

如何下載 Robot Settings

➤請先確保您的電腦運行系統是否有符合以下其中一項操作系統支援

系統	版本
Linux	Ubuntu 16.04 Xenial Xerus - 64bits only
Windows	Microsoft Windows 10 64bits
Mac	Mac OS X 10.12 Sierra

➤下載 Robot Settings

根據您電腦的操作系統，至下列網址下載合適 Robot Settings 安裝檔：

<https://www.softbankrobotics.com/emea/en/support/nao-6/downloads-softwares>

Robot Settings

WINDOWS (2.8.6 and later)

Robot Settings 2.8.6 - Setup

Robot Settings 2.8.6 - Binaries

[Former versions](#)

MAC (2.8.6 and later)

Robot Settings 2.8.6 - Setup

Robot Settings 2.8.6 - Binaries

[Former versions](#)

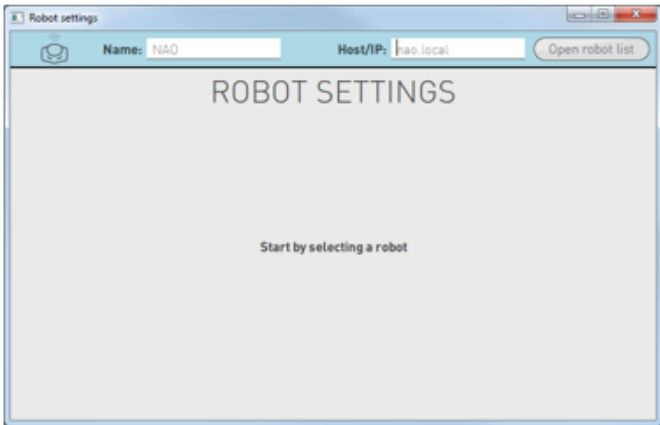
LINUX (2.8.6 and later)

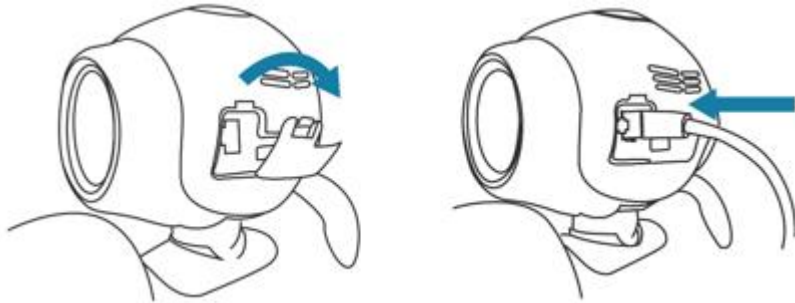
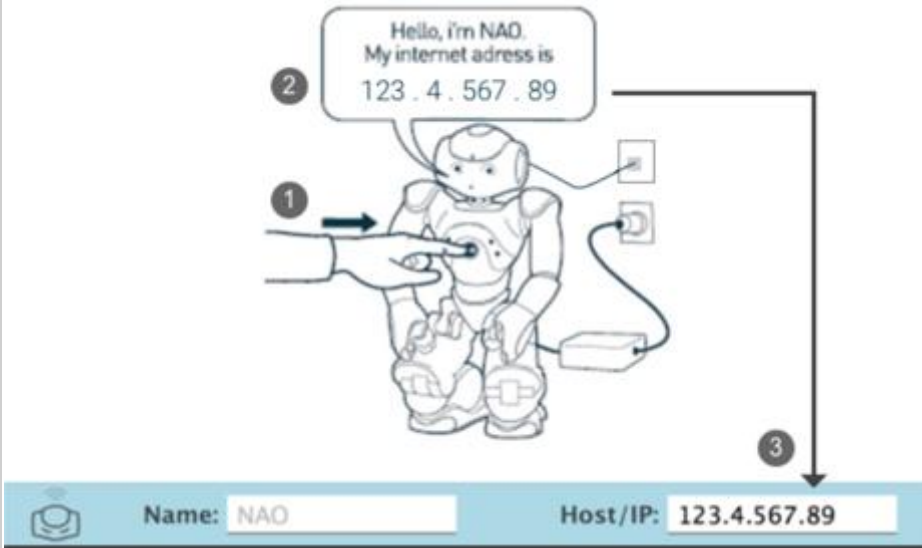

Robot Settings 2.8.6 - Setup

Robot Settings 2.8.6 - Binaries

[Former versions](#)

➤啟動並連接 NAO 至 Robot Settings

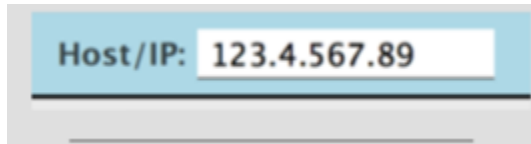
步驟	操作方式
1.	<p>安裝完成請啟動 Robot Settings。</p> 

步驟	操作方式
2.	<p>移除機器人後腦杓背蓋，並於網路插槽連接網路線。</p> 
3.	<p>Note: 當機器人連上網路，頭部網路插槽處將會亮起 2 個綠色燈。</p>
4.	<p>快速點擊一下 NAO 機器人胸口按鈕。</p> <p>機器人將播報 IP 位址 (ex:192.168.2.107)</p> <p>將此組 IP 位址輸入至 Robot Settings 視窗的 HOST / IP 區域。</p> 
5.	<p>輸入 IP 位址後，請按 Enter 鍵連接機器人。</p> 

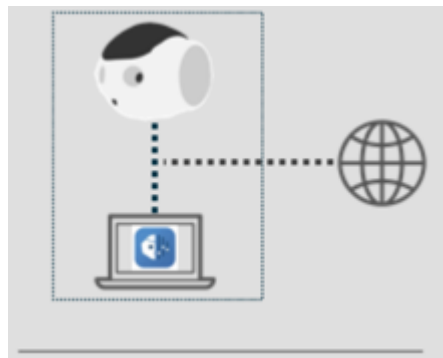
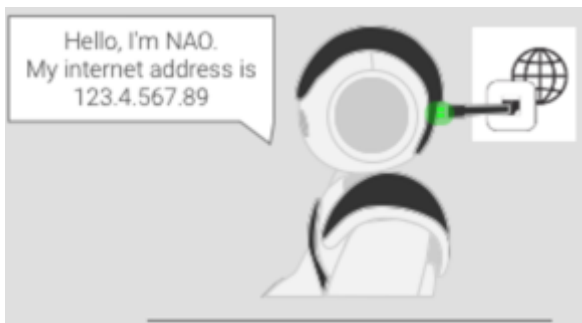
◎注意

如果連接失敗，請檢查下列情況，並嘗試重新連接：

(1)請確認輸入的 IP 位址號碼間 dot(.)的位置是否正確。



(2)檢查 NAO 是否有連接網路：兩個綠色燈亮起表示 NAO 有連接網路並可播報 IP 位址。
使用無線網路連接時，必須將電腦及機器人設置於同一個網域中。



(4)您可嘗試重新啟動機器人：

長按機器人胸口按鈕 3 秒將機器人關機，關機後點擊胸口按鈕一下即可將機器人開機(開機時長約 2 分鐘)。

