Chap 07

차원 - Dimension

7.1 기저의 크기

7.1.1 Morphing 보조 정리와 그 응용

Lemma (Morphing Lemma) : \mathcal{V} 는 벡터공간이라고 하자. S 는 \mathcal{V} 에 대한 생성자들의 집합이라 하고, B 는 \mathcal{V} 에 속하는 벡터들로 구성된 선형독립인 집합(즉, 기저)이라고 하면, |S|>|B| 이다.

Theorem (Basis Theorem) : \mathcal{V} 는 벡터공간이라 하고, \mathcal{V} 에 대한 모든 기저(basis)는 동일한 크기를 가진다.

• Proof : B_1 과 B_2 는 $\mathcal V$ 에 대한 두 기저라고 하자. $S=B_1$ 과 $B=B_2$ 를 위의 Morphing Lemma 에 적용하면 $|B_1|\geq |B_2|$ 라고 할 수 있다. $S=B_2$ 와 $B=B_1$ 을 적용하면 $|B_2|\geq |B_1|$ 이다. 이 둘의 부등식을 결합하면 $|B_1|=|B_2|$ 를 얻을 수 있다.

Theorem : $\mathcal V$ 는 벡터공간이라고 하면, $\mathcal V$ 에 대한 생성자들의 집합이 $\mathcal V$ 에 대한 생성자들로 구성된 *가장 작은 집합* 이 되는 필요충분 조건은 이 집합이 $\mathcal V$ 에 대한 기저인 것이다.

- Proof: $T \vdash \mathcal{V}$ 에 대한 생성자들의 집합이라고 하자. 그렇다면, 증명해야 하는 것은
 - \circ (1) 만약 T 가 $\mathcal V$ 에 대한 기저이면 T 는 $\mathcal V$ 에 대한 생성자들로 구성된 가장 작은 집합이다.
 - \circ (2) 만약 T 가 \mathcal{V} 에 대한 기저가 아니면 생성자들로 구성된 T 보다 더 작은 집합이 존재한다.
- $1.\ T$ 를 기저라고 하고, S 는 $\mathcal V$ 에 대한 생성자들로 구성된 가장 작은 집합이라고 하자. 위의 $\mathit{Morphing Lemma}$ 에 의하면, $|T| \le |S|$ 이고, 따라서 T 또한 생성자들의 가장 작은 집합이다.
- 2. T는 기저가 아니라고 해보자. 기저는 W3 상자들로 구성된 U 전형독립 인 집합이다. 그러므로 U 는 기저가 아니라 했으니, U 는 생성 자들로 구성된 선형종속인 집합이다. 6.5.4의 Lemma에 따르면 U 내에 다른 벡터들의 생성에 속하는 일부 벡터들이 있다. 그러 므로 U0 모든 U1 가장 작은 집합이 아니다.

7.1.2 생략

7.2 차원과 랭크 - Dimension and Rank

7.2.1 정의 및 예제

Definition : 벡터공간의 차원은 그 벡터공간에 대한 기저의 크기로 정의한다. 벡터공간 $\mathcal V$ 의 차원은 $\dim \mathcal V$ 로 표현한다.

- Example 7.2.2 : \mathbb{R}^3 에 대한 하나의 기저는 표준 기저 $\{[1,0,0],[0,1,0],[0,0,1]\}$ 이다. 그러므로 \mathbb{R}^3 의 차원은 기저의 크기인 3, 즉 $\dim \mathcal{V}=3$ 이다.
- Example~7.2.3 : 좀 더 일반적으로, 임의의 필드 F 와 유한집합 D 에 대해, F^D 에 대한 하나의 기저는 표준기저이고 이것은 |D| 벡터들로 구성되므로, F^D 의 차원은 |D| 이다.

Definition : 벡터들의 집합 S 의 랭크(rank)를 Span S 의 차원이라 정의한다. S 의 랭크는 rank S 로 나타낸다.

• Example 7.2.6: 벡터 [1,0,0], [0,2,0], [2,4,0] 은 선형종속이다. 그러므로 이 벡터들의 랭크는 3보다 작다. 이들 중 임의의 두 벡터는 세 벡터들의 Span에 대한 기저를 형성한다. 따라서 랭크는 2 이다.

Proposition : 벡터들로 구성된 임의의 집합 S 에 대해, rank S < |S|

Definition : 행렬 M에 대해, M 의 행랭크는 그 행렬의 행의 랭크이고, M 의 열랭크는 그 행렬의 열의 랭크이다. 즉, M의 행랭크는 Row M의 차원이고, M 의 열랭크는 Col M의 차원이다.

• Example 7.2.10:

$$M = egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \ 0 & 2 & 0 \ 2 & 4 & 0 \end{bmatrix}$$

- 이 행렬의 행벡터는 [1,0,0], [0,2,0], [2,4,0] 이고, 위의 Example 7.2.6 에서 살펴보았듯이 행벡터의 랭크는 2이므로, M의 행 랭크는 2이다.
- 행렬 M의 열벡터는 [1,0,2],[0,2,4],[0,0,0] 이다. 세 번째 벡터는 영벡터이므로, 열공간을 생성하는 데 필요하지 않다. 나머지 두 벡터는 선형독립이므로 열랭크는 2 이다.
- Example 7.2.11:

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 5 \\ 0 & 2 & 0 & 7 \\ 0 & 0 & 3 & 9 \end{bmatrix}$$

- 행벡터 [1,0,0,5], [0,2,0,7], [0,0,3,9] 들은 선형독립이므로 M의 행랭크는 3 이다.
- M의 열벡터 [1,0,0], [0,2,0], [0,0,3], [5,7,9] 들은 처음 세 열은 선형독립이고 [5,7,9] 은 앞의 세 벡터의 선형결합으로 나타 낼 수 있으므로 열랭크는 3이다.

위의 두 예제를 통해 행랭크와 열랭크가 동일하다는 것을 알 수 있다. 이것은 우연히 동일한 것이 아니라, 어떤 행렬에 대해서도 행랭크와 9 와 9 하다.

7.2.2 기하학적 구조

좌표계에 대해 기하학적으로 이해 해보자. 기하적 객체의 차원은 객체의 점들에 할당되어야 하는 최소 개수의 좌표이다. 좌표의 수는 기저의 크기이고, 기저의 크기는 주어진 벡터들로 구성된 집합의 랭크이다.

- Span $\{[1,2,-2]\}$ 은 직선, 즉 1차원 객체이다. Span $\{[0,0,0]\}$ 은 점, 즉 1차원 구조이다. 첫 번째 벡터공간은 차원이 1이고 두 번째 벡터공간은 차원이 0이다.
- Span $\{[1,2],[3,4]\}$ 은 \mathbb{R}^2 의 모든 것, 즉 2차원 객체를 구성한다. 반면, Span $\{[1,3],[2,6]\}$ 은 직선, 즉 1차원 객체이다.
- Span $\{[1,0,0],[0,1,0],[0,0,1]\}$ 은 \mathbb{R}^3 의 모든 것, 즉 3차원 객체이다. 반면에, Span $\{[1,0,0],[0,1,0],[1,1,0]\}$ 은 평면 즉, 2차원 객체이다.

7.2.3 생략

$7.2.4 \, GF(2)$ 상의 벡터공간의 크기

d는 GF(2) 상의 벡터공간 $\mathcal V$ 에 대한 차원이라 하고, b_1,\ldots,b_d 는 $\mathcal V$ 에 대한 기저라고 하면, 6.7.1의 Unique Representation Lemma에 의해, $\mathcal V$ 내의 각 벡터는 기저벡터들의 선형결합으로 유일하게 표현된다. 따라서, $\mathcal V$ 내 벡터들의 수는 이 기저벡터들의 선형결합들의 수와 동일하다. d 개의 기저벡터가 있으므로, 각 선형결합에는 d 개의 계수가 있다. 각 계수는 0 또는 1 이므로 2^d 개의 다른 선형결합이 있다.

 $7.2.5 \mathcal{V}$ 에 속하는 벡터들의 임의의 선형독립 집합은 \mathcal{V} 에 대한 기저를 형성하도록 확장될 수 있다.

Lemma (Superset-Basis Lemma): 임의의 벡터공간 \mathcal{V} 와 벡터들로 구성된 임의의 선형독립 집합 A 에 대해, \mathcal{V} 는 A의 모든 원소를 포함하는 기저를 가진다.

• Proof: 6.3.1 에서 보았던 Grow 알고리즘을 사용해보자.

def superset_basis(T, \mathcal{V}):

Initialize B to be equal to T.

Repeat while possible: select a vector in \mathcal{V} that is not in Span B, and put it in B. Return B

Initially, B contains all of T (in fact, is equal to T) and is linearly independent. By the Grow-Algorithm Corollary, the set B remains linearly independent throughout the algorithm. If the algorithm terminates, Span $B = \mathcal{V}$. Hence upon termination B is a basis for \mathcal{V} . Furthermore, B still contains all of T since the algorithm did not remove any vectors from B.

How do we show that the algorithm terminates? For some field \mathbb{F} and some set D, the vector space \mathcal{V} consists of vectors in \mathbb{F}^D . In this book, we assume D is finite. Therefore there is a standard basis for \mathbb{F}^D , which consists of |D| vectors.

By the Morphing Lemma, since B is a linearly independent set of vectors belonging to \mathbb{F}^D , the cardinality of B is at most the cardinality of the standard basis for \mathbb{F}^D . However, each iteration of the Grow algorithm increases the cardinality of B by one, so the algorithm cannot continue forever (in fact, it cannot continue for more than |D| iterations).

7.2.6 차원 원리(Dimension principle)

Lemma (Dimension Principle) : 만약 V가 W의 부분공간(subspace)이면, 다음 성질이 성립한다.

- *Property D1*: $\dim \mathcal{V} \leq \dim \mathcal{W} \circ | \Box +$.
- *Property D2*: 만약 $\dim \mathcal{V} = \dim \mathcal{W}$ 이면 $\mathcal{V} = \mathcal{W}$ 이다.
 - o proof : v_1,\ldots,v_k 는 $\mathcal V$ 에 대한 기저라고 하면, 7.2.5의 Superset-Basis Lemma에 의해 v_1,\ldots,v_k 를 포함하는 $\mathcal W$ 에 대한 기저 B가 있고, B의 크기는 적어도 k이다. 이 의미는 Property D1을 증명한다. 만약 B의 크기가 정확히 k이면 B는 v_1,\ldots,v_k 이외의 다른 벡터는 포함하지 않으며, $\mathcal V$ 의 기저는 $\mathcal W$ 의 기저임을 보여주어 Property D2를 증명한다.
- Example 7.2.15: $\mathcal{V} = Span\{[1,2],[2,1]\}$ 라고 해보자. \mathcal{V} 는 \mathbb{R}^2 의 부분공간이다. 집합 $\{[1,2],[2,1]\}$ 은 선형독립이고, 따라서 $\dim \mathcal{V} = 2$ 이다. $\dim \mathbb{R}^2 = 2$ 이므로 Property D2는 $\mathcal{V} = \mathbb{R}^2$ 임을 보여준다.
- Example 7.2.16: 집합 $S=\{[-0.6,-2.1,-3.5,-2.2],[-1.3,1.5,-0.9,-0.5],[4.9,-3.7,0.5,-0.3],[2.6,-3.5,-1.2,-2.0],[-1.5,-2.5,-3.5,0.94]$ 에 대해 |S|=5 이므로, $\dim \operatorname{Span} S \leq 5$ 이다. S 내의 모든 벡터는 4-벡터이므로, $\operatorname{Span} S \succeq \mathbb{R}^4$ 의 부분공간이고, $\dim \operatorname{Span} S \leq 4$ 이다.

위의 예제를 통해 다음을 알 수 있다.

Proposition : D-벡터들로 구성된 임의의 집합의 랭크는 |D|보다 작거나 같다.

7.2.7 생략

7.2.8 Rank 정리

앞의 예제에서 살표보았듯이 행랭크와 열랭크는 동일하다. 이제 왜 행랭크와 열랭크가 같은지 알아보자.

Theorem (Rank Theorem): 임의의 어떠한 행렬에 대해, 행랭크와 열랭크는 동일하다.

• Proof : 임의의 행렬 A 에 대해 A 행랭크는 A의 열랭크보다 작거나 같다. 동일한 주장을 A^T 에 적용하면 A^T 의 행랭크는 A^T 의 열랭크보다 작거나 같다. 즉, A의 열랭크는 A의 행랭크보다 작거나 같다. 이 두 부등식을 결합하면 A의 행랭크는 A의 열랭크와 동일하다.

A는 행렬이라 하자. 행렬 A를 열벡터로 나타내 보자:

$$A = \left[egin{array}{ccc} a_1 & \cdots & a_n \end{array}
ight]$$

• $r \in A$ 의 열랭크라 하고 $b_1, \ldots, b_r \in A$ 의 열공간에 대한 기저라 하자. A 의 각 열 a_j 에 대해 u_j 는 a_j 의 b_1, \ldots, b_r 에 대한 좌표 표현이라 하자. 그러면, 행렬-벡터 곱셈의 선형결합 정의에 의해 다음과 같이 표현된다.

$$\left[egin{array}{cccc} a_j \end{array}
ight] = \left[egin{array}{cccc} b_1 & \cdots & b_r \end{array}
ight] \cdot \left[egin{array}{cccc} u_j \end{array}
ight]$$

• 행렬-행렬 곱셈의 행렬-벡터 정의에 의하면, 다음과 같이 표현되며,

• 이것을 다음 처럼 쓸 수 있다.

$$A = BU$$

• $B \vdash r$ 개의 열을 가지며 $U \vdash r$ 개의 행을 가진다. 이제, A 와 B를 열 대신에 행들로 구성된 행렬로 생각해 보자.

$$\begin{bmatrix} \bar{a}_1 \\ \vdots \\ \bar{a}_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{b}_1 \\ \vdots \\ \bar{b}_m \end{bmatrix} \cdot U$$

• 행렬-행렬 곱셈의 벡터-행렬 정의에 의하면, A의 행 i인 \bar{a}_i 는 B의 행 i인 \bar{b}_i 를 행렬 U에 곱한 것이다.

$$\left[ar{a}_i
ight] = \left[ar{b}_i
ight] \cdot \left[egin{array}{c} U \end{array}
ight]$$

• 그러므로, 벡터-행렬 곱셈의 선형결합에 의하면 A의 모든 행은 U의 행들의 선형결합이다. 따라서, A의 행공간은 U의 행공간의 부분공간이다. U의 행공간의 차원은 r, 즉 U의 행의 수보다 작거나 같다. 따라서, A의 행랭크는 r 보다 작거나 같다. 위에서 보았듯이, 임의의 행렬 A에 대해 A의 행랭크는 A의 열랭크보다 작거나 같다. 임의의 행렬 M에 대해, 이결과를 M에 적용하면 다음이 성립한다.

$$rank(RowM) \le rank(ColM)$$

• 이 결과를 M^T 에 적용하면,

$$rank(RowM^T) \leq rank(ColM^T) \Longleftrightarrow rank(ColM) \leq rank(RowM)$$

• 따라서, M의 행랭크는 M의 열랭크와 동일하다.

Definition: 행렬의 랭크는 그 행렬의 열랭크와 동일하고, 이것은 또한 그 행렬의 행랭크와 같다.

7.3 직합 - Direct Sum

7.3.1 정의

 \mathcal{U} 와 \mathcal{V} 는 필드 F상의 D-벡터들로 구성된 두 개의 벡터공간이라고 하자.

Definition: 만약 U 와 V 가 오로지 영벡터만을 공유한다면 U 와 V 의 직한(direct sum)은 아래와 같이 정의하며,

$$\{u+v:u\in\mathcal{U},v\in\mathcal{V}\}$$

 $\mathcal{U} \oplus \mathcal{V}$ 로 나타낸다. 즉, $\mathcal{U} \oplus \mathcal{V} \vdash \mathcal{U}$ 의 벡터와 \mathcal{V} 의 벡터의 모든 합으로 구성된 집합이다.

- Example 7.3.3: $\mathcal{U} = \text{Span}\{[1,2,1,2],[3,0,0,4]\}$ 라 하고, $\mathcal{V} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$ 의 영공간(null space) 이라 하자. \mathcal{U} 와 \mathcal{V} 는 아래의 이유로, $\mathcal{U} \oplus \mathcal{V}$ 가 성립하지 않는다.
 - \circ 벡터 [2, -2, -1, 2]는 [3, 0, 0, 4] [1, 2, 1, 2] 이므로 \mathcal{U} 내에 있다.
 - \circ 벡터 [2,-2,-1,2]는 아래와 같이 $\mathcal V$ 내에 있다.

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

• Example 7.3.4: $\mathcal{U} = \operatorname{Span}\{[4,-1,1]\}$, $\mathcal{V} = \operatorname{Span}\{[0,1,1]\}$ 라고 하자. \mathcal{U} 와 \mathcal{V} 각각은 단일 벡터의 Span이고, 따라서 직선을 형성한다.

유일한 교점은 원점(0,0,0)이다. 따라서, $\mathcal{U}\oplus\mathcal{V}$ 는 성립한다. 이 직합은 Span $\{[4,-1,1],[0,1,1\}$ 이며 두개의 직선을 포함하는 평면이다.

Proposition : 직합(direct sum) $\mathcal{U} \oplus \mathcal{V}$ 는 벡터공간이다.

7.3.2 직합에 대한 생성자

바로 위의 Example 7.3.4 에서, \mathcal{U} 에 대한 생성자들의 집합과 \mathcal{V} 에 대한 생성자들의 집합의 합집합을 구하면 직합 $\mathcal{U}\oplus\mathcal{V}$ 에 대한 하나의 생성자 집합이 얻어진다.

Lemma: 아래 집합의 합집합은

- V의 생성자들의 집합
- *W*의 생성자들의 집합

 $\mathcal{V} \oplus \mathcal{W}$ 에 대한 생성자들의 집합이다.

- ullet proof : $\mathcal{V}=\mathsf{Span}\,\{v_1,\ldots,v_m\}$, $\mathcal{W}=\mathsf{Span}\,\{w_1,\ldots,w_n\}$ 라고 하면,
 - ㅇ \mathcal{V} 내의 모든 벡터는 $\alpha_1v_1+\cdots+\alpha_mv_m$ 으로 표현할 수 있다.
 - ㅇ \mathcal{W} 내의 모든 벡터는 $eta_1 w_1 + \cdots + eta_n w_n$ 으로 표현할 수 있다.

따라서, $\mathcal{V} \oplus \mathcal{W}$ 내의 모든 벡터는 다음과 같이 나타낼 수 있다.

$$\alpha_1 v_1 + \cdots + \alpha_m v_m + \beta_1 w_1 + \cdots + \beta_n w_n$$

7.3.3 직합에 대한 기저

Lemma (Direct Sum Basis Lemma) : \mathcal{U} 의 기저와 \mathcal{V} 의 기저의 합집합은 $\mathcal{U} \oplus \mathcal{V}$ 의 기저이다.

• Proof: $\{u_1, \ldots, u_m\} \in \mathcal{U}$ 에 대한 기저라 하고, $\{v_1, \ldots, v_n\} \in \mathcal{V}$ 에 대한 기저라고 하면, 기저는 생성자들의 집합이므로, $\{u_1, \ldots, u_m, v_1, \ldots, v_n\} \in \mathcal{U} \oplus \mathcal{V}$ 에 대한 생성자들의 집합이다. 이제 기저라는 것을 보이기 위해서 $\mathbf{\mathcal{U}}$ 형독립 이라는 것을 보여주면 된다. 다음 식을 가정해보자.

$$0 = \alpha_1 u_1 + \dots + \alpha_m u_m + \beta_1 v_1 + \dots + \beta_n v_n$$

• 위의 식은 다음이 성립한다.

$$\underbrace{\alpha_1 u_1 + \dots + \alpha_m u_m}_{in\mathcal{U}} = \underbrace{(-\beta_1)v_1 + \dots + (-\beta_n)v_n}_{in\mathcal{V}}$$

• 좌변은 $\mathcal U$ 내의 벡터이고, 우변은 $\mathcal V$ 내의 벡터이다. $\mathcal U\oplus\mathcal V$ 의 정의에 의하면, $\mathcal U$ 와 $\mathcal V$ 둘 모두에 있는 유일한 벡터는 영벡터이다. 이것은 다음을 보여준다.

$$0 = \alpha_1 u_1 + \dots + \alpha_m u_m$$

$$0 = (-\beta_1)v_1 + \dots + (-\beta_n)v_n$$

• 위의 식들은 선형독립에 의해 자명하다(trivial).

위의 Lemma(Direct Sum Basis Lemma) 에 의해 다음과 같은 Corollary가 가능하다.

Corollary (Direct-Sum Dimension Corollary): $\dim \mathcal{U} + \dim \mathcal{V} = \dim \mathcal{U} \oplus \mathcal{V}$

위의 Corollary(따름정리)는 Kernel-Image Theorem을 증명하는데 사용할 것 이다.

7.3.4 벡터의 고유분해 - Unique Decomposition

Corollary (Direct-Sum Unique Representation Collorary) : $\mathcal{U} \oplus \mathcal{V}$ 내의 임의의 벡터는 u+v 로 유일하게 표현된다. (단, $u \in \mathcal{U}, v \in \mathcal{V}$)

• Proof : $\{u_1,\ldots,u_m\}$ 은 $\mathcal U$ 에 대한 기저라 하고, $\{v_1,\ldots,v_n\}$ 은 $\mathcal V$ 에 대한 기저라고 하면, $\{u_1,\ldots,u_m,v_1,\ldots,v_n\}$ 은 $\mathcal U\oplus\mathcal V$ 에 대한 기저이다. w는 $\mathcal U\oplus\mathcal V$ 내의 임의의 벡터라고 하자. w는 다음과 같이 표현된다.

$$w = \underbrace{\alpha_1 u_1 + \dots + \alpha_m u_m}_{in\mathcal{U}} + \underbrace{\beta_1 v_1 + \dots + \beta_n v_n}_{in\mathcal{V}}$$

• w = w = u + v로서 나타내는 방법을 고려해보자. $u \in \mathcal{U}$ 내에 있고, $v \in \mathcal{V}$ 내에 있다. $u \in \mathcal{U}$ 의 기저에 대해 나타내고, $v \in \mathcal{V}$ 의 기저에 대해 표현하면 다음과 같다.

$$w = \gamma_1 u_1 + \dots + \gamma_m u_m + \delta_1 v_1 + \dots + \delta_n v_n$$

• Unique-Representation Lemma 에 의해 $\gamma_1=\alpha_1,\ldots,\gamma_m=\alpha_m,\delta_1=\beta_1,\ldots,\delta_n=\beta_n$ 이므로, w는 $\mathcal U$ 내의 벡터와 $\mathcal V$ 내의 벡터의 합으로 유일하게 명시된다.

7.3.5 여부분공간 - Complementary subspace

Definition: 만약 $\mathcal{U} \oplus \mathcal{V} = \mathcal{W}$ 이면, \mathcal{U} 와 $\mathcal{V} \vdash \mathcal{W}$ 의 $GPE = \mathcal{U}$ (complementary subspace, complementary: 상호보완적인) 이라 한다.

Proposition : 임의의 벡터공간 $\mathcal W$ 와 $\mathcal W$ 의 임의의 부분공간 $\mathcal U$ 에 대해, $\mathcal W=\mathcal U\oplus\mathcal V$ 을 만족하는 $\mathcal W$ 의 부분공간 $\mathcal V$ 가 있다.

• Proof : u_1, \ldots, u_k 는 \mathcal{U} 에 대한 기저라고 하자. 7.2.5의 Superset-Basis Lemma에 의하면, u_1, \ldots, u_k 를 포함하는 \mathcal{W} 에 대한 기저가 있다. 이 기저를 $\{u_1, \ldots, u_k, v_1, \ldots v_r\}$ 로 나타내고, $\mathcal{V} = \operatorname{Span} \{v_1, \ldots, v_r\}$ 이라고 하자. \mathcal{W} 내의 임의의 벡터 w는 이 기저에 대해 다음과 같이 좌표표현으로 나타낼 수 있다.

$$w = \underbrace{\alpha_1 u_1 + \dots + \alpha_k u_k}_{in\mathcal{U}} + \underbrace{\beta_1 v_1 + \dots + \beta_r v_r}_{in\mathcal{V}}$$

- 따라서, 만약 직합(direct-sum)이 옳다는 것을 보여 줄 수 있으면, 즉 $\mathcal U$ 와 $\mathcal V$ 둘 모두에 속하는 유일한 벡터는 영벡터라는 것을 보여줄 수 있으면 $\mathcal W = \mathcal U \oplus \mathcal V$ 임을 보여주는 것이다.
- 어떤 벡터 v가 \mathcal{U} 와 \mathcal{V} 둘 모두에 속한다고 하면 아래와 같이 쓸 수 있다.

$$\alpha_1 u_1 + \cdots + \alpha_k u_k = \beta_1 v_1 + \cdots + \beta_r v_r$$

$$0 = \alpha_1 u_1 + \dots + \alpha_k u_k - \beta_1 v_1 - \dots - \beta_r v_r$$

• 이것이 의미하는 것은 $\alpha_1=\cdots=\alpha_k=\beta_1=\cdots=\beta_r=0$ 이며, v는 영벡터임을 보여준다.

7.4 차원과 선형함수

선형함수가 가역적인지 아닌지 판단할 수 있는 기준에 대해 알아 보도록 하자. 이것은 또한 행렬이 가역적인지 판단한느 기준을 제공해 준다. 또한 이러한 기준은 중요한 정리인 *Kernel-Image* 정리를 기반으로 한다.

7.4.1 선형함수의 가역성

선형함수 $f: \mathcal{V} \to \mathcal{W}$ 가 가역적인지 어떻게 판단할 수 있을까? 알아야 하는 것은 5장에서 배웠던 f 가 단사(one-to-one)인지 전사 (onto)인지의 여부이다.

One-to-One Lemma에 의하면, f가 단사함수일 필요충분조건은 그 커널(kernel)은 자명한 경우 즉, $\ker f = \{0\}$ 인 경우이다.

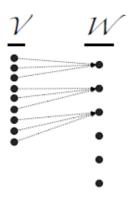
5.10.6에서 f 의 상은 $\operatorname{Im} f = \{f(v) : v \in \mathcal{V}\}$ 이다. 따라서, f가 전사함수일 필요충분조건은 $\operatorname{Im} f = \mathcal{W}$ 인 경우이다.

 ${
m Im}\ f$ 가 ${\cal W}$ 의 부분공간임을 보여줄 수 있다. 7.2.6의 Dimension principle Lemma에 의하면 f 가 전사함수일 필요충분 조건은 ${
m dim}\ f={
m dim}\ {\cal W}$ 이다.

• 선형함수 $f: \mathcal{U} \to \mathcal{W}$ 가 $\dim \ker f = 0$ 이고 $\dim \operatorname{Im} f = \dim \mathcal{W}$ 이면 가역적(Invertible)이다.

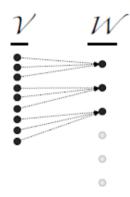
7.4.2 가장 큰 가역적인 서브함수(Subfunction)

 $f: \mathcal{V}
ightarrow \mathcal{W}$ 는 아래의 그림과 같이 비가역적 선형함수라고 하자.

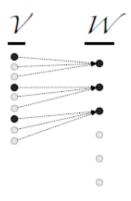


그렇다면 여기서 가역적인 서브함수 $f^*:\mathcal{V}^*\to\mathcal{W}^*$ 를 정의해보자. 여기서 H 설립 H 선명 H 는 H 의 부분집합이고 H 는 H 의 부분집합이며 H 는 H 의 모든 원소에 대해 H 와 동일하다는 것을 의미한다.

먼저, f^* 가 전사함수가 되도록 \mathcal{W}^* 를 아래의 그림처럼 선택한다. 그리고, w_1,\ldots,w_r 은 \mathcal{W}^* 에 대한 기저라고 하자.



그런다음, v_1, \ldots, v_r 은 w_1, \ldots, w_r 의 원상(pre-image)라고 하자. 즉, $f(v_1) = w_1, \ldots, f(v_r) = w_r$ 을 만족하는 \mathcal{V} 내의 임의의 벡터들 v_1, \ldots, v_r 을 아래의 그림처럼 선택하고, \mathcal{V}^* 는 Span $\{v_1, \ldots, v_r\}$ 라고 정의하자.



마지막으로 $f^*: \mathcal{V}^* o \mathcal{W}^*$ 는 $f^*(x) = f(x)$ 라고 정의한다.

 $Lemma: f^*$ 는 전사함수이다.

• proof : w는 공역 \mathcal{W}^* 내의 임의의 벡터라고 하고, 다음을 만족하는 스칼라 α_1,\dots,α_r 이 있다.

$$w = \alpha_1 w_1 + \dots + \alpha_r w_r$$

f는 선형이므로,

$$f(\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_r v_r)$$

$$= \alpha_1 f(v_1) + \dots + \alpha_r f(v_r)$$

$$= \alpha_1 w_1 + \dots + \alpha_r w_r$$

• 따라서, w는 $\alpha_1 v_1 + \cdots + \alpha_r v_r \in \mathcal{V}^*$ 의 상이다.

 $Lemma: f^*$ 는 단사함수이다.

• Proof : One-to-One Lemma에 의해, f^* 의 커널(kernel)이 자명한, 즉 $\ker f^* = \{0\}$ 임을 보여준면 된다. v^* 는 \mathcal{V}^* 내에 있고 $f(v^*) = 0$ 라고 해보자. $\mathcal{V}^* = \operatorname{Span} \{v_1, \dots, v_r\}$ 이므로, 다음을 만족하는 스칼라 $\alpha_1, \dots, \alpha_r$ 이 존재한다.

$$v^* = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_r v_r$$

• 양변에 *f* 를 적용하면 다음과 같다.

$$0 = f(\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_r v_r)$$

= $\alpha_1 w_1 + \dots + \alpha_r w_r$

• w_1,\ldots,w_r 은 선형독립이므로, $lpha_1=\cdots=lpha_r=0$ 이고, $v^*=0$ 이다.

 $Lemma: v_1, \ldots, v_r$ 은 \mathcal{V}^* 에 대한 기저를 형성한다.

• Proof : \mathcal{V}^* 는 v_1,\ldots,v_r 의 생성이라고 정의되었기 때문에, 이 벡터들이 선형독립이라는 것만 보여주면 된다. 아래의 식을 가정해 보자.

$$0 = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_r v_r$$

• 양변에 f 를 적용하면 다음을 얻는다.

$$0 = f(\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_r v_r)$$

= $\alpha_1 w_1 + \dots + \alpha_r w_r$

• w_1, \ldots, w_r 은 선형독립이므로, $\alpha_1 = \cdots = \alpha_r = 0$ 이다.

 $\textit{Example 7.4.4} : A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix} \text{ 이라 하고, } f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \ \stackrel{\cdot}{\ominus} \ f(x) = Ax$ 라고 정의하자. $\mathcal{W}^* = \backslash \mathbf{Ima} \ f = \mathsf{Col} \ A = \mathsf{Span}$ $\{[1,2,1],[2,1,2],[1,1,1]\}$ 이라고 정의하자. \mathcal{W}^* 에 대한 하나의 기저는 $w_1 = [0,1,0], w_2 = [1,0,1]$ 이다.

이제, w_1 과 w_2 에 대한 원상(pre-image)를 선택하자. $Av_1=w_1, Av_2=w_2$ 에 대해 계산된 원상은 아래와 같다.

$$v_1=[\frac{1}{2},-\frac{1}{2},\frac{1}{2}]$$

$$v_2=[-\frac{1}{2},\frac{1}{2},\frac{1}{2}]$$

 $\mathcal{V}^* = \operatorname{Span}\{v_1,v_2\}$ 라고 하면, $f^*(x) = f(x)$ 에 의해 정의된 함수 $f^*: \mathcal{V}^* \to \operatorname{\mathbf{Ima}} f$ 은 전단사함수이다.

7.4.3 Kernel-Image 정리

함수 f에서 가역 서브함수 $f^*: \mathcal{V}^* \to \mathcal{W}^*$ 를 구성하는 것은 서브함수의 정의역을 원래 선형함수 f의 커널에 연관시킨다.

Lemma : $\mathcal{V} = \ker f \oplus \mathcal{V}^*$

- Proof: 다음 두 가지 항목을 증명해야 한다.
 - \circ ker f와 \mathcal{V}^* 는 영벡터만을 공유한다.

- \circ \mathcal{V} 내의 모든 벡터는 $\ker f$ 내의 벡터와 \mathcal{V}^* 내의 벡터의 합이다.
- 이미 위의 7.4.2 에서 f^* 의 커널은 자명하다는 것을 보여주었다. 따라서, \mathcal{V}^* 에 속하는 $\ker f$ 의 유일한 벡터는 영(0)이고, 이를 통해 ' $\ker f$ 와 \mathcal{V}^* 는 영벡터만을 공유한다.' 는 증명이 된다.
- v는 $\mathcal V$ 내의 임의의 벡터이고, w=f(v)라고 하자. f^* 는 전사함수이므로, 그 정의역인 $\mathcal V^*$ 는 $f(v^*)=w$ 를 만족하는 벡터 v^* 를 포함한다. 그러므로, $f(v)=f(v^*)$ 이고, 따라서 $f(v)-f(v^*)=0$, $f(v-v^*)=0$ 이 성립한다. 따라서, $u=v-v^*$ 는 $\ker f$ 내에 있고, $v=u+v^*$ 이다.

Theorem (Kernel-Image Theorem): 임의의 선형함수 $f: \mathcal{V} \to \mathcal{W}$ 에 대해,

$$\dim \ker f + \dim \backslash \operatorname{Ima} f = \dim \mathcal{V}$$

• Proof : $\mathcal{V}=\ker f\oplus\mathcal{V}^*$ 임을 보여준다. 7.3.3의 Direct-Sum Dmension Corollary에 의하면,

$$\dim \mathcal{V} = \dim \ker f + \dim \mathcal{V}^*$$

• v_1,\ldots,v_r 은 \mathcal{V}^* 에 대한 기저를 형성하고, 이러한 벡터들의 수 r은 $\backslash \mathrm{Ima}\, f$ 에대한 기저의 크기와 동일하다.

$$\dim \mathcal{V}^* = r = \dim \backslash \mathbf{Ima} f$$

7.4.4 선형함수의 가역성 - 다시보기

위의 Kernel-Image Theorem을 이용해 선형함수의 가역성을 판단하는 데 좀 더 나은 기준을 제시할 수 있다.

Theorem (Linear-Function Invertibility Theorem): $f: \mathcal{V} \to \mathcal{W}$ 는 선형함수라고 하자. 그러면, f가 가역적일 필요충분조건은 $\dim \ker f = 0$ 이고, $\dim \mathcal{V} = \dim \mathcal{W}$ 이다.

7.4.5 Rank-Nullity 정리

 $R \times C$ 행렬 A에 대해, $f: F^C \to F^R$ 을 f(x) = Ax 라고 하자. 위의 Kernel-Image Theorem에 의해, $\dim F^C = \dim = \ker f + \dim \operatorname{Ima} f$ 이다. f의 커널은 A의 영공간(Null Space)이고, 행렬-벡터 곱셈의 선형결합 정의에 의해 f의 상은 A의 열공간이고, 따라서 다음을 얻는다.

$$\dim F^C = \dim Null(A) + \dim Col(A)$$

 F^C 의 차원은 |C|, 즉 A의 열의 개수이고, A의 열공간의 차원은 A의 랭크라고 한다. 행렬 A의 영공간의 차원은 A의 Nullity 라고한다.

Theorem (Rank-Nullity Theorem): 임의의 n-열 행렬 A 에 대해,

$$rank(A) + nullity(A) = n$$

7.4.6 생략

7.4.7 행렬의 가역성

Corollary : A는 $R \times C$ 행렬이라고 하면, A가 가역적이 될 필요충분조건은 |R| = |C|이고, A의 열들은 선형독립일 때다.

• Proof : F는 필드라고 하고, $f:F^C\to F^R$ 은 f(x)=Ax라 하면, A가 가역행렬이 될 필요충분조건은 f가 가역함수인 것이다. 7.4.4의 Theorem에 의하면, f가 가역적일 필요충분조건은 $\dim\ker f=0$ 이고 $\dim F^C=\dim F^R$ 이다. 즉, $\dim Null(A)=0$ 이고, |C|=|R|이다. 또한, $\dim Null(A)=0$ 일 필요충분조건은 행렬의 열벡터들이 선형결합인 것이다.

Corollary: 가역행렬의 전치행렬은 가역적이다.

• Proof : A는 가역행렬이라고 하면, A는 정방행렬이고 그 열들은 선형독립이다. n은 열들의 개수라고 하고, 행렬을 다음과 같이 표현하자.

$$A = \left[egin{array}{c|c} v_1 & \cdots & v_n \end{array}
ight] = \left[egin{array}{c} a_1 & \ \hline dots & \ \hline a_n \end{array}
ight]$$

$$A^T = \left[egin{array}{cc} a_1 & \dots & a_n \end{array}
ight]$$

• A의 열들은 선형독립이므로, A의 랭크는 n이다. A는 정방행렬이므로, n 개의 행을 가진다. A의 행랭크는 n이고, 그 행들은 선형 독립이다. 전치행렬 또한 마찬가지다.

Corollary: A와 B는 정방행렬이고 BA는 단위행렬이라고 하면, A와 B는 서로의 역행렬이다.

• Proof : A는 $R \times C$ 행렬이라 하고, B는 $C \times R$ 행렬이라고 하면, BA는 $C \times C$ 단위행렬 I_C 이다. A의 열들은 선형독립이라는 것을 보여주자. u는 Au=0을 만족하는 임의의 벡터라고 하면, B(Au)=B0=0 이고, $(BA)u=I_Cu=u$ 이므로, u=0이다. A는 가역적이므로 A의 역행렬을 A^{-1} 로 나타내고 AA^{-1} 은 $R \times R$ 단위행렬 I_R 이다.

$$BA = I_C$$

 $BAA^{-1} = I_RA^{-1}$
 $BAA^{-1} = A^{-1}$
 $BI_R = A^{-1}$
 $B = A^{-1}$

 $Example \ 7.4.15$: $egin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \end{bmatrix}$ 은 정방행렬이지만 열벡터들이 선형독립이 아닌 선형종속이므로 이 행렬은 가역적이지 않다.

7.4.8 행렬의 가역성과 기저 변경

동일한 공간의 기저 a_1,\ldots,a_n 과 b_1,\ldots,b_m 에 대해, $m\times n$ 행렬 C가 존재하며, 이 행렬 C를 곱하면 a_1,\ldots,a_n 에 대한 어떤 벡터의 좌표 표현이 동일한 벡터의 b_1,\ldots,b_m 에 대한 좌표표현으로 변환된다. 행렬 C는 가역적이다. 두 기저는 동일한 크기를 가져야 하며, 따라서 C는 정방행렬이다.

7.5 소멸자 - Annihilator

4.3.3에서 보았듯이, 벡터공간은 아래와 같은 두 개의 표현으로 나타낼 수 있다.

- 벡터들로 구성된 유한집합의 생성(Span)
- 동차 선형시스템의 해집합

4.5.5에서 보았듯이, 아핀공간도 아래와 같이 표현할 수 있다.

- 벡터들로 구성된 유한집합의 아핀 hull
- 선형시스템의 해집합

7.5.1 표현 변환

아래의 네 개의 변환 문제를 살펴보자.

- Conversion Problem 1: 주어진 동차선형시스템 Ax=0에 대해, 벡터 w_1,\ldots,w_k 를 찾아보자. 이 벡터들의 생성(Span)은 이 시스템의 해집합이다.
- Conversion Problem 2: 주어진 벡터들 w_1, \ldots, w_k 에 대해, 동차 선형시스템 Ax=0을 찾아보자. 이 시스템의 해집합은 Span $\{w_1, \ldots, w_k\}$ 와 동일하다.
- Conversion Problem 3 : 주어진 선형시스템 Ax=b에 대해, 벡터 $u_1,\ldots u_k$ 를 찾아보자. 이 벡터들의 아핀 hull은 그 시스템의 해집합이다.
- Conversion Problem 4 : 주어진 벡터들 w_1,\ldots,w_k 에 대해, 선형시스템 Ax=0을 찾아보자. 이 시스템의 해집합은 $\{w_1,\ldots,w_k\}$ 의 아핀 hull과 동일하다.

7.5.2 벡터공간의 소멸자