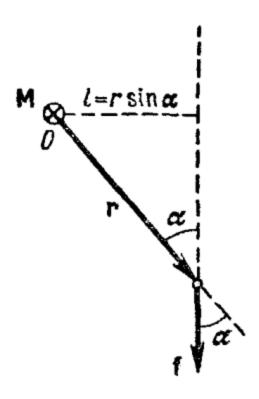
Моментом силы f относительно точки O называется векторная велчина M, определяемая выражением:

M = [rf] - момент силы, ${f r}$ - радиус вектор, проведенный из точки O в точку приложения силы.



На рисунке М перпендикулярен плоскости и направлен от нас.

М - **аксиальный вектор** (описывает вращательное движение и действует вдоль оси вращения (как штопор))

Описывает вращательное движение значит показывает направление вращения по правилу правой руки:

- Пальцы направление силы
- Большой палец направление момента

Простыми словами:

Момент силы (крутящий момент) - это "вращающая сила". Он показывает, насколько сильно сила закручивает предмет вокруг оси. (Например крутим ручку крана - создаём момент, который открывает кран)

Модуль вектора $\mathrm{M}=rfsin(lpha)=lf$,

где α - угол между направлениями векторов r и f, а $l=rsin(\alpha)$ - **длина перпендикуляра**, опущенного из точки O на прямую, вдоль которой действует сила. Эта длина называется **плечом силы** относительно точки O.

Разложим вектор f на 2 составляющие: коллинеарную с r составляющую f_r и перпендикулярную к r составляющую $f_{ au}$, воспользуемся дистрибутивностью векторного произведения, и тогда формула примет вид:

$$M = [rf] = [r, (f_r + f_ au)] = [r, f_r] + [r, f_ au]$$

т.к. f и f_r коллинеарны, то $[r,f_r]=0$:

Итоговая формула момента силы относительно точки: $M=[r,f_{ au}]$

Т.к. векторы r и f_{τ} взаимно перпендикулярны:

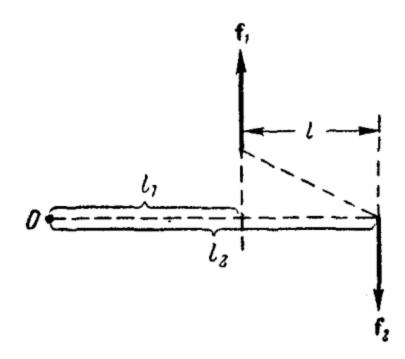
Модуль вектора $\mathrm{M}=rf_{ au}$

Из дистрибутивности векторного произведения **момент суммы сил**, имеющих общую точку приложения равен сумме моментов слагаемых сил:

$$\mathbf{M} = [\mathbf{r}\mathbf{f}] = [\mathbf{r}(\mathbf{f}_1 + \mathbf{f}_2 + \dots)] = [\mathbf{r}\mathbf{f}_1] + [\mathbf{r}\mathbf{f}_2] + \dots = \mathbf{M}_1 + \mathbf{M}_2 + \dots$$

Момент пары сил

Парой сил называются 2 равные по величине **противоположно направленные** силы, не действующие вдоль одной и той же прямой. Расстояние l между прямыми - **плечо пары**.

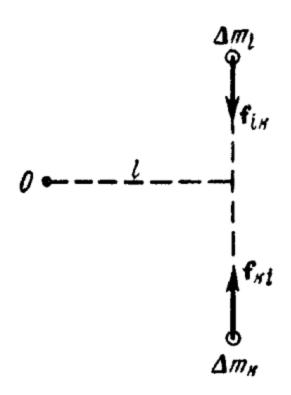


Момент пары сил относительно любой точки будет один и тот же.

$$M = \int l_2 - \int l_1 = \int (l_2 - l_1) = \int l_1$$

Полученное выражение не зависит от положения точки O на плоскости, на которой лежит пара сил.

Суммарный момент внутренних сил



- Внутренние силы в системе попарно равны и противоположны.
- Их моменты относительно любой точки О тоже равны по величине, но направлены в противоположные стороны.
- Поэтому суммарный момент всех внутренних сил всегда равен нулю (они компенсируют друг друга).