5 ОПРЕДЕЛЕНИЕ ПАРАМЕТРОВ АСИНХРОННОЙ МАШИНЫ ДЛЯ РАБОЧЕГО РЕЖИМА

97. Длина пазовой части катушки обмотки статора:

$$l_{\Pi 1} = l_1 = l_2 = 0.09 \,\text{M}.$$

98. Средняя ширина катушки обмотки статора:

$$b_{ ext{\tiny KT}} = \pi \cdot \frac{D + h_{n1}}{2p} \cdot \beta = \pi \cdot \frac{0.154 - 0.0251}{2} \cdot 0.8 = 0.162 \text{ m}.$$

99. Коэффициенты $k_{_{\Pi}}$ и $k_{_{\rm ВЫЛ}}$ для расчёта длины лобовой части катушки обмотки статора (табл. $\Pi.24$, обмотка всыпная с неизолированными лобовыми частями):

$$k_{\pi} = 1.2;$$

$$k_{\text{выл}} = 0.26.$$

100. Длина вылета прямолинейной части катушек обмотки статора из паза от торца сердечника до начала отгиба лобовой части (стр. 37 для случая, когда всыпная обмотка укладывается в пазы до запрессовки сердечника в корпус):

$$B = 0.01$$

101. Длина изогнутой лобовой части катушки обмотки статора:

$$l_{\scriptscriptstyle \Pi 1} = k_{\scriptscriptstyle \Pi} \cdot b_{\scriptscriptstyle \mathrm{KT}} + 2 \cdot B = 1.2 \cdot 0.162 + 2 \cdot 0.01 = 0.214$$
 м.

102. Длина вылета лобовой части катушки обмотки статора:

$$l_{\scriptscriptstyle \mathrm{BЫЛ1}} = k_{\scriptscriptstyle \mathrm{BЫЛ}} \cdot b_{\scriptscriptstyle \mathrm{KT}} + B = 0.26 \cdot 0.162 + 0.01 = 0.052$$
 м.

103. Средняя длина витка обмотки фазы статора:

$$l_{\text{cp1}} = 2 \cdot (l_{\pi 1} + l_{\pi 1}) = 2 \cdot (0.07 + 0.214) = 0.609 \text{ M}.$$

104. Длина проводников фазы обмотки статора:

$$L_1 = l_{cp1} \cdot w_1 = 0.609 \cdot 100 = 60.869 \text{ M}.$$

					KP.1-43.01.03.22c.15 Π3			
Изм.	Лист	№ докум	Подпись	Дата				
Разр	аб.	Кощенко				Лит	Лист	Листов
Проє	3.	Козлов			Определение параметров			
Н. контр.					асинхронной машины для	ГГТУ, гр. 3Э-22с		
Утв.					рабочего режима			

105. Расчётная температура $\nu_{\text{расч}}$ и удельное сопротивление материала проводника медной обмотки статора $\rho_{\text{м}}$ при расчётной температуре (стр. 37 и табл. Π .26):

 $\nu_{\rm pacq} = 115$ °C (для класса изоляции *F*);

$$\rho_{\scriptscriptstyle \rm M} = \frac{1}{41} \cdot 10^{-6} \; {\rm Om} \cdot {\rm m}.$$

106. Активное сопротивление обмотки статора:

$$r_1 = k_{\mathrm{R}} \cdot \rho_{\mathrm{M}} \cdot \frac{L_1}{q_{\mathrm{B}} \cdot a} = 1 \cdot \frac{1}{41} \cdot 10^{-6} \cdot \frac{60.869}{5.301 \cdot 10^{-6} \cdot 1} = 0.28 \, \mathrm{Om},$$

где $k_{\rm R} = 1$ (стр. 38).

107. Относительное значение активного сопротивления обмотки статора:

$$r_{1*} = r_1 \cdot \frac{I_{1\text{HOM}}}{U_{1\text{HOM}, \phi}} = 0.28 \cdot \frac{36.2}{220} = 0.046 \text{ o. e.}$$

108. Удельное сопротивление материала алюминиевой литой обмотки ротора и короткозамкнутого кольца ρ_a при расчётной температуре $\nu_{\text{pac-u}} = 115\,^{\text{o}}C$ (стр. 37):

$$ho_{\rm a} = rac{1}{22} \cdot 10^{-6} \; {
m Om} \cdot {
m m} \; ({
m табл.} \, \Pi. \, 26).$$

109. Активное сопротивление алюминиевого стержня ротора:

$$r_{\rm c} = k_{\rm R} \cdot \rho_{\rm a} \cdot \frac{l_2}{q_{\rm c}} = 1 \cdot \frac{1}{22} \cdot 10^{-6} \cdot \frac{0.09}{230.9 \cdot 10^{-6}} = 17.72 \cdot 10^{-6} \, \text{OM},$$

где $k_{\rm R} = 1$ (стр. 38).

110. Активное сопротивление алюминиевого короткозамкнутого кольца:

$$r_{\scriptscriptstyle \rm KJI} = \rho_{\rm a} \cdot \frac{\pi \cdot D_{\scriptscriptstyle KJI.CP}}{Z_2 \cdot q_{\scriptscriptstyle \rm KJI}} = \frac{1}{22} \cdot 10^{-6} \cdot \frac{\pi \cdot 108.3 \cdot 10^{-3}}{24 \cdot 1041 \cdot 10^{-6}} = 0.6191 \cdot 10^{-6} \; {\rm Om}.$$

111. Активное сопротивление фазы алюминиевой обмотки ротора:

$$r_2 = r_{\rm c} + \frac{2 \cdot r_{\rm кл}}{\Delta^2} = 17.721 \cdot 10^{-6} + \frac{2 \cdot 0.6191 \cdot 10^{-6}}{0.261^2} = 35.89 \cdot 10^{-6} \, {\rm Om}.$$

112. Активное сопротивление ротора, приведённое к числу витков обмотки статора:

Изм.	Лист	№ докум	Подпись	Дата

$$r`_2 = r_2 \cdot \frac{4 \cdot m_1 \cdot (w_1 \cdot k_{\text{OGM1}})^2}{{Z_2 \cdot k_{\text{CK}}}^2} = 35.89 \cdot 10^{-6} \cdot \frac{4 \cdot 3 \cdot (10 \cdot 0.928)^2}{24 \cdot 1^2} = 0.155 \text{ Om}.$$

113. Относительное значение приведённого активного сопротивления ротора:

$$r_{2*} = r_{2} \cdot \frac{I_{1\text{HOM}}}{U_{1\text{HOM},\Phi}} = 0.155 \cdot \frac{36.2}{220} = 0.025 \text{ o. e.}$$

114. Радиальные вентиляционные каналы в данном АД отсутствуют, поэтому расчётная длина магнитопровода статора (по (5.14) при $n_{\rm K}=0$):

$$\hat{l_{\delta}} = l_1 = 0.09 \text{ M}.$$

115. Коэффициенты k_{β} и k_{β}' (стр. 39, формула (5.16) и (5.18)):

$$\vec{k_{\delta}} = 0.25 \cdot (1 + 3 \cdot \beta) = 0.25 \cdot (1 + 3 \cdot 0.8) = 0.85;$$

 $\vec{k_{\delta}} = 0.25 \cdot (1 + 3 \cdot \vec{k_{\delta}}) = 0.25 \cdot (1 + 3 \cdot 0.85) = 0.888.$

116. Коэффициент магнитной проводимости пазового рассеяния статора (стр. 40, формула (5.20), рис. П.15):

$$\lambda_{n1} = \frac{h_2}{3 \cdot b_2} \cdot k_\delta + \left(\frac{h_1}{b_1} + \frac{3 \cdot h_{k1}}{b_1 + 2 \cdot b_{m1}} + \frac{h_{m1}}{b_{m1}}\right) \cdot k_\delta$$

$$= \frac{19.9}{3 \cdot 10.8} \cdot 0.888 + \left(\frac{0}{10.8} + \frac{3 \cdot 3.4}{10.8 + 2 \cdot 4} + \frac{1}{4}\right) \cdot 0.85 = 1.219,$$

где $h_1 = 0$ (проводники закреплены пазовой крышкой), и

$$h_2 = h_{\mbox{\tiny II.K}} - 2 \cdot b_{\mbox{\tiny M3}} = 20.7 - 2 \cdot 0.4 = 19.9$$
 мм (стр. 40, формула (5.21))..

117. Коэффициент магнитной проводимости лобового рассеяния статора:

$$\begin{split} \lambda_{\pi 1} &= 0.34 \cdot \frac{q_1}{l_{\delta}} \cdot (l_{\pi 1} - 0.64 \cdot \beta \cdot \tau_1) = 0.34 \cdot \frac{5}{0.09} \cdot (0.214 - 0.64 \cdot 0.6 \cdot 0.242) \\ &= 2.293. \end{split}$$

118. Коэффициент ξ (паз статора –закрытый, скос пазов ротора присутствует):

$$\frac{\mathsf{t}_{z2}}{\mathsf{t}_{z1}} = \frac{20.0}{16} = 1.25$$

По рисунку П.16 определяем

$$k_{ck} = 1.5$$

Изм.	Лист	№ докум	Подпись	Дата

$$\xi = 2 \cdot k_{ck} \cdot k_{\delta} - k_{o6m1}^{2} \cdot \left(\frac{t_{z2}}{t_{z1}}\right)^{2} \cdot \left(1 + \beta_{ck}^{2}\right)$$

$$= 2 \cdot 1.5 \cdot 0.888 - 0.928^{2} \cdot \left(\frac{20.0}{16}\right)^{2} \cdot (1 + 0.7^{2}) = 0.656$$

119. Коэффициент магнитной проводимости дифференциального рассеяния обмотки статора:

$$\lambda_{\pi 1} = \frac{t_{z1}}{12 \cdot \delta \cdot k_{\delta}} \cdot \xi = \frac{16}{12 \cdot 0.6 \cdot 1.166} \cdot 0.656 = 1.251.$$

120. Индуктивное сопротивление фазы обмотки статора:

$$\begin{split} x_1 &= 15.8 \cdot \frac{f_1}{100} \cdot \left(\frac{w_1}{100}\right)^2 \cdot \frac{l_\delta}{p \cdot q_1} \cdot \sum \lambda_1 = \\ &= 15.8 \cdot \frac{50}{100} \cdot \left(\frac{100}{100}\right)^2 \cdot \frac{0.09}{1 \cdot 5} \cdot (1.219 + 2.293 + 1.251) = 0.677 \text{ Om.} \end{split}$$

121. Относительное значение индуктивного сопротивления фазы статора

$$x_{1*} = x_1 \cdot \frac{I_{1\text{HOM}}}{U_{1\text{HOM},\Phi}} = 0.677 \cdot \frac{36.2}{220} = 0.111 \text{ o. e.}$$

122. Коэффициент магнитной проводимости пазового рассеяния короткозамкнутого ротора (рис. П.18, рекомендации на стр. 41-42):

$$\begin{split} \lambda_{\rm n2} &= \left[\frac{{\rm h}_0}{3\cdot{\rm b}_1}\cdot\left(1-\frac{\pi\cdot{\rm b}_1^{\ 2}}{2\cdot{\rm q}_{\rm c}}\right) + 0.66 - \frac{{\rm b}_{\rm m2}}{2\cdot{\rm b}_1}\right]\cdot{\rm k}_\partial + \frac{{\rm h}_{\rm m2}}{{\rm b}_{\rm m2}} + 1.12\cdot10^6\cdot\frac{{\rm h}_{\rm m2}^{\circ}}{I_2} \\ &= \left[\frac{30.76}{3\cdot10.8}\cdot\left(1-\frac{\pi\cdot10.8^2}{2\cdot230.9}\right) + 0.66 - \frac{1.5}{2\cdot10.8}\right]\cdot1 + \frac{0.7}{1.5} + 1.12 \\ &\cdot10^6\cdot\frac{0.003}{744.489} = 2.27, \end{split}$$

где

$$\mathbf{h}_0 = \mathbf{h}_1 + \frac{b_2}{2} - 0,1 \cdot b_2 = 29.8 + \frac{2.4}{2} - 0,1 \cdot 2.4$$
 $= 30.76$ мм (рис. П. 18 и рис. 3.2, формула (5.29)); $\mathbf{k}_{\partial} = 1$ по стр. 41.

Изм.	Лист	№ докум	Подпись	Дата

123. Коэффициент магнитной проводимости лобового рассеяния ротора:

$$\begin{split} \lambda_{\pi 2} &= \frac{2,3 \cdot D_{_{K\Pi.Cp}}}{Z_2 \cdot l_{\delta}^{\cdot} \cdot \Delta^2} \cdot lg \frac{4,7 \cdot D_{_{K\Pi.Cp}}}{h_{_{K\Pi}} + 2 \cdot b_{_{K\Pi}}} \\ &= \frac{2,3 \cdot 0.10828}{24 \cdot 0.09 \cdot 0.261^2} \cdot lg \frac{4,7 \cdot 0.10828}{2 \cdot 0.04452 + 2 \cdot 0.023373} = 1.263. \end{split}$$

124. Коэффициент магнитной проводимости дифференциального рассеяния обмотки ротора:

$$\lambda_{\partial 2} = \frac{\mathsf{t}_{z2}}{12 \cdot \delta \cdot k_{\delta}} \cdot \xi = \frac{20.0}{12 \cdot 0.6 \cdot 1.166} \cdot 0.983 = 2.342$$

где

$$\xi = 1 + \frac{1}{5} \cdot \left(\frac{\pi \cdot p}{Z_2}\right)^2 - \frac{\Delta_Z}{1 - \left(\frac{p}{Z_2}\right)^2} = 1 + \frac{1}{5} \cdot \left(\frac{\pi \cdot 1}{24}\right)^2 - \frac{0.02}{1 - \left(\frac{1}{24}\right)^2} = 0.983,$$

где $\Delta_{\rm Z}$ = 0,02 по рисунку П.17.

125. Коэффициент проводимости скоса:

$$\lambda_{c\kappa} = \frac{\mathsf{t}_{z2} \cdot \beta_{c\kappa}^{2}}{12 \cdot k_{\delta} \cdot k_{\mathfrak{u}}} = \frac{20.0 \cdot 0.7^{2}}{12 \cdot 1.166 \cdot 1.756} = 0.399.$$

126. Индуктивное сопротивление фазы обмотки ротора:

$$\begin{aligned} x_2 &= 7.9 \cdot \mathbf{f_1} \cdot \mathbf{l_{\delta}} \cdot \sum \lambda_2 \cdot 10^{-6} \\ &= 7.9 \cdot 50 \cdot 0.09 \cdot (2.27 + 1.263 + 2.342 + 0.399) \cdot 10^{-6} \\ &= 223.0 \cdot 10^{-6} \text{ Om}. \end{aligned}$$

127. Индуктивное сопротивление фазы обмотки ротора, приведённое к числу витков обмотки статора:

$$x_2 = x_2 \cdot \frac{4 \cdot m_1 \cdot (w_1 \cdot k_{\text{O6M1}})^2}{Z_2 \cdot k_{\text{CK}}^2} = 223.0 \cdot 10^{-6} \cdot \frac{4 \cdot 3 \cdot (100 \cdot 0.928)^2}{24 \cdot 1^2}$$

= 0.961 Om.

. 128. Относительное значение индуктивного сопротивления фазы ротора:

$$x'_{2*} = x'_{2} \cdot \frac{I_{1\text{HOM}}}{U_{1\text{HOM},\Phi}} = 0.961 \cdot \frac{36.2}{220} = 0.158 \text{ o. e.}$$

Изм.	Лист	№ докум	Подпись	Дата

КР.1-43.01.03.22с.15 ПЗ