창연공 AD project

1분반 3조



01/ 동기

자율주행 자동차가 상용화된다면, 톨게이트를 어떻게 지나갈까?

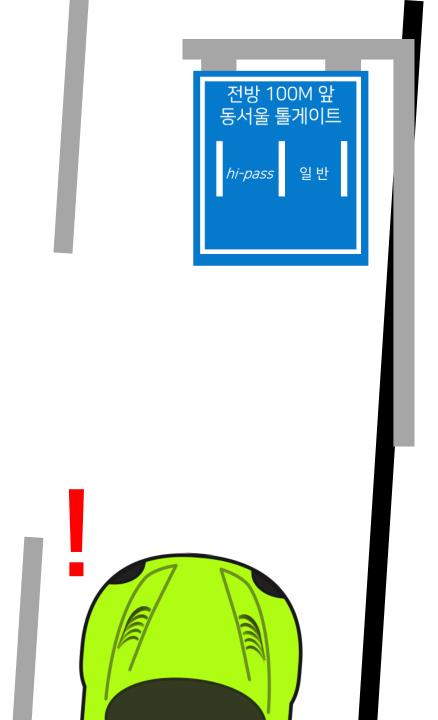
자율주행 자동차가 고속도로에 나갔을 때 톨게이트 주위에선 감속이 필요함!

대부분 통행료를 하이패스로 처리하지만, 요금부족이나 단말기 고장 등 톨게이트에 정차하는 경우도 대비해야 함

무엇보다 차선 인식 이외에도 다른 방향으로 OpenCV를 활용해보기 위해

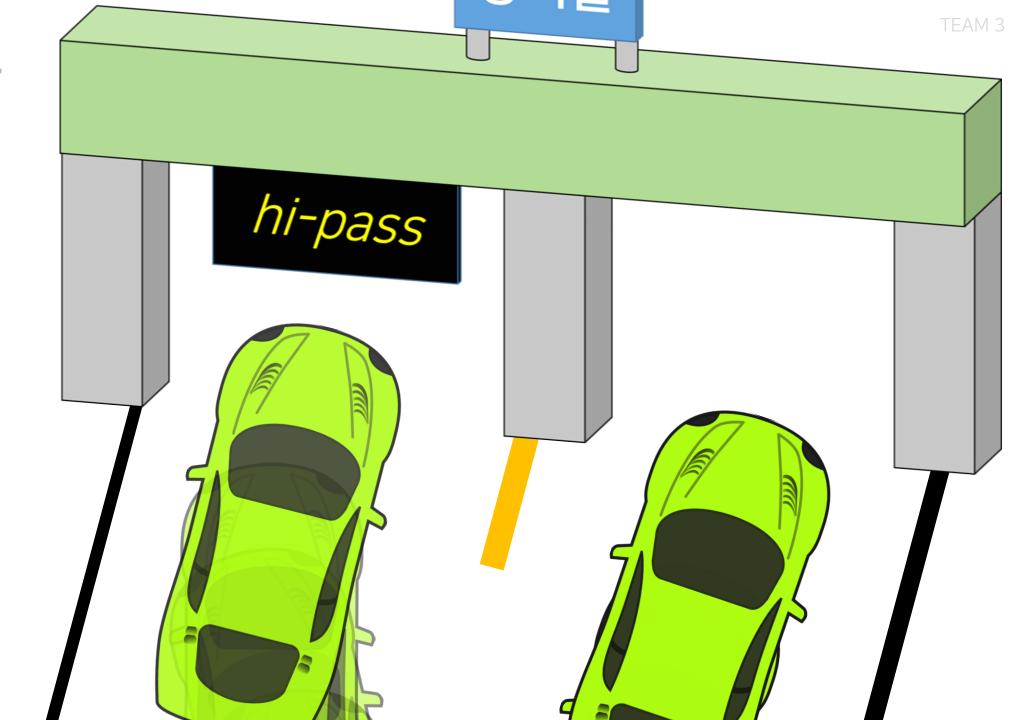
02/요구사항

톨게이트 표지판 인식 시 속도 낮추며 진입



02/요구사항

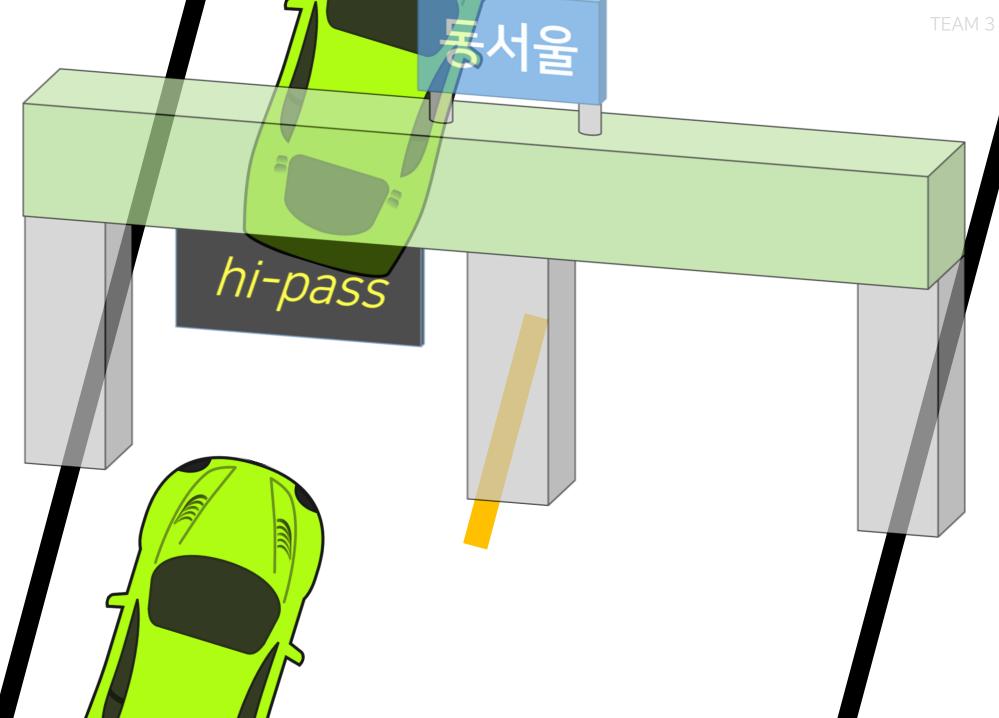
Offset에 따라 차선 선택 후 주행.



02/요구사항

hi-pass:

톨게이트 통과 후 정상속도로 주행



톨게이트 내에서 차단봉 감지 후 정지. 차단봉 올라가면 출발

03/ 역할분담 (지금까지 했던 모든 활동)

권소예: 아이디어 제공, 색상 인식 코드 작성

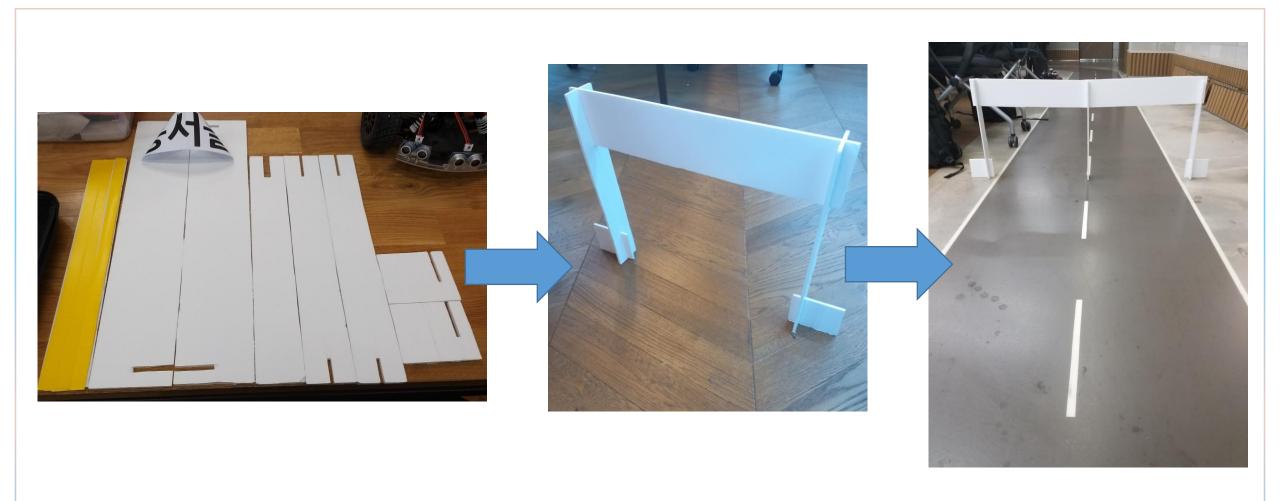
김규민: 총괄, 테스트용 모형 제작, 코드들 수정 및 통합

김민제: 아이디어 제공, 차선인식 코드 작성

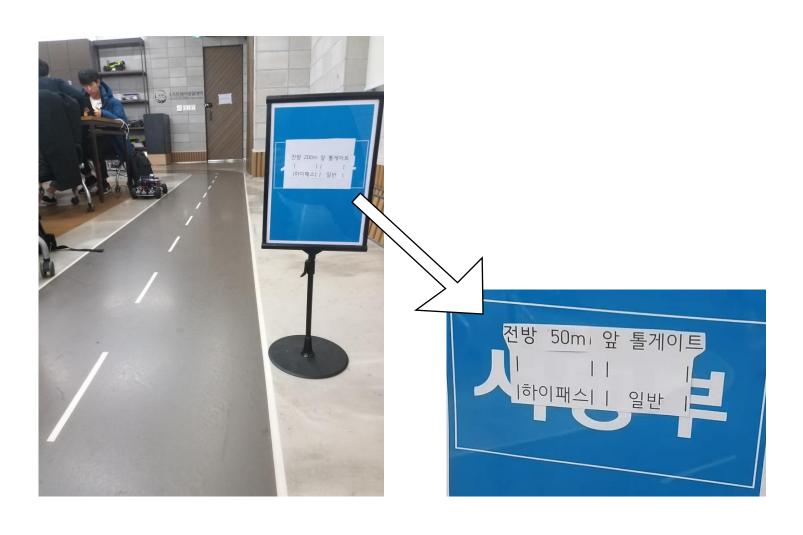
김범준 : 차선 인식 코드, 차량 조향 및 구동 코드 작성

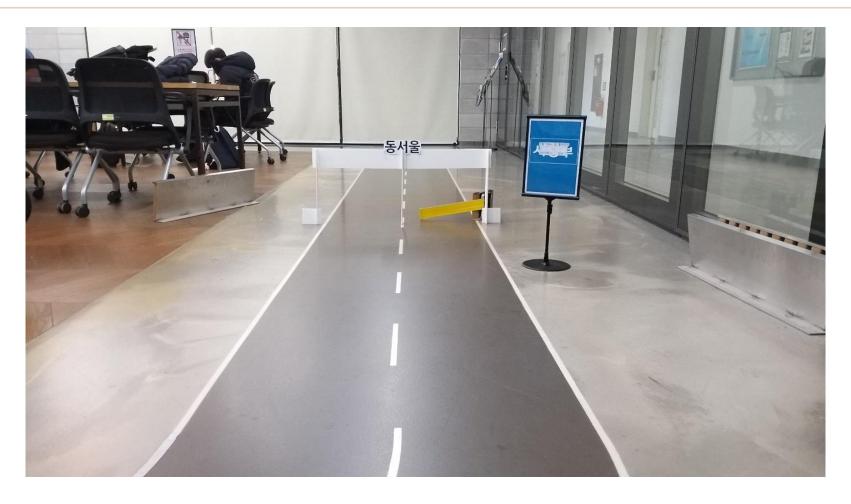
김은수: 아이디어 제공, 색상 인식 코드 작성

04/ 프로젝트 수행

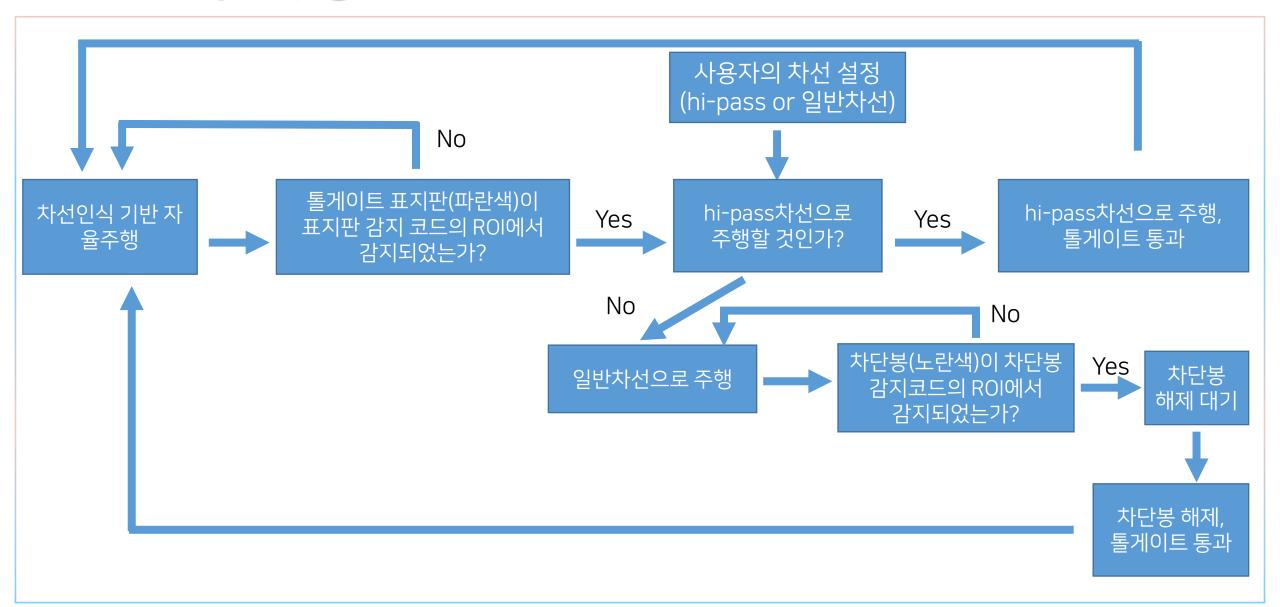


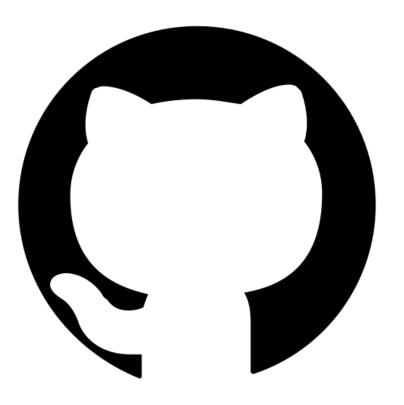
우드락으로 톨게이트 모형 제작





- 왼쪽 차선이 하이패스 차선, 오른쪽 차선이 일반차선(차단봉 유무)
- 일반 차선에는 사람이 수동으로 차단봉 역할

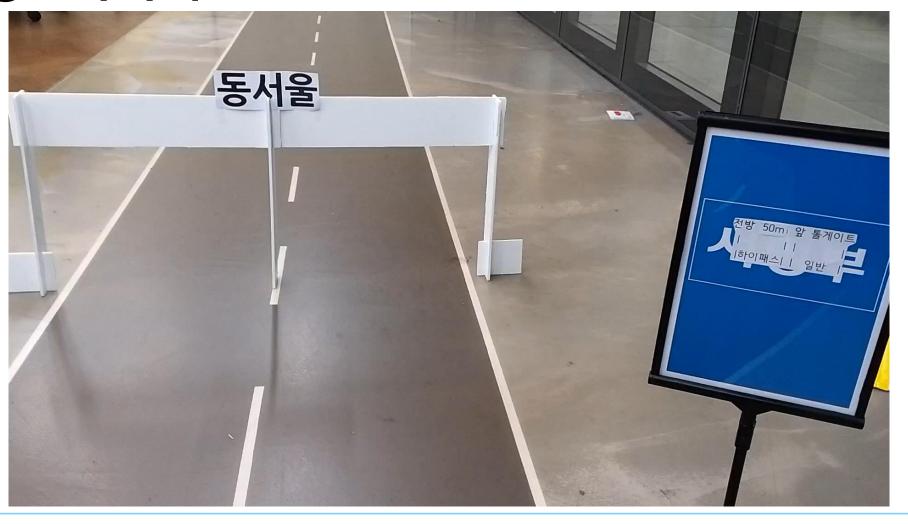




https://github.com/MeTheDuk/xycar_AD

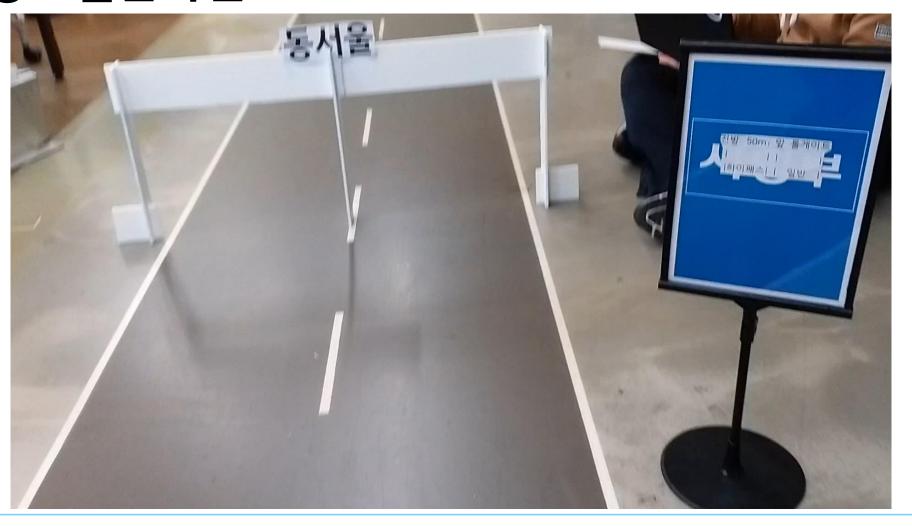
04/ 프로젝트 수행

시연영상 - 하이패스



04/ 프로젝트 수행

시연영상 - 일반차선



05/ 한계점

- 1. 하이패스 차선의 위치 변경에 따른 능동적인 대처가 불가능 (Xycar에 추가적인 모듈 설치에 실패하여…)
- 2. 사물의 인식을 색에 의존 (주행 환경의 밝기, 광원의 색에 민감해짐··· 실제 톨게이트는 어둡다)
- 3. 일반 차선의 주행이 차단봉에 의존하는 감이 있음 (운전자가 용무를 다 보면 출발하는 다른 방법이 필요)

THANK YOU

20191552 권소예 20191555 김규민 20191557 김민제 20191559 김범준 20191568 김은수