2 вариант с коромыслом.

План положения строится согласно масштабным значениям после всех расчетов длин звеньев. Масштаб выбирается по наибольшему звену для которого выбирается значение длины в пределах 100-150 мм. То есть звено ВС из задания мы делим на 100-150 мм, в зависимости как убдет удобнее чертить. Часто это масштаб 0,002 или 0,004. То есть размеры механизма уменьшать в 2 или 4 раза. Если длина звена ВС к примеру 0,4 метра, то на чертеже надо 0,4 поделить на 100 (мм). Получим масштаб 0,004. Дальше рассчитываем длины остальных звеньев по примеру. Для начала построения плана положений по размерам проставляются стойки А и D. Затем под заданным углом надо провести сначала звено АВ. Из точки D пиркулем проводим дугу радиусом звена СD, далее из точки В проводим прямую длиной звена ВС к проведенной ранее дуге СD. Получаем план положения.

план положения

Определяем масштабный коэффициент плана положения:

$$\mu_L = \frac{L_{BC}}{BC} = \frac{0.35}{140} = 0.0025 \frac{M}{MM}$$

длины остальных звеньев:

$$AB = \frac{L_{AB}}{\mu_L} = \frac{0.1}{0.0025} = 40 \text{ mm}, \ CD = \frac{L_{CD}}{\mu_L} = \frac{0.25}{0.0025} = 100 \text{ mm},$$

$$d = \frac{L_d}{\mu_L} = \frac{0.3}{0.0025} = 120 \text{ MM}, \ h = \frac{L_h}{\mu_L} = \frac{0.05}{0.0025} = 20 \text{ MM}.$$

план скоростей

Скорость точки В: $\vec{\upsilon}_{\scriptscriptstyle B} = \vec{\upsilon}_{\scriptscriptstyle A} + \vec{\upsilon}_{\scriptscriptstyle BA}$, $\vec{\upsilon}_{\scriptscriptstyle BA} \perp AB$

$$\upsilon_{\scriptscriptstyle B} = \omega_{\scriptscriptstyle AB} \cdot L_{\scriptscriptstyle AB} = 10 \cdot 0, 1 = 1 \, \text{M/c}$$

масштабный коэффициент плана скоростей:

$$\mu_{v} = \frac{v_{B}}{pb} = \frac{1}{100} = 0.01 \frac{M \cdot c^{-1}}{MM},$$

<u>где pb</u> - вектор, изображающий скорость точки В. Вектор (pb) выбирается произвольной длины но так, чтобы масштабный коэффициент был ровным числом, как например тут 1,6 делится на 80 или на 160 красиво). Если скорость например получится 1,5 то длина вектора удобно

брать 75 мм. Если скорость точки В 1 м/с то удобно брать 100 мм. Вектор (рв) проводиться перпендикулярно звену АВ в сторону вращения кривошипа (вращение задает преподаватель, обычно это против часовой стрелки). Далее строится точка С.

Строим точку С:
$$\begin{cases} \vec{v}_{\scriptscriptstyle C} = \vec{v}_{\scriptscriptstyle B} + \vec{v}_{\scriptscriptstyle CB} \\ \vec{v}_{\scriptscriptstyle C} = \vec{v}_{\scriptscriptstyle D} + \vec{v}_{\scriptscriptstyle CD} \end{cases}, \qquad \begin{cases} \vec{v}_{\scriptscriptstyle CB} \perp BC \\ \vec{v}_{\scriptscriptstyle D} = 0, \ \vec{v}_{\scriptscriptstyle CD} \perp CD \end{cases}$$

<u>Через точку (b) на плане скоростей проводим прямую, перпендикулярную звену BC, а через полюс проводим прямую, перпендикулярную звену CD. На пересечении этих прямых получаем искомую точку (c).</u>

Скорость точки С:

$$v_C = pc \cdot \mu_V = 101 \cdot 0.01 = 1.01 \, \frac{M}{C}$$

Скорости центров масс:

$$\upsilon_{S2} = ps_2 \cdot \mu_V = 101 \cdot 0.01 = 1.01 \frac{M}{c}$$

$$\upsilon_{S3} = ps_3 \cdot \mu_V = 101 \cdot 0.01 = 1.01 \frac{M}{c}$$

$$\upsilon_{S4} = ps_4 \cdot \mu_V = 101 \cdot 0.01 = 1.01 \frac{M}{c}$$

Угловые скорости звеньев:

$$\omega_{3} = \frac{\upsilon_{BC}}{L_{BC}} = \frac{(bc) \cdot \mu_{\upsilon}}{L_{BC}} = \frac{45 \cdot 0.01}{0.35} = 1.286 \quad pad/c$$

$$\omega_{4} = \frac{\upsilon_{C}}{L_{CD}} = \frac{1.01}{0.3} = 3.37 \quad pad/c$$

Ускорения

Ускорение точки В: $a_B = a_{BA}^n = \omega_{AB}^2 \cdot L_{AB} = 12^2 \cdot 0,1 = 14,4$ M/c^2

Определяем масштабный коэффициент плана ускорений:

$$\mu_a = \frac{a_B}{\pi b} = \frac{14.4}{72} = 0.2 \frac{M \cdot c^{-2}}{MM}$$

Точку С найдем, решая графически систему уравнений:

$$\begin{cases} \vec{a}_C = \vec{a}_B + \vec{a}_{CB}^n + \vec{a}_{CB}^\tau \\ \vec{a}_C = \vec{a}_D + \vec{a}_{CD}^n + \vec{a}_{CD}^\tau \end{cases}$$

$$a_{CB}^{n} = \omega_{3}^{2} \cdot L_{CB} = 0 \ \text{M/c}^{2}, \quad b\vec{n}_{CB} = \frac{a_{CB}^{n}}{\mu_{a}} = 0 \ \text{MM}$$

$$a_{CD}^n = \omega_4^2 \cdot L_{CD} = 4^2 \cdot 0.3 = 4.8 \text{ m/c}^2, \quad d\vec{n}_{CD} = \frac{a_{CD}^n}{\mu_a} = \frac{4.8}{0.2} = 24 \text{ mm}$$

Ускорение точки С:

$$a_C = \pi c \cdot \mu_a = 24 \cdot 0.2 = 4.8 \text{ m/c}^2$$

Ускорение центров масс:

$$a_{S2} = \pi s_2 \cdot \mu_a = 36 \cdot 0.2 = 7.2 \text{ m/c}^2$$

$$a_{S3} = \pi s_3 \cdot \mu_a = 48 \cdot 0.2 = 9.6 \text{ m/c}^2$$

$$a_{S4} = \pi s_4 \cdot \mu_a = 12 \cdot 0.2 = 2.4 \text{ M/c}^2$$

Угловые ускорения

$$\varepsilon_3 = \frac{a_{CB}^{\tau}}{L_{CB}} = \frac{(n_{CB}c) \cdot \mu_a}{L_{CB}} = \frac{48 \cdot 0.2}{0.2} = 48 \ pad/c^2$$

$$\varepsilon_4 = \frac{a_{CD}^{\tau}}{L_{CD}} = \frac{(n_{CD}c) \cdot \mu_a}{L_{CD}} = \frac{0 \cdot 0.2}{0.3} = 0 \quad pad/c^2$$