NachOS: Multithreading

Année 2010-2011

Vincent Danjean, Guillaume Huard, Arnaud Legrand Vania Marangozova-Martin, Jean-François Méhaut

L'objectif de cette etape est de permettre d'exécuter des applications multi-thread sous NachOS.

Partie I. Mise en place des threads utilisateurs

Il s'agit maintenant de rendre accessibles les threads NachOS depuis les programmes utilisateurs, comme cela avait été fait pour PutChar. Dans notre cadre, chaque thread "utilisateur" sera directement supporté par un thread NachOS.

Action I.1. Examinez en détail le fonctionnement des threads NachOS. Comment ces threads sont-ils créés et initialisés? Où se trouve la pile d'un thread NachOS, en tant que thread noyau? Et la pile de la copie de l'interprète MIPS (c'est-à-dire du thread utilisateur) qu'il exécute? A quoi servent les fonctions SaveState et RestoreState de userprog/addrspace.cc?

Action I.2. Lancez votre programme put char avec les options de trace :

```
nachos -s -x ../test/putchar
```

pour le pas à pas,

```
../userprog/nachos -d + -x ../test/putchar
```

pour une trace détaillée (voir le source threads/system.cc pour les autres options, en particulier -d t).

En suivant pas à pas l'exécution dans le listing, examinez comment un programme est installé dans la mémoire (notamment à l'aide d'un objet de type AddrSpace), puis lancé, puis arrêté. Regardez en particulier userprog/progtest.cc, puis userprog/addrspace.cc.

On souhaite maintenant qu'un programme utilisateur puisse créer des threads au niveau utilisateur, c'est-à-dire effectuer un appel système

```
int UserThreadCreate(void f(void *arg), void *arg)
```

Cet appel doit lancer l'exécution de f (arg) dans une nouvelle copie de l'interprète MIPS (autrement dit, une nouvelle instance de l'interprête exécutée par un nouveau thread *noyau*).

- Sur l'appel système UserThreadCreate, le thread noyau courant doit créer un nouveau thread newThread, l'initialiser et le placer la file d'attente des threads (noyaux) par l'appel

```
newThread->Fork(StartUserThread, f)
```

Il positionne en passant la variable space de ce nouveau thread newThtread à la même adresse que lui, de telle manière que la nouvelle copie de l'interprète MIPS partage le même espace d'adressage MIPS

Notez que la fonction Thread::Fork ne prenant qu'un seul paramètre, vous ne pouvez passer f et arg directement par ce moyen. À vous de voir comment faire!

- Lorsqu'il est finalement activé par l'ordonnanceur, ce nouveau thread lance la fonction StartUserThread. Cette fonction initialise les sauvegardes des registres d'une nouvelle copie de l'interprète MIPS à la manière de l'interprète primitif (fonctions Machine::InitRegisters et Machine::RestoreState) et lance l'interprète (Machine::Run).

Notez que vous aurez à initialiser le pointeur de pile. Il vous est suggéré de le placer 2 ou 3 pages en dessous du pointeur du programme principal. Ceci est une évaluation empirique, bien sûr ! Il faudra probablement faire mieux dans un deuxième temps...

- Pour terminer, un thread utilisateur doit simplement se détruire par un appel système UserThreadExit, qui appelle une fonction do_UserThreadExit implémentée dans un nouveau fichier source userprog/userthread.cc. Cette fonction active Thread::Finish au niveau NachOS. Notez que la fonction MIPS UserThreadExit ne retourne jamais de valeur, à la manière de l'appel système exit de Unix. N'oubliez pas de détruire aussi les structures AddrSpace.

Action I.3. *Mettez en place les appels système*

int UserThreadCreate(void f(void *arg), void *arg)

et void UserThreadExit(). Pour quelle(s) raison(s) la création d'un thread peut-elle échouer? Retournez –1 dans ce cas.

Action I.4. Ecrire la fonction

```
int do_UserThreadCreate(int f, int arg)
```

activée au niveau NachOS lors de l'appel de UserThreadCreate par le thread appelant. Vous aurez à beaucoup travailler sur cette fonction : la placer dans le fichier userprog/userthread.cc en ne plaçant que la déclaration

```
extern int do_UserThreadCreate(int f, int arg);
```

dans le fichier userprog/userthread.h. Inclure ensuite ce fichier dans userprog/exception. cc. De cette manière, cette fonction est invisible par ailleurs. Pensez à ajuster les Makefile pour tenir compte de ce nouveau fichier si nécessaire. Il vous faudra probablement relancer toute la compilation pour reconstruire les dépendances correctes: make clean; make.

Action I.5. Définir dans le fichier userprog/userthread.cc la fonction

```
static void StartUserThread(int f)
```

appelée par le nouveau thread Nachos créé par la fonction do_UserThreadCreate. Soyez très vigilants car vous n'avez aucun contrôle sur le moment où cette fonction est appelée! Tout dépend de l'ordonnanceur... Notez aussi qu'il faut passer l'argument arg d'une autre façon (sérialisation). À vous de trouver comment faire!

Pour le moment, nous allons considérer qu'un thread se termine en invoquant systématiquement l'appel système UserThreadExit () (il ne "sort" donc jamais de la fonction initiale).

Action I.6. Définir le comportement de l'appel système UserThreadExit() par une fonction do_ UserThreadExit, placée elle aussi dans le fichier userprog/userthread.cc. Pour le moment, elle se contente de détruire le thread Nachos propulseur par l'appel de Thread::Finish. Que doiton faire pour son espace d'adressage space?

Notez que le programme principal ne doit pas appeler la fonction Halt tant que les threads utilisateurs n'ont pas appelé UserThreadExit! Il faut donc le faire attendre artificiellement... Comment? À vous de trouver!

Attention! Nachos doit être lancé avec l'option -rs pour forcer l'ordonnancement préemptif des threads utilisateurs:

```
nachos -rs -x ../test/makethreads
```

En ajoutant un paramètre à l'option, vous modifiez la suite aléatoire utilisée pour l'ordonnancement :

```
nachos -rs 1 -x ../test/makethreads
```

Notez que l'ordonnancement des threads noyaux n'est pas préemptif. Pourquoi donc ?

Action I.7. Démontrer sur un petit programme test/makethreads.c le fonctionnement de votre implémentation. Testez différents ordonnancements. Que se passe-t-il en l'absence de l'option -rs? Expliquez!

Partie II. Plusieurs threads par processus

L'implémentation ci-dessus est encore bien primitive, et elle peut être améliorée sur plusieurs points.

Si vous essayez de faire des écritures (par exemple par la fonction putchar) depuis le programme principal et depuis le thread, vous aurez probablement un message d'erreur Assertion Violation. (Essayez!) En effet, les requêtes d'écriture et d'attente d'acquittement des deux threads se mélangent! Il faut donc protéger les fonctions noyau correspondantes par un verrou...

Action II.1. *Modifier votre implémentation de la classe SynchConsole pour placer les écritures et les lectures en section critique. Pouvez-vous utiliser deux verrous différents ? Notez que ces verrous sont privés à cette classe. Démontrez le fonctionnement par un programme de test.*

Pour le moment, l'utilisateur doit garantir que le programme principal n'appelle pas la fonction Halt tant que le thread n'a pas appelé UserThreadExit.

Action II.2. Que se passe-t-il si le thread initial sort du programme (c'est-à-dire en appelant Halt) avant que les threads avec lesquels il cohabite n'aient appelé UserThreadExit? Corrigez ce comportement en assurant une synchronisation au niveau des appels Halt et ThreadExit, par exemple en comptant le nombre de threads qui partagent le même espace d'adressage (AddrSpace). Vous aurez sans doute à utiliser un sémaphore au niveau Nachos utilisé par tous les threads partageant un même espace d'adressage. Démontrer le fonctionnement par un programme de test.

Pour le moment, un programme n'appelle qu'une seule fois <code>UserThreadCreate</code>. Il faut lever cette limitation.

- **Action II.3.** Que se passe-t-il si le programme lance plusieurs threads et non pas un seul ? Faites un essai, et expliquez ce que vous observez. Proposer une correction permettant de lancer un grand nombre de threads. Démontrer son fonctionnement par un programme de test.
- **Action II.4.** Que se passe-t-il si un programme lance un très grand nombre de threads ? Discutez avec précision les différents comportements en fonction de l'ordonnancement.
- Action II.5. Implémenter l'appel système <code>UserThreadJoin.</code> qui permet à un thread utilisateur d'attendre la terminaison d'un autre thread utilisateur. Pour cela vous aurez besoin de gérer des identifiants de threads. Démontrer le fonctionnement par un programme de test.

Partie III. BONUS: Terminaison automatique

Pour le moment, un thread doit explicitement appeler UserThreadExit. De même, le programme principal doit explicitement appeler Halt. Ceci est évidemment peu élégant, et surtout très propice aux erreurs!

Action III.1. Expliquez ce qui adviendrait dans le cas où un thread n'appellerait pas ThreadExit. Comment ce problème est-il résolu pour le thread initial (avec nachos -x)? Regardez notamment dans le fichier test/start.S. Que faut-il mettre en place pour utiliser ce mécanisme dans le cas des threads créés avec UserThreadCreate? NB: votre solution doit être indépendante de l'addresse réelle de chargement de la fonction. Il faudra donc passer cette adresse en paramètre lors de l'appel système... À vous de jouer!

Et pourquoi ne pas maintenant implémenter un schéma producteur-consommateur au niveau utilisateur ?

Action III.2. Remontez l'accès aux sémaphores (type sem_t, appels système P et V) au niveau des programmes utilisateurs. Démontrez leur fonctionnement par un exemple de producteurs-consommateurs au niveau utilisateur cette fois.