Machine Learning

Parte 3

Evandro J.R. Silva

ejrs.profissional@gmail.com

Bacharelado em Ciência da Computação Faculdade Estácio Teresina

23 de julho de 2022



Sumário

- Principais Algoritmos
- Redes Neurais Artificiais
 - Perceptron

- MLP
- Regressão Logística
- k-Means
- FIM



Principais Algoritmos



- Aprendizado Supervisionado
 - Classificação
 - Naive Bayes
 - k-NN
 - Árvore de Decisão
 - Redes Neurais Artificiais
 - Regressão
 - Regressão Logística
- Aprendizado Não Supervisionado
 - k-Means



Aprendizado Supervisionado Classificação

Redes Neurais Artificiais



O que são Redes Neurais Artificiais?

"Redes Neurais Artificiais (RNAs) são sistemas paralelos distribuídos compostos por unidades de processamento simples (nodos) que calculam determinadas funções matemáticas (normalmente não-lineares). Tais unidades são dispostas em uma ou mais camadas interligadas por um grande número de conexões, geralmente unidirecionais. Na maioria dos modelos estas conexões estão associadas a pesoas, os quais armazenam o conhecimento representado no modelo e servem para ponderar a entrada recebida por cada neurônio da rede. O funcionamento destas redes é inspirado em uma estrutura física concebida pela natureza: o cérebro humano."[1]



Existem vários tipos de RNAs, e vamos ver duas básicas e comuns: Perceptron e MLP (Multi Layer Perceptron).



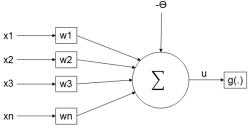
- Existem vários tipos de RNAs, e vamos ver duas básicas e comuns: Perceptron e MLP (Multi Layer Perceptron).
- Não veremos as outras por questão de tempo e também porque estamos em um minicurso introdutório.



- Perceptron
 - O Perceptron consiste em apenas um único neurônio artificial, o qual recebe várias entradas, é capaz de processá-las e retorna uma saída.



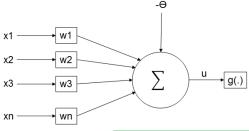
Perceptron





Perceptron

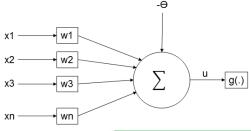
 O Perceptron consiste em apenas um único neurônio artificial, o qual recebe várias entradas, é capaz de processá-las e retorna uma saída.



■ Sinais de entrada: $\{x_1, x_2, x_3, ..., x_n\}$;



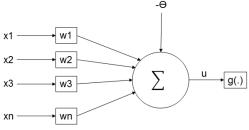
Perceptron



- Sinais de entrada: $\{x_1, x_2, x_3, ..., x_n\}$;
- Pesos sinápticos: $\{w_1, w_2, w_3, ..., w_n\}$;



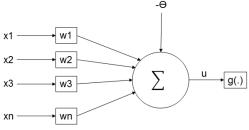
Perceptron



- Sinais de entrada: $\{x_1, x_2, x_3, ..., x_n\}$;
- Pesos sinápticos: $\{w_1, w_2, w_3, ..., w_n\}$;
- Combinador linear: Σ;



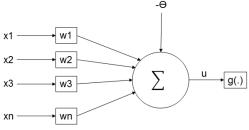
Perceptron



- Sinais de entrada: $\{x_1, x_2, x_3, ..., x_n\}$;
- Pesos sinápticos: $\{w_1, w_2, w_3, ..., w_n\}$;
- Combinador linear: Σ;
- Limiar de ativação: θ ;



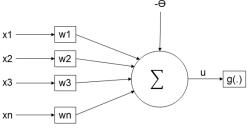
Perceptron



- Sinais de entrada: $\{x_1, x_2, x_3, ..., x_n\}$;
- Pesos sinápticos: $\{w_1, w_2, w_3, ..., w_n\}$;
- Combinador linear: Σ;
- Limiar de ativação: θ ;
- Potencial de ativação: $u = \sum_{i=1}^{n} w_i \cdot x_i \theta$;



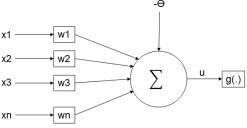
Perceptron



- Sinais de entrada: $\{x_1, x_2, x_3, ..., x_n\}$;
- Pesos sinápticos: $\{w_1, w_2, w_3, ..., w_n\}$;
- Combinador linear: Σ;
- Limiar de ativação: θ ;
- Potencial de ativação: $u = \sum_{i=1}^{n} w_i \cdot x_i \theta$;
- Função de ativação: g(.);



Perceptron



- Sinais de entrada: $\{x_1, x_2, x_3, ..., x_n\}$;
- Pesos sinápticos: $\{w_1, w_2, w_3, ..., w_n\}$;
- Combinador linear: Σ;
- Limiar de ativação: θ ;
- Potencial de ativação: $u = \sum_{i=1}^{n} w_i \cdot x_i \theta$;
- Função de ativação: g(.);
- Sinal de saída: y = g(u);



- Perceptron
 - Funcionamento básico:



- Perceptron
 - Funcionamento básico:
 - Cada entrada é um valor. Multiplique cada entrada pelo peso correspondente;



Perceptron

- Funcionamento básico:
 - Cada entrada é um valor. Multiplique cada entrada pelo peso correspondente;
 - Faça a combinação de todas as entradas (já multiplicadas com os pesos) com o limiar de ativação. A combinação é a soma de todos os valores.



Perceptron

- Funcionamento básico:
 - Cada entrada é um valor. Multiplique cada entrada pelo peso correspondente;
 - Faça a combinação de todas as entradas (já multiplicadas com os pesos) com o limiar de ativação. A combinação é a soma de todos os valores
 - 3 Execute a função de ativação. Essa função tem como entrada a combinação das entradas e limiar de ativação. A partir do valor recebido a função vai retornar outro valor. Por exemplo: se o valor for ≥ 0 a função retorna 1, senão, retorna 0. O retorno dessa função é justamente a saída y.



Perceptron

- Funcionamento básico:
 - Cada entrada é um valor. Multiplique cada entrada pelo peso correspondente:
 - Faça a combinação de todas as entradas (já multiplicadas com os pesos) com o limiar de ativação. A combinação é a soma de todos os valores.
 - Execute a função de ativação. Essa função tem como entrada a combinação das entradas e limiar de ativação. A partir do valor recebido a função vai retornar outro valor. Por exemplo: se o valor for > 0 a função retorna 1, senão, retorna 0. O retorno dessa função é justamente a saída y.
 - Se o aprendizado for supervisionado e a saída estiver errada, ajuste os pesos de acordo com alguma função escolhida.



Perceptron

Exemplo

- Dada uma rede do tipo Perceptron formada por um neurônio com três terminais de entrada, utilizado os pesos iniciais $w_0 = 0, 4, w_1 = -0, 6$ e $w_2 = 0, 6$, limiar $\theta = 0, 5$ e uma taxa de aprendizado $\eta = 0, 4$. Responda os itens abaixo:
 - Ensinar a rede a gerar a saída -1 para o padrão 001 e a saída +1 para o padrão 110;
 - A que classe pertencem os padrões 111, 000, 100, 011?



Perceptron

Exemplo

Perceba que são três entradas: 0, 0 e 1. Ou 1, 1 e 0.



Perceptron

Exemplo

- Perceba que são três entradas: 0, 0 e 1. Ou 1, 1 e 0.
- Lembre também que o limiar de ativação é multiplicado por -1. Ou seja, podemos considerar que θ também é um peso associado.



Perceptron

Exemplo

- Perceba que são três entradas: 0, 0 e 1. Ou 1, 1 e 0.
- Lembre também que o limiar de ativação é multiplicado por -1. Ou seja, podemos considerar que θ também é um peso associado.
- A função de ativação g(u) que utilizaremos vai retornar +1 se a combinação for ≥ 0 , e -1 se a combinação < 0.



Evandro J.R. Silva Estácio Teresina

Perceptron

Exemplo

- Perceba que são três entradas: 0, 0 e 1. Ou 1, 1 e 0.
- Lembre também que o limiar de ativação é multiplicado por -1. Ou seja, podemos considerar que θ também é um peso associado.
- A função de ativação g(u) que utilizaremos vai retornar +1 se a combinação for ≥ 0 , e -1 se a combinação < 0.
- Por fim, temos uma taxa de aprendizado, a qual será utilizada na função de ajuste de pesos.



Evandro J.R. Silva Estácio Teresina

Perceptron

Exemplo

Padrão **001**. Saída desejada: d = -1



Perceptron

Exemplo

- Padrão **001**. Saída desejada: d = -1
 - u = 0(0,4) + 0(-0,6) + 1(0,6) 1(0,5) = 0,1



Perceptron

Exemplo

- Padrão **001**. Saída desejada: d = -1
 - u = 0(0.4) + 0(-0.6) + 1(0.6) 1(0.5) = 0.1



Perceptron

Exemplo

Padrão **001**. Saída desejada: d = -1

u =
$$0(0.4) + 0(-0.6) + 1(0.6) - 1(0.5) = 0.1$$

y = $g(u) = +1$ (uma vez que $0.1 \ge 0$)



Perceptron

Exemple

- Padrão **001**. Saída desejada: d = -1
 - u = 0(0,4) + 0(-0,6) + 1(0,6) 1(0,5) = 0,1y = g(u) = +1 (uma vez que $0,1 \ge 0$)
 - Atualização dos pesos: w_n = w_n + Δw_n onde w_n é o peso n e Δw_n = taxa de aprendizado · entrada · erro. E o erro = saída desejada saída real.
 Quasica A w = a x x (da y)

Ou seja: $\Delta w_n = \eta \cdot x_n \cdot (d - y)$.



Perceptron

Exemple

- Padrão **001**. Saída desejada: d = -1
 - u = 0(0.4) + 0(-0.6) + 1(0.6) 1(0.5) = 0.1y = g(u) = +1 (uma vez que $0.1 \ge 0$)
 - 2 Atualização dos pesos: $w_n = w_n + \Delta w_n$ onde w_n é o peso n e $\Delta w_n = \text{taxa}$ de aprendizado · entrada · erro. E o erro = saída desejada saída real. Ou seja: $\Delta w_n = \eta \cdot x_n \cdot (d y)$.
 - 3 Atualizando os pesos:

$$w_0 = 0, 4 + 0, 4 \cdot 0 \cdot (-1 - (+1)) = 0, 4$$

 $w_1 = -0, 6 + 0, 4 \cdot 0 \cdot (-1 - (+1)) = -0, 6$
 $w_2 = 0, 6 + 0, 4 \cdot 1 \cdot (-1 - (+1)) = -0.2$
 $w_4 = 0.5 + 0, 4 \cdot -1 \cdot (-1 - (+1)) = 1.3$



Perceptron

Exemplo

■ Padrão **110**. Saída desejada: *d* = +1



Perceptron

Exemplo

- Padrão **110**. Saída desejada: *d* = +1
 - u = 1(0,4) + 1(-0,6) + 0(-0,2) 1(1,3) = -1,5



Perceptron

Exemplo

- Padrão **110**. Saída desejada: *d* = +1
 - $11 \quad u = 1(0,4) + 1(-0,6) + 0(-0,2) 1(1,3) = -1,5$



Perceptron

- Padrão **110**. Saída desejada: *d* = +1
 - 1 u = 1(0,4) + 1(-0,6) + 0(-0,2) 1(1,3) = -1,5y = g(u) = -1 (uma vez que -1,5 < 0)



Perceptron

- Padrão **110**. Saída desejada: *d* = +1
 - 1 u = 1(0,4) + 1(-0,6) + 0(-0,2) 1(1,3) = -1,5y = g(u) = -1 (uma vez que -1,5 < 0)
 - 2 Atualizando os pesos:

$$w_0 = 0, 4 + 0, 4 \cdot 1 \cdot (1 - (-1)) = 1, 2$$

 $w_1 = -0, 6 + 0, 4 \cdot 1 \cdot (1 - (-1)) = 0, 2$

$$w_1 = -0.0 + 0.4 \cdot 1 \cdot (1 - (-1)) = 0.2$$

 $w_2 = -0.2 + 0.4 \cdot 0 \cdot (1 - (-1)) = -0.2$

$$w_{\theta} = 1, 3 + 0, 4 \cdot -1 \cdot (1 - (-1)) = 0, 5$$



Perceptron

Exemplo

Novamente o padrão **001**. Saída desejada: d = -1



Perceptron

- Novamente o padrão **001**. Saída desejada: d = -1
 - 1 u = 0(1,2) + 0(0,2) + 1(-0,2) 1(0,5) = -0,7



Perceptron

- Novamente o padrão **001**. Saída desejada: d = -1
 - 1 u = 0(1,2) + 0(0,2) + 1(-0,2) 1(0,5) = -0.7



Perceptron

- Novamente o padrão **001**. Saída desejada: d = -1
 - 1 u = 0(1,2) + 0(0,2) + 1(-0,2) 1(0,5) = -0,7y = g(u) = -1 (uma vez que -0, 7 < 0)



Perceptron

- Novamente o padrão **001**. Saída desejada: d = -1
 - u = 0(1,2) + 0(0,2) + 1(-0,2) 1(0,5) = -0,7y = g(u) = -1 (uma vez que -0, 7 < 0)
 - Atualizando os pesos:
 Como d = y não há necessidade de atualizar os pesos.



Perceptron

- Novamente o padrão **001**. Saída desejada: d = -1
 - u = 0(1,2) + 0(0,2) + 1(-0,2) 1(0,5) = -0,7y = g(u) = -1 (uma vez que -0,7 < 0)
 - Atualizando os pesos: Como d = y não há necessidade de atualizar os pesos.
- Novamente o padrão **110**. Saída desejada: d = +1



Perceptron

- Novamente o padrão **001**. Saída desejada: d = -1
 - u = 0(1,2) + 0(0,2) + 1(-0,2) 1(0,5) = -0,7 y = g(u) = -1 (uma vez que -0,7 < 0)
 - Atualizando os pesos:
 Como d = y não há necessidade de atualizar os pesos.
- Novamente o padrão **110**. Saída desejada: d = +1
 - 1 u = 1(1,2) + 1(0,2) + 0(-0,2) 1(0,5) = 0,9



Perceptron

- Novamente o padrão **001**. Saída desejada: d = -1
 - u = 0(1,2) + 0(0,2) + 1(-0,2) 1(0,5) = -0,7y = g(u) = -1 (uma vez que -0,7 < 0)
 - Atualizando os pesos:
 Como d = y não há necessidade de atualizar os pesos.
- Novamente o padrão **110**. Saída desejada: d = +1
 - 1 u = 1(1,2) + 1(0,2) + 0(-0,2) 1(0,5) = 0,9



Perceptron

- Novamente o padrão **001**. Saída desejada: d = -1
 - 1 u = 0(1,2) + 0(0,2) + 1(-0,2) 1(0,5) = -0,7y = g(u) = -1 (uma vez que -0, 7 < 0)
 - 2 Atualizando os pesos:
 Como *d* = *y* não há necessidade de atualizar os pesos.
- Novamente o padrão **110**. Saída desejada: d = +1

1
$$u = 1(1,2) + 1(0,2) + 0(-0,2) - 1(0,5) = 0,9$$

 $y = g(u) = +1$ (uma vez que $0,9 \ge 0$)



Perceptron

- Novamente o padrão **001**. Saída desejada: d = -1
 - u = 0(1,2) + 0(0,2) + 1(-0,2) 1(0,5) = -0,7y = g(u) = -1 (uma vez que -0,7 < 0)
 - Atualizando os pesos:
 Como d = y não há necessidade de atualizar os pesos.
 - Novamente o padrão **110**. Saída desejada: d = +1
 - 1 u = 1(1,2) + 1(0,2) + 0(-0,2) 1(0,5) = 0,9
 - 2 Atualizando os pesos: Como d = y não há necessidade de atualizar os pesos.



Perceptron

- Dada uma rede do tipo Perceptron formada por um neurônio com três terminais de entrada, utilizado os pesos iniciais $w_0 = 0, 4, w_1 = -0, 6$ e $w_2 = 0, 6$, limiar $\theta = 0, 5$ e uma taxa de aprendizado $\eta = 0, 4$. Responda os itens abaixo:
 - Ensinar a rede a gerar a saída -1 para o padrão 001 e a saída +1 para o padrão 110;
 - 2 A que classe pertencem os padrões 111, 000, 100, 011?



Perceptron

Exemplo

$$u = 1(1,2) + 1(0,2) + 1(-0,2) - 1(0,5) = 0,7 : y = +1$$



Perceptron

Exemplo

Padrão 111

$$u = 1(1,2) + 1(0,2) + 1(-0,2) - 1(0,5) = 0.7 : y = +1$$

$$u = 0(1,2) + 0(0,2) + 0(-0,2) - 1(0,5) = -0.5 : y = -1$$



Perceptron

Padrão 111

$$u = 1(1,2) + 1(0,2) + 1(-0,2) - 1(0,5) = 0,7 : y = +1$$

Padrão 000

$$u = 0(1,2) + 0(0,2) + 0(-0,2) - 1(0,5) = -0,5$$
 : $y = -1$

$$u = 1(1,2) + 0(0,2) + 0(-0,2) - 1(0,5) = 0.7 : y = +1$$



Perceptron

Exemplo

Padrão 111

$$u = 1(1,2) + 1(0,2) + 1(-0,2) - 1(0,5) = 0.7 : y = +1$$

Padrão 000

$$u = 0(1,2) + 0(0,2) + 0(-0,2) - 1(0,5) = -0.5$$
 : $y = -1$

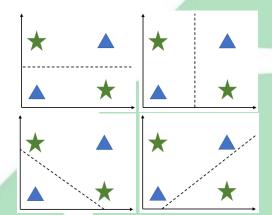
Padrão 100

$$u = 1(1,2) + 0(0,2) + 0(-0,2) - 1(0,5) = 0,7 : y = +1$$

$$u = 0(1,2) + 1(0,2) + 1(-0,2) - 1(0,5) = -0.5 : y = -1$$

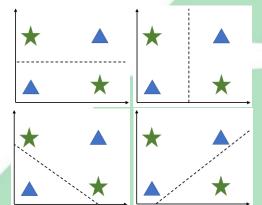


- MLP
 - Um Perceptron só é capaz de treinar sobre porblemas cuja solução seja linearmente separável.





- Um Perceptron só é capaz de treinar sobre porblemas cuja solução seja linearmente separável.
- Isso faz com que determinados problemas (até simples) sejam impossíveis de serem resolvidos:





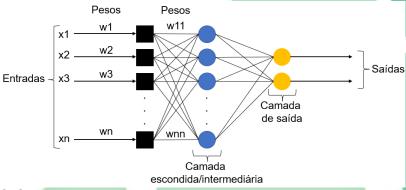
- MLP
 - Solução: redes com uma ou mais camadas escondidas/intermediárias.



- Solução: redes com uma ou mais camadas escondidas/intermediárias.
- Duas camadas intermediárias são suficientes para a aproximação de qualquer função [1].



- Solução: redes com uma ou mais camadas escondidas/intermediárias.
- Duas camadas intermediárias são suficientes para a aproximação de qualquer função [1].





- A MLP funciona de forma semelhante ao Perceptron (pesos, função de ativação, etc.).
- Entretanto, fica em aberto quantas camadas e quantos neurônios em cada camada escondida são necessários/suficientes.
- Além disso fica também em aberto como os neurônios vão se ligar (abordagem mais comum: completamente ligados).
- Por fim, o aprendizado, ou seja, a atualização dos pesos se torna mais complexa (Backpropagation foi o algoritmo que "salvou"as RNAs de serem descartadas para sempre).



MLP

 Vídeo de MLP sendo usado para aprender o jogo do dinossauro do Chrome [2].



Aprendizado Supervisionado Regressão

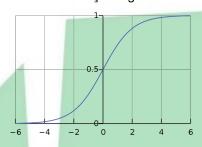
Regressão Logística



Imagine um conjunto de dados contendo N pontos. Cada ponto i consiste de uma série de m variáveis de entrada x_{1,i},..., x_{m,i} (variáveis independentes, ou atributos) e uma saída binária Y_i (variável dependente, ou classe), ou seja, a saída só pode assumir dois valores 0 ou 1. O objetivo da Regressão Logística é utilizar o conjunto de dados para criar um modelo preditivo para a variável de saída.



A função logística é uma função sigmoide:





Função logística:

$$\delta: \mathbb{R} o (0,1)$$

$$\delta : \mathbb{R} \to (0,1)$$

$$\delta(t) = \frac{e^t}{e^t + 1} = \frac{1}{1 + e^{-t}}$$



■ Função logística:

$$\delta: \mathbb{R} \to (0,1)$$

$$\delta(t) = \frac{e^t}{e^t + 1} = \frac{1}{1 + e^{-t}}$$

Assumindo que t é uma função linear, então $t = \beta_0 + \beta_1 x$ Substituindo: $p(x) = \delta(t) = \frac{1}{1 + e^{-(\beta_0 + \beta_1 x)}}$



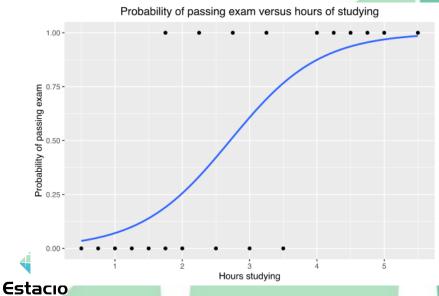
Pulando toda a matemática que ainda tem depois da função apresentada, vamos ver um pequeno exemplo.

Um grupo de 20 estudantes passou de 0 a 6 horas estudando para uma prova. Os dados mostram, para cada aluno, o quanto ele estudou e se passou (1) ou não (0). Com a regressão logística, vamos ver a probabilidade de passar na prova levando em consideração o tempo de estudo.

Horas(x _k)	0,5	0,75	1,00	1,25	1,50	1,75	1,75	2,00	2,25	2,50	2,75	3,00	3,25	3,50	4,00	4,25	4,50	4,75	5,00	5,50
Resultado(y_k)	0	0	0	0	0	0	1	0	1	0	1	0	1	0	1	1	1	1	1	1

Tabela: Base de Dados





Aprendizado Não Supervisionado



- k-Means é um algoritmo de clusterização (ou agrupamento).
- O termo significa k médias, onde k é um número inteiro qualquer.



- k-Means é um algoritmo de clusterização (ou agrupamento).
- O termo significa k médias, onde k é um número inteiro qualquer.
- Pseudo-Algoritmo:



- k-Means é um algoritmo de *clusterização* (ou agrupamento).
- O termo significa k médias, onde k é um número inteiro qualquer.
- Pseudo-Algoritmo:
 - Posicione *k* centroides aleatoriamente no espaço amostral;



- k-Means é um algoritmo de *clusterização* (ou agrupamento).
- O termo significa k médias, onde k é um número inteiro qualquer.
- Pseudo-Algoritmo:
 - Posicione *k* centroides aleatoriamente no espaço amostral;
 - $\forall a \in A \{a \in k_i | dist(a, k_i) = min(dist(a, k))\};$



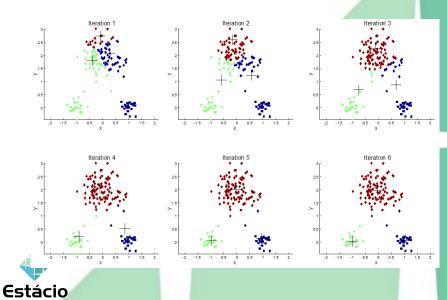
- k-Means é um algoritmo de *clusterização* (ou agrupamento).
- O termo significa k médias, onde k é um número inteiro qualquer.
- Pseudo-Algoritmo:
 - Posicione *k* centroides aleatoriamente no espaço amostral;

 - 3 Atualize os centroides;



- k-Means é um algoritmo de *clusterização* (ou agrupamento).
- O termo significa k médias, onde k é um número inteiro qualquer.
- Pseudo-Algoritmo:
 - Posicione *k* centroides aleatoriamente no espaço amostral;
 - $\exists \forall a \in A \{a \in k_i | dist(a, k_i) = min(dist(a, k))\};$
 - 3 Atualize os centroides;
 - 4 Enquanto a posição dos centroides modifica, repita os passos 2 e 3;







Finalmente terminamos! Espero que tenham gostado!

Obrigado pela atenção e paciência!



Referências I

- [1] Antônio de Pádua Braga, Teresa Bernarda Ludermir e André Ponce de Leon F. de Carvalho. Redes Neurais Artificiais: Teoria e Aplicações. LTC Editora, 2000.
- [2] Universo Programado. Inteligência Artificial destruindo no dinossauro da Google! (Rede Neural). https://www.youtube.com/watch?v=NZ1IYr1s1Ak. Último acesso em: 23/07/22.

