# [딥러닝 4단계] 2. 케이스 스터디

### 1. 왜 케이스 스터디를 하나요?

- 합성곱 신경망을 구축하기 위해서는 효과적인 신경망 구조를 살펴봐야 함
- 하나의 컴퓨터 비전 작업에서 잘 작동하는 신경망의 구조는 다른 작업에서도 잘 작동하는 경우가 많음

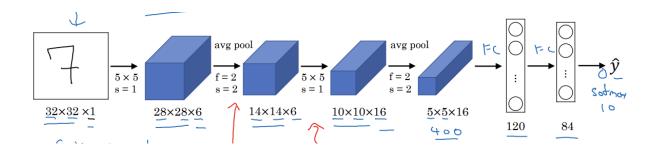
#### **Outline**

- LeNet-5
- AlexNet
- VGG
- ResNet: 152개의 층을 훈련시키고 흥미로운 개념을 가지고 있음
- Inception

### 2. 고전적인 네트워크들

• LeNet-5, AlexNet, VGG

#### LeNet-5



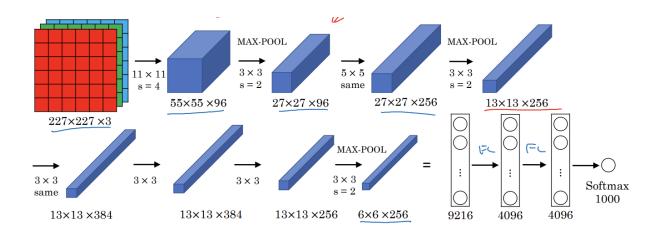
- 32x32x1의 흑백 이미지의 손글씨 숫자 인식하기
- 1. 6개의 5x5 필터와 1의 스트라이드 사용
- 2. f=2, s=2 평균 풀링
- 3. 16개의 5x5 필터 사용
  - 1998년에는 패딩을 사용하지 않거나 유효 합성곱을 사용했음
    - -> 합성곱 층 적용할 때마다 높이, 너비 감소

- 4. 풀링층
- 5. 완전 연결층
  - 400개의 노드를 120개의 뉴런에 각각 연결
- 6. 완전 연결층
- 7. 최종 출력
  - 지금은 softmax층을 사용하지만 LeNet-5는 요즘은 잘 사용하지 않는 분류기 사용
- 요즘 기준으로 적은 60000개의 변수를 가짐
- 깊이가 깊어질수록 높이와 너비가 감소
- 채널 수는 증가
- 층의 배치가 요즘도 사용됨
  - 몇 개의 합성곱 층 뒤에 풀링 층이 따라오고 다시 합성곱 층, 풀링 층, 완전 연결 층이 오는 구조

#### 논문

- 당시 사람들은 sigmoid, tanh 비선형성 사용, ReLU 사용 x
- 초기의 LeNet-5는 각각의 필터가 서로 다른 채널에 적용
- 비선형성이 풀링층 뒤에 있음

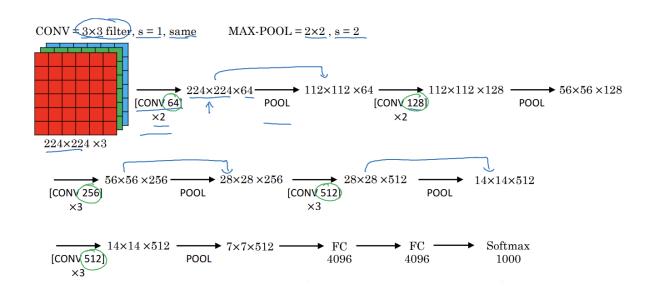
#### **AlexNet**



- 227x227x3의 이미지로 시작
- 1. 96개의 11x11 필터 사용, 4의 스트라이드
  - 크기가 1/4로 줄어듬

- 2. 3x3 크기와 2의 스트라이드인 최대 풀링
- 3. 5x5 동일 합성곱 연산
- 4. 최대 풀링
- 5. 3x3 동일 합성곱
- 6. 3x3 동일 합성곱
- 7. 3x3 동일 합성곱
- 8. 최대 풀링
- 9. 9216개의 노드로 완전 연결층
- 10. 완전 연결층
- 11. softmax로 1000개의 출력
  - LeNet과 유사하지만 훨씬 크기가 큼
    - 6만개 -> 6천만 개 정도의 매개변수
  - ReLU 활성화 함수 사용
  - 지역 응답 정규화(LRN)

#### **VGG-16**



- 많은 하이퍼 파라미터를 가지는 대신 합성곱에서 스트라이드가 1인 3X3 필터만을 사요
   해 동일합성곱을 하고 최대 풀링층에서는 2의 스트라이드의 2x2를 사용
- 1. 첫 두 층 64개의 필터로 합성곱

- 2. 풀링층
- 3. 128개의 필터를 가진 동일 합성곱층
- 4. 풀링층
- 5. 256개의 필터를 가진 3개 합성곱층
- 6. 풀링층

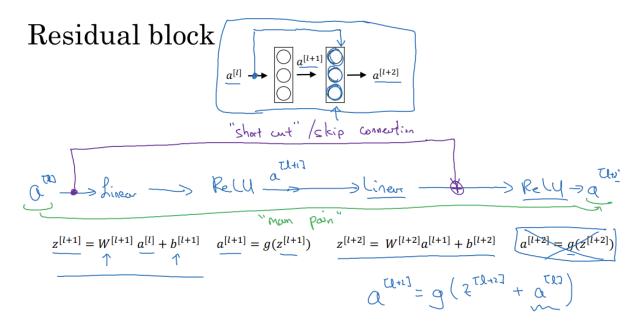
... 완전연결층

- 16개의 가중치를 가진 층이 존재
- 1억 3천 8백만 개 정도의 변수를 가진 상당히 큰 네트워크
- 균일하게 높이와 너비를 감소
- VGG-19는 이것보다 더 큰 버전

### 3. Resnets

깊은 신경망은 경사 소실, 경사 폭발 문제 존재-> 스킵 연결: 한 층의 활성값을 가지고 훨씬 깊은 층에 적용하는 방식

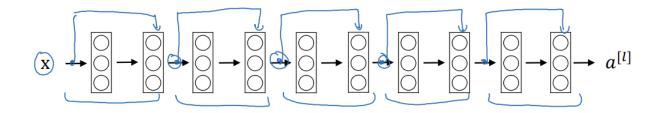
### Residual block



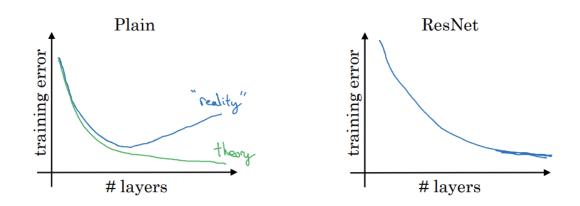
- main path: a^[I] -> 선형 연산 -> ReLU -> 선형 연산 -> ReLU -> a^[L+2]
- short cut(스킵 연결): a^[I]을 복제해서 신경망의 먼 곳까지 보낸 후 ReLU 적용 전에 더 해줌

- 잔여 블록을 사용하면 훨씬 깊은 신경망을 훈련시킬 수 있음
- 잔여 블록들을 쌓아서 ResNet을 만듬

#### **Residual Network**



- Resnet을 만드려면 평형망에 스킵 연결을 더해주어야 함
- 다섯 개의 잔여블록으로 이루어진 ResNet



#### **Plain**

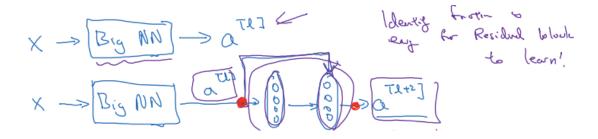
- 경험적으로 층의 개수를 늘릴 수록 훈련 오류는 감소하다가 다시 증가
- 이론 상으로는 신경망이 깊어질 수록 훈련 세트에서 오류는 계속 낮아짐

#### Resnet

• ResNet 에서는 훈련오류가 계속 감소하는 성능을 가질 수 있음 -> 더 깊은 신경망 훈련에 효과적

### 4. 왜 ResNets 이 잘 작동할까요?

### Why do residual networks work?

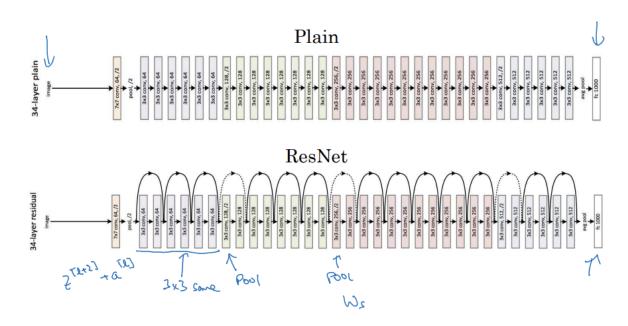


• ReLU 함수를 사용하므로 활성값>=0



- 만약 W^[l+2], b^[l+2]=0이라면 a^[l+2]=g(a^[l])=a^[l]
- 항등함수를 학습하면 되므로 신경망에 두 층을 추가해도 두 층이 없는 더 간단한 네트워 크만큼의 성능을 가짐
  - -> 잔차 블록을 거대한 신경망 어딘가에 추가해도 성능에 지장이 없는 이유
- 스킵 연결 없이 네트워크를 깊게 만드려고 하면 변수 선택이 어려워짐
   -> 성능 저하
- 동일 합성곱이 차원을 유지시켜주어서 덧셈 가능

### ResNet



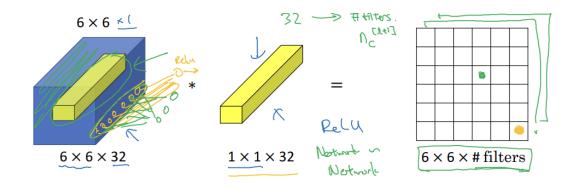
- 스킵 연결을 추가해줌
- 3x3 합성곱 중 대부분은 동일 합성곱

## 5. Network 속의 Network

### Why does a 1x1 convolution do?

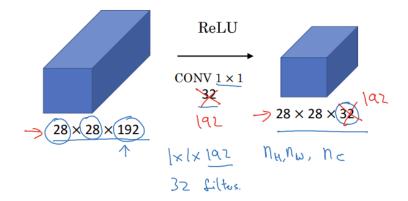
	2	3	6	5	8						2	4	6		
3	5	5	1	3	4										
2	1	3	4	9	3	*	_								
4	7	8	5	7	9			_							
1	5	3	7	4	8		$ \uparrow $								
5	4	9	8	3	5		· ·								
		6	× 6	, ×	(	'									

- 6x6 이미지를 1x1 필터와 합성곱 연산하면 2만큼 곱해주는 것과 동일
- 유용해보이지 않음



- 6x6x32라고 하면 훨씬 의미 있음
- 입력 채널의 수만큼 유닛을 입력으로 받아서, 이들을 하나로 묶는 연산과정 통해, 출력채 널의 수만큼 출력을 하는 작은 신경망 네트워크로 간주
- 완전 연결 신경망을 36개의 위치에 각각 적용해서 32개의 숫자를 입력값으로 받고 필터의 수만큼 출력하는 것
  - 。 결과: 6x6xfilters
  - 。 = 네트워크 안의 네트워크

### **Using 1x1 convolutions**



- 채널의 수가 너무 많아서 줄일 때 32개의 1x1x192 필터를 사용
  - 。 n c를 줄이는 방법
- 네트워크에 비선형성을 더해줌

# 6. Inception 네트워크의 아이디어

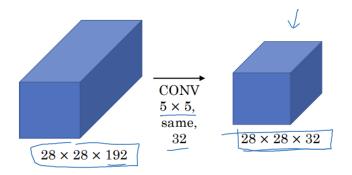
### **Motivation for inception network**

- 인셉션 네트워크는 필터의 크기를 정하지 않고 합성곱 또는 풀링 층을 모두 사용하는 것
- 1x1 합성곱을 이용하면 28x28x64
- 3x3 을 이용하면 28x28x128이 되고 이 두번째 볼륨을 첫번째 볼륨 위에 쌓음
  - 。 동일 합성곱을 사용해서 출력이 28x28로 유지되게 함
- 5x5 필터를 이용하면 28x28x32
- 풀링 층의 출력도 이용
- 인셉션 모듈의 출력 32+32+128+64=256이므로 28x28x256



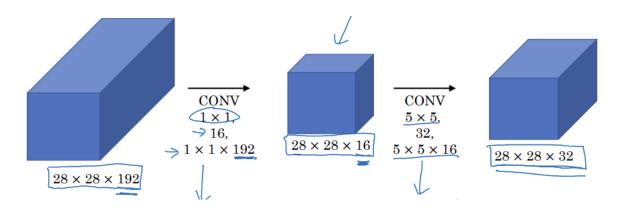
인셉션 네트워크는 필터의 크기나 풀링을 결정하는 대신 전부다 적용해서 출력들을 합친뒤 네트워크로 하려금 스스로 변수나 필터 크기의 조합을 학습하게 만드는 것

### The problem of computational cost



- 32개의 필터, 각 필터는 5x5x192
- 28x28x32 x 5x5x192 = 1억 2천만
  - 。 비용이 큰 계산
    - -> 1x1 합성곱을 사용하면 계산을 1/10 정도로 줄일 수 있음

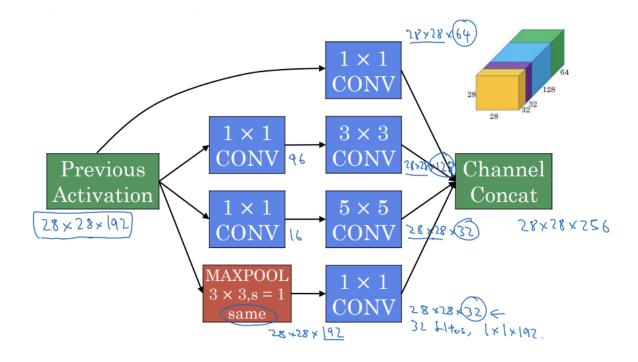
### **Using 1x1 convolution**



- 1x1 합성곱으로 채널을 16개로 줄이고 5x5 합성곱을 하면 입력과 출력 크기가 동일
- 병목층: 네트워크에서 가장 작은 부분
- 28x28x16 x 1x1x192 = 240만
- 28x28x32 x 5x5x16 = 1천만
- 240만+1천만 = 1천 2백만 개의 곱셈으로 줄인 셈

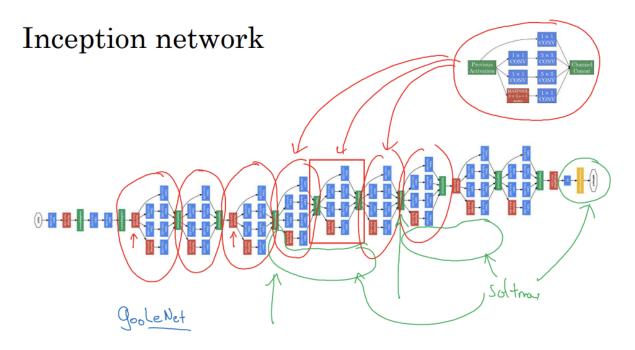
# 7. Inception 네트워크

### **Inception module**



- 블록 모아서 연결하면 28x28x256 크기
- 이것이 하나의 인셉션 모듈

### **Inception network**



- 인셉션 네트워크는 모듈들을 하나로 모아놓은 것
- 하나의 블록이 인셉션 모듈
- 네트워크의 마지막 몇 개의 층은 완전 연결 층

- 그 뒤에는 예측을 위한 소프트맥스층이 있음
- 은닉층이나 중간 층에서 계산된 특성들도 예측 결과가 나쁘지 않음
  - 정규화 효과, 네트워크 과대적합 방지
- GoogLeNet이라고 불림

해당글은 부스트코스의 [<u>딥러닝 4단계] 2. 케이스 스터디</u> 강의를 듣고 작성한 글입니다. <u>velog 링크</u>