

# Mathe 1: Klausur #2

1

1. Aufgabe Benutze Euklid:

(a)

Zeile $m$	$a_m$	$b_m$	$q_m = \lfloor \frac{a_m}{b_m} \rfloor$
0	1155	546	2
1	546	63	8
2	63	42	1
3	42	21	2
4	21	0	

$$\Rightarrow \text{ggT}(1155, 546) = 21$$

(b) Es gilt  $13 \equiv 2 \pmod{11}$  und  $4^5 = (2^2)^5 = 2^{10}$ .

Also ist

$$13^{10} - 4^5 \equiv 2^{10} - 2^{10} \pmod{11} \equiv 0 \pmod{11}.$$

Somit wird  $13^{10} - 4^5$  von 11 geteilt.

(c) Gesucht ist  $x$  mit  $x \cdot 17 \equiv 1 \pmod{71}$ , d.h. es gibt  $y \in \mathbb{Z}$  mit  $x \cdot 17 - 1 = y \cdot 71$

$$\Leftrightarrow x \cdot 17 - y \cdot 71 = 1.$$

Wir benutzen den erweiterten Euklid, um dies zu berechnen.

(2)

Zeile $m$	$a_m$	$b_m$	$q_m$	$k_m$	$e_m$
0	71	17	4	6	$-1 - 4 \cdot 6 = -25$
1	17	3	5	-1	$1 - 5 \cdot (-1) = 6$
2	3	2	1	1	$0 - 1 \cdot 1 = -1$
3	2	1	2	0	1
4	1	0		1	0

Also ist  $1 = \text{ggT}(71, 17) = 6 \cdot 71 + (-25) \cdot 17$ .

Demnach ist  $X = (-25) \bmod 71 = 46 \bmod 71$   
das inverse Element.

## 2. Aufgabe

Induktionsanfang  $n=1$ :  $\sum_{k=1}^1 k^3 = 1^3 = 1$  und

$$\left( \frac{1 \cdot (1+1)}{2} \right)^2 = \left( \frac{2}{2} \right)^2 = 1^2 = 1 \quad \checkmark$$

Induktionsannahme: Für ein  $n \in \mathbb{N}^*$  gilt

$$\sum_{k=1}^n k^3 = \left( \frac{n(n+1)}{2} \right)^2.$$

Induktionsschritt  $n \rightarrow n+1$ : Es gilt

$$\sum_{k=1}^{n+1} k^3 = (n+1)^3 + \sum_{k=1}^n k^3$$

$$\stackrel{\text{Induktions-}}{=} \text{annahme} \quad (n+1)^3 + \left( \frac{n(n+1)}{2} \right)^2$$

(3)

$$\begin{aligned}
&= (n+1)^3 + \frac{n^2(n+1)^2}{4} \\
&= \frac{4(n+1)^3 + n^2(n+1)^2}{4} \\
&= \frac{(n+1)^2 \cdot (4(n+1) + n^2)}{4} \\
&= \frac{(n+1)^2 \cdot (n^2 + 4n + 4)}{4} \\
&= \frac{(n+1)^2 \cdot (n+2)^2}{4} = \left( \frac{(n+1) \cdot (n+2)}{2} \right)^2
\end{aligned}$$

Was zu zeigen war.

Also gilt  $\sum_{k=1}^n k^3 = \left( \frac{n \cdot (n+1)}{2} \right)^2$  für alle  $n \in \mathbb{N}^*$ .

### 3. Aufgabe

$$(a) \quad p_A(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \det \begin{pmatrix} 1-\lambda & 1 & 1 \\ 1 & 1-\lambda & 1 \\ 1 & 1 & 1-\lambda \end{pmatrix}$$

Linearität  
in 3. Zeile

$$= (-1) \cdot \det \begin{pmatrix} 1-\lambda & 1 & 1 \\ 1 & 1-\lambda & 1 \\ -1 & -1 & \lambda-1 \end{pmatrix}$$

2. Zeile +  
3. Zeile

$$= (-1) \cdot \det \begin{pmatrix} 1-\lambda & 1 & 1 \\ 1 & 1-\lambda & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Entwicklung  
nach 1-Spalte

$$(1-\lambda) \cdot \det \begin{pmatrix} 1-\lambda & 1 \\ 1 & 1-\lambda \end{pmatrix}$$

(4)

$$-1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1-\lambda \end{pmatrix} + 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1-\lambda & 1 \end{pmatrix}$$

$$= (1-\lambda) \cdot ((1-\lambda)^2 - 1) - 1 \cdot (1 - 1 - 1) + 1 \cdot (1 - (1-\lambda))$$

$$= (1-\lambda) \cdot (\lambda^2 - 2\lambda) + \lambda + 1$$

$$= (1-\lambda) \cdot (\lambda^2 - 2\lambda) + 2\lambda$$

$$= (1-\lambda) \cdot \lambda(\lambda - 2) + 2\lambda = \lambda \cdot ((1-\lambda) \cdot (\lambda - 2) + 2)$$

$$= \lambda \cdot (1 - 2 - \lambda^2 + 2\lambda + 2) = \lambda \cdot (-\lambda^2 + 3\lambda)$$

$$= -\lambda^2 \cdot (\lambda - 3) \stackrel{!}{=} 0$$

$\Rightarrow \lambda_1 = 0$  und  $\lambda_2 = 3$  sind die Eigenwerte.

Eigenräume: Zu  $\lambda_1 = 0$  lösen wir  $(A - 0 \cdot I) \cdot \mathbf{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ , d.h.

$$\begin{array}{l} \text{I} \\ \text{II} \\ \text{III} \end{array} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \sim \begin{array}{l} \text{I-II} \\ \text{II-III} \end{array} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

~~Setze~~ Setze  $x_2 = s$ ,  $x_3 = t$ , dann ist  $x_1 = -s - t$ .

$$\begin{aligned} \text{Also ist } \ker(A - 0 \cdot I) &= E_0(A) = \left\{ \begin{pmatrix} -s-t \\ s \\ t \end{pmatrix} : s, t \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}. \end{aligned}$$

Wir sehen  $\dim(E_0(A)) = 2$ .

(5)

Zu  $\lambda_2 = 3$  lösen wir  $(A - 3 \cdot I) \cdot x = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  d.h.

$$\begin{array}{l} \text{I} \\ \text{II} \\ \text{III} \end{array} \left( \begin{array}{ccc|c} -2 & 1 & 1 & 0 \\ \text{II} & -2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -2 & 0 \end{array} \right) \rightsquigarrow \begin{array}{l} \text{I} - \text{II} \\ 2\text{III} + \text{I} \end{array} \left( \begin{array}{ccc|c} -2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & 3 & 0 \\ 0 & 3 & -3 & 0 \end{array} \right)$$

$$\rightsquigarrow \begin{array}{l} \\ \text{II} + \text{III} \end{array} \left( \begin{array}{ccc|c} -2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

Sei  $x_3 = s$ , dann ist  $-3x_2 = -3x_3 = -3s$ , d.h.  $x_2 = s$ .

Weiter ist  $-2x_1 + x_2 + x_3 = 0$ , so dass  $x_1 = \frac{1}{2}(x_2 + x_3) = s$

folgt. Daher ist  $E_3(A) = \left\{ \begin{pmatrix} s \\ s \\ s \end{pmatrix} : s \in \mathbb{R} \right\}$   
 $= \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$

(b) Wegen  $\dim(E_0(A)) + \dim(E_3(A)) = 2 + 1 = 3$  ist  $A$  nach Satz 3.11.11. (c) diagonalisierbar.

(c) Ein Eigenwert von ist 0, so dass

$\det(A) = \det(A - 0 \cdot I) = 0$  gilt.

(d) Der Kern von  $A$  ist  $E_0(A)$ . In (a) haben wir die Basis  $\left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$  bestimmt.

(e) Nein, weil die Matrix nur Eigenwerte größer oder gleich 0 hat. Damit ist  $A$  positiv semidefinit und es kann kein solches  $x$  existieren.

(6)

(f) Wegen  $\dim(\ker(A)) = 2$  ist  $\dim(\text{Bild}(A)) = 1$  nach Dimensionsformel (Korollar 3.6.18.). Nun aber ist  $\text{Bild}(A) = \text{span} \left\{ A \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}$ . Somit hat das lineare GS  $A \cdot x = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \notin \text{Bild}(A)$  gar keine Lösung.

~~(g)~~ Sei.

Alternative: Sei  $x = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ . Dann ist

$$A \cdot x = \begin{pmatrix} a+b+c \\ a+b+c \\ a+b+c \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \text{ für alle } a, b, c \in \mathbb{R}.$$

(g) Sei  $x = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ . Dann gilt

$$x \cdot x^T = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \cdot (a \ b \ c) = \begin{pmatrix} a^2 & a \cdot b & a \cdot c \\ a \cdot b & b^2 & b \cdot c \\ a \cdot c & b \cdot c & c^2 \end{pmatrix} \\ = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Also ist  $a^2 = b^2 = c^2 = 1$ , d.h.  $a = \pm 1$ ,  $b = \pm 1$ ,  $c = \pm 1$ . Aus  $a \cdot b = a \cdot c = b \cdot c = 1$  folgt, dass

$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  und  $\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$  die einzigen Lösungen sind.

4. Aufgabe

1. Multiplikation:  $A, B \in O(n) \Rightarrow A \cdot B \in O(n)$

Da  $A, B \in O(n)$ , wissen wir  $A^{-1} = A^T$  und  $B^{-1} = B^T$ .

Zu zeigen ist  $(A \cdot B)^{-1} = (A \cdot B)^T$ . Es gilt

$$(A \cdot B)^{-1} \stackrel{\text{Inverse}}{=} B^{-1} \cdot A^{-1} = B^T \cdot A^T \stackrel{\text{Satz 3.7.9. (b)}}{=} (A \cdot B)^T,$$

d.h.  $A \cdot B \in O(n)$ .

2. Assoziativität: Das liefert der Hinweis.

3. Neutrales Element: Einheitsmatrix  $I = \begin{pmatrix} 1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1 \end{pmatrix}$

erfüllt  $I \cdot I = I$  und  $I^T = I$ , d.h.  $I^T = I^{-1}$ .

Also ist  $I \in O(n)$ . Weiter ist  $A \cdot I = A$  für alle  $A \in O(n)$ .

4. Inverses Element: Nach Übungsaufgabe 3.9.10. ist  $A$  orthogonal genau dann, wenn  $A^T$  orthogonal ist. Also:

$$A \in O(n) \Rightarrow A^{-1} = A^T \in O(n).$$

Somit ist  $O(n)$  eine Gruppe.

$O(2)$  ist nicht abelsch:  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \in O(2)$  und  $B = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$   
auch in  $O(2)$  erfüllen  $A \cdot B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = B \cdot A$ .

## 5. Aufgabe

(8)

(a) Falsch: Sei  $\phi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $\phi(x) := \begin{pmatrix} x \\ 0 \end{pmatrix}$  und

$$\psi: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \psi \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} := x.$$

$$\text{Dann ist } (\psi \circ \phi)(x) = \psi(\phi(x))$$

$$= \psi \begin{pmatrix} x \\ 0 \end{pmatrix} = x \text{ bijektiv, aber}$$

$\phi$  ist nicht surjektiv.

(b) Wahr: Es gilt

$$\|x \pm y\|^2 \stackrel{\text{Def.}}{=} (x \pm y | x \pm y)$$

Linearität

$$= (x | x \pm y) \pm (y | x \pm y)$$

Linearität

$$= (x | x) \pm (x | y) \pm (y | x) + (y | y)$$

Symmetrie

$$= (x | x) \pm (x | y) \pm (x | y) + (y | y)$$

$$= \|x\|^2 \pm 2(x | y) + \|y\|^2.$$

Also ist  $\|x+y\|^2 - \|x-y\|^2 = 4(x | y)$ , was zu zeigen war (teile noch durch 4).

(c) Falsch: Gäbe es solche  $U_1, U_2 \subseteq \mathbb{R}^9$ , dann hätte

$U_1 + U_2$  die Dimension

$$\begin{aligned} \dim(U_1 + U_2) &= \dim(U_1) + \dim(U_2) - \dim(U_1 \cap U_2) \\ &= 6 + 6 - 2 = 10. \end{aligned}$$



Es ist

$\dim(U_1 + U_2) \leq 9$ , weil  $U_1 + U_2 \subseteq \mathbb{R}^9$ ,

(9)

(d) Wahr: Sei  $\lambda$  EW von  $A$  und  $v \neq 0 \in V$ , d.h.

$A \cdot v = \lambda \cdot v$ . Es ist  $\lambda \neq 0$ , weil  $A$  invertierbar ist (regulär heißt invertierbar). Also gilt

$$A \cdot v = \lambda \cdot v \stackrel{A^{-1}}{\Rightarrow} A^{-1} \cdot A \cdot v = A^{-1} \cdot \lambda \cdot v$$

$$\Rightarrow I \cdot v = \lambda \cdot A^{-1} \cdot v$$

$$\Rightarrow v = \lambda \cdot A^{-1} \cdot v$$

$$\stackrel{\lambda \neq 0}{\Rightarrow} \frac{1}{\lambda} \cdot v = A^{-1} \cdot v$$

$$\Rightarrow \frac{1}{\lambda} \text{ ist EW von } A^{-1}.$$

## 6. Aufgabe

(a) Wahr

(b) Falsch:  $X = \{0, 1\}$ ,  $Y = \{0\}$ ,  $A = \{0\}$

und  $f: X \rightarrow Y$ ,  $f(x) := 0$  liefert

$$A = \{0\} \neq \{0, 1\} = f^{-1}(\{0\}) = f^{-1}(f(\{0, 1\})) = f^{-1}(f(A)).$$

$$(c) \text{ Wahr: } \sum_{k=1}^{2017} i^k = \sum_{k=1}^{2016} i^k + i^{2017}$$

$$= 0 + i^{2016} \cdot i = 0 + 1 \cdot i = i.$$

$$(d) \text{ Falsch: } \dim(\mathbb{R}^9 / U) = \dim(\mathbb{R}^9) - \dim(U) = 9 - 3 = 6.$$

(e) Falsch: Der Richtungsvektor  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  ist nicht die Normale  $\begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$  von E. (10)

(f) Falsch:  $\phi\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$  kann beliebig gewählt werden

(g) ~~Falsch: Nur wahr für homogene Systeme~~

Wahr:  $A \cdot x = b$  und  $A \cdot y = b$

$$\begin{aligned} \Rightarrow A \left( \frac{1}{4}x + \frac{3}{4}y \right) &= \frac{1}{4}Ax + \frac{3}{4}Ay \\ &= \frac{1}{4}b + \frac{3}{4}b = b. \end{aligned}$$

(h) Wahr: Über jedem Körper gilt

$$\begin{aligned} \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} &= 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \\ &= 1 \cdot 1 + 1 \cdot 0 = 1 \neq 0, \text{ also} \end{aligned}$$

hat A vollen Rang.

(i) Falsch:  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $B = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$  //  $(-1)^2$

$$\Rightarrow A+B = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \det(A) = 1 = \det(B),$$

$$\Rightarrow \det(A+B) = 0 \neq 2 = 1+1 = \det(A) + \det(B)$$

(j) Wahr: Für  $\lambda < 0$  sind die EW  $-1, \lambda, -\lambda^2$

alle kleiner 0. Also ist die Matrix negativ definit.