

Московский государственный университет имени М. В. Ломоносова Факультет вычислительной математики и кибернетики Кафедра системного анализа

Отчет по компьютерному практикуму к курсу

«Стохастический анализ и моделирование»

Студент 415 группы Е. В. Гуров

Руководитель практикума к.ф.-м.н., доцент С. Н. Смирнов

Содержание

Задание 1	4
Формулировка задания	4
Генератор схемы Бернулли и биномиального распределения	4
Геометрическое распределение	ŀ
Свойство отсутствия памяти	6
Игра в орлянку	6
Задание 2	8
Формулировка задания	8
Датчик канторова распределения	8
Проверка корректности датчика и критерий Колмогорова	Ć
	10
Проверка однородности и критерий Смирнова	11
Математическое ожидание и дисперсия	12
Задание 3	1 4
Формулировка задания	14
Датчик экспоненциального распределения	14
Свойство отсутствия памяти	15
Случайная величина $Y=\min(X_1,X_2,\ldots,X_n)$	16
Датчик пуассоновского распределения	17
Датчик пуассоновского распределения как предел биномиального распре- деления	18
Проверка корректности датчика и критерий хи-квадрат Пирсона	19
Датчик стандартного нормального распределения методом моделирования	21
Критерий Фишера и t-критерий Стьюдента	22
Критерии Фишера и с-критерии Стьюдента	<i>L</i> 2
	24
	24
	24
Метод фон Неймана	
Сравнение времени работы	27
Задание 5	27
Формулировка задания	27
Закон больших чисел и центральная предельная теорема для нормального	
распределения	28
Доверительные интервалы для матожидания и дисперсии	29
Закон больших чисел и распределение Коши	30

Задание 6	32
Формулировка задания	32
Метод Монте-Карло	33
Метод квадратур	35
Задание 7	36
Формулировка задания	36
Метод случайного поиска	37
Метод имитации отжига	37
Оценка точности вычислений	39
Задание 8	40
Формулировка задания	40
Алгоритм решения	40
Задание 9	42
Формулировка задания	42
Винеровский процесс	43
Процесс Орнштейна-Уленбека	45
Задание 10	48
Формулировка задания	48
Добавление случайной ошибки	48
Фильтр Калмана	49
Задание 11	50
Формулировка задания	50
Первая интерпретация: система массового обслуживания	51
Вторая интерпретация: система массового обслуживания с циклической ин-	
тенсивностью и единичными скачками	52
Третья интерпретация: работа страховой компании	54
Список литературы	56

Задание 1

Формулировка задания

- 1. Реализовать генератор схемы Бернулли с заданной вероятностью успеха p. На основе генератора схемы Бернулли построить датчик для биномиального распределения.
- 2. Реализовать генератор геометрического распределения. Проверить для данного распределения свойство отсутствия памяти.
- 3. Рассмотреть игру в орлянку бесконечную последеовательность независимых испытаний с бросанием правильной монеты. Выигрыш S_n определяется как сумма по всем n испытаниями 1 и -1 в зависимости от выпавшей стороны. Проиллюстрировать (в виде ломанной) поведение нормированной суммы $Y(i) = S_i/\sqrt{n}$, как функцию от номера испытания $i = 1, \ldots, n$ для одной отдельно взятой траектории. Дать теоритическую оценку для Y(n) при $n \longrightarrow \infty$.

Генератор схемы Бернулли и биномиального распределения

Определение 1. Схемой Бернулли называется эксперимент, в котором проводится, вообще говоря, неограниченное количество испытаний. При этом каждому испытанию присваивается бинарный признак (успех -1 или неудача -0), и выполняются следующие требования:

- 1. отсутствие взаимного влияния;
- 2. воспроизводимость;
- 3. испытания проводятся в сходных условиях.

Определение 2. Случайная величина X, принимающая значение 1 c вероятностью p и значение 0 c вероятностью q = 1 - p, называется случайной величиной c распределением Бернулли(или бернуллиевской случайной величиной).

Для генератора схемы Бернулли реализуем генератор бернуллиевской случайной величины X. Для этого воспользуемся встроенным в библиотеку Numpy языка Python генератором равномерного распределения. Пусть тогда имеем случайную величину $Y \sim \mathbb{U}([0,1])$. В таком случае X можно представить в виде: $X = \mathbb{I}(Y < p)$, где $\mathbb{I}(Y = p)$ 0, индикаторная функция:

$$X = \mathbb{I}(Y < p) = \begin{cases} 1, & Y < p, \\ 0, & Y \ge p. \end{cases}$$

Генерация схемы Бернулли в таком случае будет происходить с помощью некоторого количества генераций бернуллиевской случайной величины.

Определение 3. Случайная величина X имеет биномиальное распределение c параметрами n и p ($X \sim \text{Bin}(n,p)$), если

$$\mathbb{P}(X = k) = C_n^k p^k (1 - p)^{n-k}, \quad k \in \mathbb{N} \cup \{0\}.$$

Случайную величину X обычно интерпретируют как число успехов в схеме из n испытаний Бернулли с вероятностью успеха p в каждом. Поэтому

$$X = \sum_{i=1}^{n} Y_i,$$

где $Y_i \sim \mathrm{Bern}(p)$, $i=1,\ldots,n$.

Промоделируем биномиальное распределение с параметрами $n=50,\,p=0.3$ с помощью генерации схемы Бернулли с n испытаниями:

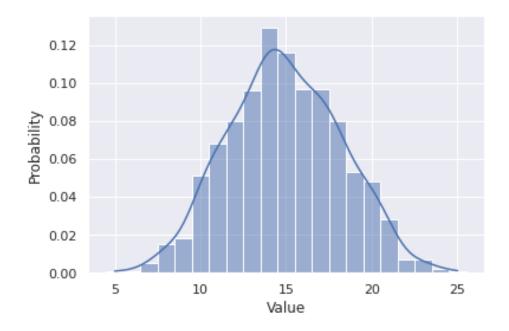


Рис. 1: Гистограмма биномиального распределения с p = 0.3, n = 50.

Геометрическое распределение

Определение 4. Случайная величина X имеет геометрическое распределение c параметром p ($X \sim \text{Geom}(p)$), если

$$\mathbb{P}(X = k) = (1 - p)^k p = q^k p \ , \ k \in \mathbb{N} \cup \{0\}.$$

Так же, как и в случае биномиального распределения, проводится некоторое количество испытаний Бернулли с одинаковой вероятностью успеха, до первого успеха. В качестве случайной величины с геометрическим распределением берется, как правило, количество неудач до первого успеха.

Свойство отсутствия памяти

Случайная величина с геометрическим распределением обладает так называемым свойством отсутствия памяти. Неформально оно означает, что в момент проведения очередного испытания Бернулли количество прошлых неудач не влияет на количество будущих. Формально же это свойство можно сформулировать как

Утверждение 1. Пусть $Y \sim \text{Geom}(p)$, тогда $\forall m, n \in \mathbb{N} \cup \{0\}$ справедливо:

$$\mathbb{P}(Y > m + n \mid Y \ge m) = \mathbb{P}(Y > n),$$

Доказательство. Рассмотрим левую часть равенства:

$$\mathbb{P}(Y > m+n \mid Y \ge m) = \frac{\mathbb{P}(Y > m+n, Y \ge m)}{\mathbb{P}(Y \ge m)} = \frac{\sum_{i=m+n+1}^{\infty} q^i p}{\mathbb{P}(Y \ge m)} = \frac{\sum_{i=m+n+1}^{\infty} q^i p}{\sum_{i=m+n+1}^{\infty} q^i p} = \frac{q^{m+n+1}}{q^m} = q^{n+1}.$$

С другой стороны, правая часть равна:

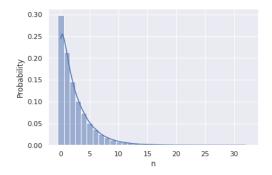
$$\mathbb{P}(Y > n) = \sum_{i=n+1}^{\infty} q^{i} p = p \frac{q^{n+1}}{1-q} = q^{n+1}.$$

Для демонстрации этого свойства в Python сгенерируем массив некоторого достаточного количества геометрических случаных величин. С помощью него построми гистограмму геометрического распределения (Puc. (2a)). Зафиксируем некоторое m, и построим гистаграмму распределения вектора геометрических случайных величин из первоначального набора, значения которых больше либо равны m. В результате увидим, что при достаточно большом количестве чисел в первоначальном наборе гистограммы двух распределений приблизительно совпадают (Puc. (2b)).

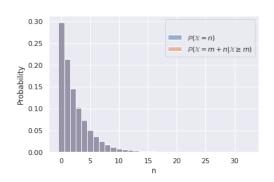
Игра в орлянку

Рассмотрим игру в орлянку. Для этого смоделируем последовательность случайных величин X_1, X_2, \ldots , где

$$X_i = \begin{cases} 1, & p = \frac{1}{2} \\ -1, & p = \frac{1}{2} \end{cases}, \quad i = 1, \dots, n.$$



(a) Гистограмма геометрического распределения при p=0.3



(b) Демонстрация свойства отсутствия памяти

Рис. 2

Тогда необходимая сумма представляется в виде:

$$Y(i) = \frac{X_1 + \dots + X_i}{\sqrt{n}}, \quad i = 1, \dots, n,$$

где n — общее число генераций.

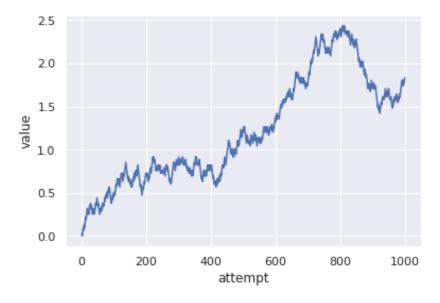


Рис. 3: Траектория суммы Y с n = 1000.

Оценим Y(n) при $n \to \infty$. Для этого сформулируем необходимую теорему.

Теорема 1 (Центральная предельная теорема). Пусть X_1, \ldots, X_n, \ldots есть бесконечная последовательность независимых одинаково распределенных случайных величин, имеющих конечное математическое ожидание μ и диспрерсию σ^2 . Пусть

 $ma\kappa \varkappa e$

$$S_n = \sum_{i=1}^n X_i$$

Tог ∂a

$$\frac{S_n - \mu n}{\sigma \sqrt{n}} \to \mathcal{N}(0, 1)$$

по распределению при $n \to \infty$, где N(0,1) — нормальное распределение с нулевым математическим ожиданием и стандартным отклонением, равным единице.

В случае игры Орлянки:

$$\mu = \mathbb{E}[X_i] = 0, \quad \sigma^2 = \mathbb{E}[(X_i - \mathbb{E}[X_i])^2] = 1, \quad i = 1, \dots, n$$

Тогда поолучим, что последовательность случайных величин

$$Y_n = Y(n) = \frac{S_n}{\sqrt{n}}$$

Удовлетворяет условиям теоремы 1. Таким образом получаем, что $Y(n) \to N(0,1)$.

Задание 2

Формулировка задания

- 1. Построить датчик сингулярного распределения, имеющий в качестве функции распределения канторову лесницу. С помощью критерия Колмогорова убедиться в корректности работы датчика.
- 2. Для канторовых случайных величин проверить свойство симметричности относительно $\frac{1}{2}$ (X и 1-X распределены одинаково) и самоподобия относительно деления на 3 (условное распределение Y при условии $Y \in [0,1/3]$ совпадает с распределением $\frac{Y}{3}$) с помощью критерия Смирнова.
- 3. Вычислить значение математическое ожидание и дисперсии для данного распределения. Сравнить теоритические значения с эмпирическими для разного объема выборок. Проиллюстрировать сходимость.

Датчик канторова распределения

Распределение, имеющее в качестве функции распределения канторову лестницу — это распределение сосредоточенное на канторовом множестве или канторово распределение. Рассмотрим алгоритм построения канторова множества:

Из единичного отрезка $C_0 = [0,1]$ удалим интервал (1/3,2/3). Оставшееся множество обозначим через C_1 . Множество $C_1 = [0,1/3] \cup [2/3,1]$ состоит из двух отрезков; удалим теперь из каждого отрезка его среднюю треть, и оставшееся множество обозначим через C_2 . Повторив эту процедуру опять, удаляя средние трети у всех

четырёх отрезков, получаем C_3 . Действуя аналогично далее получаем последовательность вложенных множеств $C_0\supset C_1\supset C_2\supset C_3\supset\dots$

Определение 5. Пересечение

$$C = \bigcap_{i=0}^{\infty} C_i$$

называется канторовым множеством

Из построения ясно, что канторово множество C можно определить как множество иррациональных чисел от нуля до единицы, представимое в троичной системе счисления лишь с помощью нулей и двоек. Это дает способ построения датчика канторова распределения.

$$X = \sum_{i=1}^{\infty} \frac{2}{3^i} \cdot Y_i, \quad i = 1, 2, \dots,$$
 (1)

где $Y_i \sim \text{Bern}(0.5)$.

Для программной реализации датчика в таком случае можно использовать конечные суммы достаточно большого числа слагаемых. Сгенерируем n канторовых случайных величин и построим функцию распределения получившейся выборки (Рис. (4)). Отметим, что в силу возможности реализации лишь конечных сумм в (1), среди параметров генератора присутствует ерs, имеющий смысл минимальной ширины ступеньки в канторовой лестице.

Проверка корректности датчика и критерий Колмогорова

Для проверки корректности построенного датчика воспользуемся критерием Колмогорова. Статистикой критерия является величина

$$D_n = \sup_{-\infty < x < \infty} |\hat{F}_n(x) - F(x)|, \tag{2}$$

где $\hat{F}_n(x)$ — это выборочная функция распределения, а F(x) — функция распределения элементов выборки. Теорема Гливенко-Кантели утверждает, что для произвольной функции распределения F(x) имеет место сходимость $D_n \xrightarrow{\text{п.н.}} 0$. Поэтому в случае, когда гипотеза соответствия верна, значение D_n для выборки достаточно большого размера слабо отклоняется от нуля.

Следующая теорема дает оценку для функции распределения величины $\sqrt{n}D_n$ и позволяет таким образом оценивать вероятность наблюдаемого отклонения эмпирической функции распределения от теоретической.

Теорема 2 (Теорема Колмогорова). Если функция распределения элементов выборки F(x) непрерывна, то для x > 0

$$\lim_{n \to \infty} \mathbb{P}(\sqrt{n}D_n \le x) = K(x) = 1 + 2\sum_{k=1}^{\infty} (-1)^k e^{-2k^2 x^2}.$$

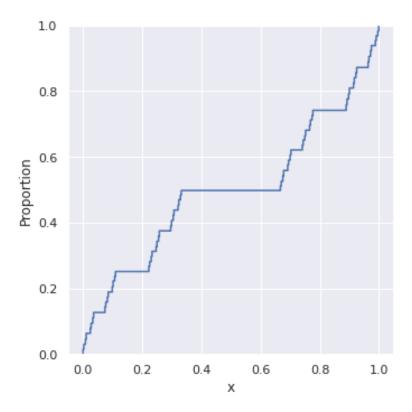


Рис. 4: Эмпирическая функция распределения сгенерированной выборки при n=100

Таким образом проверка соответствия распределения может быть сведена к проверке $K(\sqrt{n}D_n)$, где D_n формируется для конкретной выборки. При заданном уровне значимости α гипотеза соответствия принимается при условии $1-K(\sqrt{n}D_n)>\alpha$.

Так как функция распределения F(x) непрерывна и неубывает, а $\hat{F}_n(x)$ — кусочно-постоянна, то sup в (2) достигается в одной из точек разрыва функции \hat{F}_n . Отсюда получаем формулу для вычисления $D_n(x_1,\ldots,x_n)$ заданной выборки (x_1,\ldots,x_n) :

$$D_n(x_1, \dots, x_n) = \max_{1 \le i \le n} \left\{ \frac{i}{n} - F(x_{(i)}), F(x_{(i)}) - \frac{i-1}{n} \right\}.$$

3десь $x_{(i)}-i$ -ый элемент выборки, сортированной по возрастанию.

Свойство симметрии и самоподобия

Покажем свойство симметрии канторова распределения. Пусть имеется канторова случайная величина $X=\sum_{i=1}^{\infty}\frac{2}{3^i}Y_i$, где $Y_i\sim \mathrm{Bern}(0.5)$. Рассмотрим случайную

величину 1 - X:

$$1 - X = 1 - \sum_{i=1}^{\infty} \frac{2}{3^i} Y_i = \sum_{i=1}^{\infty} \frac{2}{3^i} - \sum_{i=1}^{\infty} \frac{2}{3^i} Y_i = \sum_{i=1}^{\infty} \frac{2(1 - Y_i)}{3^i} = \sum_{i=1}^{\infty} \frac{2}{3^i} Z_i.$$

Здесь $Z_i \sim \text{Bern}(0.5)$, поэтому случайные величины 1-X и X распределены одинаково.

Покажем свойство самоподобия относительно деления на 3. Рассмотрим условное распредление канторовой случайной величины X на отрезке $\left[0;\frac{1}{3}\right]$. Это будет соответствовать тому, что $Y_1=0$. В таком случае:

$$X = \sum_{i=2}^{\infty} \frac{2}{3^i} Y_i = \sum_{i=1}^{\infty} \frac{2}{3^{i+1}} Y_{i+1} = \{ Y_i = 0 \} = \frac{1}{3} \sum_{i=1}^{\infty} \frac{2}{3^i} Y_i = \frac{1}{3} X.$$

Проверка однородности и критерий Смирнова

Пусть даны два набора наблюдений x_1, \ldots, x_2 и y_1, \ldots, y_m , являющиеся реализациями некоторых наборов случайных величин X_1, \ldots, X_n и Y_1, \ldots, Y_m , относительно которых выполнены следующие утверждения:

- 1. Случайные величины X_1, \ldots, X_n независимы и имеют общую функцию распределения F(x).
- 2. Случайные величины Y_1, \ldots, Y_m независимы и имеют общую функцию распределения G(x).
- 3. Обе функции F и G неизвестны, но являются непрерывными.
- 4. Все компоненты случайного вектора $(X_1, \ldots, X_n, Y_1, \ldots, Y_m)$ независимы.

Определение 6. Два набора наблюдений, будем называть однородными, если для них выполнено:

$$G(x) = F(x)$$

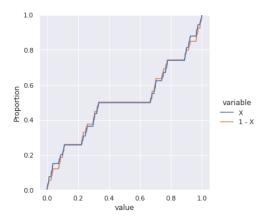
 $npu\ ecex\ x.$

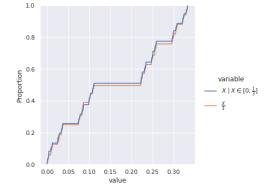
Для проверки гипотезы однородноси против альтернативы неоднородности в случае выполнения тверждениий (1)-(4) можно использовать критерий Смирнова, статистикой которого служит величина

$$D_{n,m} = \sup_{x} \left| \hat{F}_n(x) - \hat{G}_m(x) \right|,$$

где $\hat{F}_n(x)$, $\hat{G}_m(x)$ — выборочные функции распределения, то есть $D_{n,m}$ — расстояние в равномерной метрике между эмпирическими функциями выборок.

Следующая теорема аналогично теореме Колмогорова дает оценку для функции распределения статистики $\sqrt{\frac{nm}{n+m}}D_{n,m}$ и позволяет оценивать вероятность конкретного отклонения функций двух выборок.





(a) Эмпирические функции распределения выбокок из X и 1-X

(b) Эмпирические функции распределения выбокок из $X|X\in [0;\frac{1}{3}]$ и $\frac{X}{3}$

Рис. 5

Теорема 3 (теорема Смирнова). Если гипотеза однородности верна, то при выполнении условий (1)-(4), для x > 0 имеет место:

$$\lim_{n,m\to\infty} \mathbb{P}\left(\sqrt{\frac{nm}{n+m}}D_{n,m} \le x\right) = K(x),$$

где K(x) — функция распределения Колмогорова из Теоремы 2.

Значения статистики на реализациях x_1, \ldots, x_n и y_1, \ldots, y_m можно находить следующим способом:

$$D_{n,m} = \max \left\{ D_{n,m}^+, D_{n,m}^- \right\},\,$$

где

$$D_{n,m}^{+} = \sup_{x} (\hat{F}_{n}(x) - \hat{G}_{m}(x)) = \max_{1 \le i \le n} \left\{ \frac{i}{n} - \hat{G}_{m}(x_{(i)}) \right\},$$

$$D_{n,m}^{-} = \sup_{x} (\hat{G}_m(x) - \hat{F}_n(x)) = \max_{1 \le j \le m} \left\{ \frac{j}{m} - \hat{F}_n(y_{(j)}) \right\}.$$

Применим критерий Смирнова для проверки свойства симметрии. Для этого сформируем две выборки из распределений X и 1-X и применим для них критерий. Получим, что при n=1000, eps=0.00001 и уровне значимости $\alpha=0.05$ гипотеза однородности принимается. Выборочные функции распределения X и 1-X представлены на Рис. (5a). Аналогично поступим для проверки свойства самоподобия. Выборочные функции соответствующих величин представлены на Рис. (5b).

Математическое ожидание и дисперсия

Вычислим математическое ожидание и дисперсию рассматриваемой случайной величины. Как упоминалось ранее, F обладает свойством самоподобия, то есть при

 $0 < x < \frac{1}{3}$ выполнено соотношение $F(x) = \frac{F(3x)}{2}$, а при $\frac{2}{3} < x < 1$ имеет место равенство $F(x) = \frac{1}{2} + \frac{F(3x-2)}{2}$. Поэтому

$$\mathbb{E}[\xi] = \int_{-\infty}^{+\infty} x \ dF(x) = \int_{0}^{\frac{1}{3}} x \ dF(x) + \int_{\frac{2}{3}}^{1} x \ dF(x) = \frac{1}{2} \int_{0}^{\frac{1}{3}} x \ dF(3x) + \frac{1}{2} \int_{\frac{2}{3}}^{1} x \ d(\frac{1}{2} + F(3x - 2)).$$

Далее введем замену y = 3x в первом интеграле и y = 3x - 2 во втором интеграле:

$$\begin{split} \mathbb{E}[\xi] &= \frac{1}{2} \int\limits_{0}^{1} \frac{y}{3} \ dF(y) + \frac{1}{2} \int\limits_{0}^{1} \frac{y+2}{3} \ dF(y) = \\ &= \frac{1}{6} \int\limits_{0}^{1} y \ dF(y) + \frac{1}{6} \int\limits_{0}^{1} y \ dF(y) + \frac{1}{3} \int\limits_{0}^{1} dF(y) = \frac{1}{3} \mathbb{E}[\xi] + \frac{1}{3}. \end{split}$$

Таким образом, получаем $\mathbb{E}[\xi] = \frac{1}{2}$.

Аналогичным способом с использованием свойства самоподобия вычислим дисперсию величины ξ , используя вычисленное значения математического ожидания.

$$\mathbb{E}[\xi^2] = \int_0^{\frac{1}{3}} x^2 dF(x) + \int_{\frac{2}{3}}^1 x^2 dF(x) = \frac{1}{2} \int_0^1 \left(\frac{y}{3}\right)^2 dF(y) + \frac{1}{2} \int_0^1 \left(\frac{y+2}{3}\right)^2 dF(y) =$$

$$= \frac{1}{9} \mathbb{E}[\xi^2] + \frac{2}{9} \mathbb{E}[\xi] + \frac{2}{9} = \frac{1}{9} \mathbb{E}[\xi^2] + \frac{1}{9} + \frac{2}{9}.$$

То есть имеем $\mathbb{E}[\xi^2] = \frac{3}{8}$. Таким образом, получаем значение дисперсии $\mathbb{D}[\xi] = \frac{3}{8} - \left(\frac{1}{2}\right)^2 = \frac{1}{8}$.

На Рис. (6) демонстрируется сходимость выборочного матожидания и выборочной дисперсии к их теоретическим значениям, вычисленным выше, при увеличении размера выборки.

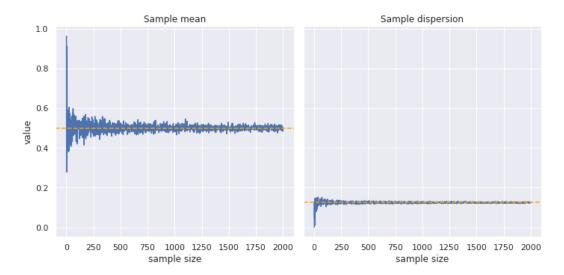


Рис. 6: Сходимость выборочных значений матожидания и дисперсии к теоретическим.

Задание 3

Формулировка задания

- 1. Построить датчик экспоненциального распределения. Проверить для данного распределения свойство отсутствия памяти. Пусть X_1, X_2, \ldots, X_n независимо экспоненциально распределенные с. в. с параметрами $\lambda_1, \lambda_2, \ldots, \lambda_n$ соответственно. Найти распределение случайной величины $Y = \min(X_1, X_2, \ldots, X_n)$.
- 2. На основе датчика экспоненциального распределения построить датчик пуассоновского распределения.
- 3. Построить датчик пуассоновского распределения как предел биномиального распределения. С помощью критерия хи-квадрат Пирсона убедиться, что получен датчик распределения Пуассона.
- 4. Построить датчик стандартного нормального распределения методом моделирования случайных величин парами с переходом в полярные координаты. Проверить при помощи t-критерия Стьюдента равенство математических ожиданий, а при помощи критерия Фишера равенство дисперсий.

Датчик экспоненциального распределения

Определение 7. Случайная величина X имеет экспоненциальное распределение c параметром $\lambda > 0$, если ее функция распределения имеет вид:

$$F_X(x) = \begin{cases} 1 - e^{-\lambda x}, & x \ge 0, \\ 0, & x < 0. \end{cases}$$
 (3)

Теорема 4 (Метод обратной функции). Пусть функция распредления F имеет обратную F^{-1} . Тогда функцией распределения случайной величины

$$X = F^{-1}(Y),$$

где $Y \sim \mathbb{U}[0,1]$, является F.

$$F_X(x) = \mathbb{P}(X < x) = \mathbb{P}(F^{-1}(Y) < x) = \mathbb{P}(Y < F(x)) = F(x).$$

В случае экспоненциального распределения функция распределения (3) удовлетворяет условиям теоремы и обратная к ней легко выражается:

$$F_X^{-1}(y) = -\frac{1}{\lambda} \ln(1-y).$$

Суперпозиция F(Y),где $Y \sim \mathbb{U}[0,1]$ является случайной величиной, имеющей экспоненциальное распределение с параметром λ :

$$X = -\frac{1}{\lambda}\ln(1 - Y) \sim \text{Exp}(\lambda).$$

На Рис. (7) приведено сравнение полученной эмпирически, с помощью построенного датчика, плотности экспоненциального распределения и его теоретической плотности, представимой в виде:

$$p(x) = \lambda e^{-\lambda x}$$

при $\lambda = 0.5$.

Свойство отсутствия памяти

Экспоненциальное распределение, как и его дискретный аналог — геометрическое, обладает свойством отсутствия мапяти, которое в данном случае можно сформулировать как

Утверждение 2. Случайная величина $X \sim \text{Exp}(\lambda)$ обладает свойством отсутствия памяти, то есть $\forall s, t \geq 0$ следует, что

$$\mathbb{P}(X \ge s + t \mid X \ge t) = \mathbb{P}(X \ge s). \tag{4}$$

Доказательство.

$$\mathbb{P}(X \geq s+t \mid X \geq t) = \frac{\mathbb{P}(X \geq s+t, X \geq t)}{\mathbb{P}(X \geq t)} = \frac{\mathbb{P}(X \geq s+t)}{\mathbb{P}(t \geq t)} = \mathbb{P}(X \geq s).$$

Таким образом, получаем:

$$\mathbb{P}(X \ge s + t) = \mathbb{P}(X \ge t)\mathbb{P}(X \ge s). \tag{5}$$

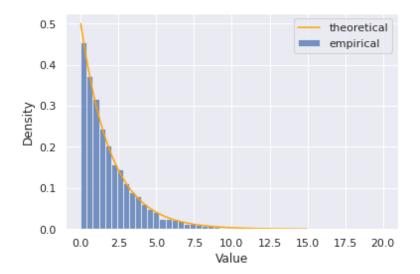


Рис. 7: Эмпирическая и теоретическая плотности экспоненциального распределения при $\lambda=0.5$.

Для экспоненциально распределенной случайной величины верно, что:

$$\mathbb{P}(X \ge t) = 1 - F_X(t) = e^{-\lambda t}, \quad \mathbb{P}(X \ge s + t) = e^{-\lambda(s+t)}.$$

Следовательно, для (5) выполняется:

$$e^{-\lambda(s+t)} = e^{-\lambda s}e^{-\lambda t}$$
.

Следовательно, экспоненциальное распределение обладает свойством отсутствия памяти. \Box

На Рис.(8), аналогично геометрическому распределению, данное свойство проиллюстрировано эмпирически.

Случайная величина $Y = \min(X_1, X_2, \dots, X_n)$

Утверждение 3. Пусть X_1, X_2, \ldots, X_n — независимые экспоненциально распределённые случайные величины с параметрами $\lambda_1, \lambda_2, \ldots, \lambda_n$ соответственно. Тогда случайная величина $Y = \min(X_1, X_2, \ldots, X_n) \sim \operatorname{Exp}\left(\sum_{i=1}^n \lambda_i\right)$.

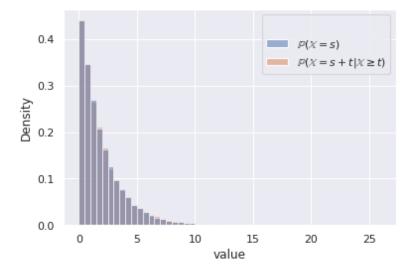


Рис. 8: Эмпирическая иллюстрация свойства отсутствия памяти при t=2.

Доказательство.

$$\begin{split} F_Y(x) &= \mathbb{P}(Y \leq x) = 1 - \mathbb{P}(Y > x) = 1 - \mathbb{P}(\min(X_1, X_2, \dots, X_n) > x) = \\ &= 1 - \mathbb{P}(X_1 > x, X_2 > x, \dots, X_n > x) = \{X_1, X_2, \dots, X_n \text{ независимы}\} = \\ &= 1 - \mathbb{P}(X_1 > x) \cdot \mathbb{P}(X_2 > x) \cdot \dots \mathbb{P}(X_n > x) = \\ &= 1 - (1 - F_{X_1}(x)) \cdot (1 - F_{X_2}(x)) \cdot \dots \cdot (1 - F_{X_n}(x)) = \\ &= 1 - e^{-\lambda_1 x} \cdot e^{-\lambda_2 x} \cdot \dots \cdot e^{-\lambda_n x} = 1 - e^{-\left(\sum_{i=1}^n \lambda_i\right) x}. \end{split}$$

Эмпирическая демонстрация этого факта для n=4, и случайно сгенерированных в интервале от 0 до 0.1 параметров λ_i приведена на Puc.(9).

Датчик пуассоновского распределения

Определение 8. Случайная величина X имеет распределение Пуассона c параметром $\lambda > 0$, если

$$\mathbb{P}(X = k) = \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda}, \quad k \in \mathbb{N} \cup \{0\}.$$

Удобный метод построения датчика пуассоновского распределения даёт следующая

Теорема 5. 1 Пусть $X_1, X_2, \ldots, X_n, \ldots \sim Exp(\lambda)$ — независимые одинаково распредленные случайные величины. Тогда случайная величина, определенная следую-

¹Доказательство теоремы можно найти в [2] на стр. 34.

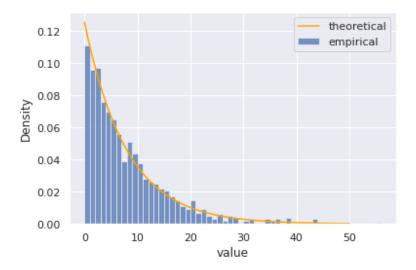


Рис. 9: Расределение $Y = \min(X_1, \dots, X_n)$.

щим образом:

$$Y = \max(n \mid S_n = X_1 + X_2 + \dots + X_n < 1)$$

имеет распределение Пуассона с параметром λ . При этом полагается Y=0, если таких n не существует.

Таким образом для моделирования случайной величины Пуассона можно последовательно генерировать показательные случайные величины, пока их сумма не станет больше единицы. Количество сгенерированных экспоненциальных величин минус один и будет значением пуассоновской случайной величины. На Рис. (10) изображено сравнение распределения выборки полученной с помощью построенного вышеописанным способом датчика и теоретической функции вероятности.

Датчик пуассоновского распределения как предел биномиального распределения

Другой способ моделирования пуассоновской случайной величины основывается на следующей предельной теореме, связывающей распределение Пуассона с биномиальным распределением. Пусть

$$P_n(k) = \begin{cases} C_n^k p^k q^{n-k}, & k = 0, 1, \dots, n, \\ 0, & k = n+1, n+2, \dots, \end{cases}$$

и пусть p является функцией от n, p = p(n).

Теорема 6 (Пуассона). 2 Пусть $p(n) \to 0, n \to \infty$, причем так, что $np(n) \to \lambda$, где

²Доказательство этой теоремы можно найти в [3] на стр. 90.

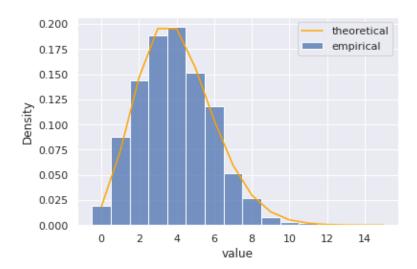


Рис. 10: Эмпирическая и теоретическая плотности распределения Пуассона при $\lambda=4$

 $\lambda > 0$. Тогда для любого $k = 0, 1, \ldots$

$$P_n(k) \to \frac{\lambda^k e^{-k}}{k!}, \quad k = 0, 1, \dots$$

Таким образом строить датчик распределения Пуассона с параметром λ можно с помощью датчика биномиального распределения при $p=\frac{\lambda}{n}$ и больших значениях n. На Рис.(11) проиллюстрировано достаточно хорошее совпадение распределений $\mathrm{Bin}\left(n,\frac{\lambda}{n}\right)$ и $\mathrm{Pois}(\lambda)$ при $n=10000,\lambda=10.$

Проверка корректности датчика и критерий хи-квадрат Пирсона

Проверим корректность построенного с помощью биномиального распределения датчика. Для этого воспользуемся криетрием хи-квадрат Пирсона, но для начала дадим необходимые определения.

Определение 9. Пусть случайные величины Z_1, \ldots, Z_k распределены по стандартному нормальному закону $\mathcal{N}(0,1)$ и независимы. Тогда распределние случайной величины $R_k^2 = Z_1^2 + \cdots + Z_k^2$ называют распределением хи-квадрат с k степенями свободы (кратко: $R_k^2 \sim \chi_k^2$).

Пусть X_1, \ldots, X_n — выборка из закона с функцией распределения F(x). Разобьем множество значений X_1 на N промежутков(возможно бесконечных) $\delta_j = (a_j, b_j], \quad j = 1, \ldots, N$. В случае дискретных распределений вместо промежутков значений можно рассматривать отдельные значения. Положим $p_j = \mathbb{P}(X_1 \in \delta_j)$, а

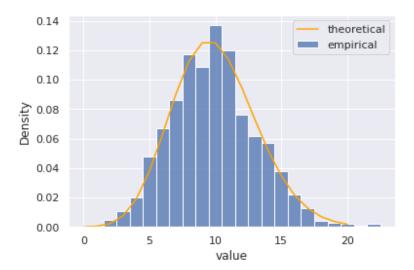


Рис. 11: Демонстрация предельного совпадения биномиального и пуассоновского распределений при $n=10000, \lambda=10.$

случайные величины ν_j — равными количеству элементов выборки в δ_j ($\nu_1 + \cdots + \nu_N = n$). Функция F неизвестна и проверяется гипотеза

$$H_0: F(x) = F_0(x),$$

где F_0 — заданная функция распределения. Если гипотеза верна, то согласно закону больших чисел частоты попадания в промежутки $\hat{p}_j = \frac{\nu_j}{n}$ при достаточно больших n должны быть близки к соответствующим вероятностям $p_j^0 = F_0(b_j) - F_0(a_j)$. В качетсве меры отклонения от гипотезы H_0 принимается статистика

$$X_n^2 = n \sum_{j=1}^N \frac{1}{p_j^0} (\hat{p}_j - p_j^0)^2 = \sum_{j=1}^N \frac{(\nu_j - np_j^0)^2}{np_j^0},$$

которая по сути является взвешенной суммой квадратов отклонений частот от гипотетических вероятностей. В силу центральной предельной теоремы каждое отклонение асимптотически нормально и имеет порядок малости $\frac{1}{\sqrt{n}}$, поэтому представляется правдоподобной следующая

Теорема 7. ³ Если $0 < p_j^0 < 1$, $j = 1, \ldots, N$, то при $n \to \infty$

$$X_n^2 \xrightarrow{d} \zeta \sim \chi_{N-1}^2$$
.

Здесь сходимость понимается в смысле сходимости по распределению. Аналогично теореме Колмогорова, данная теорема позволяет оценивать вероятность отклонения, задаваемого статистикой Пирсона, посчитанного для конкретной выборки и,

³Доказательство этой теоремы можно найти в [1] на стр. 274.

в зависимости от необходимого уровня значимости, принимать или отвергать гипотезу H_0 .

Датчик стандартного нормального распределения методом моделирования случайных величин парами с переходом в полярные координаты

Определение 10. Случайная величина X имеет нормальное распределение вероятностей с параметрами μ и σ^2 , $X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$ (μ — математическое ожидание X, σ^2 — дисперсия X), если ее плотность распределения задается формулой

$$p_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(x-a)^2}{2\sigma^2}}, \quad -\infty < x < +\infty.$$

Определение 11. Нормальное распределение с параметрами a = 0 и $\sigma^2 = 1$ называется стандартным нормальным распределением, и ее плотность распределения имеет следующий вид:

$$p_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}}, \quad -\infty < x < \infty.$$

Рассмотрим способ точного моделирования, базирующийся на нелинейном преобразовании пары независимых равномерно распределенных на [0,1] случайных величин η_1,η_2 в пару независимых $\mathcal{N}(0,1)$ случайных величин X,Y:

$$X = \sqrt{-2 \ln \eta_1} \cos(2\pi \eta_2), \quad Y = \sqrt{-2 \ln \eta_1} \sin(2\pi \eta_2)$$

Доказательство. Для независимых $\mathcal{N}(0,1)$ случайных величин X и Y плотность вектора (X,Y) служит

$$p_{(X,Y)}(x,y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}}e^{-\frac{x^2}{2}}\frac{1}{\sqrt{2\pi}}e^{-\frac{y^2}{2}} = \frac{1}{2\pi}e^{-\frac{x^2+y^2}{2}}.$$

Обозначим через R и Φ полярные координаты точки $(X,Y): X = R\cos\Phi, Y = R\sin\Phi$. Воспользуемся далее формулой преобразования плотности:

$$p_{\eta}(y) = |J(y)|p_{\xi}(f^{-1}(y)),$$

где
$$J(y) = \det \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1^{-1}}{\partial y_1} & \dots & \frac{\partial f_k^{-1}}{\partial y_1} \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial f_1^{-1}}{\partial y_k} & \dots & \frac{\partial f_k^{-1}}{\partial y_k} \end{pmatrix}$$
 — якобиан f^{-1} .

Находим (в данном случае якобиан замены равен r)

$$p_{(R,\Phi)}(r,\varphi) = \frac{1}{2\pi}e^{-\frac{r^2}{2}}r, \quad r > 0, \ 0 < \varphi < 2\pi.$$

Так как она распадается в произведение плотностей

$$p_R(r) = re^{-\frac{r^2}{2}} \mathbb{I}_{\{r>0\}} \text{ if } p_{\Phi}(\varphi) = \frac{1}{2\pi} \mathbb{I}_{\{0 < \varphi < 2\pi\}},$$

то R и Φ независимы. Интегрируя плотности, вычисляем функцию распределения

$$F_R(r)=1-e^{-rac{r^2}{2}},$$
 при $r\geq 0$ и $F_{\varPhi}(arphi)=rac{arphi}{2\pi},$ при $0\leq arphi\leq 2\pi.$

Методом обратной функции (Теорема 4) получаем формулы для моделирования случайных величин R и Φ : $R = \sqrt{-2 \ln \eta_1}$, $\Phi = 2\pi \eta_2$, которые остается подставить в формулы замены координат.

Будем генерировать стандартные номально-распределенные случайные величины с помощью полученных явно их выражений. Сравнение плотности полученной выборки и теоретической плотности приведено на Рис. (12).

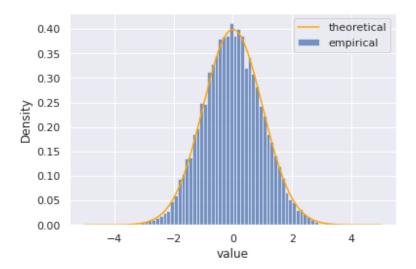


Рис. 12: Демонстрация совпадения сгенерированного стандартного нормального распределения с теоретическим при размере выборки n=10000.

Критерий Фишера и t-критерий Стьюдента

Проверим равенство дисперсий и матожиданий пары случайных величин построенных с помощью такого датчика. Для этого воспользуемся критерием Фишера и t-критерием Стьюдента.

Определение 12. Случайная величина ζ имеет F-распределение (Фишера-Спедекора) $c\ k_1\ u\ k_2\ cmenensmu\ csoбоды (обозначается <math>\zeta \sim F_{k_1,k_2}),\ ecnu$

$$\zeta = \left(\frac{1}{k_1}\xi\right) / \left(\frac{1}{k_2}\eta\right),\,$$

где $\xi \sim \chi_{k_1}^2, \ \eta \sim \chi_{k_2}^2, \ \xi \ u \ \eta$ независимы.

Определение 13. Пусть случайные величины Z и R_k^2 независимы и распределены согласно законам $\mathcal{N}(0,1)$ и χ_k^2 соответственно. Тогда распределение случайной величины $T_k = Z/\sqrt{R_k^2/k}$ называют распределением Стьюдента с k степенями свободы или t-распределением (кратко $T_k \sim t_k$).

Критерий Фишера по сути может быть сформулирован следующим образом. Если гипотеза $H': \sigma_1 = \sigma_2, \ \mu_1$ и μ_2 — любые верна, то статистика S_1^2/S_2^2 распределена по закону $F_{n-1,m-1}$. Здесь

$$S_1^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \overline{X})^2, \quad S_2^2 = \frac{1}{m-1} \sum_{i=1}^m (Y_i - \overline{Y})^2$$

— несмещенные оценки для дисперсий σ_1^2 и σ_2^2 . Это утверждение опирается на определение распределения Фишера и следующую теорему.

Теорема 8. ⁴ Для нормальной выборки $X_i \sim \mathcal{N}(\theta_1, \theta_2^2)$ Выборочное среднее $\overline{X} = \frac{1}{n} \sum X_i$ и выборочная дисперсия $S^2 = \frac{1}{n} \sum (X_i - \overline{X})^2$ независимы, причем $nS^2/\theta_2^2 \sim \chi_{n-1}^2$, а $\sqrt{n-1}(\overline{X}-\theta_1)/S \sim t_{n-1}$.

В силу этой теоремы $(n-1)S_1^2/\sigma_1^2 \sim \chi_{n-1}^2, \ (m-1)S_2^2/\sigma_2^2 \sim \chi_{m-1}^2,$ и следовательно формулировка критерия Фишера верна. Отметим, что критерий Фишера имеет двустороннюю критическую область, поэтому сравнение статистики для отвержения или принятия гипотезы в этом случае нужно проводить и с $\frac{\alpha}{2}$ - квантилью и с $1-\frac{\alpha}{2}$ - квантилью распределения Фишера-Снедекора.

Проверим теперь равенство математических ожиданий с помощью критерия Стьюдента. Обозначим неизвестную общую дисперсию через σ^2 . Так как распределение хи-квадрат является частным случаем гамма-распределения $(\chi_k^2 \sim \Gamma(k/2,1/2))$, получаем

$$\sigma^{-2} \left[(n-1)S_1^2 + (m-1)S_2^2 \right] \sim \chi_{n+m-2}^2.$$

Поскольку математическое ожидание закона χ^2_{n+m-2} равно n+m-2, статистика $S^2_{tot} = \left[(n-1)S_1^2 + (m-1)S_2^2 \right]/(n+m-2)$ несмещенно оценивает σ^2 по объединенной выборке.

При справедливости гипотезы $H'': \mu_1 = \mu_2$ ввиду независимости выборок имеем: $\overline{X} - \overline{Y} \sim \mathcal{N}(0, (1/n + 1/m)\sigma^2)$. Отсюда согласно определению закона Стьюдента:

$$T = \left(\overline{X} - \overline{Y}\right) \left/ \left(S_{tot}\sqrt{\frac{1}{n} + \frac{1}{m}}\right) = \sqrt{\frac{nm}{n+m}} \left(\overline{X} - \overline{Y}\right) \right/ S_{tot} \sim t_{n+m-2}.$$

Это приводит к критерию Стьдента, позволяющему проверить гипотезу H''. Отметим также, что данный критерий, как и критерий Фишера имеет двустороннюю критическую область.

⁴Доказательство этой теоремы можно найти в [1] на стр. 149.

Задание 4

Формулировка задания

- 1. Построить датчик распределения Коши.
- 2. На основе датчика распределения Коши с помощью метода фон Неймана построить датчик стандартного нормального распределения. При помощи функции normal probability plot убедиться в корректности построенного датчика и обосновать наблюдаемую линейную зависимость.
- 3. Сравнить скорость моделирования стандартного нормального распределения в заданях 3 и 4.

Датчик распределения Коши

Определение 14. Случайная величина X имеет распределение Коши с параметрами а и b, если ее функция распределения имеет вид:

$$F_X(x) = \frac{1}{\pi} \arctan\left(\frac{x-a}{b}\right) + \frac{1}{2}.$$

Плотность распределения Коши:

$$p_X(x) = \frac{1}{\pi} \frac{b}{(x-a)^2 + b^2}.$$

Функция распределения $F_X(x)$ обладает обратной, а значит в данном случае для моделирования распределения можно пользоваться методом обратной функции (Теорема (4)). Обратная функция для $F_X(x)$ равна $F_X^{-1}(y) = a + b \tan \left(\pi \left(y - \frac{1}{2}\right)\right)$. Следовательно, в качестве датчика распределения Коши можно построить датчик случайной величины $X = F_X^{-1}(Y)$, где $Y \sim U[0,1]$. На Рис.(13) продемонстрировано совпадение эмпирической и теоретической функций распределения для распределения Коши, полученного построенным датчиком.

Метод фон Неймана

Метод фон Неймана заключается в моделировании нормального распределения путём мажорирования плотностью распределения Коши с параметрами a и b. Для достижения наилучшей оценки, будем подбирать параметры a и b.

Плотность стандартного нормального распределения $p_1(x)$ и плотность распределения Коши $p_2(x)$ выглядят следующим образом:

$$p_1(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}}e^{-\frac{x^2}{2}},$$

$$p_2(x) = \frac{1}{\pi} \frac{b}{(x-a)^2 + b^2}.$$

При моделировании будем следовать алгоритму:

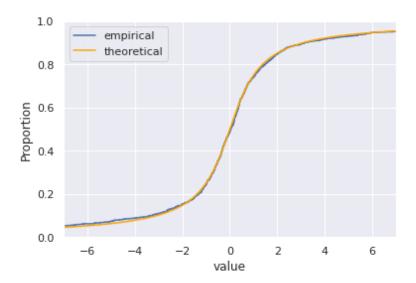


Рис. 13: Демонстрация совпадения эмпирической и теоретической функций распределения для распределения Коши. Размер выборки: n = 1000.

- 1. возьмем некоторое число k > 0, такое что $p_1(x) \le kp_2(x), \forall x \in \mathbb{R}$,
- 2. рассмотрим значение случайной величины $x = X, X \sim Cauchy(a, b),$
- 3. сгенерируем случайную величину $y = Y(x) \sim Bern\left(\frac{p_1(x)}{kp_2(x)}\right)$,
- 4. если y=1, то x значение из распределения с плотностью $p_1(x)$, иначе продолжаем моделирование, начиная с пункта 2).

Данный алгоритм работает тем быстрее, чем ближе отношение $\frac{p_1(x)}{kp_2(x)}$ к единице, поэтому в качестве k возьмем $k^* = \min_{a,b} \max_x \frac{p_1(x)}{p_2(x)}$. Рассмотрим отношение

$$\frac{p_1(x)}{p_2(x)} = \frac{\sqrt{\pi}}{\sqrt{2}b}e^{-\frac{x^2}{2}}\left((x-a)^2 + b^2\right).$$

Пусть a = 0. Рассмотрим вспомогательную функцию:

$$g(x) = e^{-\frac{x^2}{2}} (x^2 + b^2).$$

Найдем максимум этой функции:

$$g'(x) = e^{-\frac{x^2}{2}}x(2 - b^2 - x^2) = 0,$$

следовательно, точки экстремума:

$$\begin{cases} x = 0, |b| > \sqrt{2}, \\ x = \pm \sqrt{2 - b^2}, 0 < |b| \le \sqrt{2}. \end{cases}$$

Таким образом,

$$k* = \min \left\{ \min_{|b| > \sqrt{2}} \sqrt{\frac{\pi}{2}} b, \min_{0 < |b| < \sqrt{2}} \frac{\sqrt{2\pi}}{b} e^{\frac{b^2}{2} - 1} \right\}.$$

Поскольку k > 0, то и b > 0. Найдем максимум вспомогательной функции

$$h(b) = \frac{e^{\frac{b^2}{2} - 1}}{b} :$$

$$h'(b) = \frac{1 - b^2}{b^2} e^{\frac{b^2}{2} - 1},$$

следовательно, поскольку b>0, точкой экстремума является b=1. Получаем оптимум при $a^*=0,\,b^*=1$:

$$k^* = \min\left\{\sqrt{\pi}, \sqrt{\frac{2\pi}{e}}\right\} = \sqrt{\frac{2\pi}{e}}.$$

Докажем, что a = 0 — оптимальное значение параметра.

$$k^* = \min_{a,b} \max_{x} \left(\frac{\sqrt{\pi}}{\sqrt{2b}} e^{-\frac{x^2}{2}} \left((x-a)^2 + b^2 \right) \right) =$$

$$= \min_{a} \left\{ \min_{b > \sqrt{2}} \frac{p_1(x)}{p_2(x)} \Big|_{x=0}, \min_{0 < b \le \sqrt{2}} \frac{p_1(x)}{p_2(x)} \Big|_{x=\pm\sqrt{2-b^2}} \right\} >$$

$$> \min_{a} \left\{ \min_{b > \sqrt{2}} \frac{\sqrt{\pi}}{\sqrt{2b}} \left(a^2 + b^2 \right), \min_{0 < b \le \sqrt{2}} \left(\sqrt{2-b^2} + |a| \right) \right\}$$
 (6)

Минимум выражения достигается при a = 0.

Иллюстрация работы построенного датчика, использующая Python функцию scipy.stats.probplot, представлена на Puc. (14). На оси ординат откладываются точки выборки, на оси абсцисс — квантили стандартного нормального распределения. Прямой линии соответствует "точное"нормальное распределение, наилучшим образом приближающее, в смысле указанных осей, значения выборки. Видно, что полученная с помощью датчика Фон-Неймана выборка следует стандартному нормальному распределению.

Возьмем далее случайную величину $\xi \sim N(\mu, \sigma^2)$. Ее функция распределения

$$F_{\xi}(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \int_{-\infty}^{x} e^{-\frac{(t-\mu)^2}{2\sigma^2}} dt$$

Введем замену переменной $s=\frac{t-\mu}{\sigma}$. Тогда

$$F_{\xi}(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\frac{x-\mu}{\sigma}} e^{-\frac{s^2}{2}} ds = F\left(\frac{x-\mu}{\sigma}\right)$$

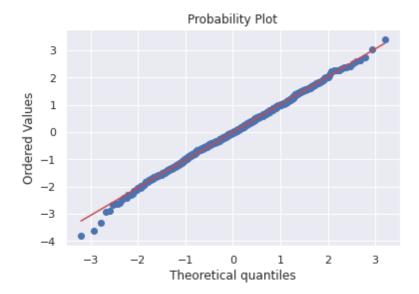


Рис. 14: Демонстрация совпадения построенного с помощью метода Фон-Неймана распределения со стандартным номральным при размере выборки n=1000.

где F(x) — функция стандартного нормального распределения.

Таким образом, квантили различных распределений связаны между собой линейно, что означает, что любую нормальную случайную величину $\xi \sim N(\mu, \sigma^2)$ можно представить в виде $\xi = \sigma \eta + \mu$, где $\eta \sim N(0,1)$, а прямая в функции probplot будет прямой со сдвигом μ и с коэффициентом наклона σ .

Сравнение времени работы

На Рис. (15) приведен график сравнения скорости работы датчика стандартного нормального распределения с моделированием случайных величин парами и датчика, построенного методом Фон-Неймана.

Задание 5

Формулировка задания

1. Пусть $X_i \sim N(\mu, \sigma^2)$. Убедиться эмпирически в справедливости ЗБЧ и ЦПТ, т.е. исследовать поведение суммы S_n и эмпирического распределения величины

$$\sqrt{n}\left(\frac{S_n}{n}-a\right).$$

2. Считая μ и σ^2 неизвестными, для пункта 1 построить доверительные интервалы для среднего и дисперсии.

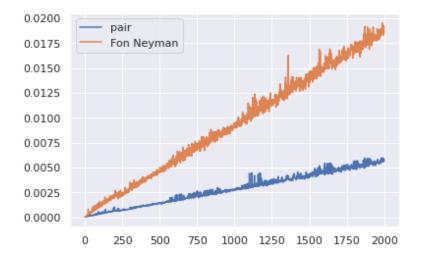


Рис. 15: Зависимость времени моделирования от размера генерируемой выборки.

3. Пусть $X_i \sim K(a,b)$ имеет распределение Коши со сдвигом a и масштабом b. Проверить эмпирически, как ведут себя суммы S_n/n . Результат объяснить, а также найти закон распределения данных сумм.

Закон больших чисел и центральная предельная теорема для нормального распределения

Пусть $X_i \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$. Исследуем поведение суммы $\frac{S_n}{n}$ и эмпирического распределения величины

$$\sqrt{n}\left(\frac{S_n}{n}-\mu\right).$$

Теорема 9 (Закон больших чисел). Пусть X_1, X_2, \ldots — независимые одинаково распределенные случайные величины, $\mathbb{E} X_i = \mu, \ \forall i \in \mathbb{N}, \ |\mu| < \infty, \ S_n = X_1 + \cdots + X_n.$ Тогда $\frac{S_n}{n} \xrightarrow[n \to \infty]{\mathbb{P}} \mu, \ m. \ e.$

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \mathbb{P}\left(\left|\frac{S_n}{n} - \mu\right| \ge \varepsilon\right) \xrightarrow[n \to \infty]{} 0.$$

Теорема 10 (Центральная предельная теорема). Пусть X_1, X_2, \ldots — независимые одинаково распределенные случайные величины, $0 < \mathbb{E} X_i^2 < \infty, \ \forall i \in \mathbb{N}, \ S_n = X_1 + \cdots + X_n$. Тогда

$$\mathbb{P}\left(\frac{S_n - \mathbb{E}S_n}{\sqrt{\mathbb{D}S_n}} \le x\right) \xrightarrow[n \to \infty]{} \Phi(x), \quad x \in (R),$$

где $\Phi(x)$ — функция стандартного нормального распределения:

$$\Phi(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{x} e^{-\frac{t^2}{2}} dt.$$

Доказательство этих теорем представлено в [3]. На рисунке (16) представлена иллюстрация сходимости из закона больших чисел. На рисунке (17) в свою очередь проиллюстрирована сходимость из центральной предельной теоремы.

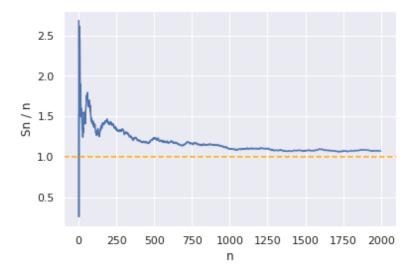


Рис. 16: Иллюстрация сходимости среднего S_n/n к матожиданию $\mu=1$ при увеличени n.

Доверительные интервалы для матожидания и дисперсии

Построим доверительные интервалы для матожидания и дисперсии, считая их неизвестными. Случайная величина

$$T = \frac{\overline{X} - \mu}{S/\sqrt{n}},$$

где

$$S^{2} = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} (X_{i} - \overline{X})$$

— уже встречавшаяся ранее, несмещенная оценка дисперсии, имеет распределение Стьюдента с n-1 степенями свободы. Тогда, в силу симметрии распределения, получим:

$$\mathbb{P}\left(-t_{1-\frac{\alpha}{2}} \le T \le t_{1-\frac{\alpha}{2}}\right) = 1 - \alpha$$

или же

$$\mathbb{P}\left(\overline{X} - t_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{S}{\sqrt{n}} \le \mu \le \overline{X} + t_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{S}{\sqrt{n}}\right) = 1 - \alpha,$$

что непосредственно дает доверительный интервал для матожидания с уровнем доверия $1-\alpha$.

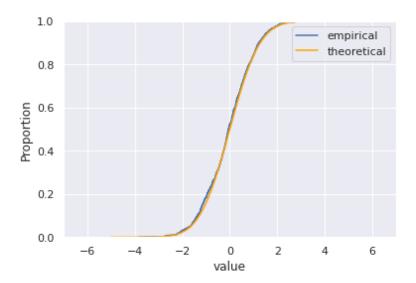


Рис. 17: Эмпирическая функция распределения величины $\frac{S_n - \mu * n}{\sigma \sqrt{n}}$ при n = 1000 и теоретическая функция распределения стандартного нормального распределения.

Для построения доверительного интервала для дисперсии рассмотрим случайную величину

$$H = \frac{(n-1)S^2}{\sigma^2},$$

имеющую распределение хи-квадрат χ^2_{n-1} с n-1 степенями свободы. В данном случае распределение уже не обладает свойством симметрии, поэтому будем брать $\frac{\alpha}{2}$ и $1-\frac{\alpha}{2}$ квантили. В таком случае получаем:

$$\mathbb{P}\left(\chi_{\frac{\alpha}{2}}^2 \le H \le \chi_{1-\frac{\alpha}{2}}^2\right) = 1 - \alpha$$

или

$$\mathbb{P}\left(\frac{(n-1)S^2}{\chi_{\frac{\alpha}{2}}^2} < \sigma^2 < \frac{(n-1)S^2}{\chi_{1-\frac{\alpha}{2}}^2}\right) = 1 - \alpha,$$

откуда немедленно получаем доверительный интервал для дисперсии с уровнем доверия $1-\alpha$.

Графики доверитльных интервалов для матожидания и дисперсии в зависимости от размера выборки, по которой они строятся изображены на Рис. (18) и Рис. (19) соответственно.

Закон больших чисел и распределение Коши

Исследуем вопрос справедливости закона больших чисел для последовательностей случайных величин Коши. Эмпирически можно сделать вывод, что в отличие

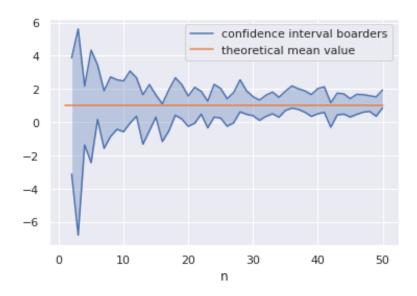


Рис. 18: Эволюция доверительного интервала для матожидания $\mu=1$ при увеличении n с уровнем доверия 95%.

от выборок из нормального распределения, сходимость к математическому ожиданию в данном случае отсутствует. Это можно объяснить тем, что у распределения Коши вовсе нет математического ожидания, а выборочное среднее в выборке из таких случайных величин также будет распределена по закону Коши. Иными словами, если $X_1, \ldots, X_n \sim C(a,b)$, то

$$\overline{X} = \frac{\sum_{i=1}^{n} X_i}{n} \sim C(a, b).$$

Это свойство доказывается с помощью характеристических функций.

Определение 15. Функция $\phi_X(t) = \mathbb{E} \, e^{itX}$ вещественного переменного t называется характеристической функцией случайной величины X.

Утверждение 4. *Характеристическая функция суммы независимых случайных* величин равна произведению функций слагаемых.

 \mathcal{A} оказательство. Если случайные величины X и Y независимы, то, по свойству математческих ожиданий получаем:

$$\phi_{X+Y}(t) = \mathbb{E} e^{it(X+Y)} = \mathbb{E} e^{itX} e^{itY} = \phi_X(t)\phi_Y(t).$$

Характеристическая функция однозначно задает распределение, то есть если две случайные величины имеют одинаковые характеристические функции, то их распределения совпадают. В таком случае, рассмотрим характеристическую функцию

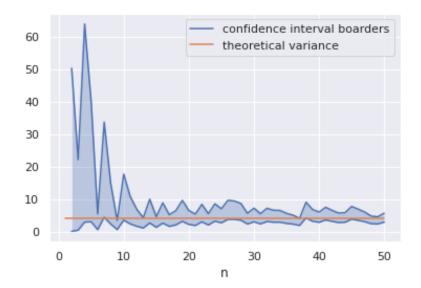


Рис. 19: Эволюция доверительного интервала для дисперсии $\sigma^2=4$ при увеличении n с уровнем доверия 90%.

выборочного среднего и учтем при этом, что для $X_i \sim C(a,b), \ \phi_{X_i} = e^{ait-b|t|}$.

$$\psi_{\overline{X}}(t) = \phi_{X_1 + \dots + X_n} \left(\frac{t}{n}\right) = \left(\phi_{X_1(\frac{t}{n})}\right)^n = \left(e^{\frac{ait - b|t|}{n}}\right)^n = \phi_{X_1}(t).$$

То есть получаем, что $\overline{X} \sim C(a,b)$. Отсутствие сходимости выборочного среднего проиллюстрировано на рисунке (20). На рисунке (21) проилюстрировано совпадение распределений Коши и выборочного среднего для выборки из распределения Коши(так называемого свойства устойчивости).

Задание 6

Формулировка задания

1. Посчитать интеграл

$$\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \cdots \int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{-\left(x_1^2 + \dots + x_{10}^2 + \frac{1}{2^7 \cdot x_1^2 \cdot \dots \cdot x_{10}^2}\right)}}{x_1^2 \cdot \dots \cdot x_{10}^2} dx_1 \dots dx_{10}$$

- методом Монте-Карло
- методом квадратур, сводя задачу к вычислению собственного интеграла Римана
- 2. Для каждого случая оценить точность вычислений.

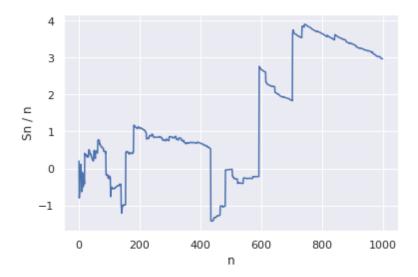


Рис. 20: Поведение среднего значения в выборке из распределений Коши с ростом размера выборки.

Метод Монте-Карло

Перепишем интеграл

$$\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \cdots \int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{-\left(x_1^2 + \dots + x_{10}^2 + \frac{1}{2^7 \cdot x_1^2 \cdot \dots \cdot x_{10}^2}\right)}}{x_1^2 \cdot \dots \cdot x_{10}^2} dx_1 \dots dx_{10}$$

в виде

$$\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \dots \int_{-\infty}^{\infty} f(x_1, \dots, x_{10}) g(x_1, \dots, x_{10}) dx_1 \dots dx_{10},$$

где

$$f(x) = \sqrt{\pi^{10}} \cdot \frac{e^{-\frac{1}{2^7 \cdot x_1^2 \cdot \dots \cdot x_{10}^2}}}{x_1^2 \cdot \dots \cdot x_{10}^2}, \quad g(x) = \frac{1}{\sqrt{\pi^{10}}} \cdot e^{-(x_1^2 + \dots + x_{10}^2)}.$$

Заметим, что g(x) является совместной плотностью распределения набора независимых случайных величин, имеющих нормальное распределение с параметрами 0 и $\frac{1}{2}$:

$$x = (x_1, \dots, x_{10}), \quad x_i \sim \mathcal{N}\left(0, \frac{1}{2}\right).$$

Тогда интеграл (1) можно записать в виде:

$$I = \mathbb{E}f(x_1, \dots, x_{10}), \quad x_i \sim \mathcal{N}\left(0, \frac{1}{2}\right).$$

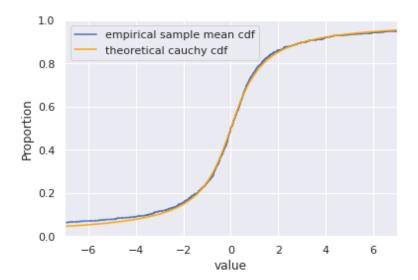


Рис. 21: Иллюстрация устойчивости распределения Коши: $\overline{X} \sim C(a,b)$. $a=0,\ b=1$

Рассмотрим выборку

$$x^{i} = (x_{1}^{i}, \dots, x_{10}^{i}), \quad x_{k}^{i} \sim \mathcal{N}\left(0, \frac{1}{2}\right), \quad k = \overline{1, 10}, \quad i = \overline{1, n}.$$

Согласно ЗБЧ выборочное среднее будет стремиться к математическому ожиданию, то есть:

$$\bar{f} = \frac{S_n}{n} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n f(x^i) \xrightarrow[n \to \infty]{} I.$$

Оценим погрешность метода Монте-Карло с помощью центральной предельной теоремы:

$$\mathbb{P}\left(\left|\frac{S_{n}}{n} - I\right| < \varepsilon\right) = \mathbb{P}\left(\left|\frac{S_{n} - nI}{n}\right| < \varepsilon\right) = \mathbb{P}\left(\left|\frac{S_{n} - nI}{\sigma\sqrt{n}}\right| < \frac{\sqrt{n}}{\sigma}\varepsilon\right) = \\
= \mathbb{P}\left(-\frac{\sqrt{n}}{\sigma}\varepsilon < \frac{S_{n} - nI}{\sigma\sqrt{n}} < \frac{\sqrt{n}}{\sigma}\varepsilon\right) = \Phi_{0}\left(\frac{\sqrt{n}}{\sigma}\varepsilon\right) - \Phi_{0}\left(-\frac{\sqrt{n}}{\sigma}\varepsilon\right) = \\
= \Phi_{0}\left(\frac{\sqrt{n}}{\sigma}\varepsilon\right) - \left(1 - \Phi_{0}\left(\frac{\sqrt{n}}{\sigma}\varepsilon\right)\right) = 2\Phi_{0}\left(\frac{\sqrt{n}}{\sigma}\varepsilon\right) - 1 = 2\Phi_{0}(x_{p}) - 1 = 1 - \alpha, \quad (7)$$

где

• $\Phi_0(x)$ — функция Лапласа или функция ошибок:

$$\Phi(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{x} e^{-\frac{t^2}{2}} dt,$$

- $x_p = \frac{\sqrt{n}}{\sigma} \varepsilon$ квантиль уровня p. Из (7) видно, что в данном случае $p = 1 \frac{\alpha}{2}$
- α уровень значимости.

Погрешность ε для соответствующего уровня значимости $\alpha=2-2\Phi_0(x_p)$ связана с x_p соотношением:

$$\varepsilon = \frac{\sigma x_p}{\sqrt{n}}.$$

Значение $\sigma > 0$ используем как значение выборочной дисперсии:

$$\sigma = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} f^{2}(x_{i}) - \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} f(x_{i})\right)^{2}.$$

В качестве уровня значимости возьмем $\alpha = 0.05$:

$$\mathbb{P}\left(\left|\frac{S_n}{n} - I\right| < \varepsilon\right) = 1 - \alpha = 0.95.$$

Ниже приведена таблица зависимости вычисленных значений интеграла и полученной погрешности при разном количестве испытаний:

Число испытаний	Результат	Погрешность	Время работы
10^{2}	133.0744	218.6706	0.0072
10^{3}	106.0557	69.5468	0.0627
10^{4}	111.0711	20.7890	0.5177
10^{5}	122.3331	6.9602	4.2440
10^{6}	124.8926	2.2344	42.1556
10^{7}	125.0400	0.7062	420.8312

Метод квадратур

Сведем задачу к вычислению собственного интеграла Римана. Для этого сделаем следующую замену переменных:

$$x_i = \operatorname{tg}\left(\frac{\pi}{2}t_i\right), t_i \in [0; 1].$$

Таким образом, по методу прямоугольников исходный интеграл приблизится значением:

$$I = \pi^{10} \int_{0}^{1} \dots \int_{0}^{1} \frac{\exp\left\{-\left(\sum_{k=1}^{10} \operatorname{tg}\left(\frac{\pi}{2}t_{k}\right)^{2} + \frac{1}{2^{7} \cdot \prod_{k=1}^{10} \operatorname{tg}\left(\frac{\pi}{2}t_{k}\right)^{2}}\right)\right\}}{\prod_{k=1}^{10} \operatorname{tg}\left(\frac{\pi}{2}t_{k}\right)^{2} \cdot \prod_{k=1}^{10} \cos\left(\frac{\pi}{2}t_{k}\right)^{2}} dt_{1} \dots dt_{10}.$$

Проведём равномерное разбиение отрезка [0,1] на N частей:

$$0 = t_0 < t_1 < \dots < t_N = 1, \quad t_i = \frac{i}{N}$$

Обозначим через $f(t_1,\ldots,t_{10})$ подынтегральную функцию интеграла I. Будем использовать метод средних прямоугольников. Для этого нам необходимо выбрать середины нашего разбиения:

$$y_i = \frac{t_i + t_{i-1}}{2}, \quad i = \overline{1, N}.$$

Тогда наш интеграл приближённо можно посчитать следующим образом:

$$I_N = \left(\frac{\pi}{N}\right)^{10} \sum_{i_1=1}^N \dots \sum_{i_{10}=1}^N f(y_{i_1}, \dots, y_{i_{10}}).$$

Оценка погрешности метода прямоугольников на равномерной сетке имеет следующий вид:

$$\varepsilon = \frac{h^2}{24}(b-a)\sum_{i,j=1}^{10} \max \left| f_{x_i,x_j}'' \right| = \frac{1}{6N^2}\sum_{i,j=1}^{10} \max \left| f_{x_i,x_j}'' \right|.$$

Приведем таблицу зависимости результата от количества точек разбиения отрезка:

N	Результат	Время работы
3	272.6029	0.363554
4	183.4886	49.3912
5	116.3903	455.3352

Задание 7

Формулировка задания

1. Методом случайного поиска найти минимальное значение функции f на множестве $A = \{x_1, x_2 : x_1^2 + x_2^2 \le 1\}$, т.е. $y = \min f(x)$, где

$$f(x) = x_1^3 \sin\left(\frac{1}{x_1}\right) + 10x_1 x_2^4 \cos\left(\frac{1}{x_2}\right)$$
 (8)

при $x_1 \neq 0$ и $x_2 \neq 0$, функция доопределяется по непрерывности при $x_1 = 0$ или $x_2 = 0$.

2. Методом имитации отжига найти минимальное значение функции Розенброка g в пространстве \mathbb{R}^2 , где

$$g(x) = (x_1 - 1)^2 + 100(x_2 - x_1^2)^2$$

3. Оценить точность. Сравнить результаты со стандартными методами оптимизации.

Метод случайного поиска

Возьмем единичный круг и сгенерируем на нём набор равномерно распределенных по нему точек. Найдем миниммальное значение.

Совместная плотность равномерного распределения случайных величин x_1, x_2 на единичном круге равна:

$$f_{x_1,x_2} = \begin{cases} \frac{1}{\pi}, & x_1^2 + x_2^2 \le 1, \\ 0, & \text{иначе.} \end{cases}$$
 (9)

В полярных координатах:

$$\begin{cases} x_1 = r\cos\varphi, & 0 \leqslant r \leqslant 1, \\ x_2 = r\sin\varphi, & 0 \leqslant \varphi \leqslant 2\pi. \end{cases}$$
 (10)

Таким образом, получим:

$$\mathbb{P}((x_1, x_2) \in A) = \iint_{x_1^2 + x_2^2 \le 1} \frac{1}{\pi} dx_1 dx_2 = \frac{1}{\pi} \int_0^1 r dr \int_0^{2\pi} d\varphi = \int_0^1 dr^2 \int_0^{2\pi} \frac{1}{2\pi} d\varphi.$$
 (11)

Сделаем замену

$$q = r^2, \ r = \sqrt{q}, \ q \in [0, 1].$$

Тогда выражение в (11) примет вид:

$$\mathbb{P}((x_1, x_2) \in A) = \int_{0}^{1} dq \int_{0}^{2\pi} \frac{1}{2\pi} d\varphi.$$
 (12)

Следовательно, x_1 и x_2 выражаются в виде:

$$\begin{cases} x_1 = \sqrt{q}\cos\varphi, & q \sim U[0, 1], \\ x_2 = \sqrt{q}\sin\varphi, & \varphi \sim U[0, 2\pi]. \end{cases}$$

Отметим, что данная функция имеет минимум на границе единичного круга, поэтому поиск можно сократить, генерируя случаные точки исключительно на границе области. На Рис. (22) изображен график функции и отмечена найденная с помощью алгоритма точка минимума.

Метод имитации отжига

Алгоритм основывается на имитации физического процесса, который происходит при кристаллизации вещества, в том числе при отжиге металлов. Предполагается, что атомы уже выстроились в кристалличекую решётку, но ещё допустимы переходы отдельных атомов из одной ячейки в другую. Предполагается, что процесс протекает при постепенно понижающейся температуре. Переход атома из одной ячейки в другую происходит с некоторой вероятностью, причём вероятность понижается

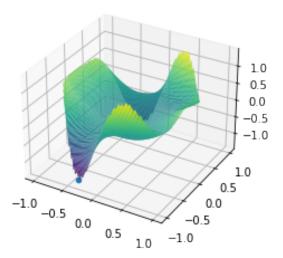


Рис. 22: Минимум функции, найденный с помощью алгоритма случайного поиска: $x_{min}=-0.360171, y_{min}=0.146528, f_{min}=-1.288383.$

с понижением температуры. Устойчивая кристаллическая решётка соответствует минимуму энергии атомов, поэтому атом либо переходит в состояние с меньшим уровнем энергии, либо остаётся на месте.

При помощи моделирования такого процесса ищется такая точка или множество точек, на котором достигается минимум некоторой числовой функции $F(\overline{x})$, где $\overline{x} = (x_1, \dots, x_m) \in X$. Решение ищется последовательным вычислением точек $\overline{x_0}, \overline{x_1}, \dots$, пространства X; каждая точка, начиная с $\overline{x_1}$, «претендует» на то, чтобы лучше предыдущих приближать решение. Алгоритм принимает точку $\overline{x_0}$ как исходные данные. На каждом шаге алгоритм (который описан ниже) вычисляет новую точку и понижает значение величины (изначально положительной), понимаемой как «температура». Алгоритм останавливается по достижении точки, которая оказывается при температуре ноль.

Точка $\overline{x_{i+1}}$ по алгоритму получается на основе текущей точки $\overline{x_i}$ следующим образом. К точке $\overline{x_i}$ применяется оператор A, который случайным образом модифицирует соответствующую точку, в результате чего получается новая точка $\overline{x^*}$. Точка $\overline{x^*}$ становится точкой $\overline{x_{i+1}}$ с вероятностью $P\left(\overline{x^*}, \overline{x_{i+1}}\right)$, которая вычисляется в соответствии с распределением Гиббса:

$$P\left(\overline{x^*} \to \overline{x_{i+1}} | \overline{x_i}\right) = \begin{cases} 1, & F(\overline{x^*}) - F(\overline{x_i}) < 0, \\ \exp\left(-\frac{F(\overline{x^*}) - F(\overline{x_i})}{T_i}\right), & F(\overline{x^*}) - F(\overline{x_i}) \ge 0. \end{cases}$$

Здесь $T_i > 0$ — элементы произвольной убывающей, сходящейся к нулю положительной последовательности, которая задаёт аналог падающей температуры в кристалле. Скорость убывания и закон убывания могут быть заданы по желанию

создателя алгоритма.

Алгоритм имитации отжига похож на градиентный спуск, но за счёт случайности выбора промежуточной точки должен попадать в локальные минимумы реже, чем градиентный спуск. Алгоритм имитации отжига не гарантирует нахождения минимума функции, однако при правильной политике генерации случайной точки в пространстве X, как правило, происходит улучшение начального приближения.

На Рис.(23) показан результат работы алгоритма, включая промежуточные точки, в которых он оказывается.

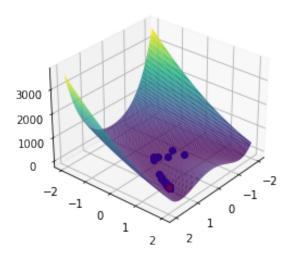


Рис. 23: Минимум функции, найденный с помощью алгоритма имитации отжига: $x_{min}=1.14533279, y_{min}=1.31234433, f_{min}=0.02115266.$

Оценка точности вычислений

Пусть $x=(x_1,x_2)$ — фактическая точка минимума, $\hat{x}=(\hat{x}_1,\hat{x}_2)$ — точка минимума, полученная методом случайного поиска. Оценим $|x-\hat{x}|$. Рассмотрим график исследуемой функции.

Исследуемая функция чётная по x_1, x_2 , имеет несколько точек минимума, которые не являются граничными. Тогда

$$|x - \hat{x}| \le \varepsilon = \sqrt{\frac{p}{n}}.$$

Оценим $|f(x) - f(\hat{x})|$ через $|x - \hat{x}|$.

Поскольку f — непрерывна, то f — липшицева, следовательно:

$$|f(a)-f(b)| \leq ||\nabla f||_{\infty}|a-b| = \underset{a,b \in A}{\operatorname{esssup}}|\nabla f||a-b| = \underset{a,b \in A}{\max}|\nabla f||a-b|, \forall a,b \in A.$$

Оценим $\max_{x_1, x_2 \in A} |\nabla f|$.

$$\left| \frac{\partial f}{\partial x_1} \right| = \left| 3x_1^2 \sin(\frac{1}{x_1}) - x_1 \cos(\frac{1}{x_1}) + 10x_2^4 \cos(\frac{1}{x_2}) \right| \le 3x_1^2 + |x_1| + 10x_2^4 \le \sqrt{10} + 10,$$

$$\left| \frac{\partial f}{\partial x_2} \right| = \left| 40x_1x_2^2 \cos(\frac{1}{x_2}) - 10x_1x_2^4 \cos(\frac{1}{x_2}) \right| \le 40|x_1|x_2^2 + 10|x_1|x_2^4 \le 10\sqrt{17}.$$

Следовательно, $|\nabla f| = \sqrt{\left(\frac{\partial f}{\partial x_1}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial x_2}\right)} = \sqrt{(\sqrt{10} + 10)^2 + (10\sqrt{17})^2} \le 34.26.$

Окончательная оценка точности вычислений:

$$|f(x) - f(\hat{x})| \le 34.26\sqrt{\frac{p}{n}}.$$

Задание 8

Формулировка задания

Применить метод Монте-Карло к решению первой краевой задачи для двумерного уравнения Лапласа в единичном круге:

$$\begin{cases}
\Delta u = 0, (x, y) \in D, \\
u|_{\delta D} = f(x, y), \\
u \in C^{2}(D), f \in C(\delta D), \\
D = \{x, y : x^{2} + y^{2} \leq 1\}.
\end{cases}$$
(13)

Для функции $f(x,y)=x^2-y^2$ найти аналитическое решение и сравнить с полученным по методу Монте-Карло.

Алгоритм решения

Для приближенного решения задачи выберем на плоскости достаточно мелкую квадратную сетку с шагом h. В таком случае, координатами узлов сетки можно считать $x_i = jh, \ y_l = lh.$

Определение 16. Будем называть узел сетки (j,l) внутренним, если он и все четыре соседних с ним узла (j-1,l), (j+1,l), (j,l-1), (j,l+1) принадлежат $D+\delta D$, в противном случае узел (j,l), принадлежащий $D+\delta D$, будем называть граничным.

Во внутреннем узле (x_i, y_j) уравнение Лапласа $u_{xx} + u_{yy} = 0$ заменим разностным уравнением

$$\frac{u_{i+1,j} - 2u_{i,j} + u_{i-1,j}}{h^2} + \frac{u_{i,j+1} - 2u_{i,j} + u_{i,j-1}}{h^2} = 0,$$

которое можно переписать в виде

$$u_{i,j} = \frac{1}{4}(u_{i-1,j} + u_{i+1,j} + u_{i,j-1} + u_{i,j+1}). \tag{14}$$

В граничном узле положим

$$u_{i,j} = f_{i,j}. (15)$$

Представим себе частицу M, которая совершает равномерное случайное блуждание по узлам сетки. А именно, находясь во внутреннем узле (x_i, y_j) сетки, эта частица за один переход с одинаковой вероятностью 1/4 может переместиться в один из четырёх соседних узлов, причём каждый такой единичный переход случаен и не зависит от положения частицы и истории её передвижений. Будем считать, что блуждание заканчивается, как только частица попадает в граничный узел.

Пусть P(i,j,p,q) — вероятность того, что траектория частицы, вышедшей из узла (x_i,y_j) , закончится в граничном узле (x_q,y_q) . Так как блуждение точки неизбежно заканчивается на границе в первой же точке выхода её на границу, то

$$\sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} P(i, j, p, q) = 1,$$

причём если $(p', q'), (p, q) \in \delta D_h$, то

$$P(p', q', p, q) = \begin{cases} 1, & (p' - p)^2 + (q' - q)^2 = 0, \\ 0, & (p' - p)^2 + (q' - q)^2 \neq 0. \end{cases}$$

Составим сумму

$$v_{i,j} = \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} P(i, j, p, q) f_{pq}.$$

Если рассматривать функцию f(x,y) как случайную величину, принимающую значения f_{pq} на границе δD_h , то написанная выше сумма представляет собой математическое ожидание функции f(x,y) на границе δD_h для траекторий, начинающихся в узле (x_i,y_j) . Тогда в силу закона больших чисел можно аппроксимировать математическое ожидание выборочным средним:

$$v_{i,j} \approx \frac{1}{N} \sum_{k=1}^{N} f(x_p^{(k)}, y_q^{(k)}).$$

Частица, начавшая своё случайное блуждание из внутреннего узла (x_i, y_j) , после первого шага с вероятностью, равной 1/4, попадает в один из соседних четырёх узлов. Откуда по формуле полной вероятности

$$v_{i,j} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, j, p, q) + P(i+1, j, p, q) + P(i, j-1, p, q) + P(i, j+2, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, j, p, q) + P(i+1, j, p, q) + P(i, j-1, p, q) + P(i, j-1, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, j, p, q) + P(i+1, j, p, q) + P(i, j-1, p, q) + P(i, j-1, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, j, p, q) + P(i+1, j, p, q) + P(i, j-1, p, q) + P(i, j-1, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, j, p, q) + P(i+1, j, p, q) + P(i, j-1, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, j, p, q) + P(i+1, j, p, q) + P(i, j-1, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, j, p, q) + P(i+1, j, p, q) + P(i, j-1, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, j, p, q) + P(i, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, j, p, q) + P(i, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, j, p, q) + P(i, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, j, p, q) + P(i, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, p, q) + P(i, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, p, q) + P(i, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, p, q) + P(i, p, q)) f_{pq} = \frac{1}{4} \sum_{(x_p, y_q) \in \delta D_h} (P(i-1, p, q) + P(i, p, q))$$

$$= \frac{1}{4}(v_{i-1,j} + v_{i+1,j} + v_{i,j-1} + v_{i,j+1}).$$

To есть во внутреннем узле (x_i, y_i)

$$v_{i,j} = \frac{1}{4}(v_{i-1,j} + v_{i+1,j} + v_{i,j-1} + v_{i,j+1}), \tag{16}$$

$$v_{i,j} = f_{i,j}. (17)$$

По теореме о существовании решения внутренней задачи Дирихле решение задачи (13) существует. Найдем его для конкретной функции $f(x,y) = x^2 - y^2$. Будем искать его в виде $u(x,y) = Ax^2 + By^2 + C$. Подставив его в формулировку задачи, получим следующие условия на коэффициенты:

$$\begin{cases} A+B &= 0, \\ A-B &= 2, \\ B+C &= -1; \end{cases} \iff \begin{cases} A &= 1, \\ B &= -1, \\ C &= 0; \end{cases}$$

То есть мы получили, что функция $u(x,y) = x^2 - y^2$ является решением задачи (13), причём решение единственно.

Согласно приведённым выше выкладкам, численное решение может быть найдено по следующему алгоритму:

- 1. Построим квадратную сетку на $[-1,1] \times [-1,1]$ с шагом Δ .
- 2. Функцию во всех узлах, не принадлежащих кругу, положим равной None.
- 3. Все точки круга разделим на граничные и внутренние:
 - В граничных точках положим u(x,y) = f(x,y).
 - Значение в каждой внутренней точке получим следующим образом. Попав во внутреннюю точку (x_i, y_j) , проведём серию из n случайных блужданий. Тогда

$$u(x_i, y_j) = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^{n} f\left(x_i^{(k)}, y_i^{(k)}\right),$$

где $\left(x_i^{(k)}, y_i^{(k)}\right)$ — граничная точка, в которой завершилось k-е блуждание.

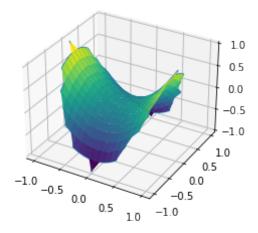
На Рис. (24) изображены графики решения полученного по методу Монте-Карло и аналитического решения.

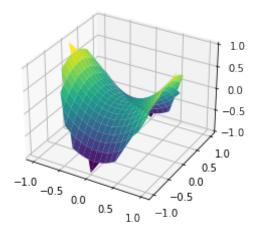
Задание 9

Формулировка задания

Рассмотреть два вида процессов:

- Винеровский процесс $W(t), t \in [0, 1], W(0) = 0.$
- Процесс Орнштейна—Уленбека $X(t), t \in [0,1], X(0) = X_0$, то есть стационарный марковский гауссовский процесс. Начальные значения X_0 генеруются случайным образом так, чтобы полученный процесс был стационарным.





- (а) Решение по методу Монте-Карло.
- (b) Аналитическое решение: $x^2 y^2$.

Рис. 24: Решения задачи Дирихле.

Для данных гауссовских процессов

- 1. Найти ковариационную функцию и переходные вероятности.
- 2. Моделировать независимые траектории процесса с данными переходными вероятностями методом добавления разбиения отрезка.
- 3. Построить график траектории, не соединяя точки ломаной, с целью получения визуально непрерывной линии.

Винеровский процесс

Определение 17. Пусть дано вероятностное пространство $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$. Параметризованное семейство $\{W_t\}_{t\in T}$ случайных величин

$$W_t(\cdot): \Omega \to \mathbb{R}, \quad t \in T,$$

где $T\subset [0,+\infty)$ интерпретируется как временной интервал, называется случайным процессом.

Определение 18. Пусть дан случайный процесс $\{W_t\}_{t\in T}$. Тогда он называется гауссовским, если для любых $t_0, t_1, \ldots, t_n \in T$ случайный вектор $(W_{t_1}, W_{t_2}, \ldots, W_{t_n})$ имеет многомерное нормальное распределение.

Определим винеровский процесс как гауссовский процесс в отрезке [0,1] со средним 0 и ковариационной функцией $\operatorname{cov}(W(t_i),W(t_j))=\min(t_i,t_j)$.

Основные свойства винеровского процесса:

• $W_0 = 0$ почти наверное;

- W_t является непрерывной функцией от t;
- Приращения функции W(t) независимы и имеют нормальное распределение со средним равным 0: $W_t W_s \sim \mathcal{N}(0,1), \quad s < t.$

Определим плотность n-мерного нормального распределения с невырожденной ковариационной матрицей.

Определение 19. Пусть x-n-мерный вектор и $x \sim \mathcal{N}(m_x, R_x)$. Тогда его плотность имеет вид

$$p(x) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{n}{2}}\sqrt{|R_x|}}e^{-\frac{1}{2}(x-m_x)^T R_x^{-1}(x-m_x)},$$

 $r\partial e\ R_x\ -\ \kappa o$ вариационная матрица.

Смоделируем винеровский процесс методом деления отрезка [0,1], в отношении α , исходя из следующих соображений:

- 1. В начальный момент времени $W_{t_0} = 0$, по определению;
- 2. Генерируем $W_{t_1} = W_{t_1} W_{t_0} \sim \mathcal{N}(0, 1);$
- 3. Рассмотрим отрезок $[t_1,t_2]$, его внутреннюю точку $t=t_1+\alpha(t_2-t_1)$ и условную плотность

$$p_{W_t}(x \mid W_{t_1} = x_1, W_{t_2} = x_2) = \frac{p_{W_{t_1}, W_t, W_{t_2}}(x_1, x, x_2)}{p_{W_{t_1}, W_{t_2}}(x_1, x_2)}.$$
(18)

Обозначим векторы $\bar{x} = (x_1, x, x_2)^T$ и $\hat{x} = (x_1, x_2)^T$ и рассмотрим плотности вероятностей этих векторов:

$$p_{W_{t_1},W_{t},W_{t_2}} = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{3}{2}}\sqrt{|R_1|}}e^{-\frac{1}{2}\bar{x}^TR_1^{-1}\bar{x}},$$
$$p_{W_{t_1},W_{t_2}} = \frac{1}{(2\pi)\sqrt{|R_2|}}e^{-\frac{1}{2}\hat{x}^TR_2^{-1}\hat{x}},$$

где R_1, R_2 — соответствующие матрицы ковариаций. Так как ковариационная функция имеет вид $k(s,t) = \min(s,t)$, то находим выражения для R_1 и R_2 :

$$R_{1} = \begin{pmatrix} t_{1} & t_{1} & t_{1} \\ t_{1} & t & t \\ t_{1} & t & t_{2} \end{pmatrix},$$

$$R_{2} = \begin{pmatrix} t_{1} & t_{1} \\ t_{1} & t_{2} \end{pmatrix}.$$

Вычислим определители и обратные матрицы для R_1 и R_2 :

$$R_1^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{t}{t_1(t-t_1)} & -\frac{1}{t-t_1} & 0\\ -\frac{1}{t-t_1} & \frac{t_2-t_1}{(t_2-t)(t-t_1)} & -\frac{1}{t_2-t}\\ 0 & -\frac{1}{t_2-t} & \frac{1}{t_2-t} \end{pmatrix},$$

$$|R_2| = t_1(t_2-t_1),$$

$$R_2^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{t_2}{t_1(t_2-t_1)} & -\frac{1}{t_2-t_1}\\ -\frac{1}{t_2-t_1} & \frac{1}{t_2-t_1} \end{pmatrix}.$$

В итоге получим:

$$p_{W_t}(x \mid W_{t_1} = x_1, W_{t_2} = x_2) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\alpha(1-\alpha)(t_2 - t_1)}} e^{-\frac{(x - ((1-\alpha)x_1 + \alpha x_2))^2}{2\alpha(1-\alpha)(t_2 - t_1)}}.$$
(19)

Приведем итоговый алгоритм построения.

- 1. $t_0 = 0$, $t_1 = 1$, $W_{t_0} = 0$, разыгрываем $W_{t_1} \sim \mathcal{N}(0, 1)$;
- 2. Рекурсивно делим отрезки $[t_0,t_1], [t_0,t], [t,t_1]$ и т. д. в отношении α к $1-\alpha$ и разыгрываем случайные величины W_t с условной плотностью (19) (то есть имеющие нормальное распределение с математическим ожиданием $(1-\alpha)x_1+\alpha x_2$ и дисперсией $\alpha(1-\alpha)(t_2-t_1)$) до тех пор, пока не достигнем заданной точночти $t_{k+1}-t_k<\epsilon$.

Процесс Орнштейна-Уленбека

Определение 20. Случайный процесс $\{W_t\}_{t\in T}$ называется стационарным, если конечномерные распределения инвариантны относительно сдвига времени.

Определение 21. Гауссовский процесс $\{W_t\}_{t\in T}$ называется процессом Орнштейна-Уленбека, если он является стационарным и марковским.

Из стационарности процесса Орнштейна-Уленбека следует, что

$$\mathbb{E}W_t = a, \quad R(t,s) = R(|s-t|).$$

Без ограничения общности положим a = 0.

Обозначим $\mathbb{D}W_t=\sigma^2$, тогда R(t,s) представима в виде $R(t,s)=\sigma^2\rho(s,t)$, где $\rho(s,t)$ — коэффициент корреляции.

Теорема 11. 5 Для того чтобы последовательность W_{1}, \ldots, W_{n} нормально распределённых случайных величин была марковской, необходимо и достаточно, чтобы

$$\rho_{j,k} = \rho_{j,i}\rho_{i,k} \ \forall i, j, k : j \le i < k \le n,$$

где $ho_{i,j}$ — коэффициент корреляции случайных величин W_i и W_j .

В силу того, что процесс W_t является марковским, получаем, что

$$\rho(s,t) = \rho(s,\tau)\rho(\tau,t). \tag{20}$$

Поскольку R(s,t) = R(|s-t|), то $\rho(s,t) = \rho(s-t)$. Тогда, введя замену

$$x = s - \tau$$

$$y = \tau - t$$
,

преобразуем выражение (20) к выражению

$$\rho(x+y) = \rho(x)\rho(y).$$

Теорема 12. ⁶ Пусть функция u(t) определена при t>0 и ограничена на каждом конечном интервале. Если u(t) удовлетворяет соотношению u(t+s)=u(t)u(s), то или $u(t)\equiv 0$, или $u(t)=e^{-\lambda t}$, где λ — некоторая положительная константа.

Если $\rho(t) \equiv 0$, то $\text{cov}(W_t, W_s) = 0$, что равносильно тому, что W_t независимы в совокупности (так как процесс является гауссовским), поэтому поделирование процесса Орнштейна—Уленбека заключается в моделировании случайных величин, имеющих распределение $N(a, \sigma^2)$.

Рассмотрим теперь случай $\rho(s,t)=e^{-\lambda|s-t|},\ \lambda>0.$ Ковариационная функция процесса Орнштейна–Уленбека имеет вид

$$R(s,t) = \sigma^2 e^{-\lambda|s-t|}.$$

Найдём переходную плотность

$$p_{W_t}(x_1|W_s = x_2) = \frac{p_{W_t,W_s}(x_1, x_2)}{p_{W_s}(x_2)}.$$

Поскольку W_t — гауссовский процесс, то

$$p_{W_t,W_s}(x_1, x_2) = \frac{1}{2\pi |C|^{\frac{1}{2}}} \exp\left\{-\frac{1}{2}(x, C^{-1}x)\right\},$$
$$p_{W_s}(x_2) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left\{-\frac{x_2^2}{2\sigma^2}\right\},$$

⁵Доказательство представлено в [4].

⁶Доказательство представлено в [4].

где $x = (x_1, x_2)$. Ковариационная матрица C имеет вид

$$C = \begin{pmatrix} \sigma^2 & R(t,s) \\ R(t,s) & \sigma^2 \end{pmatrix}.$$

Тогда

$$|C| = \sigma^4 - R^2(t, s), C^{-1} = \frac{1}{|C|} \begin{pmatrix} \sigma^2 & -R(t, s) \\ -R(t, s) & \sigma^2 \end{pmatrix}.$$

Поэтому

$$p_{W_t}(x_1|W_s = x_2) = \frac{1}{\left(2\pi \left(\sigma^2 - \frac{R^2(t,s)}{\sigma^2}\right)\right)^{\frac{1}{2}}} \exp\left\{-\frac{\left(x_1 - \frac{R(t,s)}{\sigma^2}x_2\right)^2}{2\left(\sigma^2 - \frac{R^2(t,s)}{\sigma^2}\right)}\right\},\,$$

то есть

$$F(W_t|W_s = x_2) \sim N\left(x_2 e^{-\lambda|t-s|}, \sigma^2\left(1 - e^{-2\lambda|t-s|}\right)\right).$$

Так как рассматриваемый процесс является марковским, то, зная случайные величины W_{t_1} , W_{t_2} , мы можем сгенерировать случайную величину W_t , где $t_1 < t < t_2$. Будем моделировать W_t аналогично моделированию винеровского процесса. Для упрощения положим $\alpha = 1/2$. Найдём условную плотность

$$p_{W_t}(x|W_{t_1} = x_1, W_{t_2} = x_2) = \frac{p_{W_{t_1}W_tW_{t_2}}(x_1, x, x_2)}{p_{W_{t_1}, W_{t_2}}(x_1, x_2)},$$

где $t = (t_1 + t_2)/2$. Поскольку процесс W_t является гауссовским, то

$$p_{W_{t_1}W_{t}W_{t_2}}(x_1, x, x_2) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{3}{2}} |R_1|^{\frac{1}{2}}} \exp\left\{-\frac{1}{2}(x_1, x, x_2)^T R_1^{-1}(x_1, x, x_2)\right\},$$

$$p_{W_{t_1}W_{t_2}}(x_1, x_2) = \frac{1}{2\pi |R_2|^{\frac{1}{2}}} \exp\left\{-\frac{1}{2}(x_1, x_2)^T R_2(x_1, x_2)\right\},$$

где

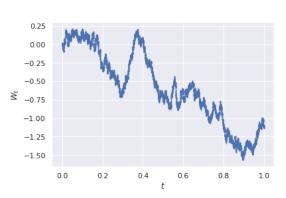
$$R_1 = \sigma^2 \begin{pmatrix} 1 & e^{-\lambda(t-t_1)} & e^{-\lambda(t_2-t_1)} \\ e^{-\lambda(t-t_1)} & 1 & e^{-\lambda(t_2-t)} \\ e^{-\lambda(t_2-t_1)} & e^{-\lambda(t_2-t)} & 1 \end{pmatrix}, \quad R_2 = \sigma^2 \begin{pmatrix} 1 & e^{-\lambda(t_2-t_1)} \\ e^{-\lambda(t_2-t_1)} & 1 \end{pmatrix}.$$

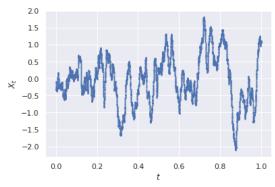
После ряда преобразований получим

$$W_t \sim N\left((x_1 + x_2) \frac{e^{-\frac{\lambda(t_2 - t_1)}{2}}}{1 + e^{-\lambda(t_2 - t_1)}}, \sigma^2 \frac{1 - e^{-\lambda(t_2 - t_1)}}{1 + e^{-\lambda(t_2 - t_1)}}\right).$$

 ${
m B}$ качестве W_0 и W_1 возьмём

$$W_0 \sim N(0, \sigma^2), W_1 \sim N\left(x_0 e^{-\lambda T}, \sigma^2 \left(1 - e^{-2\lambda T}\right)\right).$$





- (а) Винеровский процесс на отрезке [0,1].
- (b) Процесс Орнштейна-Уленбека на отрезке

Рис. 25: Графики смоделированных процессов.

Задание 10

Формулировка задания

Произвести фильтрацию одномерного процесса Орнштейна-Уленбека:

- 1. Используя генератор белого шума, добавить случайную ошибку с известной дисперсией к реализации процесса Орнштейна—Уленбека.
- 2. При помощи одномерного фильтра Калмана оценить траекторию процесса по зашумленному сигналу. Параметры процесса и белого шума считать известными.
- 3. Рассмотреть случай, когда шум
 - Является гауссовским.
 - Имеет распределение Коши.

Добавление случайной ошибки

Определение 22. Дискретным белым шумом называется последовательность ε_1 , $dots, \varepsilon_n, \dots$ независимых одинаково распределённых случайных величин.

Рассмотрим соотношение

$$x_{k+1} = f(x_k) + \omega(k),$$

где $\omega(k)$ — случайная помеха, x_k , $\omega(k)$ независимы, $f(x_k) = \mathbb{E}(x_{k+1}|x_k)$. Пусть рассматривается марковский процесс, тогда совместная плотность по всем моментам времени

$$p(x_k, \ldots, x_0) = p(x_k | x_{k-1}, \ldots, x_0) \cdot p(x_{k-1} | x_{k-2}, \ldots, x_0) \cdot \ldots \cdot p(x_1 | x_0) \cdot p(x_0) =$$

= {марковский процесс} =
$$p(x_k|x_{k-1}) \cdot p(x_{k-1}|x_{k-2}) \cdot \ldots \cdot p(x_1|x_0) \cdot p(x_0)$$
.

Обратим внимание, что в случае, когда шум имеет распределение Коши, фильтрацию провести не получится. Это связанно с тем, что распределение Коши не имеет математического ожидания. Далее будем рассматривать случай, когда шум является гауссовским ($\omega(k)$ и x_k имеют гауссовское распределение).

Фильтр Калмана

Рассмотрим линейное стохастическое уравнение

$$x_{k+1} = A_k x_k + \omega_k.$$

Поскольку случайные величины гауссовские, то для их полного описания достаточно знать их первые и вторые моменты.

Пусть имеется следующая система:

$$\begin{cases} x_{k+1} = A_k x_k + w_k, \\ y_{k+1} = C_{k+1} x_{k+1} + v_{k+1}, \end{cases}$$
 (21)

причём $x_0, w_0, \ldots, w_{N-1}, v_0, \ldots, v_{n-1}$ независимы в совокупности. $Y_{N-1} = (y_0, \ldots, y_{N-1})^T$ — все наблюдения, а $X_{N-1} = (x_0, \ldots, x_{N-1})$ — исходный процесс, его надо найти. Для этого воспользуемся так называемым фильтром Калмана, а точнее, его схемой «шагаем—мерим», общий вид которой совпадает с системой (21).

Обозначим $\mathbb{E}x_0 = \overline{x}_0$, $\mathbb{D}x_0 = S$, $\mathbb{E}w_k = \mathbb{E}v_k = 0$, $\mathbb{D}w_k = M_k$, $\mathbb{D}v_k = N_k > 0$. Фильтр Калмана для схемы «шагаем-мерим» имеет вид:

$$\begin{cases} \hat{x}_{k+1|k} &= A_k \hat{x}_{k|k}, \\ \hat{x}_{k+1|k+1} &= \hat{x}_{k+1|k} + R_{k+1|k} C_{k+1}^T (C_{k+1} R_{k+1|k} C_{k+1}^T + N_{k+1})^{-1} (y_{k+1} - C_{k+1} \hat{x}_{k+1|k}), \\ R_{k+1|k} &= A_k R_{k|k} A_k^T + M_k, \\ R_{k+1|k+1} &= R_{k+1|k} - R_{k+1|k} C_{k+1}^T (C_{k+1} R_{k+1|k} C_{k+1}^T + N_{k+1})^{-1} C_{k+1} R_{k+1|k}, \\ \hat{x}_{0|0} &= \overline{x}_0, \\ R_{0|0} &= S. \end{cases}$$

В нашей задаче x_k — процесс Орнштейна–Уленбека с параметрами σ_W и λ , $y_{k+1}=x_{k+1}+v_{k+1}$, где v — белый шум. Пусть σ_n^2 — его дисперсия. Тогда получаем, что $N_k=\sigma_n^2$, а $C_k=1$. Осталось найти A_k и M_k . Будем считать, что $t_{i+1}-t_i=\Delta t$ независимо от i. Так как мы рассматриваем одномерный процесс Орнштейна–Уленбека, то A_k, C_k являются скалярами, и от их транспонирования ничего не меняется. Обозначим $\mathbb{D}x_k=V_k$. С одной стороны, имеем

$$\mathbb{D}x_{k+1} = A_k^2 \mathbb{D}x_k + \mathbb{D}w_k = A_k^2 V_k + M_k,$$

$$\operatorname{cov}(x_{k+1}, x_k) = \mathbb{E}(x_{k+1} x_k) - \mathbb{E}x_{k+1} \mathbb{E}x_k = \mathbb{E}(A_k x_k^2 + w_{k+1} x_k) - A_k (\mathbb{E}x_k)^2 =$$

$$= \{ \mathbb{E}w_{k+1} = 0, w_{k+1} \text{ и } x_k \text{ независимы} \} = A_k \left(\mathbb{E}x_k^2 - (\mathbb{E}x_k)^2 \right) = A_k \mathbb{D}x_k = A_k V_k.$$

С другой стороны, так как ковариационная функция процесса Орнштейна– Уленбека имеет вид $R(t,s)=\sigma_W^2 e^{-\lambda|t-s|}$, то получим следующую систему уравнений:

$$\begin{cases} A_k^2 V_k + M_k = \sigma_W^2, \\ A_k V_k = \sigma_W^2 e^{-\lambda \Delta t}, \\ V_k = \sigma_W^2. \end{cases}$$

Получаем, что $V_k=\sigma_W^2,\,A_k=e^{-\lambda\Delta t},\,$ а $M_k=\sigma_W^2(1-e^{-2\lambda\Delta t}).$ Обратим внимание, что когда мы в предыдущем задании вводили процесс Орнштейна–Уленбека, то считали, что $\mathbb{D}x_k=\sigma_W^2,\,$ что согласуется с тем, что мы получили.

Тогда фильтр Калмана для нашей задачи имеет вид:

$$\begin{cases} \hat{x}_{k+1|k} &= e^{-\lambda \Delta t} \hat{x}_{k|k}, \\ \hat{x}_{k+1|k+1} &= \hat{x}_{k+1|k} + R_{k+1|k} (R_{k+1|k} + \sigma_n^2)^{-1} (y_{k+1} - \hat{x}_{k+1|k}), \\ R_{k+1|k} &= e^{-2\lambda \Delta t} R_{k|k} + \sigma_W^2 (1 - e^{-2\lambda \Delta t}), \\ R_{k+1|k+1} &= R_{k+1|k} - R_{k+1|k} (R_{k+1|k} + \sigma_n^2)^{-1} R_{k+1|k}, \\ \hat{x}_{0|0} &= 0, \\ R_{0|0} &= \sigma_W^2. \end{cases}$$

Обозначив $h=R_{k+1|k}(R_{k+1|k}+\sigma_n^2)^{-1},$ получим итоговую систему:

$$\begin{cases} \hat{x}_{k+1|k} &= e^{-\lambda \Delta t} \hat{x}_{k|k}, \\ R_{k+1|k} &= e^{-2\lambda \Delta t} R_{k|k} + \sigma_W^2 (1 - e^{-2\lambda \Delta t}), \\ h &= R_{k+1|k} (R_{k+1|k} + \sigma_n^2)^{-1}, \\ \hat{x}_{k+1|k+1} &= (1 - h) \hat{x}_{k+1|k} + h y_{k+1}, \\ R_{k+1|k+1} &= (1 - h) R_{k+1|k}, \\ \hat{x}_{0|0} &= 0, \\ R_{0|0} &= \sigma_W^2. \end{cases}$$

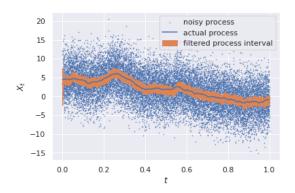
На Рис. (26) изображен резултат применения фильтра Калмана к зашумленному процессу Орнштейна-Уленбека в случае Гауссовского шума и шума Коши. Видно, что во втором случае результат фильтрации неудовлетворителен.

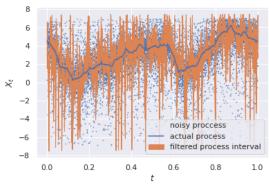
Задание 11

Формулировка задания

Построить двумерное пуассоновское поле, отвечающее сложному пуассоновскому процессу:

1. Первая интерпретация: система массового обслуживания. При этом первая координата поля — время поступления заявки в СМО (равномерное распределение), вторая — время её обслуживания (распределение χ^2 с 10-ю степенями свободы).





(a) Фильтрация процесса с гауссовским шу- (b) Фильтрация процесса с шумом распремом. делиным по Коши.

Рис. 26: Фильтрация процесса Орнштейна-Уленбека.

- 2. Вторая интерпретация: система массового обслуживания с циклической интенсивностью $\lambda(t) = \lambda_0(1+\cos(t))$ и единичными скачками. Свести данную задачу моделирования неоднородного пуассоновского процесса при помощи метода Льюиса и Шедлера к моделированию двумерного пуассоновского поля, где первая координата имеет равномерное распределение, а вторая распределение Бернулли.
- 3. Третья интерпретация: работа страховой компании. Первая координата момент наступления страхового случая (равномерное распределение), вторая координата величина ущерба (распределение Парето). Поступление капитала по времени линейно со скоростью c>0, начальный капитал W>0.
- 4. Для каждой системы рассмотреть всевозможные случаи поведения системы в зависимости от значения параметров.

Первая интерпретация: система массового обслуживания

Пусть λ — интенсивность пуассоновского поля. Времена поступления заявок генерируются так, что $\Delta t_i = t_i - t_{i-1} \sim Exp(\lambda)$. Время обслуживания каждой заявки s_i независимы и генерируются как случайные величины с распределением $\chi^2(10)$. Поскольку все заявки обрабатываются последовательно, время окончания обработки заявки, поступившей в момент времени t_i можно найти следующим образом:

• если к моменту поступления заявки предыдущая заявка уже обработана, то нужно к времени поступления текущей заявки прибавить время ее обработки;

$$Q_i = t_i + s_i$$
.

• если предыдущая заявка еще не обработана, то нужно прибавить к времени конца обработки предыдущей заявки время обработки текущей.

$$Q_i = Q_{i-1} + s_i.$$

Обобщая вышесказанное, имеем:

$$Q_i = t_i + \max(0, Q_{i-1} - t_i) + s_i.$$

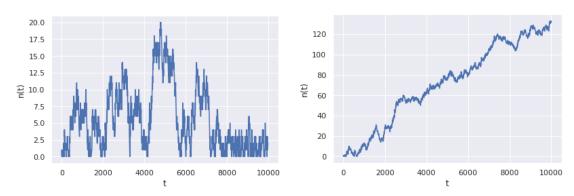
Для каждой заявки будем считать количество людей в очереди.

- если во время поступления i-й заявки очереди не было, то положим $n_i = 0$.
- если предыдущая заявка еще не обработана, то

$$n_i \neq Q_k : k < i$$
 и $Q_k > t_i$

т. е. количество еще не выполненных к моменту времени t_i заявок.

Поскольку время обработки одной заявки в среднем равно 10, а средний интервал между поступлениями заявок равен $\mathbb{E}\Delta_i = \frac{1}{\lambda}$, то при $\lambda < 0.1$ очереди практически не будет, а при $\lambda > 0.1$ очередь будет неограниченно расти. Этот эффект продемонстрирован на Puc.(27).



(a) Моделирование очереди при $\lambda = 0.09$. Система справляется.

(b) Моделирование очереди при $\lambda = 0.11.$ Очередь растет.

Рис. 27: Моделирование очереди при разных показателях интенсивности.

Вторая интерпретация: система массового обслуживания с циклической интенсивностью и единичными скачками

Пусть T_1, \ldots, T_n, \ldots — времена наступления некоторых событий, а $N(t_1, t_2)$ — количество событий, произошедших в промежуток $[t_1, t_2]$. Заметим, что $T_{n+1} - T_n$ имеет функцию распределения $F(x) = 1 - e^{-(\Lambda(t+x) - \Lambda(t))}, x \ge 0$, где

$$\Lambda(t) = \int_{0}^{t} \lambda(u)du = \lambda(t + \sin t).$$

неограниченно возрастает с ростом t.

 T_{n+1} распределено как $T_n+F^{-1}(U)$, где U равномерно распределена на [0,1]. Заметим, что если записать U как $1-e^{-E}$, где E — экспоненциальная случайная величина с параметром $\lambda_E=1$, то T_{n+1} распределена как $\Lambda^{-1}(E+\Lambda(T_n))$.

Будем искать обратную функцию $\Lambda^{-1}(y)$ численно, так как аналитически это не представляется возможным ($\Lambda'(t) = \lambda_0(1+\cos(t))$) почти всюду положительна, то есть функция возрастает). Такой метод моделирования неоднородного процесса Пуассона называется методом Льюиса–Шедлера.

Чтобы не искать обратную функцию, можно воспользоваться следующей модификацией метода Льюиса—Шедлера. Пусть имеется переменная t, в которой хранится текущее время (но не обязательно событие произошло строго в это время).

- На каждом шаге генерируем случайную величину $\xi \sim \mathbb{E}(2\lambda_0)$.
- Прибавляем к переменной t величину ξ и генерируем случайную величину $\eta = \mathrm{Bern}((1+\cos t)/2).$
 - если она приняла значение 1, то полагаем $T_{i+1} = t$ и i = i+1
 - иначе ничего не делаем и повторяем процесс заново

На Рис. (28) изображена смоделированная система с циклической интенсивностью. Промежуткам роста длины очереди соответсвуют промежутки возрастания интенсивности.

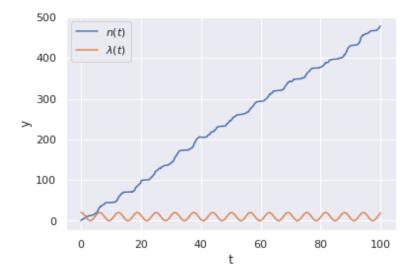


Рис. 28: Система массового обслуживания с циклической интенсивностью.

Третья интерпретация: работа страховой компании.

Определение 23. Случайная величина X имеет распределение Парето c параметрами x_m и k, если ее функция распределения имеет вид:

$$F_X(x) = 1 - \left(\frac{x_m}{x}\right)^k.$$

Для моделирования случайной величины, имеющей распределение Парето, снова воспользуемся методом обратной функции.

Обратная функция для данной функции распределения имеет вид:

$$F_X^{-1}(x) = \frac{x_m}{(1-x)^{\frac{1}{k}}}. (22)$$

Сгенерируем времена наступления страховых случаев на временном интервале [0,T]:

$$0 \le t_1 \le t_2 \le \ldots \le t_n \le T$$
,

причём $t_i - t_{i-1} \sim \mathbb{E}(\lambda), \, \lambda > 0$ — интенсивность потока страховых случаев.

Величину ущерба s_i страхового случая в момент времени t будем генерировать с помощью распределения Парето с параметрами x_m и k. Случайную величину, распределённую по Парето, будем генерировать, воспользовавшись методом обратных функций:

$$F_{\xi}^{-1}(y) = \frac{x_m}{(1-x)^{\frac{1}{k}}}.$$

Учтем, что если $Y \sim U[0,1]$, то и $(1-Y) \sim U[0,1]$. Тогда случайная величина

$$X = x_m Y^{-\frac{1}{k}}, \quad Y \sim U[0, 1]$$

имеет распределение Парето с параметрами x_m и k.

Величина капитала компании в момент времени t выражается как

$$W_t = W_0 + ct - s(t),$$

где s(t) — сумма величин ущерба страховых случаев, произошедших в моменты времени t_i такие, что $t_i \leqslant t$. Время разорения — случайная величина, задаваемая следующим условием:

$$T = \min\{t > 0 | W_t < 0\}.$$

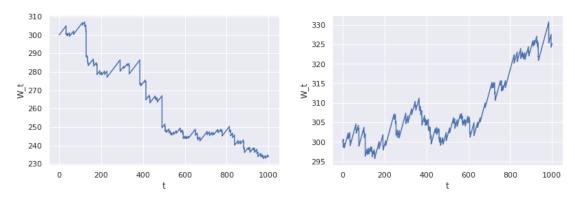
Выведем зависимость функции W(t) от параметров λ, x_m, k, W_0, c . Будем считать, что k > 1. Тогда

$$\mathbb{E}W'(t) = c - \mathbb{E}'s(t) = c - \left(\mathbb{E}\left[\sum_{t_i < t} s_i\right]\right)' = c - \left(\frac{t}{\frac{1}{\lambda}}\mathbb{E}[s_i]\right)' = c - \frac{\lambda kx_m}{k-1}.$$

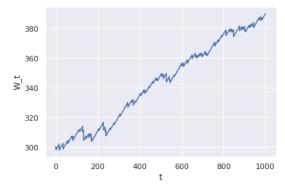
Таким образом,

- ullet при $c(k-1)>\lambda kx_m$ капитал растёт
- ullet при $c(k-1)=\lambda kx_m$ система находится в положении равновесия
- ullet при $c(k-1) < \lambda k x_m$ капитал уменьшается

На Рис.(29) изображено уменьшение, баланс и рост капитала компании в зависимости от параметров.



(a) Уменьшение капитала: $\lambda=0.1, x_m=0$ (b) Баланс капитала: $\lambda=0.1, x_m=1, k=1, k=2, c=0.15$.



(c) Увеличение капитала: $\lambda = 0.1, x_m = 1, k = 2, c = 0.25.$

Рис. 29: Моделирование капитала страховой компании.

Список литературы

- [1] Лагутин М. Б. Наглядная метематическая статистика, Бином. М.: 2009.
- [2] Кропачёва Н. Ю., Тихомиров А. С. *Моделирование случайных величин*, НовГУ им. Ярослава Мудрого. Великий Новгород: 2004.
- [3] Ширяев А. Н. Вероятность, МЦНМО. М.: 2007.
- [4] Феллер В. Введение в теорию вероятностей и её приложения, в двух томах. Т.1, М., Мир, 1984.