где x(0) — начальное значение переменной x. Действительно, выражение (2.7) удовлетворяет исходному уравнению и начальному условию, поскольку G(+0)=1.

Рассмотрим более сложный пример, а именно уравнение второго порядка

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \nu^2 x = \phi, \tag{2.8}$$

где  $\nu$  имеет смысл собственной частоты колебаний системы. Решение уравнения (2.8) можно записать через Гриновскую функцию G(t), в виде (2.2) или (2.4). Функция G(t) удовлетворяет уравнению (2.8) с  $\delta$ -функцией в правой части:

$$\left(\frac{d^2}{dt^2} + \nu^2\right)G(t) = \delta(t). \tag{2.9}$$

Найдем решение этого уравнения.

Как мы уже установили, в силу причинности G(t)=0 при t<0. В отличие от Гриновской функции (2.5), решение уравнения (2.9) остается непрерывным при t=0 в силу того, что в его левой части стоит вторая производная по t. В этом случае  $\delta$ -функция производится, если скачок испытывает первая производная от функции, смотри раздел 17 А. Используя соотношение (17.8), легко найти, что скачок первой производной в G(t) должен быть равен 1. Таким образом, мы получаем, что при t=+0 G=0, G'=1. Эти значения можно рассматривать, как начальные условия для однородного уравнения, определяющего G(t) при t>0, поскольку правая часть уравнения (2.9) в этом случае равна нулю. Задача легко решается, и мы находим

$$G(t) = \theta(t) \frac{1}{\nu} \sin(\nu t). \tag{2.10}$$

Обратим внимание на осциллирующий характер Гриновской функции.

Выражение (2.4) дает решение уравнения (2.8) на бесконечном временном интервале. Но, как и выше, при помощи функции Грина можно выразить и решение задачи Коши, то есть задачи с начальными условиями. В данном случае мы имеем дело с уравнением второго порядка, то есть этими условиями являются значения функции и ее производной, x и  $\dot{x}$ , в начальный момент времени, в качестве которого мы выберем t=0. Решение задачи Коши для уравнения (2.8) записывается в следующем виде

$$x(t) = \dot{x}(0)G(t) + x(0)\dot{G}(t) + \int_0^t ds \ G(t-s)\phi(s).$$
(2.11)

Это выражение, очевидно, удовлетворяет уравнению (2.8), а также начальным условиям, что легко проверить с использованием соотношений G(+0)=0,  $\dot{G}(+0)=1$ ,  $\ddot{G}(+0)=0$ , следующих из выражения (2.10).

В принципе, решение любого линейного эволюционного уравнения можно выразить через соответствующую функцию Грина. Однако этот способ эффективен, если известно явное выражение для функции Грина. Его можно найти для уравнений вида

$$L(d/dt)x = \phi, (2.12)$$

где L(z) — некоторый полином от z. Именно к типу (2.12) относятся рассмотренные нами выше уравнения (2.1,2.8). Решение уравнения (2.12) записывается в виде (2.2), где функция Грина удовлетворяет уравнению

$$L(d/dt)G(t) = \delta(t). \tag{2.13}$$

Выше мы нашли явные выражения для функций Грина уравнений (2.1,2.8). Изложим теперь метод, применимый для уравнения (2.12) общего вида.

Запишем Гриновскую функцию в виде интеграла Фурье

$$G(t) = \int \frac{d\omega}{2\pi} \exp(-i\omega t)\tilde{G}(\omega). \tag{2.14}$$

Учитывая соотношение (17.4), мы находим

$$\tilde{G}(\omega) = \frac{1}{L(-i\omega)}. (2.15)$$

Подставляя выражение (2.15) в интеграл Фурье (2.14) и производя интегрирование по частоте  $\omega$ , можно найти выражение для функции Грина G(t). Технически взятие интеграла сводится к вычетам в нулях  $L(-i\omega)$ .

Здесь надо сделать следующее замечание. Для устойчивой системы все полюса выражения (2.15) лежат в нижней полуплоскости, что соответствует затуханию возмущений в отсутствии внешнего воздействия. В этом случае интеграл (2.14) равен нулю при t < 0. Действительно, сдвигая контур интегрирования вверх (подынтегральное выражение аналитично в верхней полуплоскости), мы получаем в пределе ноль при t < 0. Таким образом, функция Грина, получающаяся из интеграла (2.14), автоматически обладает необходимым свойством причинности. В то же время для неустойчивой системы имеются полюса выражения (2.15) в верхней полуплоскости. В этом случае контур интегрирования в интеграле (2.14) надо деформировать так, чтобы обойти все полюса выражения (2.15) сверху. Это обеспечит функции Грина необходимые свойства причинности. В то же время такой интеграл с деформированным контуром будет попрежнему удовлетворять уравнению (2.13), как можно убедиться прямой проверкой с использованием соотношения (17.4).

Задача 2.1. Найти решение задачи Коши для уравнения (2.1) при нулевых начальных условиях и  $\phi = \exp(-\alpha t), \ \alpha > 0.$  Как выглядит решение при  $\alpha \to \gamma$ ?

Задача 2.2. Найти решение задачи Коши для уравнения (2.8) при нулевых начальных условиях и  $\phi = \exp(-\alpha t), \ \alpha > 0.$ 

Задача 2.3. Найти выражения для Гриновских функций (2.5,2.10), исходя из соотношений (2.14,2.15).

Задача 2.4. Найти Гриновскую функцию уравнения

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2\gamma \frac{dx}{dt} + \nu^2 x = \phi.$$

Задача 2.5. Найти Гриновскую функцию уравнения

$$\left(\frac{d^4}{dt^4} + 4\nu^2 \frac{d^2}{dt^2} + 3\nu^4\right) x = \phi.$$

Задача 2.6. Найти Гриновскую функцию уравнения

$$\left(\frac{d^2}{dt^2} + \nu^2\right)^2 x = \phi.$$

#### 3. ГРАНИЧНЫЕ ЗАДАЧИ

В разделе 2 мы рассматривали задачи эволюционного типа, когда решение определялось внешним воздействием и начальными условиями, взятыми в начальный момент времени. Однако весьма важны также краевые или граничные задачи, когда искомая функция удовлетворяет каким-либо условиям на границах некоторой области в пространстве. Простейшие по постановке краевые задачи и соответствующие функции Грина возникают в электростатике, когда, например, требуется найти поле системы (распределенных) зарядов в присутствии проводников. Более сложные задачи такого типа возникают при исследовании распространения электромагнитных волн. Здесь мы будем изучать одномерный случай, когда область, в которой мы будем искать решение краевых задач, является просто интервалом (a, b). Тогда условия на интересующие нас функции накладываются на границах интервала, при x = a и/или x = b.

Рассмотрим в качестве примера потенциал  $\Phi$  распределения заряда, плотность которого  $\rho$  зависит только от одной координаты x. В этом случае потенциал также зависит только от координаты x и удовлетворяет уравнению

$$\frac{d^2}{dx^2}\Phi = -4\pi\rho. (3.1)$$

Поскольку уравнение (3.1) является дифференциальным уравнением второго порядка, его надо дополнить граничными условиями. Если, например, речь идет

об области пространства между заземленными параллельными металлическими поверхностями, заданными условиями x=a и x=b, то граничные условия имеют вид  $\Phi(a)=\Phi(b)=0$ . Мы будем говорить о таких граничных условиях, как нулевых.

Введем теперь соответствующую уравнению (3.1) функцию Грина G(x,y), которая удовлетворяет уравнению

$$\frac{d^2}{dx^2}G(x,y) = \delta(x-y), \quad a < x, y < b,$$
 (3.2)

а также граничным условиям G(a,y)=G(b,y)=0. Обратим внимание на то, что функция Грина зависит теперь от обеих переменных, а не просто от их разности, как это было в предыдущей лекции. Это связано с нарушением однородности пространства за счет границ. Решение уравнения (3.1) с нулевыми граничными условиями запишется в виде

$$\Phi(x) = \int_{a}^{b} dy \ G(x, y)[-4\pi\rho(y)]. \tag{3.3}$$

Очевидно, выражение (3.3) удовлетворяет уравнению (3.1) в силу (3.2) и нулевым граничным условиям, поскольку им удовлетворяет функция Грина.

Найдем явное выражение для функции Грина G(x,y). Для этого заметим, что при x < y уравнение (3.2) сводится к  $\partial_x^2 G = 0$ , что дает G(x, y) = A(x - a), где А – некоторая константа. Это общее решение уравнения с нулевым граничным условием при x = a. Аналогично, при x > y мы находим G(x,y) = B(x-b), где В – другая константа. Это выражение удовлетворяет тому же уравнению  $\partial_x^2 G = 0$  и нулевому граничному условию при x = b. Поскольку функция Грина удовлетворяет уравнению второго порядка по x, она должна быть непрерывной в точке x = y, что дает соотношение A(y-a) = B(y-b). Далее, скачок производной функции Грина G(x,y) в точке x=y равен B-A, что в силу уравнения (3.2) должно быть равно единице. Решая полученные уравнения для A и B, и подставляя результат в выражение для функции Грина, мы

$$G(x,y) = \begin{cases} (y-b)(x-a)(b-a)^{-1}, & x < y, \\ (y-a)(x-b)(b-a)^{-1}, & x > y. \end{cases}$$
(3.4)

Обратим внимание на то, что функция Грина (3.4) симметрична: G(x,y) = G(y,x).

Рассмотрим теперь более общую задачу, которая ставится для функции f(x) на интервале a < x < b и формулируется в виде следующего дифференциального уравнения

$$\hat{L}f(x) = \phi, \tag{3.5}$$

$$\hat{L} = \frac{d^2}{dx^2} + Q\frac{d}{dx} + U, \tag{3.6}$$

где  $\hat{L}$  называется дифференциальным оператором Штурма-Лиувилля. Здесь 'сила'  $\phi$  и факторы Q, U являются заданными функциями x. Решение уравнения

Дополнительное же условие отсутствия особенности при r=0 возникает из-за перехода к полярной системе координат, приводящему к сингулярности коэффициента при первой производной в уравнении (3.15) в точке r=0.

Заметим, что при нулевых граничных условиях и Q = 0 оператор (3.6) является самосопряженным, смотри раздел 17 D. Действительно, интегрирование по частям переводит  $\int dx \ f(d^2/dx^2 + U)q$  в  $\int dx \ g(d^2/dx^2 + U)f$ , при этом вне-интегральные члены оказываются равными нулю в силу нулевых граничных условий. Оператор  $d^2/dx^2 + U$  является самосопряженным также и на классе периодических функций f, удовлетворяющих условиям f(b) = f(a)и f'(b) = f'(a), поскольку они также приводят к занулению вне-интегральных членов при интегрировании по частям. Для периодических граничных условий функцию Грина нельзя построить в соответствии с выражением (3.12), так как условия f(b) = f(a) и f'(b) = f'(a) связывают значения функции f на разных концах интервала, так что нельзя ввести 'левую' и 'правую' функции u и v.

Поэтому для периодических функций следует использовать более общее выражение

$$G(x,y) = \sum_{n} A_n^{-1} \frac{f_n(x) f_n(y)}{\lambda_n}.$$
 (3.17)

которое корректно, если если все его собственные значения  $\lambda_n$  отличны от нуля. Используя соотношение (17.40), легко проверить выполнение уравнения (3.8). Кроме того, функция (3.17) удовлетворяет необходимым граничным условиям. Если же среди собственных значений  $\lambda_n$  оператора  $\hat{L}$  имеются нулевые, то функция Грина не существует. Можно однако, ограничить класс функций f так, чтобы исключить собственные функции с нулевыми собственными значениями. На этом ограниченном классе функцию Грина уже можно построить.

В качестве примера анализа периодических граничных условий рассмотрим простейший оператор  $\hat{L}=d^2/dx^2$ , а на функцию f наложим периодические граничные условия на интервале  $0< x<2\pi$ . Тогда полный набор собственных функций оператора  $\hat{L}$  будет

$$cos(nx), n = 0, 1, 2, \dots, sin(nx), n = 1, 2, \dots, (3.18)$$

что соответствует собственным значениям  $\lambda_n = -n^2$ . Отметим, что для  $n=1,2,\ldots$  собственные функции нашего оператора являются дважды вырожденными, и что собственные функции (3.18) выбраны так, что выполняется условие ортогональности (17.37). Разложение же (17.38) является не чем иным, как разложением в ряд Фурье периодической функции. Соотношение (17.40) в данном случае приобретает вид

$$\frac{1}{2\pi} + \frac{1}{\pi} \sum_{n=1}^{\infty} \left[ \cos(nx) \cos(ny) + \sin(nx) \sin(ny) \right] = \delta(x - y).$$

$$(3.19)$$

На пространстве периодических функций не существует функции Грина оператора  $\hat{L}=d^2/dx^2$ , поскольку на этом пространстве оператор  $\hat{L}=d^2/dx^2$  имеет нулевое собственное значение, которое достигается при n=0 в формуле (3.18). Поэтому выражение (3.17) оказывается некорректным. Тем не менее, можно определить функцию Грина оператора  $\hat{L}=d^2/dx^2$  на пространстве функций, где он не имеет нулевых собственных значений. Собственная функция, соответствующая  $\lambda=0$ , как следует из формулы (3.18), является просто константой: f= const. Таким образом, надо исключить из набора (3.18) константу. Это можно сделать, если наложить на функцию f дополнительное условие  $\int_0^{2\pi} dx \ f(x) = 0$ . После этого функцию Грина уже можно найти в соответствии с выражением (3.17).

Поучительно найти эту функцию Грина, исходя непосредственно из дифференциального уравнения, которое в данном случае приобретает вид

$$\frac{d^2}{dx^2}G(x-y) = \delta(x-y) - \frac{1}{2\pi}.$$
 (3.20)

Дополнительный константный член в правой части этого уравнения связан с тем, что интеграл от этой правой части по x должен быть равен нулю. Таким образом, функцию Грина можно записать в виде  $G(x,y)=|x-y|/2+c_1+c_2x-x^2/(4\pi)$ , где константы  $c_1$  и  $c_2$  находятся из условий периодичности G(x-y) и условия  $\int_0^{2\pi} dx \; G(x-y)=0$ . В результате мы находим

$$G(x-y) = \frac{1}{2}|x-y| - \frac{\pi}{6} - \frac{(x-y)^2}{4\pi}.$$

Отметим, что функция Грина зависит только от разности x-y, что связано с эффективной однородностью периодической задачи, поскольку интервал, на котором рассматриваются функции f, можно выбрать в виде  $(w,w+2\pi)$  с произвольным w.

Задача 3.1. Найти функцию Грина оператора  $d^2/dx^2 + \kappa^2$  для периодических функций с периодом  $2\pi$ .

Задача 3.2. Найти решение задачи

$$\frac{d^2}{dx^2}f = \operatorname{sign}(x),$$

на классе периодических функций на интервале  $(-\pi,\pi)$ .

Задача 3.3. Найти решение задачи

$$\left(\frac{d^2}{dx^2} + \kappa^2\right) f = \operatorname{sign}(x),$$

на классе периодических функций на интервале  $(-\pi,\pi)$ .

**Задача 3.4.** Доказать, что на интервале  $(-\pi,\pi)$ 

$$\lim_{n \to \infty} \frac{\sin(nx)}{\sin(x/2)} = 2\pi \delta(x).$$

Указание: найти разложение приведенной функции в ряд Фурье, воспользовавшись соотношением

$$\int_{-\pi}^{+\pi} \frac{\sin(kx)}{\sin(x/2)} = 2\pi,$$

справедливому для любого целого положительного k.

Задача 3.5. Найти функцию Грина оператора  $\hat{L}=(d/dx+x)(d/dx-x)$  на интервале (-l,+l) с нулевыми граничными условиями.

Задача 3.6. Найти функцию Грина оператора  $\hat{L}=(d/dx-x)(d/dx+x)$  на интервале (-l,+l) с нулевыми граничными условиями.

# 4. УРАВНЕНИЯ ШРЁДИНГЕРА И ДИФФУЗИИ

В ряде физических приложений возникают дифференциальные уравнения в частных производных с постоянными коэффициентами. Примерами таких уравнений являются уравнение диффузии и уравнение Шрёдингера для свободной частицы

$$\frac{\partial U}{\partial t} = \nabla^2 U,\tag{4.1}$$

$$-i\frac{\partial \Psi}{\partial t} = \nabla^2 \Psi. \tag{4.2}$$

Оба эти уравнения подразумевают однородность в пространстве. При решении таких уравнений весьма эффективным оказывается пространственное преобразование Фурье. В дальнейшем под решением уравнения мы обычно имеем в виду решение задачи Коши, то есть восстановление функции, подчиняющейся заданному уравнению, по ее начальному значению. Если не оговорено обратное, за начальный момент времени принимается t=0.

Мы начнем с уравнения диффузии (4.1). Произведём Фурье-преобразование по  $\boldsymbol{x}$  :

$$U = \int \frac{dq_1 \dots dq_d}{(2\pi)^d} \exp(i\boldsymbol{q}\boldsymbol{x}) \tilde{U}(t, \boldsymbol{q}). \tag{4.3}$$

Тогда уравнение (4.1) приводит к уравнению  $\partial \tilde{U}/\partial t=-q^2\tilde{U}$  для Фурье-компоненты, которое имеет очевидное решение  $\tilde{U}(t,\boldsymbol{q})=\exp(-q^2t)\tilde{U}(0,\boldsymbol{q})$ . Подставляя это выражение и интеграл

$$\tilde{U}(0, \boldsymbol{q}) = \int dx_1 \dots dx_d \exp(-i\boldsymbol{q}\boldsymbol{x})U(0, \boldsymbol{x})$$

обратный к соотношению (4.3), и беря интегралы по q, мы находим

$$U(t, \boldsymbol{x}) = \int \frac{dy_1 \dots dy_d}{(4\pi t)^{d/2}} \exp\left[-\frac{(\boldsymbol{x} - \boldsymbol{y})^2}{4t}\right] U(0, \boldsymbol{y}). \quad (4.4)$$

Соотношение (4.4) в принципе решает задачу Коши, которая заключается в нахождении решения данного дифференциального уравнения по начальному значению функции.

Если начальное поле  $U(0, \boldsymbol{x})$  локализовано вблизи начала координат, то есть если  $U(0, \boldsymbol{x})$  достаточно быстро спадает при росте  $|\boldsymbol{x}|$ , то  $U(t, \boldsymbol{x})$  обладает универсальной асимптотикой на больших временах. Чтобы установить эту асимптотику, мы рассмотрим времена  $t\gg l^2$ , где l- длина, на которой локализовано поле  $U(0,\boldsymbol{x})$ . Это означает, что интеграл (4.4) набирается в области  $|\boldsymbol{y}|\lesssim l$ . При этом условии можно пренебречь  $\boldsymbol{y}$  в экспоненте в (4.4). В результате мы заключаем, что при  $t\gg l^2$ 

$$U(t, \mathbf{x}) \approx \frac{A}{(4\pi t)^{d/2}} \exp\left[-\mathbf{x}^2/(4t)\right]$$
 (4.5)

$$A = \int dy_1 \dots dy_d U(0, \boldsymbol{y}). \tag{4.6}$$

Отметим, что приближение (4.5) соответствует подстановке  $U(0, {\boldsymbol y}) \to A \delta({\boldsymbol y})$ . Если для локализованного вблизи начала координат поля  $U(0, {\boldsymbol x})$  интеграл A (4.6) равен нулю, то асимптотика  $U(t, {\boldsymbol x})$  на больших временах будет иной. Раскладывая экспоненту в (4.4) по  ${\boldsymbol y}$ , мы находим следующий ведущий член разложения при A=0:

$$U(t, x) \approx \frac{Bx}{(4\pi t)^{d/2+1}} \exp\left[-x^2/(4t)\right]$$
 (4.7)

$$\boldsymbol{B} = 2\pi \int dy_1 \dots dy_d \ \boldsymbol{y} U(0, \boldsymbol{y}). \tag{4.8}$$

Выражения (4.5,4.7) являются аналогами мультипольного разложения (поля точечного заряда и поля точечного диполя) в электростатике.

Подобная процедура, связанная с пространственным Фурье-преобразованием, может быть проделана и для уравнения Шрёдингера (4.2). В результате мы находим выражение

$$\Psi(t, \boldsymbol{x}) = \int \frac{dy_1 \dots dy_d}{(4\pi i t)^{d/2}} \exp\left[i\frac{(\boldsymbol{x} - \boldsymbol{y})^2}{4t}\right] \Psi(0, \boldsymbol{y}), \quad (4.9)$$

аналогичное (4.4). Однако имеется и существенное различие между выражениями (4.4) и (4.9). В то время как не существует интегрального представления, позволяющего восстановить  $U(0, \boldsymbol{x})$  по  $U(t, \boldsymbol{x})$ , выражение (4.9) допускает обращение по времени:

$$\Psi(0, \boldsymbol{x}) = \int \frac{dy_1 \dots dy_d}{(-4\pi i t)^{d/2}} \exp \left[ -i \frac{(\boldsymbol{x} - \boldsymbol{y})^2}{4t} \right] \Psi(t, \boldsymbol{y}).$$

Это связано с различным характером процессов, описываемых уравнениями (4.1) и (4.2). Уравнение диффузии (4.1) описывает диссипативный процесс, ведущий к размыванию со временем локализованных полей, смотри (4.5,4.7). Поэтому уравнение диффузии (4.1) не допускает обращения времени. Уравнение же Шрёдингера (4.2) обращение времени допускает: оно инвариантно относительно замены  $t \to -t, \ \Psi \to \Psi^*$ . Поэтому наряду с прямым выражением (4.9) работает и обратное ему выражение.

Заметим, что для обоих уравнений (4.1,4.2) имеет место закон сохранения

$$\partial_t \int dx \ xU = 0, \quad \partial_t \int dx \ x\Psi = 0.$$

Эти соотношения проверяются непосредственно после вычисления производной по времени в соответствии с (4.1,4.2) и интегрирования по частям. Для уравнения диффузии приведённое соотношение означает, что стоит на месте цент тяжести облака диффундирующих частиц. Что касается уравнения Шрёдингера, то приведённое соотношение справедливо только в отсутствие внешнего потенциала, который приводит к появлению силы, действующей на частицу.

Задача 4.1. При  $t \to 0$  функция U(t,x) должна переходить в U(0,x). Поэтому из соотношения (4.4) следует предельное соотношение

$$\lim_{t\to +0}\frac{1}{(4\pi t)^{d/2}}\exp\left[-\frac{(\boldsymbol{x}-\boldsymbol{y})^2}{4t}\right]=\delta(\boldsymbol{x}-\boldsymbol{y}).$$

Докажите это соотношение непосредственно.

- Задача 4.2. Найти решение одномерного диффузионного уравнения для следующего начального условия:  $U(0,x) = \exp[-x^2/(2l^2)]$ . Сравните ответ с асимптотическим поведением (4.5).
- Задача 4.3. Найти асимптотическое поведение решения одномерного диффузионного уравнения для следующих начальных условий: 1)  $U(0,x) = \exp[-x^2/(2l^2)];\ 2)\ U(0,x) = x \exp[-x^2/(2l^2)];\ 3)$   $U(0,x) = \exp(-|x|/l);\ 4)\ U(0,x) = x \exp(-|x|/l);$  5)  $U(0,x) = (x^2+l^2)^{-1};\ 6)\ U(0,x) = x (x^2+l^2)^{-2}.$
- Задача 4.4. Найти для уравнения Шрёдингера асимптотические выражения, аналогичные (4.5,4.7).
- Задача 4.5. Найти решения одномерного уравнения Шрёдингера для следующих начальных условий:  $\Psi(0,x) = \exp[-x^2/(2l^2)]; \ \Psi(0,x) = x \exp[-x^2/(2l^2)].$
- Задача 4.6. Найти аналог представления (4.4) для одномерного поля U(t,x), динамика которого в Фурь е-представлении задается (необратимым) уравнением  $\partial \tilde{U}/\partial t = -|q|\tilde{U}$ .

### 5. ДИНАМО

Эффект динамо заключается в нарастании со временем магнитного поля в потоке проводящей жидкости (электролита или плазмы). Рассмотрим это явление в случае малой амплитуды магнитного поля, когда обратным влиянием магнитного поля на гидродинамическое движение можно пренебречь. Тогда эволюцию магнитного поля можно изучать на фоне заданного гидродинамического движения, которое характеризуется полем скорости v(t,r).

В случае хорошо проводящей среды для описания эффекта динамо можно применять уравнение "вмороженности" магнитного поля в проводящую жидкость

$$\partial_t \mathbf{B} + (\mathbf{v}\nabla)\mathbf{B} = (\mathbf{B}\nabla)\mathbf{v},\tag{5.1}$$

где  ${\bf B}$  — индукция магнитного поля. В уравнении (5.1) подразумевается условие несжимаемости жидкости  ${\rm div}\,{\bf v}=0$ . В этом случае условие бездивергентности  ${\rm div}\,{\bf B}=0$  совместно с уравнением (5.1), так как из него следует "закон сохранения"

$$\partial_t (\operatorname{div} \boldsymbol{B}) + (\boldsymbol{v} \nabla) (\operatorname{div} \boldsymbol{B}) = 0.$$

Уравнение (5.1) содержит только первые производные и потому может быть решено методом характеристик, смотри раздел 18 А. Характеристики  $\boldsymbol{x}(t)$  определяются уравнением

$$\partial_t \boldsymbol{x} = \boldsymbol{v}(t, \boldsymbol{x}). \tag{5.2}$$

Эти характеристики называются Лагранжевыми траекториями, вдоль которых движутся частицы жидкости. Лагранжевы траектории можно параметризовать, скажем, начальным положением (при t=0) точки  $\boldsymbol{x}$ . Для стационарного потока Лагранжевы траектории называются также линиями тока. Вдоль данной характеристики магнитная индукция изменяется в соответствии с уравнением

$$\frac{d}{dt}\mathbf{B} = \hat{\sigma}\mathbf{B}.\tag{5.3}$$

здесь  $\hat{\sigma}$  — матрица, составленная из производных компонент скорости  $\boldsymbol{v}$ :  $\hat{\sigma}\boldsymbol{B}\equiv(\boldsymbol{B}\nabla)\boldsymbol{v}$ . Значения этих производных следует брать в точке  $\boldsymbol{r}=\boldsymbol{x}(t)$ . Можно сказать, что уравнение (5.3) определяет эволюцию магнитной индукции, которая "прикреплена" к данной точке жидкости.

Формальное решение уравнения (5.3) можно записать следующим образом

$$\mathbf{B}(t) = \hat{W}(t)\mathbf{B}(0), \tag{5.4}$$

где матрица  $\hat{W}$  удовлетворяет следующему уравнению и начальному условию

$$\frac{d}{dt}\hat{W} = \hat{\sigma}\hat{W}, \quad \hat{W}(0) = 1. \tag{5.5}$$

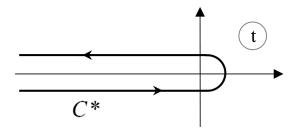


Рис. 3. Контур интегрирования вдоль отрицательной полуоси.

Выразив затем  $\Gamma(1-z)$  через интегральное представление (8.3), получим

$$\Gamma^{-1}(z) = \frac{\exp(i\pi z)}{2\pi i} \int_C dt \ t^{-z} e^{-t},$$

где контур C изображен на рисунке 1. Делая замену переменных  $t \to -t$ , найдем, что

$$\Gamma^{-1}(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{C^*} dt \ t^{-z} e^t, \tag{8.8}$$

где контур  $C^*$  изображен на рисунке 3. Он охватывает разрез функции  $t^{-z}$ , идущий вдоль отрицательной полуоси.

Делая в интеграле (8.2) замену  $t = \beta u$ , находим

$$\int_0^\infty du \ u^{z-1} \exp(-\beta u) = \beta^{-z} \Gamma(z).$$

В частности, подставляя  $\beta = \epsilon + i$  (где  $\epsilon \ll 1$ ), находим

$$\int_0^\infty du\ u^{z-1} \exp(-\epsilon u - iu) = \exp(-\pi i z/2) \Gamma(z).$$

Предполагая, что z действительно, и беря действительную и мнимую части этого соотношения, находим

$$\int_0^\infty du \ u^{z-1} e^{-\epsilon u} \cos(u) = \cos(\pi z/2) \Gamma(z), \quad (8.9)$$
$$\int_0^\infty du \ u^{z-1} e^{-\epsilon u} \cos(u) = \cos(\pi z/2) \Gamma(z). \quad (8.10)$$

Задача 8.1. Проверить, что при целых положительных z раскрытие неопределенности по правилу Лопиталя в выражении (8.3) дает  $\Gamma(n) = (n-1)!$ 

Задача 8.2. Найти интеграл

$$\int_0^{\pi/2} d\varphi \, \cos^a \varphi \sin^b \varphi.$$

Задача 8.3. Доказать, что

$$\int_0^\infty d\zeta \, \frac{\zeta^{z-1}}{1+\zeta} = \frac{\pi}{\sin(\pi z)}.$$

Указание: переписать интеграл, как контурный, где контур идет по берегам разреза функции  $\zeta^z$ , а затем деформировать контур интегрирования, "посадив" интеграл на вычет в точке  $\zeta = -1$ .

Задача 8.4. Вычислить интеграл

$$\int_0^1 dz \, \ln \Gamma(z).$$

Задача 8.5. Доказать соотношение

$$\Gamma(z)\Gamma(z+1/2) = \frac{\sqrt{\pi}}{2^{2z-1}}\Gamma(2z).$$

**Задача 8.6.** Найти  $|\Gamma(1/2+ix)|$ , где x действительное число.

#### 9. ФУНКЦИИ БЕССЕЛЯ

Функции Бесселя удивительным образом возникают в самых различных задачах математической физики. Они естественным образом возникают в задачах теории поля, когда речь идет о зависящих от двух координат решениях уравнения типа Гельмгольца

$$\left(\Delta + \kappa^2\right) f = 0, \tag{9.1}$$

описывающего, например, различные электромагнитные и акустические явления. Однако область применимости функций Бесселя отнюдь не ограничивается этими проблемами, они оказываются полезными в очень широком круге приложений, чем и определяется важность этих функций.

В двумерном случае оператор Лапласа записывается в следующем виде

$$\Delta f = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial}{\partial r} f \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} f, \tag{9.2}$$

где r — расстояние до начала координат, а  $\varphi$  — азимутальный угол. Уравнение (9.1) допускает решение вида

$$f = g(\kappa r) \cos[n(\varphi - \varphi_0)], \tag{9.3}$$

где  $\varphi_0$  — произвольный угол. Подставляя это выражение в уравнение (9.1) и используя выражение (9.2), мы находим для g(z) уравнение

$$\frac{d^2}{dz^2}g + \frac{1}{z}\frac{d}{dz}g + g - \frac{n^2}{z^2}g = 0, (9.4)$$

которое называется уравнением Бесселя. Отметим, что мы снова сталкиваемся с оператором Штурма-Лиувилля (3.6).

Введем функции  $f(\lambda, z) = \sqrt{z} J_n(\lambda z)$ . Эти функции вследствие (9.4) удовлетворяют уравнению

$$\left(\frac{d^2}{dz^2} - \frac{n^2 - 1/4}{z^2}\right)f = -\lambda^2 f. \tag{9.19}$$

Обратим внимание на то, что здесь стоит оператор Штурма-Лиувилля (3.6) с Q=0. Прямым следствием уравнения (9.19) является

$$f(\lambda, z)f''(\mu, z) - f''(\lambda, z)f(\mu, z) = (\lambda^2 - \mu^2)f(\lambda, z)f(\mu, z).$$

Интегрируя это соотношение на интервале от нуля до единицы, мы находим

$$\int_0^1 dz \ f(\lambda, z) f(\mu, z) = \frac{1}{\lambda^2 - \mu^2} \left[ f(\lambda, 1) f'(\mu, 1) - f'(\lambda, 1) f(\mu, 1) \right].$$

Перепишем это соотношение в терминах функций Бесселя

$$\int_{0}^{1} dz \ z J_{n}(\lambda z) J_{n}(\mu z)$$

$$= \frac{J_{n}(\lambda) \mu J'_{n}(\mu) - J_{n}(\mu) \lambda J'_{n}(\lambda)}{\lambda^{2} - \mu^{2}}$$

$$= \frac{J_{n}(\lambda) \mu J_{n+1}(\mu) - J_{n}(\mu) \lambda J_{n+1}(\lambda)}{\lambda^{2} - \mu^{2}}, \quad (9.20)$$

где мы использовали соотношение (9.12). Устремляя здесь  $\mu \to \lambda$  и раскрывая получившуюся неопределенность по правилу Лопиталя, мы находим

$$\int_{0}^{1} dz \ z J_{n}^{2}(\lambda z) = \frac{1}{2} [J_{n+1}^{2}(\lambda) - J_{n}^{2}(\lambda)] + \frac{n}{\lambda^{2}} J_{n}(\lambda) J_{n+1}(\lambda), \quad (9.21)$$

где мы использовали соотношения (9.11,9.12).

Рассмотрим граничную задачу, когда функция f подчиняется уравнению (9.19), ее значение при z=1 равно нулю и она регулярна в нуле. В этом случае из набора  $f(\lambda,z)$  следует выделить функции с  $\lambda=\gamma_k$ , где  $\gamma_k$  — нули функции Бесселя  $J_n\colon J_n(\gamma_k)=0$ . Обозначим эти функции  $f_k,\,f_k(z)=\sqrt{z}\,J_n(\gamma_kz)$ . Как следует из уравнения (9.20), функции  $f_k$  ортогональны:  $\int_0^1 dz\,\, f_k(z)f_m(z)=0$ , если  $k\neq m$ . Впрочем, это свойство следует также и из самосопряженности оператора в левой части уравнения (9.19) на классе функций  $f_k$  (с нулевыми условиями на границе). Нормировку функций  $f_k$  можно найти из соотношения (9.21), которое для  $\lambda=\gamma_k$  дает

$$A_k = \int_0^1 dz \ z J_n^2(\gamma_k z) = \frac{1}{2} J_{n+1}^2(\gamma_k). \tag{9.22}$$

Функции  $f_k$  составляют полный набор для класса функций, обращающихся в ноль при z=1. Поэтому

такие функции можно разложить в ряд:

$$F(z) = \sum_{k} C_k \sqrt{z} J_n(\gamma_k z), \qquad (9.23)$$

$$C_k = A_k^{-1} \int_0^1 dz \, \sqrt{z} J_n(\gamma_k z) F(z).$$
 (9.24)

Задача 9.5. Найти интеграл

$$\int_0^\infty dz \, \exp(-az) J_0(z).$$

Задача 9.6. Найти интеграл

$$\int_0^\infty dz \, \exp(-az) J_1(z).$$

Указание: воспользоваться соотношением  $dJ_0/dz=-J_1$ .

Задача 9.7. Найти интеграл

$$\int_0^\infty dz \ z \exp(-p^2 z^2) J_0(z).$$

Задача 9.8. Найти интеграл

$$\int_0^\infty dz \ \frac{J_2(z)}{z^2}.$$

Задача 9.9. Разложить функцию  $\sqrt{z}$   $J_1(z)$  —  $z^{3/2}J_1(1)$  на интервале (0,1) в ряд по  $\sqrt{z}$   $J_1(\gamma_k z)$  (то есть найти коэффициенты этого разложения).

## 10. ПОЛИНОМЫ ЛЕЖАНДРА

При решении задач теории поля или квантовой механики зачастую возникают случаи, когда описывающие поле уравнения обладают симметрией относительно вращений вокруг некоторой точки. В этом случае задача допускает разделение переменных. Поясним это понятие на примере решения уравнения Шрёдингера для частицы массы m, помещенной в так называемое центрально-симметричное поле, потенциал которого U зависит только от расстояния r до некоторой точки, в которую мы поместим начало координат. Тогда уравнение Шрёдингера для квантового состояния с энергией E имеет следующий вид

$$\frac{1}{r^2} \left[ \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin \theta \frac{\partial \Psi}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 \Psi}{\partial \varphi^2} \right] 
+ \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial \Psi}{\partial r} \right) + \frac{2m}{\hbar^2} (E - U) \Psi = 0.$$
(10.1)

через  $z_0$ , причем действительная часть S(z) должна достигать в точке  $z_0$  максимума при движении вдоль деформированного контура. Тогда точка  $z_0$  называется седловой, поскольку для направления, перпендикулярного контуру, действительная часть S(z) достигает в точке  $z_0$  минимума.

Если в седловой точке действительная часть S(z) достигает абсолютного максимума вдоль контура интегрирования, то можно надеяться, что именно окрестность седловой точки даст главный вклад в интеграл (18.10). Разложим S в ряд Тейлора вблизи седловой точки:  $S \approx S_0 + S_0''(z-z_0)^2/2$ , где  $S_0$  и  $S_0''-3$  значения функции S и ее второй производной в точке  $z=z_0$ . Если S достаточно быстро меняется вблизи седловой точки, то главный вклад в интеграл дает узкая окрестность седловой точки  $z=z_0$ , и мы можем ограничиться в интеграле (18.10) этим разложением, распространив интегрирование до бесконечности в обе стороны. Тогда мы приходим к Гауссовому интегралу, который дает

$$\int_{a}^{b} dz \, \exp[S(z)] \approx \sqrt{\frac{2\pi}{-S_0''}} \, \exp(S_0). \tag{18.11}$$

Подчеркнем, что обе величины,  $S_0$  и  $S_0''$ , могут быть комплексными. Знак перед квадратным корнем в (18.11) определяется направлением, в котором контур интегрирования проходит через седловую точку. Условием применимости приближения (18.11) является значительное изменение функции S(z) в области применимости приведенного разложения, то есть  $|S_0''|R^2\gg 1$ , где R — радиус сходимости разложения функции S(z) в ряд Тейлора около точки  $z=z_0$ .

В области аналитичности функции S(z) может оказаться несколько седловых точек. В этом случае надо выбрать ту из них, в которой  $\mathrm{Re}S_0$  максимальна, поскольку именно окрестность этой точки дает главный вклад в интеграл (18.10). Возможно также вырождение, когда действительные части S в нескольких седловых точках одинаковы (или мало отличаются). Тогда для оценки интеграла (18.10) надо брать сумму выражений (18.11) для этих седловых точек.

Рассмотренные выше метод стационарной фазы и метод перевала могут рассматриваться, как частные случаи обобщенного метода перевала.

Задача 18.2. Hайти значение интеграла  $\int_{-\infty}^{+\infty} dx \ \exp(\alpha x^2 - x^4/2) \ npu \ больших положительных <math>\alpha.$ 

Задача 18.3. Найти значение интеграла  $\int_{-\infty}^{+\infty} dx \; \cos(\alpha x^2/2 \; - \; x^3/3) \; \; npu \; \; больших \; no-ложительных \; \alpha.$ 

Задача 18.4. Найти значение интеграла

$$\int_{-\infty}^{+\infty} dx \, \exp(-x^4/4) \cos(\alpha x)$$

npu больших положительных  $\alpha$ .

#### С. Метод Лапласа

Метод Лапласа позволяет получать интегральные представления решений обыкновенных дифференциальных уравнений для функции Y(x), линейных по переменной x:

$$\sum_{m=0}^{N} (a_m + b_m x) \frac{d^m Y}{dx^m} = 0.$$
 (18.12)

Это интегральное представление имеет вид

$$Y(x) = \int_C dt \ Z(t) \exp(xt), \qquad (18.13)$$

где C — некоторый контур в комплексной плоскости t. Подставляя уравнение (18.12) в представление (18.13), используя соотношение  $x\exp(xt)=d\exp(xt)/dt$  и предполагая, что в интеграле (18.13) можно произвести интегрирование по частям по t без граничных членов, мы находим уравнение

$$\frac{d}{dt}(QZ) = PZ, (18.14)$$

$$P(t) = \sum_{m=0}^{N} a_m t^m, \quad Q(t) = \sum_{m=0}^{N} b_m t^m. \quad (18.15)$$

Решением уравнения (18.14) является

$$Z = \frac{1}{Q} \exp\left(\int dt \ P/Q\right), \tag{18.16}$$

где в показателе экспоненты стоит первообразная от P/Q (определенная с точностью до константы). Поскольку P и Q являются полиномами по t, эту первообразную можно выразить через элементарные функции.

Выясним теперь условия, при которых возможно упомянутое выше интегрирование по частям. Для этого произведение  $ZQ\exp(xt)$  должно иметь одно и то же значение на концах контура C (который может быть как замкнутым, так и незамкнутым). Наиболее естественным выбором контура C является контур, который идет вдоль одного из направлений из бесконечности, вдоль которого произведение  $ZQ \exp(xt)$ стремится к нулю, и возвращается в бесконечность вдоль другого направления так, чтобы вдоль этого направления произведение  $ZQ \exp(xt)$  также стремилось к нулю. Число таких направлений растет с увеличением порядка уравнения N, что и обеспечивает необходимое число независимых решений уравнения (18.12), которые получаются из выражения (18.16) при различных выборах контура интегрирования C.

Продемонстрируем работу метода Лапласа на примере уравнения Эйри

$$d^2Y/dx^2 - xY = 0, (18.17)$$