

2. 케이스 스터디

1. 왜 케이스 스터디를 하나요?

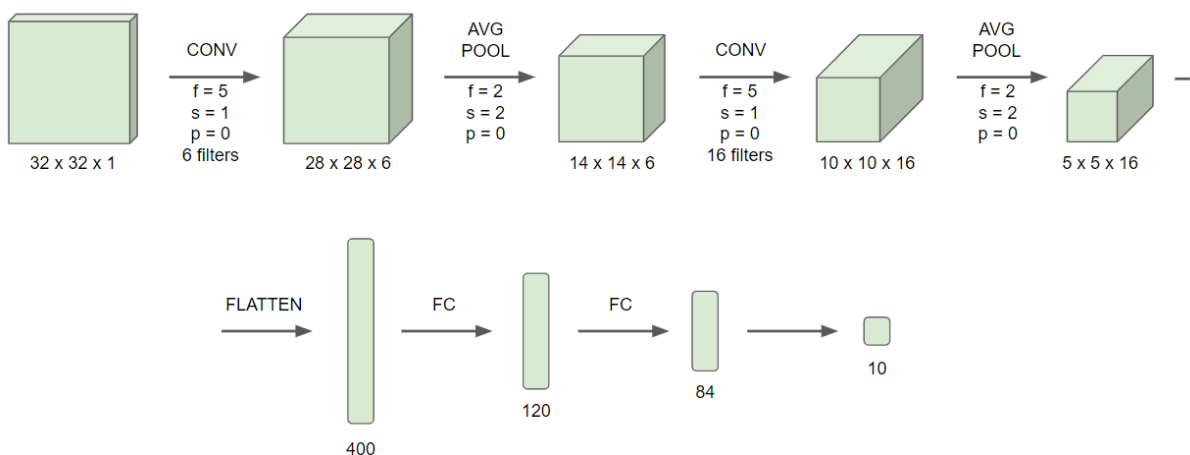
- 합성곱 신경망을 구축
 - 효율적인 신경망 구조 파악 필요.
- 하나의 컴퓨터 비전 작업에서 잘 작동한 구조가 다른 작업에도 유용하고 잘 작동하기 때문
- 대표적인 신경망
 - LeNet - 5
 - AlexNet
 - VGG
 - ResNet
 - Inception

2. 고전적 네트워크들

1. LeNet - 5

- 목적: 흑백으로 된 손글씨 인식
- 구조

LeNet - 5

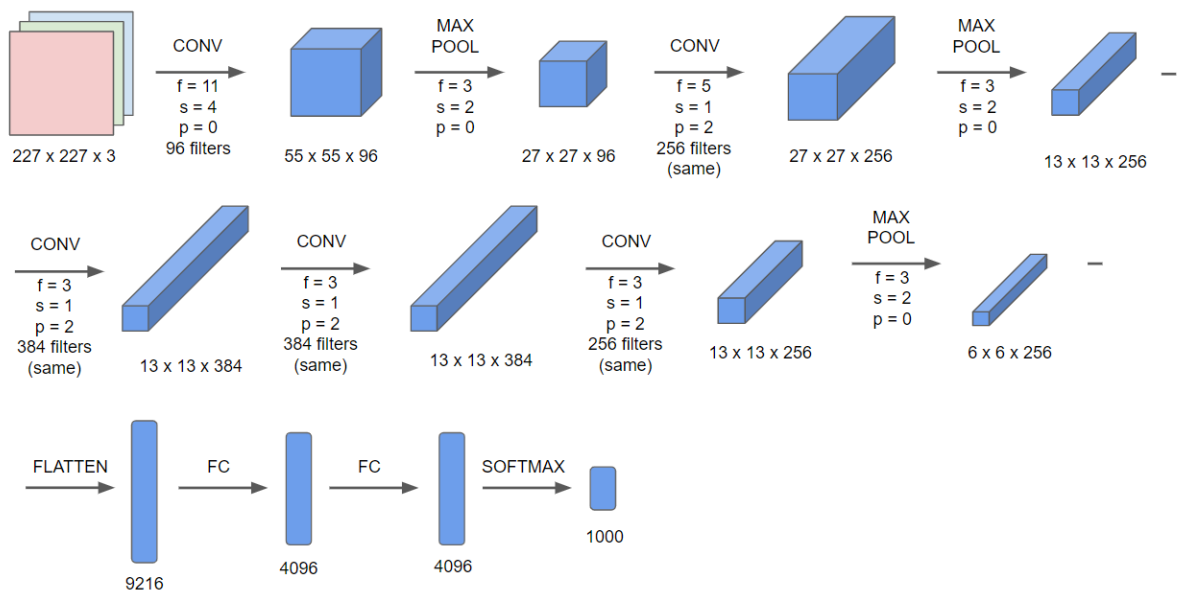


- 상대적으로 적은 변수를 가짐
- 풀링층 뒤에 비선형함수를 적용
- 비선형함수도 ReLU 가 아닌 Sigmoid 를 적용

2. AlexNet

- 목적: 이미지를 1000개에 해당하는 클래스로 분류하는 것
- 구조

AlexNet



- LeNet 에 비해서 굉장히 많은 변수를 가짐
- “합성곱을 같게 가져간다 (same)” = 이전 층의 높이와 넓이를 같게 만드는 패딩을 가진다

3. VGG-16

- AlexNet보다 간단한 구조
- 특징
 - 모든 합성곱 연산은 3 x 3 의 필터를 가지고 패딩 크기는 2, 스트라이드는 1로 하고, 2 x 2 픽셀씩 최대 풀링하는 것.

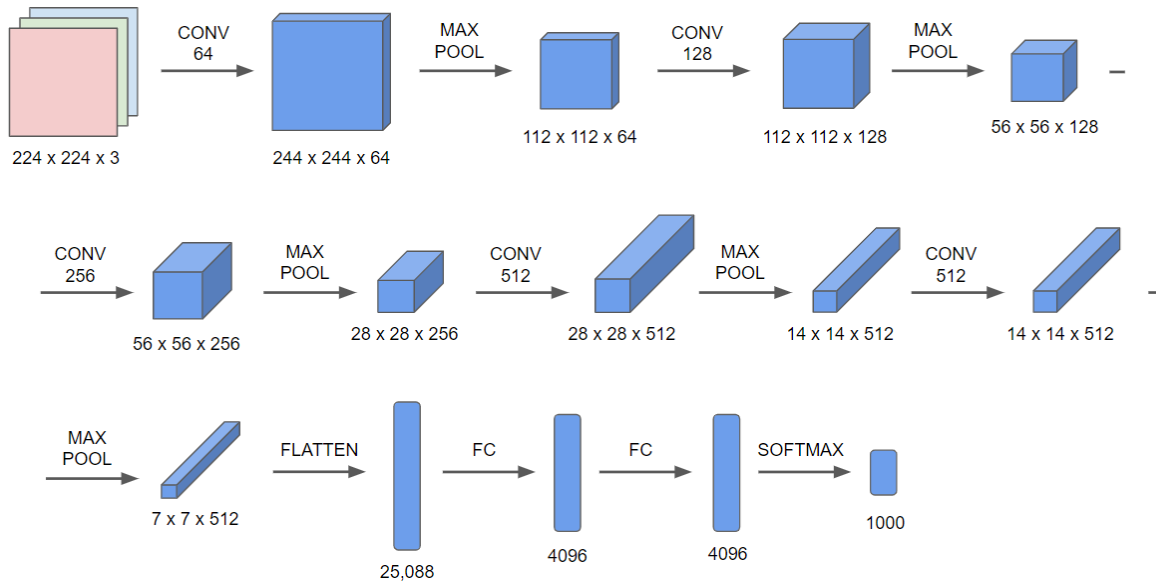
- 산출값의 높이와 넓이는 매 최대 풀링마다 1/2씩 줄어들며, 채널의 수는 두배 혹은 세배로 늘어나게 만든다.
- 훈련시킬 변수의 개수가 많아 네트워크의 크기가 커진다는 단점

- 구조

VGG-16

CONV : 3 x 3 filter, s=1, same

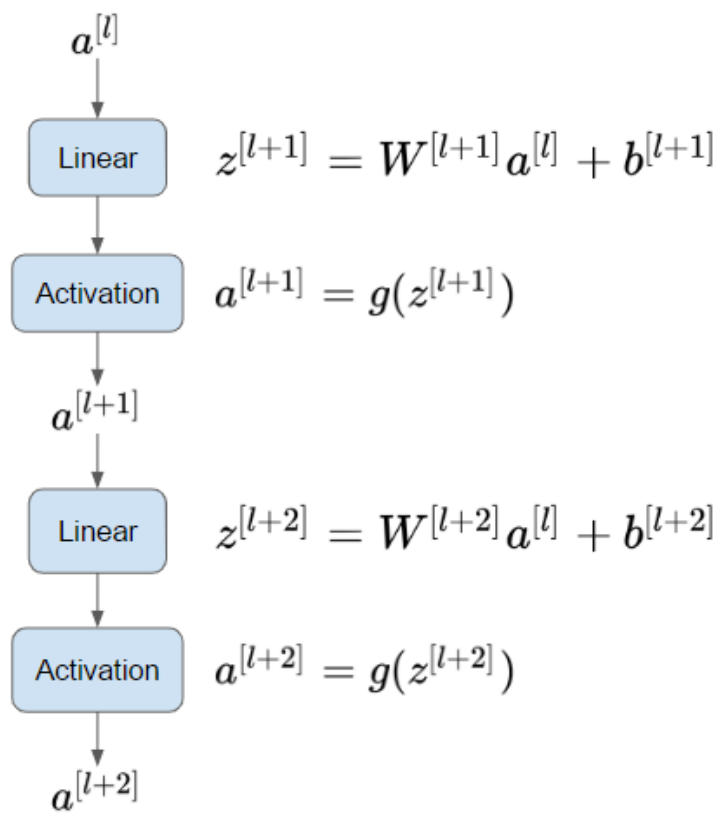
MAX POOL: 2 x 2, s=2



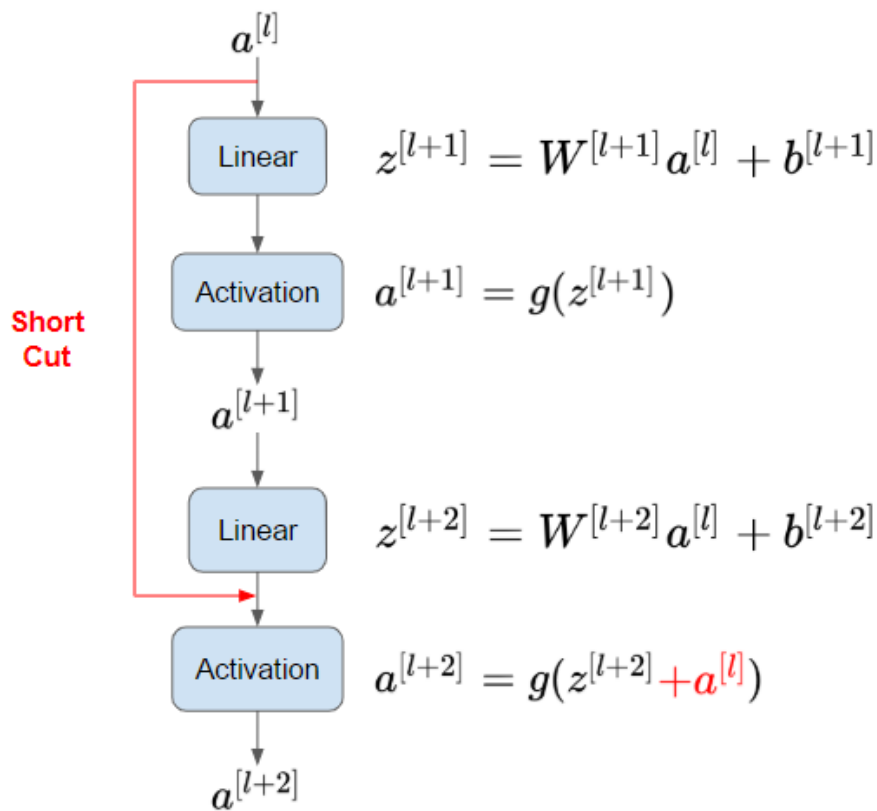
3. Resnets

- 아주 깊은 신경망을 학습하지 못하는 이유
 - 경사가 소실되거나 폭발적으로 증가하기 때문

→ ResNet에서는 스킵 연결로 이 문제를 해결
- 모든 층을 지나는 연산 과정: “main path”
 - 즉, $a^{[l]}$ 의 정보가 $a^{[l+2]}$ 로 흐르기 위해서는 모든 과정을 거쳐야 함

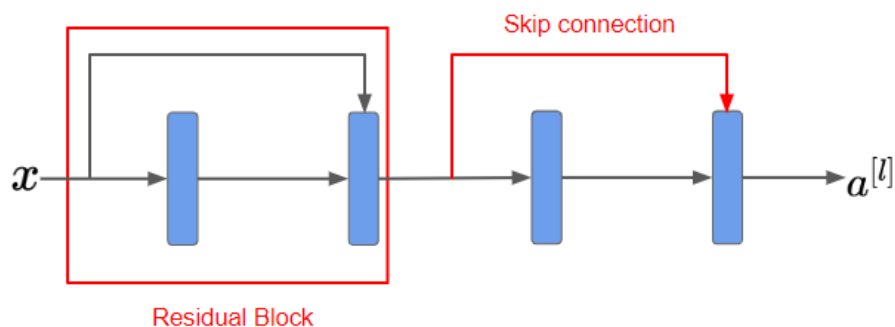


- main path
 - ResNet에서는 $z^{[l+2]}$ 에 비선형성을 적용해주기 전에 $a^{[l]}$ 을 더하고 이것을 다시 비선형성을 적용



- skip connection / short cut

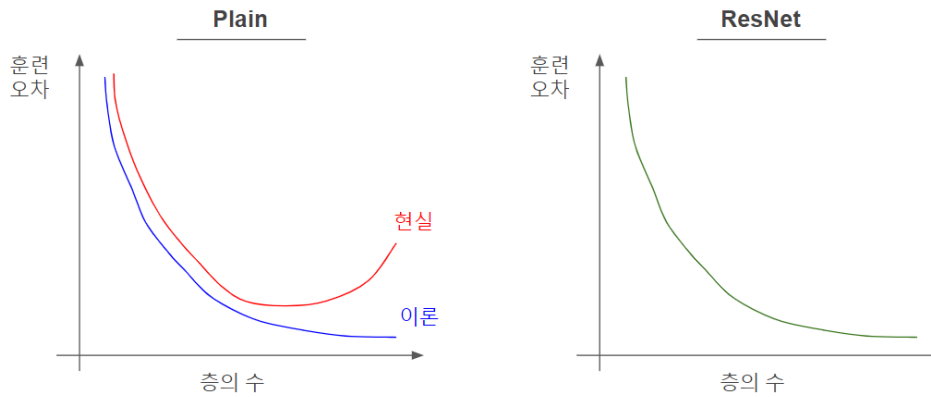
- 잔여 블록: $a^{[l+1]}$ 을 더해서 다시 활성화 함수에 넣는 부분까지
- Short cut / Skip connection 은 $a^{[l]}$ 의 정보를 더 깊은 층으로 전달하기 위해 일부 층을 뛰어 넘는 역할
- ResNet 은 여러개의 잔여 블록으로 구성
 - ResNet 을 만드려면 평행망에 스킵 연결.



- residual block & skip connection

- 경험적으로 층의 개수를 늘릴 수록 훈련 오류는 감소하다가 다시 증가
- 이론 상으로는 신경망이 깊어질 수록 훈련 세트에서 오류는 계속 낮아져야함.

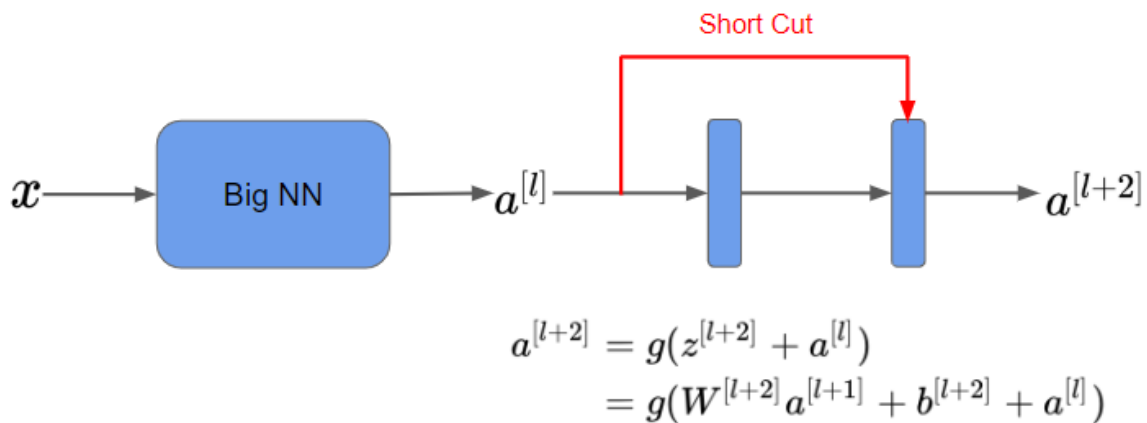
→ 하지만 ResNet에서는 훈련오류가 계속 감소하는 성능



4. 왜 Resnets이 잘 작동?

- 경망의 깊이가 깊어 질 수록 훈련세트를 다루는데 지장

→ Resnets은 이 문제를 해결



• 스킵 연결의 효용

- 큰 신경망에서 두개의 층을 더 추가하고 지름길을 연결.
 - 활성화함수: ReLU.
- 스킵 연결을 더해준 출력값 $a^{[l+2]}$ 은 $g(z^{[l+2]} + a^{[l]}) = g(W^{[l+2]}a^{[l+1]} + b^{[l+2]} + a^{[l]})$

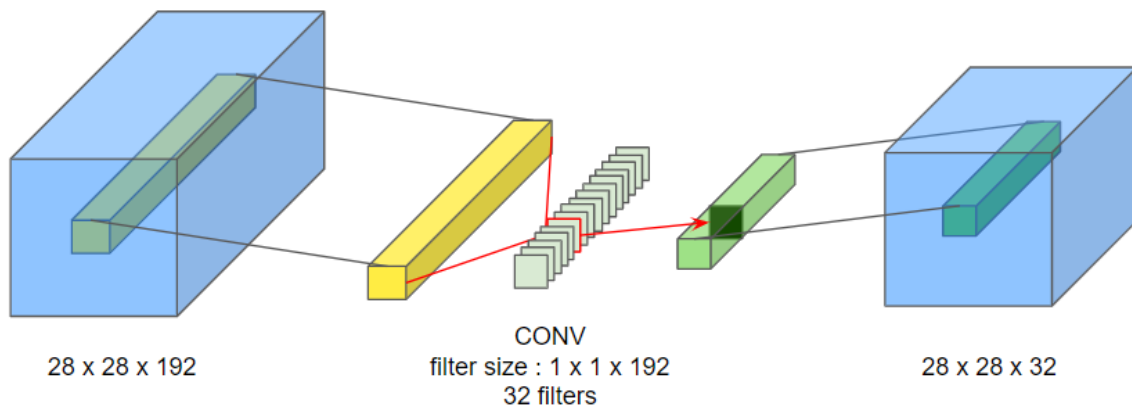
$a^{[l+2]}g(z^{[l+2]}+a^{[l]})=g(W^{[l+2]}a^{[l+1]}+b^{[l+2]}+a^{[l]})$ 로 쓸수 있다.

- $W^{[l+2]}W^{[l+2]}$ 와 $b^{[l+2]}b^{[l+2]}$ 의 값이 00 이 된다면, 위의 식은 $a^{[l+2]} = g(a^{[l]}) = a^{[l]}a^{[l+2]}=g(a^{[l]})=a^{[l]}$ 으로 항등식이 됨.
- 항등식의 의미: 신경망으로 하여금 스킵 연결을 통해 두 층이 없는 더 간단한 항등식을 학습하여, 두 층 없이도 더 좋은 성능을 낼 수 있게 만든다는 것.
- $z^{[l+2]}z^{[l+2]}$ 와 $a^{[l]}a^{[l]}$ 이 같은 차원을 가져야 함.

→ 보통 동일합성곱 연산(출력 크기가 입력크기와 같기하는 합성곱연산)을 하거나 차원을 같게 만들어주는 행렬 W_{sWs} 를 잔여블록 앞에 곱해줘서 같게 만든다.

5. Network 속의 Network

- 합성곱 신경망을 구축할 때 1 x 1 합성곱은 매우 유용



- 192 개의 입력숫자가 32개의 1 x 1 필터와 합성곱을 하여 32 개의 출력 숫자가 됨.

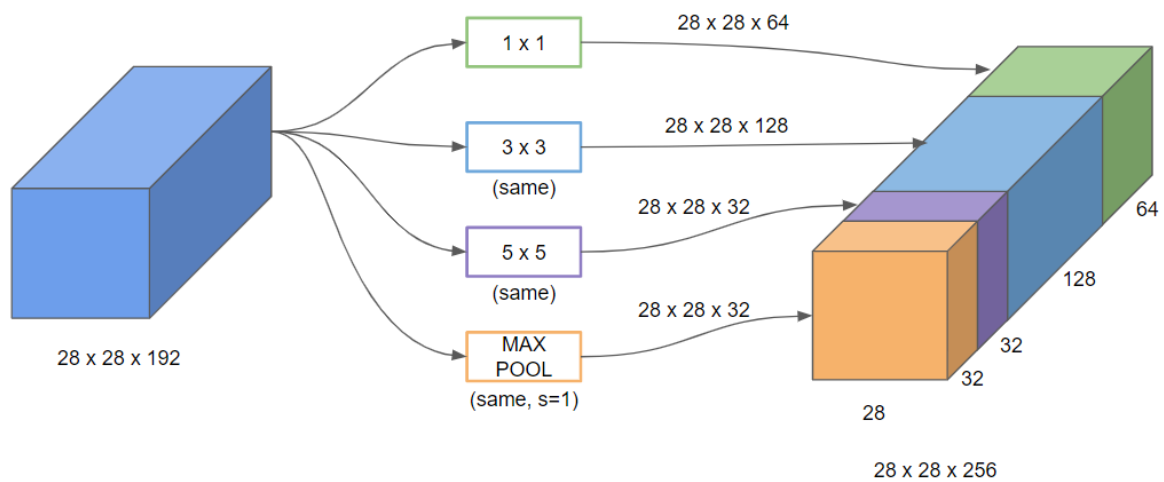
→ 입력 채널의 수만큼 유닛을 입력으로 받아서, 이들을 하나로 묶는 연산과정 통해, **출력채널의 수만큼 출력을 하는 작은 신경망 네트워크**로 간주 가능.

→ 네트워크 안의 네트워크

- 1x1 합성곱 연산을 통해 비선형성을 하나 더 추가해 복잡한 함수를 학습 시키기 가능
- 채널수를 조절 가능.

6. Inception 네트워크의 아이디어

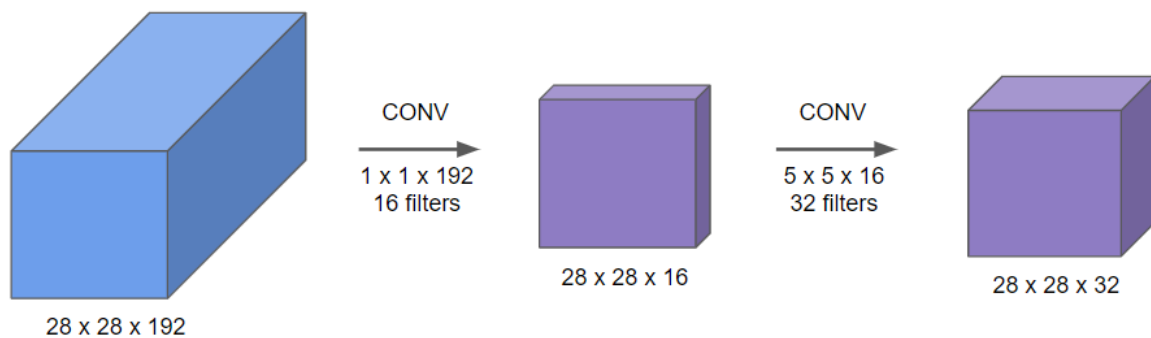
- 인셉션 네트워크: 필터의 크기나 풀링을 결정하는 대신 전부 다 적용해서 **출력들을 합친 후, 네트워크 스스로 변수나 필터 크기의 조합을 학습하게 만드는 것**



• 인셉션 네트워크의 아이디어

- 문제: 계산 비용
- 5 x 5 필터만 봐도 필요한 곱셈: $28 \times 28 \times 32 \times 5 \times 5 \times 192 = \text{약 } 1\text{억 } 2000 \text{ 만개}$

→ 1 x 1 합성 곱으로 해결 가능



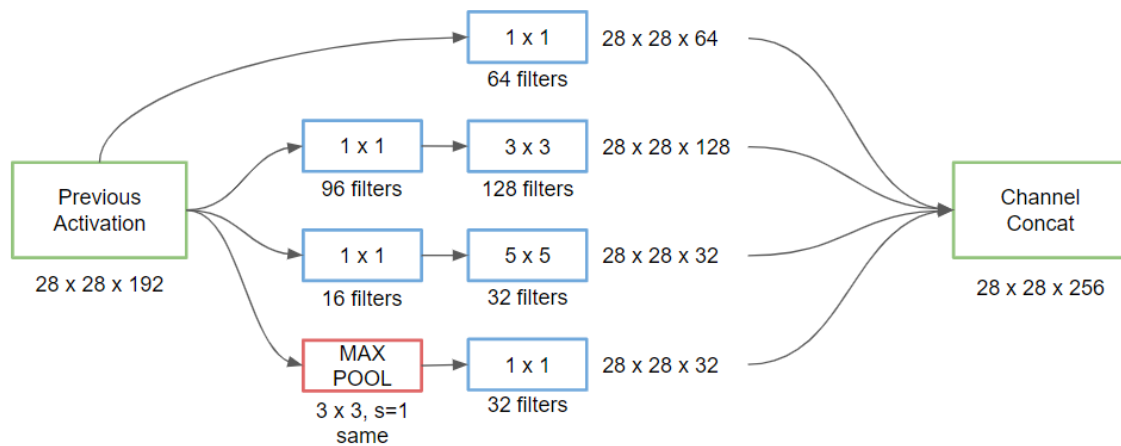
- 5 x 5 합성곱을 사용하기 전에 1 x 1 의 합성곱 연산을 통해 입력 이미지의 볼륨을 줄이는 작업
- 그 후에 다시 5 x 5 합성곱 연산
 - 계산 비용은 약 1240 만개
 - 1 x 1 합성곱: $28 \times 28 \times 16 \times 1 \times 1 \times 192 = \text{약 } 240 \text{ 만개}$
 - 5 x 5 합성곱: $28 \times 28 \times 32 \times 5 \times 5 \times 16 = \text{약 } 1000 \text{ 만개}$

→ 학습에 필요한 계산 비용이 1/10 수준으로 줄어든다.

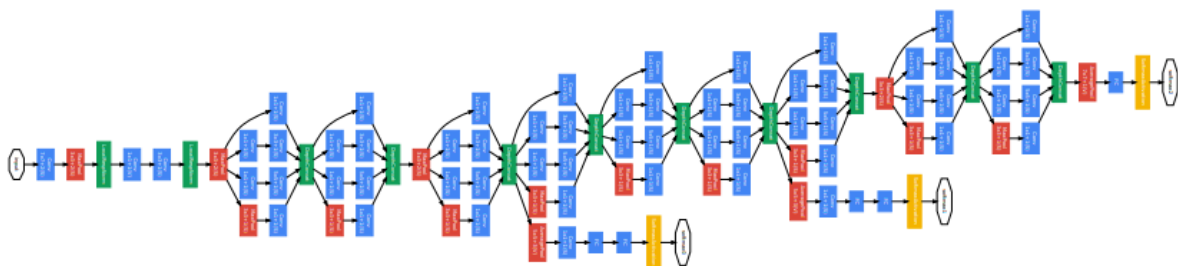
- 여기서 사용된 1×1 합성곱 층: “병목 층”
- 적절하게 구현시, 표현의 크기를 줄임과 동시에 성능에 큰 지장 없이 많은 수의 계산을 줄이기 가능

7. Inception 네트워크

Inception Module



- 인셉션 네트워크: 여러개의 인셉션 모듈로 구성



- 중간 중간에 차원을 바꾸기 위한 최대 풀링층을 포함해서 여러개의 인셉션 블록이 계속 반복됨

- 인셉션 네트워크는 구글넷