数据分析与算法设计: 自选编程作业 1 3190102060 黄嘉欣 信工 1903 班

一、题目: 312.戳气球

有 n(1<=n<=500)个气球,编号 0 到 n-1,每个气球上都标有一个数字,这些数字存在数组 nums(0<=nums[i]<=100)中。现在要求你戳破所有的气球。当戳破第 i 个气球时,你可以获得 nums[i-1]*nums[i]*nums[i+1]枚硬币,其中 i-1 和 i+1 分别代表和 i 相邻的两个气球的序号。如果 i-1 或 i+1 超出了数组的边界,那么就当它是一个数字为 1 的气球。求所能获得硬币的最大数量。

二、算法设计

由题意,我们需要求出所能获得硬币的最大数量,则必须将所有的可能情况一一列举,从中找出最大值。面对穷举问题,主要有回溯算法和动态规划两种思路,前者是暴力穷举,即穷举戳气球的顺序,得到不同顺序下的硬币数,从中找出最高的一种;后者根据状态转移方程推导状态,利用递归解决问题。两种算法的具体思路分析如下:

① 回溯算法

根据问题,对于所给数组,可以利用循环求解。假设每次循环从第 i 个气球开始戳破,首先求解出该次戳球所得硬币数,再从数组中将该气球移除,递归回溯,求解出剩余 n-1 个气球可得的硬币数,其伪代码为:

```
算法: int maxCoins(int* nums){
    int maxCoins = 0; // 初始化最大硬币数
    BackTrack(nums, 0, maxCoins);
    return maxCoins;
}

void BackTrack(int* nums, int coins, int maxCoins)
// 求解戳破气球可得的硬币数
// 输入: 气球数组 nums, 硬币数 coins, 已计算得到的最大硬币数 maxCoins
{
    if (sizeof(nums)/sizeof(int) == 0){ // 递归终点
        maxCoins = max(coins, maxCoins);
        return;
    }
    for (int i=0; i<sizeof(nums)/sizeof(int); i++){
        int points = nums[i-1]*nums[i]*nums[i+1];
        delete(nums[i]); // 从数组中移除 nums[i]
```

```
BackTrack(nums, coins+points, maxCoins);
add(nums[i]); // 将 nums[i]复原到 nums 中
}
```

由伪代码可以发现,由于对所有情况进行了计算,采用回溯算法的效率为 O(n!),难以应用于 n 的规模较大的情况,故不做进一步的考虑。

(2) 动态规划算法

为了推导状态转移方程,我们考虑对问题进行转换。由于"i-1 或 i+1 超出了数组的边界,则当它是一个数字为 1 的气球",即 nums[-1]=nums[n]=1,因此,可以将数组 nums 进行扩充,使得到的新数组中,balls[0]=balls[n+1]=1,balls[i]=nums[i-1](1<=i<=n),此时问题即转换为:求戳破气球 0 和气球 n+1 之间的所有气球(不含边界)可得的最大硬币数。设 F(i,j)为戳破气球 i 和气球 j 之间的所有气球(不含边界)可得的最大硬币数,k 为 i 和 j 之间最后戳破的那个气球,则 i 和 k 之间可得最大硬币数为 F(i,k),k 和 j 之间为 F(k,j),故有递推关系:

$$F(i,j) = \max_{i < k < j} \{F(i,k) + F(k,j) + balls[i] * balls[k] * [j] \}, 0 < = i < j < = n+1$$

$$F(i,j) = 0, i = j$$

为了在计算 F(i,j)之前确保 F(i,k)与 F(k,j)的值已被算出,我们需要通过从左往右、从下至上的遍历方式先行计算与 F(i,j)同行的所有 F(i,k)及其同列的所有 F(k,j),逐步填充二维数组,最终得到 F(0,n+1)的值,此算法的伪代码为:

三、代码实现

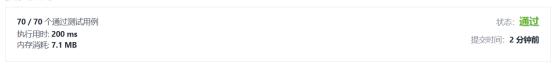
由于回溯算法的复杂度过大,无法通过 LeetCode 所有测试用例,故采用动态规划算法。根据(二)中伪代码,可以得到其 C 语言代码实现为:

```
代码: int maxCoins(int* nums, int numSize){
       int balls[numSize+2]; // 新气球数组
       int F[numSize+2][numSize+2]; // 最大硬币数矩阵
       int i, j, k;
       // 扩充 nums
       balls[0] = balls[numSize+1] = 1;
       for (i=1; i<numSize+1; i++){</pre>
          balls[i] = nums[i-1];
       for (i=0; i<numSize+2; i++){</pre>
          for (j=0; j<numSize+2; j++){</pre>
             F[i][j] = 0; // 初始化
          }
       }
       // 遍历求解
       for (i=numSize; i>=0; i--){ // i从下至上
          for (j=i+1; j<numSize+2; j++){ // j 从左往右
              for (k=i+1; k<j; k++){
                 if (F[i][j]<F[i][k]+F[k][j]+balls[i]*balls[k]*balls[j])</pre>
                   F[i][j] = F[i][k]+F[k][j]+balls[i]*balls[k]*balls[j];
              }
          }
       return F[0][numSize+1];
     }
```

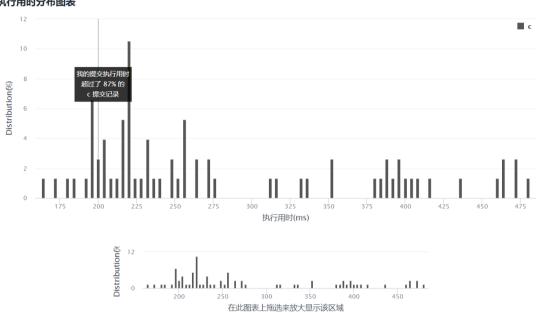
四、运行结果

如图 4.1,将动态规划算法代码提交至 LeetCode,得其执行用时为 200ms,内存消耗 7.1MB,通过全部 70 个测试用例。当测试输入为[3,1,5,8]时,有最大硬币获得数 167,程序输出为 167,与正确结果一致,如图 4.2 所示。采用自测试示例,若输入的气球数组为[1,1],则输出为 2=1*1*1+1*1*1,正确;若输入数组为[1,3,1],得输出为 9=1*1*3+3*1*1+1*3*1,正确,如图 4.3 所示。对于更多的输入可能,无法一一列举,但由 LeetCode 测试结果可知,算法设计正确。

提交记录







执行消耗内存分布图表

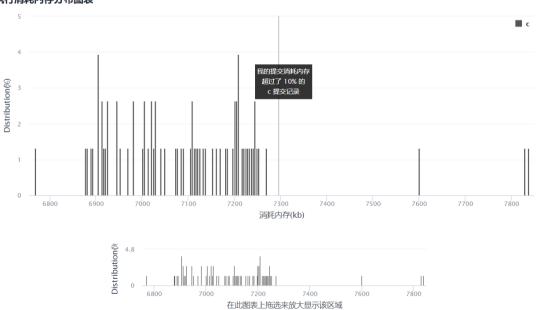


图 4.1 LeetCode 算法运行结果



图 4.2 LeetCode 测试实例

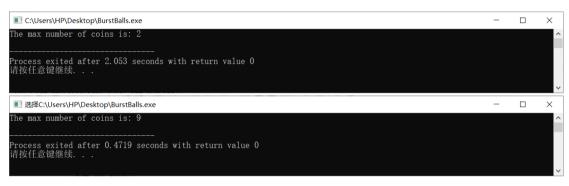


图 4.3 自测试实例

五、效率分析

1) 回溯算法

由伪代码,设对输入规模为 n 的数组,其基本操作(回溯递归)执行次数为 C(n),则有递推式:

$$\begin{cases}
C(n) = nC(n-1), n > 1 \\
C(1) = 1
\end{cases}$$

于是: C(n)=nC(n-1)=n(n-1)C(n-2)=……=n(n-1)……2C(1)=n!

即回溯算法的时间效率为 O(n!)。

同理,由于在每次循环当中,我们都需要将移除的 nums[i]保存,以供后续恢复数组,若设空间复杂度为 V(n),则有:

$$\begin{cases} V(n) = n[1 + V(n-1)], n > 1 \\ V(1) = 1 \end{cases}$$

故: $V(n)=n+nV(n-1)]=n+n(n-1)+n(n-1)V(n-2)=\cdots=n+n(n-1)+\cdots+n!$ 。可见,无论是时间效率还是空间效率,回溯算法都存在有极大的不足,不能用于大规模输入情况下的计算。

(2) 动态规划算法

由伪代码,设对输入规模为 n 的数组,其基本操作(比较)执行次数为 C(n),则 有:

$$C(n) = \sum_{i=0}^{n} \sum_{j=i+1}^{n+1} \sum_{k=i+1}^{j-1} 1 = \sum_{i=0}^{n} \sum_{j=i+1}^{n+1} (j-i-1) = \sum_{i=0}^{n} (0+1+\dots+n-i) \in O(n^3)$$

即动态规划算法的时间效率为 O(n³)。

显然,由于在动态规划算法中,我们只需要对最大硬币数组 F[n+2][n+2]进行填充,同时构建新的气球数组 balls[n+2],故所需的额外空间为: $V(n)=(n+2)^2+n+2=(n+2)(n+3)$,即算法的空间效率为 $O(n^2)$ 。

通过比较可以发现,动态规划算法在时空效率上远远优于回溯算法。通过合理定义子问题、巧妙寻找递推式,我们可以把原问题分解成为相互独立、相对简单的小规模问题,并将其结果记录在表中,最终从表中得到原始问题的解。以此题为例,在面对较大规模的输入时,动态规划算法的时空效率优势体现更大。总的来说,定义好 F(i,j)及算法的遍历方向、构建递推关系,是动态规划算法中异常重要的一步,需要我们灵活思考,多加练习。