МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ РЕСПУБЛИКИ БЕЛАРУСЬ

УЧРЕЖДЕНИЕ ОБРАЗОВАНИЯ ГОМЕЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМЕНИ П. О. СУХОГО

Машиностроительный факультет

Кафедра «Информатика»

по пи	СШ	пппии	е «Информационнь	ιο τονμοπο	
ОТЧ	ET	ПО	ЛАБОРАТОРНОЙ	РАБОТЕ	№ 2

на тему: «Решение ОДУ и систем ОДУ»

Выполнил: студент гр. ТМ-21 Ковтунов Н.Е.

Принял: преподаватель

Т.А. Трохова

Дата сдачи отчета:	
Дата допуска к защите:	
Дата защиты:	

Цель работы: Получить навыки решения дифференциальных уравнений различного порядка, а также систем дифференциальных уравнений в системе Mathcad, научиться выполнять графическую интерпретацию полученных результатов.

Ход выполнения лабораторной работы

Задание 1.

Решение дифференциальных уравнений первого порядка.

Решить дифференциальное уравнение первого порядка двумя способами — с помощью функции *rkfixed* и с помощью функции *odesolve*, выполнить графическую интерпретацию результатов. Начальное, конечное значения изменения аргумента и количество точек для поиска решения приведены в таблице.

Таблица 1

$N_{\underline{0}}$	Вид уравнения	Начальные	Х.,	χ_{ν}	n
		условия	$^{\mathcal{N}}H$	**K	
8.	$\cos y = y'(x + 2\cos y)\sin y$	$u(0) - \pi$	0	2	800
		$y(0) = \frac{1}{4}$			

Выполнение задания:

π				1	2
$y := \frac{\pi}{4}$	cos(y)		1	0	0.785
$b(x,y) := \left[\frac{1}{(x+2)^n}\right]$	cos(y))sin(y)		2	2.5·10-3	0.787
			3	5·10 ⁻³	0.789
:= rkfixed(y,0,2,800,b)			4	7.5·10 ⁻³	0.791
			5	0.01	0.792
			6	0.013	0.794
			7	0.015	0.796
	+	R =	8	0.018	0.798
			9	0.02	0.799
			10	0.023	0.801
			11	0.025	0.803
	Т	рафив			'
1.4		Рифии			
					_
1.2					
1.2					
<u>R⁽²⁾</u> 1					
<u>R</u> 1					
0.8					
0.6	5	1		1.5	

Задание 2. Решение систем дифференциальных уравнений

Решить систему дифференциальных уравнений с помощью функции *rkfixed*, выполнить графическую интерпретацию результатов. Количество точек для численного решения равно 1000.

Таблица 2

№		Начальные	Диапазон
вар.	Вид системы	условия	изменения
			аргумента
8	$\begin{cases} x' = 5x - 3y + 2e^{3t} \\ y' = x + y + 5e^{-t} \end{cases}$	x(0) = 0,1 $y(0) = 0$	0÷0,5

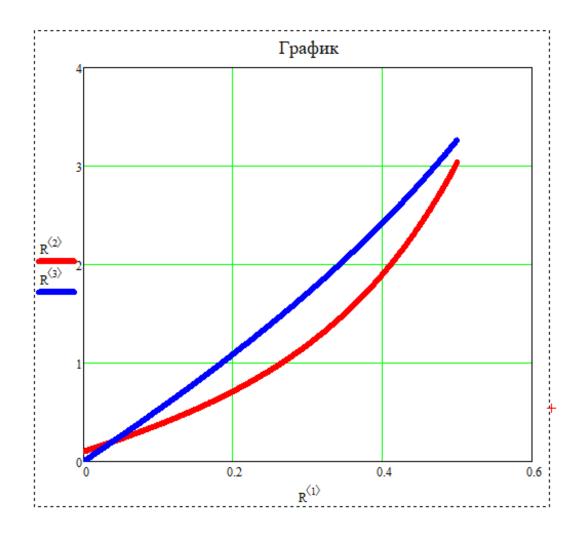
Ход выполнения задания:

$$V_{w} := \begin{pmatrix} 0.1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$D(t, V) := \begin{pmatrix} 5V_1 - 3V_2 + 2e^{3t} \\ V_1 + V_2 + 5 \cdot e^{-t} \end{pmatrix}$$

R := rkfixed(V, 0, 0.5, 1000, D)

		1	2	3
	1	0	0.1	0
	2	5·10 ⁻⁴	0.101	2.55·10 ⁻³
	3	1.10-3	0.103	5.101·10 ⁻³
	4	1.5·10 ⁻³	0.104	7.653·10 ⁻³
	5	2·10-3	0.105	0.01
	6	2.5·10-3	0.106	0.013
	7	3·10 ⁻³	0.108	0.015
R =	8	3.5·10-3	0.109	0.018
	9	4·10 ⁻³	0.11	0.02
	10	4.5·10 ⁻³	0.111	0.023
	11	5·10 ⁻³	0.113	0.026
	12	5.5·10 ⁻³	0.114	0.028
	13	6.10-3	0.115	0.031
	14	6.5·10-3	0.116	0.033
	15	7·10 ⁻³	0.118	0.036
	16	7.5·10 ⁻³	0.119	



Задание 3. Решение дифференциальных уравнений второго порядка

Решить дифференциальное уравнение второго порядка двумя способами — с помощью функции *rkfixed* и с помощью функции *odesolve*. Количество точек для численного решения выбрать самостоятельно. Выполнить графическую интерпретацию и сравнительный анализ результатов.

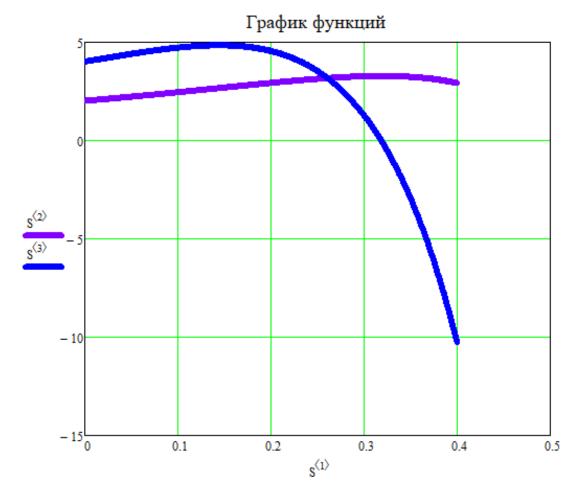
№	Вид системы	Начальные	Диапазон
вар.		условия	изменения
			аргумента
8	$y'' - 12y' + 36y = 32\cos 2x + 24\sin 2x$	y(0) = 2	
		y'(0) = 4	$0 \div 0,4$
		<i>y</i> (<i>y</i>) – 1	

Ход выполнения задания:

$$\mathbf{x} := \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$S_{\hspace{-0.5em}\text{\tiny M}} := rkfixed(y,0,0.4,1000,D)$$

		1	2	3
	1	0	2	4
	2	4·10 ⁻⁴	2.002	4.003
	3	8·10 ⁻⁴	2.003	4.006
	4	1.2·10 ⁻³	2.005	4.01
	5	1.6·10 ⁻³	2.006	4.013
	6	2·10 ⁻³	2.008	4.016
	7	2.4·10 ⁻³	2.01	4.019
S =	8	2.8·10-3	2.011	4.022
	9	3.2·10 ⁻³	2.013	4.026
	10	3.6·10 ⁻³	2.014	4.029
	11	4·10 - 3·	2:016	4:032
	12	4.4·10 ⁻³	2.018	4.035
	13	4.8·10 ⁻³	2.019	4.038
	14	5.2·10 ⁻³	2.021	4.042
	15	5.6·10 ⁻³	2.023	4.045
	16	6·10 ⁻³	2.024	



С применением odesolve:

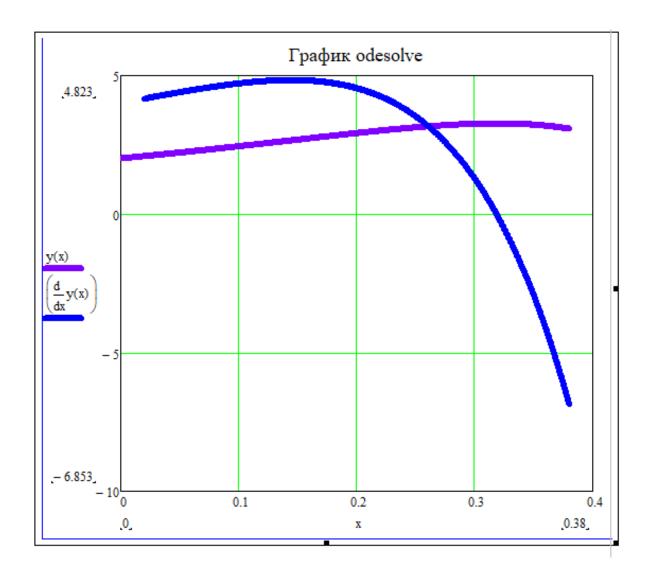
Given

$$\left(\frac{d^2}{dx^2}y(x)\right) = 12\left(\frac{d}{dx}y(x)\right) - 36y(x) + 32 \cdot \cos(2x) + 24 \cdot \sin(2x)$$

y(0) = 2 y'(0) = 4

$$y := odesolve(x, 0.4)$$

+



Задача 4.

Исследование математической модели груза на жестком стержне

- 1. С использованием СКМ рассчитать значение функций перемещения, скорости и ускорения динамической системы под воздействием начальных значений перемещения и скорости без учета возмущающей силы. Построить графики этих функций.
- 2. Рассчитать значение функции перемещения динамической системы под воздействием возмущающей силы. Построить графики этой функции.

Исходными данными для задачи являются:

m – масса груза

l — длина стержня

а – расстояние до демпфера

D — диаметр пружины

d – диаметр проволоки пружины

i – число витков пружины

G – модуль упругости

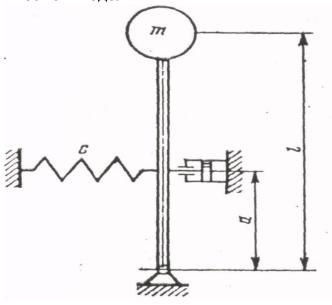
lpha - коэффициент вязкого сопротивления движения демпфера

Таблица 4

а(м)	1 (M)	D(мм)	d (MM)	i	т (кг)	α	φ0	tк (c)	N варианта
0,22	0,55	60	6	6	6	210	0,06	1,6	2

Для всех вариантов заданий G=80*10**9

Описание математической модели



Груз массой m укреплен на абсолютно жестком безынерционном стержне длиной l, который удерживается в равновесии пружиной и демпфером. Демпфер имеет линейную характеристику трения: $f = \alpha \cdot \dot{x}$.

В соответствии с принципом Даламбера составим дифференциальное уравнение движения груза, как уравнение равновесия при отклонении стержня на некоторый малый угол ф.

$$mgl \varphi = ml^2 \ddot{\varphi} - ca^2 \varphi - a^2 \alpha \dot{g} = 0$$

Обозначив $2n = a^2 \alpha / (ml^2)$ $p^2 = (ca^2 - mgl) / ml^2$ запишем дифференциальное уравнение в виде $\ddot{\varphi} + 2n\dot{\varphi} + p^2 \varphi = 0$

$$c = Gd^4 / 8D^3i$$
 - жесткость пружины

$$p = \sqrt{(ca^2 - mgl)/ml^2}$$
 -частота собственных колебаний $n = a^2\alpha/(2ml^2)$ - приведенный коэффициент сопротивления демпфера

 $F(t) = F_0 \sin(wt) - возмущающая сила, действующая на систему. Все параметры функции подобрать самостоятельно.$

Выполнение задания:

$$d := 0.006$$

$$G := 80 \cdot 10^9$$

$$\alpha := 210$$

$$\varphi 0 := 0.06$$

$$tk := 1.6$$

$$t := 0..1.6$$

$$\varphi := \begin{pmatrix} 0.06 \\ 0 \end{pmatrix}$$

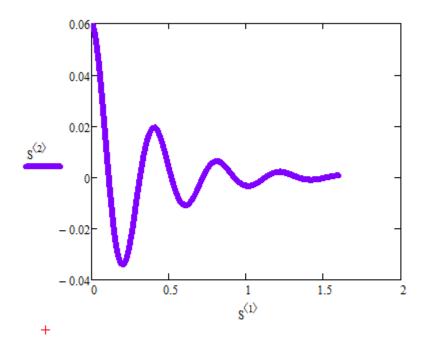
$$\mathbf{n} := \mathbf{a}^2 \cdot \frac{\alpha}{\left(2 \cdot \mathbf{m} \cdot \mathbf{1}^2\right)}$$

$$\mathbf{c} := \frac{\mathbf{G} \cdot \mathbf{d}^4}{8 \cdot \mathbf{D}^3 \cdot \mathbf{i}}$$

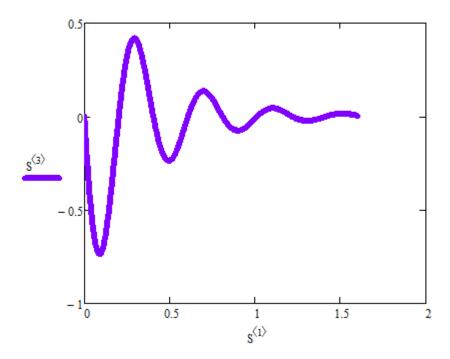
$$p := \sqrt{\frac{\left(c \cdot a^2 - m \cdot g \cdot 1\right)}{m \cdot 1^2}}$$

$$\underset{\text{NW}}{D}\!(t,\phi) := \begin{pmatrix} \phi_2 \\ \\ -2 \cdot \mathbf{n} \cdot \phi_2 - \mathbf{p}^2 \cdot \phi_1 \end{pmatrix}$$

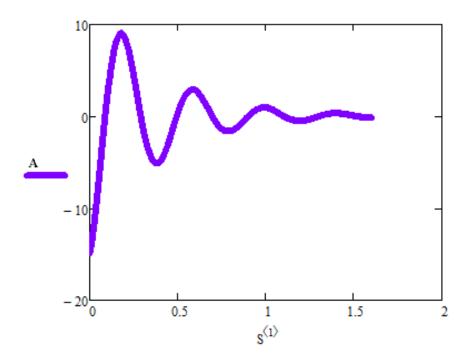
$$S := rkfixed(\varphi, 0, 1.6, 1000, D)$$



.....



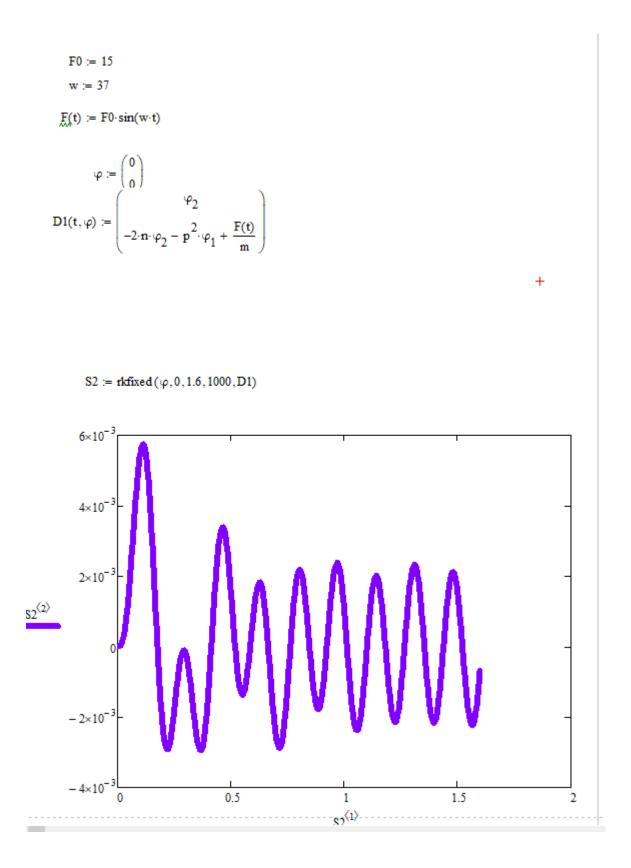
$$\mathrm{A} := -2 \!\cdot\! \mathbf{n} \!\cdot\! \mathbf{S}^{\left\langle 3 \right\rangle} - \mathbf{p}^2 \!\cdot\! \mathbf{S}^{\left\langle 2 \right\rangle}$$



Пункт 2.

Рассчитать значение функции перемещения динамической системы под воздействием возмущающей силы. Построить графики этой функции.

F0 и w заданы произвольно



Вывод: в ходе выполнения лабораторной работы научился решать системы дифференциальных уравнений и дифференциальные уравнения различного порядка в системе Mathcad.