# EYP1025-1027 Modelos Probabilísticos Clase 6

Profesor: Reinaldo B. Arellano-Valle

Departamento de Estadística Pontificia Universidad Católica de Chile



### Contenido I

- Tipos de Variables Aleatorias o Distribuciones
  - Definiciones equivalentes
  - Ejemplos
- 2 Localización y Dispersión de una Distribución
  - Esperanza
  - Ejemplos
  - Propiedades básicas
  - Otras propiedades
  - Mediana
  - Varianza
  - Propiedades básicas
  - Ejemplos

Variable aleatoria discreta

Como ya vimos, hay básicamente tres tipos de variables aleatorias o distribuciones:

- a) Discretas
- b) Continuas (o absolutamente continuas)
- c) Mixtas

En este curso estudiamos esencialmente el caso discreto y el caso continuo, lo cual permite analizar el caso mixto sin mayor dificultad. Definiciones equivalentes de variables aleatorias discretas y continuas son presentadas a continuación.

#### Definiciones equivalentes

Sea X una variable aleatoria definida sobre un modelo de probabilidad  $(\Omega, \, \mathcal{Q}, \, P)$ .

### Definición 1.1

i) Se dice que la variable aleatoria X tiene (o sigue) una **distribución discreta**, o que X es una **variable aleatoria discreta**, si su recorrido,  $\mathcal{X} = \{x \in \mathbb{R} : \exists \ \omega \in \Omega, X(\omega) = x\}$ , es finito o infinito numerable.

En este caso, la función no negativa  $f_X(x) = P(X = x), x \in \mathbb{R}$ , se llama función (de masa) de probabilidad (fmp o fp).

### Funciones de densidad

ii) Se dice que la variable aleatoria X tiene (o sigue) una distribución (absolutamente) continua, o que X es una variable aleatoria (absolutamente) continua, si existe una función no negativa  $f_X(x)$ ,  $x \in \mathbb{R}$ , llamada función de densidad (de probabilidad) (fdp o fd), tal que  $F_X(x) = P(X \le x) = \int_{-\infty}^x f_X(x) dx$  para todo  $x \in \mathbb{R}$ .

En este caso, el recorrido  $\mathcal{X}$  de X es un conjunto no contable de números reales;  $P(X = x) = F_X(x) - F_X(x^-) = 0$  para todo x; y  $f_X(x) = \frac{dF_X(x)}{dx}$  en todos aquellos puntos x donde  $F_X(x)$  es diferenciable.

Definiciones equivalentes

#### Teorema 1.1

Una función  $f_X(x)$ ,  $x \in \mathbb{R}$ , es la fmp o la fdp de una variable aleatoria X si y sólo si:

- a)  $f_X(x) \ge 0$  para todo x  $(f_X(x) > 0$  si  $x \in \mathcal{X})$ , y
- b)  $\sum_{x \in \mathcal{X}} f_X(x) = 1$  (fmp) o  $\int_{-\infty}^{\infty} f_X(x) dx = 1$  (fdp).

Además, para cualquier conjunto  $B \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$ , se tiene que

$$P_X(B) = P(X \in B) = \begin{cases} \sum_{x \in B} f_X(x), & \text{en el caso discreto,} \\ \int_B f_X(x) dx, & \text{en el caso continuo.} \end{cases}$$

**Nota:** Al conjunto  $\mathcal{X} = \{x \in \mathbb{R} : f_X(x) > 0\}$  también se le llama **soporte** de (la distribución de) X.

**Ejemplos** 

### Ejemplo 1.1

Una urna contiene dos bolitas blancas y tres rojas. Se saca una muestra aleatoria (m.a.) de tres bolitas simultáneamente. Encontrar la fmp y la fda del número de bolitas rojas en la muestra. Sea X = número de bolitas rojas; entonces  $\mathcal{X} = \{1, 2, 3\}$ . Como la m.a. es sin devolución, entonces la fmp de X está dada por,

$$f_X(x) = P(X = x) = \begin{cases} \frac{\binom{3}{x}\binom{2}{3-x}}{\binom{5}{3}}, & \text{si } x = 1, 2, 3, \\ 0, & \text{eoc.} \end{cases}$$

La fda de X toma la forma,

$$F_X(x) = \sum_{t \le x} f_X(t) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < 1, \\ .3 & \text{si } 1 \le x < 2, \\ .9 & \text{si } 2 \le x < 3, \\ 1 & \text{si } x \ge 3. \end{cases}$$

#### Ejemplo 1.2

Suponga que una variable aleatoria X tiene fdp dada por,

$$f_X(x) = \begin{cases} 2x, & \text{si } 0 < x < 1, \\ 0, & \text{eoc.} \end{cases}$$

Sean A = (0, 1/2] y B = [1/3, 1/2]. Calcular  $P_X(B|A)$ . Para ello, note que  $B \subset A$  y, por la definición de probabilidad condicional, que

$$P_X(B|A) = \frac{P_X(A \cap B)}{P_X(A)} = \frac{P_X(B)}{P_X(A)}$$
$$= \frac{P(X \in B)}{P(X \in A)} = \frac{\int_{1/3}^{1/2} 2x dx}{\int_{0}^{1/2} 2x dx} = \frac{5}{9}.$$

Dos aspectos extremadamente útiles asociados a una variable aleatoria X son la localización y dispersión de la distribución de X. Tales aspectos corresponden a características numéricas de la distribución de X, y sirven para tener una idea global sobre el punto donde se ubican (concentran) los valores posibles de X y de cuan concentrados (o dispersos) se encuentran dichos valores con respecto a su ubicación.

Aunque existen varias medidas de localización y dispersión de una distribución, en este curso estudiamos sólo algunas de ellas, comenzando con la *esperanza* o *valor esperado* o simplemente *media* de una variable aleatoria o distribución, ya que es la medida de localización más utilizada.

#### Esperanza

Sea X una variable aleatoria definida sobre un modelo de probabilidad  $(\Omega, \mathcal{A}, P)$ .

#### Definición 2.1

La esperanza (o valor esperado o media) de la variable aleatoria X, se define como

$$E(X) = \begin{cases} \sum_{x \in \mathcal{X}} x f_X(x) & \text{si } X \text{ es discreta }, \\ \int_{-\infty}^{\infty} x f_X(x) dx & \text{si } X \text{ es continua }, \end{cases}$$

provisto que la suma o la integral existan. Si la suma o la integral divergen, o no estan definidas, se dice que  $\mathrm{E}(X)$  no existe.

**Nota:** Esta definición presupone que X es *absolutamente integrable*, es decir, se cumple que  $\mathrm{E}(|X|) := \sum_{x \in \mathcal{X}} |x| f_X(x) < \infty$  (caso discreto), o  $\mathrm{E}(|X|) := \int_{-\infty}^{\infty} |x| f_X(x) < \infty$  (caso continuo), ya que  $|\mathrm{E}(X)| \leq \mathrm{E}(|X|)$ 

#### **Notas:**

- 1. Es bastante común usar la notación  $\mu_X = \mathrm{E}(X)$  para referirse a la media de X.
- 2. En el caso discreto, si  $\mathcal{X} = \{x_1, x_2, \ldots\}$  es el recorrido de X, entonces

$$E(X) = \sum_{i=1}^{\infty} x_i f_X(x_i) = \sum_{i=1}^{\infty} x_i P(X = x_i),$$

provisto que la serie converga.

3. Si X es una variable aleatoria arbitraria, entonces su esperanza se puede calcular como

$$E(X) = \int_0^\infty (1 - F_X(x)) dx - \int_0^0 F_X(x) dx, \quad (*)$$

provisto que ambas integrales existan.

### **Ejemplos**

### Ejemplo 2.1

Sea X una variable aleatoria discreta con fmp dada por,

$$f_X(x) = \begin{cases} \frac{3^x e^{-3}}{x!}, & \text{si } x = 0, 1, 2, \dots, \\ 0 & \text{eoc.} \end{cases}$$

Entonces,

$$E(X) = \sum_{x=1}^{\infty} x \frac{3^x e^{-3}}{x!} = e^{-3} \sum_{x=1}^{\infty} \frac{3^x}{(x-1)!}$$
$$= e^{-3} \sum_{j=0}^{\infty} \frac{3^{j+1}}{j!} = 3e^{-3} \sum_{j=0}^{\infty} \frac{3^j}{j!}$$
$$= 3e^{-3} e^3 = 3.$$

### Ejemplo 2.2

Sea X una variable aleatoria continua con fdp dada por,

$$f_X(x) = \begin{cases} 2x, & \text{si } 0 < x < 1 \\ 0, & \text{eoc.} \end{cases}$$

Entonces,

$$E(X) = \int_{-\infty}^{\infty} x f_X(x) dx$$
$$= \int_{0}^{1} 2x^2 dx$$
$$= \frac{2}{3}.$$

### Ejemplo 2.3

Sea X una variable aleatoria con f<br/>da dada por,

$$F_X(x) = \begin{cases} 0, & \text{si } x < 0, \\ x, & \text{si } 0 \le x < \frac{1}{2}, \\ 1, & \text{si } x \ge \frac{1}{2}. \end{cases}$$

En este caso, X es una variable aleatoria mixta ya que  $P(X=\frac{1}{2})=\frac{1}{2}$  y P(X=x)=0 para todo  $x\neq\frac{1}{2}$ . Además, en la parte continua,

$$f_X(x) = \frac{dF_X(x)}{dx} = \begin{cases} 1, & \text{si } 0 < x < \frac{1}{2}, \\ 0, & \text{eoc.} \end{cases}$$

Luego, al mezclar las definiciones de esperanza, se tiene que,

$$\mathrm{E}(X) = \underbrace{\frac{1}{2}P(X = \frac{1}{2})}_{\text{parte discreta}} + \underbrace{\int_{0}^{1/2}xdx}_{\text{parte continua}} = \frac{1}{4} + \frac{1}{8} = \frac{3}{8}.$$

Alternativamente, la formula (\*) (ver Nota 3.) también permite calcular esta esperanza; en efecto, primero note que,

$$\operatorname{si} \ x \geq 0 \implies 1 - F_X(x) = \begin{cases} 1 - x, & \operatorname{si} \ 0 \leq x < \frac{1}{2}, \\ 0, & \operatorname{si} \ x \geq \frac{1}{2}. \end{cases}$$

Luego,

$$E(X) = \int_0^{1/2} (1-x)dx + \int_{1/2}^0 0dx - \int_{-\infty}^0 0dx = (x - \frac{x^2}{2}) \Big|_0^{1/2} = \frac{1}{2} - \frac{1}{8} = \frac{3}{8}.$$

#### Propiedades básicas

Algunas propiedades básicas del operador esperanza se resumen a continuación:

#### Teorema 2.1

Sean a, b y c constantes, y sean X e Y variables aleatorias cuyas esperanza existen. Entonces,

- E1) Si  $X(\omega)=c$  (constante) para todo  $\omega$ , es decir, la variable aleatoria X es degenera en c (P(X=c)=1), entonces  $\mathrm{E}(X)=c$
- E2) Si  $X(\omega) \geq 0$  para todo  $\omega$ , es decir, la variable aleatoria X es no negativa, entonces  $\mathrm{E}(X) \geq 0$ . Además, de la formula general de esperanza dada en (\*), sigue que,

$$E(X) = \int_0^\infty (1 - F_X(x)) dx = \int_0^\infty P(X > x) dx.$$

En particular, si X es una variable aleatoria discreta con recorrido  $\mathcal{X} = \mathbb{Z}_+$  (enteros no negativos), entonces

$$\mathsf{E}(X) = \sum_{x=0}^{\infty} P(X > x) = \sum_{x=1}^{\infty} P(X \ge x). \quad (**)$$

- E3) Si  $X(\omega) \ge Y(\omega)$  para todo  $\omega$ , entonces  $\mathrm{E}(X) \ge \mathrm{E}(Y)$
- E4) Si  $a \leq X(\omega) \leq b$  para todo  $\omega$ , entonces  $a \leq E(X) \leq b$ .
- E5) E(aX + b) = a E(X) + b (linealidad del operador  $E(\cdot)$ ).

**Tarea:** 1) Demuestre (\*\*) usando la definición de esperanza de una variable aleatoria discreta. *Idea:* Sea  $p_i = P(X=i)$ ,  $i=0,1,2,\ldots$ ; luego aplique la definición de  $\mathsf{E}(X)$  para el caso discreto.

2) Use 
$$(**)$$
 para obtener  $E(X)$  si: a)  $X \sim \mathcal{G}eom(p)$  y b)  $X \sim Exp(\lambda)$ .

#### Demostración 2.1

Daremos los detalles solo para E5) y solo para el caso continuo, el caso discreto es similar. Por definición,

$$E(aX + b) = \int_{-\infty}^{\infty} (ax + b) f_X(x) dx$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} ax f_X(x) dx + \int_{-\infty}^{\infty} b f_X(x) dx$$

$$= a \int_{-\infty}^{\infty} x f_X(x) dx + b \int_{-\infty}^{\infty} f_X(x) dx$$

$$= a E(X) + b.$$

Las otras propiedades se prueban de manera similar.

#### Otras propiedades

El concepto de esperanza puede extenderse a funciones de una variable aleatoria X. De hecho, como veremos más tarde, si X esta definidad en  $(\Omega,\,\mathcal{Q},\,P)$  y g es una función con dominio y recorrido en los reales, entonces Y=g(X) también es una variable aleatoria en  $(\Omega,\,\mathcal{Q},\,P)$ , ya que para cada  $\omega\in\Omega$ , se tiene que  $Y(\omega)=g(X(\omega))\in\mathbb{R}$ . Así, el siguiente resultado puede usarse como definición general de esperanza o bien como una propiedad del valor esperado de una variable aleatoria

E5) Sean X una variable aleatoria en  $(\Omega, \mathcal{A}, P)$ , y g(x),  $x \in \mathbb{R}$ , una función tal que la variable aleatoria g(X) tenga esperanza finita. Entonces,

$$\mathrm{E}\{g(X)\} = \begin{cases} \int_{-\infty}^{\infty} g(x) f_X(x) dx & \text{si } X \text{ es continua} \\ \sum_{x \in \mathcal{X}} g(x) f_X(x) & \text{si } X \text{ es discreta} \end{cases}.$$

Otras propiedades

De este último resultado se deducen otras propiedades del operador esperanza.

E6) (Aditividad) Sean X es una variable aleatoria en  $(\Omega,\,\Omega,\,P)$ , y sean  $g_1(x),g_2(x),\,x\in\mathbb{R}$ , funciones tales que las variables aleatorias  $g_1(X)$  y  $g_2(X)$  tienen esperanza finita. Entonces,

$$\mathsf{E}\{a\,g_1(X) + b\,g_2(X) + c\} = a\,\mathsf{E}\{g_1(X)\} + b\,\mathsf{E}\{g_1(X)\} + c,$$

donde a, b, c son constantes reales.

- E7) (Desigualdad de Jensen) Sea X una variable aleatoria con esperanza finita, y q una función de  $\mathbb{R}$  para  $\mathbb{R}$ :
  - i) Si g es convexa, entonces  $E\{g(X)\} \ge g(E(X))$ .
  - ii) Si g es cóncava, entonces  $E\{g(X)\} \le g(E(X))$ .

### Ejemplo 2.4

- a)  $g(x) = |x|, x \in \mathbb{R}$ , es convexa  $\Longrightarrow E(|X|) \ge |E(X)|$
- b)  $g(x) = x^2, x \in \mathbb{R}$ , es convexa  $\Longrightarrow E(X^2)| \ge E(X)$
- c)  $g(x) = \log x$ , x > 0, es cóncava; en este caso, si  $P(X > 0) = 1 \Longrightarrow E(\log X) \le \log E(X)$

Mediana

Otra medidad de localización de una variable aleatoria o distribución es la *mediana*:

### Definición 2.2

La **mediana** de una variable aleatoria X es algún número  $m = \operatorname{med}(X)$  tal que

$$P(X \geq m) \geq \frac{1}{2} \quad \text{y} \quad P(X \leq m) \geq \frac{1}{2}.$$

La principal desventaja de la media  $\mu_X=\mathsf{E}(X)$  como medida de localización de la variable aleatoria X es que no siempre existe; mientras que la mediana de X siempre existe. Sin embargo, la desventaja de la mediana es que no siempre es única; mientras que la media cuando existe, es única.

Mediana

#### **Notas:**

- a) Si X es una variable aleatoria con media finita y distribución simétrica, entonces  $\mu_X = \mathsf{E}(X)$  es una mediana
- b) Si X tiene distribución asimétrica (o simétrica de colas pesadas), la mediana de X puede ser una "mejor" medida localización.

**Tarea:** Sean  $\mu$  y m la media y mediana, respectivamente, de una variable aleatoria X. Pruebe que:

- i)  $E\{(X \mu)^2\} = \min_{c \in \mathbb{R}} E\{(X c)^2\}$
- ii)  $E\{|X m|\} = \min_{c \in \mathbb{R}} E\{|X c|\}$

#### Varianza

Dos variables aleatorias pueden tener la misma localización, y ser muy diferentes. O sea, también hay que tomar en cuenta la *dispersión* de la variable aleatoria, para darse una idea de cuan homegénea (menor dispersión) o heterogénea (mayor dispersión) es la distribución de sus valores. La medida de dispersión más común es la *varianza* de una variable aleatoria X, la cual mide la dispersión de X con respecto a su media  $\mu_X$ .

#### Definición 2.3

Sea X una variable aleatoria y sea  $\mu_X = E(X)$ . La varianza de X se define como,  $Var(X) = E\{(X - \mu_X)^2\}$ , es decir,

$$\operatorname{Var}(X) = \begin{cases} \int_{-\infty}^{\infty} (x - \mu_X)^2 f_X(x) dx & \text{si } X \text{ es continua} \\ \sum_{x \in \mathcal{X}} (x - \mu_X)^2 f_X(x) & \text{si } X \text{ es discreta} \end{cases}.$$

La raíz cuadrada positiva de Var(X) es la desviación estándar de X.

También es común usar la notación  $\sigma_X^2 := \operatorname{Var}(X)$  y  $\sigma_X := \sqrt{\operatorname{Var}(X)}$ .

Propiedades básicas

Algunas propiedades importantes de la varianza de una variable aleatoria son dadas a continuación. Las demostraciones quedan de ejercio (ver Casella & Berger (2002)).

#### Teorema 2.2

Sea X una variable aleatoria cuya varianza existe, y sean a,b,c constantes reales. Entonces,

- V1)  $Var(X) \ge 0$  y Var(X) = 0 si y sólo si  $X \equiv c$
- V2)  $Var(X) = E(X^2) \{E(X)\}^2$
- $V3) \operatorname{Var}(aX + b) = a^2 \operatorname{Var}(X)$

**Nota:** V1)+ V2)  $\Longrightarrow$  E( $X^2$ )  $\ge$  {E(X)} $^2$ . Luego, si E( $X^2$ )  $< \infty$ , entonces  $\mathrm{Var}(X) < \infty$ .

### **Ejemplos**

### Ejemplo 2.5

Sea X = número de caras en tres tiradas de una moneda honesta.

Aquí,  $\mathcal{X} = \{0, 1, 2, 3\}$  y

$$f_X(x) = \begin{cases} \frac{1}{8}, & \text{si } x = 0, 3, \\ \frac{1}{8} & \text{si } x = 1, 2, \\ 0, & \text{si no.} \end{cases}$$

$$\implies E(X) = 0 \times \frac{1}{8} + 1 \times \frac{3}{8} + 2 \times \frac{3}{8} + 3 \times \frac{1}{8} = \frac{3}{2},$$

$$\implies Var(X) = \left(0 - \frac{3}{2}\right)^2 \times \frac{1}{8} + \left(1 - \frac{3}{2}\right)^2 \times \frac{3}{8} + \left(2 - \frac{3}{2}\right)^2 \times \frac{3}{8} + \left(3 - \frac{3}{2}\right)^2 \times \frac{1}{8} = \frac{3}{4}$$

**Nota:** La simetría de  $f_X(\cdot) \Longrightarrow m = \mathsf{E}(X) = 1.5$  es una mediana de X

**Ejemplos** 

### Ejemplo 2.6

Sea X una variable aleatoria continua con fdp dada por

$$f_X(x) = \begin{cases} \frac{|x|}{16}, & \text{si } |x| \le 4\\ 0, & \text{si no.} \end{cases}$$

$$\implies \mathrm{E}(X) = \int_{|x|>4} x \times 0 dx + \int_{|x|\leq 4} x \times \frac{|x|}{16} dx = -\int_{-4}^{0} \frac{x^2}{16} dx + \int_{0}^{4} \frac{x^2}{16} dx = 0,$$

$$\implies \mathrm{Var}(X) = \int_{|x|\leq 4} (x-0)^2 \times \frac{|x|}{16} dx = 8 \quad (Tarea!)$$

**Nota:**  $f_X(-x) = f_X(x) \ \forall x \Longleftrightarrow -X \stackrel{d}{=} X \Longleftrightarrow$  la distribución de X es simétrica con respecto al origen. En tal caso, si existe,  $\mathsf{E}(X) = 0$ . Además,  $m = \mathsf{E}(X) = 0$  y es única.

### Ejemplo 2.7

Sea X una variable aleatoria continua con fdp de Cauchy, es decir,

$$f_X(x) = \frac{1}{\pi(1+x^2)}, -\infty < x < \infty.$$

Note que  $f_X(-x) = f_X(x)$  para todo x, es decir, X tiene distribución simétrica en torno al cero. En este caso, es fácil ver que la mediana de X es m=0, y es única; mientras que la media de X no existe. En efecto,

$$E(X) = \int_{-\infty}^{\infty} x f_X(x) dx$$
$$= \int_{-\infty}^{0} x f_X(x) dx + \int_{0}^{\infty} x f_x(x) dx$$

$$\Longrightarrow \ \mathsf{E}(X) = \underbrace{\int_{\infty}^{0} y f_{x}(-y) dy}_{y=-x} + \int_{0}^{\infty} f_{x}(x) dx$$

$$= -\int_{0}^{\infty} y f_{X}(y) dy + \int_{0}^{\infty} x f_{X}(x) dx$$

$$= -\frac{1}{\pi} \int_{0}^{\infty} \frac{y}{1+y^{2}} dy + \frac{1}{\pi} \int_{0}^{\infty} \frac{x}{1+x^{2}} dx$$

$$= -\frac{1}{2\pi} \log(1+y^{2}) |_{0}^{\infty} + \frac{1}{2\pi} \log(1+x^{2}) |_{0}^{\infty}$$

$$= -\frac{1}{2\pi} \log(1+\infty^{2}) + \frac{1}{2\pi} \log(1+\infty^{2})$$

$$= -\infty + \infty \longrightarrow \mathsf{indeterminado!} \Longrightarrow \mathsf{E}(X) \ \mathsf{no} \ \mathsf{existe!}.$$

### Ejemplo 2.8

Sea A un evento en  $(\Omega, \Omega, P)$ , con P(A) = p y por lo tanto  $P(A^c) = 1 - p$ ,  $0 \le p \le 1$ . Suponga que usted gana \$1 si A ocurre y \$0 si  $A^c$  ocurre. Sea X = ganancia obtenida en un intento. Entonces,  $\mathcal{X} = \{0,1\}$  y la ganancia esperada es

$$E(X) = 0 \times P(X = 0) + 1 \times P(X = 1) = 0 \times (1 - p) + 1 \times p = p$$

**Iterpretación:** Sean  $X_1, \ldots, X_n$  las ganancias obtenidas en n intentos independientes de este juego. Entonces,

$$\implies \bar{X}_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i = \frac{n(A)}{n} = f_n(A) \to p = P(A), \text{ cuando } n \to \infty$$

 $\therefore p = E(X)$  representa la ganancia promedio en el largo plazo.

### Ejemplo 2.9

Se lanza una moneda honesta hasta obtenre cara. Si la primera cara ocurre en el k-ésimo intento, usted gana  $2^k$ . Sea X =ganancia obtenida. Entonces,  $\mathcal{X} = \{2, 2^2, 2^3, \ldots\}$ , y

$$P(X = 2^k) = \Pr(\text{de obtener cara en el } k - \text{\'esimo intento})$$

$$= \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2}\right)^{k-1} = \frac{1}{2^k}, \quad k = 1, 2, 3, \dots$$

$$\implies E(X) = \sum_{k=0}^{\infty} 2^k \times \frac{1}{2^k} = 1 + 1 + 1 + \dots = \infty$$

Aquí, aunque E(X) diverge para  $+\infty$ , ella no esta indeterminada

### References

Blanco, L., Arunachalam, V. y Dharmaraja, S. (2012). *Introduction to Probability and Stochastic Processes*. John Wiley, New Jersey.

Casella, G. y Berger, R.L. (2002). *Statistical Inference*. Second Edition. Duxbury, California.