



**Akademia Górniczo-Hutnicza im. Stanisława Staszica w Krakowie**  
**Wydział Elektrotechniki, Automatyki,**  
**Informatyki i Inżynierii Biomedycznej**

Programowanie Współbieżne i Rozproszone  
Kierunek Informatyka  
III rok  
2020/2021

Maryna Lukachyk,  
Yauheniya Padbiarozskaya  
grupa 5a

*Pakiet do obsługi urządzeń zewnętrznych*  
*USB*

20.01.2021

### **Cel programu:**

Stworzenie programu symulującego obsługę urządzeń zewnętrznych przez port USB.  
Program został napisany w języku Erlang.

### **Komunikacja procesów:**

Komunikacja procesów odbywa się za pomocą wysyłania :

```
Pid ! message
```

i odbierania wiadomości:

```
receive  
  {Pid, message} -> do_something
```

Przykładem takich wiadomości z naszego program mogą być:

```
NewPID ! {self(), adding_device}
```

wysła wiadomość do procesu, który dodaje nowe urządzenie do listy wszystkich urządzeń.

```
receive  
  {Pid, adding_device} ->  
    ...  
  Pid ! {ok, added, NewDeviceMap}
```

Natomiast ten drugi proces odbiera komunikat, wykonuje niezbędne czynności i wysła wiadomość zwrotną, że 'ok, udało się dodać nowe urządzenie'.

### **Opis i schemat struktury programu:**

- *usb.erl* – start symulacji, główne menu obsługi portów USB, funkcje realizujące obsługę portów (dodawanie/usuwanie urządzenia, przegląd, obsługa, wyjście z symulacji).
- *filesUtils.erl* – funkcje potrzebne do zarządzania zawartością wybranego USB (dodawanie/usuwanie plików, przegląd).
- *utils.erl* – drugorzędne funkcje do wyświetlania danych wyjściowych.

### **>>> usb.erl**

Program uruchamiany poprzez funkcję *start()*, która tworzy główny proces wyświetlający menu i wywołujący funkcje wybrane przez użytkownika. Szereg działań dostępnych w symulacji dostępny przez główne menu:

- przegląd podłączonych urządzeń
- dodanie nowego urządzenia USB
- obsługa podłączonych urządzeń
- odłączenie urządzenia
- i oczywiście, wyjście z programu

*show\_connected\_devices()*

sprawdza długość listy urządzeń przekazanej do funkcji: jeśli lista pusta, wypisuje komunikat o braku podłączonych urządzeń, w przeciwnym razie wypisuje nazwy zawierające się w liście.

*add\_device()*

tworzy nowy proces, który wysyła komunikat do funkcji dodającej nowe urządzenia

*add\_device\_function()*

ta funkcja z kolei odbiera sygnał, aktualizuje listę przechowującą wszystkie urządzenia, a potem wysyła z powrotem komunikat, który sygnalizuje, że pomyślnie dodano nowe urządzenie, zwiększ liczbę urządzeń o 1.

*manage\_devices()*

wypisuje listę urządzeń, z której użytkownik wybiera pozycję do obsługi. Program sprawdza listę urządzeń i szuka identyfikatoru, który odpowiada indeksu wprowadzonemu przez użytkownika do konsoli. Jeśli długość listy znalezionych PID'ów jest różna od zera, wysyła do jej pierwszego elementu sygnał w postaci {DevicePID, menu} – wyświetl menu dostępnych konfiguracji urządzenia.

*disconnect()*

sprawdza długość listy urządzeń, jeśli różni się od zera szuka PID w liście, który odpowiada indeksu wprowadzonemu przez użytkownika do konsoli. Do elementu posiadającego PID wysyła sygnał w postaci {kill}, aktualizuje listę urządzeń poprzez wywołanie **updateDevicesMap()**.

*remove\_device()*

ta funkcja odbiera sygnał, aktualizuje listę przechowującą wszystkie urządzenia, a potem wysyła z powrotem komunikat, który sygnalizuje, że pomyślnie usunięto urządzenie, zmniejsz liczbę urządzeń o 1.

**>>> filesUtils.erl**

*remove\_file()* i *add\_file()* w argumentach przyjmują listę plików na urządzeniu.

*Add\_file()* pobiera od użytkownika nazwę i rozszerzenie pliku, które przekazuje do funkcji *addFiles()*.

*remove\_file()* szuka ID pliku w liście plików, po znalezieniu wywołuje *removeFile()*, menu obsługi urządzenia z aktualną listą plików na urządzeniu.

*print\_files()* łatwo się domyślić, służy do wyświetlania plików zapisanych na urządzeniu.

**Instrukcja obsługi:**

Przejsć do katalogu /src, aby skompilować:

```
erl  
> c(usb).
```

Uruchomienie:

```
> usb:start().
```

**Ograniczenia programu:**

Ograniczeniem może być przepełnienie pamięci, w rezultacie dodania zbyt dużej liczby nowych urządzeń i plików do list DevicesMap oraz FilesMap.

**Dalszy rozwój programu:**

Nasz program to podstawowa wersja obsługi urządzeń przez port USB. Tę wersję oczywiście można rozszerzyć o dodatkowe komponenty, takie jak osobny moduł 'właściwości urządzenia', przedstawiający informacje o numerze portu, pojemności urządzenia (zajęta/wolna pamięć), jego typie (głośnik, telefon, słuchawki).