2.1 矩阵和n维向量的概念

定义2.1.1(矩阵) 由 $m \times n$ 个数 $a_{ij}(i=1,2,...,m;j=1,2,...,n)$ 排成m行n列数表,

外加括号,写成

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

叫做m行n列矩阵,简称 $m \times n$ 矩阵. 这里用A表示定义中的矩阵. 这 $m \times n$ 个数叫做矩阵A的元素, a_{ii} 是矩阵A的第i行第j列元素.

元素都是实数的矩阵叫做<mark>实矩阵</mark>,元素存在复数的矩阵叫做<mark>复矩阵</mark>. 用符号 $R^{m\times n}$ 或 $M_{m\times n}(R)$ 表示全体 $m\times n$ 实矩阵的集合.

当m=n时, $m\times n$ 矩阵A称为n阶方阵. $m\times n$ 矩阵和n阶方阵可表示为 $A=(a_{ij})_{m\times n}$, $A=(a_{ij})_{n\times n}$,也可记为 $A_{m\times n}$, A_n 等.

定义2.1.2 (n维向量) n个数 a_1, a_2, \ldots, a_n 组成的有序数组

$$(a_1, a_2, \dots, a_n)$$
 或 $\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$

称为n维向量,前者称为行向量,后者称为列向量, a_i (i=1,2,...,n) 称为第i个分量或坐标,分量都是实数的向量称为实向量,实向量的全体用 R^n 表示;分量存在复数的向量称为复向量,复向量的全体用 C^n 表示.

向量是只有一行或一列的矩阵

矩阵 $(a_{ij})_{m\times n}$ 的第i行的元素所成的行向量 $(a_{i1},a_{i2},\ldots,a_{in})$ 称为它的第i个行向量.

同样,第j列元素所成的列向量

 a_{2j} 称为它的第**j**个列向量.

常用粗体英文字母A,B,C等表示矩阵,用小写粗体希腊字母 α,β,γ 等表示向量。

零矩阵: 所有元素为零的矩阵, m行n列的零矩阵记为 $O_{m\times n}$ 或O.

零向量: 所有分量为零的向量称为零向量,用希腊字母 θ 表示,有时也记为 θ .

对角矩阵: $A=(a_{ij})_{n\times n}$ 为n阶方阵,且有 $a_{ij}=0,i\neq j$,即

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}, 常与成 \begin{pmatrix} a_{11} & & & \\ & a_{22} & & \\ & & \ddots & \\ & & & a_{nn} \end{pmatrix},$$

可记为 $diag(a_{11}, a_{22}, ..., a_{nn})$,

若对角矩阵A中的 $a_{11}=a_{22}=...=a_{nn}=k$,则称A为数量矩阵, 当k=1时,称为单位矩阵,记为E或I,数量矩阵记为 kE.

例如
$$\begin{pmatrix} k & 0 & 0 \\ 0 & k & 0 \\ 0 & 0 & k \end{pmatrix}, \qquad E_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

上三角矩阵: $A=(a_{ij})_{n\times n}$ 为n阶方阵,且有 $a_{ij}=0,i>j$,即

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$
常与成
$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & & a_{nn} \end{pmatrix}.$$

下三角矩阵: $A=(a_{ij})_{n\times n}$ 为n阶方阵,且有 $a_{ij}=0,i< j$,即

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \stackrel{\text{H}}{\Rightarrow} \stackrel{\text{H}}{$$

对称矩阵: $A=(a_{ij})_{n\times n}$ 为n阶方阵,且有 $a_{ij}=a_{ji}$, (i,j=1,2,...,n).

反对称矩阵: $A=(a_{ij})_{n\times n}$ 为n阶方阵,且有 $a_{ij}=-a_{ji}$, (i,j=1,2,...,n).

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 5 \\ -1 & 5 & 3 \end{pmatrix}$$
 是对称矩阵, $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -\frac{1}{2} \\ -1 & 0 & -7 \\ \frac{1}{2} & 7 & 0 \end{pmatrix}$ 是反对称矩阵.

矩阵相等: 矩阵A和B的行数和列数分别相等,并且对应的元素也都相等.

向量相等:向量 α 与 β 同为行向量或列向量,分量个数相等,且对应分量也

相等.或者两个向量作为矩阵来看相等.

定义2.1.3 (转置矩阵) 将矩阵 $A=(a_{ij})_{m\times n}$ 的行与列互换后得到的矩阵 $(a_{ji})_{n\times m}$ 称为A的转置矩阵,记为 A^{T} (或A').

例如
$$\begin{pmatrix}
2 & 4 & 6 \\
6 & 8 & 10
\end{pmatrix}^{T} = \begin{pmatrix}
2 & 6 \\
4 & 8 \\
6 & 10
\end{pmatrix}.$$

对称矩阵: $A^{T}=A$

反对称矩阵: $A^{T} = -A$

定义2.1.4 (方阵的行列式) 行列式

$$a_{11} \quad a_{21} \quad \cdots \quad a_{m1}$$
 $a_{12} \quad a_{22} \quad \cdots \quad a_{m2}$
 $\vdots \quad \vdots \quad \vdots$
 $a_{1n} \quad a_{2n} \quad \cdots \quad a_{mn}$

称为方阵 $A=(a_{ij})_{n\times n}$ 的行列式,记为 |A| 如果 $|A|\neq 0$,则称矩阵A是非异矩阵,如果 |A|=0,则称矩阵A是奇异矩阵或退化矩阵.

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} 记号为 O 或 O_3 ,
$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} 记号为 O 或 $O_{2\times 4}$,
$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} 记号为 O 或 $O_{3\times 2}$ **零矩阵**$$$$$$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
记号为 θ 或 0 , $(0,0,0,0)$ 记号为 θ 或 θ^{T} 或 0 **零向量**

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$
 或 $\begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 4 & 0 \\ & & -2 \end{pmatrix}$ 上三角矩阵
$$\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$$
 或 $\begin{pmatrix} 2 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$ 下三角矩阵

$$\begin{pmatrix}
5 & 0 & 0 & 0 \\
0 & -2 & 0 & 0 \\
0 & 0 & -1 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 2
\end{pmatrix}$$
 $\begin{vmatrix}
5 \\
-2 \\
-1 \\
2
\end{vmatrix}$
, 或 diag(5, -2, -1, 2) 对角矩阵

$$\begin{pmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$
常写成 $-3E$ 或 $-3E$ 或 $-3E_3$ **数量矩阵** $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ 常写成 E 或 E , 单位矩阵

2.2 矩阵运算

矩阵的处理可以分成两类

矩阵的第1类处理:

相对于解方程组

$$\begin{cases} 2x_1 + x_2 = 4, & (1) \\ 3x_1 - 2x_2 = -1, & (2) \end{cases}$$

进行行处理

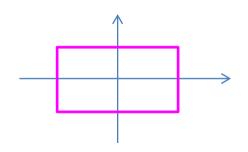
$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & | & 4 \\ 3 & -2 & | & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 1 & | & 4 \\ 7 & 0 & | & 7 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 1 & | & 4 \\ 1 & 0 & | & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & | & 1 \\ 2 & 1 & | & 4 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & | & 1 \\ 0 & 1 & | & 2 \end{pmatrix}$$

得到解
$$\begin{cases} x_1=1, \\ x_2=2. \end{cases}$$

矩阵的初等变换

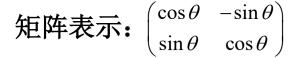
矩阵的第2类处理:

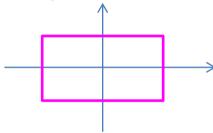
平面中的物体受到力的作 用产生移动或变形



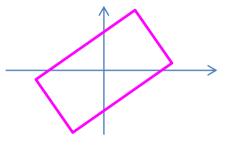
在F₁作用下产生旋转:

$$\begin{cases} x' = x \cos \theta - y \sin \theta, \\ y' = x \sin \theta + y \cos \theta. \end{cases}$$





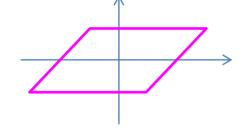




在F2作用下产生错切:

$$\begin{cases} x' = x + y, \\ y' = y. \end{cases}$$

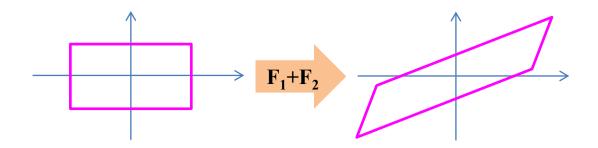
矩阵表示: $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$



当物体受到 F_1 和 F_2 的作用下的综合效果:

 $\begin{cases} x' = (\cos \theta x - \sin \theta y)x + (x + y) = (\cos \theta + 1)x + (-\sin \theta + 1)y, \\ y' = (\sin \theta x + \cos \theta y) + y = \sin \theta x + (\cos \theta + 1)y. \end{cases}$

矩阵表示: $\begin{pmatrix} \cos\theta + 1 & -\sin\theta + 1 \\ \sin\theta & \cos\theta + 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$



当物体先后发生变形和移动

变形1:

$$T_1:$$
 $\begin{cases} x'=b_{11}x+b_{12}y \\ y'=b_{21}x+b_{22}y \end{cases}$ 矩阵表示: $B=\begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix}$

变形2:

$$T_2$$
:
$$\begin{cases} x''=a_{11}x'+a_{12}y' \\ y''=a_{21}x'+a_{22}y' \end{cases}$$
 矩阵表示: $A=\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$

先变形1,再变形2的综合效果:

$$T: \begin{cases} x" = (a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21})x + (a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22})y \\ y" = (a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21})x + (a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22})y \end{cases}$$

矩阵表示:

$$C = \begin{pmatrix} a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} & a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22} \\ a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21} & a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix} = AB$$

矩阵的算术运算

矩阵乘法的进一步说明:

$$f(x,y)=b_1x+b_2y=(b_1,b_2)\cdot(x,y)$$
 向量内积看成矩阵乘积: $f(x,y)=(b_1,b_2)\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$

变形1:
$$T_1$$
:
$$\begin{cases} x'=b_{11}x+b_{12}y \\ y'=b_{21}x+b_{22}y \end{cases}$$
 矩阵乘法表示:
$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = B \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

变形2:
$$T_2$$
:
$$\begin{cases} x''=a_{11}x'+a_{12}y' \\ y''=a_{21}x'+a_{22}y' \end{cases}$$
 矩阵乘法表示:
$$\begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

先变形1, 再变形2的综合效果:

$$T: \begin{cases} x'' = (a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21})x + (a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22})y \\ y'' = (a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21})x + (a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22})y \end{cases}$$

矩阵乘法表示:

$$\begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x \\ y' \end{pmatrix} = A(B \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}) = (AB) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix}) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} & a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22} \\ a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21} & a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

2.2.1 矩阵的加法运算

定义2.2.1 (加法) 设 $A=(a_{ij})_{m\times n}$ 与 $B=(b_{ij})_{m\times n}$ 是两个同型矩阵,矩阵A与B的和定义为 $(a_{ii}+b_{ii})_{m\times n}$,记为 A+B:

$$A+B=(a_{ij}+b_{ij})_{m\times n}$$
.

[9]2.2.1
$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 3 & 3 & 3 \end{pmatrix}, A + B = \begin{pmatrix} 5 & 4 & 3 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}, A - B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}.$$

注意:
$$\begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 3 & 3 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

加法最基本性质:

- 1. 交换律: A+B=B+A . 证明: 比较(i,j)元素: $a_{ij}+b_{ij}=b_{ij}+a_{ij}$
- 2. 结合律: (A+B)+C=A+(B+C).
- 3. 零矩阵:对任一矩阵A,A+O=O+A=A(O与A是同型矩阵).
- 4. 负矩阵: 对任一矩阵 $A=(a_{ij})$,可定义 $-A=(-a_{ij})$,称-A为A的 负矩阵,显然有 A+(-A)=O .

定义矩阵的减法为:
$$A-B=A+(-B)$$
. 即: $(a_{ij})_{m\times n}-(b_{ij})_{m\times n}=(a_{ij}-b_{ij})_{m\times n}$.

2.2.2 矩阵的数乘运算

定义2.2.2 (<mark>矩阵的数乘</mark>)数k与矩阵 $A=(a_{ij})_{m\times n}$ 相乘的积定义为 $(ka_{ij})_{m\times n}$,记为kA:

$$kA=(ka_{ij})_{m\times n}$$
.

一个数乘以矩阵: 该数乘以每个元素

$$2 \times \begin{pmatrix} 2 & 0 & -3 \\ 3 & 1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 0 & -6 \\ 6 & 2 & -4 \end{pmatrix}$$

数乘最基本性质:

- 1. 结合律: (kl)A=k(lA)=l(kA).
- 2. 分配律: k(A+B)=kA+kB, (k+l)A=kA+lA, 其中k,l均为实数, A,B均为 $m \times n$ 矩阵.
- 3. $1 \cdot A = A$; $0 \cdot A = O$.
- 4. (-1)A = -A.

例2.2.2 设
$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}, 且 3A-2X=B, 求矩阵X.$$

解 在 3A-2X=B 两端同时加上 (-3A) 得

$$-2X = B - 3A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 9 & 3 \\ -6 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -8 & -2 \\ 8 & -4 \end{pmatrix},$$

两端再乘以
$$\left(-\frac{1}{2}\right)$$
得 $X = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ -4 & 2 \end{pmatrix}$.

例2.2.3 (方阵的数乘与其行列式) 已知矩阵 A 是五阶方阵,且 |A|=2,则 $|2A|=2^5|A|=32\times2=64$.

一般,若 A 是n阶方阵,k为任意数,则有 $|kA|=k^n|A|$.

2.2.3 矩阵的乘法运算

定义2.2.3 (矩阵的乘法) 设 $A=(a_{ij})_{m\times l}$, $B=(b_{ij})_{l\times n}$, 则A=B的乘积 AB定义为 $C=(c_{ii})_{m\times n}$,其中

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^{l} a_{ik} b_{kj} = a_{i1} b_{1j} + a_{i2} b_{2j} + \dots + a_{il} b_{lj} , \qquad (i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n).$$

两个矩阵相乘: 左边矩阵的每一行与右边矩阵每一列 对应元素相乘的和构成矩阵的元素

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \times 3 + 2 \times 1 & 1 \times 1 + 2 \times (-1) \\ 2 \times 3 + 1 \times 1 & 2 \times 1 + 1 \times (-1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & -1 \\ 7 & 1 \end{pmatrix}$$

例2.2.4
$$\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -4 & 0 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 7 & -9 \\ -8 & 10 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 22 & -28 \\ -28 & 36 \\ 13 & -17 \end{pmatrix}$$
 注意:
$$\begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 3 & 3 & 3 \end{pmatrix}$$

注意:
$$\begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 3 & 3 & 3 \end{pmatrix}$$



例2.2.5 设
$$A = (a_1 \ a_2 \ \cdots \ a_n), B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b \end{pmatrix}$$

例2.2.5 设
$$A = (a_1 \ a_2 \ \cdots \ a_n), B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$
 ,求 AB 和 BA .

$$AB = (a_1 \ a_2 \cdots a_n) \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = (a_1b_1 + a_2b_2 + \cdots + a_nb_n), BA = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \ a_2 \cdots a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1a_1 & b_1a_2 & \cdots & b_1a_n \\ b_2a_1 & b_2a_2 & \cdots & b_2a_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ b_na_1 & b_na_2 & \cdots & b_na_n \end{pmatrix}.$$

线性方程组:
$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \dots & \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$
可表示为矩阵形式:
$$A\mathbf{x} = \mathbf{b}, \quad \mathbf{其中} : \quad A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}, x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}.$$

乘法最基本性质:

矩阵乘法无交换律

- 1. 结合律: (AB)C=A(BC).
- 2. 数乘结合律: k(AB) = (kA)B = A(kB).
- 3. 分配律: A(B+C)=AB+AC; (B+C)A=BA+CA.

此外,还有 AO=OA=O, AE=EA=A, 其中O为零矩阵, E为单位矩阵.

矩阵乘法的结合律和分配率

矩阵乘法的结合律:

$$(AB)C=A(BC)$$
 , $k(AB)=(kA)B=A(kB)$

说明: 比较 (i,j) 元素, 以 (AB)C=A(BC) 为例

$$AB$$
的 (i,k) 元素 $\sum_{s=1}^{l} a_{is}b_{sk}$ $(AB)C$ 的 (i,j) 元素 $\sum_{k=1}^{p} (\sum_{s=1}^{l} a_{is}b_{sk})c_{kj}$ $\sum_{s=1,2,...,l} a_{is}b_{sk}c_{kj}$ BC 的 (s,j) 元素 $\sum_{k=1}^{p} b_{sk}c_{kj}$ $A(BC)$ 的 (i,j) 元素 $\sum_{s=1}^{l} a_{is} (\sum_{k=1}^{p} b_{sk}c_{kj})$

矩阵乘法的分配律:

$$A(B+C)=AB+AC$$

 $(B+C)A=BA+CA$

说明: 比较 (*i,j*) 元素,以
$$A(B+C)=AB+AC$$
为例
$$A(B+C)$$
的 (*i,j*) 元素 $\sum_{k=1}^{l} a_{ik}(b_{kj}+c_{kj})$ $AB+AC$ 的 (*i,j*) 元素 $\sum_{k=1}^{l} a_{ik}b_{kj}+\sum_{k=1}^{l} a_{ik}c_{kj}$

例2.2.7 证明 |AB|=|A| |B|.

证明 设 $A=(a_{ij})_{n\times n}$, $B=(b_{ij})_{n\times n}$, 记2n阶行列式

$$D_{2n} = \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & & 0 & b_{11} & \cdots & b_{1n} \\ & \ddots & & \vdots & & \vdots \\ 0 & & -1 & b_{n1} & \cdots & b_{nn} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A & O \\ -E & B \end{vmatrix} = |A| \times |B|,$$

对 D_{2} 作一系列变换:

 a_{11} 所在行加上 a_{11} 倍 b_{11} 行,再加上 a_{12} 倍 b_{21} 行,…,加上 a_{1n} 倍 b_{n1} 行,则第1行的 a_{11} , a_{12} ,…, a_{1n} 消为0,第1行后面的0变为 c_{11} , c_{12} ,…, c_{1n}

进一步:消去 $a_{21},a_{22},...,a_{2n},a_{31},a_{32},...,a_{nn}$,得到如下行列式

$$D_{2n} = \begin{vmatrix} 0 & \cdots & 0 & c_{11} & \cdots & c_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & c_{n1} & \cdots & c_{nn} \\ -1 & 0 & b_{11} & \cdots & b_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & -1 & b_{n1} & \cdots & b_{nn} \end{vmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1n} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{nn} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{nn} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & \cdots & b_{nn} & 0 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1n} \\ \vdots & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{nn} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} b_{11} & \cdots & b_{1n} \\ \vdots & \vdots \\ b_{n1} & \cdots & b_{nn} \end{vmatrix} = |A| |B|.$$
其中 $c_{ij} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik} b_{kj}.$

进一步可得: $|A_1A_2...A_k|=|A_1||A_2||...||A_k|$.

矩阵乘法的一些特点

矩阵与单位矩阵相乘不变:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$$(x \quad y \quad z) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = (x \quad y \quad z)$$

矩阵与对角矩阵相乘:

左乘对角
$$\begin{pmatrix} 7 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$
 $\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} & a_{25} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{35} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7a_{11} & 7a_{12} & 7a_{13} & 7a_{14} & 7a_{15} \\ -a_{21} & -a_{22} & -a_{23} & -a_{24} & -a_{25} \\ 2a_{31} & 2a_{32} & 2a_{33} & 2a_{34} & 2a_{35} \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 7 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7x \\ -y \\ 2z \end{pmatrix}$$

右乘对角
矩阵:
列作用
$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 8 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8a_{11} & 4a_{12} & -3a_{13} \\ 8a_{21} & 4a_{22} & -3a_{23} \\ 8a_{31} & 4a_{32} & -3a_{33} \\ 8a_{41} & 4a_{42} & -3a_{43} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x & y & z \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 8 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8x & 4y & -3z \end{pmatrix}$$

矩阵乘法无交换律

例2.2.5中 AB≠BA

方阵乘法的例子:

$$AB = \begin{pmatrix} 10 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 & 10 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$$

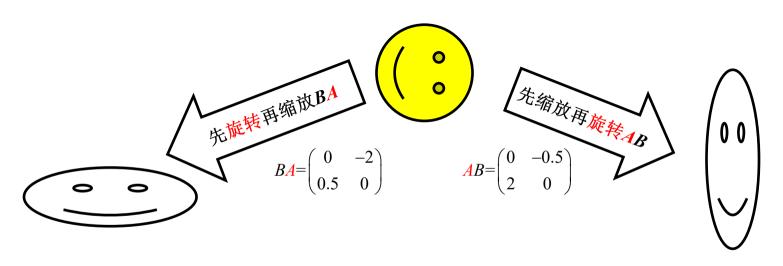
$$BA = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 10 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 & -1 \\ 10 & -1 \end{pmatrix}$$

$$AB \neq BA$$

几何说明:

$$A=\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$
 表示图形逆时 针旋转90°

$$B=\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0.5 \end{pmatrix}$$
 表示图形缩放: 水平2倍,垂直0.5倍



矩阵乘法无消去律

矩阵乘法:

$$AB=O \neq > A=O 或 B=O \qquad 见例子 \qquad \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

矩阵乘法不满足消去律:

其中:
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

但是:
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$$

2.2.4 转置矩阵的性质

矩阵转置: 行变列, 列变行

$$\begin{pmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 6 & 8 & 10 \end{pmatrix}^{\mathrm{T}} = \begin{pmatrix} 2 & 6 \\ 4 & 8 \\ 6 & 10 \end{pmatrix}$$

定义2.1.3 (转置矩阵) 将矩阵 $A=(a_{ij})_{m\times n}$ 的行与列互换后得到的矩阵 $(a_{ii})_{n\times m}$ 称为A的转置矩阵,记为 A^{T} (或A'):

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

转置基本性质:

- 1. $(A^{T})^{T}=A$; $|A^{T}|=|A|$;
- 2. $(A+B)^{T}=A^{T}+B^{T}$;
- 3. (kA) T=kA T (k,l均是数);
- 4. $(AB)^{\mathrm{T}}=B^{\mathrm{T}}A^{\mathrm{T}}$.

说明: 比较 (i,j) 元素,以 $(AB)^T = B^T A^T$ 为例 $(AB)^T$ 的 (i,j) 元素=AB的(j,i)元素= $\sum_{k=1}^{l} a_{jk} b_{ki}$

 $B^{T}A^{T}$ 的 (i,j)元素=B的i列与A的j行相乘= $\sum_{k=1}^{l}b_{ki}a_{jk}$

例2.2.8 设
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 3 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$$
, 求 $(AB)^{T}$.

解 法一:
$$AB = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 3 \\ 4 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 16 & 1 \\ 28 & 19 \end{pmatrix}$$
, 所以 $(AB)^{T} = \begin{pmatrix} 2 & 16 & 28 \\ 1 & 11 & 19 \end{pmatrix}$.

法二:
$$(AB)^{\mathrm{T}} = B^{\mathrm{T}}A^{\mathrm{T}} = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 0 & 3 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 16 & 28 \\ 1 & 11 & 19 \end{pmatrix}.$$

补充例2A 证明任意方阵都可以表示成对称矩阵和反对称矩阵的和.

证明 设A为方阵,令 $B=0.5(A+A^T)$, $C=0.5(A-A^T)$,显然 A=B+C. 又 $B^T=(0.5(A+A^T))^T=0.5(A^T+A)=B$, $C^T=0.5(A^T-A)=-C$,故 B 为对称矩阵而 C 为反对称矩阵,结论成立.

矩阵代数式

矩阵方阵的乘幂:方阵多次相乘 $A^{k+1} = A^k A$,并令 $A^0 = E$, $A^1 = A$

方阵乘幂的性质: $A^k A^l = A^{k+l}$, $(A^k)^l = A^{kl}$

方阵的代数式: $(A+B)^2 = (A+B)(A+B) = A^2 + BA + AB + B^2$,

$$(A+B)(A-B) = A^2 + BA - AB - B^2$$
,

$$(A + \lambda E)^2 = A^2 + 2\lambda A + \lambda^2 E.$$

矩阵无交换律,不能象普通数的代数式那样交换和展开:

$$(A+B)^{2} = (A+B)(A+B) = A^{2} + BA + AB + B^{2} \neq A^{2} + 2AB + B^{2},$$

$$(A+B)(A-B) = A^{2} + BA - AB - B^{2} \neq A^{2} - B^{2}.$$

补充例2B X幂等是指 $X^2=X$,若A、B幂等,则A+B幂等当且仅当AB=BA=O. 证明 因为 $A^2=A$ 、 $B^2=B$,故 $(A+B)^2=A+B$ 化简可得AB+BA=O.故只要证明 AB+BA=O充要条件为AB=BA=O.

充分性显然. 现证必要性. 对AB+BA=O两边分别左乘和右乘A,利用A、B幂等性质得到 AB+ABA=O,ABA+BA=O,从而可得AB=-ABA=BA,进一步有AB+BA=2AB=O,故BA=AB=O.

矩阵多项式

但是对于一元矩阵多项式,有如下交换律: (专指方阵)

$$A^k A^l = A^{k+l} = A^l A^k$$
, $k, l = 1, 2, 3, \dots$, 其中 $A^0 = E$

$$A^k E = EA^k, k = 1, 2, 3, \dots$$
,
$$f(A)g(A) = g(A)f(A)$$
,
其中 $f(A) = a_n A^n + \dots + a_1 A + a_0 E, g(A) = b_m A^m + \dots + b_1 A + b_0 E.$

一元矩阵多项式可以象普通数的代数式那样交换和展开:

若有:
$$f(x) = a_n x^n + \dots + a_1 x + a_0$$
$$= a_n (x - \lambda_1)(x - \lambda_2) \cdots (x - \lambda_n),$$
则有:
$$f(A) = a_n A^n + \dots + a_1 A + a_0 E$$
$$= a_n (A - \lambda_1 E)(A - \lambda_2 E) \cdots (A - \lambda_n E).$$

例2.2.6 由
$$f(x) = 2x^2 + 5x - 3 = (2x - 1)(x + 3)$$
,
可得 $f(A) = 2A^2 + 5A - 3E = (2A - E)(A + 3E)$.

*矩阵多项式还可用二项式公式化简,如:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{n} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix})^{n} = (E + A)^{n} = E + C_{n}^{1}A + C_{n}^{2}A^{2} + C_{n}^{3}O + \cdots$$

$$= E + nA + \frac{n(n-1)}{2}A^{2} = \begin{pmatrix} 1 & n & n(n-1)/2 \\ 0 & 1 & n \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

*矩阵乘法不可交换也有用处,如列乘以行是矩阵,但行乘以列就是一个1阶矩阵,相当于一个数,于是可以简化矩阵乘幂计算,如:

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -3 & 1 \\ 3 & -3 & 1 \\ 6 & -6 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} (3, -3, 1) ,$$

$$A^{n} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} (3, -3, 1)) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} (3, -3, 1)) \cdots \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} (3, -3, 1)) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} ((3, -3, 1)) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}) \cdots ((3, -3, 1)) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}) (3, -3, 1)$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} 2 \times 2 \times \cdots 2 \times (3, -3, 1) = 2^{n-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} (3, -3, 1) = 2^{n-1} \begin{pmatrix} 3 & -3 & 1 \\ 3 & -3 & 1 \\ 6 & -6 & 2 \end{pmatrix}.$$