

3. 파이썬과 벡터화

날짜 @September 13, 2023

▼ 목차

벡터화

1 Vectorization

Case 1: Non-vectorized

Case 2: Vectorized

2 Kernelization

SIMD?

더 많은 벡터화 예제

1 In Neural Network Programming

Case 1: Non-vectorized

Case 2: Vectorized

2 In Vectors and Matrix Valued Functions

Case 1: Non-vectorized

Case 2: Vectorized

그 외 NumPy 내장함수

3 In Logistic Regression Derivatives

Case 1: Non-vectorized

Case 2: Vectorized

로지스틱 회귀의 벡터화

1 Forward Propagation

로지스틱 회귀의 경사 계산을 벡터화하기

1 Vectorizing Logistic Regression

파이썬의 브로드캐스팅

1 Broadcasting Example

More Examples

2 General Principle

파이썬과 NumPy 벡터

로지스틱 회귀의 비용함수 설명

출석퀴즈 오답노트

벡터화

1 Vectorization

로지스틱 회귀에서 $z = w^T x + b$ 을 계산하는 과정을 non-vectorized와 vectorized의 경우로 나누어 표현해 보자. (이때, w 와 x 는 열 벡터이며 $w \in \mathbb{R}^{n_x}$, $x \in \mathbb{R}^{n_x}$ 이다.)

Case 1: Non-vectorized

```
z = 0
for i in range(n_x) :
    z += w[i] * x[i]
z += b
```

Case 2: Vectorized

`np.dot(w, x)` 를 이용해 $w^T x$ 를 직접 계산함

```
z = np.dot(w, x) + b
```

- 파이썬 코드로 확인해보면 vectorized version이 약 300배 이상 빠르다는 것을 알 수 있다.

```
In [1]: import numpy as np
import time

a = np.random.rand(1000000)
b = np.random.rand(1000000)
```

Vectorized

```
In [2]: tic = time.time()
c = np.dot(a, b)
toc = time.time()

print(c)
print("vectorized version: " + str(1000 * (toc - tic)) + "ms")

250055.71843720783
vectorized version: 17.566680908203125ms
```

Non-vectorized

```
In [3]: c = 0
tic = time.time()
for i in range(1000000) :
    c += a[i] * b[i]
toc = time.time()

print(c)
print("for loop: " + str(1000 * (toc - tic)) + "ms")

250055.7184372137
for loop: 609.0946197509766ms
```



결론적으로, for문 대신 내장 함수나 다른 방식을 이용할 수 있다면 되도록 for 문을 피하는 것이 좋음

2 Kernelization


위와 같이 for문 대신 NumPy 내장 함수 `np.dot` 을 사용하는 것이 빠른 이유는 SIMD(Single Instruction Multiple Data)의 이용에서 찾을 수 있다.

SIMD?

- ◆ 하나의 명령어로 동일한 형태/구조의 여러 데이터를 동시에 처리하는 병렬 프로세서의 한 종류로, 벡터화 연산을 가능하게 함
- 데이터를 병렬화하는 것이 벡터화 연산을 가능하게 하고, 이를 통해 계산 능력을 향상시킬 수 있다는 정도로 이해함! (아래는 관련 사이트)

[Python] Numpy가 빠른 이유-1편 (하드웨어 관점에서, SIMD)

데보션 (DEVOCEAN) 기술 블로그, 개발자 커뮤니티이자 내/외부 소통과 성장 플랫폼

 <https://devocean.sk.com/blog/techBoardDetail.do?ID=163631>



더 많은 벡터화 예제

1 In Neural Network Programming

이전에는 열 벡터의 곱을 계산하는 과정을 살펴보았다면, 이번에는 행렬과 벡터의 곱 $u = Av$ 를 계산하는 과정을 살펴보자.

Case 1: Non-vectorized

$$u_i = \sum_i \sum_j A_{ij} v_j$$

```
u = np.zeros((n, 1))
for i . . . .
    for j . . . .
        u[i] += A[i][j] * v[j]
```

Case 2: Vectorized

`np.dot(A, v)` 를 이용해 Av 를 직접 계산함

```
u = np.dot(A, v)
```

2 In Vectors and Matrix Valued Functions

열 벡터 v 의 모든 원소에 대하여 지수 연산을 하는 과정을 살펴보자.

— — — — —

$$v = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \cdot \\ \cdot \\ \cdot \\ v_n \end{bmatrix} \longrightarrow u = \begin{bmatrix} e^{v_1} \\ e^{v_2} \\ \cdot \\ \cdot \\ \cdot \\ e^{v_n} \end{bmatrix}$$

Case 1: Non-vectorized

```
u = np.zeros((n, 1))
for i in range(n) :
    u[i] = math.exp(v[i])
```

Case 2: Vectorized

내장함수 `np.exp(v)` 를 이용하면 바로 계산됨

```
u = np.exp(v)
```

그 외 NumPy 내장함수

```
np.log(v)    # 원소의 로그값 계산
np.abs(v)    # 원소의 절댓값 계산
v ** 2       # 모든 원소를 제곱한 벡터 반환
1 / v        # 원소의 역수로 이루어진 벡터 반환
```

3 In Logistic Regression Derivatives

앞서 배운 로지스틱 회귀의 도함수를 구하는 의사 코드를 살펴보자.

Case 1: Non-vectorized



$J = 0, dw1 = 0, dw2 = 0, db = 0$

for i = 1 to m :

$$z^{(i)} = w^T x^{(i)} + b$$

$$a^{(i)} = \sigma(z^{(i)})$$

$$J += -[y^{(i)} \log \hat{y}^{(i)} + (1 - y^{(i)}) \log(1 - \hat{y}^{(i)})]$$

$$dz^{(i)} = a^{(i)}(1 - a^{(i)})$$

$$dw1 += x_1^{(i)} dz^{(i)}$$

$$dw2 += x_2^{(i)} dz^{(i)}$$

$$db += dz^{(i)}$$

J /= m, dw1 /= m, dw2 /= m, db /= m

- 위 코드에는 2개의 for문이 들어 있다. (초록 하이라이트 부분)
 - feature 수(n_x)만큼 dw가 존재하며, 위는 feature가 2개인 경우로 for문이 생략된 형태이다. (for j = 1 to n_x)

Case 2: Vectorized

위 코드의 2번째 for문을 지우고 dw를 벡터화시키는 과정을 살펴보자.



$J = 0, dw = \text{np.zeros}((n_x, 1)), db = 0$

for i = 1 to m :

$$z^{(i)} = w^T x^{(i)} + b$$

$$a^{(i)} = \sigma(z^{(i)})$$

$$J += -[y^{(i)} \log \hat{y}^{(i)} + (1 - y^{(i)}) \log(1 - \hat{y}^{(i)})]$$

$$dz^{(i)} = a^{(i)}(1 - a^{(i)})$$

$$dw += x^{(i)} dz^{(i)}$$

$$db += dz^{(i)}$$

J /= m, dw /= m, db /= m

- dw1과 dw2를 $dw = \text{np.zeros}((n_x, 1))$ 로 표현함으로써 for문을 하나 없앨 수 있다. (파란 하이라이트가 업데이트된 부분)

로지스틱 회귀의 벡터화

앞서 살펴본 코드에서 전체 훈련 세트에 대한 for문까지 제거하는 방법을 알아보자.

1 Forward Propagation

선형 회귀식	활성값	
$z^{(1)} = w^T x^{(1)} + b$	$a^{(1)} = \sigma(z^{(1)})$	for문 사용
$z^{(2)} = w^T x^{(2)} + b$	$a^{(2)} = \sigma(z^{(2)})$	
\vdots	\vdots	
$z^{(m)} = w^T x^{(m)} + b$	$a^{(m)} = \sigma(z^{(m)})$	

$X = \begin{bmatrix} | & | & | & | \\ x^{(1)} & x^{(2)} & \dots & x^{(m)} \\ | & | & | & | \end{bmatrix}$
 $n_x \times m$

NumPy 내장함수 사용

$Z = \text{np.dot}(w.T, X) + b$
 * Broadcasting
 상수 b가 $[b \ b \ \dots \ b]$ 되어 계산됨
 $1 \times m$

$Z = \begin{bmatrix} z^{(1)} & z^{(2)} & \dots & z^{(m)} \end{bmatrix} = \underbrace{w^T}_{1 \times n_x} \underbrace{X}_{n_x \times m} + \underbrace{[b \ b \ \dots \ b]}_{1 \times m} = \begin{bmatrix} w^T x^{(1)} + b & w^T x^{(2)} + b & \dots & w^T x^{(m)} + b \end{bmatrix}$
 $1 \times m$

$A = \begin{bmatrix} a^{(1)} & a^{(2)} & \dots & a^{(m)} \end{bmatrix} = \sigma(Z)$
 $1 \times m$

로지스틱 회귀의 경사 계산을 벡터화하기

1 Vectorizing Logistic Regression

$$dz^{(1)} = a^{(1)} - y^{(1)} \dots dz^{(m)} = a^{(m)} - y^{(m)}$$

$$\Rightarrow A = [a^{(1)} \dots a^{(m)}], Y = [y^{(1)} \dots y^{(m)}]$$

$$\begin{aligned} \blacksquare dZ &= [dz^{(1)} \ dz^{(2)} \ \dots \ dz^{(m)}] \\ &= [a^{(1)} - y^{(1)} \quad a^{(2)} - y^{(2)} \quad \dots \quad a^{(m)} - y^{(m)}] \\ &= A - Y \end{aligned}$$

$$\blacksquare db = \frac{1}{m} (dz^{(1)} + \dots + dz^{(m)})$$

$$= \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m dz^{(i)} \Rightarrow \frac{1}{m} \text{np.sum}(dZ)$$

$$\begin{aligned} \blacksquare dw &= \frac{1}{m} (\chi^{(1)} dz^{(1)} + \dots + \chi^{(m)} dz^{(m)}) \left[\begin{array}{c} \chi^{(1)} \dots \chi^{(m)} \\ \hline n_x \times m \end{array} \right] \left[\begin{array}{c} dz^{(1)} \\ \vdots \\ dz^{(m)} \\ \hline m \times 1 \end{array} \right] \\ &= \frac{1}{m} X(dZ)^T \\ &= \frac{1}{m} \underbrace{[\chi^{(1)} dz^{(1)} + \dots + \chi^{(m)} dz^{(m)}]}_{n_x \times 1} \end{aligned}$$

위 내용을 반영한 로지스틱 회귀 경사 하강법의 의사 코드는 다음과 같다.

```

❖ dw = np.zeros((n_x, 1)), db = 0
  Z = wTX + b = np.dot(w.T, X) + b
  A = σ(Z)
  dZ = A - Y
  dw = 1/m * X * dZT
  db = 1/m * np.sum(dZ)
  w := w - αdw
  b := b - αdb

```

- 경사 하강법을 여러 번 반복하는 경우에는 가장 바깥에 for문을 쓸 수밖에 없음

파이썬의 브로드캐스팅

1 Broadcasting Example

- e.g. 각 음식 100g에 들어 있는 탄수화물, 단백질, 지방의 칼로리량

	Apples	Beef	Eggs	Potatoes
Carb	56.0	0.0	4.4	68.0
Protein	1.2	104.0	52.0	8.0
Fat	1.8	135.0	99.0	0.9

파이썬 코드로 각 영양소가 주는 칼로리의 백분율을 계산해 보자.

```
In [1]: import numpy as np

A = np.array([[56.0, 0.0, 4.4, 68.0],
              [1.2, 104.0, 52.0, 8.0],
              [1.8, 135.0, 99.0, 0.9]])

print(A)

[[ 56.   0.   4.4  68. ]
 [  1.2 104.  52.   8. ]
 [  1.8 135.  99.   0.9]]

In [2]: cal = A.sum(axis=0)    # 열 더하기
print(cal)

[ 59.  239.  155.4  76.9]

In [3]: percentage = 100 * A / cal.reshape(1, 4)
print(percentage)

[[94.91525424  0.         2.83140283 88.42652796]
 [ 2.03389831 43.51464435 33.46203346 10.40312094]
 [ 3.05084746 56.48535565 63.70656371  1.17035111]]
```

- `cal = A.sum(axis=0)`
 - `axis=0`: 열 더하기 (세로로 더하기)
 - `axis=1`: 행 더하기 (가로로 더하기)
- `percentage = 100 * A / cal.reshape(1, 4)`
 - 상수와 행렬, 벡터의 연산이 파이썬 브로드캐스팅을 통해 이루어지고 있다.
 - `reshape` 함수: 행렬의 차원이 확실하지 않을 때 필요한 차원으로 바꾸어줄 수 있다.
 - 위 코드의 경우 `cal`의 차원이 (1, 4)임이 확실하므로 굳이 쓰지 않아도 됨!

More Examples

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 100 \\ 100 \\ 100 \\ 100 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 101 \\ 102 \\ 103 \\ 104 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix}_{(m,n)}^{(2,3)} + \begin{bmatrix} 100 & 200 & 300 \\ 100 & 200 & 300 \end{bmatrix}_{(l,n)}^{(2,3)} \rightarrow (m,n) = \begin{bmatrix} 101 & 202 & 303 \\ 104 & 205 & 306 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix}_{(m,n)} + \begin{bmatrix} 100 & 100 & 100 \\ 200 & 200 & 200 \end{bmatrix}_{(m,1)}^{(m,1)} \rightarrow (m,n) = \begin{bmatrix} 101 & 102 & 103 \\ 204 & 205 & 206 \end{bmatrix}$$

2 General Principle

$$\begin{array}{ccc}
 (m, n) & + & (l, n) \rightarrow (m, n) \\
 \text{matrix} & * & \\
 \hline & / & (m, 1) \rightarrow (m, n)
 \end{array}$$

$$\begin{array}{ccc}
 (m, 1) & + & \mathbb{R} \\
 \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} & + & 100 = \begin{bmatrix} 101 \\ 102 \\ 103 \end{bmatrix} \\
 [1 \ 2 \ 3] & + & 100 = [101 \ 102 \ 103]
 \end{array}$$

Matlab/Octave: bsxfun

파이썬과 NumPy 벡터



랭크 1 배열(rank 1 array)은 벡터와는 별개의 자료구조로 결과가 직관적이지 않게 하므로, 그 대신 행 벡터 또는 열 벡터를 사용하는 것이 좋음

파이썬 코드를 통해 알아보자.

```
In [1]: import numpy as np
```

Rank 1 Array

```
In [2]: # 가우시안 분포를 따르는 변수값 5개를 배열 a에 저장
a = np.random.randn(5)
print(a)
```

```
[ 0.48691983  1.02068969  0.38199277 -0.26611354  1.17556678]
```

이때 a는 행 벡터도 열 벡터도 아닌 rank 1 배열이 되어, 전치 또는 내적 연산이 제대로 이루어지지 않는다.

```
In [3]: print(a.shape)

(5,)
```

```
In [4]: print(a.T)

[ 0.48691983  1.02068969  0.38199277 -0.26611354  1.17556678]
```

```
In [5]: print(np.dot(a, a.T))

2.8775904899838127
```

Vector

따라서 다음과 같이 설정해야 한다.

```
In [6]: a = np.random.randn(5, 1)    # 열 벡터  
print(a)
```

```
[[-1.81816688]  
 [ 0.52605925]  
 [-0.22418967]  
 [ 0.41807433]  
 [-0.01811298]]
```

```
In [7]: print(a.T)
```

```
[[-1.81816688  0.52605925 -0.22418967  0.41807433 -0.01811298]]
```

```
In [8]: print(np.dot(a, a.T))
```

```
[[ 3.30573079e+00 -9.56463494e-01  4.07614237e-01 -7.60128906e-01  
  3.29324150e-02]  
 [-9.56463494e-01  2.76738329e-01 -1.17937050e-01  2.19931868e-01  
 -9.52849907e-03]  
 [ 4.07614237e-01 -1.17937050e-01  5.02610094e-02 -9.37279481e-02  
  4.06074241e-03]  
 [-7.60128906e-01  2.19931868e-01 -9.37279481e-02  1.74786149e-01  
 -7.57257084e-03]  
 [ 3.29324150e-02 -9.52849907e-03  4.06074241e-03 -7.57257084e-03  
  3.28079940e-04]]
```

전치와 내적 연산이 잘 동작함을 확인할 수 있다.

다음과 같이 `assert` 함수를 통해 차원을 확인하거나, `reshape` 함수를 이용해 rank 1 배열을 행 또는 열 벡터로 바꿔줄 수 있다.

assert

```
In [9]: a = np.random.randn(5)
assert(a.shape == (5, 1))    # AssertionError!
```

```
-----
--
AssertionError                                Traceback (most recent call last)
Input In [9], in <cell line: 2>()
      1 a = np.random.randn(5)
----> 2 assert(a.shape == (5, 1))

AssertionError:
```

```
In [10]: a = np.random.randn(5, 1)
assert(a.shape == (5, 1))
```

reshape

```
In [11]: a = np.random.randn(5)
print(a)

[ 0.53824925  0.05645422  0.40674856 -1.01842304 -0.55106096]
```

```
In [12]: a = a.reshape(5, 1)
print(a)

[[ 0.53824925]
 [ 0.05645422]
 [ 0.40674856]
 [-1.01842304]
 [-0.55106096]]
```

로지스틱 회귀의 비용함수 설명

$$\hat{y} = \sigma(w^T + b)$$
$$\text{where } \sigma(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$
$$\text{Interpret } \hat{y} = P(y = 1|x)$$

$$\text{If } y = 1 : p(y|x) = \hat{y}$$
$$\text{If } y = 0 : p(y|x) = 1 - \hat{y}$$
$$\implies p(y|x) = \hat{y}^y (1 - \hat{y})^{1-y}$$

- \hat{y} 는 주어진 x 에 대해 y 가 1일 확률이다.

- 이때 주어진 x 에 대해 y 가 0일 확률은 $1 - \hat{y}$ 로 나타낼 수 있다.
- 두 식을 하나로 합친 것이 마지막 줄인데, $y = 0$ 과 $y = 1$ 을 대입해 보면 원하는 결과가 나옴을 알 수 있다.

$$\begin{aligned}\log p(y|x) &= \log(\hat{y}^y (1 - \hat{y})^{1-y}) \\ &= y \log \hat{y} + (1 - y) \log(1 - \hat{y}) \\ &= -L(\hat{y}, y)\end{aligned}$$

- 로그함수는 강한 단조 증가 함수로, $\log p(y|x)$ 를 최대화하는 것은 $p(y|x)$ 를 최대화하는 것과 같다.
- 식을 풀어 보면 로지스틱 회귀 손실함수의 음수 값이 도출되는데, 이는 우도(확률)를 최대화하는 것이 손실함수 값(비용)을 최소화하는 것과 같기 때문이다.

$$\begin{aligned}\log p(\text{labels in training set}) &= \log \prod_{i=1}^m p(y^{(i)}|x^{(i)}) \\ &= \sum_{i=1}^m \log p(y^{(i)}|x^{(i)}) \\ &= - \sum_{i=1}^m L(\hat{y}^{(i)}, y^{(i)})\end{aligned}$$

- 모든 training sample이 독립동일분포라고 가정했을 때 전체 sample에 대한 확률은 각 확률의 곱으로 표현되며, 최대 우도 추정을 통해 training set의 타깃 확률을 최대화하는 변수를 찾게 된다.
- 로그를 씌워보면, 로지스틱 회귀 모델의 최대 우도 추정은 결국 비용함수 $J(w, b)$ 를 최소화하는 것과 같음을 알 수 있다.

출석퀴즈 오답노트

▼ 2. 다음 중 뉴런이 계산하는 것은?

- 선형함수($z = Wx + b$)를 계산한 후 활성화 함수 (O)
- 입력 x 를 선형적으로 확장하는 함수 $g(Wx + b)$ 계산 (X)

▼ 7, 8. 아래 상황에서 `c`의 shape는?

```
a = np.random.randn(4, 3)
b = np.random.randn(3, 2)
c = a * b

a = np.random.randn(3, 3)
b = np.random.randn(3, 1)
c = a * b
```

- 두 경우 모두 사이즈가 매치되지 않기 때문에 에러가 난다!

- 행렬 곱셈 관련 연산을 진행할 때 `*`, `.dot`, `@` 를 헛갈려서는 안 된다.

[Numpy]행렬곱(@)과 내적(dot) 그리고 별연산(*)

numpy array의 곱연산에 대해서 알아보도록 하겠습니다. 곱연산에는 총 세가지 연산이 있는데요. 선형대수에서 배우는 행렬의 곱을 하는 행렬곱(@)과 내적, 스칼라

<https://seong6496.tistory.com/110>

```
[ 3  4  5]
[[-1  0  1]
 [ 2  3  4]
 [[ 0  0  2]
 [ 5 12 20]]
```

Operator	Shape	비고
<code>*</code> 연산	$(n, m) * (n, m) = (n, m)$ — Broadcasting— $(1, m) * (n, m) = (n, m)$ $(n, m) (m, 1) * (m, n) = (m, n)$ $(m, n) * (m, 1) = (m, n)$ $(m, n) (n, m) * (1, m) = (n, m)$	같은 shape인 경우에만 연산이 가능하며, 행렬과 벡터의 연산 경우 브로드캐스팅이 이루어짐
내적(<code>.dot</code>)	$(n, m).dot((m, k)) = (n, k)$	
행렬곱(<code>@</code>)	$(n, m) @ (m, k) = (n, k)$	2차원 행렬의 경우 내적과 행렬곱의 결과가 같아 어떤 것을 사용해도 괜찮음