

Лабораторная работа №3

Зернотуковая сеялка СКП-2.1Г. Расчет механизма перевода в транспортное положение

Цель работы: рассчитать механизм перевода в транспортное положение зернотуковой сеялки СКП-2.1Г.

Теоретическая часть

Описание и анализ конструкции ходовой системы, механизма перевода в транспортное положение и прикатывающего устройства сеялки СКП – 2.1Г «Омичка»

Рама модуля представляет собой сварную конструкцию, состоящую из сниц 2, двух брусьев продольных 5 и трех брусьев поперечных 9, на которые устанавливаются сошники (рис. 3.1).

К продольным брусьям рамы приварены подшипники 7 и 8, в которых устанавливается рамка с батареей катков. Для удобства погрузки и выгрузки модуля к сницам рамы приварены две пары строповочных петель. На верхних и нижних полках сниц 2 приварены две пары опор 1 для крепления верхнего и нижнего звеньев.

К двум задним поперечным брусьям 9 приварены связь с упором 4, к которому крепится гидроцилиндр, и палец 3, на котором устанавливается комплект сменных звездочек и шестерен механизма привода.

К сницам и продольному брусу приварены раскосы, к которым крепится прицеп модуля.

На поперечном брусе установлены планки 6, к которым крепится боковина механизма привода.

Для транспортировки сеялок «Цугом» на задний брус рамы приварены две направляющие 12 с установленной поперечной съёмной планкой 13.

Батарея катков шарнирно крепится к раме модуля при помощи рамки и является задней опорой сеялки.

					Лабораторная работа №3			
Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата				
Разраб.		Пашковский			Зернотуковая сеялка СКП-2.1Г. Расчёт механизма перевода в транспортное положение	Лит.	Лист	Листов
Провер.		Попов В.Б.					1	9
						ГГТУ им. П.О.Сухого, гр. С-41		
Зав.каф.								