

2. 신경망 네트워크의 정규화

Euron 6기 중급팀 강민정



01 정규화





정규화, norm 개념

- high variance 해결 방안: training set 늘리기 // But 많은 비용 필요
 - ⇒ 정규화 (Regularization)!
- norm: 벡터의 크기(magnitude)의 측정 방법
- 1. L1 norm: 벡터의 모든 성분의 절댓값의 합
- 2. L2 norm : 두 벡터(점) 사이의 직선 거리

e.g.
$$x = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}$$
 • $\|x\|_1 = |2| + |3| + |4|$ • $\|x\|_2 = \sqrt{(2)^2 + (3)^2 + (4)^2}$

•
$$||x||_1 = |2| + |3| + |4|$$

•
$$||x||_2 = \sqrt{(2)^2 + (3)^2 + (4)^2}$$



로지스틱 회귀에서의 정규화

• 로지스틱 회귀의 비용함수

$$J(w,b) = rac{1}{m} \sum_{i=1}^m L(\widehat{y}^{(i)}, y^{(i)})$$

w, b: 매개변수

 $w \in \mathbb{R}^{n_x}$: n차원의 매개변수 벡터

 $b\in\mathbb{R}$: 실수

1. L2 정규화 (일반적으로 L2 정규화 사용)

: 기존 비용함수에 L2 norm 추가

$$J(w,b) = rac{1}{m} \sum_{i=1}^m L(\widehat{y}^{(i)}, y^{(i)}) + rac{\lambda}{2m} \|w\|_2^2$$

 $\|w\|_2^2$: w^2 \subseteq L2 norm = (w \subseteq L2 norm) 2 $=\sum_{i=1}^{n_x}w_j^2=w^Tw$

2:스케일링 상수

2. L1 정규화

: 기존 비용함수에 L1 norm 추가

W will be sparse(희소해짐) = 0 값 많아짐 → 모델 압축에 도움됨

$$J(w,b)=rac{1}{m}\sum_{i=1}^mL(\widehat{y}^{(i)},y^{(i)})+rac{\lambda}{2m}\|w\|_1$$

 $\|w\|_1$: wല $\operatornamewithlimits{L1}_1$ norm $=\sum_{j=1}^{n_x} |w_j|$

- λ : 정규화 매개변수 하이퍼 파라미터 (설정 필요)
 - 주로 개발 세트/교차 검증 세트 사용
 - 다양한 값 시도 → 최적 값 찾기

Q. w에 관한 정규화만 시행하는 이유?

A. b에 관한 정규화도 가능하나 주로 생략

(대부분의 매개변수가 w에 존재하기 때문에 실질적 차이 X)



신경망에서의 정규화

• 기존 비용함수에 L2 정규화 추가

$$J(w^{[1]},b^{[1]},...,w^{[l]},b^{[l]}) = rac{1}{m}\sum_{i=1}^m L(\widehat{y}^{(i)},y^{(i)}) + rac{\lambda}{2m}\sum_{l=1}^L \lVert w^{[l]}
Vert_F^2$$

• Frobenius norm : 행렬의 L2 norm = 행렬의 원소 제곱의 합

$$\|w^{[l]}\|_F^2 = \sum_{i=1}^{n^{[l]}} \sum_{i=1}^{n^{[l-1]}} (w_{ij}^{[l]})^2$$

경사하강법 구현

• 기존
$$dw^{[l]}=\frac{\partial J}{\partial w^{[l]}}= (\text{from 역전파}): \text{w에 대응하는 J의 편미분 값}$$
 $w^{[l]}:=w^{[l]}-\alpha dw^{[l]}$

• 정규화 추가
$$dw^{[l]}=(\mathrm{from}\ \mathfrak{G}$$
전파) + $\frac{\lambda}{m}w^{[l]}$ $w^{[l]}:=w^{[l]}-\alpha dw^{[l]}$ $=w^{[l]}-\alpha[(\mathrm{from}\ \mathfrak{G}$ 전파)+ $\frac{\lambda}{m}w^{[l]}]$ $=w^{[l]}-\frac{\alpha\lambda}{m}w^{[l]}-\alpha\ (\mathrm{from}\ \mathfrak{G}$ 전파) $=(1-\frac{\alpha\lambda}{m})w^{[l]}-\alpha\ (\mathrm{from}\ \mathfrak{G}$ 전파)

: weight에 1보다 작은 값이 곱해짐 ⇒ *weight decay*

02 정규화가 과대적합 줄이는 이유

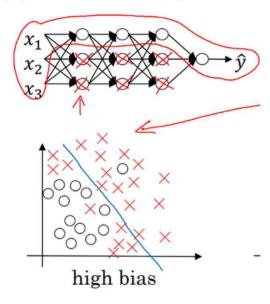




정규화가 과대적합 줄이는 이유

1. 가중치 행렬을 0에 가깝게 설정

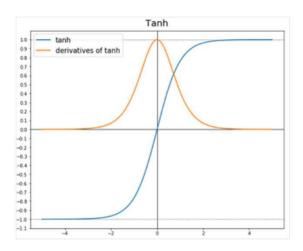
비용 함수
$$J(w^{[l]},b^{[l]})=rac{1}{m}\sum_{i=1}^mL(\widehat{y}^{(i)},y^{(i)})+rac{\lambda}{2m}\sum_{l=1}^L\lVert w^{[l]}\rVert_F^2$$



- λ ↑ → w ≈ 0→ 많은 은닉 유닛의 영향력 ↓ (0에 가깝)
 ⇒ 간단하고 작은 신경망 만들어짐
- 적절한 λ 찾아야 함!

2. tanh 활성화 함수에서의 선형 네트워크 생성

$$g(z) = tanh(z)$$



• z가 작으면, tanh의 선형 영역을 사용

$$\lambda \bullet \neg w^{[l]} \bullet \neg z^{[l]} \bullet (z^{[l]} = w^{[l]}a^{[l-1]} + b^{[l]})$$

- g(z)가 1차 함수에 가까워짐
- → 모든 층도 선형 회귀에 가까운 거의 직선의 함수
- → 전체 네트워크도 선형 함수만을 계산
- ⇒ 과대적합과 같이 복잡한 결정 내릴 수 없음



03 드롭아웃 정규화



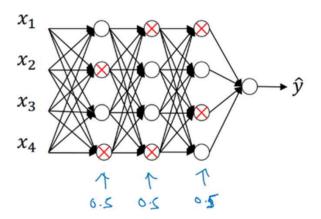


Drop out

- 드롭아웃: 신경망의 각 층에 대해 노드 삭제할 확률 설정 ⇒ 간소화된 네트워크로 학습
- 과정

무작위로 노드 & 해당 노드의 모든 링크 삭제 ⇒ 네트워크 간소화

- → 하나의 샘플 역전파 훈련
- → 각 훈련 샘플에서 노드 삭제 & 역전파 훈련 반복
- ⇒ 모든 샘플에서 더 작은 네트워크를 훈련





inverted drop out(역 드롭아웃)

illustrate with layer L=3
keep_prob = 0.8
d3 = np.random.rand(a3.shape[0], a3.shape[1]) < keep_porb</pre>

- np.random.rand() : 입력한 shape에 맞는 났숫 생성
 - 범위: 0~1
 - 분포: uniform
- d3 벡터: 어떤 노드를 0으로 만들지 결정 정반향/역방향 모두 keep_prob 보다 작으면 True(1) ↔ 크면 False(0)

 ⇒ P(1) = 0.8 ↔ P(0) = 0.2
- ★ 각 훈련 샘플에서의 반복마다 0이 되는 은닉 유닛은 무작위로 달라져야 함

```
★ Inverted dropout ★
3.
a3 /= keep_prob
```

```
a3 — 50개의 유닛 * 차원: (50, 1), 벡터화하면 (50, m)
```

- → 평균적으로 10개 units 삭제 (0의 값 가짐)
- $ightarrow z^{[4]} = w^{[4]}a^{[3]} + b^{[4]}$: 그대로 두면 z의 기댓값 감소
- → z의 기댓값 (+ a의 기댓값) 유지하기 위해 keep_prob 으로 나눔

```
2.
a3 = np.multiply(a3, d3) # a3 *= d3
```

- np.multiply : array의 elementwise multiply 수행 a3과 d3의 element끼리 곱셈 (a3 & d3 : 동일 shape)
- <u>d3</u>에서 0 → 대응되는 <u>a3</u>에서도 곱해지면 0 됨

 ⇒ (1 <u>keep_prob</u>) 의 확률로 <u>a3</u>의 element가 0으로 바뀜

test

- 드롭아웃 사용 X (예측해야 하기 때문에 랜덤 결과 X)
- 역 드롭아웃
 - → 테스트에서 스케일링 매개변수 추가할 필요 없어 편리



04 드롭아웃의 이해





Drop out

- dropout에 의해 input이 매번 무작위로 삭제됨
 - → unit이 어떤 input feature에도 의존할 수 없음
 - = 한 input에 매우 큰 가중치 부여하지 않음
 - = 각 input에 가중치 분산
 - → W(가중치)의 norm의 제곱값이 감소
 - ⇒ overfitting 방지에 도움
- keep_prob: 각 층마다 다르게 설정 가능
 - 매개변수 많은 층 = overfitting 우려 높음 : 상대적으로 낮은 확률 부여
 - overfitting 우려 적은 층 : 더 높은 값 설정 가능
 - input layer에도 설정 가능하나, 거의 하지 않음



THANK YOU



