## Sistemas Operativos



Ejercicio 1. (Sólo para libres) ¿Cuál es la diferencia entre procesos e hilos? Muestre esta diferencia en los campos que incluye el PCB (process control block). ¿Para qué se crearon los hilos si con procesos y mecanismos standard de comunicación entre procesos es suficiente para la concurrencia?

Ejercicio 2. Verdadero o Falso: Determine las condiciones de una buena solución para el problema de la exclusion mutua. Justifique su respuesta (máximo 1 renglon por punto).

(a) No pueden hacerse suposiciones sobre las velocidades de los CPUs.

(b) No pueden hacerse suposiciones sobre la cantidad de CPUs.

(c) Pueden hacerse suposiciones sobre la memoria (por ej. la cantidad de variables compartidas)

(d) Dos procesos no pueden estar al mismo tiempo dentro de sus regiones críticas.

(e) Cada proceso puede entrar en su región c'itica una sola vez.

(f) No pueden haber condiciones de competencia (race conditions).

(g) Un proceso debe poder determinar si otro proceso está en su región crítica.

(h) Ningún proceso que se esté ejecutando afuera de su region crítica puede bloquear a otros procesos.

(i) No pueden hacerse suposiciones acerca de la cantidad de instrucciones que hay en cada proceso ni en su velocidad de ejecución (si son lentos o no).

(j) Ningún proceso deberá tener que esperar de manera indefinida para entrar en su región crítica.

## Ejercicio 3. Considere los siguientes procesos:

```
P0:
while (TRUE){
   while (turno!=0) { skip; }
   region_critica();
   turno = 1;
   region_no_critica();
}
```

```
P1:
while (TRUE){
   while (turno!=1) { skip; }
   region_critica();
   turno = 0;
   region_no_critica();
}
```

¿Cumplen estos procesos las siguientes condiciones? Justifique su respuesta.

(a) Dos procesos no pueden estar al mismo tiempo dentro de sus regiones críticas.

(b) Ningún proceso que se esté ejecutando afuera de su región crítica puede bloquear a otros procesos. (Hint: asuma que un proceso es mas rapido que el otro).

Ejercicio 4. Completar la tabla de planificación de la Fig. 1 para las políticas: SRTN, FCFS, RR(Q=3). En cada caso realice el diagrama de planificación a modo de justificación del ejercicio. (T = tiempo total en el sistema, M = tiempo de espera en el sistema.) Para cada uno de las políticas de planificación determine qué proceso sufrió de mayor espera promedio.

Ejercicio 5. Tenemos un EAR con 4 procesos y 4 clases de recursos. Los valores de los vectores y matrices son como lo establece la Fig. 2. ¿Qué conjunto de valores puede tomar x para que el EAR resulte seguro si y=2? ¿y si y=1? Justifique su respuesta.

Proceso	Arribo	UsoCPU	Inicio	Fin	T	M
A	0	8				
В	2	5				
C	5	3				
D	7	6				
E	11	4				

Figura 1:

	C			$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$			l À				
P0	1	2	2	2	0	3	0	Ay.	3	0	3 . 0
P1	3	2	1	1	3	0	2	0			
P2	1	1	0	0	2	0	3	0			
Р3	1	0	1	1	6	0	1	20			

Figura 2: