parte I

Se quiere calcular el máximo y mínimo global de una función continua f sobre un intervalo [a,b], cuando f está descrita por un conjunto de puntos en R^2 .

Para realizar este cálculo, se generará una función g que aproxima a f siguiendo 2 metodologías diferentes:

- (M1) Ajustar, usando mínimos cuadrados, una función polinómica de grado menor o igual a 25 al conjunto de puntos dados, con un error cuadrático mínimo, es decir, tomar el polinomio de menor grado posible (menor o igual a 25) para el cual el error cuadrático sea mínimo.
- (M2) Interpolar polinomios cúbicos a trozos ("splines" cúbicos) al conjunto de datos considerando las condiciones siguientes:
 - (a). condición de frontera libre en a y b
 - (b). condición interna a [a,b] expresada como valor prescrito de la derivada de f en uno de los puntos dados, con la condición de que dicho punto esté en el interior del intervalo [a,b]
 - (c). condición interna a [a,b] expresada como valores prescritos de las derivadas laterales de f en uno de los puntos dados, con la condición de que dicho punto esté en el interior del intervalo [a,b]

Ud. debe generar los siguientes productos:

- (1) Función en Octave que recibe los vectores de abscisas y ordenadas de los puntos dados, y devuelve el vector de coeficientes del polinomio de ajuste, en orden descendente de las potencias de la variable independiente. Esta función está basada en la metodología (M1) y debe llamarse ajuste_mincuad.m.
- (2) Función en Octave que recibe los vectores de abscisas y ordenadas de los puntos dados, y las condiciones descritas en (b) y (c). Esta función devuelve las matrices necesarias que almacenan los coeficientes de los polinomios a trozos ("splines") usados para interpolar la función f. Esta función está basada en la metodología (M2) y debe llamarse $interp_splines.m$.
- (3) Un script de nombre minmax.m que:
 - lea el conjunto de puntos a partir de un archivo de nombre datos.mat.
 - halle y grafique por separado las dos funciones de aproximación g usando las metodologías implantadas en (1) y (2). Incluya en ambos gráficos el conjunto de puntos

dados (leídos del archivo *datos.mat*). Las funciones de aproximación se deben graficar en trazo continuo, mientras que los puntos dados se deben graficar usando el símbolo *.

• calcule el máximo y el mínimo global en [a,b] de las funciones de aproximación obtenidas en el ítem anterior y los imprima en pantalla.

<u>NOTA</u>: la función que calcula el ajuste polinómico de cierto grado *n* para un conjunto de puntos dados en el plano, <u>debe</u> ser programada por Ud. en Matlab. Asimismo, <u>debe</u> implementar en Matlab la función que halle el spline cúbico, tanto natural (libre) como amarrado, para un conjunto de puntos dados.

parte II

Consulte la documentación de los siguientes temas:

Librerías: polyfun, graph2d, specgraph

Comandos: imread, image y ginput

La imagen en el archivo usb3.jpg es una fotografia satelital del Campus de la Universidad Simón Bolívar de GoogleMaps (https://maps.google.co.ve/maps). Con la ayuda de dicha imagen, Octave y los conocimientos matemáticos adquiridos en el curso, aproxime con una curva parametrizada la carretera interna que encierra la mayoría de los edificios de la universidad: calle Inglesa, calle Aulas/Canchas, calle Parada Terminal, calle de Salida hasta el cruce con la calle Inglesa, todo el circuito cerrado.

Indicaciones:

Explique brevemente la metodología utilizada para resolver este problema.

Grafique en el mismo lienzo la imagen y la curva paramétrica encontrada.

Incluya en el informe todo toda la informaci´on numérica necesaria que permita replicar sus resultados.

Incluya en el informe todo el código fuente utilizado en este laboratorio

2