## Übungsaufgaben zur Vorlesung Regelungssysteme – Sommersemester 2021

## Lösung zur Übung 4: Der Der standard Regelkreis

Prof. Dr. Philipp Rostalski Institut für Medizinische Elektrotechnik Universität zu Lübeck

## L 4.1: Inverse Laplacetransformation

$$G(s) = \frac{1}{s+1} \,.$$

- Ordnung = Nennergrad = 1.
- Aus Laplace Tabelle

$$g(t) = e^{-t}.$$

• Sprungantwort z.B. als Integral der Impulsantwort

$$h(t) = \int_0^t g(\tau)d\tau = 1 - e^{-t}.$$

## L 4.2: Blockdiagrammalgebra und Endwertsatz

• Übertragungsfunktion des geschlossenen Kreises, also vom Referenzsignal r(t) zum Ausgangssignal y(t) für allgemeines K(s):

$$G_{cl}(s) = \frac{Y(s)}{R(s)} = \frac{K(s)G(s)}{1 + K(s)G(s)} = \frac{K(s)}{s + 1 + K(s)}.$$

• Die Übertragungsfunktion von dem Referenzsignal r(t) zum Fehlersignal e(t) = r(t) - y(t) ergibt sich allgemein zu:

$$\frac{E(s)}{R(s)} = \frac{1}{1 + K(s)G(s)} = \frac{s+1}{s+1+K(s)}$$

Regelabweichung E(s) auf einen Einheitssprung R(s)=1/s ergibt sich damit zu

$$E(s) = \frac{s+1}{s+1+K(s)}R(s).$$

Für den Fall eines Proportionalreglers mit  $K(s) = k_p$  ergibt sich als bleibende Regelabweichung (mittels Endwertsatz):

$$\lim_{t \to \infty} e(t) = \lim_{s \to 0} sE(s) = \lim_{s \to 0} \frac{s+1}{s+1+k_p} = \frac{1}{1+k_p}.$$

.

• Regelabweichung auf einen Einheitssprung für den Fall eines PI-Reglers

$$K(s) = k_p + k_i \cdot \frac{1}{s} \,.$$

ergibt sich analog:

$$\lim_{t \to \infty} e(t) = \lim_{s \to 0} \frac{s+1}{s+1+k_p+k_i \cdot \frac{1}{s}} = \lim_{s \to 0} \frac{s(s+1)}{s^2+s+sk_p+k_i} = 0.$$