Практическая работа №1 Расчет привода ленточного конвейера

Цель работы: рассчитать приводную станцию ленточного конвейера.

Теоретическая часть

Ленточные конвейеры предназначены для непрерывного перемещения насыпных и мелкоштучных грузов в горизонтальном, наклонном и вертикальном направлениях. Они нашли широкое применение во всех отраслях народного хозяйства, промышленности, сельском хозяйстве, в горнодобывающей, металлургической промышленности и пр. благодаря своим достоинствам:

- непрерывность транспортировки, способствующая повышению производительности машин, которые работают в комплексе с ленточными конвейерами;
 - простота конструкции, надежность в работе и удобство обслуживания;
- возможность полной автоматизации с применением средств регулирования и контроля;
- возможность транспортирования грузов при углах наклона до 24°, а специальными конвейерами до 90°, что значительно сокращает транспортные коммуникации по сравнению с другими видами транспорта;
- возможность разгрузки перемещаемого груза в любом месте трассы конвейера.

Недостатки ленточных конвейеров: большая стоимость и недостаточная долговечность ленты, невозможность транспортирования грузов высокой температуры, липких, острокромочных и др.

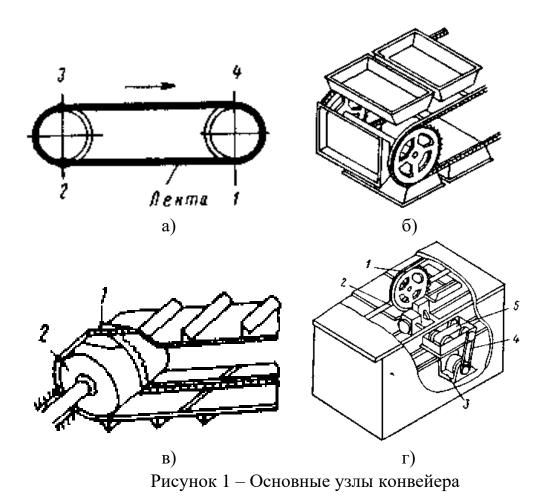
Конвейерная установка состоит из приводной станции, каркаса, натяжного приспособления и транспортирующего устройства, служащего одновременно тяговым и несущим органом конвейера.

В качестве транспортирующего устройства применяется прорезиненная хлопчатобумажная или брезентовая лента и т.д. шириной от 400 до 700 мм, натянутая на два барабана (рис. 1, a). Один барабан сообщает ленте движение, а другой создает натяжение ее между барабанами. Кроме того, в качестве тягового элемента применяют и втулочно-роликовую цепь с укрепленными на ней люльками (рис. 1, δ).

					МиТОМ.ПТУМЦ.Пр.№1.2021.Отчет					
Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата						
Разр	аб.	Болсун А.В			Лит. Лист Листов					
Про	вер.	Астапенко И.В.			Расчет привода ленточного	1 6		6		
Реце	енз.				•	ГГТУ	им. П.С). Сухого		
Н. К	онтр.				конвейера			•		
Утве	Утверд.					-	гр. МД-	-41		

Наиболее комбинированное широкое применение находит транспортирующее устройство, состоящее из цепи и брезентовой ленты (рис. 1, в). Цепь располагается посередине ленты и поддерживается прикрепленными к цепи прутками. Концы прутков лежат на опорной части каркаса конвейера, по которой перемещается лента. Как правило, применяют втулочнороликовую цепь с шагом 38 мм. Цепь надевают на звездочку 1, по обе стороны от которой имеются два свободно вращающихся барабана 2, поддерживающие рабочего разделяются Границы гнезда ленты деревянными поддерживающими перегородками, ленту направляющих Транспортная лента может состоять из отдельных пластин. В этом случае приводные звездочки имеют форму шестигранников.

Приводная станция конвейера (рис. 1, г) состоит из электродвигателя 3, вариатора (регулятора) скорости 5, редуктора 2, вала приводного барабана с ведущими звездочками 1. Электродвигатель соединен с вариатором скорости клиноременной передачей 4. Вариатор 5 связан с редуктором муфтой, а вал приводного барабана — зубчатой передачей. Скорость движения транспортной ленты определяется технологическими требованиями и зависит от вида выпускаемых изделий или среднерасчетного такта процесса.



Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

Расчет привода конвейера

Расчет привода конвейера включает определение общего передаточного отношения и мощности приводного электродвигателя.

Для определения общего *передаточного отношения* от двигателя к приводному барабану необходимо знать диаметр приводного барабана D_{δ} и скорость движения v транспортирующей ленты конвейера. По заданным или выбранным значениям линейной скорости ленты и диаметра приводного барабана (или звездочки) определяют частоту вращения приводного барабана (в об/мин).

$$n_{\tilde{o}} = \frac{v}{\pi \cdot D_{\tilde{o}}},\tag{1}$$

где v выражается в м/мин, а D_{δ} – в м.

Общее передаточное отношение приводной станции определяется

$$i_{o\delta ul} = n_{\partial e}/n_{\delta}, \tag{2}$$

где $n_{\partial s}$ — частота вращения приводного двигателя в об/мин.

Общий КПД при последовательном соединении механизмов равен произведению КПД отдельных механизмов:

$$\eta_{o\delta u_{\downarrow}} = \eta_{pem} \eta_{eap} \eta_{peo} \eta_{3y\delta} \eta_{\delta}, \tag{3}$$

где $\eta_{pem}=0.95;\ \eta_{вар}=0.95;\ \eta_{ped}=0.45...0.49;\ \eta_{3y\delta}=0.97;\ \eta_{\delta}=0.98-$ КПД ременной передачи, вариатора, червячного редуктора, зубчатой передачи и приводного барабана соответственно.

Мощность приводного двигателя станции конвейера определяют по формуле

$$N_{\partial \theta} = 1, 2 \cdot \frac{W_o v}{102 \eta_{o\delta uu} 60}, \text{ kBt}, \tag{4}$$

где W_o — расчетное тяговое усилие конвейера, H; v — линейная скорость конвейера, м/мин; $\eta_{oбщ}$ — общий КПД передаточных механизмов.

Тяговое усилие получают по формуле

$$W_o = S_{H\delta} - S_{c\delta} + W_{\delta}, \tag{5}$$

где $S_{H\delta}$ — натяжение ленты в точке набегания на приводной барабан (по рис. 1, а $S_{H\delta} = S_4$); $S_{c\delta}$ — натяжение ленты в точке сбегания с приводного барабана (по рис. 1, а $S_{c\delta} = S_1$); W_{δ} — сопротивление приводного барабана.

Сопротивление приводного барабана принимают равным 3...5 % от суммы сил натяжения, набегающей и сбегающей ветвей, т. е.

$$W_{\delta} = (0.03...\ 0.05)\ (S_{H\delta} + S_{c\delta}). \tag{6}$$

Натяжение сбегающей ветви ленты $S_{c\delta} = S_1$ определяется из следующих формул:

$$S_{H\delta} = S_{c\delta} e^{fa}$$
 или $S_4 = S_1 e^{fa}$, (7)

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

где f = 0.4 — коэффициент трения прорезиненной ленты о деревянный барабан; $a = \pi$ — угол охвата; e = 2.72.

Натяжение ленты на концах отдельных участков определяют по формуле

$$S_i = S_{i-1} + W_i. \tag{8}$$

Сопротивление ненагруженной ветви на участке 1-2 (W_{1-2}) определяется по формуле

$$W_{1-2} = q_{\pi} l_{1-2} f. (9)$$

Сопротивление нагруженной ветви на участке 3-4 (W_{3-4}) определяется по формуле

$$W_{3-4} = (q_n + q) l_{3-4} f, (10)$$

где q_n — вес участка ленты длиной 1 м; q — вес перемещаемого груза, приходящийся на 1 м ленты; l — расстояние между осями барабанов, м; f — коэффициент трения скольжения прорезиненной ленты по настилу (при деревянном настиле f = 0,4...0,7; при стальном f = 0,35...0,6).

Натяжение в точке 2 определяется по формуле

$$S_2 = S_1 + W_{1-2}. (11)$$

Сопротивление (W_{2-3}) на участке 2-3 определяется по формуле

$$W_{2-3} = S_2 \left(2,05 \frac{fd}{D} \sin \frac{\alpha}{2} + \frac{1,23\delta}{D^{1,3}} \right), \tag{12}$$

где d – диаметр вала натяжного барабана; D – диаметр натяжного барабана; α – угол охвата натяжного барабана; f – коэффициент трения в подшипниках скольжения (для вредных условий работы f = 0,2); δ – толщина ленты.

Натяжение в точке 3 определяется по формуле

$$S_3 = S_2 + W_{2-3}. (13)$$

Натяжение в точке 4 определяется по формуле

$$S_4 = S_3 + W_{3-4}. (14)$$

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

Задание

Требуется рассчитать приводную станцию ленточного конвейера шириной 0,5 м. Исходные данные приведены в таблице 1. Обе ветви ленты перемещаются по стальному настилу.

Таблица 1 – Исходные данные

№	ν,	$D=D_{\delta},$	$n_{\partial e}$,	δ , mm	<i>q</i> л, Н/м	<i>q</i> , Н/м	d, mm	<i>l</i> , м
варианта	м/мин	MM	об/мин	O, IVIIVI	q_{π} , 11/ M	q, 11/M	a, which	ι, Μ
1	0,2	300	1410	6	3,3	0,6	5,0	18
2	0,16	350	1500	6	3,3	0,7	5,0	20
3	0,1	320	1700	5	3,5	0,6	4,5	15
4	0,2	290	1200	7	4,0	0,8	4,8	17
5	0,3	285	1410	6	3,3	0,75	3,5	21
6	0,2	320	1600	5	3,0	0,5	5,3	16
7	0,3	300	2000	6	3,7	0,65	5,0	18
8	0,1	300	1200	6	3,4	0,6	5,0	13
9	0,2	280	1410	6	3,3	0,55	4,7	15
10	0,2	295	1350	5	3,2	0,5	3,9	10

Пример

Требуется рассчитать приводную станцию ленточного конвейера шириной 0,5 м. Исходные данные: расстояние между осями барабанов $\ell=18$ м; диаметры приводного и натяжного барабанов $D_{\delta}=D=300$ мм; нагрузки q=0,6 Н/м; толщина ленты $\delta=6$ мм; скорость ленты $\nu=0,2$ м/мин; вес транспортирующей ленты $q_{\pi}=3,3$ Н/м. Обе ветви ленты перемещаются по стальному настилу.

Решение

1. Силы натяжения ленты конвейера и силы сопротивления движению определяют методом обхода по контуру, для чего всю трассу разбивают на участки.

Натяжение в точке 1 (см. рис. 1, a) $S_1 = S_{c\bar{o}}$ пока неизвестно. Сопротивление на участке 1–2 определяется по формуле (8):

$$W_{1-2} = 18.3, 3.0, 5 = 29,7 \text{ H}.$$

Натяжение в точке 2:

$$S_2 = S_1 + 29,7 \text{ H}.$$

Сопротивление на участке 2–3:

$$W_{2-3} = S_2 \left(2,05 \frac{fd}{D} \sin \frac{\alpha}{2} + \frac{1,23\delta}{D^{1,3}} \right) = 0,55S_1 + 1,63 \text{ H}.$$

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

Натяжение в точке 3:

$$S_3 = S_2 + W_{2-3} = 1,055 \cdot S_1 + 31,33 \text{ H}.$$

Сопротивление на участке 3-4:

$$W_{3-4} = (q_n+q) l_{3-4} f = 18 \cdot (3,3+0,6) \cdot 0,5 = 36 \text{ H}.$$

Натяжение в точке 4:

$$S_4 = S_3 + W_{3-4} = 1.055 \cdot S_1 + 67.33 \text{ H}.$$

Натяжение сбегающей ветви ленты $S_{c\delta} = S_1$ определяется из следующих формул:

$$S_{H\delta} = S_{c6} e^{fa}$$
 или $S_4 = S_1 e^{fa}$,

где f=0,4 — коэффициент трения прорезиненной ленты о деревянный барабан; $a=\pi$ — угол охвата; e=2,72. Подставив численные значения, получим $1,055\cdot S_1+67,33=S_12,72^{0,4\pi}$,

откуда

$$S_1 = \frac{67,33}{2,72^{1,25} - 1.055} = 34,7 \text{ H}.$$

Сопротивление приводного барабана (коэффициент сопротивления κ_{δ} = 0.04):

$$W_{np} = \kappa_{\delta} \cdot (S_{H\delta} + S_{c\delta}) = 0.04 \cdot (67.33 + 34.7) = 4.07 \text{ H}.$$

2. Окружное тяговое усилие W_o на приводном барабане определяем по формуле (5):

$$W_o = S_4 - S_1 + W_{np} = 103,94 - 34,7 + 4,07 = 73,31 \text{ H}.$$

3. Число оборотов барабана определяется по заданной линейной скорости и диаметру приводного барабана:

$$n_{\tilde{o}} = \frac{v}{\pi \cdot D_{\tilde{o}}} = \frac{0.2}{0.3 \cdot \pi} = 0.212 \text{ об/мин.}$$

- 4. Общее передаточное отношение при $n_{\partial s}=1410$ об/мин составляет $i_{o \delta u \mu}=n_{\partial s}/n_{\delta}=1410/0,212=6650.$
- 5. Общий КПД приводной станции конвейера находится по формуле (3): $\eta_{oбиц} = \eta_{pem}\eta_{вap}\eta_{peo}\eta_{3yo}\eta_{\delta} = 0.95 \cdot 0.95 \cdot 0.45 \cdot 0.97 \cdot 0.98 = 0.38.$
- 6. Мощность двигателя приводной станции определяется по формуле (4):

$$N_{\partial 6} = 1, 2 \cdot \frac{W_o v}{102 \eta_{o \delta u u} 60} = 1, 2 \cdot \frac{73, 31 \cdot 0, 2}{102 \cdot 0, 38 \cdot 60} = 0,065 \text{ kBt.}$$

Учитывая возможность привода для нескольких секций, а также увеличение нагрузки во время пуска, мощность приводного двигателя принимают 0,4...0,5 кВт.

Практическая часть

					МиТОМ.
Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата	1,1111 01,11

№ варианта	<i>v</i> , м/мин	$D=D_{\delta},$	<i>n</i> _{∂в} , об/мин	δ , mm	<i>q</i> л, Н/м	<i>q</i> , Н/м	d, MM	<i>l</i> , м
3	0,1	320	1700	5	3,5	0,6	4,5	15

1. Определить натяжение в точке 1,1-2:

$$W_{1-2} = 15.3, 3.0, 5 = 26,25 \text{ H}.$$

2. Натяжение в точке 2:

$$S_2 = S_1 + W_{1-2} = S_1 + 26,25 \text{ H}.$$

3. Сопротивление на участке 2-3:

$$W_{2-3} = S_2 \left(2,05 \frac{fd}{D} \sin \frac{\alpha}{2} + \frac{1,23\delta}{D^{1,3}} \right) = 0,55S_1 + 1,63 \text{ H}.$$

4. Натяжение в точке 3:

$$S_3 = S_2 + W_{2-3} = 1,033 \cdot S_1 + 27,116 \text{ H}.$$

5.Сопротивление на участке 3-4:

$$W_{3-4} = (q_n + q) l_{3-4} f = 15 \cdot (3.5 + 0.6) \cdot 0.5 = 30.75 \text{ H}.$$

6. Натяжение в точке 4:

$$S_4 = S_3 + W_{3-4} = 1,055 \cdot S_1 + 57,866 \text{ H}.$$

7. Натяжение сбегающей ветви ленты $S_{c\delta} = S_1$ определяется из следующих формул:

$$S_{H\delta} = S_{c6} e^{fa}$$
 или $S_4 = S_1 e^{fa}$,

где f = 0.4 — коэффициент трения прорезиненной ленты о деревянный барабан; $a = \pi$ — угол охвата; e = 2.72. Подставив численные значения, получим

$$1,033 \cdot S_1 + 57,866 = S_1 2,72^{0,4\pi},$$

откуда

$$S_1 = \frac{57.866}{2,72^{1,25} - 1.033} = 23,522$$

8.Сопротивление приводного барабана (коэффициент сопротивления κ_{δ} = 0,04):

$$W_{np} = \kappa_{\delta} \cdot (S_{H\delta} + S_{c\delta}) = 0.04 \cdot (57,866 + 23,522) = 3,255 \text{ H}.$$

9. Окружное тяговое усилие W_o на приводном барабане определяем по формуле (5):

$$W_o = S_4 - S_1 + W_{np} = 55,048 - 23,522 + 3,255 = 34,781 \text{ H}.$$

10. Число оборотов барабана определяется по заданной линейной скорости и диаметру приводного барабана:

$$n_{\tilde{o}} = \frac{v}{\pi \cdot D_{\tilde{o}}} = \frac{0.2}{0.3 \cdot \pi} = 0.212 \text{ об/мин.}$$

11. Общий КПД приводной станции конвейера находится по формуле $\eta_{oбщ} = \eta_{pem}\eta_{вap}\eta_{peo}\eta_{3yo}\eta_{\delta} = 0.95 \cdot 0.95 \cdot 0.45 \cdot 0.97 \cdot 0.98 = 0.38.$

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата

12. Мощность двигателя приводной станции определяется по формуле (4):

$$N_{\scriptscriptstyle extstyle ABT} = 1.2 \, rac{W_o \, v}{102 n_{\scriptscriptstyle extstyle 0600}} = 1.2 \cdot rac{34,781 \cdot 0.1}{102 \cdot 0.38 \cdot 60} = 0.00179 \; extrm{кВт}$$

Изм.	Лист	№ докум.	Подпись	Дата