极客时间算法训练营 第六课 二叉堆、二叉搜索树

李煜东

《算法竞赛进阶指南》作者



日灵

- 1. 二叉堆的原理、实现与应用
- 2. 二叉搜索树的原理、实现与应用

二叉堆

堆 Heap

堆(Heap)是一种高效维护集合中最大或最小元素的数据结构。

大根堆:根节点最大的堆,用于维护和查询max。

小根堆:根节点最小的堆,用于维护和查询min。

堆是一棵树,并且满足堆性质(Heap property)

- 大根堆任意结点的关键码 >= 它所有子结点的关键码(父 >= 子)
- 小根堆任意结点的关键码 <= 它所有子结点的关键码(父 <= 子)

二叉堆 Binary Heap

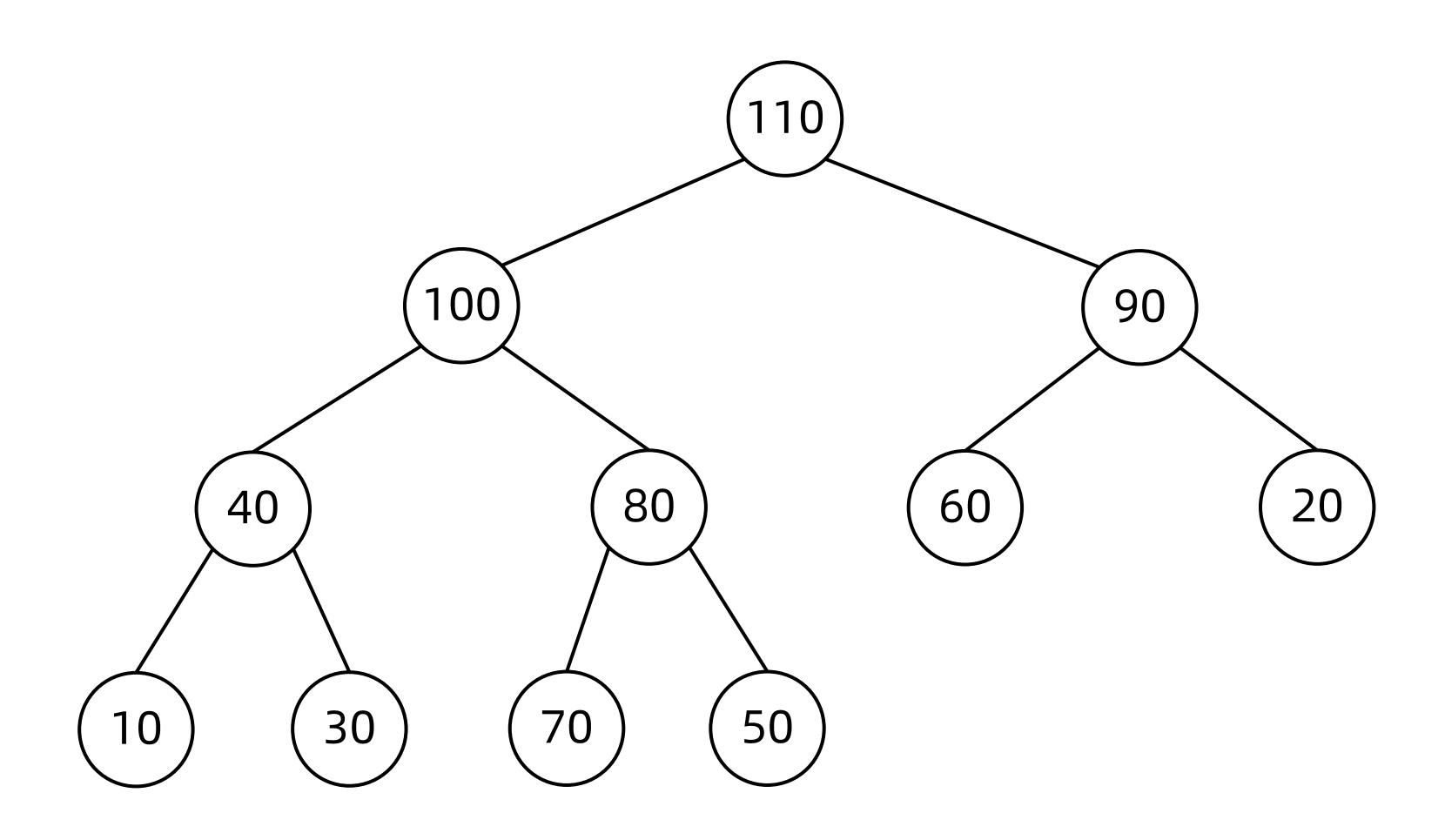
- 二叉堆是堆的一种简易实现
- 本质上是一棵满足堆性质的完全二叉树

常见操作

- 建堆 (build): O(N)
- 查询最值 (get max/min): O(1)
- 插入 (insert): O(log N)
- 取出最值 (delete max/min): O(log N)

斐波那契堆、配对堆等可以做到插入 O(1), 左偏树、斜堆等可以支持合并 这些高级数据结构就不再讲解了

二叉堆



二叉堆的实现

二叉堆一般使用一个一维数组来存储,利用完全二叉树的结点编号特性

假设第一个元素存储在索引(下标)为1的位置的话

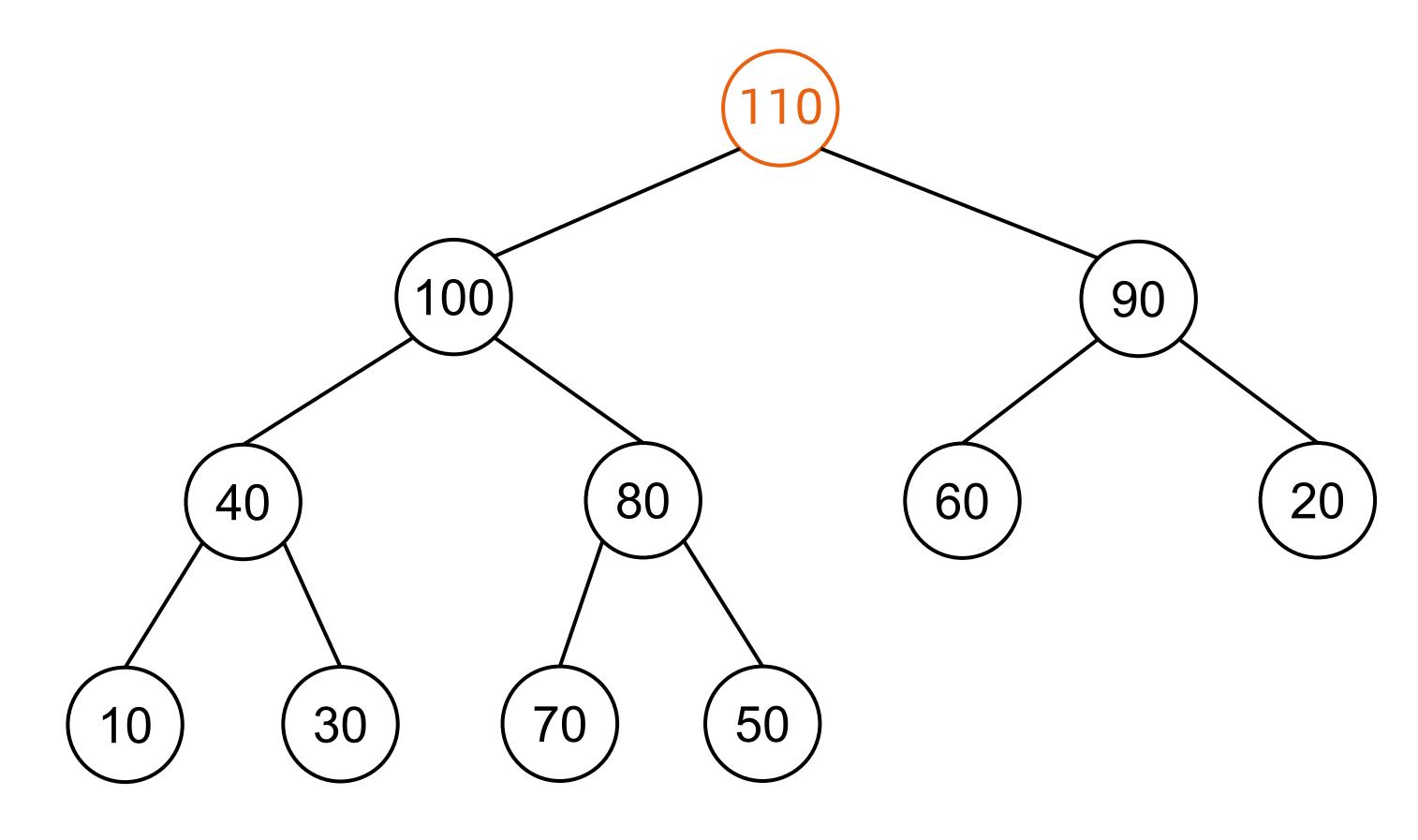
- 索引为 p 的结点的左孩子的索引为 p * 2
- 索引为 p 的结点的右孩子的索引为 p * 2 + 1
- 索引为 p 的结点的父亲的索引为 p / 2 (下取整)

假设第一个元素存储在索引(下标)为0的位置的话

- 索引为 p 的结点的左孩子的索引为 p * 2 + 1
- 索引为 p 的结点的右孩子的索引为 p * 2 + 2
- 索引为 p 的结点的父亲的索引为 (p 1) / 2 (下取整)



二叉堆



一维数组 [0, 110, 100, 90, 40, 80, 60, 20, 10, 30, 70, 50]

插入 (insert)

新元素一律插入到数组 heap 的尾部

• 设插入到了索引 p 的位置

然后向上进行一次调整(Heapify Up)

- 若已到达根,停止
- 若满足堆性质 (heap[p] <= heap[p / 2]) , 停止
- 否则交换 heap[p] 和 heap[p / 2], 令 p = p / 2, 继续调整

O(log N)

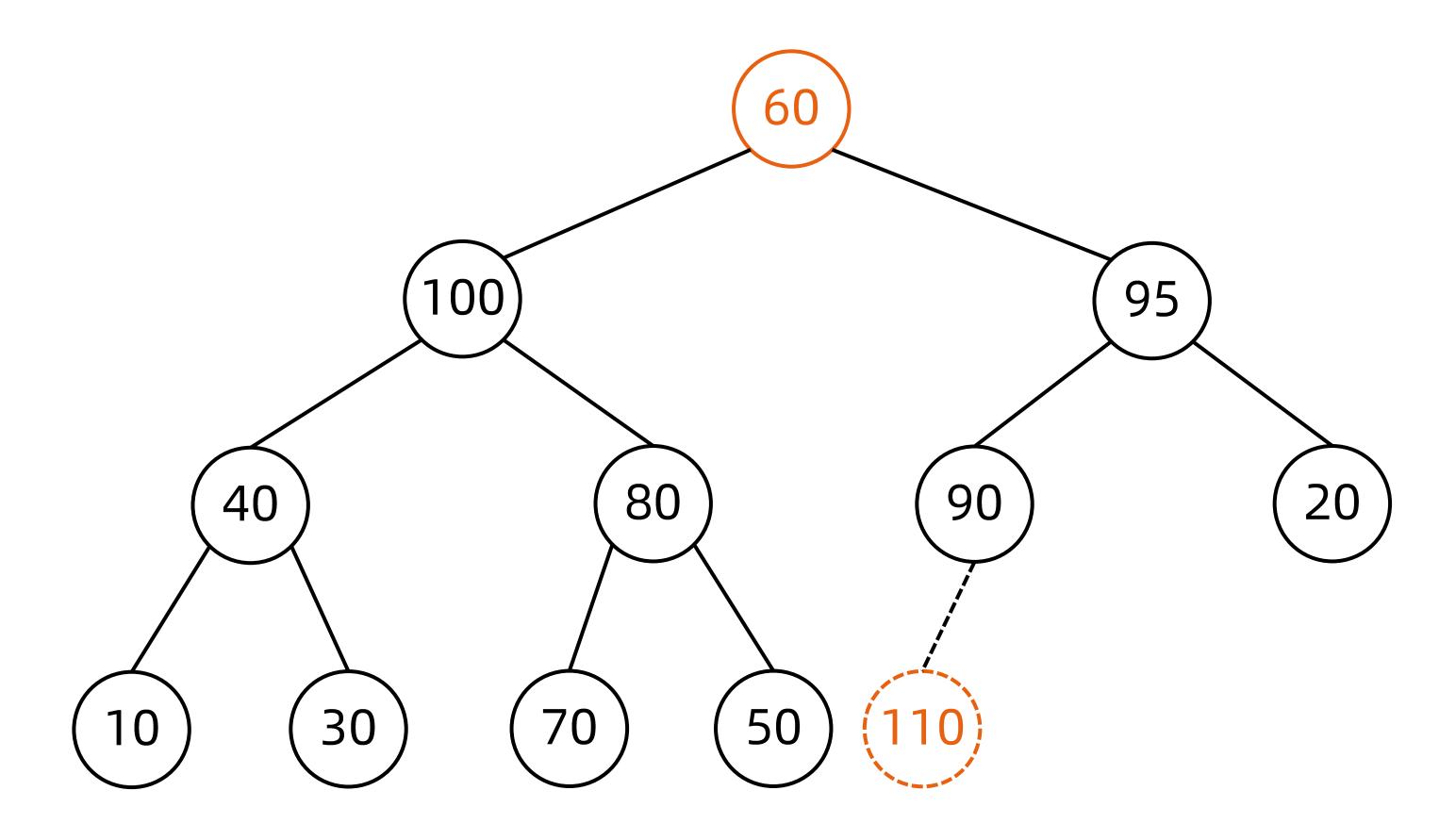
取出堆顶 (extract / delete max)

把堆顶 (heap[1]) 与堆尾 (heap[n]) 交换,删除堆尾(数组最后一个元素)

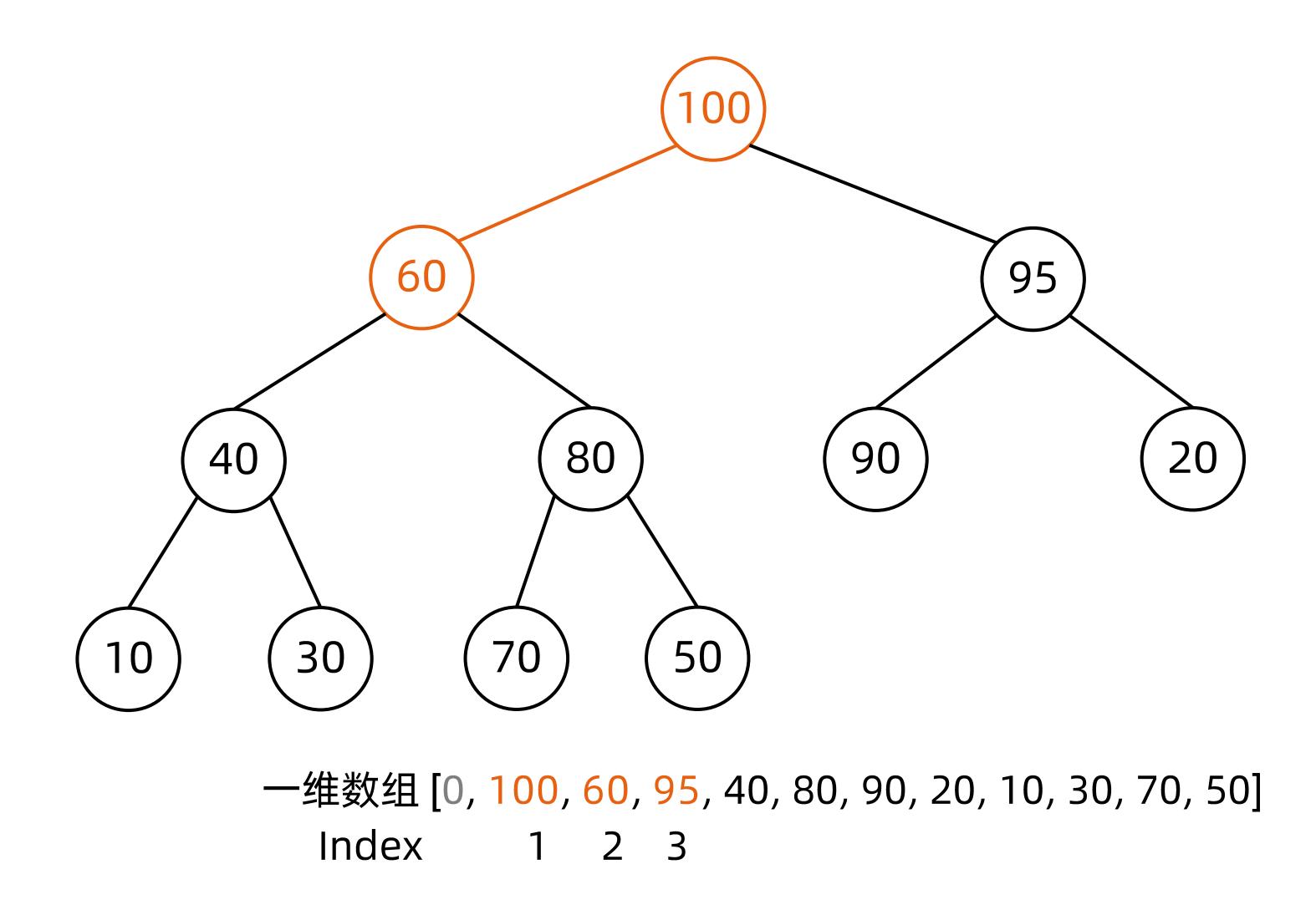
然后从根向下进行一次调整(Heapify Down)

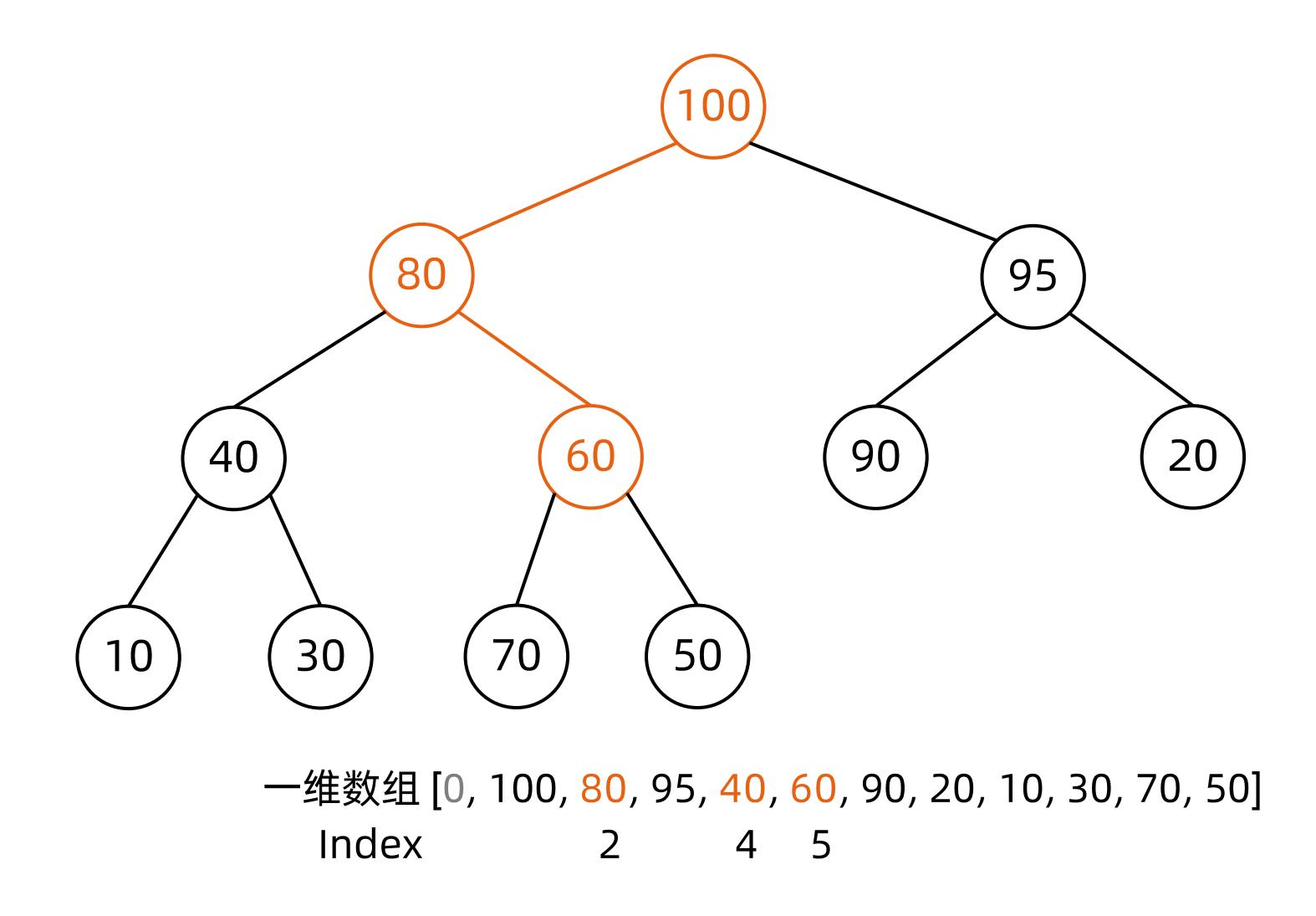
- 每次与<u>左、右子结点中较大的一个</u>比较,检查堆性质,不满足则交换
- 注意判断子结点是否存在

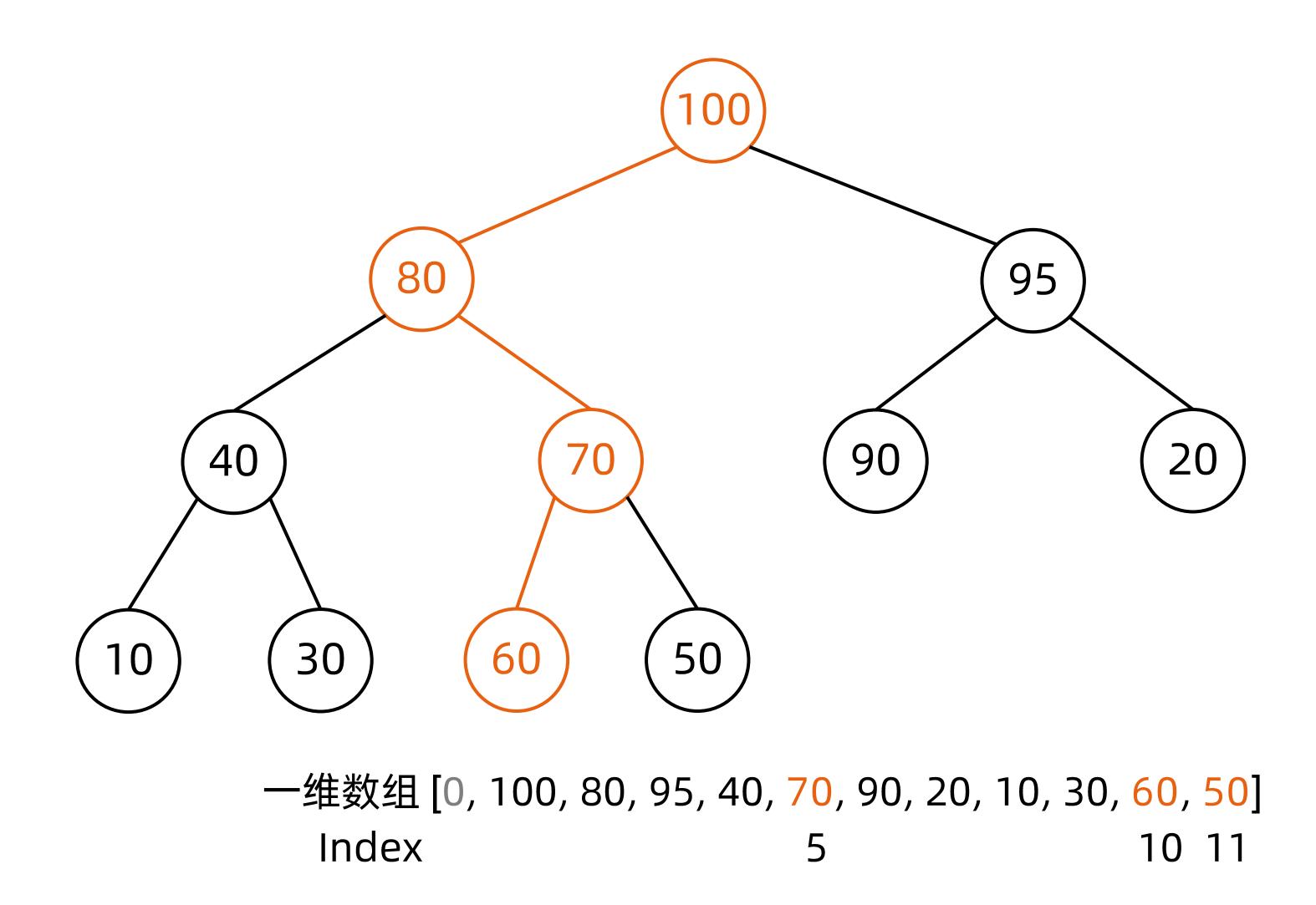
O(log N)



一维数组 [0, 60, 100, 95, 40, 80, 90, 20, 10, 30, 70, 50, 110]







优先队列 (Priority Queue)

二叉堆是优先队列(Priority Queue)一种简单、常见的实现,但不是最优实现

理论上二叉堆可以支持 O(log N) 删除任意元素, 只需要

- 定位该元素在堆中的结点 p (可以通过在数值与索引之间建立映射得到)
- 与堆尾交换,删除堆尾
- 从 p 向上、向下各进行一次调整

不过优先队列并没有提供这个方法

在各语言内置的库中,需要支持删除任意元素时,一般使用有序集合等基于平衡二叉搜索树的实现

实战

合并K个升序链表

https://leetcode-cn.com/problems/merge-k-sorted-lists/

对比分治合并和堆的解法

Homework: 学习自己所用语言中重载比较运算符的方法

- C++: bool operator <(const Node& a, const Node& b)
- Java: class Node implements Comparable<Node>
- Python: def __lt__(self, other)

实战

滑动窗口最大值

https://leetcode-cn.com/problems/sliding-window-maximum/

对比单调队列和堆的解法

懒惰删除法

- 指的是需要从堆中删除一个元素(不一定是最大值)时,不直接删除,而是打上删除标记(soft delete)
- 等未来它作为最大值被取出时,再判断它是否已经被标记,若是则抛弃它,取下一个最大值"懒惰"的含义——只要要删除的元素还不是最大值,在堆里多待一会儿也无妨,未来等它会影响最大值正确性的时候再说吧

Homework

设计推特

https://leetcode-cn.com/problems/design-twitter/

模块化:检索最近的十条推文,其实就是合并若干个有序链表(自己的链表,以及关注的每个人的链表)

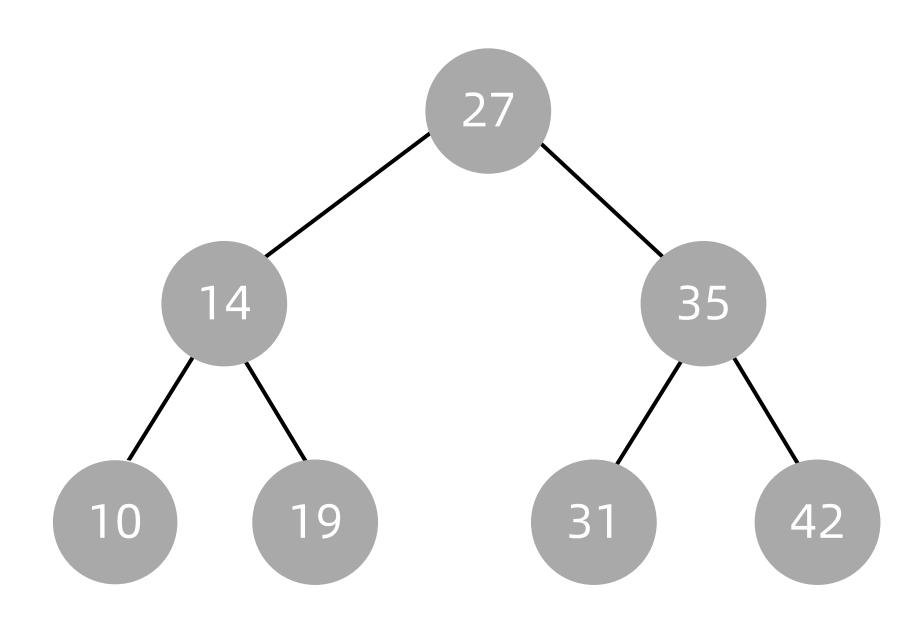
二叉搜索树

二叉搜索树 Binary Search Tree

- 二叉搜索树(Binary Search Tree)是一棵满足如下性质(BST性质)的二叉树:
- 任意结点的关键码 ≥ 它左子树中所有结点的关键码
- 任意结点的关键码 ≤ 它右子树中所有结点的关键码

根据以上性质,二叉搜索树的中序遍历必然为一个有序序列

二叉搜索树 Binary Search Tree

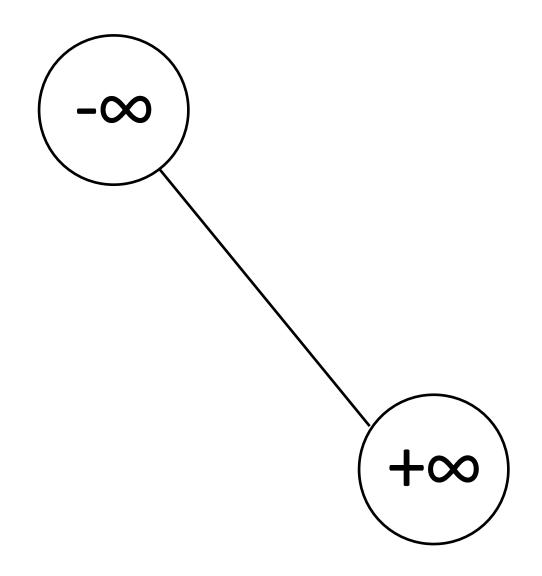


BST - 建立

为了避免越界,减少边界情况的特殊判断,一般在 BST 中额外插入两个保护结点

- 一个关键码为正无穷(一个很大的正整数)
- 一个关键码为负无穷

仅由这两个结点构成的 BST 就是一棵初始的空 BST



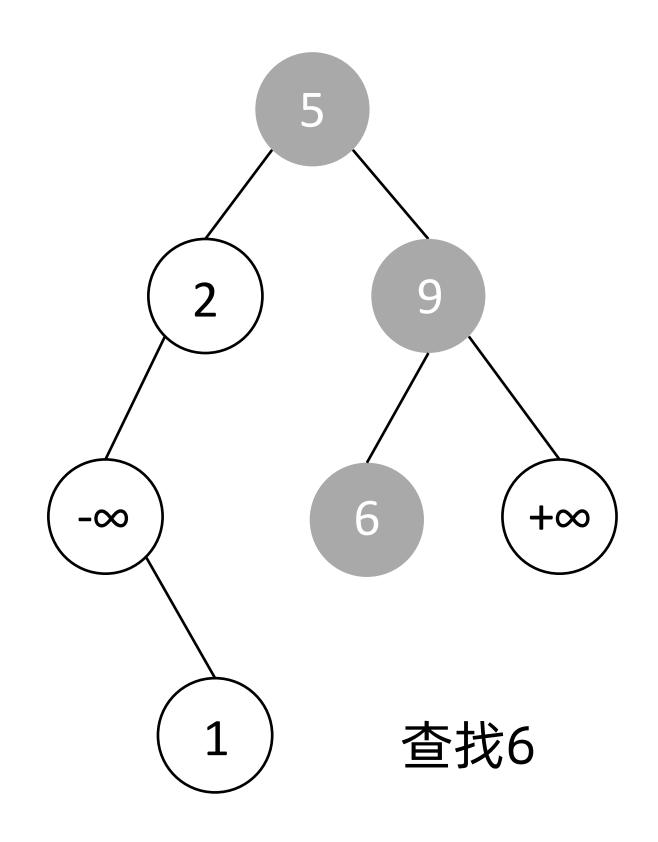
BST - 检索

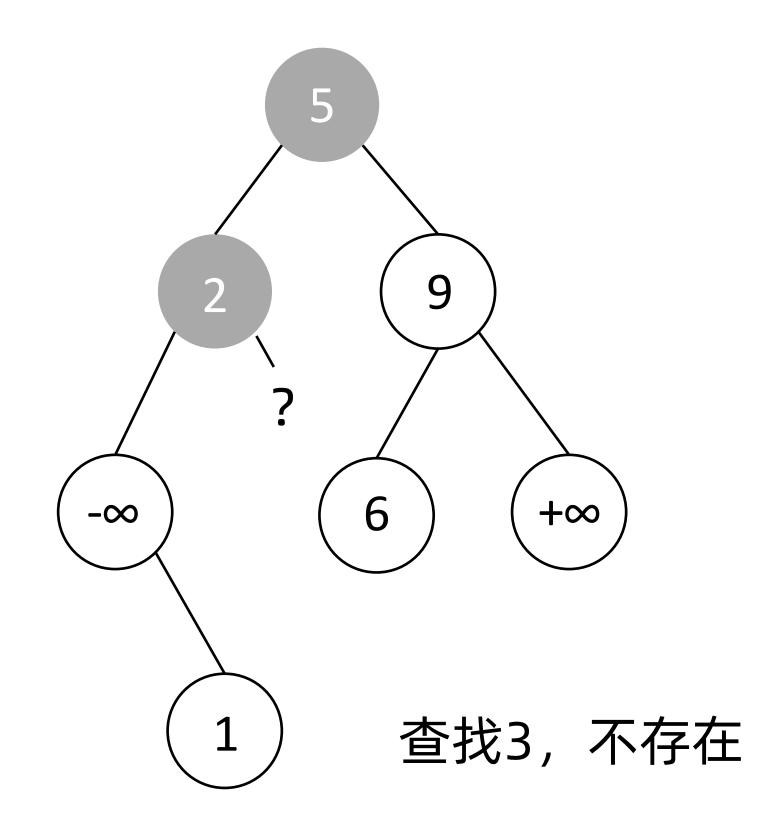
检索关键码 val 是否存在

从根开始递归查找

- 若当前结点的关键码等于 val,则已经找到
- 若关键码大于 val, 递归检索左子树(或不存在)
- 若关键码小于 val, 递归检索右子树(或不存在)

BST - 检索

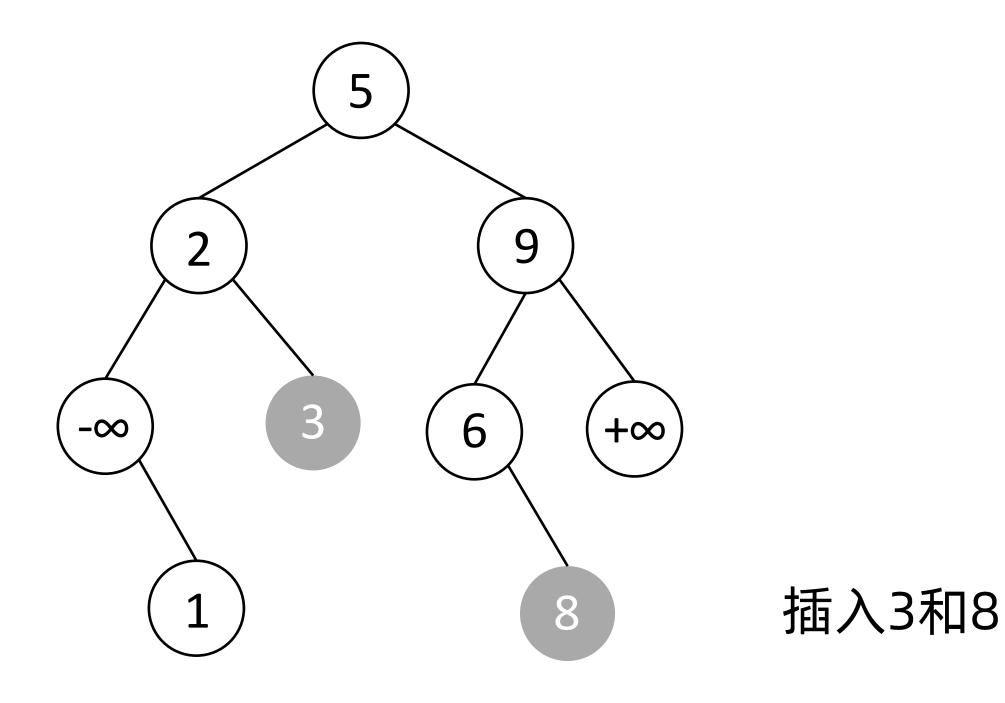




BST - 插入

插入 val 与检索 val 的过程类似

- 若检索发现存在,则放弃插入(或者把 val 对应结点的计数 +1, 视要求而定)
- 若检索发现不存在(子树为空),直接在对应位置新建关键码为 val 的结点



BST - 求前驱/后继

前驱: BST 中小于 val 的最大结点

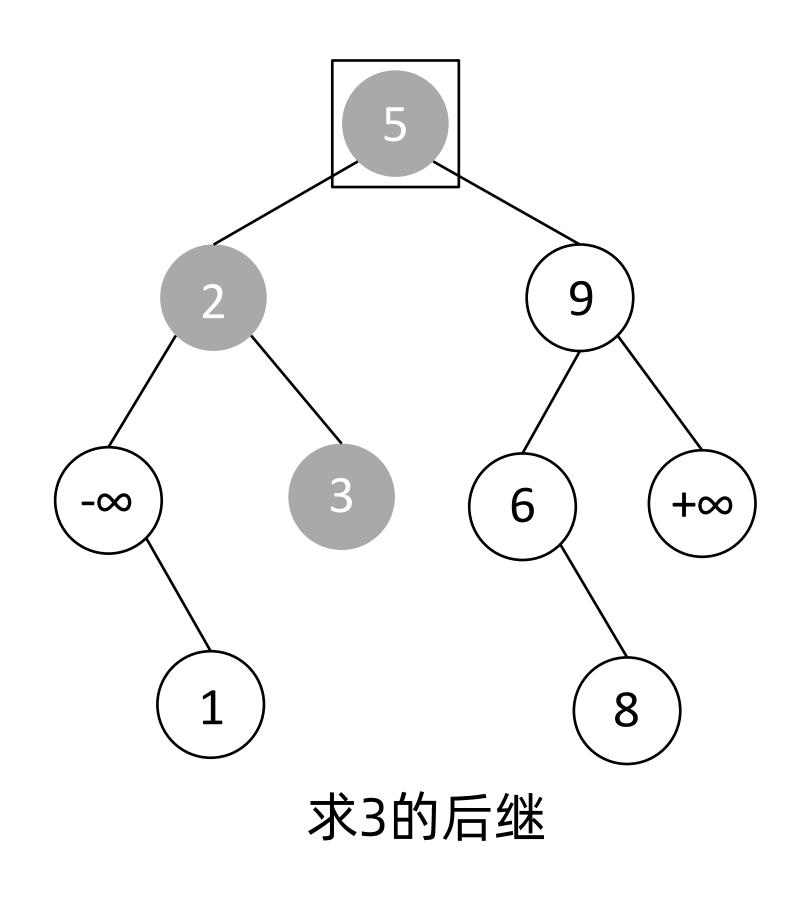
后继: BST 中大于 val 的最小结点

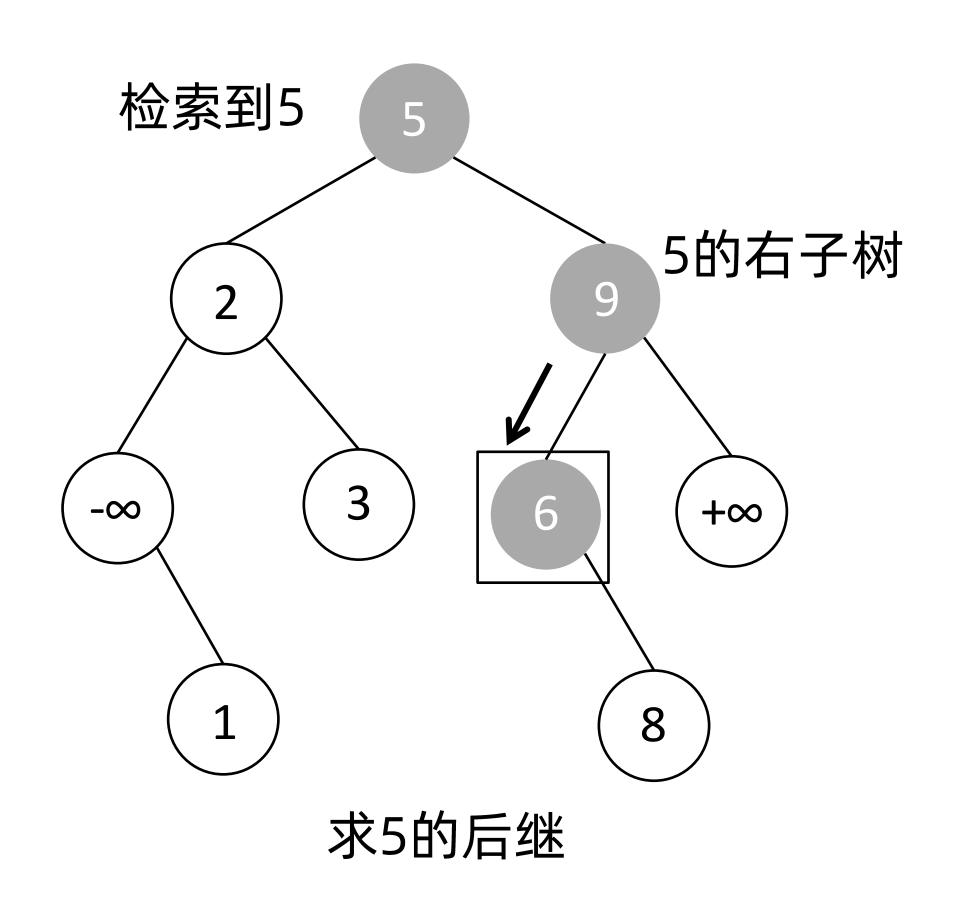
求前驱和后继也是基于检索的, 先检索 val

以后继为例:

- 如果检索到了 val, 并且 val 存在右子树,则在右子树中一直往左走到底
- 否则说明没找到 val 或者 val 没有右子树,此时前驱就在检索过程经过的结点中(即当前结点的所有祖先节点,可以拿一个变量顺便求一下)

BST - 求前驱/后继



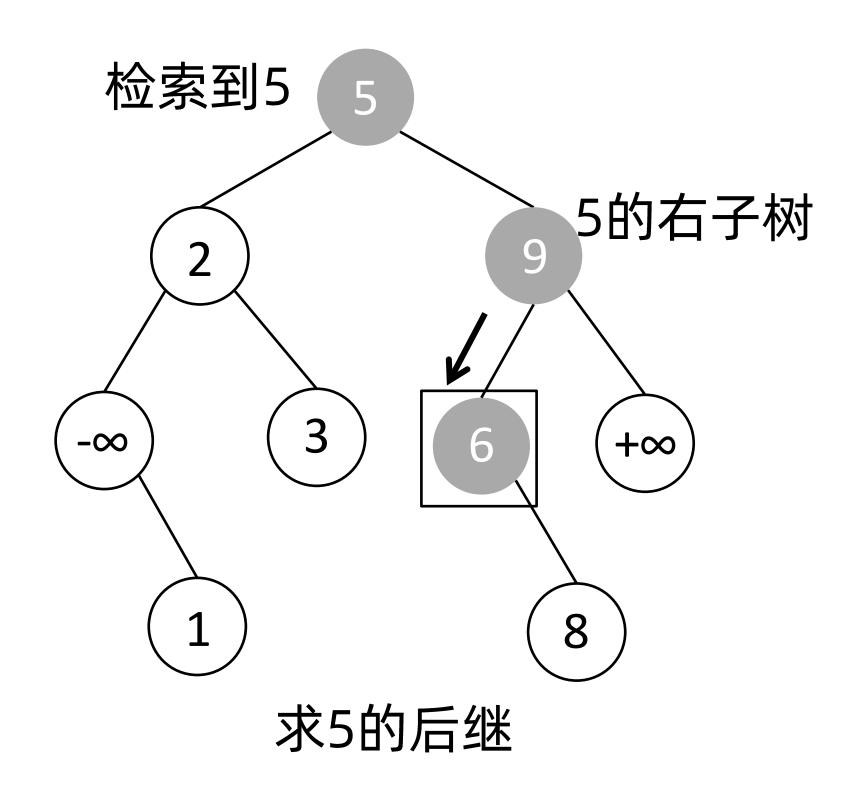


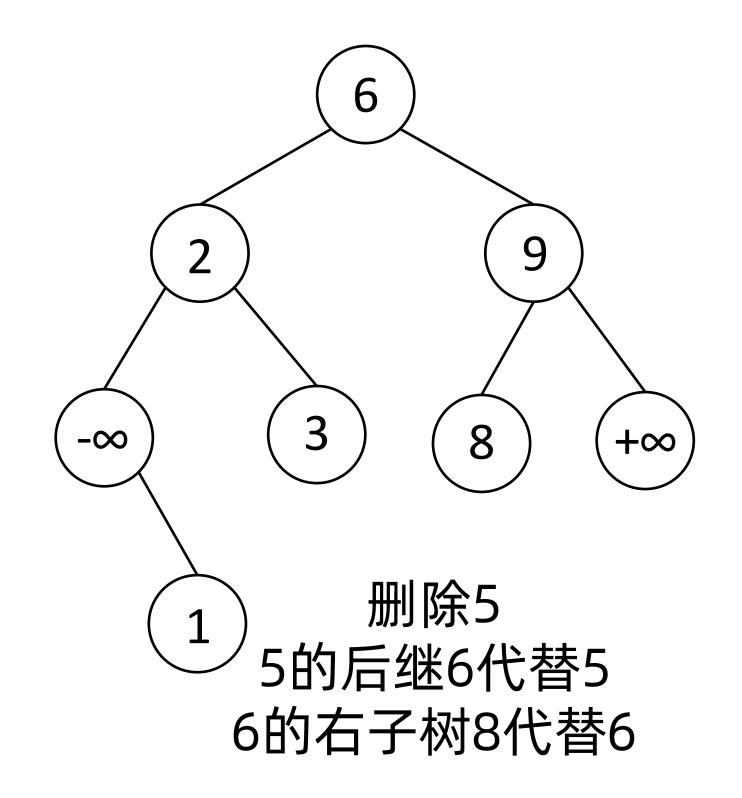
BST - 删除

从 BST 中删除关键码为 val 的结点,可以基于检索 + 求后继实现首先检索 val

如果 val 只有一棵子树,直接删除 val, 把子树和父结点相连就行了如果有两棵子树,需要找到后继, 先删除后继, 再用后继结点代替 val 的位置(因为后继是右子树一直往左走到底, 所以它最多只会有一棵子树)

BST - 删除





二叉搜索树 Binary Search Tree

查询/插入/求前驱/求后继/删除操作的时间复杂度:

随机数据期望 O(log N)

在非随机数据上,BST容易退化为 O(N), 一般都要结合旋转操作来进行平衡

平衡二叉树将在后面的课程中讲解

实战

二叉搜索树中的插入操作

https://leetcode-cn.com/problems/insert-into-a-binary-search-tree/

后继者

https://leetcode-cn.com/problems/successor-lcci/

删除二叉搜索树中的节点

https://leetcode-cn.com/problems/delete-node-in-a-bst/

把二叉搜索树转换为累加树 (Homework)

https://leetcode-cn.com/problems/convert-bst-to-greater-tree/

₩ 极客时间 训练营