2주차

3. 파이썬과 벡터화

Vectorization

벡터화

- 코드에서 for문을 없애는 방법
- 로지스틱 회귀에서 w^Tx 를 구하는데 for문 사용 ightarrow 계산 느림
- 벡터화로 w^Tx 직접 구현 z = np.dot(w,x) + b

시간 비교

```
import time
a=np.random.rand(1000000)
b=np.random.rand(1000000)

tic=time.time() #현재 시간
c=np.dot(a,b)
toc=time.time()

print(c)
print("Vectorized version:" +str(1000*(toc-tic))+"ms") #밀리초 단위로 표현
```

• 결과: Vectorized version:2.147674560546875ms

```
c=0
tic=time.time()
for i in range (1000000):
    c +=a[i]*b[i]
toc=time.time()

print(c)
print("for loop:" + str(1000*(toc-tic))+"ms")
```

- 결과: for loop:473.3731746673584ms
- → Vectorized version이 훨씬 빠르다
- 대규모 딥러닝 구현 GPU 사용 방금 cpu

- SIMD (single instruction mutiple data) : 병렬 명령어, numpy가 병렬화의 장점을 통해 계산을 훨씬 빠르게 할 수 있게 해줌
- 가능하면 for문은 사용 x

More vectorization examples

행렬 곱 u=Av 계산할때

• 벡터화하지 않은 구현

```
u=np.zeros((n,1))
for i ...
for j ...
u[i]+=A[i][j]*v[j]
```

- 2중 for문 사용
- 벡터화한 구현

```
u=np.dot(A,v)
```

행렬 지수 연산

$$v = egin{pmatrix} v1 \ ... \ vn \end{pmatrix} o u = egin{pmatrix} e^{v1} \ ... \ e^{vn} \end{pmatrix}$$

• 벡터화하지 않은 구현

```
u=np.zeros((n,1))
for i in range(n):
  u[i]=math.exp(v[i])
```

• 벡터화한 구현

```
import numpy as np
u=np.exp(v)
```

o np.log(v): 원소의 로그값 구함

o np.abs(v): 절대값

∘ np.maximum(v,0) : v와 0중 더 큰 값 반환

∘ v**2 : 원소 제곱, 1/v : 원소의 역수

로지스틱 회귀

$$J = 0, \quad dw1 = 0, \quad dw2 = 0, \quad db = 0$$
for $i = 1$ to m :
$$z^{(i)} = w^{T}x^{(i)} + b$$

$$a^{(i)} = \sigma(z^{(i)})$$

$$J += -[y^{(i)} \log \hat{y}^{(i)} + (1 - y^{(i)}) \log(1 - \hat{y}^{(i)})]$$

$$dz^{(i)} = a^{(i)}(1 - a^{(i)})$$

$$dw_{1} += x_{1}^{(i)} dz^{(i)}$$

$$dw_{2} += x_{2}^{(i)} dz^{(i)}$$

$$db += dz^{(i)}$$

$$J = J/m, \quad dw_{1} = dw_{1}/m, \quad dw_{2} = dw_{2}/m, \quad db = db/m$$

- 두번째 for문 제거
- 1: dw를 벡터로 만듬 → dw=np.zeros((n x,1))
- 2 : dw+=x^(i)*dz^(i)
- 3: dw/=m

Vectorizing Logistic Regression

• 정방향 전파: m개의 훈련 샘플에 대해 예측값 계산

$$z^{(i)} = W^T x^{(i)} + b$$
 $a^{(i)} = \sigma(z^{(i)})$

• 벡터화를 이용해 for문 사용 없이 계산

- O Z = np.dot(np.transpose(W), X) + b
- Broadcasting : b는 (1,1) 행렬인 실수이지만 자동으로 (1,m) 행렬로 broadcasting 되어 오류 발생 x
- 모든 z를 동시에 계산하고 sigmoid 함수 구현으로 모든 a도 동시에 계산

Vectorizing Logistic Regression's Gradient Computation

역방향 전파 벡터화

- 역방향전파 $dz^{(i)}=a^{(i)}-y^{(i)}$
- m개의 훈련 샘플에 대한 for문이 남음
 - db = 1/m*np.sum(dz)
 - dw =1/m*X*dz^T

로지스틱 회귀 벡터화

$$Z = \omega^{T} X + b$$

$$= n p. dot (\omega.T.X) + b$$

$$A = \epsilon(Z)$$

$$dZ = A - Y$$

$$dw = m X dZ^{T}$$

$$db = m np. sum(dZ)$$

$$\omega = \omega - x d\omega$$

$$b = b - x d\omega$$

• 경사하강법을 여러번 반복하고 싶다면 for문 필요

Broadcasting in Python

```
cal=A.sum(axis=0)
percentage = 100*A/cal.reshape(1,4)
```

- axis = 0: 파이썬에게 세로로 더하라고 알려줌
 - ∘ 가로축 : axis=0
- (3,4) 행렬 A를 (1,4) 행렬로 나눔
 - 코드 첫줄이 실행된 이후 변수 cal은 이미 (1,4)행렬
- 행렬 차원 확실 x → reshape 사용
 - ㅇ 상수 시간 → 호출 저렴



```
(m,n) +-*/ (1,n) \rightarrow (m,n)

(m,1) \rightarrow (m,n)

[123] + 100 = [101 102 103]
```

A note on python/numpy vectors

- a=np.random.randn(5)
 - a.shape = (5,)
 - o rank 1 배열
 - 열 벡터, 행 벡터 둘 다 x
 - a = a.reshape((5,1)) 로 (5,1)배열로 변경해서 사용을 권장
- a=np.random.randn(5,1)
 - 。 열 벡터
- a=np.random.randn(1,5)
 - ㅇ 행 벡터
- assert(a.shape==(5,1))
 - ㅇ 행렬과 배열의 차원을 확인



rank 1 배열을 사용하지 말고 열 벡터 (n,1) 행렬 / 행 벡터 (1,n) 행렬을 사용 하자

2주차

Explanation of logistic regression cost function

- ullet 로지스틱 회귀 : $\hat{y} = \sigma(w^Tx+b)$ when $\sigma(z) = rac{1}{1+e^{-z}}$
- $\hat{y} = P(y = 1|x)$
 - \circ if y=1 : $P(y|x)=\hat{y}$
 - if y=0 : $P(y|x) = 1 \hat{y}$
- 위 두가지 경우를 하나의 수식으로 나타내면

$$P(y|x) = \hat{y}^y (1-\hat{y})^{(1-y)}$$

- \circ if y=1 : $P(y|x)=\hat{y}$
- \circ if y=0 : $P(y|x)=1-\hat{y}$
- 로그 함수는 강한 단조 증가 함수 $\rightarrow log P(y|x)$ 를 최대화 = P(y|x)최대화

$$log P(y|x) = log \hat{y}^y (1-\hat{y})^{(1-y)} = y log \hat{y} + (1-y) log (1-\hat{y}) = -L(\hat{y},y)$$

- 손실함수의 음수와 동일 → 로지스틱 회귀에서는 손실 함수를 최소화하고 싶 어하기 때문
 - 손실 함수 최소화 = 확률의 로그값 최대화

m개 훈련 세트 손실함수

- 손실함수
 - 훈련 샘플들이 독립동일분포라고 가정
 - 전체 샘플에 대한 확률은 각 확률의 곱

$$logP(labelsintrainingset) = log\prod_{i=1}^{m}P(y^{(i)}|x^{(i)}) = -\sum_{i=1}^{m}L(\hat{y}^{(i)},y^{(i)})$$

- 최대 우도 추정 → 이 값을 최대화하는 매개 변수 찾아야함
 - 비용은 최소화
- 비용 함수

$$J(w,b) = -logP(labelsintrainingset) = rac{1}{m} \sum_{i=1}^m L(\hat{y}^{(i)}, y^{(i)})$$