

Técnicas de Búsqueda Heurística

3007855 - Inteligencia Artificial 3010476 - Introducción a la Inteligencia Artificial

Semestre: 02/2021

Prof. Demetrio Arturo Ovalle Carranza
Departamento de Ciencias de la Computación
y de la Decisión
Facultad de Minas

Noviembre 9 de 2021

LMS: https://minaslap.net/user/index.php?id=560

Link Clases: meet.google.com/quy-okvi-ugq







Técnicas de Búsqueda Heurística

Las técnicas de búsqueda heurísticas (del griego heuriskein, que significa encontrar) están orientados a reducir en árboles y grafos la cantidad de búsqueda requerida para encontrar una solución. Dichas técnicas disponen de alguna información sobre la proximidad de cada estado a un estado objetivo, lo que permite explorar en primer lugar los caminos más prometedores.



Técnicas de Búsqueda Heurística

- Búsqueda el primero mejor, A*
- Escalada simple y máxima pendiente
- Verificación de restricciones





INTRODUCCIÓN

Estrategias de búsqueda simple (sin utilizar heurísticas):

- Profundidad
- Amplitud (Anchura)





El problema de los dos baldes

Tenemos 2 baldes de agua vacíos, uno con capacidad de 6 gal. y otro con capacidad de 8 gal. Teniendo en cuenta que podemos llenar cada uno de los baldes como queramos, ¿cómo podríamos llenar el balde de los 8 gal. exactamente hasta la mitad? (supongamos que no existe ninguna marca de medidas en ninguno de los baldes).







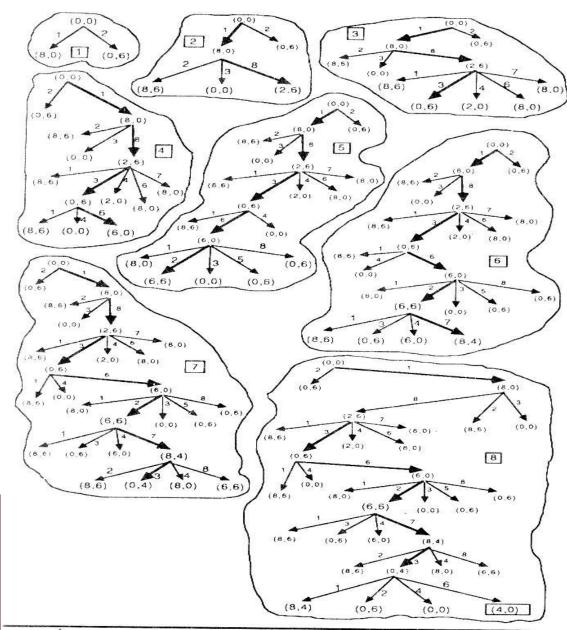
El problema de los dos baldes

# Acción	Descripción	Condiciones para su aplicación
1	Llenar el balde de 8 gal.	El balde de 8 gal. no está lleno
2	Llenar el balde de 6 gal.	El balde de 6 gal. no está lleno
3	Descargue el balde de 8 gal.	El balde de 8 gal. no está vacío
4	Descargue el balde de 6 gal	El balde de 6 gal. no está vacío
5	Vacíe el balde de 8 gal. en el de 6 gal.	El balde de 6 gal. no está lleno y el de 8 gal. no está vacío. El contenido conjunto es <= 6 gal.
6	_	El balde de 8 gal. no está lleno y el de 6 gal. no está vacío. El contenido conjunto es <= 8 gal
7	Llene el balde de 8 gal. con el de 6 gal.	El balde de 8 gal. no está lleno y el de 6 gal. no está vacío. El contenido conjunto es >= 8 gal
8	<u> </u>	El balde de 6 gal. no está lleno y el de 8 gal. no está vacío. El contenido conjunto es >= 8 gal





Búsqueda Primero en Profundidad



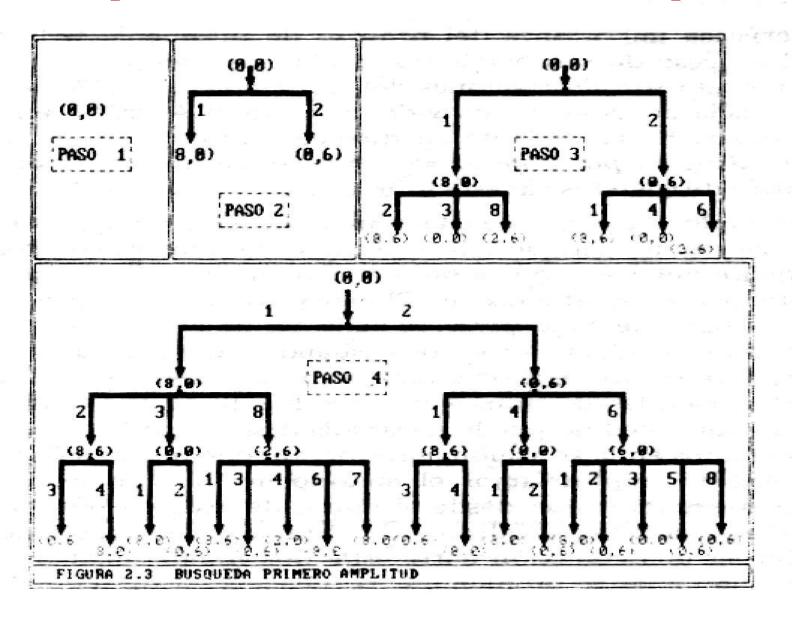
Solución:

$$E_{o}=(0,0)$$

$$E_f = (4,0)$$



Búsqueda Primero en Amplitud



BÚSQUEDA EL PRIMERO MEJOR (Best First Search) A*

Los grafos O

 La función heurística f







CÁLCULO DE LA FUNCIÓN f PARA A*

$$f = g + h'$$

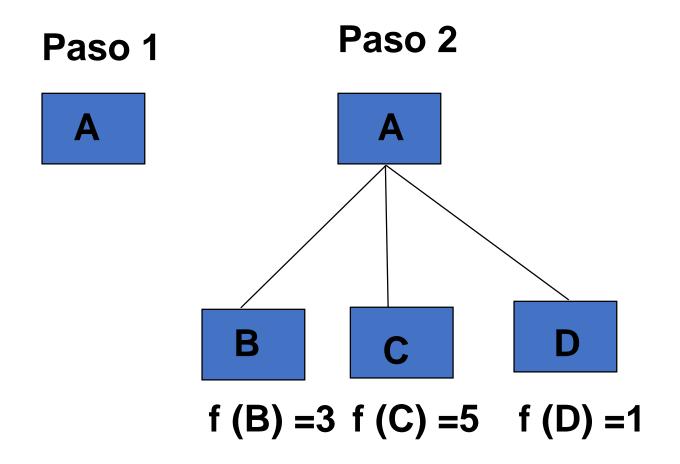
Donde:

g = costo de ir desde el estado inicial hasta el nodo actual.

h = estimación del costo adicional necesario para alcanzar un nodo objetivo a partir del nodo actual.
 f = la función combinada del costo necesario para alcanzar un estado objetivo a partir del estado inicial.

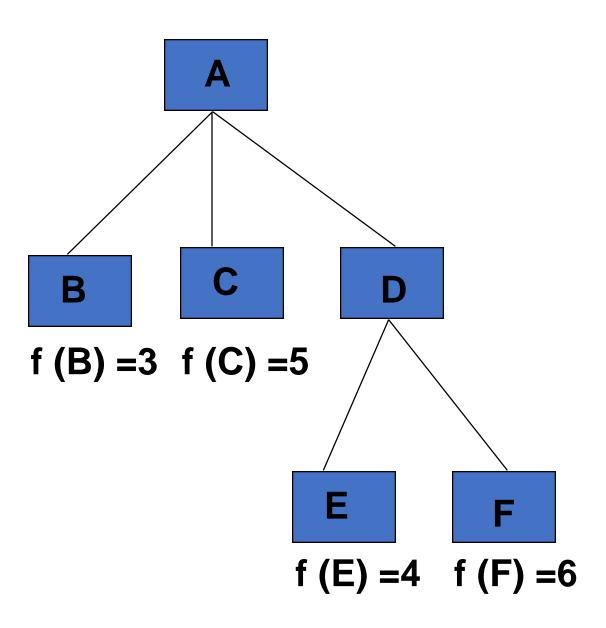




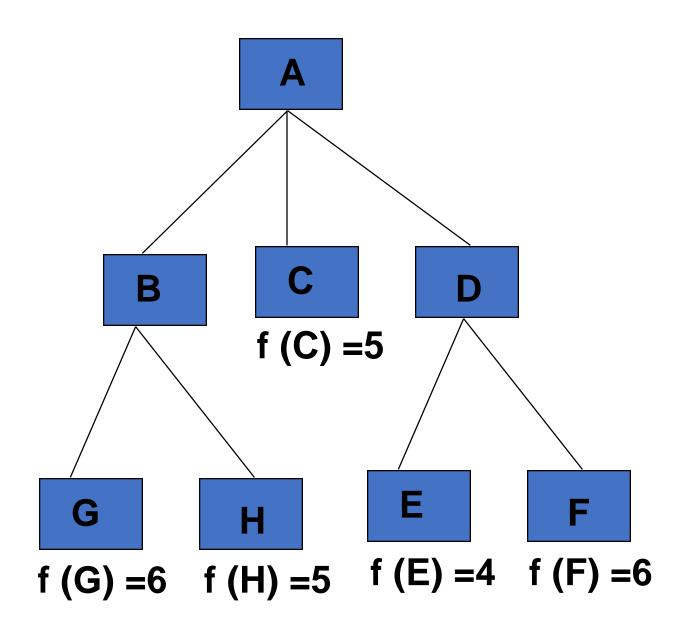


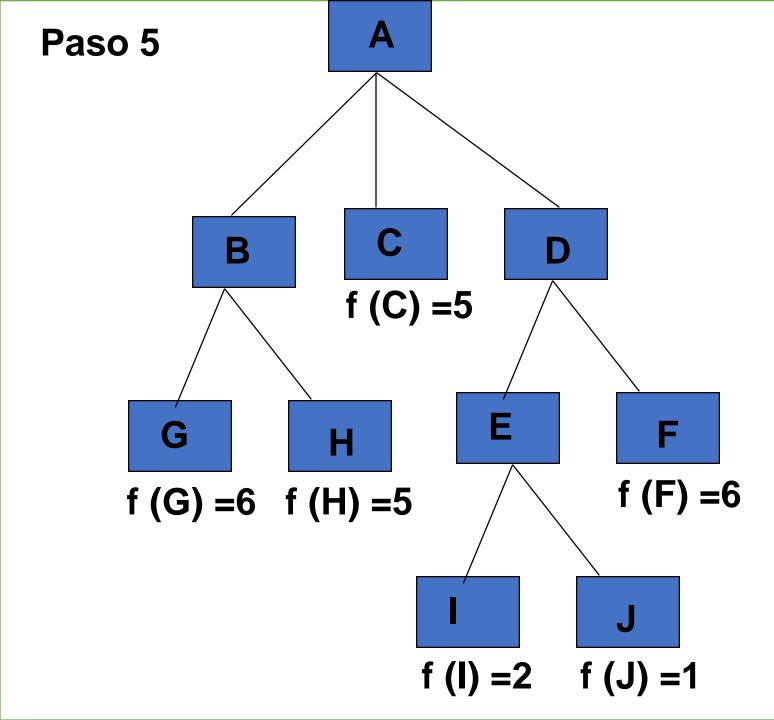
f es la función heurística que representa una estimación del costo de llegar a una solución a partir de un Nodo Dado

Paso 3



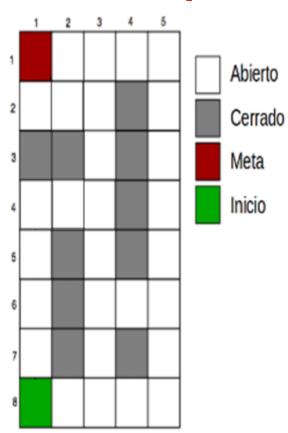
Paso 4





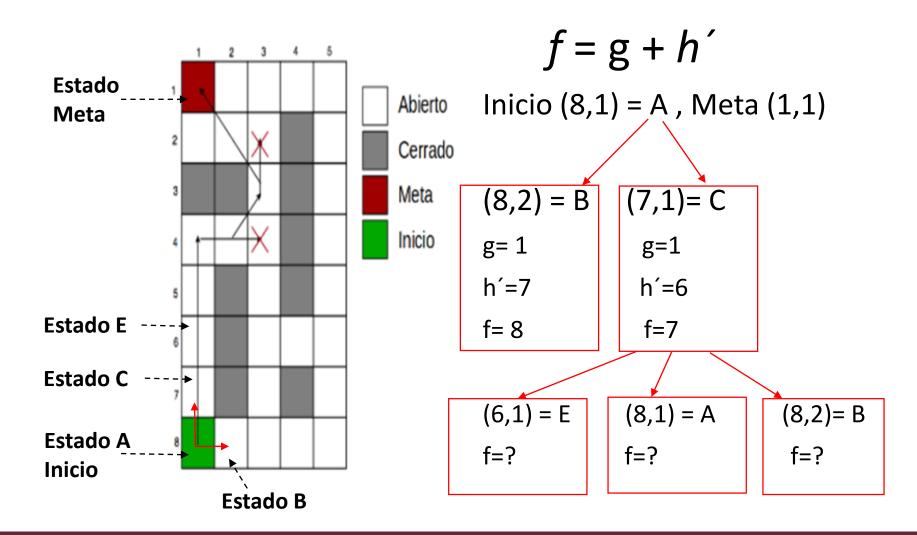
Planificación de trayectorias

Recorrido por menor distancia Algo. A*











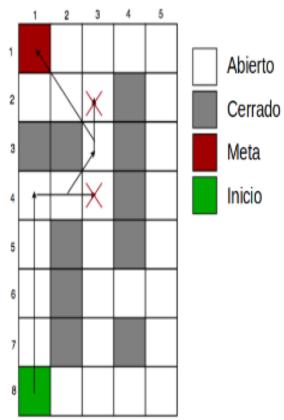


ALGORITMO DE BÚSQUEDA A*

Según la figura de la derecha, si se requiere llegar a la celda Meta desde la celda Inicio, entonces el algoritmo A*, seguirá el camino como se muestra en la figura.

El algoritmo toma la decisión más inteligente en cada paso, por lo tanto, se puede ver que el algoritmo va desde la celda (4,1) a la celda (3,3) y no a la celda (4,3) marcada con una x.

Igualmente el algoritmo va desde (3,3) a (2,2) y no a (2,3) y así hasta alcanzar la meta.







ESTRUCTURAS PARA GRAFOS O

LISTA DE NODOS ABIERTOS :

Nodos generados, no expandidos a los que se les ha aplicado la función heurística, los cuales, no tienen aún sucesores. Estructura: cola con prioridad relativa al valor de la func. heurística

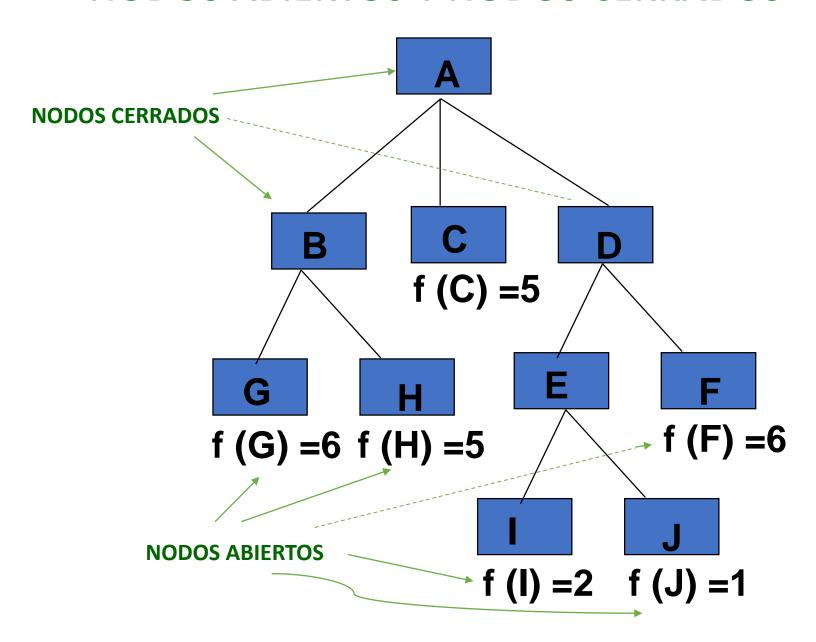
LISTA DE NODOS CERRADOS:

Nodos ya examinados. Guardar en Memoria, en caso de tener nodos repetidos ya generados.





NODOS ABIERTOS Y NODOS CERRADOS



ALGORITMO

ABIERTOS <= Estado inicial

Hasta Objetivo o ABIERTOS = Vacío

- a) Tomar el mejor de ABIERTOS
- b) Generar sus sucesores
- c) Para cada sucesor hacer:
 - i. Si no se había generado, evaluar =>ABIERTO almacenar a su padre en CERRADOS
 - ii. Si ya generado => cambiar al padre (si el nuevo camino es mejor que el anterior).

Actualizar el costo para alcanzar el nodo y los sucesores





CÁLCULO DE LA FUNCIÓN f PARA A*

$$f = g + h'$$

Donde:

g = costo de ir desde el estado inicial hasta el nodo actual.

h'= estimación del costo adicional necesario para alcanzar un nodo objetivo a partir del nodo actual.



CÁLCULO DE LA FUNCIÓN f PARA A* Ejemplo:

SAMAP. Sistema adaptativo multi-agente de planificación dependiente del contexto

Daniel Borrajo Millán



Universidad Carlos III de Madrid Avda. de la Universidad, 30 28911 Madrid, SPAIN

Teléfono:

 $+(34\ 91)\ 624\ 9459$

Email:

dborrajo@ia.uc3m.es

Web:

http://scalab.uc3m.es/~dborrajo



- El SAMAP (Sistema Adaptativo Multi-Agente de Planificación dependiente del Contexto) genera un plan que contiene los siguientes elementos:
- Una selección de los lugares más interesantes para un usuario de acuerdo a su perfil (gustos, intereses, preferencias, etc).
- Indicaciones sobre cuál medio de transporte debería tomar para desplazarse de un lugar a otro, incluyendo desplazamientos a pié.
- Recomendaciones sobre dónde ir a almorzar o cenar (restaurantes, bares, etc.).
- Propuesta de lugares de entretenimiento tales como cines o teatros.





- SAMAP utiliza una ontología la cual representa la información necesaria para generar planes de actividades turísticas a un usuario específico:
- Información sobre la ciudad, o sea el contexto que rodea la visita (es decir, monumentos y lugares de interés en la ciudad, medios de transporte, etc)
- Datos personales, intereses y preferencias del usuario, o sea, tipo de actividades que el usuario le gusta cuando visita otras ciudades (modelo del usuario).
- Lugares que personas similares al usuario (perfiles de usuario afines) le gusta visitar.





Planificación de visitas

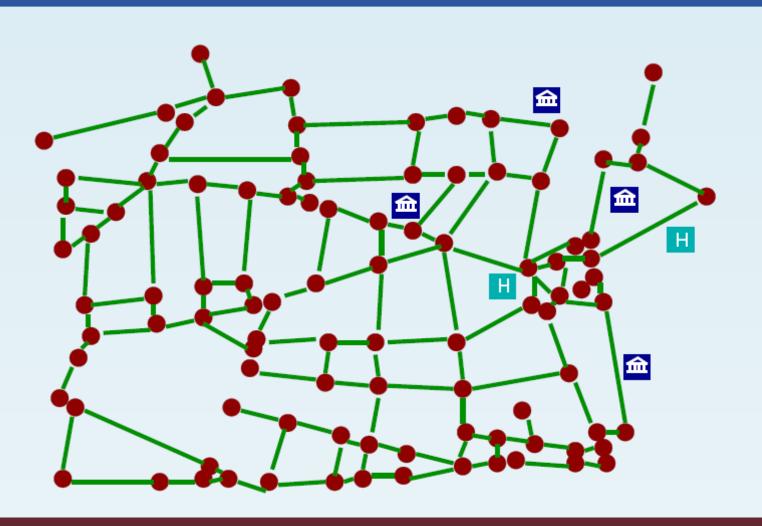
Ejemplo de grafo en Madrid





Planificación de visitas

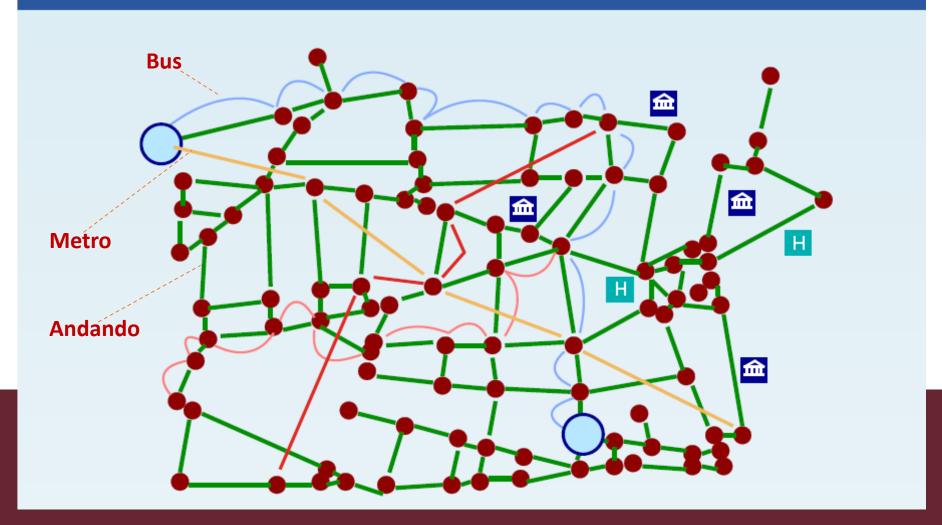
Ejemplo de grafo en Madrid



Planificación de visitas Ejemplo de grafo en Madrid Bus 命 Metro **Andando** 命

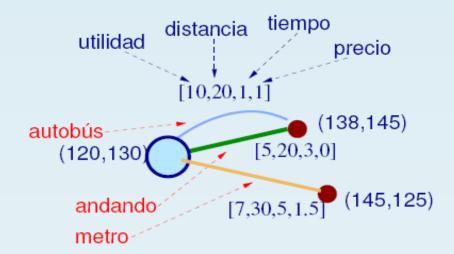
Planificación de visitas

Ejemplo de problema



Planificación de visitas

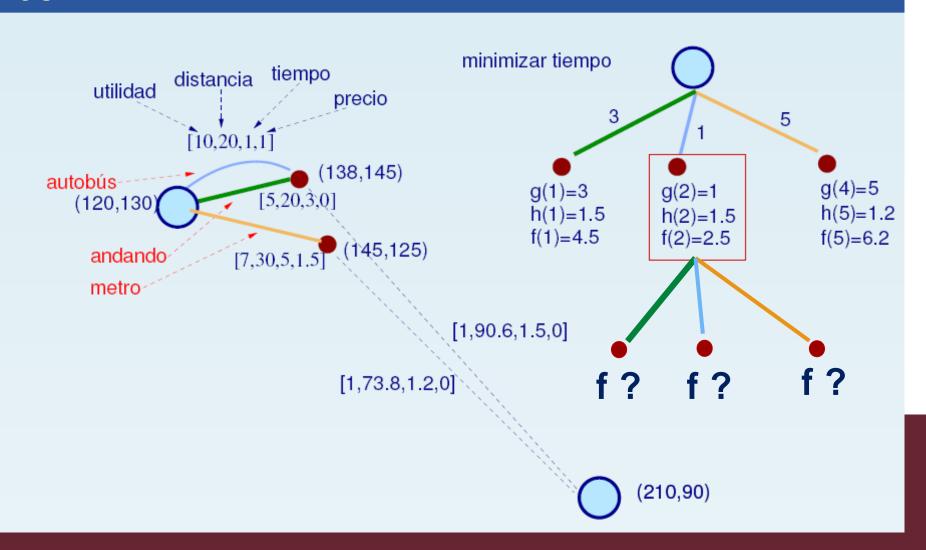






Planificación de visitas

 \mathbf{A}^*



Planificación de visitas Ejemplo de solución 命 命 命

Planificación de visitas Ejemplo de solución 命 Metro **Andando** Bus 命

Técnicas de Búsqueda Heurística

- Búsqueda el primero mejor, A*
- Escalada simple y máxima pendiente
 - Verificación de restricciones





Escalada (Hill Climbing)



• Máxima pendiente (Steepest ascent hill climbing or

Gradient search)





Escalada Simple Hill Climbing

- Función heurística de proximidad.
- Dirigirse siempre a un estado mejor que el actual.
- No se mantiene reporte de estados anteriores.
- Es un método local. Sus movimientos están determinados por ser mejores que los previos.





Búsqueda

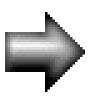
- Si existe un sucesor *s* del estado actual *n* mejor que *n*, entonces hacer a *s* como estado actual. De lo contrario, detener.
- Mirar un paso hacia adelante para determinar si algún sucesor es mejor que el estado actual; si lo hay, moverse al mejor sucesor.



Escalada por la Máxima Pendiente

(Steepest ascent hill climbing or

Gradient search)

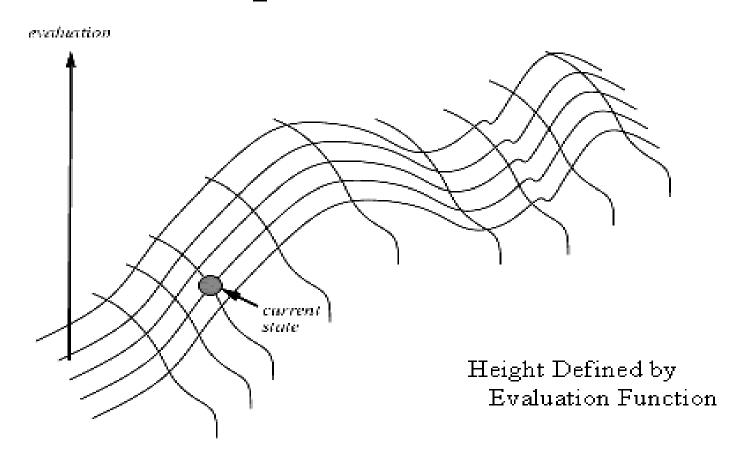


Buscar no solamente un estado mejor que el actual, sino el mejor de todos estos estados posibles (Máxima pendiente).



Escalada por la Máxima Pendiente

Hill Climbing on a Surface of States





Dificultades de la Escalada

Dificultad

Posible Solución

· Máximo local.

• Mesetas.

• Crestas.

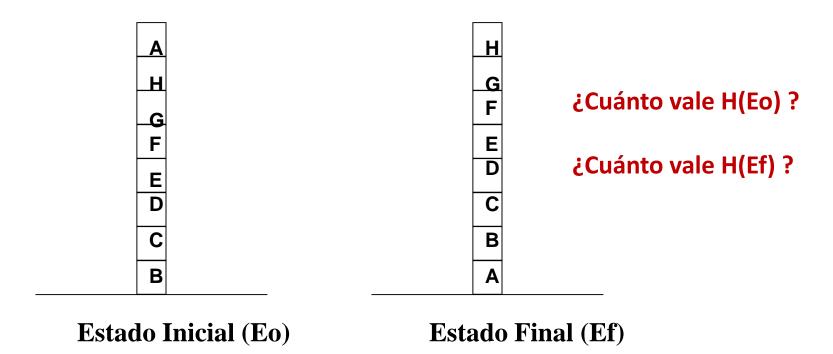
· Backtrack.

• Saltar.

 Moverse en varias direcciones a la vez.

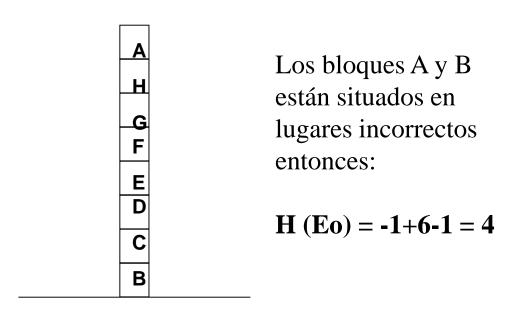






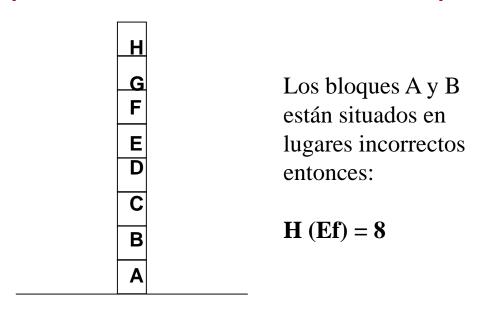






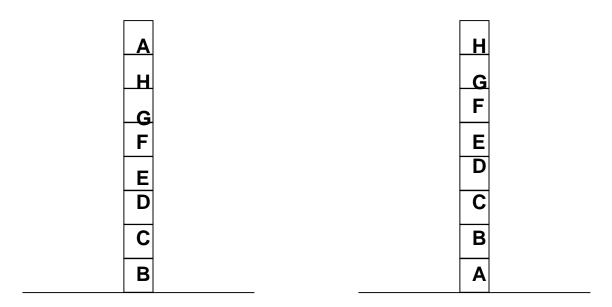
Estado Inicial (Eo)





Estado Final (Ef)





Estado Inicial (Eo)--- H(Eo)=4 Estado Final (Ef) -- H(Ef)=8





¿Cuánto vale H(E3)? ¿Cuánto vale H(E1)? ¿Cuánto vale H(E2)? E1 E2 E3 Н G G G Ε Ε Ε D D Η В

В

Α

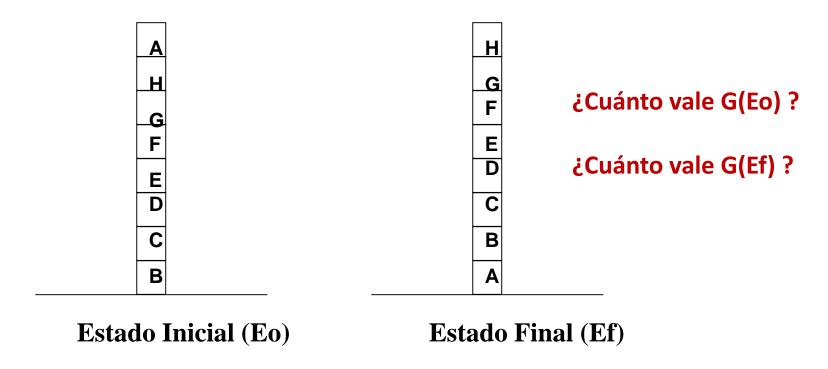
В



Н

Α

Tarea nov 9: El mundo de los bloques, función heurística G.



❖ Debido a que la función heurística **H** no funciona con la técnica escalada máxima pendiente, definir una función heurística **G** que funcione y muestre el valor obtenido para cada uno de los estados sucesores desde el estado inicial (Eo) hasta llegar al estado Final (Ef).

Técnicas de Búsqueda Heurística

- Búsqueda el primero mejor, A*
- Escalada simple y máxima pendiente

Verificación de restricciones





Verificación de Restricciones

En los problemas de verificación de restricciones el objetivo consiste en descubrir algún estado del problema que satisfaga un conjunto dado de restricciones.



Coloreado de Mapas



Sudoku

	1		4	2				5
		2		7	1		3	9
							4	
2		7	1			70		6
				4				
6					7	4		3
	7							
1	2		7	3		5		
3				8	2		7	

Criptoaritmética

S E N D + M O R E

.....

MONEY





Ejemplos

Problemas de coloreado de mapas, sudoku, rompecabezas y criptoaritméticos. El diseño de tareas (tiempo, costo y materiales como limitantes).

¿Cómo funciona?

Es un procedimiento de búsqueda que funciona en un espacio de conjuntos de restricciones. Se realizan restricciones iniciales y se plantean nuevas restricciones, las cuales se van reduciendo conforme la búsqueda se va restringiendo.





Pasos para la búsqueda

La propagación se hace necesaria por el hecho de que normalmente existen dependencias entre las restricciones. También debido a la presencia de reglas de inferencia que permiten la inferencia de otras restricciones adicionales.



Realizar nuevas hipótesis

- En el caso de que con las restricciones iniciales no se llegue a una solución.
- Después comenzar de nuevo la propagación de restricciones a partir de ese nuevo estado.
- Si se encuentra una solución se muestra.
- Si se detecta alguna contradicción puede usarse vuelta atrás (backtracking).





Ejemplo de verificación de restricciones

Criptoaritmética S E N D + M O R E

MONEY





Ejemplo de verificación de restricciones

Restricciones Iniciales

- a) $0 \le \text{letra} \le 9$
- b) letra_i \neq letra_j

MONEY





Ejemplo de verificación de restricciones

Se puede deducir M=1, Suponiendo S=9 => C2=0, O=0, C1=1 Suponiendo E=8, E=7 y E=6 se llega a contradicciones al desarrollar cada rama y se debe hacer entonces backtracking cada vez (vuelta atrás)

También se debe tener en cuenta que E + 1 = N





Solución en PROLOG

% Ecuaciones para SEND+MORE=MONEY.

solution(S,E,N,D,M,O,R,Y,C1,C2,C3):diferent_digits(S,E,N,D,M,O,R,Y),S>0,M>0, Y is (D+E) mod 10, C1 is (D+E) // 10, E is (N+R+C1) mod 10, C2 is (N+R+C1) // 10, N is (E+O+C2) mod 10, C3 is (E+O+C2) // 10, O is (S+M+C3) mod 10, M is (S+M+C3) // 10.

% Restricciones iniciales

diferent_digits(S,E,N,D,M,O,R,Y) :dig(S),dig(M),dig(O),dig(N),dig(R),dig(D),dig(E),dig(Y),
 \+ S=M, \+ S=O, \+ S=N, \+ S=R, \+ S=D, \+ S=E, \+ S=Y,
 \+ M=O, \+ M=N, \+ M=R, \+ M=D, \+ M=E, \+ M=Y,
 \+ O=N, \+ O=R, \+ O=D, \+ O=E, \+ O=Y,
 \+ N=R, \+ N=D, \+ N=E, \+ N=Y,
 \+ R=D, \+ R=E, \+ R=Y,
 \+ D=E, \+ D=Y,
 \+ E=Y.

C3 C2 C1

S E N D

+ M O R E

MONEY

% Restricciones iniciales: dígitos 0 a 9

dig(0). dig(1). dig(2). dig(3). dig(4). dig(5). dig(6). dig(7). dig(8). dig(9).





$$C1 = 1,$$

$$E = 5,$$
 $C2 = 1,$

$$M = 1,$$
 $C3 = 0$

$$N = 6$$
,

$$0 = 0$$
,

$$R = 8$$
,

$$S = 9$$
,

$$Y = 2$$

$$D=7$$

$$D = 7,$$
 $C1 = 1,$

$$E = 5$$
,

$$E = 5,$$
 $C2 = 1,$

$$M = 1$$

$$N = 6$$
,

$$0 = 0$$
,

$$R = 8$$
,

$$Y = 2$$







Solución posible

Restricciones Iniciales:

- a) $0 \le \text{letra} \le 9$
- b) letra_i \neq letra_j

