RESOLUÇÃO DO TRABALHO 02 – Ordenação e Busca

- 1) (2 pontos) Fazer uma pesquisa aprofundada com. Definição, algoritmo, vantagens e desvantagens, referências bibliográficas dos seguintes algoritmos de ordenação:
 - > Selection Sort;
 - > Insertion Sort:
 - ➤ Bubble Sort;
 - ➤ Radix Sort:
 - ➤ Quick Sort;
 - ➤ Merge Sort;
 - > Busca sequencial
 - > Busca Binária

Ordenação

Selection Sort

Definição: Este algoritmo é baseado em se passar sempre o menor valor do vetor para a primeira posição (ou o maior dependendo da ordem requerida), depois o segundo menor valor para a segunda posição e assim sucessivamente, até os últimos dois elementos. Neste algoritmo de ordenação é escolhido um número a partir do primeiro, este número escolhido é comparado com os números a partir da sua direita, quando encontrado um número menor, o número escolhido ocupa a posição do menor número encontrado. Este número encontrado será o próximo número escolhido, caso não for encontrado nenhum número menor que este escolhido, ele é colocado na posição do primeiro número escolhido, e o próximo número à sua direita vai ser o escolhido para fazer as comparações. É repetido esse processo até que a lista esteja ordenada.

```
/* Método de Ordenação de Dados - Selection Sort */
//Declaração das bibliotecas;
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <time.h>

// Define o tamanho do vetor;
#define TAM 50

// Declara a função select sort;
void Select Sort(int *v) {
```

```
int menor;
      int aux;
      int temp;
      int troca;
// Percorre todo o vetor até TAM-1, pois a última posição não precisa testar
pois já estará ordenada;
      for (aux=0; aux < TAM-1; aux++) {
            menor = aux; // Menor valor recebe a posição que está passando;
// Percorre o vetor da posição aux+1 até o final;
            for (temp=aux+1; temp < TAM; temp++) {</pre>
// Testa se a posição que está passando é menor que o menor valor;
                   if (v[temp] < v[menor]){</pre>
                         menor = temp; // menor recebe a posição do menor
valor;
                   }
            }
// Se a posição for diferente da que está passando, ocorre a troca;
            if (menor != aux) {
                  troca = v[aux];
                   v[aux] = v[menor];
                   v[menor] = troca;
            }
      }
int main(){
      int vetor[TAM]; // Declara o vetor
      int Aux;
      srand ( time(NULL) );
      for (Aux=0; Aux < TAM; Aux++) {
// Preenche o vetor aleatoriamente;
            vetor[Aux] = (rand() % 89) + 10;
            printf(" %d,",vetor[Aux]);
      }
      Select_Sort(vetor); // Chama a função de Ordenação;
      printf("\n\n");
      for (Aux=0; Aux < TAM; Aux++) {
            printf(" %d,",vetor[Aux]);
      }
      printf("\n\n ");
```

```
system("pause");
return 0;
}
```

Vantagens: Se mostra mais eficiente em listas em ordem decrescente em relação ao tempo e quantidade de movimentações.

Desvantagens: O algoritmo sempre tem que percorrer o vetor inteiro para descobrir qual é o menor valor dentre os que ainda não estão ordenados. Assim, não possui um desempenho muito bom em vetores ordenados em ordem crescente e desordenados.

Insertion Sort

Definição: O Insertion sort é um algoritmo simples e eficiente quando aplicado em pequenas listas. Neste algoritmo a lista é percorrida da esquerda para a direita, à medida que avança vai deixando os elementos mais à esquerda ordenados. O algoritmo funciona da mesma forma que as pessoas usam para ordenar cartas em um jogo de baralho como o pôquer.

```
/* Ordenação Insertion Sort em C  */
#include <stdio.h>
#include <time.h>

#define TAM 100 // Declara o tamanho do vetor;

int main() {
    int vetor[TAM];
    int aux;

    srand(time(NULL));
    for (aux=0; aux < TAM; aux++) {
        // Preenche o vetor com valores aleatórios de 10 até 99;
        vetor[aux] = (rand() % 90) + 10;
        printf(" %d,",vetor[vAux]);
    }

    Insertion_Sort(vetor); // Chama a função de Ordenação;
    printf("\n\n");</pre>
```

```
for (aux=0; aux < TAM; aux++) {
           printf(" %d,",vetor[aux]);
      printf("\n\n ");
      system("pause");
void Insertion Sort(int *v) {
      int aux;
      int temp;
      int troca;
      // aux começa na posição 1 do vetor e vai até a última posição;
      for (aux=1; aux < TAM; aux++) {
            // temp recebe a posição que está passando no "for";
            temp = aux;
            // Enquanto o valor que está passando na posição "temp" for menor
      que a posição "temp" menos 1, ocorre a troca;
            while(vetor[temp] < vetor[temp-1]){</pre>
                  troca = vetor[temp];
                  vetor[temp] = vetor[temp-1];
                  vetor[temp-1] = troca;
                  temp--; // temp decrementa 1;
            }
// Quando "temp" chegar na posição 0, primeira posição do vetor, o laço while
para;
            if (temp == 0)
               break;
      }
}
```

Vantagens: Implementação implementação simples, é eficiente para pequenos conjuntos de dados, é mais eficiente na prática do que outros algoritmos como selection sort e bubble sort.

Desvantagens: É menos eficiente em grandes listas que outros algoritmos como, por exemplo o quicksort, heapsort ou merge sort.

Bubble Sort

Definição: o método Bolha consiste em percorrer todo o vetor testando a posição que está passando com a próxima posição, se o valor que está passando é maior que o próximo, ele faz a troca, quando chegar ao final do vetor, o maior número do

vetor estará na última posição, ou seja, a próxima vez que o vetor for percorrido poderemos testar uma posição a menos no vetor.

```
// Exemplo do Método Bolha de Ordenação de Dados
// Inclusão das bibliotecas
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <time.h>
#define TAM 100 // Define o tamanho do vetor
int main(){
      int vetor[TAM]; // Declara o vetor de valores inteiros
      srand ( time(NULL) );
      printf("\n\t Dados não Ordenados\n\n");
      for ( aux=0; aux<TAM; aux++ ) {
            // Preenche o vetor randomicamente com valores de 10 a 99
            vetor[aux] = (rand() % 89) + 10;
            printf(" %d,",vetor[vAux]);
      Bolha (vetor); // Chama a função bolha
      printf("\n\n ");
      printf("\n\t Dados Ordenados\n\n");
      for ( aux=0; aux<TAM; aux++ ){
            printf(" %d,",vetor[aux]);
      }
      printf("\n\n ");
      system("pause");
}
// Define a função Bolha
void Bolha(int *v) {
      int aux;
      int temp;
      int troca;
      // Percorre o vetor de trás para a frente
      for ( aux = TAM-1; aux >= 0; aux-- ) {
            // Percorre o vetor de frente para trás, até a posição que está
passando no primeiro "for", ou seja, cada vez que passar pelo primeiro "for"
ele vai testar uma posição a menos aqui.
            for ( temp = 0; temp < aux; temp++ ) {
            // Testa se a posição que está passando é maior que a próxima, se
for ocorre a troca
```

Vantagens: Bubble sort é o algoritmo mais simples.

Desvantagens: É um dos menos eficientes.

Radix Sort

Definição: O algoritmo segue o seguinte padrão:

- Receba uma matriz n\u00e3o ordenada de n\u00eameros inteiros, muitas vezes se refere / representa uma chave.
- Iterate de mais para o menos (ou menos para a maioria) dígitos significativos.
- Cada iteração classifica todos os valores do dígito significativo atual da matriz.
- * Uma chave neste caso, é um valor inteiro, que pode ser associado a outros dados, como data de nascimento, localização, etc.

```
#include <iostream>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <math.h>
#include <vector>
```

```
using namespace std;
class Radix{
   private:
     int *vetor;
      int n;
   public:
      Radix(int size) {
         this->vetor = new int[size];
         this->n = size;
        memset(vetor, 0, size*sizeof(vetor));
      }
      Radix(int *origem, int size){
         this->n = size;
        vetor = origem;
      }
      int *getVetor(){
        return(this->vetor);
      }
      int getVetorSize(){
        return(this->n);
      }
      void ordenacaoRadix() {
         vector<int> pilha[10];
         int iCont = 0;
         int max = getDigInteiros(getMaxValue());
         int alg = 1;
         do {
            for (int i = 0; i < 10 && !iCont; i++)
               pilha[i].clear();
            pilha[getAlgRangeInt(vetor[iCont], alg)].push back(vetor[iCont]);
            iCont++;
            if(iCont \geq this-\geqn){
```

```
iCont = 0;
               for (int i = 0; i < 10; i++) {
                  for(int j = 0; j < pilha[i].size(); j++){</pre>
                     vetor[iCont++] = pilha[i][j];
                  }
               }
               iCont = 0;
               alg++;
         } while(pilha[0].size() != this->n || (max+1) >= alg);
      }
   private:
      int getMaxValue() {
         int maior = 0;
         for(int i = 1; i < this->n; i++){
            if(*(vetor + i) > *(vetor + maior)){
               maior = i;
            }
         return(*(vetor + maior));
      }
      int getAlgRangeInt(int valor, int algarismo) {
         unsigned quociente, divisor;
         quociente = (int) pow(10, algarismo);
         divisor = (int) pow(10, algarismo - 1);
         return ((valor % quociente) / divisor);
      }
      int getDigInteiros(int valor){
         if(valor<10) return 1;</pre>
         return(1 + getDigInteiros(valor / 10));
      }
int main(int argc, char **argv){
```

};

```
int vetor[] = {20, 10, 2348, 22, 2, 50, 80, 5};

Radix radix(vetor, 8);
radix.ordenacaoRadix();

int *retorno = radix.getVetor();

for(int i = 0; i < 8; i++) {
    cout << (i + 1) << ": " << *(retorno + i) << endl;
}

return(EXIT_SUCCESS);</pre>
```

Vantagens: Ordena vetores em tempo linear, não realiza comparações, é um algoritmo de ordenação estável.

Desvantagens: Usa dois outros vetores na ordenação, utilizando mais espaço na memória.

Quick Sort

Definição: Nele se escolhe um elemento chamado de pivô, a partir disto é organizada a lista para que todos os números anteriores a ele sejam menores que ele, e todos os números posteriores a ele sejam maiores que ele. Ao final desse processo o número pivô já está em sua posição final. Os dois grupos desordenados recursivamente sofreram o mesmo processo até que a lista esteja ordenada.

```
/* Quick sort */
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

// Define uma constante
#define MAX 10

void quick sort(int *a, int left, int right);
```

```
// Função main
int main(){
int i, vet[MAX];
 // Lê MAX ou 10 valores
 for(i = 0; i < MAX; i++){
      printf("Digite um valor: ");
      scanf("%d", &vet[i]);
 }
 // Ordena os valores
 quick sort(vet, 0, MAX - 1);
 // Imprime os valores ordenados
 printf("nnValores ordenadosn");
 for(i = 0; i < MAX; i++){
      printf("%dn", vet[i]);
 system("pause");
return 0;
}
// Função de Ordenação por Seleção
// Quick sort function
void quick sort(int *a, int left, int right) {
    int i, j, x, y;
    i = left;
    j = right;
    x = a[(left + right) / 2];
    while(i \le j) {
        while (a[i] < x \&\& i < right) {
        while(a[j] > x \&\& j > left) {
            j--;
        }
        if(i <= j) {
            y = a[i];
            a[i] = a[j];
            a[j] = y;
            i++;
            j--;
        }
    }
    if(j > left) {
        quick sort(a, left, j);
    if(i < right) {</pre>
        quick sort(a, i, right);
    }
}
```

Vantagens: O Quicksort é o algoritmo mais eficiente na ordenação por comparação.

Desvantagens: Sua implementação é muito delicada e difícil: Um pequeno engano pode levar a efeitos inesperados para algumas entradas de dados. O método não é estável.

Merge Sort

Definição: Como estamos usando divisão e conquista para ordenar, precisamos decidir quais serão nossos subproblemas. O problema completo é ordenar um array inteiro. Vamos dizer que um subproblema é ordenar um subarray. Em particular, iremos pensar em um subproblema como ordenar o subarray começando de um índice **p** e continuamos através do índice **r**. Isso será conveniente para termos uma notação para um subarray, então vamos dizer que array[p..r] denota o subarray de array. Nós temos nossa notação, para um array de **n** elementos, podemos dizer que o problema original é ordenar o array[0..n-1].

Veja abaixo como o merge sort usa divisão e conquista:

- 1. Divisão pelo número encontrado qqq para a posição entre ppp e rrr. Faça isso da mesma forma que encontramos o ponto médio na busca binária: adicione ppp e rrr, divida por 2, e arredonde para baixo.
- 2. Conquiste organizando recursivamente os subarrays em cada dois subproblemas criados pela etapa da divisão. Isso é, organize recursivamente o subarray array[p..q] e organize recursivamente o subarray array[q+1..r].
- 3. Combine juntando os dois subarrays organizados de volta em um único subarray array[p..r] organizado.

Precisamos de um caso base. O caso base é um subarray contendo menos do que dois elementos, isto é, quando p \geq rp≥rp, is greater than or equal to, r, uma vez que um subarray sem elementos ou com apenas um elemento já está ordenado. Então iremos dividir, conquistar e combinar apenas quando p < rp<rp>rp<rp>, is less than, r.

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

void lerVet( int *p, int t ){
```

```
int i;
      for (i=0; i 1) {
            meio = t / 2;
            mergeSort(p, meio);
            mergeSort(p + meio, t - meio);
            merge(p, t);
      }
}
void main(){
      int *p, tam;
      printf("Quantidade de elementos do vetor?");
      scanf("%d",&tam);
      p = (int*) malloc(tam * sizeof(int));
      printf("\nDigite o conteudo do vetor:\n");
      lerVet(p, tam);
      printf("\nConteudo digitado para o vetor:\n");
      mostrarVet(p, tam);
      printf("\nOrdenando o vetor...\n");
      mergeSort(p, tam);
      printf("\nConteudo do vetor ja ordenado:\n");
      mostrarVet(p, tam);
      free(p);
}
```

Vantagens: É um algoritmo de ordenação de fácil implementação. Útil para Aplicações com restrição de tempo. Passível de ser transformado em estável. O Mergesort é O(n log n).

Desvantagens: Alto consumo de memória, devido à série de chamadas recursivas. Utiliza memória auxiliar -O(n).

Busca:

Busca sequencial

Definição: A busca sequencial é a técnica mais simples de realizar uma busca em uma lista de dados desordenados. Ela visa procurar o valor através de comparações sucessivas a partir do primeiro elemento (ou último) até que se encontre o valor desejado ou até que os elementos da estrutura se esgotem. Pode-se utilizar vetor, lista encadeada ou arquivo binário como estrutura de dados. No melhor caso, o elemento a ser buscado é encontrado logo na primeira tentativa da busca. No pior caso, o elemento a ser buscado encontra-se na última posição e são feitas N comparações, sendo N o número total de elementos. No caso médio, o elemento é encontrado após (N+1)/2 comparações. O algoritmo de busca linear é um algoritmo O(n).

Algoritmo:

```
int busca_sequencial_R(int posi, int v[MAX], int n) {
    if (posi == 0)
        return -1;
    else if (x == v[posi - 1])
        return posi - 1;
    else
        return busca_sequencial_R(posi - 1, v, n);
}

int main () {
    int vetor={7,6,4,9,2}, n,posi;
    scanf("%d", &n);
    printf("%d", busca_sequencial_R(posi, vetor, n));
}
```

Vantagens: Não precisa ser ordenada. Simplicidade de implementação.

Desvantagens: Não é tão eficiente em vetores muito grande.

Busca binária

Definição: A busca binária é um eficiente algoritmo para encontrar um item em uma lista ordenada de itens. Ela funciona dividindo repetidamente pela metade a porção da lista que deve conter o item, até reduzir as localizações possíveis a apenas uma. Nós usamos a busca binária em um jogo de adivinhação no tutorial introdutório.

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#define max 10
void le vetor(int v[]);
int le valor();
void ordena(int v[]);
int pesq_bin(int v[],int n, int comeco, int fim);
int main()
{ int /*v[max]*/num,p;
    struct pessoa
     char nome[30];
     int telefone;
     } ;
    struct pessoa v[max];
      le_vetor(v);
      num=le valor();
      ordena(v);
      p=pesq_bin(v,num,0,max-1);
      if (p \ge 0)
        printf("\nEncontrado, na posicao: %i do vetor",p);
      else
        printf("\nNao foi encontrado!");
    return 0;
```

```
}
void le vetor(int v[])
     int x;
      for (x=0;x\leq max;x++)
           printf("Digite o telefone %d: ",x+1);
            scanf("%d",&v[x]);
      }
int le valor()
{ int n;
  printf("Digite o valor a procurar:");
  scanf("%d",&n);
  return n;
void ordena(int v[])
{
      int x,y,aux;
      for (x=0; x<max-1; x++)
       for (y=x+1; y<max; y++)</pre>
        if (v[x]>v[y])
        { aux=v[x];
           v[x]=v[y];
           v[y] = aux;
         }
        for (x=0; x<\max; x++)
             printf("Vetor ordenado: %d: \n", v[x]);
int pesq_bin(int v[],int n, int comeco, int fim){
      int meio, achou=-1;
      meio=(comeco+fim)/2;
      if (comeco<=fim)</pre>
    { if (n==v[meio])
        { achou=meio;
            return achou;
        }
        else
             if(n<v[meio])</pre>
```

Vantagens: É sem dúvida computacionalmente mais inteligente e direta na maioria das vezes.

Desvantagens: Em números pequeno, ela gasta mais tempo de processamento por causa da chamada recursiva e a ordenação que precisa ser feita antes da busca.

Referências bibliográficas

https://www.devmedia.com.br/algoritmos-de-ordenacao-analise-e-comparacao/28261

https://updatedcode.wordpress.com/2011/11/10/selection-sort-em-c/

https://updatedcode.wordpress.com/2011/11/14/insertion-sort-em-c/

https://updatedcode.wordpress.com/2011/11/06/bubble-sort-em-c/

https://pt.khanacademy.org/computing/computer-science/algorithms/merge-sort/a/ov erview-of-merge-sort

http://w3.ualg.pt/~hshah/ped/Aula%2014/merge final.html

http://www.cos.ufrj.br/~rfarias/cos121/aula 07.html

https://pt.khanacademy.org/computing/computer-science/algorithms/binary-search/a/binary-search

https://www.vivaolinux.com.br/topico/C-C++/Ordenacao-e-pesquisa-binaria-em-C

https://forum.imasters.com.br/topic/538654-busca-com-recursividade/

http://www.facom.ufms.br/~lianaduenha/sites/default/files/aula04.pdf