

Algorithmique avancée

Série d'exercices nº 2 – Algorithmes randomisés (Correction)

Exercice 1 : Election dans un système anonymes

Dans les systèmes distribués, il y a un modèle appelé réseau radio sans détecteur de collision ("radio networks without collision detection"). Dans un tel modèle, le temps est discret et à chaque instant t, une station peut décider d'emettre un message ou d'écouter. Un message d'une station s peut être instantanément transmis à tous les voisins et il est correctement reçu par un voisin v de la station (ou processeur) émetrice s si et seulement si s est l'unique voisin de v à lui transmettre un message à cet instant. Dans le cas contraire, v ne distingue pas l'absence totale de message et la collision de plusieurs messages (d'où le terme "sans détecteur de collision").

Un des problèmes fondamentaux dans les systèmes distribués consiste à casser la symétrie d'un système anonyme (toutes les stations sont anonymes) via une élection. Au début de l'algorithme, toutes les stations sont anonymes et à la fin de l'algorithme une unique station est élue (et elle le sait) et les n-1 autres stations ne sont pas élues (et elles le savent). On se place dans un cadre ou chaque processeur peut transmettre à tous les autres (graphe sous-jacent complet).

- 1. Montrer que si le nombre de participants n est connu d'avance par toutes les stations alors il existe un algorithme d'élection en temps moyen constant. Ecrire un tel algorithme.
 - \triangleright Pour chaque station en parallèle, avec probabilité 1/n envoyer un message. S'il y a une seule émetrice alors cette station est l'élue. Sinon recommencer. Quand n est grand, la probabilité d'avoir une élection est $1/e \sim 0.36$. Donc en moyenne, il faut un temps O(1) pour élire un leader dans un tel système.
- 2. Dans le scénario où le nombre total de stations n n'est pas connu, écrire un algorithme d'élection.
 - \triangleright On ne peut pas profiter d'une approximation probabiliste de la valeur de n car on ne distingue pas s'il y a trop de message(s) ou s'il n'y en a aucun. Par contre, on peut toujours penser que $2^k \le n \le 2^{k+1}$. Une première idée serait de faire des probabilités $1/2^1$, $1/2^2$, $1/2^3$, \cdots .

```
Data : n processeurs anonymes disposés en réseau complet

Result : 1 processeur élu parmi les n

k := 1;

while pas d'élue do

for i := 1 to k do

Avec probabilité 1/2^i envoyer un message;

if seul à envoyer then

| l'élection a lieu on sort de l'algorithme;
| l'unique station à transmettre est l'élue;
| les autres sont non-élues;
| end
| end
| k := k + 1

end
```

Quand on est dans "la bonne tranche", i.e. quand $k \sim \log_2 n$ on a une "bonne probabilité" proche de 1/e d'être élue et il nous faut un temps $O(\log^2 n)$ pour y arriver. Pour faire un algorithme en temps $O(\log n)$, il faut remplacer k := k+1 par k := 2.k.

Exercice 2 : Sous-graphe biparti d'un graphe et MAX-CUT

- 1. Montrer que dans un graphe avec m arêtes il y a toujours un sous-graphe biparti (colorable avec 2 couleurs) avec au moins m/2 arêtes.
 - \triangleright On montre par ce résultat avec la méthode probabiliste. Soit G=(V,E) notre graphe avec |E|=m. On choisit un sous ensemble T des sommets $(T\subseteq V)$ en methant chaque sommet de V dans T avec probabilité

Master 1 Année 2017-2018

1/2. Pour chaque arête $e=(u,v)\in E$, soit X_e la v.a (indicatrice) qui vaut 1 ssi exactement l'un des deux sommets u ou v est dans T (sinon $X_e=0$. On a

$$\mathbb{E}[X_e] = \mathbb{P}[\{u \in T \ et \ v \notin T\} \ ou \ \{u \notin T \ et \ v \in T\}] = 2.1/4 = 1/2.$$

Si X dénombre le nombre d'arêtes avec exactement un sommet dans T alors $\mathbb{E}[X] = \sum_{e \in E} \mathbb{E}[X_e] = m/2$. Pour ce T, on a en moyenne m/2 arêtes entre la partie de gauche T et la partie de droite V T.

Le problème MAXCUT consiste à partitionner les sommets d'un graphe G=(V,E) en deux sous ensembles A et B (i.e. $A \cup B = V$ et $A \cap B = \emptyset$) telle que le nombre d'arêtes reliant les sommets de A à ceux de B soient maximum. Ce problème est NP-difficile et on veut un algorithme randomisé d'approximation.

- 2. Montrer la relation entre MAXCUT et les sous-graphes bipartis.
 - > un sous-graphe biparti avec le maximum d'arêtes entre les sommets rouges et les sommets bleus montre une bipartition qui maximise le nbr d'arêtes entre rouges/bleus.
- 3. Elaborer un algorithme FPRAS pour le problème MAXCUT
 - ▷ On s'inspire de Johnson (cf. transparent numéro 2 du cours) pour élaborer une approximation randomisé qui trouve une coupe d'une certaine taille garantie à un facteur 2 de l'optimale avec grande probabilité.
 - Trouver une coupe de taille au moins m/2 avec le glouton avec proba 2/m.
 - En répétant ce glouton un nombre O(m) fois, on garantit avec probabilité 1-o(1) qu'on trouve une coupe de taille au moins m/2. Plus précisement, en appliquant l'inégalité de Chebysev:

$$\mathbb{P}[|X - \mathbb{E}[X]| \ge \lambda] \le \frac{Var[X]}{\lambda^2}$$

Ici $X=\sum_{i=1}^T X_i$ où chaque X_i est un Bernoulli de paramètre 2/m (une tentative de trouver plus que m/2 qui succède avec proba 2/m) et T est le temps qu'on laisse l'algo boucler sur le glouton. $\mathbb{E}[X]=\frac{2T}{m}$. Var[X]=Tpq=2T/m(1-2/m). En choisissant $T=O(m^2)$ et $\lambda=O(m)$ on trouve que la probabilité que l'évènement survienne est d'au moins 1-O(1/m). On peut faire mieux car X suit une loi Bin(T,2/m) et en utilisant les bornes de Chernoff on a

$$\mathbb{P}[X \ge (1+c)2T/m] \le \exp\left(-c^2/3.2T/m\right)$$

On fait tourner $T = O(m \log m)$ fois le glouton et on a un algorithme qui trouve une solution 2-approché en temps polynomial avec haute probabilité.

Exercice 3: 2-SAT est "polynomial"

Dans cet exercice, on va analyser un algorithme randomizé qui s'exécute en temps moyen quadratique pour décider si une formule 2-SAT peut être satisfaite.

- 1. Rappeler le problème de décision 2-SAT.
 - > voir cours etc ...
- **2.** Soit l'algorithme suivant :

 \mathbf{Data} : Une formule 2-SAT construite sur n variables

Result:

Prendre une affectation A aléatoire des variables ;

while A ne satisfait pas la formule do

Soit C une clause non satisfaite de A;

Choisir l'une des deux variables et changer son affectation;

end

Montrer que sur une instance qui peut être satisfaite cet algorithme renvoie une affectation satisfaisante en un temps moyen $O(n^2)$.

 \triangleright Soit S(k) = nombre moyen d'itérations nécéssaires jusqu'à ce que les n variables soient **affectées correctement** (par hypothèse la formule peut être SAT) en sachant que k variables sont déjà affectées correctement. Par définition, S(0) est donc la valeur moyenne qu'on cherche. On a

$$S(k) \le \begin{cases} &\frac{1}{2} \left(S(k+1) + 1 \right) + \frac{1}{2} \left(S(k+1) + 1 \right) & \forall k, 0 < k < n \\ &0, \qquad k = n \\ &S(1) + 1, \qquad k = 0 \end{cases}$$

Master 1 Année 2017-2018

En effet, si k variables sont déjà correctes, en inversant 1 variable, soit on avance vers k+1 variables correctes soit on revient en arrière et on a k-1 variables correctes. Dans le pire cas moyen, avec probabilité 1/2 on avance (ou on revient en arrière). D'où l'inégalité \leq . On a S(n)=0 car l'algorithme s'arrête. On a S(0)=S(1)+1. On résout d'abord la récurrence homogène

$$S'(k) = \frac{1}{2}S'(k+1) + \frac{1}{2}S'(k-1)$$

dont l'équation caractéristique est

$$r^k = \frac{1}{2}r^{k+1} + \frac{1}{2}r^{k-1}$$
 ou $r = \frac{1}{2}r^2 + \frac{1}{2}$.

On trouve r=1 qui est une racine double. Ainsi $S'(k)^h=(c_1k+c_2)$ pour 2 constantes c_1 et c_2 . On cherche maintenant une solution particulière de $S(k)^p=k^2c$ avec c constante. On développe

$$ck^{2} = 0.5c(k+1)^{2} + 0.5c(k-1)^{2} + 1$$

et on trouve c=-1 et donc $S(k)^p=-k^2$. On combine enfin les solutions homogène et particulière

$$S(k) = S'(k)^h + S(k)^p = c_1k + c_2 - k^2$$

en utilisant les conditions initiales. On trouve $c_1 = 0$, $c_2 = n^2$. Ce qui démontre que $\mathbf{S}(\mathbf{0}) = (\mathbf{0.0 + n^2}) - \mathbf{0^2} = \mathbf{n^2}$. COFD