### Instituto Tecnológico de Buenos Aires

#### 22.05 Análisis de Señales y Sistemas Digitales

Trabajo Práctico de Laboratorio N°1

# Ejercicios a entregar

Grupo 2:

Matías Larroque

Leg. 56597

Tomás Agustín González Orlando

Leg. 57090

Lucero Guadalupe FERNANDEZ

Leg. 57485

Manuel Mollón

Leg. 58023

Ezequiel VIJANDE

Leg. 58057

Profesor:

Daniel JACOBY
Carlos Belaustegui Goitia

Rodrigo Iñaki Iribarren

Entregado: 15 de Marzo de 2019

## Ejercicio 1

Analizar para los siguientes filtros invarianza en el tiempo, causalidad y linealidad.

Inciso d. 
$$Y(nT) = 5nT x^2(nT)$$

Analizo invarianza:

$$x_1(nT) \to y_1(nT)$$
 con  $x_1(nT) = x(nT - \alpha T)$ .  
 $\Longrightarrow y_1(nT) = 5nT x_1^2(nT) = 5nT x^2(nT - \alpha T) \neq y(nT - \alpha T)$ 

En conclusión, al ser  $y_1(nT) \neq y(nT - \alpha T)$  el sistema no es tiempo invariante.

Analizo causalidad:

$$x_1(nT) = x_2(nT) \quad \forall nT \le kT$$

$$\begin{cases} y_1(nT) = 5nT \, x_1^2(kT) \\ y_2(nT) = 5nT \, x_2^2(kT) \end{cases}$$

Como  $kT \le nT \Longrightarrow y_1(nT) = y_2(nT)$  y el sistema es causal.

Analizo linealidad:

$$\begin{cases} x_1(nT) \to y_1(nT) \\ x_2(nT) \to y_2(nT) \end{cases}$$
$$\Longrightarrow [\alpha x_1 + \beta x_2](nT) = 5nT\alpha^2 x_1^2(nT) + 5nT\beta^2 x_2^2(nT) \neq \alpha y_1(nT) + \beta y_2(nT)$$

Como  $[\alpha x_1 + \beta x_2](nT) \neq \alpha y_1(nT) + \beta y_2(nT)$  el sistema no es lineal.

Inciso e. 
$$Y(nT) = 3x(nT + 3T)$$

Analizo invarianza:

$$x_1(nT) \to y_1(nT)$$
 con  $x_1(nT) = x(nT - \alpha T)$ .  
 $\Longrightarrow y_1(nT) = 3x_1(nT + 3T) = 3x(nT - \alpha T + 3T) = y(nT - \alpha T)$ 

Al ser  $y_1(nT) = y(nT - \alpha T)$  el sistema es tiempo invariante.

Analizo causalidad:

$$x_1(nT) = x_2(nT) \ \forall nT \le kT$$

$$\begin{cases} y_1(nT) = 3x_1(kT + 3T) \\ y_2(nT) = 3x_2(kT + 3T) \end{cases}$$

Como  $kT + 3T > nT \Longrightarrow y_1(nT) \neq y_2(nT)$  y el sistema no es causal.

Analizo linealidad:

$$\begin{cases} x_1(nT) \to y_1(nT) \\ x_2(nT) \to y_2(nT) \end{cases}$$
$$\Longrightarrow [\alpha x_1 + \beta x_2](nT) = 3\alpha x_1(nT + 3T) + 3\beta x_2(nT + 3T) = \alpha y_1(nT) + \beta y_2(nT)$$

Como  $[\alpha x_1 + \beta x_2](nT) = \alpha y_1(nT) + \beta y_2(nT)$  el sistema es lineal.

Inciso i. 
$$Y(nT) = x(nT + T)e^{-nT}$$

Analizo invarianza:

$$x_1(nT) \to y_1(nT) \text{ con } x_1(nT) = x(nT - \alpha T).$$
  

$$\implies y_1(nT) = x_1(nT + T)e^{-nT} = x(nT - \alpha T + T)e^{-nT} \neq y(nT - \alpha T).$$

Al ser  $y_1(nT) \neq y(nT - \alpha T)$  el sistema no es tiempo invariante.

Analizo causalidad:

$$x_1(nT) = x_2(nT) \quad \forall nT \le kT$$

$$\begin{cases} y_1(nT) = x_1(kT+T)e^{-nT} \\ y_2(nT) = x_1(kT+T)e^{-nT} \end{cases}$$

Como  $kT + T > nT \Longrightarrow y_1(nT) \neq y_2(nT)$ , por lo que el sistema no es causal.

Analizo linealidad:

$$\begin{cases} x_1(nT) \to y_1(nT) \\ x_2(nT) \to y_2(nT) \end{cases}$$

$$\Longrightarrow [\alpha x_1 + \beta x_2](nT) = \alpha x_1(nT + T)e^{-nT} + \beta x_1(nT + T)e^{-nT} = \alpha y_1(nT) + \beta y_2(nT)$$

En conclusión, como  $[\alpha x_1 + \beta x_2](nT) = \alpha y_1(nT) + \beta y_2(nT)$  el sistema es lineal.

### Ejercicio 2

Analizar las siguientes redes, hallando la ecuación diferencia.

#### Inciso b.

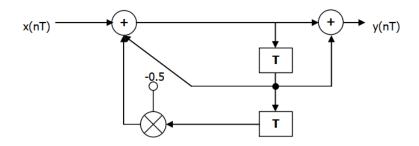


Figure 1: Red a analizar.

De la red anterior, se pueden plantear las siguientes señales:

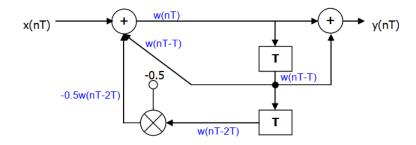


Figure 2: Red resuelta.

De donde se derivan las siguientes ecuaciones:

$$\begin{cases} w(nT) = x(nT) + w(nT - T) - 0.5w(nT - 2T) \\ y(nT) = w(nT) + w(nT - T) \end{cases}$$
 (1)

Si se reemplaza la primera ecuación en la segunda resulta en:

$$y(nT) = x(nT) + w(nT - T) - 0.5w(nT - 2T) + x(nT - T) + w(nT - 2T) - 0.5w(nT - 3T)$$
(2)

Observando que:

$$\begin{cases} y(nT - T) = w(nT - T) + w(nT - 2T) \\ -0.5y(nT - 2T) = -0.5(w(nT - 2T) + w(nT - 3T)) \end{cases}$$

Ambas presentes en la ecuación 2, se tiene finalmente la siguiente ecuación diferencia:

$$y(nT) = x(nT) + x(nT - T) + y(nT - T) - 0.5y(nT - 2T)$$