5 ОПРЕДЕЛЕНИЕ ПАРАМЕТРОВ АСИНХРОННОЙ МАШИНЫ ДЛЯ РАБОЧЕГО РЕЖИМА

97. Длина пазовой части катушки обмотки статора:

$$l_{\pi 1} = l_1 = 0.133 \,\text{M}.$$

98. Средняя ширина катушки обмотки статора:

$$b_{ ext{\tiny KT}} = \pi \cdot \frac{D + h_{n1}}{2p} \cdot \beta = \pi \cdot \frac{0.193 - 0.0333}{2} \cdot 0.778 = 0.195$$
 м.

99. Коэффициенты $k_{_{\rm J}}$ и $k_{_{\rm BЫЛ}}$ для расчёта длины лобовой части катушки обмотки статора (табл. П.24, обмотка всыпная, не изолированы лентой):

$$k_{\pi} = 1.2;$$

$$k_{\text{выл}} = 0.26.$$

100. Длина вылета прямолинейной части катушек обмотки статора из паза от торца сердечника до начала отгиба лобовой части (стр. 37 для случая, когда всыпная обмотка укладывается в пазы до запрессовки сердечника в корпус):

$$B = 0.01$$

101. Длина изогнутой лобовой части катушки обмотки статора:

$$l_{\scriptscriptstyle \Pi 1} = k_{\scriptscriptstyle \Pi} \cdot b_{\scriptscriptstyle \mathrm{KT}} + 2 \cdot B = 1.2 \cdot 0.195 + 2 \cdot 0.01 = 0.254$$
 м.

102. Длина вылета лобовой части катушки обмотки статора:

$$l_{\scriptscriptstyle
m BЫЛ1} = k_{\scriptscriptstyle
m BЫЛ} \cdot b_{\scriptscriptstyle
m KT} + B = 0.26 \cdot 0.195 + 0.01 = 0.061$$
 м.

103. Средняя длина витка обмотки фазы статора:

$$l_{cp1} = 2 \cdot (l_{\pi 1} + l_{\pi 1}) = 2 \cdot (0.133 + 0.254) = 0.775 \text{ M}.$$

104. Длина проводников фазы обмотки статора:

$$L_1 = l_{cp1} \cdot w_1 = 0.775 \cdot 60 = 46.492 \text{ M}.$$

		_						
					КР.1-43.01.03.22с.09 ПЗ			
Изм.	Лист	№ докум	Подпись	Дата				
Разр	аб.	Гулевич				Лит	Лист	Листов
Пров	3.	Козлов			Определение параметров			
					асинхронной машины для			
Н. контр.					рабочего режима	ГГТУ, гр. 3Э-22с		
Утв.								

105. Расчётная температура $\nu_{\text{расч}}$ и удельное сопротивление материала проводника медной обмотки статора $\rho_{\text{м}}$ при расчётной температуре (стр. 37 и табл. Π .26):

 $\nu_{\rm pacq} = 115$ °C (для класса изоляции *B*);

$$\rho_{\scriptscriptstyle \rm M} = \frac{1}{41} \cdot 10^{-6} \; {\rm Om} \cdot {\rm m}.$$

106. Активное сопротивление обмотки статора:

$$r_1 = k_{\mathrm{R}} \cdot \rho_{\mathrm{M}} \cdot \frac{L_1}{q_{\mathrm{3} \mathrm{D}} \cdot a} = 1 \cdot \frac{1}{41} \cdot 10^{-6} \cdot \frac{46.492}{8.044 \cdot 10^{-6} \cdot 2} = 0.07 \; \mathrm{Om},$$

где $k_{\rm R} = 1$ (стр. 38).

107. Относительное значение активного сопротивления обмотки статора:

$$r_{1*} = r_1 \cdot \frac{I_{1\text{HOM}}}{U_{1\text{HOM}, \phi}} = 0.07 \cdot \frac{69.2}{220} = 0.022 \text{ o. e.}$$

108. Удельное сопротивление материала алюминиевой литой обмотки ротора и короткозамкнутого кольца ρ_a при расчётной температуре $\nu_{\text{pac}^{\text{u}}} = 115^{\circ}\text{C}$ (стр. 37):

$$ho_{
m a} = rac{1}{22} \cdot 10^{-6} \; {
m Om} \cdot {
m m} \; ({
m табл.} \, \Pi. \, 26).$$

109. Активное сопротивление алюминиевого стержня ротора:

$$r_{\rm c} = k_{\rm R} \cdot \rho_{\rm a} \cdot \frac{{\rm l}_2}{q_{\rm c}} = 1 \cdot \frac{1}{22} \cdot 10^{-6} \cdot \frac{0.133}{162.6 \cdot 10^{-6}} = 37.28 \cdot 10^{-6} \, {\rm Om},$$

где $k_{\rm R} = 1$ (стр. 38).

110. Активное сопротивление алюминиевого короткозамкнутого кольца:

$$r_{\scriptscriptstyle \rm KJI} = \rho_{\rm a} \cdot \frac{\pi \cdot D_{\scriptscriptstyle KJI.CP}}{Z_2 \cdot q_{\scriptscriptstyle \rm KJI}} = \frac{1}{22} \cdot 10^{-6} \cdot \frac{\pi \cdot 155.96 \cdot 10^{-3}}{43 \cdot 1310 \cdot 10^{-6}} = 0.3953 \cdot 10^{-6} \; \rm Om.$$

111. Активное сопротивление фазы алюминиевой обмотки ротора:

$$r_2 = r_{\rm c} + rac{2 \cdot r_{
m KЛ}}{\Delta^2} = 37.28 \cdot 10^{-6} + rac{2 \cdot 0.3953 \cdot 10^{-6}}{0.146^2} = 0.7437 \cdot 10^{-6} \ {
m Om}.$$

112. Активное сопротивление ротора, приведённое к числу витков обмотки статора:

Изм.	Лист	№ докум	Подпись	Дата

$$r_2 = r_2 \cdot \frac{4 \cdot m_1 \cdot (w_1 \cdot k_{\text{OGM1}})^2}{Z_2 \cdot k_{\text{CK}}^2} = 0.7437 \cdot 10^{-6} \cdot \frac{4 \cdot 3 \cdot (60 \cdot 0.928)^2}{43 \cdot 1^2}$$

= 0.064 Om.

113. Относительное значение приведённого активного сопротивления ротора:

$$r_{2*} = r_2 \cdot \frac{I_{1\text{HOM}}}{U_{1\text{HOM}, \Phi}} = 0.064 \cdot \frac{69.2}{220} = 0.02 \text{ o. e.}$$

114. Радиальные вентиляционные каналы в данном АД отсутствуют, поэтому расчётная длина магнитопровода статора (по (5.14) при $n_{\rm K}=0$):

$$\hat{l_{\delta}} = l_1 = 0.133 \text{ M}.$$

115. Коэффициенты k_{β} и k_{β}' (стр. 39, формула (5.16) и (5.18)):

$$k_{\delta} = 0.25 \cdot (1 + 3 \cdot \beta) = 0.25 \cdot (1 + 3 \cdot 0.778) = 0.833;$$

 $k_{\delta} = 0.25 \cdot (1 + 3 \cdot k_{\delta}) = 0.25 \cdot (1 + 3 \cdot 0.833) = 0.875.$

116. Коэффициент магнитной проводимости пазового рассеяния статора (стр. 40, формула (5.20), рис. П.15):

$$\begin{split} \lambda_{\text{n1}} &= \frac{h_2}{3 \cdot b_2} \cdot k_\delta + \left(\frac{h_1}{b_1} + \frac{3 \cdot h_{\text{k1}}}{b_1 + 2 \cdot b_{\text{m1}}} + \frac{h_{\text{m1}}}{b_{\text{m1}}}\right) \cdot k_\delta \\ &= \frac{28.1}{3 \cdot 10.8} \cdot 0.875 + \left(\frac{0}{10.8} + \frac{3 \cdot 3.4}{10.8 + 2 \cdot 4.0} + \frac{1}{4.0}\right) \cdot 0.833 = 1.419, \end{split}$$

где $\mathbf{h}_1 = \mathbf{0}$ (проводники закреплены пазовой крышкой), и

$$h_2 = h_{_{\Pi.K}} - 2 \cdot b_{_{H3}} = 28.9 - 2 \cdot 0.4 = 28.1$$
 мм (стр. 40, формула (5.21))..

117. Коэффициент магнитной проводимости лобового рассеяния статора:

$$\begin{split} \lambda_{\pi 1} &= 0.34 \cdot \frac{q_1}{l_{\delta}} \cdot (l_{\pi 1} - 0.64 \cdot \beta \cdot \tau_1) = 0.34 \cdot \frac{6}{0.133} \cdot (0.254 - 0.64 \cdot 1.0 \cdot 0.303) \\ &= 0.92. \end{split}$$

118. Коэффициент ξ (паз статора –закрытый, скос пазов ротора присутствует):

$$\frac{\mathsf{t}_{z2}}{\mathsf{t}_{z1}} = \frac{14}{17} = 0.824$$

По рисунку П.16 определяем

Изм.	Лист	№ докум	Подпись	Дата

$$k_{ck} = 1.0$$

$$\xi = 2 \cdot k_{ck} \cdot k_{\delta} - k_{o6M1}^{2} \cdot \left(\frac{t_{z2}}{t_{z1}}\right)^{2} \cdot \left(1 + \beta_{ck}^{2}\right)$$

$$= 2 \cdot 1.0 \cdot 0.875 - 0.928^{2} \cdot \left(\frac{14}{17}\right)^{2} \cdot (1 + 0.7^{2}) = 0.879$$

119. Коэффициент магнитной проводимости дифференциального рассеяния обмотки статора:

$$\lambda_{\text{pl}} = \frac{t_{\text{pl}}}{12 \cdot \delta \cdot k_{\delta}} \cdot \xi = \frac{17}{12 \cdot 1.0 \cdot 1.118} \cdot 0.879 = 1.114.$$

120. Индуктивное сопротивление фазы обмотки статора:

$$\begin{split} x_1 &= 15.8 \cdot \frac{f_1}{100} \cdot \left(\frac{w_1}{100}\right)^2 \cdot \frac{l_\delta^2}{p \cdot q_1} \cdot \sum \lambda_1 = \\ &= 15.8 \cdot \frac{50}{100} \cdot \left(\frac{60}{100}\right)^2 \cdot \frac{0.133}{1 \cdot 6} \cdot (1.419 + 0.92 + 1.114) = 0.218 \text{ Om.} \end{split}$$

121. Относительное значение индуктивного сопротивления фазы статора

$$x_{1*} = x_1 \cdot \frac{I_{1\text{HOM}}}{U_{1\text{HOM},\Phi}} = 0.218 \cdot \frac{69.2}{220} = 0.069 \text{ o. e.}$$

122. Коэффициент магнитной проводимости пазового рассеяния короткозамкнутого ротора (рис. П.18, рекомендации на стр. 41-42):

$$\lambda_{n2} = \left[\frac{h_0}{3 \cdot b_1} \cdot \left(1 - \frac{\pi \cdot b_1^2}{2 \cdot q_c} \right) + 0.66 - \frac{b_{m2}}{2 \cdot b_1} \right] \cdot k_{\partial} + \frac{h_{m2}}{b_{m2}} + 1.12 \cdot 10^6 \cdot \frac{h_{m2}^2}{I_2}$$

$$= \left[\frac{23.14}{3 \cdot 10.8} \cdot \left(1 - \frac{\pi \cdot 10.8^2}{8 \cdot 162.6} \right) + 0.66 - \frac{1.5}{2 \cdot 10.8} \right] \cdot 1 + \frac{0.7}{1.5} + 1.12$$

$$\cdot 10^6 \cdot \frac{0.001}{480.027} = 3.903,$$

где

$$\mathbf{h}_0 = \mathbf{h}_1 + \frac{b_2}{2} - 0.1 \cdot b_2 = 21.3 + \frac{4.6}{2} - 0.1 \cdot 4.6$$

$$= 23.14 \text{ мм (рис. П. 18 и рис. 3.2, формула (5.29))};$$
 $\mathbf{k}_{\partial} = 1 \text{ по стр. 41}.$

123. Коэффициент магнитной проводимости лобового рассеяния ротора:

Изм.	Лист	№ докум	Подпись	Дата

$$\lambda_{\pi 2} = \frac{2,3 \cdot D_{\kappa\pi,cp}}{Z_2 \cdot l_{\delta}^{2} \cdot \Delta^{2}} \cdot \lg \frac{4,7 \cdot D_{\kappa\pi,cp}}{h_{\kappa\pi} + 2 \cdot b_{\kappa\pi}}$$

$$= \frac{2,3 \cdot 0.15596}{43 \cdot 0.133 \cdot 0.146^{2}} \cdot \lg \frac{4,7 \cdot 0.15596}{0.03504 + 2 \cdot 0.037395} = 2.42.$$

124. Коэффициент магнитной проводимости дифференциального рассеяния обмотки ротора:

$$\lambda_{\partial 2} = \frac{\mathsf{t}_{z2}}{12 \cdot \delta \cdot k_{\delta}} \cdot \xi = \frac{14}{12 \cdot 1.0 \cdot 1.118} \cdot 0.991 = 1.034$$

где

$$\xi = 1 + \frac{1}{5} \cdot \left(\frac{\pi \cdot p}{Z_2}\right)^2 - \frac{\Delta_Z}{1 - \left(\frac{p}{Z_2}\right)^2} = 1 + \frac{1}{5} \cdot \left(\frac{\pi \cdot 2}{43}\right)^2 - \frac{0.01}{1 - \left(\frac{2}{43}\right)^2} = 0.991,$$

где $\Delta_{\rm Z}$ = 0,01 по рисунку П.17.

125. Коэффициент проводимости скоса:

$$\lambda_{c\kappa} = \frac{\mathsf{t}_{z2} \cdot \beta_{c\kappa}^{2}}{12 \cdot k_{\delta} \cdot k_{\mu}} = \frac{14 \cdot 0.7^{2}}{12 \cdot 1.118 \cdot 1.373} = 0.372.$$

126. Индуктивное сопротивление фазы обмотки ротора:

$$x_2 = 7.9 \cdot f_1 \cdot l_{\delta} \cdot \sum \lambda_2 \cdot 10^{-6}$$

$$= 7.9 \cdot 50 \cdot 0.133 \cdot (3.903 + 2.42 + 1.034 + 0.372) \cdot 10^{-6}$$

$$= 407.1 \cdot 10^{-6} \text{ Om.}$$

127. Индуктивное сопротивление фазы обмотки ротора, приведённое к числу витков обмотки статора:

$$x_2 = x_2 \cdot \frac{4 \cdot m_1 \cdot (w_1 \cdot k_{06M1})^2}{Z_2 \cdot k_{cK}^2} = 407.1 \cdot 10^{-6} \cdot \frac{4 \cdot 3 \cdot (60 \cdot 0.928)^2}{43 \cdot 1^2}$$

= 0.353 Om.

. 128. Относительное значение индуктивного сопротивления фазы ротора:

$$x'_{2*} = x'_{2} \cdot \frac{I_{1\text{HOM}}}{U_{1\text{HOM},\Phi}} = 0.353 \cdot \frac{69.2}{220} = 0.111 \text{ o. e.}$$

Изм.	Лист	№ докум	Подпись	Дата