

Batch Normalization

1. 높은 **learning rate** 사용 가능
2. 초기화를 신경쓰지 않아도 됨.
3. **regularizer** 역할. 경우에 따라 **Dropout**을 사용하지 않아도 됨.

Training Time에는 **Mini-Batch**에 포함된 데이터 포인트들로 평균과 분산을 구하고, **Inference Time**에는 안정적인 **Inference**를 위해 각 **Mini-Batch**의 평균과 분산을 이용하여 모든 데이터 포인트에 일괄적으로 적용되는 평균과 분산을 구한다. 선형 변환을 수행하는 β, γ 는 **Learnable** 파라미터.

SGD는 단순하고 효과적이지만 모델 매개 변수의 초기값뿐만 아니라 모델의 하이퍼파라미터, 특히 최적화에 사용되는 **learning rate**를 조정해야 함.

학습에서 불안정화가 일어나는 이유

=> **Internal Covariate Shift** : 매 스텝마다 **hidden later**에 입력으로 들어오는 데이터의 분포가 달라지는 현상. **Layer**가 깊을수록 심화.

Covariate Shift(공변량 변화) : 이전 레이어의 파라미터 변화로 인해 현재 레이어의 입력 분포가 바뀌는 현상

Covariate Shift의 단점

saturated regime에 빠지고 **vanishing gradient**(대부분 **activation**으로 **sigmoid**를 사용하기 때문 => **ReLU** 함수를 사용하거나, 적은 **learning rate** 적용으로 문제 해결) 및 **exploding** 발생

Towards Reducing Internal Covariate Shift

Whitening : 데이터의 평균을 0, 그리고 공분산을 단위행렬로 갖는 정규분포 형태로 변환하는 기법으로 **Decorrelation + Standardization**. 보통 **PCA**를 이용해 데이터를 **decorrelated** 시킴.

training 효율을 높이기 위해서는 **Internal Covariate Shift**를 줄여야 함.

기존의 연구는 신경망의 **parameter**를 **Activation**의 값에 따라 바꾸면서 **Whitening**하는 방식 사용 => **Gradient Descent**의 효과를 줄이는 결과

단순히 **whitening**만 시키면 **parameter**를 계산하기 위한 **Backpropagation**과 무관하게 진행되기 때문에 특정 **parameter**가 계속 커지는 상태로 **whitening**이 진행될 수 있음.

=> **gradient descent** 효과가 감소하는 이유

Normalization via Mini Batch Statistics

- **whitening**의 문제점을 해결하기 위한 두 가지의 간소화 방법

1. **layer**의 입력과 출력을 동시에 **whitening**해주는 대신 각 **scalar feature**을 평균 0, 분산 1을 갖도록 독립적으로 **normalize**해줌. 이 **Normalize**는 **feature**가 **decorrelated** 되지

않아도 수렴 속도를 높여줌. 하지만 **sigmoid**의 입력을 **normalize**하는 것은 **nonlinearity**의 **linear regime**로 제한하게 되기 때문에 비선형성을 잃게 됨.

이를 해결하기 위해 **normalize**된 값을 **scale, shift** 해주는 학습 가능한 **parameter** 감마와 베타를 추가.

2. **normalize**는 전체 **dataset**을 처리하지만 **SGD**는 **batch** 단위로 **data**를 처리. 따라서 **SGD**를 이용하게 되면 전체 **dataset**을 **normalize**하는 것은 비현실적. **normalize**도 **batch** 단위로 해줌. 각각의 **mini batch data**로 **layer**의 입력을 **normalize**. 이 방법으로 **normalization**에 사용된 통계값은 모두 **backpropagation**에 사용 가능. 또한 **normalize**를 **mini batch** 단위로 처리하게 되면 한번에 처리하는 연산량도 줄어들게 되는 이점 존재.

=====

YOLO 기반의 광학 음악 인식 기술 및 가상현실 콘텐츠 제작 방법

OMR(Optical Music Recognition) : 광학 음악 인식. 사진 형태로 있는 악보를 디지털화 시키는 것. 스캔한 악보 정보를 이용하여 악보 분석 및 편집하거나 악보 정보를 토대로 한 오디오 재생 등으로 기존 편집 프로그램의 성능을 향상.

1966, Prerau : 오선 보표 자동 인식

1970s : 악보의 요소들을 감지하기 위한 이미지 분할 개념 도입

현재 : **end-to-end** 방식으로 사용

악상 기호 : 작곡가가 연주자에게 연주에 대한 정보를 제공하기 위한 모든 기호

모양 : 악상 기호의 종류 인식

위치 : 음 높이 인식

Objection Detection : Classification + Localization 동시 수행

1. **1-Stage-Detector** : 물체의 범주 확률과 위치 정보를 1회 검출로 결과를 출력하기 때문에 속도 빠름. **YOLO, SSD**
2. **2-Stage-Detector** : 물체의 범주 확률과 위치 정보를 순차적으로 검출하기 때문에 속도는 느리나 정확도가 더 높음. **Fast R-CNN, Faster R-CNN**

YOLO 기반의 악보 인식

- 음표가 어떤 음높이, 박자를 가지는지 해석하는 과정
1. 악보 종류 분류 : 첫 번째로 검출한 음악 객체들을 가져오고 음자리표와 **Brace**를 따로 분리
 2. 보표 크기 설정 : 음자리표 또는 괄호의 중심점을 기준으로 설정
 3. 오선 좌표 검출 : **YOLO v5**로 검출된 객체를 제외한 객체를 검출하기 위해 오선 제거
 4. **Hough transform**을 이용한 특정 음악 객체 검출 및 분류 : **Vision**을 이용하여 검출 시도. 먼저 검출한 오선을 악보에서 제거한 다음 **Hough transform**을 이용해 악보 내의 사각형을 전부 검출하여 저장
 5. 보표 크기 수정 : 음표와 쉼표가 어떤 보표에 해당하는지 정하기 위해 해당 보표의 오선의 최대, 최소 높이로 크기 수정
 6. 보표 내, 외 음표 및 쉼표 개체 분류 : 탐색 범위 내에 포함된 음표 및 쉼표 객체들을 해당 탐색 범위를 가진 보표에 저장

7. 보표 크기 재수정 : **Beam** 객체 그룹 연결 및 온침표 2분 침표 분류와 보표별 가상의 선 생성을 위해 보표 크기를 음표 및 침표 객체 중에서 최대, 최소 높이로 변경
8. **Beam, Flag**와 음표 객체 연결 : 검출한 사각형 중에 $1/8n$ 음표와 연결되어있는지 확인
9. 온침표와 2분 침표 분류 : 너비 우선 탐색으로 5선의 4번째 줄과 3번째 줄에 있는 사각형을 온침표와 2분 침표로 변경
10. 가상의 선 생성

VR 게임 : 실행을 위한 채보 디렉터리 처리 필요

리듬에 맞춰 누르는 게임의 민감한 부분인 노트들의 밀림 현상을 막기 위해 최적화 필요 => 타임라인을 이용하여 방지

리소스를 많이 차지하는 광원을 가지고 있는 Particle => Object Pooling 방식 사용