

1. Class Names : ExampleClassName

e.g : DriveWithPIDCommand

2. Function Names : exampleFunctionName()

e.g : runPID()

3. Constant Name : EXAMPLE_CONSTANT_NAME

e.g : MAX_HEIGHT

4. Variable Name : exampleVariableName

e.g : tempString

5. Subsystem Instance: m_subSystemName

e.g : m_cargoArm

6. parameter Name : parameterName

e.g : turningAngle