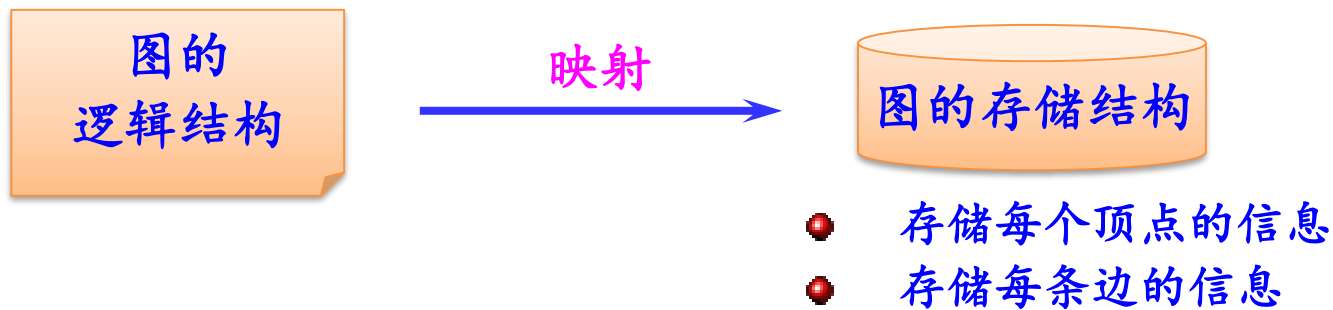


8.2 图的存储结构



图的两种主要存储结构：

- 邻接矩阵
- 邻接表

8.2.1 邻接矩阵存储方法

邻接矩阵是表示顶点之间相邻关系的矩阵。设 $G=(V, E)$ 是具有 n ($n>0$) 个顶点的图，顶点的编号依次为 $0\sim n-1$ 。

G 的邻接矩阵 A 是 n 阶方阵，其定义如下：

(1) 如果 G 是无向图，则：

$A[i][j]=1$ ：若 $(i,j)\in E(G)$ 0:其他

(2) 如果 G 是有向图，则：

$A[i][j]=1$ ：若 $\langle i,j\rangle\in E(G)$ 0:其他

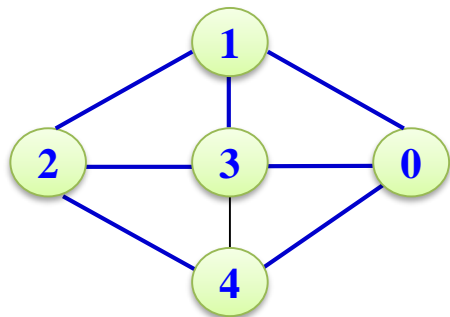
(3) 如果G是带权无向图，则：

$A[i][j] = w_{ij}$: 若 $i \neq j$ 且 $(i,j) \in E(G)$ 0: $i=j$ ∞ : 其他

(4) 如果G是带权有向图，则：

$A[i][j] = w_{ij}$: 若 $i \neq j$ 且 $\langle i,j \rangle \in E(G)$ 0: $i=j$ ∞ : 其他

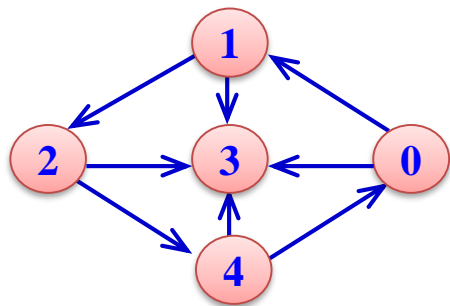
邻接矩阵演示



$A_1 =$

$$\begin{matrix} & \begin{matrix} 0 & 1 & 2 & 3 & 4 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{matrix} & \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

对称



$A_2 =$

$$\begin{matrix} & \begin{matrix} 0 & 1 & 2 & 3 & 4 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{matrix} & \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

不对称

邻接矩阵的主要特点：

- 一个图的邻接矩阵表示是唯一的。
- 特别适合于稠密图的存储。



邻接矩阵的存储空间为 $O(n^2)$

图的邻接矩阵存储类型定义如下:

```
#define MAXV <最大顶点个数>
typedef struct
{   int no;                //顶点编号
    InfoType info;        //顶点其他信息
} VertexType;
```

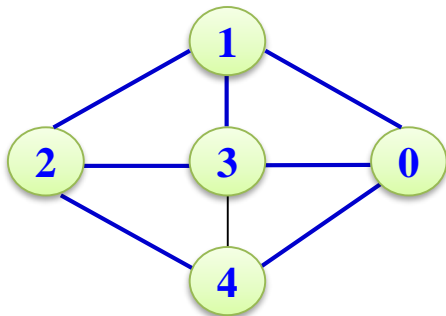
} 声明顶点的
类型

```
typedef struct                //图的定义
{   int edges[MAXV][MAXV];   //邻接矩阵
    int n, e;                //顶点数, 边数
    VertexType vexs[MAXV];   //存放顶点信息
} MGraph;
```

} 声明的邻接矩阵
类型

8.2.2 邻接表存储方法

- 对图中每个顶点*i*建立一个单链表，将顶点*i*的所有邻接点链起来。



顶点0的
单链表



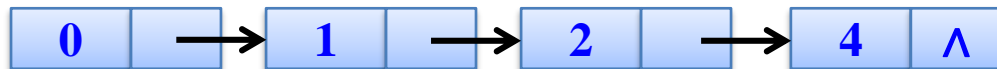
顶点1的
单链表



顶点2的
单链表



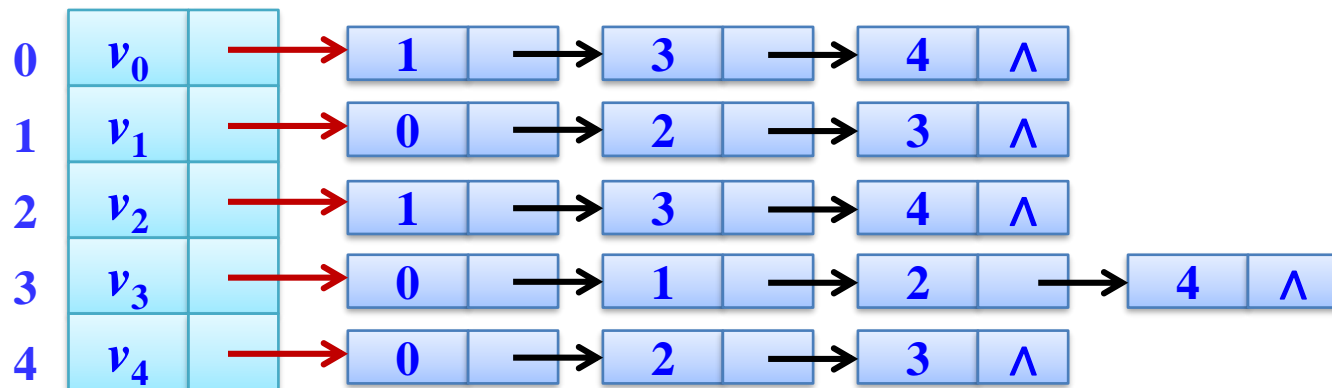
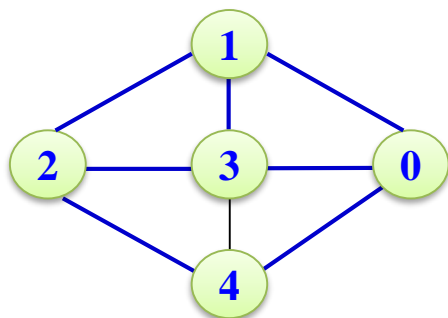
顶点3的
单链表



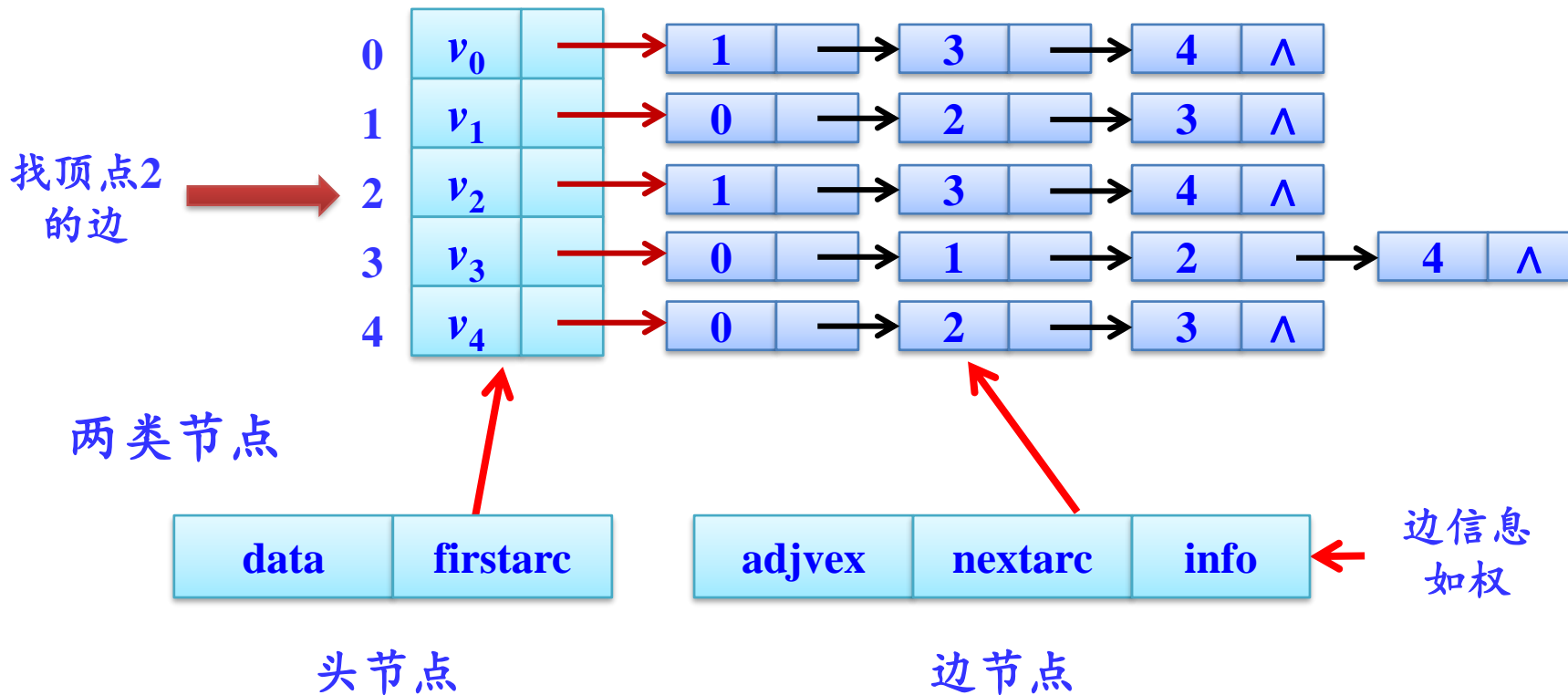
顶点4的
单链表



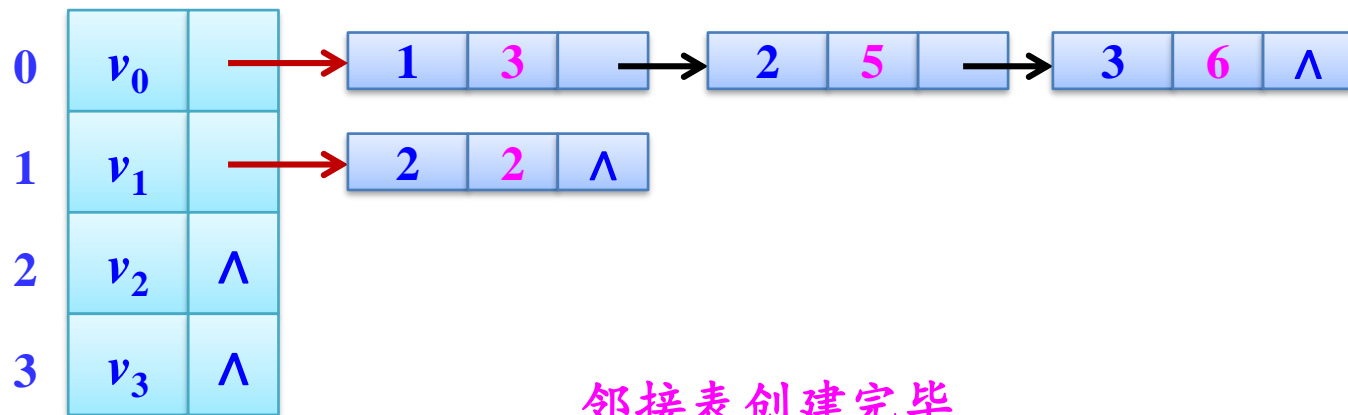
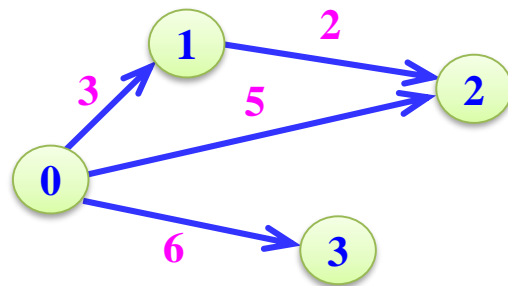
- 每个单链表上添加一个表头节点（表示顶点信息）。并将所有表头节点构成一个数组，下标为 i 的元素表示顶点 i 的表头节点。



图的邻接表存储方法是一种顺序分配与链式分配相结合的存储方法。

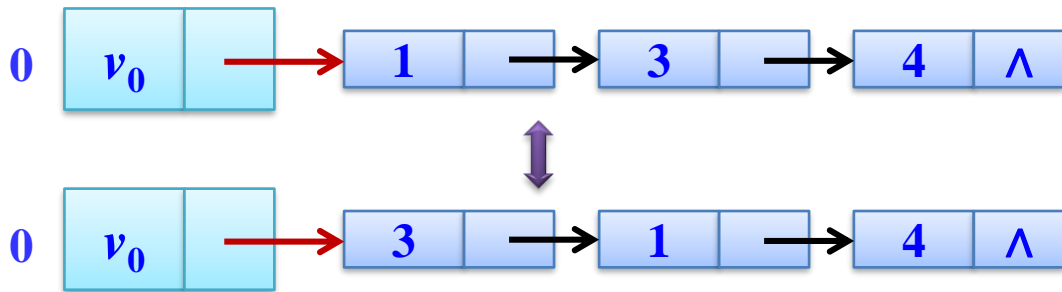
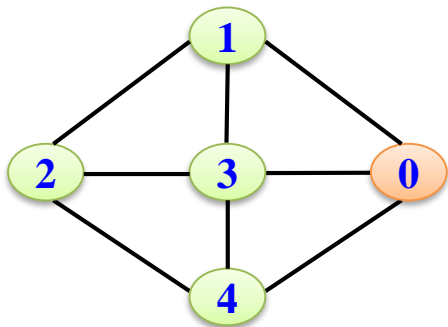


一个网



邻接表的特点如下：

- 邻接表表示不唯一。



- 特别适合于稀疏图存储。

邻接表的存储空间为 $O(n+e)$

图的邻接表存储类型定义如下：

```
typedef struct ANode
```

```
{   int adjvex;
```

//该边的终点编号

```
    struct ANode *nextarc;
```

//指向下一条边的指针

```
    InfoType info;
```

//该边的权值等信息

```
}   ArcNode;
```

声明边节点
类型

```
typedef struct Vnode
```

```
{   Vertex data;
```

//顶点信息

```
    ArcNode *firstarc;
```

//指向第一条边

```
}   VNode;
```

声明邻接表
头节点类型

```
typedef struct
```

```
{   VNode adjlist[MAXV];
```

//邻接表

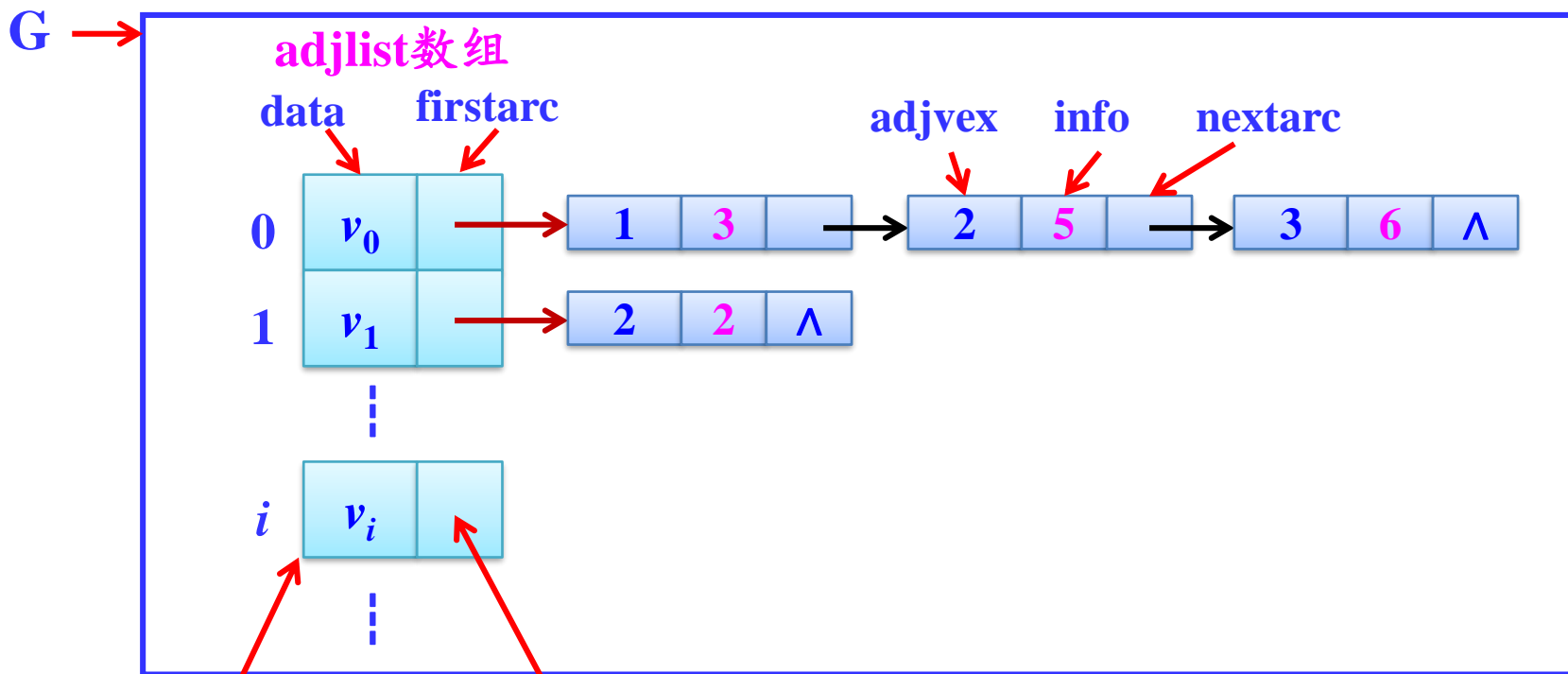
```
    int n,e;
```

//图中顶点数 n 和边数 e

```
}   ALGraph;
```

声明图邻接
表类型

一个邻接表通常用指针引用：



引用头节点： $G \rightarrow adjlist[i]$

引用头节点的指针域： $G \rightarrow adjlist[i].firstarc$

思考题

图的邻接矩阵和邻接表两种存储结构各有什么优缺点？

——本讲完——