## Примерное содержание пояснительной записки

1	Структурный и кинематический анализ плоского рычажного механизма	2.2.2	Силовой расчет 2-ой группы Ассура	
1.1	Структурный анализ рычажного механизма	2.2.3	Силовой расчет 1-ой группы Ассура	
1.2 Кинематический анализ механизма методом			Силовой расчет входного звена	
	планов скоростей и ускорений		•	
1.2.1	Построение планов положений (четыре	3	Синтез зубчатой передачи	
	положения)			
1.2.2	Построение планов скоростей (четыре	3.1	Геометрический расчет эвольвентной	
	положения)		зубчатой передачи	
1.2.3	Построение плана ускорений (одно	3.2	Построение картины эвольвентного	
	положение)		зубчатого зацепления	
2	Динамический анализ механизма	3.3	Синтез планетарного механизма	
2.1	Построение динамической модели	4	Синтез кулачкового механизма	
2.1.1	2.1.1 Определение приведенного момента сил		Построение кинематических диаграмм	
	полезного сопротивления		движения	
2.1.2	Определение приведенного момента инерции	4.2	Определение основных размеров	
			кулачкового механизма	
2.2	Силовой расчет плоского шестизвенного	4.3	Профилирование кулачка.	
	рычажного механизма (одно положение)			
2	Динамический анализ механизма	5	Список использованных источников	
2.2.1	Построение картины силового нагружения	6	Опись чертежей	
	механизма	7	Приложения	

## Перечень графического материала

Объем курсового проекта - 3 листа формата А1.

- кинематический и силовой анализ плоского рычажного механизма;
- синтез и анализ зубчатой передачи;
- синтез кулачкового механизма.

Построение плана ускорений и силовой расчет плоского рычажного механизма проводить для положения №  $\_3\_$ 

## Календарный график работы над проектом на весь период проектирования

No	Наименование разделов проекта	Объем работы,	Срок выполнения,	
п/п	паименование разделов проекта	%	недель	
1	Структурный и кинематический анализ плоского	26	2,0	
1	шестизвенного рычажного механизма	20	2,0	
2	Построение динамической модели	8	1,0	
3	Силовой расчет рычажного механизма	16	1,5	
4	Синтез планетарного механизма	12	1,0	
5	Проектирование эвольвентного зубчатого и	12	1.0	
3	станочного зацепления	12	1,0	
6	Синтез кулачкового механизма	16	1,5	
7	Оформление пояснительной записки	10	1,0	

Задание принял к исполнению _	
	(дата и подпись студента)