# TMI - Cheat Sheet Complexiteiten

### Matthias Kovacic

### 18 januari 2022

# 1 Les 1 - Convex Omhullende

In de eerste les zijn de volgende algoritmes besproken om de convex omhullende te berekenen:

- 1. Brute Force
- 2. (Andrew's) Incremental Algorithm
- 3. Graham Scan
- 4. Jarvis March
- 5. Divide-&-Conquer

### 1.1 Brute Force

1. Tijdscomplexiteit:  $O(n^3)$  - Voor de  $n^2$  paren moeten er nog n-1 punten gecontroleerd worden.

## 1.2 Incremental Algorithm

- 1. Eerst worden alle punten gesorteerd volgens x-coordinaat. Dit vraagt O(nlog(n)) tijd.
- 2. Daarna worden de punten n keer overlopen, wat O(n) tijd vraagt.
- 3. Tijdscomplexiteit: O(nlog(n)) + O(n) = O(nlog(n))

#### 1.3 Graham Scan

- 1. Zoek het punt met laagste y-coordinaat. Dit vraagt O(n) tijd.
- 2. Sorteer alle punten volgens poolhoek t.o.v. het punt gevonden in stap 1. Dit vraagt O(nlog(n)) tijd.
- 3. Daarna wordt elk punt overlopen (a la Incremental Style). Dit vraagt O(n).
- 4. Tijdscomplexiteit:  $O(n) + O(n\log(n)) + O(n) = O(n\log(n))$

### 1.4 Jarvis March

- 1. Zoek het punt met laagste y-coordinaat. Dit vraagt O(n) tijd.
- 2. Overloop n punten en bereken hun poolhoek t.o.v. het eerste punt. Zoek het punt met kleinste poolhoek. Dit vraagt opnieuw O(n) tijd. Beschouw het gevonden punt nu als referentiepunt.
- 3. Doe dit tot je terug in het oorspronkelijke punt komt met laagste y-coordinaat. Dit vraagt O(k) tijd waarbij k het aantal punten op de convex omhullende is. Elke iteratie worden er dus n punten gecontroleerd.
- 4. Tijdscomplexiteit: O(n) + O(kn) = O(kn)
- 5. Opmerking 1. De tijdscomplexiteit is hier output-afhankelijk!
- 6. Opmerking 2. k is hier geen constante. De O(kn) term mag dus niet zomaar vereenvoudigd worden naar O(n)!

## 1.5 Divide-&-Conquer

- 1. Verdeel de punten in 2 helften, dit vraagt O(n) tijd.
- 2. Bepaal de convex omhullende voor de twee helften. Dit kan met verdere opdeling of een algoritme dat eerder gezien is. Dit vraagt ongeveer O(nloq(n)) tijd.
- 3. De merge-stap (e.g. het zoeken van onder/bovenbruggen) kan gebeuren in O(n) tijd.
- 4. Tijdscomplexiteit: O(n) + O(nloq(n)) + O(n) = O(nloq(n))

# 2 Les 2 - Intersecties van lijnstukken/DCEL

In de tweede les zijn de volgende algoritmes besproken:

- 1. Brute Force Line Intersection
- 2. Bentley-Ottman Algorithm
- 3. DCEL Overlay

#### 2.1 Brute Force Line Intersection

1. Tijdscomplexiteit:  $O(n^2)$ , alle paren van lijnstukken moeten worden gecontroleerd op intersectie.

## 2.2 Bentley-Ottman Algorithm

- 1. Opmerking 1. Dit is een sweep-line algoritme. Er moet een event-queue en status bijgehouden worden. We veronderstellen deze om BST (Binary Search Trees) te zijn, wat altijd O(log(n)) operaties garandeert.
- 2. Opmerking 2. De events zijn de start/eindpunten van de lijnsegmenten. Bij n segmenten zijn er dus n start-events en n eind-events.
- 3. Een start-event kan worden behandelt in O(log(n)) tijd. Het komt n keer voor, dus alle start-events behandelen vraagt O(nlog(n)) tijd.
- 4. Eind-events zijn analoog aan start-events:  $O(n\log(n))$ .
- 5. Het andere soort events zijn de intersectie-events. Zo zijn er k (ook weer onbekend, Cfr. Jarvis March). Alle intersectie-events behandelen vraagt dus O(klogn) tijd.
- 6. Tijdscomplexiteit: O(nlog(n)) + O(nlog(n)) + O(klog(n)) = O((n+k)log(n))
- 7. Opmerking 3. De tijdscomplexiteit is hier output-afhankelijk!

## 2.3 DCEL Overlay

- 1. Opmerking 1. Het algoritme zelf staat volledig uitgeschreven in het boek. Het maakt gebruik van een sweepline en van supergrafen.
- 2. Opmerking 2. De complexiteit van een subdivisie (e.g. DCEL) is gegeven door: c = v + e + f waarbij v het aantal vertices, e het aantal edges en f het aantal faces is.
- 3. Tijdscomplexiteit: O(nlog(n) + klog(n)) waarbij  $n = n_1 + n_2$  met  $n_1$  de complexiteit van de eerste subdivisie en  $n_2$  die van de tweede. k is de complexiteit van de geconstrueerde overlay.
- 4. Opmerking 3. De tijdscomplexiteit is hier *output-afhankelijk!*

# 3 Les 3 - Veelhoek-triangulatie

In de derde les zijn de volgende algoritmes besproken:

- 1. Y-monotone polygon
- 2. Polygon triangulation

# 3.1 Y-monotone polygon

- 1. Opmerking 1. Dit is opnieuw een sweepline-algoritme. Er wordt nergens het "bewijs" van complexiteit geleverd.
- 2. Tijdscomplexiteit: O(nlog(n)) met n het aantal vertices in de polygon.

# 3.2 Polygon Triangulation

- 1. Alle vertices overlopen kost O(n) tijd. Het kan bewezen worden (zie boek) dat ook de verbindingen maken maximaal lineaire tijd kost.
- 2. Tijdscomplexiteit: O(n)