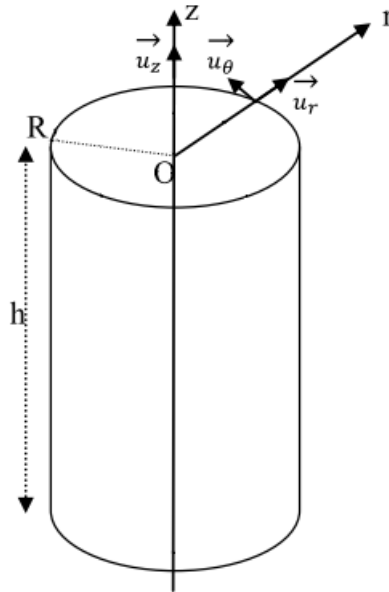


### Exercice supplémentaire TD n°4, HLEE204

#### Champ et potentiel d'un cylindre considéré comme infini chargé en volume (extrait examen 2020)

Soit un cylindre considéré, compte tenu de ses dimensions, comme infini suivant l'axe Oz, de rayon R, de hauteur h, uniformément chargé en volume (charges positives, densité volumique de charge  $\rho$ ). On se placera dans un repère cylindrique  $(\vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z)$ .

On donne  $\rho = 2 \times 10^{-1} \text{C/m}^3$  ;  $R = 5 \text{ mm}$  ;  $h = 10 \text{ cm}$



1- Calculer la charge Q du cylindre.

2- En considérant les symétries du système, montrer que le champ électrique en un point M de tout l'espace  $\vec{E}(M)$  est radial donc dirigé selon  $\vec{u}_r$ . Représenter les vecteurs champs électriques dans tout l'espace de permittivité  $\epsilon_0$

3- En utilisant le théorème de Gauss, établir l'expression du champ électrique radial  $\vec{E}(r)$  dans tout l'espace, pour r variant de 0 à l'infini, en fonction de  $(\rho, r, \epsilon_0, R, \vec{u}_r)$ , puis en en fonction de  $(Q, r, \epsilon_0, R, \vec{u}_r)$ .

On notera  $E_1$  pour  $r < R$  et  $E_2$  pour  $r > R$ .

4- Tracer approximativement  $E=f(r)$ , vérifier la continuité du champ électrique en  $r = R$ .

5- A partir de l'expression  $\vec{E}(M) = -\vec{\text{grad}}(V)$ , établir les expressions du potentiel  $V_1$  pour  $r < R$  et  $V_2$  pour  $r > R$  en fonction de  $(\rho, r, \epsilon_0, R)$ .

Afin de calculer  $V_1$ , on prendra comme origine des potentiels l'axe du cylindre  $V(r=0)=0$

Afin de calculer  $V_2$ , on vérifiera la continuité du potentiel en  $r = R$  :  $V_1(R) = V_2(R)$

6- Tracer approximativement  $V=f(r)$

## Exercice 2 – Champ et potentiel d'un cylindre considéré comme infini chargé en volume (10 pts)

Soit un cylindre considéré, compte tenu de ses dimensions, comme infini suivant l'axe Oz, de rayon R, de hauteur h, uniformément chargé en volume (charges positives, densité volumique de charge  $\rho$ ). On se placera dans un repère cylindrique  $(\vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z)$ .

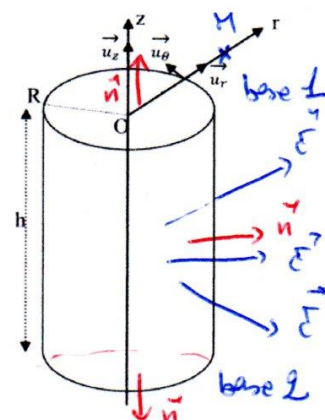
On donne  $\rho = 2 \times 10^{-1} \text{ C/m}^3$ ;  $R = 5 \text{ mm}$ ;  $h = 10 \text{ cm}$

1- Calculer la charge Q du cylindre.

$$Q = \rho \cdot V = \rho \cdot \pi R^2 h \rightarrow Q = 1.57 \times 10^{-6} \text{ C}$$

$$P = \frac{Q}{\pi R^2 h}$$

2- En considérant les symétries du système, montrer que le champ électrique en un point M de tout l'espace  $\vec{E}(M)$  est radial donc dirigé selon  $\vec{u}_r$ . Représenter les vecteurs champs électriques dans tout l'espace de permittivité  $\epsilon_0$



3- En utilisant le théorème de Gauss, établir l'expression du champ électrique radial  $\vec{E}(r)$  dans tout l'espace, pour r variant de 0 à l'infini, en fonction de ( $\rho$ , r,  $\epsilon_0$ , R,  $\vec{u}_r$ ), puis en en fonction de (Q, r,  $\epsilon_0$ , R,  $\vec{u}_r$ ).

$$S_{\text{surf}} = 2\pi r h$$

On notera  $E_1$  pour  $r < R$  et  $E_2$  pour  $r > R$ .

4- Tracer approximativement  $E=f(r)$ , vérifier la continuité du champ électrique en  $r = R$

5- A partir de l'expression  $\vec{E}(M) = -\text{grad}(V)$ , établir les expressions du potentiel  $V_1$  pour  $r < R$  et  $V_2$  pour  $r > R$  en fonction de ( $\rho$ , r,  $\epsilon_0$ , R).

- Afin de calculer  $V_1$ , on prendra comme origine des potentiels l'axe du cylindre  $V(r=0) = 0$

- Afin de calculer  $V_2$ , on vérifiera la continuité du potentiel en  $r = R$  :  $V_1(R) = V_2(R)$

6- Tracer approximativement  $V=f(r)$

2°  $\int \vec{u}_z \cdot \vec{u}_r = 0$  (M,  $\vec{u}_r, \vec{u}_z$ ) et 1 plan de symétrie  $\rightarrow \vec{E} \in \text{ce plan}$ .  $\vec{E}$  suivant  $\vec{u}_r$   
 (M,  $\vec{u}_r, \vec{u}_\theta$ ) et 1 plan de symétrie  $\rightarrow \vec{E} \in \text{ce plan}$ .  $\vec{E}(M) = E(r, \theta, z) \vec{u}_r$

3°  $\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{\Sigma q}{\epsilon_0}$ . Pour les bases 1 et 2  $\rightarrow d\vec{s} \perp \vec{E}$  donc  $\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = 0 \rightarrow \oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int \vec{E}(r) \cdot d\vec{s}$

\*  $r < R$  :  $\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{\rho \pi r^2 h}{\epsilon_0} \rightarrow \int \vec{E}_1 = \frac{\rho r}{2\epsilon_0} \vec{u}_r = \frac{Q}{2\pi \epsilon_0 R^2 h} r \vec{u}_r$

\*  $r > R$  :  $\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{\rho \pi R^2 h}{\epsilon_0} \rightarrow \int \vec{E}_2 = \frac{\rho R^2}{2\epsilon_0 r} \vec{u}_r = \frac{Q}{2\pi \epsilon_0 h r} \vec{u}_r$

4°  $E(r) = \frac{\rho r}{2\epsilon_0}$  for  $r < R$ ,  $E(r) = \frac{\rho R^2}{2\epsilon_0 r}$  for  $r > R$

5° pour  $r < R$   $E = \frac{\rho r}{2\epsilon_0}$   $E = -\frac{dV}{dr} \rightarrow dV = -\frac{\rho}{2\epsilon_0} r dr \rightarrow V_1 = -\frac{\rho}{4\epsilon_0} r^2 + K$

pour  $r=0$   $V(0)=0 \rightarrow K=0$  donc  $V_1 = -\frac{\rho}{4\epsilon_0} r^2$

pour  $r > R$   $dV = -\frac{\rho R^2}{2\epsilon_0} \frac{1}{r} dr \rightarrow V_2 = -\frac{\rho R^2}{2\epsilon_0} \ln r + K$  (continuité  $V_1(R) = V_2(R)$ )

d'où  $-\frac{\rho R^2}{4\epsilon_0} = -\frac{\rho R^2}{2\epsilon_0} \ln R + K \rightarrow K = -\frac{\rho R^2}{4\epsilon_0} (1 - 2 \ln R)$

donc  $V_2 = -\frac{\rho R^2}{4\epsilon_0} (1 - 2 \ln R + 2 \ln r) = -\frac{\rho R^2}{4\epsilon_0} (1 + 2 \ln \frac{r}{R})$

