PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DE CHILE

FACULTAD DE MATEMÁTICAS

DEPARTAMENTO DE MATEMÁTICAS

Temporada Verano 2018

MAT 1203 – Álgebra lineal

Solución Interrogación 1

1. Sean $v_1, v_2, v_3 \in \mathbb{R}^3$ vectores unitarios tales que v_1 es ortogonal a v_2 y a v_3 , y $v_2 \cdot v_3 = 5$. Calcule el valor de

$$||3v_1 - 2v_2 + 2v_3||^2$$

Solución.

$$||3v_1 - 2v_2 + 2v_3||^2 = (3v_1 - 2v_2 + 2v_3) \cdot (3v_1 - 2v_2 + 2v_3)$$
$$= 3v_1 \cdot 3v_1 + 2v_2 \cdot 2v_2 + 2v_3 \cdot 2v_3 - 3v_1 \cdot 2v_2 + 3v_1 \cdot 2v_3 - 2v_2 \cdot 3v_1 - 2v_2 \cdot 2v_3 + 2v_3 \cdot 3v_1 - 2v_3 \cdot 2v_2$$

Luego como $v_i \cdot v_i = ||v_i||^2 = 1$ ya que son vectores unitarios, $v_1 \cdot v_2 = 0$ y $v_1 \cdot v_3 = 0$ ya que v_1 es ortogonal a v_2 y a v_3 y que el producto punto es conmutativo, tenemos que

$$= 9\|v_1\|^2 + 4\|v_2\|^2 + 4\|v_3\|^2 - 8v_2 \cdot v_3 = 9 + 4 + 4 - 8 \cdot 5 = -23$$

- 1 pto por argumentar que $||3v_1 2v_2 + 2v_3||^2 = (3v_1 2v_2 + 2v_3) \cdot (3v_1 2v_2 + 2v_3)$.
- 1 pto por argumentar que el producto punto es distributivo y conmutativo.
- 1 pto por argumentar que $v_i \cdot v_i = ||v_i||^2 = 1$ ya que son vectores unitarios.
- 1 pto por argumentar que $v_1 \cdot v_2 = 0$ y $v_1 \cdot v_3 = 0$ ya que v_1 es ortogonal a v_2 y a v_3 .
- 2 pto por llegar el resultado correcto. (1 pto si hay algún error algebraico).

2. a) Encuentre las ecuaciones paramétricas para la recta de intersección de los planos:

$$\pi_1: x + y + z = 1$$

$$\pi_2: x + 2y + 2z = 1$$

b) Encuentre una ecuación del plano que pasa por el punto (1,2,3) y contiene a la recta de ecuaciones $x=3t,\,y=1+t,\,z=2-t$

Solución.

- a) Solucionamos el sistema lineal x+y+z=1, x+2y+2z=1 obtenemos la recta de ecuaciones paramétricas x=1, y=-t, z=t.
- b) Tomemos un punto cualquiera de la recta (0,1,2) y formemos el vector que pasa por este punto y el punto (1,2,3), <1,1,1> luego la normal del plano que nos piden debe ser perpendicular a este vector y al vector director de la recta <3,1,-1>, por lo cual podemos tomar al vector normal como <1,1,1> \times <3,1,-1>=<-2,4,-2> así una ecuación del plano pedido es -2x+4y-2z+d=0 evaluando en el punto d=0,-2x+4y-2z=0

- 3 ptos por encontrar unas ecuaciones paramétricas de la recta.
- 1,5 ptos por determinar una normal del plano.
- 1,5 ptos por determinar una ecuación del plano.

3. Obtenga el valor o los valores de
$$h$$
 para que el vector $y = \begin{pmatrix} -4 \\ 3 \\ h \end{pmatrix}$ esté en

$$Gen\left\{ \begin{pmatrix} 1\\ -1\\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5\\ -4\\ -7 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3\\ 1\\ 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

Solución.

Para que el vector
$$y = \begin{pmatrix} -4 \\ 3 \\ h \end{pmatrix}$$
 esté en $Gen \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ -4 \\ -7 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$, necesitamos que

$$y = \begin{pmatrix} -4 \\ 3 \\ h \end{pmatrix} \text{ sea una combinación lineal de los vectores } \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ -4 \\ -7 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} \text{ es}$$

decir que la ecuación vectorial

$$\begin{pmatrix} -4 \\ 3 \\ h \end{pmatrix} = x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 5 \\ -4 \\ -7 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

tenga solución. Pasando esta ecuación vectorial a un sistema de ecuaciones la matriz ampliada que le corresponde es

$$\begin{pmatrix} 1 & 5 & -3 & | & -4 \\ -1 & -4 & 1 & | & 3 \\ -2 & -7 & 0 & | & h \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 5 & -3 & | & -4 \\ 0 & 1 & -2 & | & -1 \\ 0 & 0 & 0 & | & h - 5 \end{pmatrix}$$

luego para que el sistema sea consistente $h \neq 5$. Entonces para todo valor de $h \neq 5$ el vector

$$y = \begin{pmatrix} -4 \\ 3 \\ h \end{pmatrix} \text{ pertenece al } Gen \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ -4 \\ -7 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

- ullet 2 ptos por argumentar que el vector y debe ser combinación lineal de los vectores.
- 2 ptos por determinar el sistema que resuelve este problema y argumentar que debe ser consistente.
- $\blacksquare \ 2$ ptos por determinar correctamente la condición que debe cumplir h.

4. Sea A una matriz de
$$3 \times 4$$
 tal que la suma de sus columnas es el vector $\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$ y su forma

escalonada reducida es
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$
. Escriba la solución general del sistema $Ax = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$

Solución.

Si la suma de las columnas de
$$A$$
 es el vector $\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$ entonces $A \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$. Luego el vector

$$\begin{pmatrix} 1\\1\\1\\1 \end{pmatrix}$$
 es una solución particular del sistema matricial $Ax = \begin{pmatrix} 1\\3\\4 \end{pmatrix}$.

Si la forma escalonada reducida de A es $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$ implica que la solución del sistema

homogeneo asociado a
$$Ax = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$$
 es $Gen \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$.

Luego por teorema visto en clases la solución general del sistema $Ax = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$ es

$$\left\{ \begin{pmatrix} 1\\1\\1\\1 \end{pmatrix} + Gen \left\{ \begin{pmatrix} 1\\-2\\-3\\1 \end{pmatrix} \right\} \right\}$$

- 2 ptos por argumentar que $\begin{pmatrix} 1\\1\\1\\1 \end{pmatrix}$ es una solución particular del sistema .
- 2 ptos por encontrar correctamente la solución del sistema homogeneo.
- $\bullet \ 2$ ptos por encontrar correctamente que la solución general del sistema .

5. Sea $T:\mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$ una transformación lineal tal que

$$T\begin{pmatrix} 1\\0\\0\end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1\\1 \end{pmatrix}, T\begin{pmatrix} 1\\1\\0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1\\\alpha \end{pmatrix} y T\begin{pmatrix} 0\\0\\-1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2\\2 \end{pmatrix}.$$

- a) [4 ptos] Determine la matriz A, tal que T(x) = Ax para todo $x \in \mathbb{R}^3$.
- b) [1 pto] ¿Que condiciones debe cumplir α para que esta tranformación lineal sea uno a uno?.
- c) [1 pto] ¿Que condiciones debe cumplir α para que esta tranformación lineal sea sobreyectiva?.

Solución.

a) Ya que T es una transformación lineal tenemos que $A = [T(e_1) T(e_2) T(e_3)]$. Para encontrar las imagenes de los vectores canonicos tenemos que

$$T\begin{pmatrix} 1\\0\\0\end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1\\1\\1\end{pmatrix}$$

$$T\begin{pmatrix} 0\\1\\0\end{pmatrix} = T\begin{pmatrix} 1\\1\\0\\0\end{pmatrix} - T\begin{pmatrix} 1\\0\\0\\0\end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1\\\alpha\\-1\end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1\\1\\1\end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2\\\alpha-1\end{pmatrix}$$

$$T\begin{pmatrix} 0\\0\\1\end{pmatrix} = -T\begin{pmatrix} 0\\0\\-1\end{pmatrix} = -\begin{pmatrix} 2\\2\\2\end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2\\-2\\1 \end{pmatrix}$$
 Luego $A = \begin{pmatrix} 1&-2&-2\\1&\alpha-1&-2 \end{pmatrix}$.

- b) Para que T sea uno a uno necesitamos que las columnas de la matriz A sean linealmente independientes (todos columnas pivotes), lo que no dependiendo de α nunca se cumplira.
- c) Para que T sea sobreyectiva necesitamos que las columnas de la matriz A generen a \mathbb{R}^2 (2 columnas pivotes), lo que se cumple si $\alpha \neq -1$.

- 1 pto por argumentar que $A = [T(e_1) T(e_2) T(e_3)].$
- 1 pto por encontrar cada columna de A correctamente.(3 ptos)
- 1 pto por argumentar que la transformación no puede der uno a uno.
- $\bullet \ 1$ pto por argumentar que la transformación para ser sobreyectiva $\alpha \neq -1.$

- 6. a) Determine la inversa de la matriz $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 2 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$
 - b) Sean A, B, C matrices 7×7 tales que A, C y A AC son matrices invertibles. Supongamos que

$$(A - AC)^{-1} = C^{-1}B.$$

Despeje C de esta ecuación justificando cada paso.

Solución.

a) Para determinar la inversa de la matriz A, tenemos que

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

luego
$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

b) Observemos en primer lugar que B es también una matriz invertible, pues, multiplicando por C a la izquierda de ambos lados de la ecuación, se tiene que

$$C(A - AC)^{-1} = B,$$

de modo que B es producto de matrices invertibles. Considerando esto, aplicando inversa a ambos lados de la ecuación inicial, se tiene que

$$(A - AC) = B^{-1}C,$$

por lo que $A = (A + B^{-1})C$. Por último, como A y C son matrices invertibles, $A + B^{-1}$ también lo es, de modo que

$$C = (A + B^{-1})^{-1}A$$

- ullet 1 pto por encontrar correctamente cada columna de A^{-1}
- $\blacksquare \ 1$ puntos por argumentar que B es invertible.
- 1 puntos por justificar que $A + B^{-1}$ es una matriz invertible.
- ullet 1 puntos por aplicar las diferentes propiedades para llegar a una expresión para C.

7. Utilice la factorización PA = LU de

$$\begin{pmatrix}
-3 & 1 & 1 & 0 \\
-6 & 2 & 2 & 2 \\
3 & 3 & 2 & -1 \\
3 & 7 & 2 & 0
\end{pmatrix}$$

para obtener la última columna de la inversa de A.

Solución. Se debe resolver el sistema $Ax = e_4$. La factorización PA = LU viene dada por:

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \mathbf{y} \ U = \begin{pmatrix} -3 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & -3 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Por lo tanto, para resolver $Ax = e_4$, multiplicando por P se tiene que $(PA)x = Pe_4$ y así, debemos resolver $(LU)x = Pe_4 = (0,0,1,0)^t$. En primer lugar, resolvemos $Ly = (0,0,1,0)^t$, resultando $y = (0,0,1,0)^t$. Por último, determinamos la solución resolviendo $Ux = (0,0,1,0)^t$, obteniéndose $x = (-1/36,1/4,-1/3,0)^t$.

- Asignar 3 puntos por encontrar la descomposición PA=LU (1 punto por cada matriz correcta).
- Asginar 1 punto por utilizar la descomposición para resolver $Ax = e_4$.
- Asignar 1 punto por resolver correctamente el sistema $Ly = Pe_4$.
- Asignar 1 punto por resolver correctamente el sistema Ux = y.

- 8. Determine si las siguientes afirmaciones son verdaderas o falsas. En caso de ser verdaderas demúestrelas y si son falsas de un contraejemplo.
 - a) Si $\{u, v, w\}$ es un conjunto linealmente independiente de \mathbb{R}^n y A es un matriz de $n \times m$, entoces $\{Au, Av, Aw\}$ es un conjunto linealmente independiente de \mathbb{R}^m .
 - b) Si la trasformación lineal $T: \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^n$ es inyectiva, entonces $m \leq n$.
 - c) Si $T: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ es una transformación lineal que primero refleja a cada vector través del eje Y y luego lo pondera por 3 entonces la matriz asociada a esta transfomación es $\begin{pmatrix} -3 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$

Solución.

a) Falsa.

Si A es la matiz nula cada vector Ax = 0 luego el conjunto es linealmente dependiente

b) Verdadero.

Sea A la matriz asociada a tal transformación. Sabemos que A tiene dimensión $n \times m$ y como es inyectiva, entonces Ax = 0 tiene solución única. Esto último quiere decir que A tiene m pivotes (es decir, la misma cantidad de pivotes que el número de columnas), y esto no sería posible si n < m, pues la matriz tendría menos filas que columnas y cada pivote está ubicado en una fila distinta.

c) Verdadero

La matriz
$$A = [T(e_1) \ T(e_2)] = \begin{pmatrix} -3 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$$

- 2 puntos por dar contraejemplo en a).
- 2 puntos por demostrar b).
- 2 puntos por demostrar c).