Физика Формули и теореми

Exonaut

23 май 2021 г.

Съдържание 1

Съдър	жание
-------	-------

1	Лен	кция 1: Кинематика	3	
	1.1	Теория	3	
	1.2	Формули	4	
2	Лен	кция 2: Динамика на материална точка	6	
	2.1	Теория	6	
	2.2	Формули	7	
	2.3	Константи	9	
3	Лен	кция 3: Механика на идеално твърдо тяло	10	
	3.1	Теория	10	
	3.2	Формули	11	
4	Лен	кция 4: Термодинамика	14	
	4.1	Теория	14	
	4.2	Формули	16	
	4.3	Константи	18	
5	Лен	кция 5: Молекулна физика	19	
	5.1	Формули	19	
	5.2	Константи	20	
6	Лекция 6: Електростатика			
	6.1	Теория	21	
	6.2	Формули	22	
	6.3	Константи	24	
7	Лен	кция 7: Електричен ток	25	
	7.1	Теория	25	
	7.2	Формули	26	
8	Лен	кция 8: Магнетизъм	28	
	8.1	Теория	28	
	8.2	Формули	29	

Ca	•
Съдържание	

9	Лек	ция 9: Вълни	30
	9.1	Теория	30
	9.2	Формули	31

1 Лекция 1: Кинематика

1.1 Теория

- **Материална точка (МТ)** Точка с пренебрежителни размери и форма
- Отправно тяло (ОТ) Тяло, спрямо което отчитаме движението
- Отправна система (ОС) ОТ, кординатна система и часовник
- Радиус вектор Вектор от началото на ОС до точка. Бележи се с $\vec{r}(t)$
- Траектория Линия, описвана от МТ при джиението ѝ
- Път Дължината на траекторията до края
- Преместване Вектор от началото до края
- Праволинейно движение Движение по едно направление

Понятие	Означение	Мерни единици
Средна скорост	V(t)	Основна - $\frac{m}{s}$, Ползва се и $\frac{km}{h}$
Моментна скорост	V(t)	Основна - $\frac{m}{s}$, Ползва се и $\frac{km}{h}$
Средно ускорение	a(t)	$rac{m}{s^2}$
Моментно ускорение	a(t)	$\frac{m}{s^2}$

1.2 Формули

• Радиус вектор (х,у,z - кординати в тримерното пространство)

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

• Средна скорост

$$\vec{V_{\rm cp}} = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t}$$

• Момента скорост

$$V = \frac{d\vec{r}}{dt}$$

• Средно ускорение

$$\vec{a_{\rm cp}} = \frac{\Delta \vec{V}}{\Delta t}$$

• Моменто ускорение

$$a = \frac{d\vec{V}}{dt} = \frac{d^2\vec{r}}{dt^2}$$

• Закон за скоростта (V_0 - начална скорост)

$$V = V_0 + at$$

ullet Закон за движение (x_0 - начален път, V_0 - начална скорост)

$$x = x_0 + V_0 t \pm \frac{at^2}{2}$$

• Скорост при неправолинейно движение

$$V_x = \frac{dx}{dt}$$
 $V_y = \frac{dy}{dt}$ $V_z = \frac{dz}{dt}$ $V = \sqrt{V_x^2 + V_y^2 + V_z^2}$

• Ускорение при неправолинейно движение

$$a_x = \frac{dV_x}{dt}$$
 $a_y = \frac{dV_y}{dt}$ $a_z = \frac{dV_z}{dt}$ $a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}$

• Скорост спрямо ъгъл (V_0 - начална скорост, α - ъгъл)

$$V_x = V_0 \cos \alpha$$
 $V_y = V_0 \sin \alpha$

• Закон за движение при падане

$$y = y_0 + V_{0y} - \frac{gt^2}{2}$$

• Други формули

$$x = x_0 + Vt$$
 $V = V_0 \pm at$ $\tan \alpha = \frac{V_y}{V_x}$

• Превръщане от $\frac{m}{s}$ в $\frac{km}{h}$

$$1\frac{m}{s} = 3.6\frac{km}{h}$$

2 Лекция 2: Динамика на материална точка

2.1 Теория

- **І-ви принцип на Нютон**: Всяко тяло запазва състоянието си на покой или на праволинейно равномерно движение, докато външно въздействие не го изведе от това състояние.
- III-ви принцип на Нютон: Силите на взаимодействие между две тела са равни по големина и противоположни по посока.
- Закон на Нютон за гравитацията: Между всеки две материални точки действа сила на привличане, която е правопропорционална на произведението на масите им и обратно пропорционална на квадрата на разстоянието между тях.
- Консервативни сили сили, чиято работа не зависи от вида на траекторията, а се определя само от началното и крайното положение. Пример: гравитационната сила, силата на тежестта, еластичните сили, електростатичните сили
- Закона за запазване на енергията: В една затворена механична система, в която действат само консервативни сили, пълната механична енергия е константа.

Понятие	Означение	Мерни единици
Maca	m	kg
Сила	$ec{F}$	N (Нютон)
Импулс	\vec{p}	$\frac{kg \cdot m}{s}$
Сила на тежестта	G	Ñ
Реакция на опората	N	N
Сила на триене	f	N
Работа	A	Ј (Джаул)
Мощност	P	W (Bat)
Кинетична енергия	E_k	J
Потенциална енергия	E_p	J

7

2.2 Формули

• Импулс

$$\vec{p} = m\vec{V}$$

• ІІ-ри закон на Нютон

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} \qquad F = ma$$

• Гравитационна сила

$$F = \gamma \frac{m_1 m_2}{r^2}$$

• Сила на тежестта (M - маса на земята, R - разстояние до центъра на земята)

$$G = \gamma \frac{mM}{R^2} \qquad G = mg$$

• Реакция на опората

$$N = mg$$

• Сила на триене

$$f = kN$$
 k (коефициент на триене

• Закон за запазване на импулса (ЗЗИ)

$$\vec{p} = const$$

• Работа (α - ъгъл между силата и преместването, F_x, F_y, F_z - компоненти на силата, dx, dy, dz - копоненти на преместването. Δr - преместване от един радиус вектор в друг радиус вектор)

$$dA = \vec{F}d\vec{r} = Fdr\cos\alpha$$
 $dA = F_x dx + F_y dy + F_z dz$ $A = F\Delta r\cos\alpha$

• Мощност

$$P = \frac{dA}{dt}$$

• Кинетична енергия

$$E_k = \frac{mV^2}{2}$$

• Потенциална енергия (h - височина над земята)

$$E_p = mgh$$

8

• Пълна механична енергия на система

$$E = E_k + E_p$$

• Закон за запазване на енергията (ЗЗЕ)

$$_{1} = _{2} \Leftrightarrow E_{k1} + E_{p1} = E_{k2} + E_{p2}$$

2.3 Константи 9

2.3 Константи

Означение	Наименование	Стойност
γ	гравитационна константа	$6.67 \cdot 10^{-11} \frac{Nm^2}{kg^2}$
g	земно ускорение	$\approx 9.8 \frac{m}{s^2}$

3 Лекция 3: Механика на идеално твърдо тяло

3.1 Теория

Понятие	Означение	Мерни единици
Ъгъл на завъртане	φ	
Средна ъгълова скорост	$\omega_{ m cp}(t)$	$\frac{rad}{s}$
Моментна ъгълова скорост	$\omega(t)$	$\frac{rad}{s}$
Средно ъгълово ускорение	$\alpha_{ m cp}(t)$	$\frac{rad}{s^2}$
Моментно ъгълово ускорение	$\alpha(t)$	$\frac{rad}{s^2}$
Период	T	s
Честота	ν	$Hz = \frac{1}{s} (Xерц)$
Момент на силата	$ec{M}$	Nm
Момент на импулса	$ec{L}$	$\frac{kg \cdot m^2}{s}$
Инерчен момент	I	$kg \cdot m^2$

3.2 Формули

• Средна ъглова скорост

$$\vec{\omega_{\rm cp}} = \frac{\Delta \vec{\varphi}}{\Delta t}$$

• Моментна ъглова скорост

$$\vec{\omega} = \frac{d\vec{\varphi}}{dt}$$

• Средно ъглово ускорение

$$\alpha_{\rm cp}^{\vec{}} = \frac{\Delta \vec{\omega}}{\Delta t}$$

• Моментно ъглово ускорение

$$\vec{\alpha} = \frac{d\vec{\omega}}{dt} = \frac{d^2\vec{\varphi}}{d^2t}$$

• Период, честота и връзка между тях

$$\nu \qquad T = \frac{1}{\nu} \qquad T\nu = 1$$

• Скорост изразена чрез честота и период

$$\omega = \frac{\Delta \varphi}{\Delta t} = \frac{2\pi}{T} = 2\pi \nu$$

• Закон за ъглова скорост $(\omega_0$ - начална ъглова скорост)

$$\omega = \omega_0 + \alpha t$$

• Закон за ъглово движение (φ_0 - начален път, ω_0 - начална ъглова скорост)

$$\varphi = \varphi_0 + \omega_0 + \frac{\alpha t^2}{2}$$

• Изминат път изразен чрез ъглъл на завъртане

$$S = R\Delta\varphi$$

• Скорост изразена чрез ъглова скорост

$$V = R\omega$$

• Тангенциално ускорение изразено чрез ъглово ускорение

$$a_t = R\alpha$$

• Нормално ускорение изразено чрез ъглова скорост

$$a_n = \frac{V^2}{R} = \omega^2 R$$

• Момент на силата

$$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}$$

• Момент на импулса

$$\vec{L}=\vec{r} imes \vec{p}=\vec{r} imes m \vec{V}$$
 $L=\sum_{i=1}^m \vec{L_i}=\sum_{i=1}^m \left(\vec{r_i} imes \vec{p_i}
ight)$ (за система от n точки)

• Основно уравнение на динамиката на въртеливи движение

$$\vec{M} = \frac{d\vec{L}}{dt}$$

• Закон за запазване на момент на импулса

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = 0 \qquad \vec{L} = const$$

• Инерчен момент

$$I = mr^2, I = \sum_{i=1}^{m} m_i r_i^2$$

• Момент на импулса (2)

$$L = I\omega$$

• Основно уравнение (2)

$$M = I\alpha$$

• Кинетична енергия

$$E_k = \frac{I\omega^2}{2}$$

• Работа

$$dA=Md\varphi$$

4 Лекция 4: Термодинамика

4.1 Теория

- **Термодинамична система** наричаме тяло или система от тела, съставени от голям брой частици. Телата взаимодействат и обменят енергия както помежду си, така и с външната среда.
- **Термодинамично равновесие** ако параметрите не променят стойностите си и в системата няма потоци.
- Идеален газ газ на който собственият обем на молекулите се пренебрегва и между молекулите няма сили на взаимодействие.
- Видове процеси
 - Изотермен температурата е постоянна.
 - Изобарен налягането е постоянно.
 - Изохорен обемът е постоянен.
 - Адиабатен няма топлообмен с околната среда.
- І-ви принцип на термодинамиката Ако на една термодинамична система предадем определено количество топлина Q, то се изразходва за изменение на вътрешната енергия ΔU и за извършване на работа A.
- Видове процеси
 - Равновесен процес процес, при който термодинамичната система преминава през последователност от равновесни състояния. Само безкрайно бавни процеси могат да се разглеждат като равновесни.
 - Обратим процес протича в права и обратна посока през едни и същи междинни положения.
 - **Кръгов процес (цикъл)** процес, при който термодинамичната система се връща в началното си положение.
- Цикъл на Карно цикъл с 2 изотермни и 2 адиабатни процеса
- II-ри принцип на термодинамиката

4.1 Теория 15

- Формулировка на Клаузиус (1850г.): **Не е възможен тер-**модинамичен процес, единственият краен резултат от който да е предаване на количество топлина от термодинамична система с по-ниска температура на термодинамична система с по-висока температура.

- Формулировка на Келвин (1851г.): **Не е възможен кръгов** процес, единственият краен резултат от който е извършване на работа за сметка на охлаждане на една термодинамична система.

Понятие	Означение	Мерни единици
Обем	V	m^3
Налягаме	p	$\operatorname{Pa}\left(\Pi \operatorname{аскал}\right) = \frac{N}{m^2}$
Температура	t, T	t - C (Целзий), Т - К(Келвин)
Маса на газа	m	kg
Моларна маса	M	$\frac{g}{mol}, \frac{kg}{mol}$
Брой молове	ν	mol
Количество топлина	Q	J
Вътрешна енергия	U	J
Топлинен капацитет	C	$rac{J}{kg\cdot K}$
Моларен топлинен капацитет	C_m	$\frac{J}{kg\cdot K}$
Топлинен капацитет при пост. обем	C_V	$rac{J}{kg\cdot K}$
Топлинен капацитет при пост. налягане	C_p	J
Коефициент полезно действие (КПД)	η	$\overline{kg\cdot K}$

4.2 Формули

• Налягане(S - площ)

$$p = \frac{F}{S}$$

• Връзка между температура в Целзий и Келвин

$$T = t + 273$$

ullet Закон на Бойл-Мариот(T=const,N=const,N - брой частици)

$$pV = const$$
 $p_1V_1 = p_2V_2$ (за две състояния)

• Закон на Шарл (V = const, N = const)

$$\frac{p}{T} = const$$
 $\frac{p_1}{T_1} = \frac{p_2}{T_2}$ (за две състояния)

• Закон на Гей-Люсак(p = const, N = const)

$$rac{V}{T}=const \qquad rac{V_1}{T_1}=rac{V_2}{T_2}$$
(за две състояния)

• Закон на Далтон (Смес от няколко газа, p_1, p_2, \dots - налягания на газовете в сместа (парциално налягане))

$$p = p_1 + p_2 + ...p_n$$

 Уравнение за състоянието на идеален газ (Закон на Клапейрон -Менделеев)

$$pV = \nu RT$$

• І-ви принцип на термодинамиката

$$Q=\Delta U+A$$
 $\delta Q=dU+\delta A\Leftrightarrow \delta Q=dU+pdV$ (за безкрайно малки измерения)

• Топлинен капацитет

$$C = \frac{Q}{m\Delta T}$$

• Моларен топлинен капацитет

$$C_m = \frac{Q}{\nu \Delta T}$$
 $C_m = \frac{\delta Q}{dT}$ $C_m = \frac{dU + pdV}{dT}$

• Топлинен капацитет при постоянен обем

$$dV = 0 \implies C_V = \frac{dU}{dT}$$

• Топлинен капацитет при постоянно налягане

$$dp=0 \implies C_p=rac{dU+pdV}{dT}=rac{dU}{dT}+prac{dV}{dT}=C_V+prac{dV}{dT}\left(prac{dV}{dT}=R ext{(ур-е на състоянието)}
ight)$$

• Изопроцеси и работа при тях

Процес	Изобарен	Изохорен	Изотермен	Адиабатен
Осн. зависимости	$V = V_0 \alpha T$	$p = p_0 \alpha T$	pV = const	$pV^{\gamma} = const$
І-ви принцип на ТД	$\delta Q = dU + \delta A$	$\delta Q = dU$	$\delta Q = \delta A$	$dU = -\delta A$
Работа	$A = p(V_2 - V_1)$	A = 0	$A = \nu RT \ln \frac{V_2}{V_1}$	$A = \nu C_V (T_1 - T_2)$

•

• Уравнение на Майер

$$C_p = C_V + R$$

• Коефициент полезно действие (КПД)

$$\eta = \frac{A}{Q}$$

• КПД на цикъл на Карно

$$\eta = 1 - \frac{T_2}{T_1}$$

4.3 Константи 18

4.3 Константи

Означение	Наименование	Стойност
α	коефициент на температурата	$\frac{1}{273}K^{-1}$
N_A	Число на Авогадро	$6.022 \cdot 10^{-23} mol^{-1}$
R	Универсална газова константа	$8.314 \frac{J}{mol \cdot K}$

5 Лекция 5: Молекулна физика

5.1 Формули

• Основно уравнение на молекулно-кинетичната теория (N - брой молекули, $\overline{v_i}$ - средна скорост на една молекула)

$$pV = \frac{1}{3}Nm\overline{v_i^2}$$

• Средна кинетична енергия на молекулите

$$\overline{E_k} = \frac{m\overline{v_i^2}}{2}$$

• Основно уравнение на молекулно-кинетичната теория(2)

$$pV = \frac{2}{3}N\overline{E_k}$$

ullet Основно уравнение на молекулно-кинетичната теория при $N=N_A$

$$pV = \frac{3}{2}k\overline{E_k}$$

• Вътрешна енергия на идеален газ

$$U = \sum_{i=1}^{N} E_{ki} = N\overline{E_k}$$

• Представяне на налягане чрез температура(n - концентрация, N - брой молекули)

$$p = nkT, \qquad n = \frac{N}{V}$$

• Функция на разпределение на Максуел

$$f(v) = 4\pi \left(\frac{m}{2\pi kT}\right)^{\frac{3}{2}} \cdot v^2 \cdot \exp\left(-\frac{mv^2}{2kT}\right)$$

 $\bullet\,$ Разпределение на Болцман $(n_0$ - концентрация при $E_p=0)$

$$n = n_0 \cdot \exp\left(-\frac{E_p}{kT}\right)$$

5.2 Константи 20

5.2 Константи

Означение	Означение Наименование Стойност	
k	Константа на Болцман	$k = \frac{R}{N_A} = 1.38 \cdot 10^{-23} \frac{J}{K}$

6 Лекция 6: Електростатика

6.1 Теория

- Интензитетът е силова характеристика на полето.
- **Принцип на суперпозицията**: всеки заряд създава електрично поле независимо от наличието на други заряди.
- Еднородно (хомогенно) поле: интензитетът е един и същ за всяка точка от полето.
- Силовии линии: показват посоката на интензитета; излизат от + и влизат в -; по-силно поле се изобразява като силовите линии се чертаят по нагъсто
- Закон на Гаус: Потокът на интензитета през затворена повърност е раве на затворения в повърхността заряд разделен на ε_0
- Проводници: провеждат ток, имат свободни електрони.
- **Кондензатор**: система от два проводника, разделени от диелектрик, заредени с равни по големина и различни по знак заряди и с такава форма и разположение при която ел. поле е между проводниците.
- Диелектрици (Изолатори): нямат свободни заряди.

Понятие	Означение	Мерни единици
Заряд	q, Q, q_t (пробен заряд)	С (Кулон)
Относителна диел. проницаемост	$arepsilon_r$	
Интензитет	$ec{E}$	$\frac{N}{C}$
Поток на интензитета	Φ_E	??
Потенциална енергия	W(r)	J
Потенциал	φ	V (Волт)
Напрежение (Потенциална разлика)	U	V
Капацитет на кондензатор	C	F (Фарад)

22

6.2 Формули

• Закон на Кулон във вакуум

$$F=rac{q_1q_2}{4\piarepsilon_0r^2}$$
 По някога: $F=rac{kq_1q_2}{r^2},\,\,k=rac{1}{4\piarepsilon_0}$

• Закон на Кулон във среда

$$F=rac{q_1q_2}{4\piarepsilon_0arepsilon_r r^2}$$
 По някога: $F=rac{kq_1q_2}{r^2},\,\,k=rac{1}{4\piarepsilon_0arepsilon_r}$

• Интензитет на поле

$$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q_t} = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0 r^2}$$

• Поток на интензитета

$$d\Phi_E = E \cdot dS \cdot \cos \alpha$$
 $\Phi_E = \int E \cdot dS \cdot \cos \alpha$

• Закон на Гаус

$$\Phi_E = rac{q}{arepsilon_0} \qquad \Phi_E = rac{\sum q}{arepsilon_0} ext{(повече от един заряд)}$$

• Потенциална енергия

$$W(r) = \frac{qq_t}{4\pi\varepsilon_0 r}$$

• Работа на електростатично поле

$$A = -\left(\frac{qq_t}{4\pi\varepsilon_0 r_1} - \frac{qq_t}{4\pi\varepsilon_0 r_2}\right) \qquad A = -(W_2 - W_1)$$

• Потенциал

$$\varphi = \frac{W}{q_t} = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0 r}$$

• Напрежение

$$U = \varphi_1 - \varphi_2$$
 $U = \frac{A}{a_t}$

• Интензитет на поле

$$E_x = -\frac{d\varphi}{dx}$$

23

• Капацитет на кондензатор (обща формула)

$$C = \frac{q}{U}$$

• Капацитет на въздушен кондензатор (d - разтояние между плочи, S - площ на плоча)

$$C = \varepsilon_0 \frac{S}{d}$$

• Капацитет на плосък кондензатор (d - разтояние между плочи, S - площ на плоча)

$$C = \varepsilon_0 \varepsilon_r \frac{S}{d}$$

6.3 Константи 24

6.3 Константи

Означение	Наименование	Стойност
e	Заряд на електрона	$e = 1.6 \cdot 10^{-19} C$
$arepsilon_0$	Електрична константа	$\varepsilon_0 = 8.85 \cdot 10^{-12} \frac{C^2}{N \cdot m^2}$
k		$k = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} = 9 \cdot 10^9 Nm^2$

7 Лекция 7: Електричен ток

7.1 Теория

• **Електродвижещо напрежение**(**ЕДН**): работата на страничните сили за пренасяне на заряд срещу силите на електричното поле разделена на големината на пренесения заряд.

Понятие	Означение	Мерни единици
Електричен ток	I	(Ампер)
Плътност на тока	j	$\frac{A}{m^2}$
Електродвижещо напрежение(ЕДН)	ε	V (волт)
Съпротивление	R	Ω (Om)
Специфично съпротивление	ρ	$\Omega \cdot m$

26

7.2 Формули

• Елетричен ток

$$I = \frac{dq}{dt}$$
 $I = \frac{q}{t}$ (постоянен ток)

• Плътност на тока

$$j = \frac{dI}{dS_{\perp}}$$
 $j = \frac{I}{S}$ (постоянен ток) $I = jS$

• Електродвижещо напрежение(ЕДН)

$$\varepsilon = \frac{\text{странични}}{q}$$

• Закон на Ом за част от верига (познато като "URI - URItarted")

$$R = \frac{U}{I} \implies U = RI \qquad I = \frac{U}{R}$$

• Специфично съпротивление (1 - дължина на провидника, S - напречно сечение)

$$R = \rho \frac{l}{S}$$

 Закон на Ом за цялата верига (R - общо съпротивление на веригата, г - съпротивление на източника)

$$I = \frac{\varepsilon}{R+r}$$

• Работа

$$A = \int\limits_{t_1}^{t_2} UI \ dt \qquad A = UIt (ext{постоянен ток})$$

• Мощност

$$P = UI = I^2R = \frac{U^2}{R}$$

27

• Закон на Джаул-Ленц

$$Q = I^2 R dt = \frac{U^2}{R} dt \qquad Q = I^2 R t = \frac{U^2}{R} t$$

• Последователно свързване на п консуматора

$$I = const$$
 $U = \sum_{i=1}^{n} U_i$ $R = \sum_{i=1}^{n} R_i$

• Успоредно (паралелно) свързване на п консуматора

$$I = \sum_{k=1}^{n} I_k$$
 $U = const$ $\frac{1}{R} = \sum_{k=1}^{n} \frac{1}{R_k}$

- 8 Лекция 8: Магнетизъм
- 8.1 Теория

8.2 Формули

- 9 Лекция 9: Вълни
- 9.1 Теория

9.2 Формули