МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ РЕСПУБЛИКИ БЕЛАРУСЬ

УО "ГОМЕЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ им. П.О. СУХОГО"

Кафедра "Механика"

ПОЯСНИТЕЛЬНАЯ ЗАПИСКА

к курсовому проекту по дисциплине: «Детали машин и основы конструирования»

Галицкий И.П.

Выполнил: студент гр. ТТ-21

на тему: «Разработка конструкции привода для конвейера»

Руководитель:
Лискович М.И.

Дата проверки:

Дата допуска к защите:

Дата защиты:

Оценка работы:

Подписи членов комиссии
по защите курсовой работы:

Гомель 2022

СОДЕРЖАНИЕ

ВВЕДЕНИЕ
1 ЭНЕРГЕТИЧЕСКИЙ И КИНЕМАТИЧЕСКИЙ РАСЧЕТЫ ПРИВОДА 6
1.1 Определение расчетной мощности привода и выбор двигателя 6
1.2 Определение общего передаточного числа привода и разбивка его по отдельным передачам
1.3 Силовые и кинематические параметры привода
2 РАСЧЕТ КОНИЧЕСКОЙ ЗУБЧАТОЙ ПЕРЕДАЧИ
2.1 Выбор материала для изготовления шестерни и колеса
2.2 Определение допускаемых контактных напряжений при расчете на выносливость
2.3 Определение допускаемых контактных напряжений при расчете на контактную прочность при действии максимальной нагрузки
2.4 Проектировочный расчет на контактную выносливость
2.5 Проверочный расчет на контактную выносливость
2.6 Проверочный расчет на контактную прочность при действии максимальной нагрузки 12
2.7 Определение допускаемых напряжений изгиба при расчете на выносливость 13
2.8 Определение допускаемых напряжений при расчете на прочность при изгибе максимальной нагрузкой
2.9 Проверочный расчет на выносливость при изгибе
2.10 Проверочный расчет на прочность при изгибе максимальной нагрузкой
2.11 Параметры зацепления зубчатой передачи
3 ОТКРЫТАЯ ЦИЛИНДРИЧЕСКАЯ ПЕРЕДАЧА
3.1 Определение допускаемых напряжений изгиба при расчете на выносливость 17
3.2 Определение допускаемых напряжений при расчете на прочность при изгибе максимальной нагрузкой
3.3 Проектировочный расчет по напряжениям изгиба
3.4 Проверочный расчет на выносливость при изгибе
3.5 Проверочный расчет на прочность при изгибе максимальной нагрузкой
3.6 Параметры зацепления открытой цилиндрической передачи
4 ВЫБОР МУФТЫ. ПРОЕКТНЫЙ РАСЧЕТ ВАЛОВ
4.1 Выбор муфты
4.2 Проектный расчет валов

Изм.

Лист

№ докум.

Подпись

Дата

5 КОНСТРУИРОВАНИЕ ЗУБЧАТОГО КОЛЕСА, КОРПУСА И КРЫШКИ	
РЕДУКТОРА	23
5 .1 Конструирование зубчатого колеса	23
5.2 Проектирование корпуса и крышки редуктора	24
6 ПЕРВЫЙ ЭТАП ЭСКИЗНОЙ КОМПОНОВКИ РЕДУКТОРА	25
6.1 Определение расстояний между элементами редуктора	25
6.2 Предварительный выбор подшипников качения	25
6.3 Выбор способа смазывания передачи и подшипников	25
7 ПРОВЕРКА ПОДШИПНИКОВ КАЧЕНИЯ ПО ДИНАМИЧЕСКОЙ	
ГРУЗОПОДЪЕМНОСТИ	27
7.1 Определение сил, нагружающих валы редуктора	27
7.2 Проверка подшипников быстроходного вала	27
7.2.1 Определение реакций опор	27
7.2.2 Определение динамической грузоподъемности подшипников	28
7.3 Проверка подшипников тихоходного вала	29
7.3.1 Определение реакций опор	29
7.3.2 Определение динамической грузоподъемности подшипников	30
8 ВТОРОЙ ЭТАП ЭСКИЗНОЙ КОМПОНОВКИ РЕДУКТОРА	31
9 ПРОВЕРКА ПРОЧНОСТИ ШПОНОЧНЫХ СОЕДИНЕНИЙ	32
10 УТОЧНЕННЫЙ РАСЧЕТ ВАЛОВ	33
10.1 Построение эпюр внутренних силовых факторов	33
10.2 Расчет вала на усталостную прочность	34
11 НАЗНАЧЕНИЕ ПОСАДОК ОСНОВНЫХ ДЕТАЛЕЙ РЕДУКТОРА	37
12 СМАЗКА И СБОРКА РЕДУКТОРА	38
12 .1 Смазка редуктора	38
12.2 Сборка и регулировка редуктора	38
СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ	39

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

ВВЕДЕНИЕ

Заданием на курсовой проект предусмотрена разработка конструкции приво-да для ленточного конвейера. Проектируемый привод (рисунок 1) состоит из электродвигателя 1, муфты 2, одноступенчатого конического редуктора 3, открытой цилиндрической зубчатой передачи 5 и приводного вала 6. Редуктор устанавливается на раму 4.

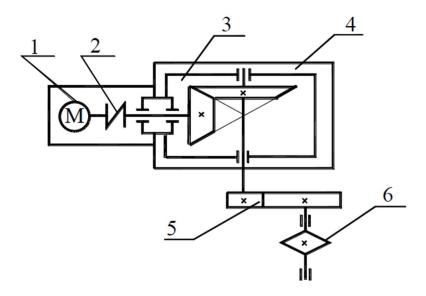


Рисунок 1 - Кинематическая схема привода конвейера

Редуктор предназначен для передачи мощности от вала двигателя к привод-ному валу конвейера, понижения угловых скоростей и, соответственно, повыше-ния вращающего момента ведомого вала по сравнению с ведущим валом. Редук-тор состоит из корпуса, в котором помещаются элементы передачи - зубчатые колеса, валы, подшипники и т.д. В корпусе редуктора размещают так же устрой-ство для смазывания зацепления и подшипников.

Нагрузка, воспринимаемая приводом, имеет ступенчатый вид (рисунок 2).

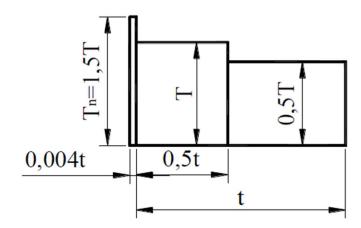


Рисунок 2 - Циклограмма нагрузки

				·
Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

1 ЭНЕРГЕТИЧЕСКИЙ И КИНЕМАТИЧЕСКИЙ РАСЧЕТЫ ПРИВОДА

Исходными данными для проекта являются:

Частота вращения приводного вала, n = 67 об/мин;

Мощность на приводном валу P = 7.87 кВт;

Коэффициент использования в сутки $K_{cym} = 0.5$;

Коэффициент использования в году $K_{200} = 0.65$;

Срок службы привода L=6 лет; $L_h=22000$ час.

На рисунке 1.1 представим схему привода с обозначением валов редуктора

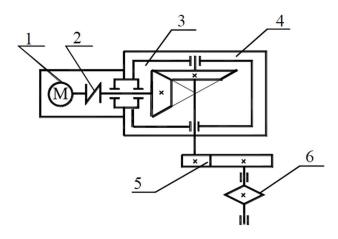


Рисунок 1.1 - Схема привода:

1.1 Определение расчетной мощности привода и выбор двигателя.

Общий КПД привода складывается из следующих составляющих:

- КПД муфты $\eta_{M} = 0.99$ [3, C. 43];
- КПД ступени редуктора $\eta_{\kappa n} = 0.97$ [3, c. 42];
- КПД открытой передачи $\eta_{oun} = 0.94$ [3, c. 42];
- потери на трение в опорах валов $\eta_{n\kappa}$ = 0,99 [3, c. 43].

Таким образом общий КПД привода равен

$$\eta_{oou} = \eta_{M} \cdot \eta_{\kappa n} \cdot \eta_{oun} \cdot \eta_{n\kappa}^{3} = 0.99 \cdot 0.97 \cdot 0.94 \cdot 0.99^{3} = 0.876$$

Расчетная мощность привода равна

$$P_{9\partial} = \frac{P}{\eta_{06\text{III}}} = \frac{7.87}{0.876} = 8,984 \text{ kBT};$$

Ориентировочно требуемая частота вращения вала электродвигателя определяется по формуле [8, с. 50]

$$n_{mp} = n \cdot u_{onmin} \cdot u_{ped.cp} = 67 \cdot 4 \cdot 3 = 804$$
 об/мин;

$$\Delta P = rac{P_{
m 3,I} - P_{
m HOM}}{P_{
m HOM}} \cdot 100\% = rac{8,984 - 7,5}{7,5} \cdot 100\% = 0,199\% \le 6\%$$
 ;

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

$$n_{3\partial} = n_{HOM} = n_{3\partial c}(1-s) = 1000(1-0.032) = 968$$
 об/мин;

По величине n_{mp} с учетом $P_{\theta\theta}$ принимаем электродвигатель 132М6 [1, с.6 390], характеристики которого приведены в таблице 1.

Таблица 1.1 – Характеристика электродвигателя

Обозначение электродвигателя	Исполнение	Номинальная мощность, кВт	Частота вращения, об/мин	$\frac{T_{ m nyck}}{T_{ m hom}}$	$\frac{T_{max}}{T_{\text{HOM}}}$
132M6	4A	7,5	968	2,0	2,2

1.2 Определение общего передаточного числа привода и разбивка его по отдельным передачам.

$$u_{o\delta u_{\rm H}} = \frac{n_{\rm 3, H}}{n_{\rm B}} = \frac{968}{67} = 14,448;$$

Оставляем передаточное число редуктора $u_{peo} = 3$, тогда передаточное число открытой цепной передачи составит ([3], c. 45).

$$u_{oun} = \frac{14,448}{3} = 4,815;$$

1.3 Силовые и кинематические параметры привода.

Расчет элементов привода выполняем по расчетной мощности $P_{\ni \partial}$ электродвигателя. Для каждого из валов элементов привода определяем частоту вращения n, мощность P и вращающий момент T.

Определяем частоты вращения валов привода:

$$n_{9\partial}=968$$
 об/мин; $n_I=n_{9\partial}=968$ об/мин; $n_2=n_I/u_{pe\partial}=968/3=322,667$ об/мин; $n_3=n_2/u_{oun}=322,667/4,815=67$ об/мин.

Определение мощностей, передаваемых на валы привода

$$P_{\ni \partial} = 8,984 \text{ кBT};$$
 $P_{I} = P_{\ni \partial} \cdot \eta_{\mathcal{M}} \cdot \eta_{n\kappa} = 8,984 \cdot 0,99 \cdot 0,99 = 8,805 \text{ кBT};$
 $P_{2} = P_{I} \cdot \eta_{\kappa n} \cdot \eta_{n\kappa} = 8,805 \cdot 0,97 \cdot 0,99 = 8,455 \text{ кBT};$
 $P_{3} = P_{2} \cdot \eta_{oun} \cdot \eta_{n\kappa} = 8,455 \cdot 0,94 \cdot 0,99 = 7,868 \text{ кBT}.$

Определение вращающих моментов передаваемых на валы: $T_i = 9550 \frac{P_i}{n_i}$

$$T_{
m 3Д} = 9550 \cdot rac{8,984}{968} = 88,633 \ {
m H} \cdot {
m M}$$
 $T_1 = 9550 \cdot rac{8,805}{968} = 86,867 \ {
m H} \cdot {
m M}$
 $T_2 = 9550 \cdot rac{8,455}{322,667} = 250,243 \ {
m H} \cdot {
m M}$
 $T_3 = 9550 \cdot rac{7,868}{67} = 1121,484 \ {
m H} \cdot {
m M}$

Результаты расчета представлены в таблице 1.2.

						Лист
					КП.ПМ.КЛ.08.01.01.00.00	7
Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата		<i>†</i>

Таблица 1.2 – Силовые и кинематические параметры привода

Номер вала	Частота вращения, об/мин	Мощность, кВт	Крутящий момент, Н
Duarene a abandana ar	968	8,984	M 99.622
Электродвигатель	908	8,984	88,633
1	968	8,805	86,867
2	322,667	8,455	250,243
3	67	7,868	1121,484

2. РАСЧЕТ КОНИЧЕСКОЙ ЗУБЧАТОЙ ПЕРЕДАЧИ

2.1 Выбор материала для изготовления шестерни и колеса.

Зубчатые колеса закрытых передач изготавливают из конструкционной углеродистой или легированной сталей.

На основании рекомендаций ([11], с.149; [1], с. 133) для изготовления шестерни принимаем сталь 45, а колеса – сталь 40Л.

Механическая характеристика материала представлена в таблице 3.

Таблица 3 – Механическая характеристика материала

Наименование	Марка стали	Термообработка	Твердость <i>ННВ</i>	Предел прочности в, МПа	Предел текучести $\sigma_{\scriptscriptstyle T}$, МПа
Шестерня	45	Улучшение	207 236	780	440
Колесо	40Л	Нормализация	155 195	520	295

Для обеспечения одинаковой долговечности зубьев шестерни 1 и колеса 2 прямозубых передач и ускорения их приработки должно выполняться условие ([3], 2.1);

$$H_{HB1} \ge H_{HB2} + (20 \dots 30),$$
 (2.1)

где $H_{HB1} = 220 \text{ HB}$; $H_{HB2} = 190 \text{ HB}$.

2.2 Определение допускаемых контактных напряжений при расчете на выносливость.

Допускаемые контактные напряжения определяются отдельно для шестерни и колеса по формуле ([11], 9.10);

$$\sigma_{HP} = 0.9 \frac{\sigma_{H \lim b}}{S_H} K_{HL}, \qquad (2.2)$$

где H lim b — предел контактной выносливости поверхностей зубьев, соответствующий базовому числу $N_{H\,0}$ циклов перемены напряжений, МПа ([4], таблица 9.11);

$$\sigma_{H \text{lim}b} = 2H_{HB} + 70; \tag{2.3}$$

$$\sigma_{H \text{lim} b1} = 2 \cdot 220 + 70 = 510 \text{ M}\Pi a;$$

$$\sigma_{H \text{lim} b2} = 2 \cdot 190 + 70 = 450 \text{M} \Pi a;$$

 S_H – коэффициент безопасности ([4], с. 192); S_H = 1,1;

 K_{HL} – коэффициент долговечности, учитывающий влияние срока службы и режима работы передачи ([4], 9.31)

$$K_{HL} = \sqrt[6]{\frac{N_{H0}}{N_{HE}}};$$
 $2.4 \ge K_{HL} \ge 1.0;$ (2.4)

 N_{H0} — базовое число циклов перемены напряжений, соответствующее длительному пределу выносливости ([4], с. 192)

$$N_{H0} = 30 \cdot H_{HB}^{2,4}; \tag{2.5}$$

						Лист
					КП.ПМ.КЛ.08.01.01.00.00	0
Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата		Ö

$$N_{H01} = 30 \cdot 230^{2,4} = 13,97 \cdot 10^6;$$

 $N_{H02} = 30 \cdot 170^{2,4} = 6,76 \cdot 10^6;$

 N_{HE} — эквивалентное число циклов перемены напряжений, определяемое в зависимости от характера нагружения передачи (рисунок 20; [4], 9.32);

$$N_{HE} = 60 \cdot c \sum_{i=1}^{n} \left(\frac{T_i}{T}\right)^3 \cdot n_i t_i, \tag{2.6}$$

 T_i – один из числа длительно действующих моментов, учитываемых при расчете на выносливость, Н м;

T – максимальный момент, учитываемый при расчете на выносливость, H м;

 n_i — частота вращения зубчатого колеса при действии момента Ti, об/мин;

 t_i – продолжительность действия момента Ti, ч;

c – число колес, находящихся одновременно в зацеплении с шестерней;

$$t = 365 \cdot K_{\text{rog}} \cdot L \cdot 24 \cdot K_{\text{CVT}}, \tag{2.7}$$

L – срок службы привода, год; L = 6 лет;

 K_{coo} , K_{cym} — коэффициенты использования привода в течение года и суток; K_{coo} = 0,65; K_{cym} = 0,5;

$$t = 365 \cdot 0,65 \cdot 6 \cdot 24 \cdot 0,5 = 17082 \text{ ч};$$

$$N_{HE1} = 60 \cdot 1 \cdot (1^3 \cdot 0,5 + 0,5^3 \cdot 0,5) \cdot 968 \cdot 17082 = 558,069 \cdot 10^6;$$

$$N_{HE2} = \frac{N_{HE1}}{u_{\text{peg}}} = \frac{558,069 \cdot 10^6}{3} = 186,023 \cdot 10^6.$$

Так как $N_{HE1} > N_{H01}$ и $N_{HE2} > N_{H02}$, то $K_{HL} = 1$.

Тогда

$$\sigma_{HP} = 0.9 \cdot \frac{510}{1.1} \cdot 1 = 417,27$$
 МПа; $\sigma_{HP2} = 0.9 \cdot \frac{450}{1.1} \cdot 1 = 368,18$ МПа;

В дальнейшем за расчетное принимаем напряжение

$$\sigma_{HP} = 368,18 \text{ M}\Pi a.$$

2.3 Определение допускаемых контактных напряжений при расчете на контактную прочность при действии максимальной нагрузки.

Предельные допускаемые напряжения при действии максимальной нагрузки для шестерни и колеса определяются по формуле ([4], с. 197)

$$\sigma_{HB\max 1} = 2.8 \cdot \sigma_{T}, \tag{2.8}$$

где σ_{T} – предел текучести материала, МПа;

$$σ_{HB\text{max}} = 2.8 \cdot 440 = 1232 \text{ M}\Pi\text{a};$$
 $σ_{HB\text{max}2} = 2.8 \cdot 295 = 826 \text{ M}\Pi\text{a}.$

2.4 Проектировочный расчет на контактную выносливость.

Принимаем предварительно коническую зубчатую передачу прямозубой. Средний диаметр шестерни d_{m1} , мм, определяется по формуле ([4], 9.17)

$$d_{m1} = K_d \sqrt{\frac{T_{H1} \cdot K_{H\beta} \sqrt{u_{\text{pe}, 1}^2 + 1}}{0.85 \cdot \Psi_{bd} \cdot \sigma_{HP}^2 \cdot u_{\text{pe}, 1}}},$$
(2.9)

где K_d – вспомогательный коэффициент; для косозубых и шевронных передач K_d =770 (Н/мм)1/3;

 T_{H1} — вращающий момент на шестерне рассчитываемой пары, H м;

 u_{ped} — передаточное число зубчатой пары;

 σ_{HP} – допускаемое контактное напряжение, МПа;

 Ψ_{bd} – параметр, выбираемый в зависимости от твердости рабочих поверхностей зубьев и расположения колес относительно опор;

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата	

 $\Psi_{bd} = 0.5$ [приложение 2, таблица П2.8];

 K_H – коэффициент, учитывающий неравномерность нагрузки по длине зуба; K_H = 1,12 [2, рисунок 5];

$$d_{m1} = 770 \sqrt[3]{\frac{86,867 \cdot 1,12 \cdot \sqrt{3^2 + 1}}{0,85 \cdot 0,5 \cdot 368,18^2 \cdot 3}} = 93,3 \text{ MM}.$$

Окружная скорость шестерни определяется по формуле

$$\vartheta_1 = \frac{\pi d_{m1} n_1}{60 \cdot 1000},\tag{2.10}$$

где
$$n_1$$
 – частота вращения шестерни, об/мин;
$$\vartheta_1 = \frac{3,14 \cdot 93,3 \cdot 968}{60 \cdot 1000} = 4,73 \frac{M}{c}.$$

Так как $v_1 = 4,73 \text{ м/c} > 2,5 \text{ м/c}$ ([3], c.23), то принимаем конические колеса с тангенциальными зубьями и производим перерасчет.

Для колес с тангенциальными зубьями должно выполняться условие

$$H_{HB1} \ge H_{HB2} + (50 \dots 60),$$
 (2.11)

где $H_{HB1} = 230 \text{ HB}$; $H_{HB2} = 170 \text{ HB}$.

$$\begin{split} &\sigma_{H \text{lim}b1} = 2 \cdot 230 + 70 = 530 \text{ M}\Pi\text{a}; \\ &\sigma_{H \text{lim}b1} = 2 \cdot 170 + 70 = 410 \text{ M}\Pi\text{a}; \\ &N_{H0} = 30 \cdot 230^{2,4} = 13,97 \cdot 10^6; \\ &N_{H02} = 30 \cdot 170^{2,4} = 6,76 \cdot 10^6; \\ &\sigma_{HP1} = 0,9 \cdot \frac{530}{1,1} \cdot 1 = 433,6 \text{ M}\Pi\text{a}; \\ &\sigma_{HP1} = 0,9 \cdot \frac{410}{1,1} \cdot 1 = 335,5 \text{ M}\Pi\text{a}. \end{split}$$

За расчетное принимаем условное допускаемое контактное напряжение ([4], 9.34)

$$\sigma_{HP} = 0.5(\sigma_{HP} + \sigma_{HP}) \le 1.15\sigma_{HPmin},$$
 (2.12)

где σ_{HPmin} — меньшее из значений σ_{HP1} и σ_{HP2} ;

$$\sigma_{HP} = 0.5(433.6 + 335.5) = 384.6 \text{ M}\Pi \text{a} < 1.15 \cdot 335.5 = 385.8 \text{ M}\Pi \text{a}.$$

Условие выполняется. Окончательно принимаем

$$\sigma_{HP} = 384,6 \, \text{M}\Pi \text{a}.$$

$$d_{m1} = 770 \sqrt[3]{\frac{86,867 \cdot 1,12 \cdot \sqrt{3^2 + 1}}{0,85 \cdot 0,5 \cdot 384,6^2 \cdot 3}} = 90,6 \text{ мм.}$$

$$\vartheta_1 = \frac{3,14 \cdot 90,6 \cdot 968}{60 \cdot 1000} = 4,59 \frac{\text{м}}{\text{c}}.$$

По [приложение 2, таблица П2.12] назначаем 8-ю степень точности.

Рабочая ширина венца шестерни определяется по формуле ([4], с. 189)

$$b_w = \Psi_{bd} d_{m1};$$
 (2.13) $b_{w1} = 0.5 \cdot 90.6 = 45.3 \text{ MM}.$

Принимаем $b_{wl} = 45$ мм [приложение 2, таблица П2.7].

Углы делительных конусов колеса 2 и шестерни 1 ([4], таблица 9.2)

$$\delta_2 = arctgu_{ped};$$
 (2.14)
 $\delta_1 = 90^{\circ} - \delta_2;$ $\delta_2 = arctg \ 3 = 71^{\circ}33'55";$ $\delta_1 = 90^{\circ} - 71^{\circ}33'55 = 18^{\circ}26'5;$

$$0_1 = 70$$
 71 33 33=10

Внешний делительный диаметр шестерни 1

$$d_{e1} = d_{m1} + b_w \sin \delta_1;$$
 (2.15)
 $d_{e1} = 90.6 + 45 \cdot \sin 18^{\circ}26'5'' = 104.8 \text{ мм}.$

Внешнее конусное расстояние

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

$$R_e = \frac{d_{e1}}{2\sin\delta_1} = \frac{104.8}{2\cdot\sin18^\circ26'5''} = 165.7 \text{ mm}.$$
 (2.16)

Проверяем правильность выбора параметра Ψ_{bd} по условию

$$\frac{b_w}{R_e} \le 0.3;$$

$$\frac{45}{165.7} = 0.27 < 0.3.$$
(2.17)

Условие (2.17) выполняется.

Окружной модуль m_{te} по большому торцу колеса определяют по формуле

$$m_{te} \ge 0.1 b_w;$$
 (2.18) $m_{te} = 0.1 \cdot 45 = 4.5 \text{ mm};$

принимаем $m_{te} = 4,5$ мм [приложение 2, таблица П2.9].

Число зубьев шестерни определяется по формуле

$$z_1 = \frac{d_{e1}}{m_{te}} = \frac{104,8}{4,5} = 23,28;$$
 принимаем $z_1 = 23.$ (2.19)

Число зубьев колеса

$$z_2 = z_1 u_{\text{ред}} = 23 \cdot 3 = 69;$$
 (2.20)

Уточняем величины:

передаточного числа

$$u_{\text{ред}} = \frac{z_2}{z_1} = \frac{69}{23} = 3;$$

внешних диаметров шестерни и колеса по формуле

$$\begin{aligned} d_e &= m_{te} \cdot z; \\ d_{e1} &= 4.5 \cdot 23 = 103.5 \text{ mm}; \\ d_{e2} &= 4.5 \cdot 69 = 310.5 \text{ mm}; \end{aligned} \tag{2.21}$$

- средних диаметров шестерни и колеса по формуле

$$d_m = d_e - b_w \cdot \sin \delta$$
; (2.22)
 $d_{m1} = 103.5 - 45 \cdot \sin 18^{\circ}26'5'' = 89.3$ мм;

 $d_{m2} = 310.5 - 45 \cdot \sin 71^{\circ}33'55'' = 267.8 \text{ MM};$

$$-$$
 модуля m_{tm} в среднем нормальном сечении шестерни по формуле
$$m_{tm}=\frac{d_{m1}}{z_1}=\frac{89,3}{23}=3,88 \text{ мм}; \tag{2.23}$$

- окружной скорости
$$\upsilon_{m1}$$
 шестерни
$$\vartheta_{m1} = \frac{\pi d_{m1} n_1}{60 \cdot 1000} = \frac{3,14 \cdot 89,3 \cdot 968}{60 \cdot 1000} = 4,52 \frac{\mathsf{M}}{\mathsf{c}};$$

— внешнего конусного расстояния
$$R_e$$

$$R_e = \frac{d_{e1}}{2\sin\delta_1} = \frac{103.5}{2\cdot\sin18^\circ26'5"} = 163.6 \text{ мм};$$

— условного межосевого расстояния a_w по формуле

$$a_w = 0.5(d_{m1} + d_{m2}) = 0.5 \cdot (89.3 + 267.8) = 178.5 \text{ mm}.$$
 (2.24)

2.5 Проверочный расчет на контактную выносливость.

Для обеспечения контактной выносливости должно выполняться условие ([4], формула 9.22)

$$\sigma_H = Z_H Z_M Z_{\varepsilon} \sqrt{\frac{w_{Ht} \sqrt{u^2 + 1}}{0.85 d_{m1} \cdot u}} \le \sigma_{HP_s}$$
(2.25)

где Z_H – коэффициент, учитывающий форму сопряженных поверхностей зубьев; Z_H = = 1,77 ([4], c. 190);

$$Z_H = 1,77 \cdot \cos \beta_m; \tag{2.26}$$

 β_m – основной угол наклона зубьев; принимаем β_m =27°;

$$Z_H = 1,77 \cdot \cos 27^\circ = 1,58;$$

					КП.П
Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата	

 Z_M – коэффициент, учитывающий механические свойства материалов сопряженных зубчатых колес; Z_M =275 (МПа) $^{1/2}$;

 Z_{ε} – коэффициент, учитывающий суммарную длину контактных линий, определяется по формуле ([4], с. 190);

$$Z_{\varepsilon} = \sqrt{\frac{1}{0.95 \cdot \varepsilon_{\alpha}}}; \tag{2.27}$$

 ε_{α} — коэффициент торцового перекрытия [5, таблица 9.1, п.13]

$$\varepsilon_{\alpha} = \left[1,88 - 3,2\left(\frac{1}{z_{1}} + \frac{1}{z_{2}}\right)\right] \cos \beta_{m} = \left[1,88 - 3,2\left(\frac{1}{23} + \frac{1}{69}\right)\right] \cos 27^{\circ} = 1,5;$$

$$Z_{\varepsilon} = \sqrt{\frac{1}{0,95 \cdot 1,5}} = 0,837;$$
(2.28)

 w_{Ht} – удельная расчетная окружная скорость, H/мм ([4], формула 9.8);

$$w_{Ht} = \frac{2000T_{H1}}{b_{w1}d_{m1}} K_{H\alpha} K_{H\beta} K_{H\vartheta};$$
 (2.29)

 $K_{H\alpha}$ — коэффициент, учитывающий распределение нагрузки между зубьями; $K_{H\alpha}$ =1,09;

 $K_{H\beta} = 1,12;$

 K_{Hv} – коэффициент, учитывающий динамическую нагрузку, возникающую в зацеплении ([4], формула 9.9);

$$K_{Hv} = 1 + \frac{w_{Hv}b_{w1}d_{m1}}{2000T_{H1}K_{H\alpha}K_{H\beta}}; (2.30)$$

 w_{Hv} – удельная окружная динамическая сила, H/мм([4], формула 9.10);

$$w_{Hv} = \delta_H g_0 v_{m1} \sqrt{\frac{a_w}{u_{\text{peg}}}}, \tag{2.31}$$

 δ_H – коэффициент, учитывающий влияние вида зубчатой передачи и модификации головок зубьев; δ_H =0,002 [2, таблица Π 2.11];

 g_0 – коэффициент, учитывающий влияние разности шагов в зацеплении зубьев шестерни и колеса; g_0 = 61 [2, таблица Π 2.10];

$$w_{Hv} = 0.002 \cdot 61 \cdot 4.52 \sqrt{\frac{178.5}{3}} = 4.25 \frac{H}{MM};$$

$$K_{Hv} = 1 + \frac{4.25 \cdot 45 \cdot 89.3}{2000 \cdot 86.867 \cdot 1.09 \cdot 1.12} = 1.08;$$

$$w_{Ht} = \frac{2000 \cdot 86.867}{45 \cdot 89.3} \cdot 1.09 \cdot 1.12 \cdot 1.08 = 57 \frac{H}{MM};$$

$$\sigma_{H} = 1.58 \cdot 275 \cdot 0.837 \cdot \sqrt{\frac{57 \cdot \sqrt{3^2 + 1}}{0.85 \cdot 89.3 \cdot 3}} = 323.6 \text{ M}\Pi\text{a};$$

$$\sigma_{H} = 323.6 \text{ M}\Pi\text{a} < \sigma_{HP} = 384.6 \text{ M}\Pi\text{a};$$

Условие прочности (2.25) выполняется.

2.6 Проверочный расчет на контактную прочность при действии максимальной нагрузки.

Расчетное напряжение создаваемое наибольшей нагрузкой определяется по формуле ([4], 9.38)

$$\sigma_{H\text{max}} = \sigma_H \sqrt{\frac{T_{max}}{T_{H\text{oM}}}} \le \sigma_{HP\text{max}} = 323.6 \cdot \sqrt{2.2} = 480 \text{ M}\Pi\text{a};$$
 (2.32)

 $\sigma_{H \max} < \sigma_{HP \max} = 826 \text{ M}\Pi a.$

Условие прочности (2.32) выполняется.

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

2.7 Определение допускаемых напряжений изгиба при расчете на

Допускаемые напряжения изгиба определяются по формуле ([4], 9.35):

$$\sigma_{FP} = \frac{\sigma_{F \text{lim}b}^0}{S_F} K_{FC} K_{FL}, \qquad (2.33)$$

где σ_{Flimb}^0 – предел выносливости зубьев при изгибе, соответствующий базовому числу N_{F0} циклов перемены напряжений, МПа;

$$\sigma_{F \text{lim}b}^{0} = 1,8H_{HB};$$
 (2.34)
 $\sigma_{F \text{lim}b1}^{0} = 1,8 \cdot 230 = 414 \text{ M}\Pi a;$
 $\sigma_{F \text{lim}b2}^{0} = 1,8 \cdot 170 = 306 \text{ M}\Pi a;$

 S_F – коэффициент безопасности;

$$S_F = S_F' \cdot S_F''; \tag{2.35}$$

 S_F' – коэффициент, учитывающий нестабильность материала ответственность передачи; $S_F' = 1,75$ ([6], c. 43);

 S_F'' – коэффициент, учитывающий способ получения заготовки зубчатого колеса; $S_{E}^{\prime\prime}=1,0$ ([6], c. 44);

$$S_F = 1,75 \cdot 1,0 = 1,75;$$

 K_{FC} – коэффициент, учитывающий переменность направления нагрузки на зуб; $K_{FC} = 1.0$ ([4], c.193);

 K_{HL} – коэффициент долговечности ([4], 9.36),

$$K_{FL} = \sqrt[6]{\frac{N_{F0}}{N_{FE}}}; \quad 1.6 \ge K_{FL} \ge 1.0;$$
 (2.36)

где N_{F0} – базовое число циклов перемены напряжений; $N_{F0} = 4 \cdot 10^6$;

 N_{FE} — эквивалентное число циклов перемены напряжений, определяемое в зависимости от характера нагружения передачи;

$$N_{FE} = \sum_{i=1}^{n} \left(\frac{T_i}{T}\right)^6 n_i t_i; \tag{2.37}$$

$$N_{FE1} = 60 \cdot 1 \cdot (1^6 \cdot 0.5 + 0.5^6 \cdot 0.5) \cdot 968 \cdot 17082 = 503.812 \cdot 10^6;$$

$$N_{FE2} = \frac{N_{FE1}}{u_{\text{ped}}} = \frac{503.812 \cdot 10^6}{3} = 167.937 \cdot 10^6.$$
 Так как $N_{FE1} > N_{F0}$ и $N_{FE2} > N_{F0}$, то $K_{FL} = 1$.

Тогда

$$\sigma_{FP1} = \frac{414}{1,75} \cdot 1 \cdot 1 = 236,6 \text{ M}\Pi a;$$
 $\sigma_{FP2} = \frac{306}{1,75} \cdot 1 \cdot 1 = 174,9 \text{ M}\Pi a;$

2.8 Определение допускаемых напряжений при расчете на прочность при изгибе максимальной нагрузкой.

Допускаемые предельные напряжения определяются по формуле ([3], 3.19)

$$\sigma_{FPM} = \frac{\sigma_{FlimM}}{S_{FM}} Y_S K_{\chi F},$$
(2.38)

где σ_{FlimM} – предельные напряжения, не вызывающие остаточных деформаций или хрупкого излома зуба, МПа;

$$\sigma_{F ext{lim} M} = 4.8 \cdot H_{HB};$$
 (2.39)
 $\sigma_{F ext{lim} M1} = 4.8 \cdot 230 = 1104 \text{ M}\Pi a;$
 $\sigma_{F ext{lim} M2} = 4.8 \cdot 170 = 816 \text{ M}\Pi a;$

 S_{FM} – коэффициент безопасности; S_{FM} =1,75 ([3], c.11);

 Y_s – коэффициент, учитывающий градиент напряжений и чувствительности материала и концентрации напряжений; $Y_s = 0.96$ [приложение 2, рисунок $\Pi 2.4$];

 K_{xF} – коэффициент, учитывающий размеры зубчатого колеса; K_{xF} =1, [приложение 2, рисунок П2.51:

	Piiojii				
					КП.ПМ.КЛ.08.01.01.00.00
Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата	

$$\sigma_{FPM1} = \frac{1104}{1,75} \cdot 0,96 \cdot 1,0 = 605,6 \text{ M}\Pi a;$$

$$\sigma_{FPM2} = \frac{816}{1.75} \cdot 0,96 \cdot 1,0 = 447,6 \text{ M}\Pi a;$$

2.9 Проверочный расчет на выносливость при изгибе.

Усталостный излом зубьев предупреждается при выполнении условия ([4], 9.26):

$$\sigma_F = Y_F Y_\beta \frac{\omega_{Ft}}{0.85 \cdot m_{nm}} \le \sigma_{FP}, \tag{2.40}$$

где Y_F – коэффициент формы зуба, определяемый в зависимости от эквивалентного числа зубьев колес z_v [приложение 2, рисунок Π 2.2]; для не прямозубых конических зубчатых колес

$$z_{v} = \frac{z}{\cos \delta \cdot \cos^{3} \beta_{m}};$$

$$z_{v1} = \frac{23}{\cos 18^{\circ}26'5" \cdot \cos^{3} 27^{\circ}} = 34,3;$$
(2.41)

$$z_{v2} = \frac{69}{\cos 71^{\circ}33'55'' \cdot \cos^3 27^{\circ}} = 308,5;$$

$$Y_{F1} = 3,72; Y_{F2} = 3,62;$$

полученные значения Y_{F1} и Y_{F2} увеличим на 20 % ([11], с.87). Тогда

$$Y_{F1} = 3.72 + 3.72 \cdot 0.2 = 4.46; Y_{F2} = 3.62 + 3.62 \cdot 0.2 = 4.34$$

 $Y_{F1}=3,72+3,72\cdot0,2=4,46;\;Y_{F2}=3,62+3,62\cdot0,2=4,34;$ Y_{β} – коэффициент, учитывающий наклон зуба; для косозубых и шевронных передач ([4], с. 187):

$$Y_{\beta} = 1 - \frac{\beta_b}{140^{\circ}} = 1 - \frac{27}{140^{\circ}} = 0.807;$$
 (2.42)

 m_{nm} — нормальный модуль в среднем сечении зуба шестерни;

$$m_{nm} = m_{tm} \cdot \cos \beta_m = 3,88 \cdot \cos 27^\circ = 3,46 \text{ mm};$$
 (2.43)

 ω_{Ft} – удельная расчетная окружная сила, Н/мм;

$$\omega_{Ft} = \frac{2000T_F}{b_w d_m} K_{F\alpha} K_{F\beta} K_{F\nu},\tag{2.44}$$

 T_F – вращающий момент на зубчатом колесе, по которому выполняют расчет, H м; b_w, d_w – рабочая ширина зубчатого венца и диаметр начальной окружности колеса, по которому выполняют расчет, мм;

 $K_{F\alpha}$ – коэффициент, учитывающий распределение нагрузки между зубьями; для косозубых и шевронных передач ([4], с.188):

$$K_{F\alpha} = \frac{4 + (\varepsilon_{\alpha} - 1)(n - 5)}{4\varepsilon_{\alpha}}; \tag{2.45}$$

n — степень точности передачи;

$$K_{F\alpha} = \frac{4 + (1,5-1)(8-5)}{4 \cdot 1.5} = 0,916;$$

 $K_{F\beta}$ – коэффициент, учитывающий распределение нагрузки по длине зуба колеса; $K_{F\beta}$ = 1,21 [приложение 2, рисунок $\Pi 2.1$];

 K_{Fv} – коэффициент, учитывающий динамическую нагрузку, возникающую в зацеплении

$$K_{Fv} = 1 + \frac{w_{Fv}b_w d_m}{2000T_F K_{Fa} K_{FB}},\tag{2.46}$$

 w_{Fv} – удельная окружная динамическая сила, H/мм,

$$w_{Fv} = \delta_F g_0 v_{m1} \sqrt{\frac{a_w}{u_{\text{peg}}}}, \tag{2.47}$$

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

 δ_F – коэффициент, учитывающий влияние вида зубчатой передачи и модификации головки зуба; δ_F = 0,006 [приложение 2, таблица П2.11];

 $g_0 = 61$ [приложение 2, таблица П2.10].

Определяем отношение F_P/Y_F .

$$\frac{\sigma_{FP1}}{Y_{F1}} = \frac{236.6}{4.46} = 53.05 \text{ M}\Pi\text{a}; \quad \frac{\sigma_{FP}}{Y_{F2}} = \frac{174.9}{4.34} = 40.3 \text{ M}\Pi\text{a}.$$

Так как $\frac{\sigma_{FP}}{Y_{F1}} < \frac{\sigma_{FP2}}{Y_{F2}}$, то расчет ведем по колесу.

$$\begin{split} w_{Fv} &= 0,\!006\cdot61\cdot4,\!52\cdot\sqrt{\frac{178,\!5}{3}} = 12,\!76\frac{\mathrm{H}}{\mathrm{mm}};\\ K_{Fv} &= 1 + \frac{12,\!76\cdot45\cdot267,\!8}{2000\cdot250,\!243\cdot0,\!916\cdot1,\!21} = 1,\!277;\\ \omega_{Ft} &= \frac{2000\cdot250,\!243}{45\cdot267,\!8}\cdot0,\!916\cdot1,\!21\cdot1,\!277 = 58,\!78\frac{\mathrm{H}}{\mathrm{mm}};\\ \sigma_{F} &= 4,\!34\cdot0,\!807\cdot\frac{58,\!78}{0,\!85\cdot3,\!46} = 70\,\mathrm{M}\Pi\mathrm{a};\\ \sigma_{F} &< \sigma_{FP} &= 174,\!9\,\mathrm{M}\Pi\mathrm{a}. \end{split}$$

Условие прочности (2.40) выполняется.

2.10 Проверочный расчет на прочность при изгибе максимальной нагрузкой.

Остаточные деформации или хрупкий излом зубьев предотвращается при выполнении условия ([5], 9.39)

$$\sigma_{FM} = \sigma_F \cdot \frac{T_{max}}{T_{\text{HoM}}} \le \sigma_{FPM};$$
 $\sigma_{FM} = 70 \cdot 2, 2 = 154 \text{ M}\Pi a;$
 $\sigma_{FM} < \sigma_{FPM2} = 447,6 \text{ M}\Pi a.$
(2.48)

Условие прочности выполняется.

2.11 Параметры зацепления зубчатой передачи ([4], таблица 9.2, 9.3).

Внешнее конусное расстояние

$$R_e = 0.5 m_{te} z_c, (2.49)$$

где z_c — суммарное число зубьев;

$$z_c = \sqrt{z_1^2 + z_2^2} = \sqrt{23^2 + 69^2} = 72,73;$$
 (2.50)
 $R_e = 0.5 \cdot 4.5 \cdot 72,73 = 163,64 \text{ mm}.$

Среднее конусное расстояние

$$R_m = R_e - 0.5b_w = 163.64 - 0.5 \cdot 45 = 141.14 \text{ mm}.$$
 (2.51)

Коэффициент радиального смещения у шестерни ([13], таблица 3.12)

$$x_1 = 2\left(1 - \frac{1}{u_{\text{peg}}^2}\right)\sqrt{\frac{\cos^3\beta}{z_1}} = 2\left(1 - \frac{1}{3^2}\right)\sqrt{\frac{\cos^3 27^\circ}{23}} = 0.312.$$
 (2.52)

Коэффициент тангенциального смещения у шестерни при $u_{peo} > 2,5$ ([6], таблица 3.12)

$$x_{\tau 1} = 0.07 + 0.01(u_{\text{ред}} - 2.5) = 0.07 + 0.01(3 - 2.5) = 0.075.$$
 (2.53)

Внешняя высота зуба

№ докум.

Лист

$$h_e = 2m_{te}(\cos\beta + 0.1) = 2 \cdot 4.5 \cdot (\cos 27^\circ + 0.1) = 8.92 \text{ MM}.$$
 (2.54)

Внешняя высота головки зуба

$$h_{ae1} = m_{te} \cos \beta (1 + x_1) = 4.5 \cdot \cos 27^{\circ} (1 + 0.312) = 5.26 \text{ mm};$$
 (2.55)

$$h_{ae2} = 2m_{te}\cos\beta - h_{ae1} = 4.5 \cdot \cos 27^{\circ} - 5.26 = 2.76 \text{ MM}.$$
 (2.56)

Внешняя высота ножки зуба

Подпись

Дата

$$h_{fe1} = h_e - h_{ge1} = 8,92 - 5,26 = 3,66 \text{ mm};$$
 (2.57)

		,	 						
									 Лист
				K	(П.ПМ.К	Л.08.01	1.01.00.0	0	45

$$h_{fe2} = h_e - h_{ae2} = 8,92 - 2,76 = 6,16 \text{ mm}.$$
 (2.58)

Угол ножки зуба

$$\theta_{f1} = arctg \frac{h_{fe}}{R_e} = arctg \frac{3,66}{163,64} = 1^{\circ}16'52'';$$
 (2.59)

$$\theta_{f2} = arctg \frac{h_{fe2}}{R_e} = arctg \frac{6.16}{163.64} = 2^{\circ}9'20'';$$
 (2.60)

Угол головки зуба

$$\theta_{a1} = \theta_{f2} = 2^{\circ}9'20'';$$

 $\theta_{a2} = \theta_{f1} = 1^{\circ}16'52''.$

Внешний диаметр вершин зубьев

$$d_{ae1} = d_{e1} + 2h_{ae} \cos \delta_1 = 103.5 + 2 \cdot 5.26 \cos 18^{\circ}26'5'' = 113.5 \text{ mm};$$
 (2.61)

$$d_{ae2} = d_{e1} + 2h_{ae2}\cos\delta_2 = 310.5 + 2 \cdot 2.76\cos71^{\circ}33'55'' = 312.3 \text{ MM}. \tag{2.61}$$

Параметры зацепления конической передачи представлены в таблице 2.4.

Таблица 2.4 – Параметры зацепления конической передачи

Ταοπαμο	<u> 1 2.4 — Парамет</u>	іры зицеплені	ия коническо	и переоичи
Цанионованно напомотра	Обозначение	Единица	Значе	ение
Наименование параметра	Обозначение	измерения	шестерня	колесо
Внешний окружной модуль	m_{te}	MM	4,5	4,5
Средний окружной модуль	m_{tm}	MM	3,88	3,88
Внешнее конусное расстояние	R_e	MM	163,64	163,64
Среднее конусное расстояние	R_m	MM	141,14	141,14
Ширина зубчатого венца	b_w	MM	45	45
Коэффициент радиального смещения	x_1	-	0,312	-
Коэффициент тангенциального			0,075	
смещения	$\chi_{ au I}$	-	0,073	-
Угол наклона зубьев	β	град	27	27
Число зубьев	Z	-	23	69
Внешний делительный диаметр	d_e	MM	103,5	310,5
Средний делительный диаметр	d_m	MM	89,3	267,8
Угол делительного конуса	δ	град	18°26'5"	71°33'55"
Внешняя высота головки зуба	hae	MM	5,26	2,76
Внешняя высота ножки зуба	h_{fe}	MM	3,66	6,16
Внешняя высота зуба	h_e	MM	8,92	8,92
Угол ножки зуба	θ_f	град	1°16'52"	2°9'20"
Угол головки зуба	θ_a	град	2°9'20"	1°16'52"
Внешний диаметр вершин зубьев	d_{ae}	град	113,5	312,3

3 ОТКРЫТАЯ ЦИЛИНДРИЧЕСКАЯ ПЕРЕДАЧА

Исходные данные.

Вращающий момент на зубчатом колесе $T = 1121,484 \text{ H} \cdot \text{м}$.

Передаточное число открытой цилиндрической передачи $u_{\text{оцп}} = 4,815$.

Частота вращения вала шестерни $n_2 = 322,667$ об/мин.

В состав привода входит одноступенчатый редуктор.

Для изготовления шестерни и колеса на основании рекомендаций принимаем для шестерни чугун BЧ60, для колеса BЧ45.

Механические характеристики материала представлены в таблице 3.1.

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

Таблица 3.1 – Механическая характеристика материала

Наименование		П	редел прочности н	ıa
	Марка чугуна	Марка чугуна Растяжение σ_{ep} , σ_{ep}		Сжатие σ_{ec} ,
		МПа	Изгиб σ_{eu} , МПа	МПа
Шестерня	ВЧ60	600	1100	2190
Колесо	ВЧ45	450	700	1900

3.1 Определение допускаемых напряжений изгиба при расчете на выносливость

Допускаемые напряжения изгиба σ_{FP} , МПа, определяются по формуле

$$\sigma_{FP} = (0.31 \dots 0.36) \,\sigma_{BP} \,K_{FC} K_{FL},$$
(3.1)

 K_{FC} – коэффициент, учитывающий переменность направления нагрузки на зуб; K_{FC} =1,0 ([3], c.7);

 K_{HL} – коэффициент долговечности,

$$K_{FL} = \sqrt[9]{\frac{N_{F0}}{N_{FE}}},\tag{3.2}$$

где N_{F0} – базовое число циклов перемены напряжений; $N_{F0} = 4 \cdot 10^6$;

 N_{FE} — эквивалентное число циклов перемены напряжений, определяемое в зависимости от характера нагружения передачи;

$$N_{FE} = \sum_{i=1}^{n} \left(\frac{T_i}{T}\right)^9 n_i t_i;$$
 (3.3)

 T_i – один из числа длительно действующих моментов, учитываемых при расчете на выносливость, Н м;

Т – максимальный момент, учитываемый при расчете на выносливость, Н м;

 n_i — частота вращения зубчатого колеса при действии момента T_i , об/мин;

 t_i – продолжительность действия момента T_i , ч;

c – число колес, находящихся одновременно в зацеплении с шестерней;

$$t = 365 \cdot K_{\text{rog}} \cdot T_{\text{np}} \cdot 24 \cdot K_{\text{cyr}}; \tag{3.4}$$

 T_{np} – срок службы привода, год; $T_{np} = 6$ лет;

 K_{coo} , K_{cym} — коэффициенты использования привода в течение года и суток; K_{coo} = 0,65; K_{cym} = 0,5;

$$t = 365 \cdot 0,65 \cdot 6 \cdot 24 \cdot 0,5 = 17082 \text{ ч};$$

$$N_{FE3} = 60 \cdot 1 \cdot (1^9 \cdot 0,5 + 0,5^9 \cdot 0,5) \cdot 322,667 \cdot 17082 = 558,069 \cdot 10^6;$$

$$N_{FE4} = \frac{N_{HE1}}{u_{\text{peg}}} = \frac{558,069 \cdot 10^6}{4,815} = 186,023 \cdot 10^6.$$

Так как $N_{FE1} > N_{F0}$ и $N_{FE2} > N_{F0}$, то $K_{FL} = 1$.

$$\sigma_{FP3} = 0.35 \cdot 600 \cdot 1 \cdot 1 = 210 \text{ M}\Pi a;$$

 $\sigma_{FP4} = 0.35 \cdot 450 \cdot 1 \cdot 1 = 157.5 \text{ M}\Pi a.$

3.2 Определение допускаемых напряжений при расчете на прочность при изгибе максимальной нагрузкой

Допускаемые предельные напряжения определяются по формуле ([3], 2.6)

$$\sigma_{FPM} = 0.6 \cdot \sigma_{Bp};$$
 (3.5)
 $\sigma_{FPM3} = 0.6 \cdot 600 = 360 \text{ M}\Pi a;$
 $\sigma_{FPM4} = 0.6 \cdot 450 = 270 \text{ M}\Pi a.$

3.3 Проектировочный расчет по напряжениям изгиба.

На основании рекомендаций ([3], с.9) принимаем число зубьев цилиндрической шестерни

$$z_3 = 20$$
.

Число зубьев z4 цилиндрического колеса определяется по формуле

$$z_4 = z_3 \cdot u_{\text{оцп}} = 20 \cdot 4,815 = 96,3;$$
 примем $z_4 = 96.$ (3.6)

Согласно рекомендациям ([3], с.8) принимаем прямозубую открытую

						L
					КП.ПМ.КЛ.08.01.01.00.00	
Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата		ı

цилиндрическую передачу и назначаем 9-ю степень точности.

Уточняем передаточное число

$$u_{\text{оцп}} = \frac{96}{20} = 4.8.$$

Определяем коэффициенты формы зуба по ([1], рисунок 6.14).

$$Y_{F3} = 4,08; Y_{F4} = 3,6.$$

Определяем отношение $\frac{\sigma_{FP}}{V_{\pi}}$:

$$\frac{\sigma_{FP}}{Y_{F3}} = \frac{210}{4,08} = 51,5 \text{ M}\Pi \text{a}; \quad \frac{\sigma_{FP4}}{Y_{F4}} = \frac{157,5}{3,6} = 43,8 \text{ M}\Pi \text{a}.$$

Так как $\frac{\sigma_{FP4}}{Y_{F4}} < \frac{\sigma_{FP3}}{Y_{F3}}$, то дальнейший расчет ведем по колесу.

Модуль зацепления m определяется по формуле ([3], 3.3)

$$m = \sqrt[3]{\frac{2T_F K_F K_{\text{изн}}}{z\psi_m \sigma_{FP}} Y_F},\tag{3.7}$$

где T_F – крутящий момент на зубчатом колесе, по материалу которого ведется расчет, $H \cdot M$; K_F – коэффициент нагрузки; K_F =1,5 ([9], c. 9);

 $K_{uзн}$ – коэффициент, учитывающий уменьшение толщины зуба в его опасном сечении вследствие износа; $K_{u3H}=1,5$ ([9], с. 9);

 ψ_m – коэффициент ширины зубчатого венца относительно модуля m зацепления

$$\psi_m = \frac{b_\omega}{m},\tag{3.8}$$

где b_{ω} – ширина зубчатого венца, мм;

 $\psi_m = 10$ ([3], c. 10);

$$m = \sqrt[3]{\frac{2 \cdot 1121,484 \cdot 10^3 \cdot 1,5 \cdot 1,5}{96 \cdot 10 \cdot 157,5} \cdot 3,6} = 4,93 \text{ mm}.$$

Принимаем m = 5 мм.

Ширина зубчатого венца определяется по формуле

$$b_{\omega 4} = \psi_m m = 10 \cdot 5 = 50 \text{ mm};$$
 (3.9) $b_{\omega 3} = 50 + 5 = 55 \text{ mm}.$

Диаметры начальных окружностей шестерни и колеса

$$d_{\omega} = z \cdot m;$$
 (3.10) $d_{\omega 3} = 20 \cdot 5 = 100 \text{ mm};$ $d_{\omega 4} = 96 \cdot 5 = 480 \text{ mm}.$

Межосевое расстояние

$$a_{\omega} = 0.5(d_{\omega 3} + d_{\omega 4}) = 0.5(100 + 480) = 290 \text{ mm}.$$
 (3.11)

Окружная скорость шестерни определяется по формуле
$$\vartheta_3 = \frac{\pi d_{\omega 3} n_2}{60 \cdot 1000} = \frac{3,14 \cdot 100 \cdot 322,667}{60 \cdot 1000} = 1,7 \frac{\text{м}}{\text{c}}.$$
(3.12)

3.4 Проверочный расчет на выносливость при изгибе.

Уточняем величину коэффициента K_F по формуле

Подпись

Изм.

Лист

№ докум.

Дата

$$K_F = K_{F\vartheta} K_{F\beta}, \tag{3.13}$$

где K_{Fv} – коэффициент, учитывающий динамическую нагрузку, возникающую в зацеплении; K_{Fv} =1,5 ([3], табл. 6);

 $K_{F\beta}$ – коэффициент, учитывающий распределение нагрузки по ширине зубчатого венца

$$K_{F\beta} = \theta(1 - \varphi) + \varphi, \tag{3.14}$$

где θ – вспомогательный коэффициент, выбираемый в зависимости от материала зубчатых колес, их расположения относительно опор и параметра

$$\psi_{bd} = \frac{b_{\omega 3}}{d_{\omega 3}} = \frac{55}{100} = 0,55 < 1;$$

$$\theta = 1,0 ([3], c. 10).$$
(3.15)

	Ψ b	d - d	$_{\omega 3}$ $\theta = 1,0 ([3], c. 10).$ (5.13)	,
				Лист

	КП.ПМ.КЛ.08.01.01.00.00

 ϕ – вспомогательный коэффициент, зависящий от степени постоянства передаваемой нагрузки;

$$\varphi = \frac{1 \sum T_{Fi} t_i n_i}{T_F \sum t_i n_i} = 1 \cdot 0.5 + 0.5 \cdot 0.5 = 0.75;$$

$$K_{F\beta} = 1 \cdot (1 - 0.75) + 0.75 = 1;$$

$$K_F = 1.5 \cdot 1.0 = 1.5.$$
(3.16)

Усталостный излом зубьев предупреждается при выполнении условия

$$\sigma_F = Y_F K_{\text{изн}} \frac{\omega_{Ft}}{m} \le \sigma_{FP}, \tag{3.17}$$

где ω_{Ft} – удельная расчетная окружная сила, H/мм;

$$\omega_{Ft} = \frac{F_{Ft}}{b_{\omega}} K_F, \tag{3.18}$$

$$F_{Ft}$$
 – исходная расчетная окружная сила, H;
$$F_{Ft} = \frac{2T_3}{d_{\omega 4}} = \frac{2 \cdot 1121484}{480} = 4672,85 \text{ H};$$
 (3.19)
$$\omega_{Ft} = \frac{4672,85}{50} \cdot 1,5 = 100 \frac{\text{H}}{\text{мм}};$$

$$\sigma_{F4} = 3,6 \cdot 1,5 \cdot \frac{100}{5} = 108 \text{ M}\Pi\text{a};$$

$$\sigma_{F4} < \sigma_{FP4} = 157,5 \text{ M}\Pi\text{a}.$$

Условие прочности (3.17) выполняется.

3.5 Проверочный расчет на прочность при изгибе максимальной нагрузкой.

Остаточные деформации или хрупкий излом зубьев предотвращается при выполнении условия ([3], 3.15)

$$\sigma_{FM} = \sigma_F \frac{T_{FM}}{T_F} \le \sigma_{FPM};$$
 (3.20)
 $\sigma_{FM} = 108 \cdot 2,2 = 237,6 \text{ M}\Pi a;$ $\sigma_{FM} < \sigma_{FPM4} = 270 \text{ M}\Pi a.$

Условие прочности (3.20) выполняется.

3.6 Параметры зацепления открытой цилиндрической передачи.

Диаметры вершин

$$\begin{aligned} d_a &= d_\omega + 2m; \\ d_{a3} &= 100 + 2 \cdot 5 = 110 \text{ mm}; \\ d_{a4} &= 480 + 2 \cdot 5 = 490 \text{ mm}. \end{aligned} \tag{3.21}$$

Диаметры впадин

№ докум.

Подпись

Дата

$$d_f = d_\omega - 2,5m; \eqno(3.22)$$

$$d_{f3} = 100 - 2,5 \cdot 5 = 87,5 \text{ mm};$$

$$d_{f4} = 480 - 2,5 \cdot 5 = 467,5 \text{ mm}.$$

Параметры открытой цилиндрической передачи представлены в таблице 3.2.

Таблица 3.2 – Параметры открытой цилиндрической передачи

11	05	Единица	Значение		
Наименование параметра	Обозначение	измерения	шестерня	колесо	
Модуль зацепления	m	MM	5	5	
Число зубьев	Z	-	20	96	
Диаметр начальной окружности	d_{ω}	MM	100	480	
Делительный диаметр	d	MM	100	480	
Диаметр окружности вершин	d_a	MM	110	490	
Диаметр окружности впадин	d_f	MM	87,5	467,5	
Рабочая ширина зубчатого венца	d_{ω}	MM	55	50	
Общая ширина венца	b	MM	60	55	

Диаметр начальной окружности Делительный диаметр	d_{ω}	MM	100	480
Лелительный лиаметр	d		100	
Actual constitution of the	а	MM	100	480
Диаметр окружности вершин	d_a	MM	110	490
Диаметр окружности впадин	d_f	MM	87,5	467,5
Рабочая ширина зубчатого венца	d_{ω}	MM	55	50
Общая ширина венца	b	MM	60	55

4 ВЫБОР МУФТЫ. ПРОЕКТНЫЙ РАСЧЕТ ВАЛОВ

4.1 Выбор муфты

Для соединения тихоходного вала редуктора с приводным валом принимаем муфту цепную с однорядной цепью по ГОСТ 2074 2-93.

Определяем расчетный вращающий момент муфты ([6], 11.1):

$$T_{\rm M} = kT_{\rm MI},\tag{4.1}$$

где k – коэффициент, учитывающий режим работы привода k = 1,5; ([6], табл. 11.3) где $T_{9\partial}$ - крутящий момент электродвигателя, $T_{9\partial}$ = 88,633 $H \cdot M$;

$$T_{\text{M}} = 1.5 \cdot 88,633 = 132,95 \text{ H} \cdot \text{M};$$

По величине T_{M} принимаем муфту 250-38-2-45-2 ГОСТ 20742-93 с посадочным диаметром на вал электродвигателя 38 мм, на быстроходный вал редуктора $d_{I} = 45$ мм ([8], с.239).

Предельные смещения соединяемых валов не более: ([8], с. 251)

радиальные $\Delta = 0.25$ мм;

угловые $\gamma = 1^{\circ}$.

Радиальная сила F_{M} , действующая на быстроходный вал со стороны цепной муфты, определяется по формуле: ([3], с. 306)

$$F_M = 0.25 \cdot F_0, \tag{4.2}$$

где F_0 - окружная сила на делительном диаметре звездочки; $F_0 = \frac{2 \cdot \pi \cdot T_{\text{эд}}}{P \cdot z},$

$$F_0 = \frac{2 \cdot \pi \cdot T_{3A}}{P \cdot z},\tag{4.3}$$

где P - шаг цепи; P = 25,4 мм; ([8], c.239)

z - число зубьев звездочки; z = 12; ([8], c.239):

$$F_0 = \frac{2 \cdot 3,14 \cdot 88,633}{25,4 \cdot 10^{-3} \cdot 12} = 1826,16 \text{ H};$$

$$F_M = 0,25 \cdot 1826,16 = 456,54 \text{ H}.$$

4.2 Предварительный расчёт валов

Предварительный расчёт валов ведём на кручение по понижениям.

Диаметры входного и выходного концов валов редуктора определяются по формуле

$$d_{\rm B} \ge \sqrt[3]{\frac{16 \cdot T}{\pi[\tau_k]}},\tag{4.4}$$

где T – крутящий момент на рассматриваемом валу, $H \cdot MM$;

 $[\tau_k]$ — допускаемое напряжение на кручение, МПа; $[\tau_k]$ = 15 ... 25 МПа; для ведущего вала принимаем $[\tau_k]$ = 20 МПа, для ведомого вала - $[\tau_k]$ = 25 МПа.

Ведущий вал.

$$d_{\text{BX}} \ge \sqrt[3]{\frac{16 \cdot 86,867 \cdot 10^3}{\pi \cdot 20}} = 28,07 \text{ mm}.$$

Определяем значение d_{e1} (мм).

Так как входной вал редуктора $d_{\theta 1}$ соединен муфтой с валом электродвигателя $d_{\theta 1}$, то согласовать диаметры $d_{\theta 1}$, т.е.

$$d_{\text{B1}} = (0.8 \dots 1.1) \cdot d_{\text{ЭЛ}} = 1 \cdot 38 = 38 \text{ мм};$$
 (4.5)

Полученное значение округлить по ГОСТ 6636-69 до ближайшего большего значения из ряда R40.

Принимаем $d_{e1} = 38$ мм.

Длину вала согласно ГОСТ 12080-66 принимаем $l_1 = 58$ мм.

За концевым участком вала следует участок вала под уплотнение. Диаметр вала под уплотнением

$$d_{y1} = d_{B1} + 2t, (4.6)$$

где t – высота буртика вала; t = 2,3 мм; ([3], c. 42),

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

КП.ПМ.КЛ.08.01.01.00.00

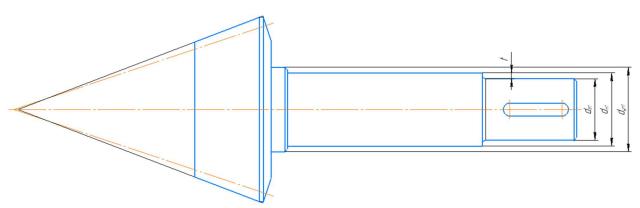


Рис. 3 – Конструкция быстроходного вала

$$d_{v1} = 38 + 2 \cdot 2.3 = 42.6 \text{ MM};$$

Диаметр вала под уплотнение и под подшипники принимают одинаковыми:

$$d_{n1}=d_{v1},$$

но при изготовлении вала допуски на этих участках делают разными.

Примем $d_{n1} = 45$ мм.

Диаметр вала под мазеудерживающим кольцом принимаем равным диаметру вала под подшипником, т. е. $d_{\text{м. уд1}} = d_{n1}$.

Диаметр вала d_{vn1} для упора подшипника:

$$d_{y\pi 1} = d_{n1} + 3r, (4.7)$$

где r – координата фаски подшипника; r = 2,5 мм.

$$d_{\text{VII}1} = 45 + 3 \cdot 2,5 = 52,5 \text{ MM}.$$

Примем $d_{vп1} = 52$ мм.

Ведомый вал.

Определяем значение d_{62} (мм) по формуле (4.4):

$$d_{\rm B2} \ge \sqrt[3]{\frac{16 \cdot 250,243 \cdot 10^3}{\pi \cdot 25}} = 37,08 \,\mathrm{mm}.$$

Примем $d_{62} = 48$ мм.

Длину вала согласно ГОСТ 12080-66 принимаем $l_1 = 82$ мм.

Диаметр вала под установки подшипников:

$$d_{\text{п2}} = 48 + 2 \cdot 2.3 = 52.6 \text{ мм};$$

Диаметр вала под уплотнение и под подшипники принимают одинаковыми: $d_{n2}=d_{n2}$, но при изготовлении вала допуски на этих участках делают разными.

Примем $d_{\pi 2} = 55$ мм.

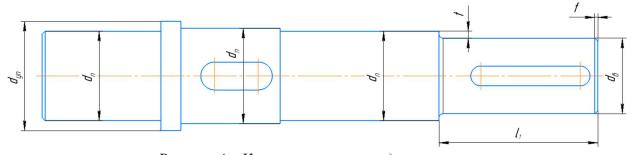


Рисунок 4 – Конструкция тихоходного вала

Диаметр вала под установку колеса примем $d_{\kappa} = 57$ мм.

Диаметр вала d_4 для упора колеса определяем из условия:

$$d_{yk} \ge d_k + 3 \cdot f,$$

где f - размер фаски колеса; f = 1,6 мм; ([3], c. 42)

$$d_{\text{VK}} \ge d_{\text{K}} + 3 \cdot f = 57 + 3 \cdot 1,6 = 61,8 \text{ MM};$$

примем $d_{yK} = 62$ мм.

					l
Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата	

Выходной вал.

Определяем значение $d_{\text{вых}}$ (мм) по формуле (4.4):

$$d_{\text{BbIX}} \ge \sqrt[3]{\frac{16 \cdot 1121,484 \cdot 10^3}{\pi \cdot 25}} = 61,13 \text{ MM}.$$

Примем $d_{вых} = 63$ мм.

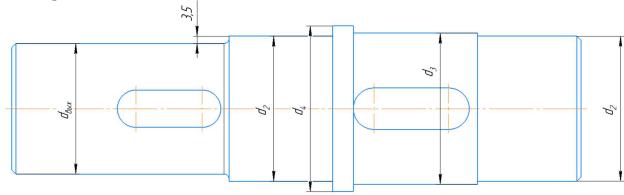


Рисунок 5 – Конструкция выходного вала

Длину вала согласно ГОСТ 12080-66 принимаем $l_I = 105$ мм. Диаметр вала под установки подшипников:

$$d_2 \ge d_{\text{BMX}} + 2 \cdot t$$
,

 $d_2 \geq d_{\text{вых}} + 2 \cdot t,$ где t – высота буртика вала; $t = 3.5 \text{ мм} \ [3, \text{c.} \ 42]$

$$d_2 \ge 63 + 2 \cdot 3.5 = 70 \text{ MM};$$

по ГОСТ 6636-69 принимаем $d_2 = 70$ мм.

Диаметр вала под установку колеса принимаем $d_3 = 73$ мм.

Диаметр вала d_4 для упора колеса определяем из условия:

$$d_4 \ge d_3 + 3 \cdot f,$$

где f – размер фаски колеса; f = 2,5 мм [3, c. 42]

$$d_4 \ge 73 + 3 \cdot 2,5 = 80,5$$
 мм;

по ГОСТ 6636-69 принимаем $d_4 = 80$ мм.

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

5 КОНСТРУИРОВАНИЕ ЗУБЧАТОГО КОЛЕСА, КОРПУСА И КРЫШКИ РЕДУКТОРА

5.1 Конструирование зубчатого колеса

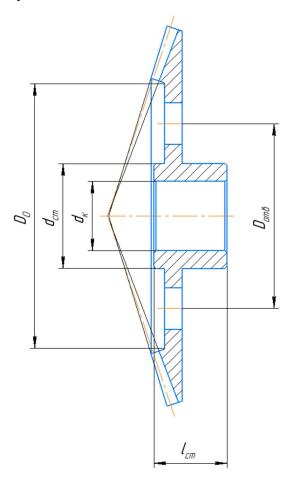


Рисунок 5.1 -Конструкция зубчатого колеса

Размеры конструктивных элементов зубчатых колес (рисунок 5.1) определяем согласно рекомендациям [7, с.230 - 235] по соотношениям:

- диаметр ступицы: $d_{cm}=1,5\cdot d_{\kappa}=1,5\cdot 57=85,5$ мм; принимаем $d_{cm}=86$ мм;
- длина ступицы: $l_{cm} = (1,0 \dots 1,5) \cdot d_{\kappa} = (1,0 \dots 1,5) \cdot 57 = 57 \dots 85,5$ мм;
- диаметр окружности отверстий:

$$D_{ome} = 0.5(D_0 + d_{cm}) = 0.5(218 + 85.5) = 151.75 \text{ mm};$$

принимаем $D_{ome} = 152$ мм;

-диаметр отверстий:
$$d_{\text{отв}} = \frac{D_0 - d_{\text{ст}}}{4} = \frac{218 - 8 , 5}{4} = 33,125$$
 мм;

принимаем $d_{\text{отв}} = 36$ мм.

-размер фаски: f = 1,6 мм.

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

5.2 Проектирование корпуса и крышки редуктора

Определение основных конструктивных элементов корпуса и крышки редук-тора производим на основании рекомендаций [7,c.238-247], [8,c.154-165]

Толщина стенки редуктора ($\delta \ge 8$ мм):

$$\delta = 0.05R_e + 1 = 0.05 \cdot 163.64 + 1 = 9.182 \text{ mm};$$

принимаем $\delta = 9$ мм.

Определяем толщину стенки крышки δ_l ($\delta_l \ge 7$ мм):

$$\delta_I = 0.04R_e + 1 = 0.04 \cdot 163.64 + 1 = 7.55 \text{ mm};$$

принимаем $\delta_I = 8$ мм.

Толщина верхнего пояса фланца корпуса:

$$b = 1.5 \delta = 1.5 \cdot 9 = 13.5 \text{ MM}.$$

Толщина нижнего пояса фланца крышки корпуса:

$$b_1 = 1.5 \ \delta_1 = 1.5 \cdot 8 = 12 \ \text{MM}.$$

Толщина рёбер основания корпуса:

$$m = (0.85 \div 1)\delta = 1 \cdot 9 = 9 \text{ MM}.$$

Толщина рёбер крышки:

$$m_I = (0.85 \div 1)\delta_I = 1 \cdot 8 = 8 \text{ MM}.$$

Определяем диаметры болтов, соединяющих:

- редуктор с рамой: $d_I = 2 \cdot \delta = 2 \cdot 9 = 18$ мм,

принимаем болты М18.

- корпус с крышкой у бобышек подшипников: $d_2 = 1, 5 \cdot \delta = 1, 5 \cdot 9 = 13, 5$ мм, принимаем болты М14.
- корпус с крышкой по периметру соединения: $d_3 = 1,0 \cdot \delta = 1,0 \cdot 9 = 9$ мм, принимаем болты М10.

Определяем ширину фланцев редуктора:

$$S_i = \delta + 2 + k_i$$

- фундаментного $S_I = 9 + 2 + 40 = 51$ мм;
- корпуса и крышки (у подшипников) $S_2 = 9 + 2 + 32 = 43$ мм;
- корпуса и крышки (по периметру) $S_3 = 9 + 2 + 28 = 39$ мм.

Определяем толщину фланцев редуктора:

- фундаментного $\delta_{\phi nl} = 2,3 \cdot 8 = 2,3 \cdot 8 = 18,4$ мм;

принимаем $\delta_{\phi nl} = 20$ мм;

Для установки крышки относительно корпуса применяем два штифта 8x30 по гост 3129-70.

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

6 ПЕРВЫЙ ЭТАП ЭСКИЗНОЙ КОМПОНОВКИ РЕДУКТОРА

6.1 Определение расстояний между элементами редуктора

Компоновка редуктора выполняется для размещения внутри редуктора зуб-чатых колес так, чтобы получить минимальные внутренние размеры редуктора; определения расстояния между опорами валов и длин консольных участков; оп-ределения точек приложения сил, нагружающих валы.

Компоновочный чертеж выполем в одной проекции - разрез по осям валов в масштабе 1: 1. Определение расстояний между элементами деталей передач и кор-пуса проводим на основании рекомендаций [8, с.55-61].

Толщина стенки корпуса редуктора $\delta = 9$ мм;

Расстояние от внутренней поверхности стенки редуктора до боковой поверх-ности вращающейся части:

$$C = (1,0...1,2) \cdot \delta = (1,0...1,2) \cdot 9 = 9...10,8 \text{ mm};$$

принимаем C = 10 мм.

Радиальной зазор от поверхности вершин зубьев до внутренней поверхности стенки редуктора:

$$C_5 = 1.2 \cdot \delta = 1.2 \cdot = 10.8 \text{ MM}.$$

принимаем $C_5 = 10$ мм.

Радиальной зазор от поверхности вершин зубьев до внутренней нижней по-верхности стенки корпуса:

$$C_6 = (5 \dots 10) \cdot m = (5 \dots 10) \cdot 4,5 = 22,5 \dots 45 \text{ mm};$$

6.2 Предварительный выбор подшипников качения

Для опор валов принимаем роликоподшипники конические однорядные легкой серии. Параметры выбранных подшипников сводим в таблицу 6.1.

Условное обозначение d D C_0 е подшипника кН MM7209 45 85 20,75 50 33 0,41 7211 55 100 46 22,75 0.41 65

Таблица 6.1 - Параметры подшипников

6.3 Выбор способа смазывания передачи и подшипников

Для смазывания передач широко применяют картерную систему. В корпус редуктора или коробки передач заливают масло так, чтобы венцы колес были в него погружены. Колеса при вращении увлекают масло, разбрызгивая его внутри корпуса. Масло попадает на внутренние стенки корпуса, откуда стекает в нижнюю его часть. Внутри корпуса образуется взвесь частиц масла в воздухе, которая покрывает поверхность расположенных внутри корпуса деталей.

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

Картерное смазывание применяют при окружной скорости зубчатых колес до 12,5 м/с. При более высоких скоростях масло сбрасывает с зубьев центробежная сила и зацепление работает при недостаточном смазывании. Кроме того, заметно возрастают потери мощности на перемешивании масла, повышается его температура. Выбор смазочного материала основан на опыте эксплуатации машин.

Преимущественное применение имеют масла. Принцип назначения сорта масла следующий: чем выше окружная скорость колеса, тем меньше должна быть вязкость масла и чем выше контактные давления в зацеплении, тем большей вязкостью должно обладать масло. Поэтому требуемую вязкость масла определяем в зависимости от контактного напряжения и окружной скорости колес по таблице 6.2.

Контактные Вязкость определяется в зависимости от контактного напряжения напряжения σ_H , и окружной скорости колес МΠа До 2 2...5 Св. 5 Для зубчатых передач при 40°C До 600 22 28 600...1000 60 50 40 1000...1200 70 60 50

Таблица 6.2 – Подбор масла

 $2 < v = 4,52 \text{ м/c} < 5, \sigma_H < 600 \text{ МПа, поэтому рекомендуемая кинематическая вязкость } 28 \text{ мм}^2/\text{c}.$

По таблице 4.2 выбираем марку масла для смазывания зубчатой передачи.

Таблица 6.3 – Марки масел

Марка масла	Кинематическая вязкость, мм ² /с
Для зубчатых по	ередач при 40°С
И-Л-А-22	1925
И-Г-А-32	2935
И-Г-А-46	4151
И-Г-А-68	6175

Выбираем марку масла И-Г-А-32.

Так как v > 1м/с, то достаточно погружать в масло только зубчатое колесо. Определим минимальную и максимальную глубины погружения:

$$h_{min} = 2m = 2 \cdot 4,5 = 9 \text{ (MM)};$$

 $h_{max} = 0.25 \cdot d_2 = 0.25 \cdot 312,3 = 78,075 \text{ (MM)}.$

Требуемый объём масла ориентировочно можно принять из соотношения 1кBт = 1 литр масла. Объем масла также зависит от емкости редуктора.

Для смазки подшипников используем ЦИАТИМ 221 ГОСТ 9433-80. Замену смазки необходимо производить 2 раза в год.

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

7 ПРОВЕРКА ПОДШИПНИКОВ КАЧЕНИЯ ПО ДИНАМИЧЕСКОЙ ГРУЗОПОДЪЕМНОСТИ

7.1 Определение сил, нагружающих валы редуктора

Определяем силы ы зубчатом зацеплении

Окружная сила определяется по формуле:

$$F_t = \frac{2 \cdot T_1}{d_m} = \frac{2 \cdot 86,867 \cdot 10^3}{89,3} = 1945,5 H. \tag{7.1}$$

Радиальная сила определяется по формуле:

$$F_{r1} = F_t \cdot tg(\alpha) \cos \delta_1; \qquad F_{r1} = F_{r2}; \tag{7.2}$$

 $F_{r1} = F_t \cdot tg(\alpha)\cos\delta_1; \qquad F_{r1} = F_{r2};$ где α – угол зацепления зубчатой передачи; для передач без смещения $\alpha=20^\circ;$

$$F_{r1} = 1945.5 \cdot tg20^{\circ} \cdot \cos 18^{\circ}26'5'' = 671.77 \text{ H}; \text{ H};$$

$$F_{r1} = F_{a2} = 671,77 \text{ H};$$

осевая для шестерни, равно радиальной для колеса:

 $F_{a1} = F_{r2} = F_t \operatorname{tg} 20^{\circ} \sin \delta_1 = 1945,5 \cdot tg 20^{\circ} \cdot \sin 18^{\circ} 26' 5'' = 223,92 \text{ H};$ радиальные реакции:

$$a = \frac{T}{2} + \frac{(d+D)e}{6} = \frac{21}{2} + \frac{(45+100)\cdot 0,41}{6} \approx 20 \text{ mm}.$$
 (7,3)

Размер от среднего диаметра шестерни до реакции подшипника f = 45 + 20 = 65 мм.

Принимаем размер между реакциями подшипников ведущего вала $c \approx (1.4 \div 2.3) f_1 =$ $(1,4\div2,3)\cdot65=91\div149,5$ мм. Примем c=100 мм.

Определим радиальную силу F_{r3} , действующую со стороны конической передачи:

$$F_{r3} = F_{Ft} \cdot tg(\alpha) = 4672,85 \cdot tg20^{\circ} = 1700,78 \text{ H}.$$

Определяем консольные силы:

сила от муфты на быстроходном валу $F_M = 456,54 \; \mathrm{H};$

сила от цилиндрической передачи на тихоходном валу $F_{r3} = 1700,78 \text{ H};$

сила от цилиндрической передачи на тихоходном валу $F_{t3} = 4672,85 \text{ H}.$

7.2 Проверка подшипника быстроходного вала.

7.2.1 Определение реакций опор.

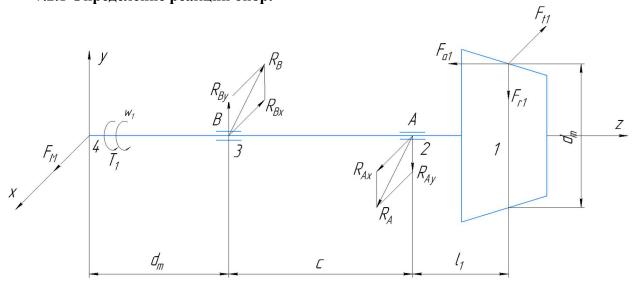


Рисунок 7 – Схема нагружения подшипников быстроходного вала.

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

Из компоновочного чертежа определяем: $l_M = 66$ мм; c = 100 мм; $l_I = 77$ мм.

Определение опорных реакций в вертикальной плоскости (рисунок 7)

$$\sum M_{Bx} = 0; \quad F_{a1} \cdot \frac{d_{m1}}{2} - F_{r1} \cdot (l_1 + c) - R_{Ay} \cdot c = 0;$$

$$R_{Ay} = \frac{F_{a1} \cdot \frac{d_{m1}}{2} - F_{r1} \cdot (l_1 + c)}{c} = \frac{223,92 \cdot \frac{89,3}{2} - 671,77 \cdot (77 + 100)}{100} = -1089,05 \text{ H.}$$

$$\sum M_{Ax} = 0; \quad F_{a1} \cdot \frac{d_{m1}}{2} - F_{r1} \cdot l_1 - R_{By} \cdot c = 0;$$

$$R_{By} = \frac{F_{a1} \cdot \frac{d_{m1}}{2} - F_{r1} \cdot l_1}{c} = \frac{223,92 \cdot \frac{89,3}{2} - 671,77 \cdot 77}{100} = -417,28 \text{ H.}$$

Проверка: $\sum Y_i = 0$; $-R_{Ay} + R_{By} - F_{r1} = 1089,05 - 417,28 - 671,77 = 0$.

Определение опорных реакций в горизонтальной плоскости (рисунок 7)

$$\sum M_{By} = 0; \quad F_t \cdot (l_1 + c) - R_{Ax} \cdot c + F_M \cdot l_M = 0;$$

$$R_{Ax} = \frac{F_t \cdot (l_1 + c) + F_M \cdot l_M}{c} = \frac{1945,5 \cdot (77 + 100) + 456,54 \cdot 66}{100} = 3744,85 \text{ H}.$$

$$\sum M_{Ay} = 0; \quad F_t \cdot l_1 - R_{Bx} \cdot c + F_M \cdot (c + l_M) = 0;$$

$$R_{Bx} = \frac{F_t \cdot l_1 + F_M \cdot (c + l_M)}{c} = \frac{1945,5 \cdot 77 + 456,54 \cdot (100 + 66)}{100} = 2255,89 \text{ H}.$$

Проверка: $\sum X_i = 0$; $F_{t1} - R_{Ax} + R_{Bx} - F_M = 1945,5 - 3744,85 + 2255,89 - -456,54 = 0.$

Определяем суммарные радиальные реакции:

$$R_A = \sqrt{{R_{Ax}}^2 + {R_{Ay}}^2} = \sqrt{3744,85^2 + 1089,05^2} = 3899,99 \text{ H};$$

 $R_B = \sqrt{{R_{Bx}}^2 + {R_{By}}^2} = \sqrt{2255,89^2 + 417,28^2} = 2294,16 \text{ H}.$

7.2.2 Определение динамической грузоподъемности подшипников.

Исходные данные для расчета:

Частота вращения вала – $n = n_1$

Требуемая долговечность подшипника — $L_h = 22000$ ч;

Подшипник 7209

Базовая динамическая грузоподъемность — C = 50000 H;

Коэффициент вращения V = 1 (вращается внутреннее кольцо)

Ведем расчет для опоры A, как наиболее нагруженной

Радиальные реакция $R_A = 3899,99$ H.

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

Определяем эквивалентную динамическую силу [3, с.106]

$$P_E = V \cdot X \cdot R_B \cdot K_{\mathsf{B}} \cdot K_{\mathsf{T}},\tag{7.3}$$

где $K_{\rm B}$ – коэффициент безопасности, $K_{\rm B}=$ 1,5 [3, таблица 7.4]

 $K_{\rm T}$ – температурный коэффициент, $K_{\rm T}=1.0$ [3, c. 107]

X – коэффициент радиальной нагрузки, X = 0.5;

$$P_E = 1 \cdot 0.5 \cdot 3899.99 \cdot 1.5 \cdot 1 = 2924.99 \text{ H}.$$

Определяем требуемую динамическую грузоподъемность по формуле

$$C_{\rm Tp} = P_E \cdot \sqrt[k]{\frac{L_h \cdot n \cdot 60}{10^6}},\tag{7.4}$$

где k – показатель степени; для роликовых подшипников k = 10/3;

$$C_{\text{Tp}} = 2924,99 \cdot \sqrt[\frac{10}{3}]{\frac{22000 \cdot 968 \cdot 60}{10^6}} = 25006,86 \text{ H}.$$

Т. к. $C_{\text{тр}} < Cr = 50$ кH, то предварительно выбранный подшипник подходит.

7.3 Проверка подшипников тихоходного вала

7.3.1 Определение реакций опор

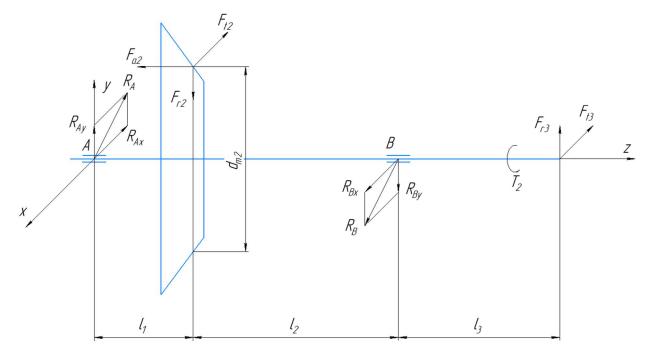


Рисунок 8 — Схема нагружения подшипников тихоходного вала. Из компоновочного чертежа определяем: $l_1 = 59$ мм; $l_2 = 122$ мм; $l_3 = 96$ мм. Определение опорных реакций в вертикальной плоскости (рисунок 7)

$$\begin{split} \sum M_{Ax} &= 0; \ F_{a2} \cdot \frac{d_{m2}}{2} - F_{r2} \cdot l_1 - R_{By} \cdot (l_1 + l_2) + F_{r3}(l_1 + l_2 + l_3) = 0; \\ R_{By} &= \frac{F_{a2} \cdot \frac{d_{m2}}{2} - F_{r2} \cdot l_1 + F_{r3}(l_1 + l_2 + l_3)}{l_1 + l_2} = \frac{671,77 \cdot \frac{267,8}{2} - 223,92 \cdot 59 + 1700,78 \cdot (59 + 122 + 96)}{59 + 122} = 3026,82 \text{ H.} \\ \sum M_{Bx} &= 0; \ -R_{Ay} \cdot (l_1 + l_2) + F_{a2} \cdot \frac{d_{m2}}{2} + F_{r2} \cdot l_2 + F_{r3} \cdot l_3 = 0; \end{split}$$

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

$$R_{Ay} = \frac{F_{a2} \cdot \frac{d_{m2}}{2} + F_{r2} \cdot l_2 + F_{r3} \cdot l_3}{l_1 + l_2} = \frac{671,77 \cdot \frac{267,8}{2} + 223,92 \cdot 122 + 1700,78 \cdot 96}{59 + 122} = 1549,96 \; \mathrm{H}.$$

Проверка: $\sum Y_i = R_{Ay} - F_{r2} - R_{By} + F_{r3} = 1549,96 - 223,92 + 3026,82 + 1700,78 = 0.$

Определение опорных реакций в горизонтальной плоскости (рисунок 8)

$$\begin{split} \sum_{A_{Ay}} &= 0; \ F_{t2} \cdot l_1 - R_{Bx} \cdot (l_1 + l_2) + F_{t3} \cdot (l_1 + l_2 + l_3) = 0; \\ R_{Bx} &= \frac{F_{t2} \cdot l_1 + F_{t3} \cdot (l_1 + l_2 + l_3)}{l_1 + l_2} = \frac{1945,5 \cdot 59 + 4672,85 \cdot (59 + 122 + 96)}{59 + 122} = 7785,44 \ \mathrm{H.} \\ &\sum_{A_{By}} \sum_{A_{By}} M_{By} = 0; \ -R_{Ax} \cdot (l_1 + l_2) - F_{t2} \cdot l_2 + F_{t3} \cdot l_3 = 0; \\ R_{Ax} &= \frac{-F_{t2} \cdot l_2 + F_{t3} \cdot l_3}{l_1 + l_2} = \frac{1945,5 \cdot 122 - 4672,85 \cdot 96}{59 + 122} = -1167,09 \ \mathrm{H.} \end{split}$$

Проверка: $\sum X_i = -R_{Ax} - F_{t2} + R_{Bx} - F_{t3} = -1167,09 - 1945,5 + 7785,44 - 4672,85 = 0.$ Определяем суммарные радиальные реакции

$$R_A = \sqrt{{R_{Ax}}^2 + {R_{Ay}}^2} = \sqrt{1167,09^2 + 1549,96^2} = 1940,22 \text{ H}.$$
 $R_B = \sqrt{{R_{Bx}}^2 + {R_{By}}^2} = \sqrt{7785,44^2 + 3026,82^2} = 8353,13 \text{ H}.$

7.3.2 Определение динамической грузоподъемности подшипников.

Исходные данные для расчета:

Частота вращения вала $-n = n_2$

Требуемая долговечность подшипника – L_h = 22000 ч;

Подшипник 7211

Базовая динамическая грузоподъемность – C_r = 65000 H;

Коэффициент вращения V = 1 (вращается внутреннее кольцо)

Ведем расчет для опоры A, как наиболее нагруженной

Радиальные реакция $R_B = 8353,13 \text{ H}.$

Определяем эквивалентную динамическую силу [3, с.106]

$$P_E = V \cdot X \cdot R_B \cdot K_{\mathcal{B}} \cdot K_{\mathcal{T}}, \tag{7.3}$$

где $K_{\rm B}$ – коэффициент безопасности, $K_{\rm B}$ = 1,5 [3, таблица 7.4]

 $K_{\rm T}$ – температурный коэффициент, $K_{\rm T}=1.0$ [3, c. 107]

X – коэффициент радиальной нагрузки, X = 0.5;

$$P_E = 1 \cdot 0.5 \cdot 8353.13 \cdot 1.5 \cdot 1 = 6264.85 \text{ H}.$$

Определяем требуемую динамическую грузоподъемность по формуле

$$C_{\rm Tp} = P_E \cdot \sqrt[k]{\frac{L_h \cdot n \cdot 60}{10^6}},\tag{7.4}$$

где k – показатель степени; для роликовых подшипников k = 10/3;

$$C_{\text{Tp}} = 6264,85 \cdot \sqrt[\frac{10}{3}]{\frac{22000 \cdot 322,667 \cdot 60}{10^6}} = 38522,06 \text{ H}.$$

Т. к. $C_{\rm rp} < Cr = 42,7$ кH, то предварительно выбранный подшипник подходит.

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

8. ВТОРОЙ ЭТАП ЭСКИЗНОЙ КОМПОНОВКИ РЕДУКТОРА

Целью второго этапа эскизной компоновки редуктора является конструктивное оформление зубчатых колес, валов, корпуса, подшипниковых узлов

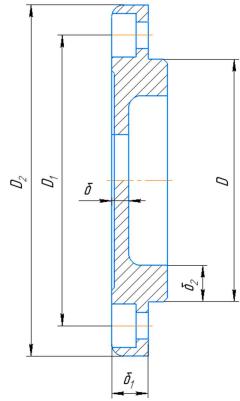


Рисунок 9 – Конструкция крышек подшипников

Определяющим при конструировании крышки (рисунок 9) является размер D отверстия в корпусе под подшипник. Толщину стенки δ , диаметр d, и число z винтов крепления крышки определяем исходя из рекомендаций [8, с. 155].

Толщина фланца крышки $\delta_1 = 1,2 \cdot \delta$;

Толщина цилиндрической части $\delta_2 = (0.9 \dots 1.0) \cdot \delta$;

Диаметр установки винтов $D_1 = D + 2.5 \cdot d$;

Диаметр фланца $D_2 = D_1 + 2 \cdot d;$

№ докум.

Изм.

Лист

Подпись

Дата

Определённые параметры сводим в таблицу 7

Таблица 7 - Размеры основных конструктивных элементов крышек

Вал	<i>D</i> , мм	d, mm	z	δ, мм	δ_1 , mm	δ_2 , mm	D_1 , мм	D_2 , мм
Быстроходный	85	9	6	6	12	7,5	100	120
Тихоходный	100	11	6	7	15	9	120	145

В качестве уплотнений выбираем резиновые армированные манжеты по ГОСТ 8752-79, конструктивные размеры которых сводим в таблицу 8

Таблица 8 - Размеры основных конструктивных элементов манжет

Вал	d, mm	<i>D</i> , мм	h, mm
Быстроходный	45	70	10
Тихоходный	55	82	10

Тих	коходный	55	5		82	10	
				•			
							Лис

КП.ПМ.КЛ.08.01.01.00.00

9. ПРОВЕРКА ПРОЧНОСТИ ШПОНОЧНЫХ СОЕДИНЕНИЙ

Принимаем шпонки призматические со скругленными торцами. Размеры сечений шпонки, пазов и длины шпонок – по ГОСТ 23360-78

Материал шпонок – сталь 45 нормализованная.

Допускаемые напряжения [σ_{cm}] = 210 МПа.

Прочность шпоночного соединения обеспечена, при выполнении условия

$$\sigma_{\text{CM}} = \frac{2 \cdot T \cdot 10^3}{d \cdot (h - t_1) \cdot l_{\text{p}}} \le [\sigma_{\text{CM}}], \tag{9.1}$$

где T – крутящий момент на валу, на котором устанавливается шпонка;

d – диаметр вала в месте установки шпонки, мм;

h - высота шпонки, мм;

 t_1 – глубина шпоночного паза, мм;

 $l_{
m p}$ – рабочая длина шпонки, мм.

Быстроходный вал, d = 38 мм шпонка $10 \times 8 \times 28$, $t_1 = 5$ мм;

$$\sigma_{\scriptscriptstyle{\text{CM}}} = \frac{2 \cdot T \cdot 10^3}{d \cdot (h - t_1) \cdot l_{\scriptscriptstyle{\text{D}}}} = \frac{2 \cdot 86,867 \cdot 10^3}{38 \cdot (8 - 5) \cdot (28 - 10)} = 84,67 \, \text{M} \, \text{Па;}$$

Тихоходный вал, d = 38 мм шпонка $14 \times 9 \times 36$, $t_1 = 5.5$ мм;

$$\sigma_{\scriptscriptstyle{\text{CM}}} = \frac{2 \cdot T \cdot 10^3}{d \cdot (h - t_1) \cdot l_{\rm p}} = \frac{2 \cdot 250,243 \cdot 10^3}{48 \cdot (9 - 5,5) \cdot (36 - 14)} = 135,41 \; \text{МПа;}$$

Тихоходный вал, d=57 мм шпонка $16\times10\times45$, $t_1=6$ мм;

$$\sigma_{\text{\tiny CM}} = \frac{2 \cdot T \cdot 10^3}{d \cdot (h - t_1) \cdot l_{\text{\tiny D}}} = \frac{2 \cdot 250,243 \cdot 10^3}{57 \cdot (10 - 6) \cdot (45 - 16)} = 75,69 \text{ M}\Pi\text{a};$$

Как видно из расчетов, во всех случаях прочность шпоночных соединений обеспечена.

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

10. УТОЧНЕННЫЙ РАСЧЕТ ВАЛОВ

Расчет будем вести для тихоходного вала, как самого нагруженного.

10.1 Построение эпюр внутренних силовых факторов

Исходными данными являются схема нагружения тихоходного вала и значения реакции опор (п. 7.3)

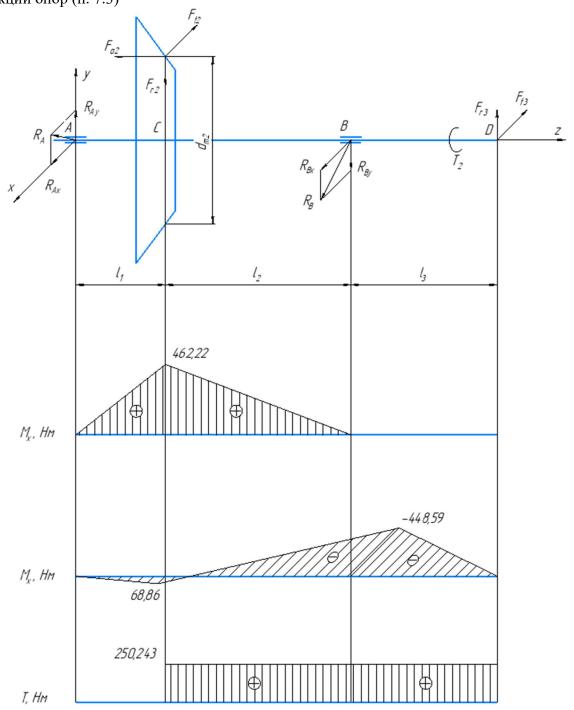


Рисунок 10 – Эпюры внутренних силовых факторов

Построение эпюры изгибающих моментов в вертикальной плоскости « M_X »

$$M_{xA}=M_{xB}=M_{xD}=0;$$
 $M_{xC}=R_{Ay}\cdot l_1\cdot 10^{-3}+F_{r3}\cdot (l_2+l_3)\cdot 10^{-3}=$ = 1549,96 · 59 · 10⁻³ + 1700,78 · (122 + 96) · 10⁻³ = 462,22 H · м;

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

Построение эпюры изгибающих моментов в горизонтальной плоскости « M_Y »

$$M_{yA}=M_{yD}=0;$$

$$M_{yC}=R_{Ax}\cdot l_1\cdot 10^{-3}=1167,09\cdot 59\cdot 10^{-3}=68,86~\mathrm{H\cdot м;}$$

$$M_{yB}=-F_{t3}\cdot l_3\cdot 10^{-3}=-4672,85\cdot 96\cdot 10^{-3}=-448,59~\mathrm{H\cdot m;}$$

Определяем суммарные изгибающие моменты в опасных сечениях

$$M_C = \sqrt{{M_{xC}}^2 + {M_{yC}}^2} = \sqrt{462,22^2 + 68,86^2} = 467,32 \text{ H} \cdot \text{м};$$
 $M_B = \sqrt{{M_{xB}}^2 + {M_{yB}}^2} = \sqrt{0^2 + 448,59^2} = 448,59 \text{ H} \cdot \text{м}.$

Построение эпюры крутящих моментов « M_{κ} »

$$M_{{\scriptscriptstyle {
m K}}A}=0;$$
 $M_{{\scriptscriptstyle {
m K}}C}=M_{{\scriptscriptstyle {
m K}}{
m B}}=M_{{\scriptscriptstyle {
m K}}D}=T_2=250,243~{
m H\cdot m}.$

10.2 Расчет вала на усталостную прочность

Расчет вала на усталостную прочность заключается в определении коэффициентов запаса прочности n для опасных сечений и сравнении их с допускаемыми значениями [n]. Прочность обеспечена при n > [n] = 2,5.

Материал вала сталь 45 улучшенная.

Выписываем механические характеристики материала [10, таблица 1]

- предел прочности $\sigma_{\rm B} = 780~{\rm M}\Pi{\rm a};$
- предел выносливости стали при симметричном цикле перемены напряжений изгиба $\sigma_{-1} = 353 \ \mathrm{MHa};$
- предел выносливости стали при симметричном цикле перемены напряжений кручения $\tau_{-1} = 216 \ \mathrm{MHz}$;
- коэффициенты, характеризующие чувствительность материала к асимметрии цикла изменения напряжения: $\psi_{\sigma}=0; \, \psi_{\tau}=0.$

Расчет ведем для сечения вала B (рисунок 10). Концентрация напряжения обусловлена посадкой подшипника с гарантированным натягом. Диаметр вала d=75 мм. Определяем коэффициент запаса прочности по напряжениям изгиба

$$n_{\sigma} = \frac{\sigma_{-1}}{\frac{k_{\sigma}}{\beta \cdot \varepsilon_{\sigma}} \cdot \sigma_{a} + \psi_{\sigma} \cdot \sigma_{m}},$$
(10.1)

где k_{σ} – коэффициент концентраций напряжений при изгибе;

 ε_{σ} — масштабный фактор, учитывающий влияние размеров сечения валов; $k_{\sigma}/\varepsilon_{\sigma}=3,15~[10,$ таблица 14]

 β — коэффициент, учитывающий упрочнение поверхности, применение специальных технологических методов; при отсутствии специального упрочнения или термообработки $\beta = 0.95 \dots 0.98$ (шлифование); принимаем $\beta = 0.97$ [10, c. 21]

 σ_a – амплитуда напряжений изгиба, МПа;

 σ_m — среднее напряжение цикла напряжений изгиба, МПа; т. к. осевая нагрузка на вал мала, то принимаем $\sigma_m=0$;

Амплитуда напряжений изгиба определяется по формуле:

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

$$\sigma_a = \frac{M_u \cdot 10^3}{W},\tag{10.2}$$

где M_B – изгибающий момент в расчетном сечении, M_B = 467,32 H · м;

W – осевой момент сопротивления сечения изгибу, мм³;

Определяем осевой момент сопротивления сечения изгибу по формуле:

$$W = \frac{\pi \cdot d^3}{32};$$

$$W = \frac{3,14 \cdot 48^3}{32} = 10851,84 \text{ mm}^3;$$

$$\sigma_a = \frac{M_B \cdot 10^3}{W} = \frac{467,32 \cdot 10^3}{10851,84} = 43,06 \text{ M}\Pi a;$$

$$n_\sigma = \frac{353}{\frac{3,15}{0.97} \cdot 43,06 + 0} = 2,52.$$

Определяем коэффициент запаса прочности по напряжениям кручения

$$n_{\tau} = \frac{\tau_{-1}}{\frac{k_{\tau}}{\beta \cdot \varepsilon_{\tau}} \cdot \tau_{a} + \psi_{\tau} \cdot \tau_{m}},$$
(10.4)

где k_{τ} – коэффициент концентраций напряжений при изгибе;

 $\varepsilon_{ au}$ – масштабный фактор, учитывающий влияние размеров сечения валов; $k_{ au}/\varepsilon_{ au}=$ 2,29 [10, таблица 15]

 au_a – амплитуда напряжений изгиба, МПа;

 τ_m – среднее напряжение цикла напряжений изгиба, МПа;

Амплитудное и среднее значение касательных напряжений определяется по формуле:

$$\tau_a = \tau_m = \frac{M_{\rm K} \cdot 10^3}{2 \cdot W_{\rm p}},\tag{10.5}$$

где M_k — изгибающий момент в расчетном сечении, $M_k = 250,243 \; \mathrm{H\cdot m};$

 $W_{\rm p}$ – осевой момент сопротивления сечения изгибу, мм³;

Определяем полярный момент сопротивления сечения по формуле:

$$W_{\rm p} = \frac{\pi \cdot d^3}{16}; \qquad (10.6)$$

$$W_{\rm p} = \frac{3,14 \cdot 48^3}{16} = 21703,68 \text{ mm}^3;$$

$$\tau_a = \tau_m = \frac{250,243 \cdot 10^3}{2 \cdot 21703,68} = 5,77;$$

$$n_\tau = \frac{\tau_{-1}}{\frac{k_\tau}{\beta \cdot \varepsilon_\tau} \cdot \tau_a + \psi_\tau \cdot \tau_m} = \frac{216}{\frac{2,29}{0,97} \cdot 5,77 + 0} = 15,86.$$

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

Определяем суммарный коэффициент запаса прочности по напряжениям изгиба и кручения $n = \frac{n_{\sigma} \cdot n_{\tau}}{\sqrt{n_{\sigma}^2 + n_{\tau}^2}},$ (10.7) $n = \frac{2,52 \cdot 15,86}{\sqrt{2,52^2 + 15,86^2}} = 2,5.$ Как видно из расчетов, прочность вала обеспечена.

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

11. НАЗНАЧЕНИЕ ПОСАДОК ОСНОВНЫХ ДЕТАЛЕЙ РЕДУКТОРА

Посадки назначаем в соответствии с рекомендациями ([7], с. 263). Выбранные посадки сводим в таблицу 9.

Таблица 9 – Посадки основных деталей передач

Соединение	Посадка
Зубчатые колеса на вал	$\frac{H7}{p6}$
Распорные кольца	$\frac{H8}{k6}$
Мазеудерживающие кольца на вал	$\frac{H7}{k6}$
Сквозные крышки подшипников в корпус	$\frac{H7}{h8}$
Глухие крышки подшипников в корпус	$\frac{H7}{d9}$
Коническое колесо на вал	$\frac{H7}{h6}$
Полумуфта на вал	$\frac{H7}{n6}$
Внутренние кольца подшипников на вал	$\frac{L0}{k6}$
Наружные кольца подшипников в корпус	$\frac{H7}{l0}$
Манжеты на вал	отклонение вала <i>h</i> 11

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

12. СМАЗКА И СБОРКА РЕДУКТОРА

12.1 Смазка редуктора

Смазывание зубчатого зацепления производится разбрызгиванием жидкого масла. Таблица 6.2 - Подбор масла

			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
Контактные	Вязкость опре,	деляется в зависимо	сти от контактного	
напряжения σ_H ,	напряжения и окружн	напряжения и окружной скорости колес		
МПа	До 2	25	Св. 5	
Для зубчатых по	ередач при 40°C			
До 600	34	28	22	
6001000	60	50	40	
10001200	70	60	50	

 $2 < v = 4,52 \text{ м/c} < 5, \sigma_H < 600 \text{ МПа, поэтому рекомендуемая кинематическая вязкость } 28 \text{ мм}^2/\text{c}.$

Выбираем марку масла И-Г-А-32.

Так как v > 1м/с, то достаточно погружать в масло только зубчатое колесо.

Определим минимальную и максимальную глубины погружения:

$$h_{min} = 2m = 2 \cdot 4,5 = 9 \text{ (MM)};$$

 $h_{max} = 0.25 \cdot d_2 = 0.25 \cdot 312,3 = 78,075 \text{ (MM)}.$

Требуемый объём масла ориентировочно можно принять из соотношения $1 \, \mathrm{kBt} = 1$ литр масла. Объем масла также зависит от емкости редуктора.

Для смазки подшипников используем ЦИАТИМ 221 ГОСТ 9433-80. Замену смазки необходимо производить 2 раза в год.

12.2 Сборка и регулировка редуктора

Сборка редуктора производится в соответствии со сборочным чертежом. Перед сборкой внутреннюю полость корпуса редуктора тщательно очищают и покрывают маслостойкой краской.

На быстроходный вал 3 насаживают мазеудерживающие кольца 5 и напрессовывают шарикоподшипники 30 предварительно нагретые в масле до температуры 80- 100°С.

В начале сборки тихоходного вала 2 закладывают шпонку 37 и напрессовывают колесо 4 до упора в буртик вала. Затем надевают распорное кольцо 7, мазеудерживающие кольца 6 и напрессовывают шарикоподшипники 31, нагретые в масле.

Собранные валы укладывают в основание корпуса редуктора 8 и надевают крышку корпуса редуктора 9. Для центровки крышку корпуса устанавливают на основание корпуса с помощью двух конических штифтов 38 и затягивают болты 22 и 23.

Затем вставляют в сквозные подшипниковые крышки резиновые манжеты 28 и 29, и устанавливают крышки 10, 11, 12 и 13 с прокладками 19 и 20, предварительно заложив пластичный смазывающий материал в подшипниковые камеры.

Ввертывают пробку 15 маслоспускного отверстия с прокладкой 16 и крепят маслоуказатель 14 с прокладкой 17. Заливают в редуктор масло и закрывают смотровое отверстие крышкой 1.

Осевой зазор в подшипниках регулируют за счет выбора суммарной толщины набора регулировочных прокладок. Пятно контакта зубчатых зацеплений регулируется осевым перемещением валов с помощью перестановки регулировочных прокладок.

Собранный и отрегулированный редуктор обкатывают и испытывают на стенде по программе испытаний.

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. Курсовое проектирование деталей машин: Справ. пособие. Ч 1/ А.В. Кузьмин, Н.Н. Макейчик, В.Ф. Калачев и др. Мн.: Высшая школа, 1982. 208 с.
- 2. Разработка привода с одноступенчатым редуктором: практ. рук. / Н.В. Акулов, Э.Я. Коновалов. Гомель: ГГТУ им. П.О. Сухого, 2005. 151 с.
- 3. Тростин В.И. Методика расчётов параметра зацепления закрытых цилиндрических и конических зубчатых передач. Гомель: ротапринт ГФ БПИ, 1980. 43 с.
- 4. Детали машин в примерах и задачах: Учеб. пособие/ С.Н. Ничипорчик, М.И. Корженцевский, В.Ф. Калачев и др. Мн.: Высшая школа, 1981. 432 с.
- 5. Шейнблит А.Е. Курсовое проектирование деталей машин: Учеб. пособие. Калининград: Янтар. сказ, 2002. 454 с.
- 6. Курсовое проектирование деталей машин. Учеб. пособие/ С.А. Чернавский и др. Мн.: Высшая школа, 2000.-447 с.
- 7. Дунаев П.Ф., Леликов О.П. Конструирование узлов и деталей машин. Учеб. пособие. Мн.: Высшая школа, 2000.-447 с.
- 8. Курмаз Л.В., Скойбеда А.Т. Детали машин. Проектирование. Учеб пособие. Мн.: УП «Технопринт», 2002. 290 с.
- 9. Курсовое проектирование деталей машин/ В.Н. Кудрявцев, Ю.А. Державец, И.И. Арефьев и др.: Под общ. ред. В.Н. Кудрявцева: Учеб. пособие. Л.: Машиностроение, 1984. 400 с.
- 10. Конструирование и расчет валов. Подбор подшипников качения: метод. указ/ А.И. Столяров. Гомель: ГГТУ им. П.О. Сухого, 2006. 77 с.
- 11. Кузьмин А.В. и др. Расчеты деталей машин: Справ. пособие. Мн.: Выш. школа, $1986.-400~\rm c.$

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата