



Trabalho Final

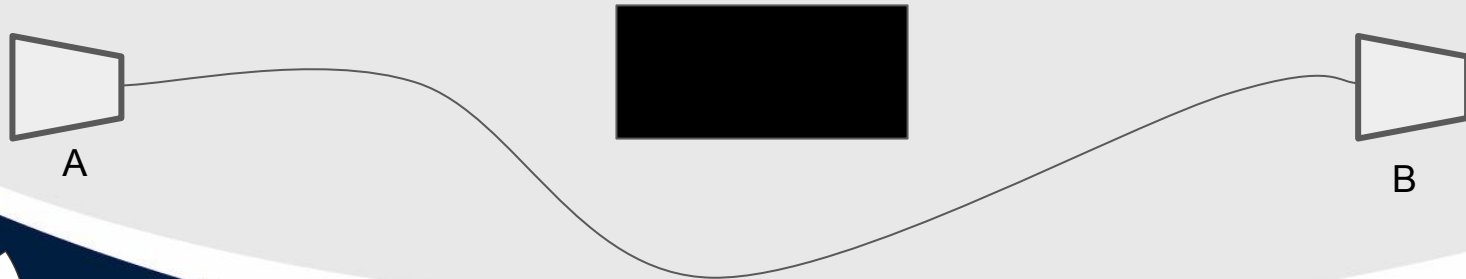
ECA419 - Robótica

Trabalho Final

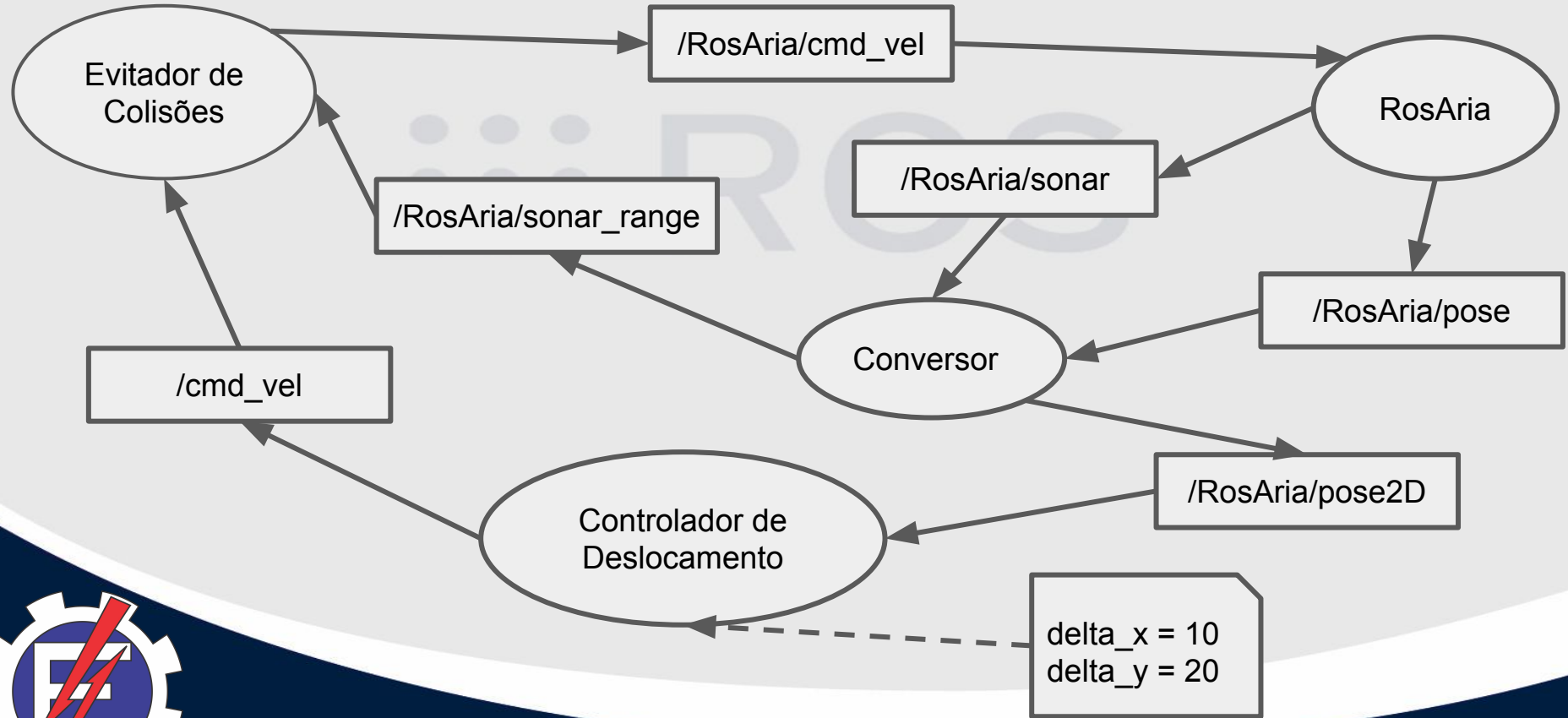
Suponha que em uma empresa exista um robô cuja função é entregar um pacote de um local A para um local B.



Deve-se levar em consideração que durante a trajetória deste robô possa aparecer obstáculos para obstruir sua passagem. Desta forma, ele deverá desviar e em seguida retornar à sua trajetória.



Trabalho Final



Trabalho Final

Para maiores detalhes, tarefas e passo-a-passo, vide arquivo **trabalhoROS.txt** presente no GitHub.



Entrega do Trabalho Final

Este trabalho poderá ser realizado em grupos de, no máximo, 5 pessoas.

Será cobrada a apresentação da aplicação na sala de aula com a presença de todos os integrantes.

Deverá ser entregue via e-mail (**eca419.unifei@gmail.com**) com todos os pacotes desenvolvidos (**não enviar o pacote rosaria**) com os dados dos alunos envolvidos **após** a apresentação do trabalho.

Comentar o código (conforme foi feito na classe Node da aula5).

