

Esteban Foronda Sierra  
Santiago Vanegas Gil

# Introducción a grafos

# ¿Qué es un Grafo?

- Un grafo  $G$  es un par  $(V; E)$  donde  $V$  es un conjunto finito de nodos (vértices) y  $E$  es un conjunto de parejas ordenadas donde cada elemento es un elemento de  $V$  y es llamado conjunto de aristas (edges).

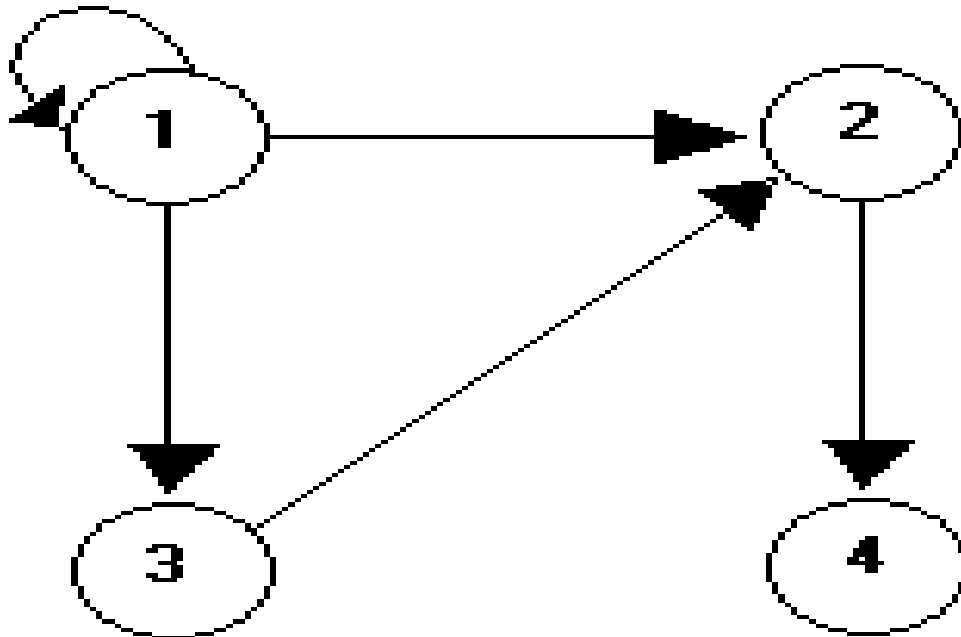
# Clases de grafos

---

- Grafo dirigido
- Grafo no dirigido

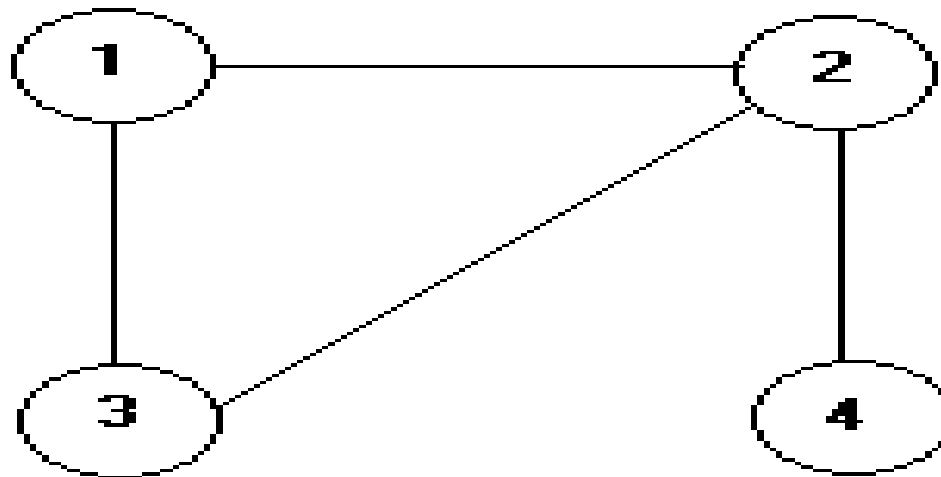
# Grafo dirigido

- $V = (1; 2; 3; 4;)$
- $E = (1; 1);(1; 2);(1; 3);(3; 2);(2;4)$
- Tiene dirección solo se puede ir de 1 a 2.



# Grafo no dirigido

- $V = (1; 2; 3; 4;)$
- $E = (1; 1); (1; 2); (1; 3); (3; 2); (2; 4)$
- No tiene dirección se puede ir de 1 a 2 o de 2 a 1 por el mismo camino



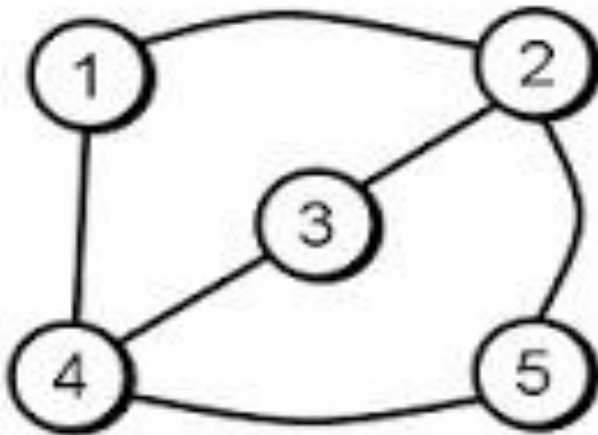
# ¿Cómo se representa un grafo?

---

- Matriz de adyacencia
- Lista de adyacencia

# Matriz de adyacencia

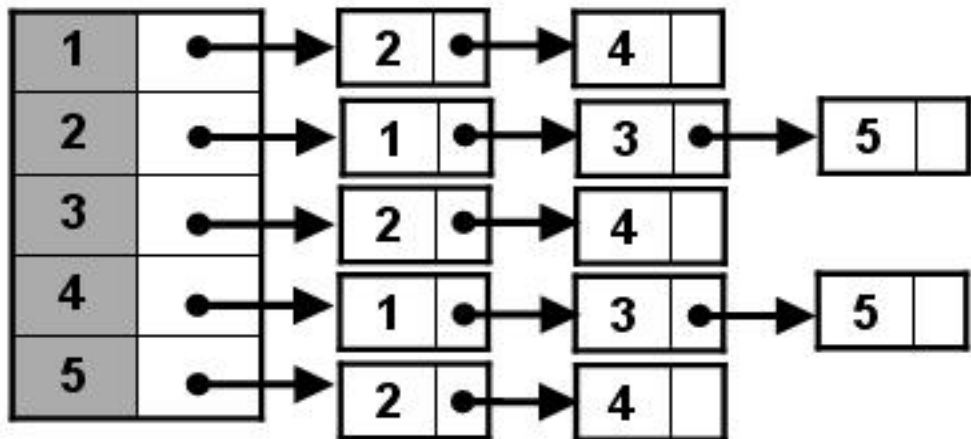
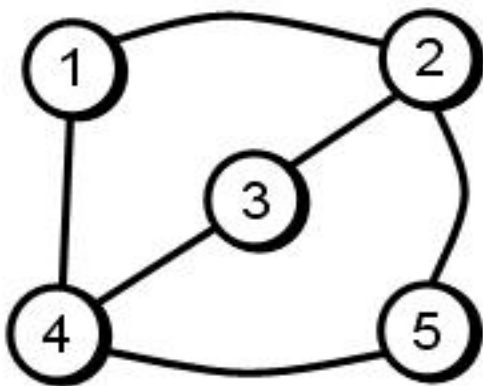
- La representación de un grafo  $G = (V; E)$  como matriz de adyacencia consiste en una matriz  $M$  de tamaño  $|V|.|V|$
- La matriz contiene 1 si  $u$  es adyacente a  $v$  y 0 si no lo es



M	1	2	3	4	5
1	0	1	0	1	0
2	1	0	1	0	1
3	0	1	0	1	0
4	1	0	1	0	1
5	0	1	0	1	0

# Lista de adyacencia

- La representación de un grafo  $G = (V; E)$  como lista de adyacencia consiste en un arreglo  $Adj$  de  $|V|$  vectores.
- $Adj[u]$  contiene una lista (vector) con todos
- En los grafos no dirigidos, dada la arista  $(u; v)$  se agregaría  $v$  a  $Adj[u]$  y  $u$  a  $Adj[v]$ .





# Implementación Matriz de adyacencia

---

- <http://pastie.org/8955455>

# Implementación Lista de adyacencia

---

- <http://pastie.org/8955463>

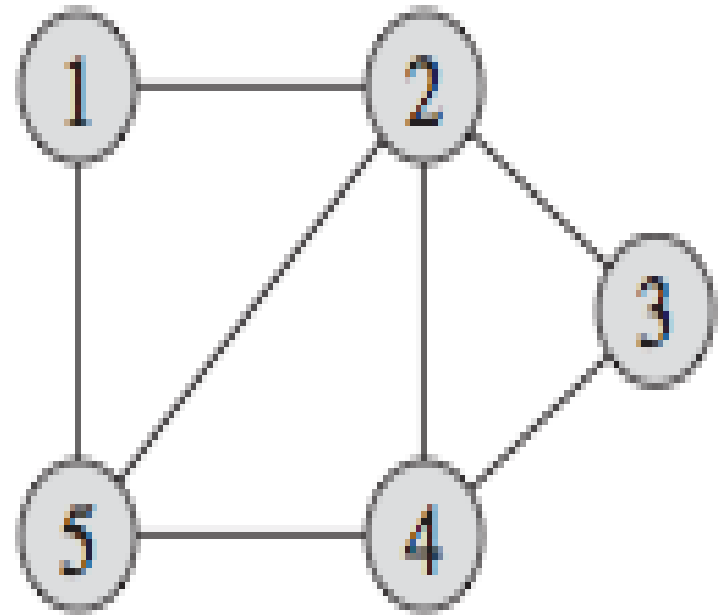
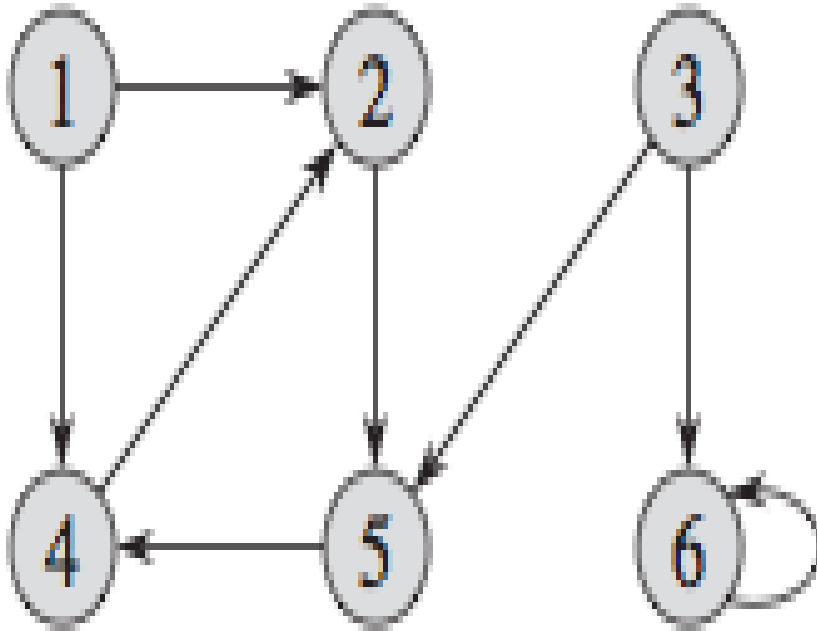
# Lista vs Matriz

- La representación como lista de adyacencia es mas común en grafos dispersos, cuando el numero de aristas es pequeño ( $|E|$  es mucho menor que  $|V|.|V|$ )
- La representación como matriz de adyacencia es común en grafos densos, cuando el numero de aristas es grande ( $|E|$  es cercano a  $|V|$ )
- Verificar si dos nodos están conectados en un la matriz adyacencia es mas fácil que hacerlo en la adyacencia.
- La lista consume menos memoria que una matriz en grafos dispersos

# BFS: Breadth-First Search

- Algoritmo para recorrer o buscar elementos en un grafo.
- Se comienza desde un nodo y se exploran todos los vecinos de este nodo.
- Luego, para cada uno de los vecinos, se exploran sus respectivos vecinos( que no se hayan visto antes).
- Se continúa de esta manera hasta que se haya recorrido todo el grafo

# Ejemplos



# Algoritmo

---

- <http://pastie.org/9513307>

# Aplicaciones

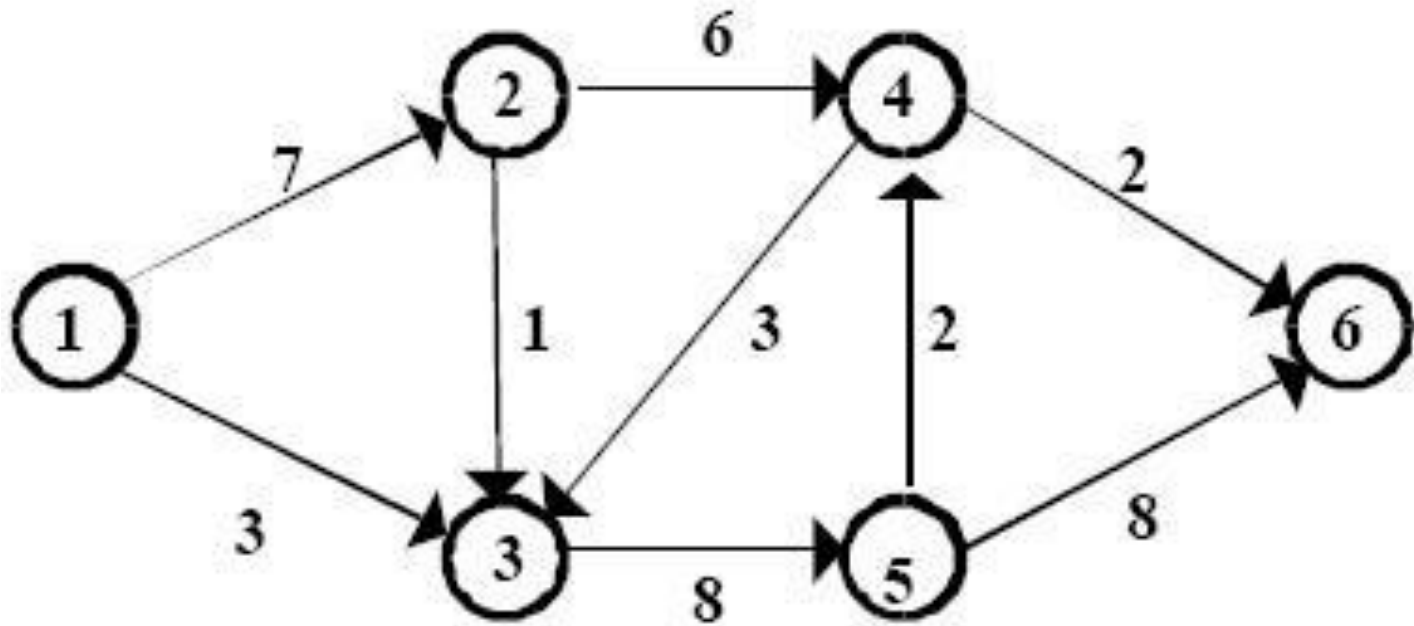
- Buscar o recorrer elementos en un grafo
- Hallar mínimo número de aristas para llegar de la fuente a cualquier nodo.
- Hallar los nodos alcanzables desde la fuente (Ver si existe un camino de la fuente a cualquier nodo).

# Grafos con peso

- Un grafo con pesos (weighted graph) es un grafo cuyas aristas tienen asociado un peso. Si el peso de la arista  $(u; v)$  es  $w$  entonces ir de  $u$  a  $v$  tiene un costo  $w$ .

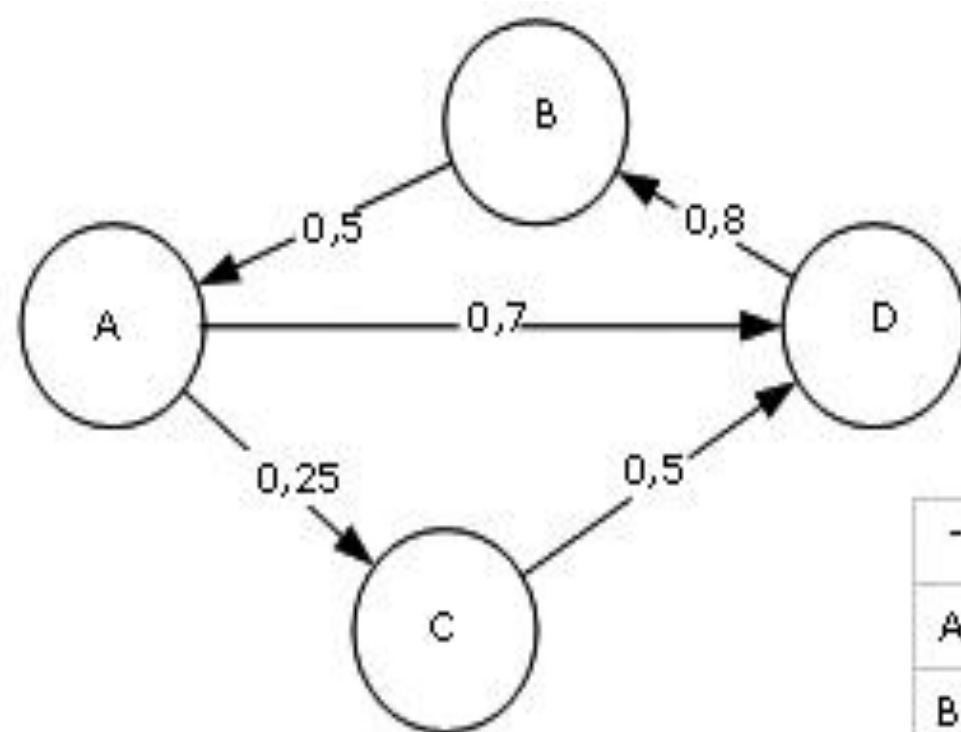


# Grafos con peso



# Representación Matriz

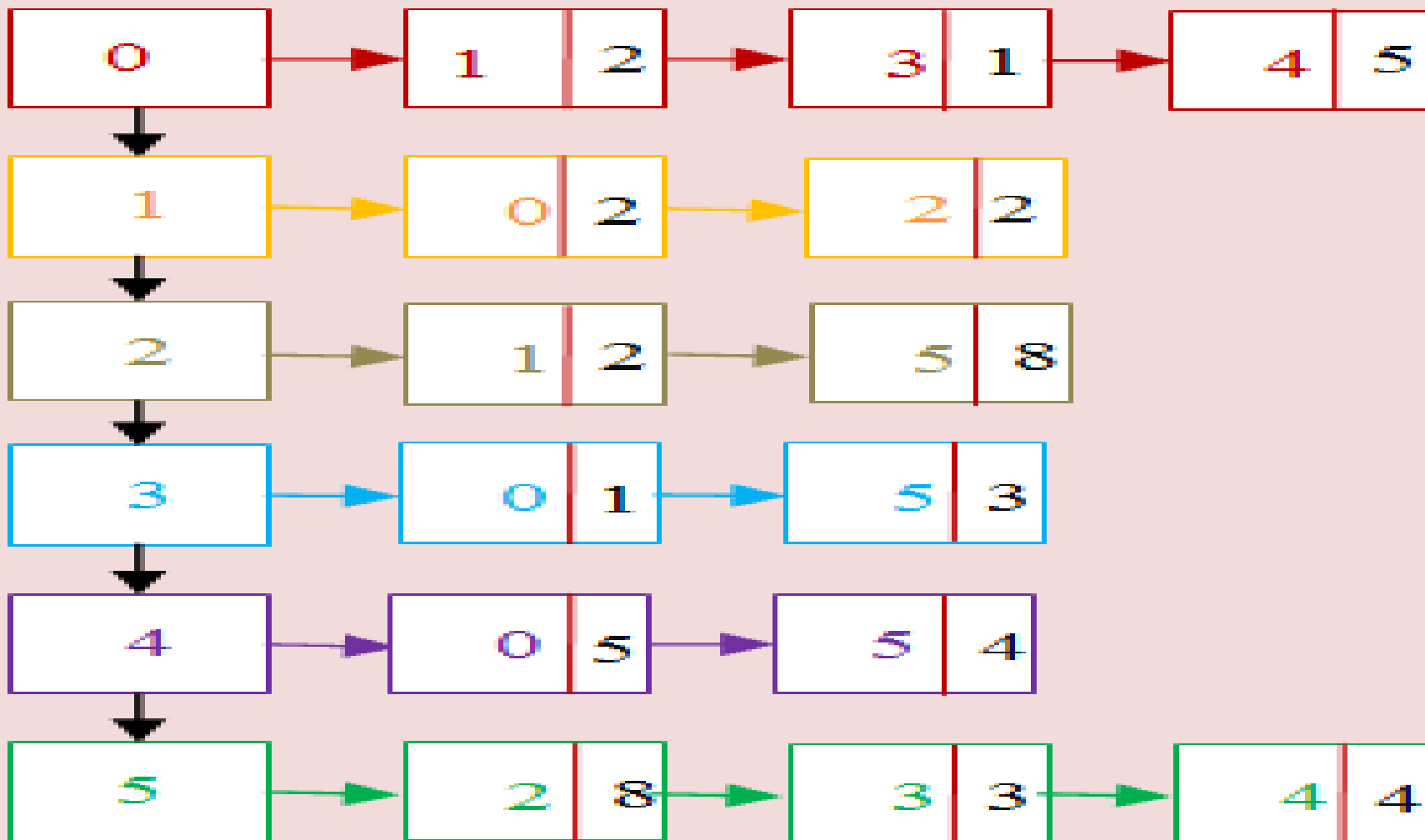
- En la representación como matriz, en lugar de almacenar un 1 en la posición  $u, v$  si los nodos  $u$  y  $v$  están conectados, almacenar el peso con el que están conectados el nodo  $u$  y el nodo  $v$ . Si los dos nodos no están conectados almacena  $-\text{INFINITO}$



-	A	B	C	D
A	0	-	0,25	0,7
B	0,5	0	0	0
C	0	0	0	0,5
D	0	0,8	0	0

# Representación Lista

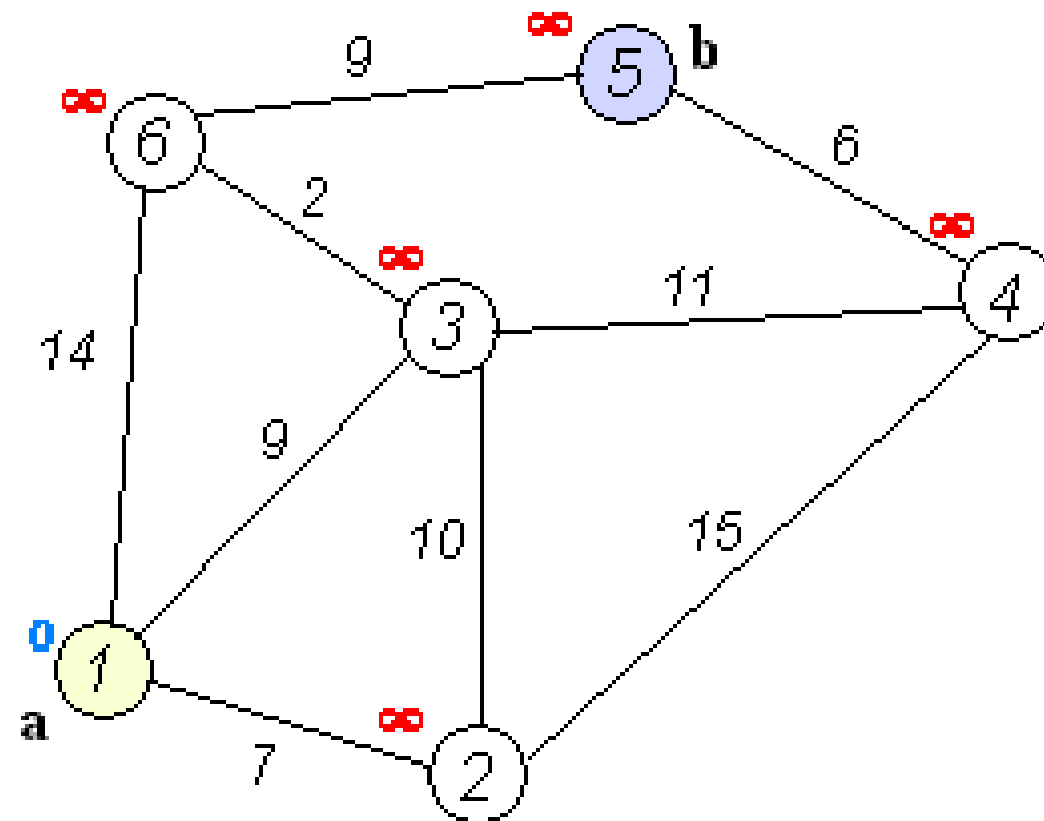
- En la representación como lista de adyacencia, si el nodo  $u$  está conectado con el  $v$  con un peso  $w$ , en  $g[u]$  se almacena la pareja  $(v; w)$ .
- Para esto es útil el tipo de dato `pair <int, int>` que es una pareja de enteros.
- El grafo podrá ser `vector < pair <int, int> > g[MAXN]`.



# DIJKSTRA

- Dado un grafo  $G = (V; E)$ , el algoritmo de Dijkstra halla el camino mas corto desde una fuente  $s$  a todos los  $v$  cuando los pesos de las aristas son **no negativos**.
- Este es el algoritmo **mas rápido** conocido para problema de SSP para grafos arbitrarios con pesos **no negativos**.

# Funcionamiento



# Pseudo- Código

- Sean  $s$  el nodo fuente  $d[v]$  la distancia del nodo  $s$  al nodo  $v$
- $p[v]$  el nodo predecesor a  $v$  en el camino mas corto de  $s$  a  $v$ .
- -----
- 1 Hacer  $d[s] = 0$  y  $d[v] = \text{INF}$  para todos los demás nodos
- 2 Hacer  $p[v] = -1$  para todos los nodos
- 3 Agregar a la lista de nodos pendientes el nodo  $s$  con distancia 0
- 4 Mientras que haya nodos en la lista de pendientes
- 5 Extraer el nodo con la menor distancia (llamémoslo  $cur$ )
- 6 Recorrer cada vecino de  $cur$  (llamémoslo  $next$ )
- 7 Sea  $w_{\text{extra}}$  el peso de la arista de  $cur$  a  $next$
- 8 Si  $d[next] > d[cur] + w_{\text{extra}}$
- 9  $d[next] = d[cur] + w_{\text{extra}}$
- 10  $p[next] = cur$
- 11 Agregar  $next$  con  $d[next]$  a la lista de nodos pendientes



# Implementación

---

- <http://pastie.org/8955588>

# Problemas

- [http://uva.onlinejudge.org/index.php?option=com\\_onlinejudge&Itemid=8&category=24&page=show\\_problem&problem=870](http://uva.onlinejudge.org/index.php?option=com_onlinejudge&Itemid=8&category=24&page=show_problem&problem=870)
- [http://uva.onlinejudge.org/index.php?option=com\\_onlinejudge&Itemid=8&category=24&page=show\\_problem&problem=1927](http://uva.onlinejudge.org/index.php?option=com_onlinejudge&Itemid=8&category=24&page=show_problem&problem=1927)