Perancangan Sederhana

I. Tujuan

- Mahasiswa dapat membuat program PLC sederhana.
- Mahasiswa dapat menggunakan instruksi timer pada konsep PLC.
- Mahasiswa dapat menggunakan instruksi compare pada konsep PLC.

II. Peralatan

- Software Do-More Designer
- Software Factory I/O
- Komputer atau laptop
- Koneksi internet

III. Dasar Teori

Pada modul ini kita akan mempelajari 2 instruksi dasar yang tersisa yaitu *timer* dan compare. Pada modul sebelumnya kita sudah mengetahui perbedaan dan persamaan antara instruksi dasar *count*er dan *timer*, maka pada modul ini kita dapat langsung mempelajari bagaimana cara menggunakan instruksi dasar *Timer*.

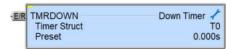
Timer adalah sebuah perintah output yang digunakan untuk menentukan interval yang dihitung dari suatu kondisi atau keadaan. Pada timer memiliki beberapa output yang biasanya dijadikan input pada ladder logic lain seperti:

- 1. C(nomor alamat).Done, contohnya C1.Done. kontak ini akan aktif bila *timer* telah berjalan selama waktu *preset* yang telah ditentukan. Biasanya C(nomor alamat).Done ini digunakan sebagai *input* digital.
- 2. C(nomor alamat).Acc, contohnya C1.Acc. kontak ini biasanya dijadikan sebagai *input* analog.

Timer yang paling sering dipakai pada PLC Do-more berjumlah 4 yang dibagi menjadi 2 sifat yaitu hitung mundur dan maju lalu pada masing-masing sifat juga memiliki 2 tipe lain.

Pada sifat hitung mundur:

1. Down Timer (TMRDOWN)



Gambar 34 Instruksi TMR DOWN

2. Accumulating Down Timer (TMRADOWN)



Gambar 35 Instruksi TMRADOWN

Pada Sifat hitung Maju:

3. Up Timer (TMR)



Gambar 36 Instruksi TMR

4. Accumulating Up Timer (TMRA)

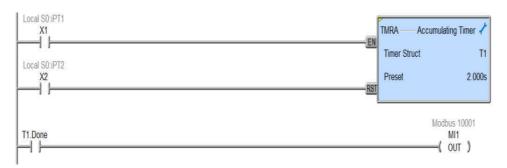


Gambar 37 Instruksi TMRA

Perbedaan 2 tipe ini adalah seperti yang terlihat gambar, pada tipe accumulating instruksi memiliki 2 kaki input ladder logic untuk reset dan EN sedangkan pada tipe lain hanya memiliki 1 kaki input ladder logic dengan kaki input ladder logic untuk EN dan reset digabung menjadi satu.

Cara kerja dari instruksi *Timer* pada contoh di bawah ini adalah, ketika EN pada *timer* (T1) mendapatkan *input* selama *preset* yang telah ditentukan (2s) maka *timer* akan mengaktifkan *contact-contact* (T1.Done)

sehingga *output* (MI1) akan aktif, dan pada saat reset mendapatkan input dari MC2 maka *timer* akan mengulang kembali.



Gambar 38 contoh penggunaan instruksi timer

Keterangan:

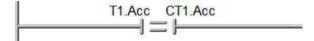
Timer akan aktifbila EN pada kondisi ON dan reset pada kondisi *OFF*. Ketika pertama kali dieksekusi *timer* akan mengukur preset dalam orde 0,1 detik.



Gambar 39 Tampilan instruksi timer pada saat program berjalan

Selanjutnya kita akan mempelajari cara menggunakan instruksi *compare*. *Compare* adalah sebuah instruksi yang digunakan untuk membandingkan dua buah data. Fungsi *compare* sebenarnya memiliki fungsi yang hampir sama dengan fungsi *If Else* pada *programming language* lain yaitu ketika syarat *compare* terpenuhi maka kontak akan aktif. Pada Do-More memiliki 6 jenis instruksi *compare* yang paling sering dipakai yaitu:

1. Equal-To Relational Contact



Gambar 40 Equal-To Relational Contact

2. Not-Equal-To Relational Contact

Gambar 41 Not-Equal-To Relational Contact

3. Greater-Than Relational Contact

Gambar 42 Greater-Than Relational Contact

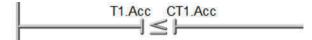
4. Less-Than Relational Contact

Gambar 43 Less-Than Relational Contact

5. Greater-Than-or-Equal-To Relational Contact

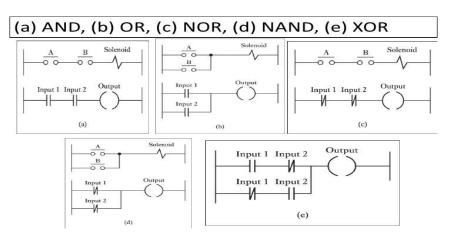
Gambar 44 Greater-Than-or-Equal-To Relational Contact

6. Less-Than-or-Equal-To Relational Contact



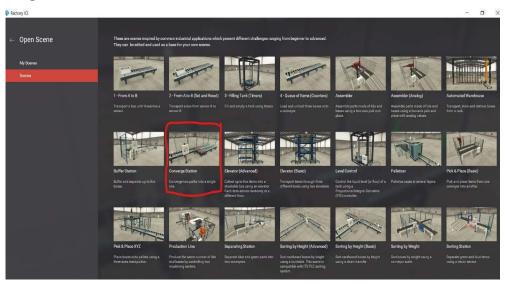
Gambar 45 Less-Than-or-Equal-To Relational Contact

Selain keenam instruksi *compare* di atas, *compare* juga dapat dilakukan pada rangkaian penempatan *ladder logic* seperti *AND*, *OR*, NOR, *NAND*, dan XOR. Rangkaian instruksi dapat dilihat pada gambar di bawah.



Gambar 46 Instruksi Compare pada ladder logic

IV. Tugas



Gambar 47 Tampilan skema Converge Station pada Factory I/O

Pilihlah skema *Converge Station* pada skema yang tersedia pada Factory I/O. Kemudian buatlah agar konveyor dapat berjalan saat tombol *start* ditekan dan berhenti saat tombol *stop* ditekan dengan keadaan konveyor hanya bisa bergerak ketika *switch* pada kondisi auto, LCD *count*er akan menghitung jumlah *Box* yang turun dan akan Kembali ke 0 ketika tombol reset ditekan, programlah agar barang dari kedua jalur agar dapat menuju *remover*, lalu sebagai tindak pengamanan buatlah agar seluruh kegiatan akan berhenti bila *emergency stop* ditekan. (**petunjuk: pada skema terdapat 2**

transfer konveyor dengan 2 sensor pada masing-masing transfer konveyor tersebut dan juga terdapat 1 sensor yang berada di akhir transfer konveyor. Gunakan lah seluruh sensor dan konveyor dengan baik dan Anda dapat menggunakan sensor yang berada di akhir transfer konveyor dengan instruksi *count*er yang telah dijelaskan sebelumnya untuk membuat LCD *count*er dapat menghitung jumlah *Box*. Gunakanlah instruksi *timer* untuk mengatur arah dan lamanya transfer konveyor bekerja dan gunakanlah instruksi *compare* untuk mengatur per*pin*dahan transfer konveyor agar barang pada kedua transfer konveyor tidak bertabrakan)