_0^* = \omega_0 \cdot \sqrt{K},$
- D $\omega_0^* = \frac{\omega_0}{\sqrt{\kappa}}$.

Question 8 Le facteur d'amortissement bouclé de la FTBF est :

- A $\xi^* = \frac{\xi}{\sqrt{1+K}}$,
- $\mathsf{B} \ \xi^* = \xi \cdot \sqrt{1+K},$
- $C \xi^* = \xi \cdot \sqrt{K},$
- D $\xi^* = \frac{\xi}{\sqrt{K}}$.

