

I2 MAT1203 - Algebra Lineal
Octubre 9, 2014

1. Dada $P = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$, $L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ y $U = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ tales que $PA = LU$. Sin encontrar A , A^T ni calcular inversas, determine solamente y nada más que

- a) [3 pts.] La primera fila de A^{-1}
b) [3 pts.] El elemento (2,2) de A^{-1}

Sol:

a) - La primera fila de A^{-1} es la transpuesta de la solución de $A^T x = \hat{e}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ (0.5 pts)

✓ Hay que resolver $U^T y = \hat{e}_1$, $U^T z = y$, $x = P^T z$ (1.0 pts (método))

• $U^T y = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow y = \begin{bmatrix} 1/4 \\ 1/4 \\ -1 \end{bmatrix}$ (0.6 pts)

• $U^T z = y \Rightarrow z = \begin{bmatrix} 5/4 \\ -3/4 \\ -1 \end{bmatrix}$ (0.6 pts)

• $x = P^T y = \begin{bmatrix} 5/4 \\ -1/4 \\ -3/4 \end{bmatrix}$ (0.3 pts)

b) - $A^{-1}(2,2) = e_2^T A^{-1} e_2$ (0.5 pts)

$= e_2^T (P^{-1} L U)^{-1} e_2$

$= e_2^T U^{-1} L^{-1} P e_2$

$= z^T y$ donde $U^T z = e_2$, $L y = P e_2$ (1.5 pts (no todo))

• $U^T z = e_2 \Rightarrow z = \begin{bmatrix} 0 \\ 1/2 \\ 1 \end{bmatrix}$ (0.4 pts)

• $L y = P e_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \Rightarrow y = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ (0.4 pts)

• $A^{-1}(2,2) = z^T y = \begin{bmatrix} 0 & 1/2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = 2$ (0.2 pts)

• Si calculas una columna entera (1 pts)

• Si en el método incorrecto usas inversas (1.5 pts) total.

2. a) [3 pts.] Encuentre los valores del parámetro α para los cuales la matriz simétrica

$$A = \begin{bmatrix} 3 & \alpha & \alpha \\ \alpha & 3 & 1 \\ \alpha & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

es positiva definida

- b) [3 pts.] Sea A una matriz de $n \times n$, simétrica y semidefinida negativa y sea B una matriz de $k \times n$ con columnas linealmente independientes. Demuestre que $C = -3A + B^T B$ es simétrica definida positiva.

- a) • cada submatriz principal debe tener determinante positivo (0.7 pts)
 (método)
 • $|3| > 0$ (0.3)
 • $\begin{vmatrix} 3 & \alpha \\ \alpha & 3 \end{vmatrix} = 9 - \alpha^2 > 0 \Rightarrow \alpha^2 < 9 \Rightarrow -3 < \alpha < 3$ (0.6)
 • $\begin{vmatrix} 3 & \alpha & \alpha \\ \alpha & 3 & 1 \\ \alpha & 1 & 1 \end{vmatrix} = 6 - 2\alpha^2 > 0 \Rightarrow \alpha^2 < 3 \Rightarrow -\sqrt{3} < \alpha < \sqrt{3}$ (0.6)

Deben cumplirse i) ii) iii) al mismo tiempo $\Leftrightarrow -\sqrt{3} < \alpha < \sqrt{3}$ (0.6)

Si aplica sólo iii) (0.5 pts) de 3.0

- b) • Hay que demostrar que C es simétrica

$$\begin{aligned} C^T &= (-3A + B^T B)^T = (-3A)^T + (B^T B)^T \\ &= -3A^T + B^T (B^T)^T \\ &= -3A + B^T B \quad (\text{por } A \in A, (B^T)^T = B) \\ &= C \end{aligned}$$

$\therefore C$ es simétrica (0.6)

- Hay que demostrar que $x^T C x > 0$ para $x \neq \vec{0}$

$$\begin{aligned} x^T C x &= x^T (-3A + B^T B) x = -3x^T A x + x^T B^T B x \\ &= -3x^T A x + (Bx)^T Bx = -3x^T A x + y^T y \quad (\text{1 punto}) \\ &= -3x^T A x + y_1^2 + \dots + y_n^2 \end{aligned}$$

pero columnas de B li. \Rightarrow que $y = Bx \neq \vec{0}$ para $x \neq \vec{0}$ (0.6)
 y por lo tanto $(Bx)^T Bx > 0$

$\therefore x^T C x > 0$

3. a) [3 pts.] Sea $A = [u \ v \ w]$ una matriz de 3×3 con columnas $u, v, w \in \mathbb{R}^3$. Si $B = [4u + w \ v - 3u \ 5w]$ y $\det(A) = \pi$, determine $\det(B)$.

- b) [3 pts.] Para la matriz tridiagonal simétrica de $n \times n$

$$A = \begin{bmatrix} -2 & 1 & & & \\ & 1 & -2 & 1 & \\ & & 1 & -2 & 1 \\ & & & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & & & 1 & -2 & 1 \\ & & & & & & 1 & -2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} A_{i,i} &= -2 \text{ si } i = j \\ A_{i,j} &= 1 \text{ si } |i - j| = 1 \\ A_{i,j} &= 0 \text{ si } |i - j| > 1 \end{aligned}$$

determine la factorización $A = LU$ y clasifique la forma cuadrática $F(x) = x^T A x$.

- a) Hay varias maneras de resolver el problema

I) $B = [4u+w \ v-3u \ 5w] \Rightarrow |B| = \begin{vmatrix} 4-3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} \Rightarrow 2|A|$ (2 pts)

pero $|A| = \pi$, $\begin{vmatrix} 4-3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 20 \Rightarrow |B| = 20\pi$ (1 pt)

II) $|B| = \begin{vmatrix} 4u+w & v-3u & 5w \\ 4u+w & v-3u & 5w \\ 4u+w & v-3u & 5w \end{vmatrix} \xrightarrow{0.6} 5 \begin{vmatrix} 4u+w & v-3u & 5w \\ 4u & v-3u & w \\ u & v-3u & w \end{vmatrix} \xrightarrow{0.6} 5 \cdot 4 \begin{vmatrix} u & v-3u & w \\ u & v-3u & w \\ u & v-3u & w \end{vmatrix} \xrightarrow{0.6} 20 |u \ v \ w| = 20|A| = 20\pi$ (0.6)

b) $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 & & & \\ & 1 & -2 & 1 & \\ & & 1 & -2 & 1 \\ & & & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & & 1 & -2 & 1 \\ & & & & & 1 & -2 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_2 \leftarrow F_2 + \frac{1}{2}F_1} \begin{bmatrix} -2 & 1 & & & \\ -1/2 & -3/2 & 1 & & \\ 0 & 1 & -2 & 1 & \\ & & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & 1 & -2 & 1 \\ & & & & 1 & -2 \end{bmatrix}$

$F_3 \leftarrow F_3 + \frac{3}{2}F_2 \rightarrow \begin{bmatrix} -2 & 1 & & & \\ -1/2 & -3/2 & 1 & & \\ 0 & -4/3 & -4/3 & 1 & \\ & & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & 1 & -2 & 1 \\ & & & & 1 & -2 \end{bmatrix} \dots \rightarrow \begin{bmatrix} -2 & 1 & & & \\ -1/2 & -3/2 & 1 & & \\ 0 & -4/3 & -4/3 & 1 & \\ & & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & 1 & -2 & 1 \\ & & & & 1 & -2 \end{bmatrix}$

$L = \begin{bmatrix} 1 & & & & \\ & 1 & & & \\ & -1/2 & -4/3 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & 1 & \\ & & & & 1 \end{bmatrix}$ (1 pt) $U = \begin{bmatrix} -2 & 1 & & & \\ & -3/2 & 1 & & \\ & & -4/3 & 1 & \\ & & & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & & 1 & -2 & 1 \\ & & & & & 1 & -2 \end{bmatrix}$ (1 pt)

Como los pivotes son todos negativos, A es negativa definida (1pt)

C resuelve correctamente una de 5×5 (1.5 pt)

4. Determine si la afirmación es VERDADERA o FALSA y justifique su respuesta (El indicar correctamente si es V o F sin una demostración no tiene puntos)

- a) [1.5 pts.] Si $\det(A) = 0$ entonces al menos uno de sus cofactores debe ser igual a cero.
- b) [1.5 pts.] Si A es simétrica invertible entonces A^2 es simétrica definida positiva.
- c) [1.5 pts.] Si la matriz de cofactores de A no tiene inversa entonces A no tiene inversa.
- d) [1.5 pts.] Si B es 4×5 entonces $\det(B^T B) = 0$

a) Falso: $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$ $\det(A) = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$ Todos los cofactores de A son distintos de cero, $|A| = 0$ (1.5 pts) (for 1.5 points)

b) VERDADERO: $C = A^2$
 C es simétrica: $C^T = (A^2)^T = (AA)^T = A^T A^T = A \cdot A = A^2 = C$ (0.3 pts)
 $x^T C x = x^T A x = x^T A A x = x^T A^T A x$ (1 pts)
 $= (Ax)^T (Ax) = y^T y = y_1^2 + \dots + y_n^2$
 Como A es invertible $x \neq 0 \Rightarrow y = Ax \neq 0 \therefore x^T C x > 0$ (0.2)

c) Verdadero: $A \cdot \text{Adj}(A) = \det(A) \cdot I$ (0.8 pts)
 $|A| \cdot |\text{Adj}(A)| = (\det(A))^n \cdot 1$ (0.4 pts)

Matriz de cofactores no tiene inversa \Rightarrow
 $|\text{Adj}(A)| = 0$ (0.3)

d) B de $4 \times 5 \Rightarrow B$ tiene columna ld (0.6)
 \therefore existe $x \neq 0$ t.q. $Bx = 0$ (0.3)
 $\Rightarrow B^T B x = 0$
 Por lo tanto $B^T B$ no tiene inversa (0.4)
 $\therefore |B^T B| = 0$ (0.2)

Si usas el método anterior: $|B^T B| = (\det(B))^2 = 0$ (0.8 pts) (for 1.5 pts)