AUTOMATIC TAGGING DENGAN MENGGUNAKAN ALGORITMA BIPARTITE GRAPH PARTITION DAN TWO WAY POISSON MIXTURE MODEL

Proposal Skripsi

Disusun untuk memenuhi salah satu syarat memperoleh gelar Sarjana Komputer



Oleh: Muhammad Zhafran Bahij 1313619012

PROGRAM STUDI ILMU KOMPUTER FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM UNIVERSITAS NEGERI JAKARTA

LEMBAR PENGESAHAN

Dengan ini saya mahasiswa Fakultas Matematika dan Ilmu Pengetahuan Alam, Universitas Negeri Jakarta

Nama : Muhammad Zhafran Bahij

No. Registrasi : 1313619012

Program Studi : Ilmu Komputer

Judul : Automatic Tagging dengan Menggunakan Algoritma

Bipartite Graph Partition dan Two Way Poisson Mixture

Model

Menyatakan bahwa proposal skripsi ini telah siap diajukan untuk seminar pra skripsi.

Menyetujui,

Dosen Pembimbing I

Dosen Pembimbing II

Muhammad Eka Suryana, M. Kom

Med Irzal, M.Kom.

NIP. 19851223 201212 1 002

NIP. 19770615 200312 1 001

Mengetahui,

Koordinator Program Studi Ilmu Komputer

Dr. Ria Arafiyah, M.Si.

NIP. 197511212005012004

KATA PENGANTAR

Ungkapan Puji dan Syukur penulis panjatkan kehadirat Tuhan Yang Maha Esa, atas segala rahmat dan karunia-Nya sehingga penulis dapat menyelesaikan proposal skripsi ini dengan baik. Adapun jenis penelitian yang dengan judul Automatic Tagging dengan Menggunakan Algoritma Bipartite Graph Partition dan Two Way Poisson Mixture Model

Dalam menyelesaikan proposal ini, penulis selalu mendapat dorongan dan bantuan. Oleh karena itu, penulis menyampaikan terima kasih kepada:

- 1. Para petinggi di lingkungan FMIPA Universitas Negeri Jakarta.
- 2. Ibu Dr. Ria Arafiyah, M.Si. selaku Koordinator Program Studi Ilmu Komputer.
- 3. Bapak Muhammad Eka Suryana, M.Kom selaku Dosen Pembimbing I yang telah membimbing, mengarahkan, serta memberikan saran dan koreksi terhadap proposal skripsi ini.
- 4. Bapak Med Irzal M.Kom selaku Dosen Pembimbing II yang telah membimbing, mengarahkan, serta memberikan saran dan koreksi terhadap proposal skripsi ini.
- 5. Ayah dan Ibu penulis yang selama ini telah mendukung penulis dalam menyelesaikan proposal skripsi ini.
- 6. Teman-teman yang telah memberikan dukungan moral kepada penulis sehingga mampu menulis proposal skripsi sampai sejauh ini.

Dalam penulisan proposal skripsi ini, penulis menyadari bahwa dengan keterbatasan ilmu dan pengetahuan penulis, proposal ini masih jauh dari sempurna, baik dari segi penulisan, penyajian materi, maupun bahasa. Oleh karena itu, penulis

iv

sangat membutuhkan kritik dan saran yang dapat dijadikan sebagai pembelajaran

serta dapat membangun penulis agar lebih baik lagi kedepannya.

Akhir kata, penulis berharap ini bermanfaat bagi semua pihak khususnya

penulis sendiri, serta menjadi semangat dan motivasi bagi rekan-rekan yang akan

melaksanakan skripsi berikutnya. Semoga Tuhan Yang Maha Esa senantiasa

membalas kebaikan semua pihak yang telah membantu penulis dalam

menyelesaikan proposal ini.

Terima kasih,

Jakarta, 13 Februari 2023

Penulis

DAFTAR ISI

KATA PENGANTAR							
D	DAFTAR ISI						
D	DAFTAR GAMBAR						
I	PEN	NDAHULUAN	1				
	1.1	Latar Belakang Masalah	1				
	1.2	Rumusan Masalah	8				
	1.3	Batasan Masalah	8				
	1.4	Tujuan Penelitian	8				
	1.5	Manfaat Penelitian	8				
II	KA,	JIAN PUSTAKA	10				
	2.1	Representasi Bipartite Graph	10				
		2.1.1 Normalisasi dan Aproksimasi	11				
		2.1.2 Bipartite Graph Partitioning	12				
		2.1.3 Dengan Cluster Node Ranking	13				
	2.2	Online Tag Recommendation	15				
		2.2.1 Two-Way Poisson Mixture Model	18				
		2.2.2 Tag Recommendation for New Documents	21				
	2.3	Mixture Model	22				
	2.4	Lanczos Bidiagonalization dan SVD	25				
II	I DES	SAIN MODEL	27				
	3.1	Desain Automatic Tag	27				

3.2	2 Algori	tma Automatic Tag	27
3.3	3 Flowc	hart Automatic Tag	29
3.4	4 Alat d	an Bahan Penelitian	29
3.5	5 Tahap	an Penelitian Automatic Tag	30
	3.5.1	Penginputan	30
	3.5.2	Menentukan Matriks W	31
	3.5.3	Normalisasi W menggunakan $Normalized\ Laplacian$	33
	3.5.4	Menghitung Low Rank Approximation Matrix menggunakan	
		algoritma Lanczos	35
	3.5.5	Melakukan partisi \hat{W} ke dalam klaster K menggunakan \textit{SRE} .	37
	3.5.6	Melakukan pelabelan setiap dokumen	38
	3.5.7	Menghitung Node Rank Rank(T) untuk Setiap Tag	38
	3.5.8	Membuat Two Way Poisson Mixture Model	39
	3.5.9	Rekomendasi Tag Untuk Dokumen Baru	40
	3.5.10	Rekomendasi Tag Berdasarkan Ranks Tag	40
3.0	6 Skena	rio Pengujian	40
DAFT	TAR PUS	TAKA	42

DAFTAR GAMBAR

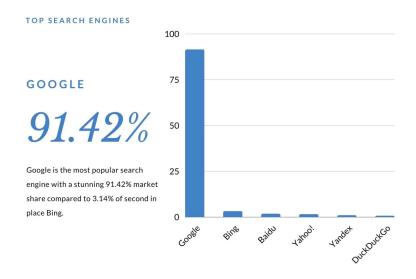
Gambar 1.1	Pengguaan search engine terpopuler (Christ, 2022)	1
Gambar 1.2	High Level Google Architecture (Brin & Page, 1998)	2
Gambar 1.3	Bagian Automatic Tagging pada Indexer	4
Gambar 1.4	Relasi antara user, tag, dan dokumen (Song et al., 2011)	5
Gambar 1.5	Skema Mashup, Tag, dan API (Shi et al., 2016)	7
Gambar 2.1	Suatu bipartite graph X dan Y Song et al. (2008)	10
Gambar 2.2	Smoothed Ranking Function Song et al. (2008)	15
Gambar 2.3	Dua bipartite graph dari dokumen-dokumen, kumpulan kata,	
	dan kumpulan tag. Song et al. (2008)	16
Gambar 2.4	Distribusi Poisson dalam dua klaster. Bagian atas	
	menggambarkan histogram dari mixture components.	
	Bagian bawah menggambarkan hasil dari klasifikasi mixture	
	model. Bagian (a) three component mixtures dan bagian (b)	
	two component mixtures Song et al. (2008)	19
Gambar 2.5	Perbedaan antara Distribusi Gaussian dengan Distribusi	
	Poisson Rzeszotarski (1999)	25
Gambar 3.1	Diagram alir untuk tahap offline computation	29
Gambar 3.2	Melakukan online recommendation berdasarkan hasil data	
	training	29
Gambar 3.3	Contoh simpel dua bipartite graph	32

BABI

PENDAHULUAN

1.1 Latar Belakang Masalah

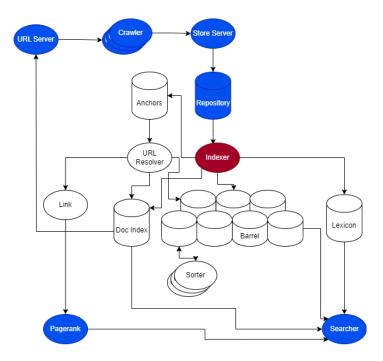
Saat ini, penggunaan *search engine* atau mesin pencari telah digunakan oleh khalayak umum untuk mencari berbagai informasi yang ada. Berdasarkan data dari (Christ, 2022), Google merupakan *search engine* yang menempati urutan pertama terpopuler, selanjutnya diikuti dengan Bing, Baidu, Yahoo!, Yandex, dan DuckDuckGo.



Gambar 1.1: Pengguaan search engine terpopuler (Christ, 2022)

Web Search Engine atau mesin pencari web merupakan suatu perangkat lunak yang digunakan untuk mencari sesuatu di internet berdasarkan kata-kata yang diberikan oleh pengguna sebagai search terms. Pembuatan search engine pertama kali dilakukan oleh Alan Emtage, Bill Heelan, dan J. Peter Deutsch pada tahun 1990. Mereka menamai search engine tersebut yaitu Archie (Seymour et al., 2011).

Pekerjaan utama dari search engine ada tiga yaitu web crawling, indexing, dan searching. Search engine bekerja dengan cara mengirimkan informasi tentang halaman web, Halaman tersebut di dapat dari web crawler suatu automated web browser yang mengikuti seluruh pranala yang ada di situs. Pengecualian situs yang dicari dapat dilakukan melalui "robots.txt". Kemudian, konten dari setiap halaman akan dianalisis untuk menentukan urutan index. Data tentang halaman web dikirim ke dalam index database yang nantinya akan dilakukan query. Query bisa satu kata atau lebih. Tujuan pengindeksan adalah untuk menemukan informasi secepat mungkin (Seymour et al., 2011).



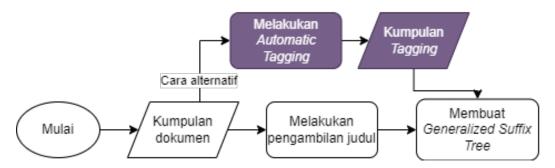
Gambar 1.2: High Level Google Architecture (Brin & Page, 1998)

Pada Gambar 1.1, telah diperlihatkan bahwa Google merupakan *search engine* terfavorit. Google ditemukan oleh Larry Page dan Sergey Brin pada tahun 1998. Salah satu keunggulan Google adalah pengaplikasian PageRank yaitu mengatasi *underspecified queries*. Sebagai contohnya, jika kita mencari kata Real Madrid, maka situs pertama kali yang terlihat adalah situs resmi Real Madrid.

Gambar 1.2 merupakan struktur arsitektur Google. Warna biru menunjukkan hasil penelitian yang dilakukan oleh Lazuardy Khatulistiwa dalam penelitian yang berjudul "Perancangan Arsitektur Search Engine dengan Mengintegrasikan Web Crawler, Algoritma Page Ranking, dan Document Ranking" dan warna merah menunjukkan proses penelitian dari Zaidan Pratama dalam judul "Perancangan Modul Pengindeks pada Search Engine Berupa Induced Generalized Suffix Tree untuk Keperluan Perangkingan Dokumen". Salah satu komponen dalam search engine milik Google adalah Indexer. Dalam penelitian Zaidan Pratama, di sana menjelaskan tentang melakukan pengindeksan melalui algoritma GST (GST) yang termodifikasi. (Pratama (2022))

Proses pengindeksan dimulai dengan memasukkan kumpulan dokumen yang dibuat menjadi *GST*. Kemudian, membuat *GST* dari kumpulan dokumen tersebut. Dari *GST* tersebut, nantinya akan dilakukan reduksi untuk node yang redundan atau node yang mengalami perulangan yang tidak diperlukan sehingga akan terbentuk pohon yang terinduksi untuk frekuensi *f* yang bernama *Induced Generalized Suffx Tree-f*.

IGST-f ini menjadi komponen utama dalam pengindeksan. Setelah itu, program menerima masukan berupa pola kata dan batas k untuk dicari pada kumpulan dokumen. Dari sinilah kita akan mencari nilai count dari setiap node. Kemudian, mencatat jumlah dokumen dalam sublist yang tereduksi untuk setiap node. Selanjutnya, mencari nilai counter lowest common ancestor dari setiap node. Terakhir, mengenai Indeks Efisien. Untuk Top-k Document Retrieval Problem dilakukan pengurutan terhadap representasi array IGST-f yang sudah memiliki nilai count dan mengembalikan hasil top-k yang meiliki pola P. Pratama (2022)



Gambar 1.3: Bagian *Automatic Tagging* pada *Indexer*

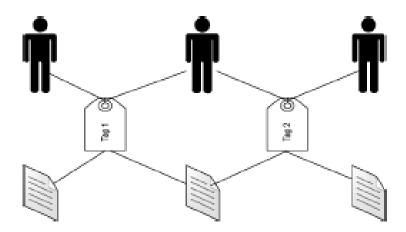
Akan tetapi, pengindeksan tersebut masih hanya melalui judul dan belum melalui *tag*. Oleh karena itu, salah satu alternatifnya adalah melakukan pengindeksan melalui *tag*. Pada gambar 1.3 Warna ungu adalah salah satu alternatif yang dapat dilakukan yaitu melalui *automatic tagging* yang nantinya peneliti akan lakukan. Hal ini dapat dimanfaatkan agar bisa melakukan pengindeksan lebih akurat.

Tagging merupakan hal yang biasa dilakukan untuk menggambarkan suatu kata kunci yang relevan atau frasa kunci pada suatu dokumen, gambar, atau video. Dalam merambatnya perkembangan Web 2.0 aplikasi seperti Del.icio.us dan Flickr, pelayanan tagging mulai populer dan menarik perhatian pihak akademis dan industri. Penelitian tentang cara automatic tag membuahkan hasil. Cara melakukannya dengan algoritma Poisson Mixture Model. Dengan cara ini, kecepatan untuk membuat automatic tag bisa lebih cepat dibandingkan SimFusion dan VS+IG. Contohnya pada saat Delicious Test Time, PMM mampu menghasilkan 1,23 detik saat proses automatic tag, sedangkan SimFusion membutuhkan waktu 6,4 detik dan VS+IG membutuhkan waktu 77,43 detik. Selain kecepatan, PMM juga mampu di atas SimFusion serta VS+IG secara signifikan dalam hal akurasi, presisi, dan recall. (Song et al., 2008)

Selain itu, *tagging* juga digunakan untuk membantu pengorganisasian, *browsing*, dan pencarian. Seperti *image tagging* yang digunakan oleh Flickr, *web*

page tagging yang digunakan oleh Del.ico.us, dan social tagging yang digunakan oleh Facebook, semua sistem tersebut menjadi populer dan dipergunakan di penjuru Web. (Sood, 2007)

Secara umum, sumber yang memiliki tag biasanya berasosiasi tag yang lain. Selain itu, sumber yang memiliki tag berasosiasi terhadap user. Sebagai contoh, tagging terhadap dokumen d yang dilakukan oleh user u dengan tag t dapat direpresentasikan sebagai tiga kesatuan (u, d, t). Dengan menggunakan pendekatan itu, dapat terbentuk suatu graf yang digambarkan sebagai berikut.



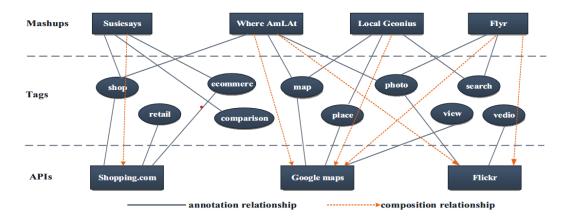
Gambar 1.4: Relasi antara user, tag, dan dokumen (Song et al., 2011)

Dengan relasi pada gambar 1.4, rekomendasi *tag* dapat dilakukan dengan dua jenis menurut Song yaitu jenis pendekatan melalui pengguna dan jenis pendekatan melalui dokumen. Rekomendasi *tag* merupakan suatu sistem yang di mana sistem tersebut menampilkan *tag* yang relevan pada suatu dokumen agar pengguna bisa memperhitungkan apakah *tag* yang ditampilkan itu ingin dipakai atau tidak. Melalui pendekatan *user*, sistem ini akan mengolah rekomendasi *tag* berdasarkan *tag-tag* yang telah dilakukan *user* sebelumnya dan merekomendasikan tag yang mirip dengan *user* ini atau kelompok dari *user* tersebut. Berbeda halnya dengan pendekatan dokumen, cara ini dilakukan dengan cara mengklasterisasikan

dokumen-dokumen tersebut ke dalam topik-topik yang berbeda. Topik yang sama pada suatu dokumen akan memiliki *tag* yang diasumsikan lebih mirip dibandingkan dokumen yang berbeda topik. Namun, di antara kedua cara ini, yang dinilai kurang efektif adalah melalui pendekatan *user*. Pertama, berdasarkan penelitian dari Farooq et al. (2007), distribusi dari *user* vs *tag* mengikuti *long tail power law distribution*. Itu artinya, hanya sebagian kecil porsi dari *user* yang melakukan *tag* dengan panjang atau meluas. Sebagai tambahan, penggunaan *tag* yang berulang juga terbilang rendah, tetapi pertumbuhan perbendaharaan *tag* terus berkembang. Dengan sedikit pengguna relatif yang didapat, pendekatan *user* akan sulit untuk mencari model mana yang cocok buat untuk melakukan rekomendasi *tag* yang efektif. Berbanding terbalik dengan pendekatan dokumen yang lebih kokoh karena kekayaan informasi yang ada di dokumen. Bahkan, *tag* dan kata akan menciptakan relasi yang potensial antara topik dan konten di suatu dokumen yang di mana tag dianggap sebagai kelas label untuk dokumen dalam skenario *supervised learning* atau kesimpulan dari dokumen dalam skenario *unsupervised learning*. (Song et al., 2011)

Namun, percobaan ini hanya terbatas pada CiteULike dan del.icio.us. Untuk saat ini, kedua situs tersebut sudah tidak dapat diakses dengan semestinya. CiteULike beralih menjadi situs judi, sedangkan del.icio.us tidak dapat diakses oleh umum.

Beberapa tahun kemudian, suatu penelitian membahas mengenai *automatic mashup tag*. Secara sederhana, *mashup* adalah suatu *web service* yang di mana merupakan kumpulan dari kombinasi beberapa Web *API* dan konten dari berbagai sumber. Berbeda dengan rekomendasi *tag* yang menggunakan pendekatan dengan konten tekstual, di dalam *Web services* terdapat banyak sekali relasi seperti komposisi relasi antara *mashup* dengan *API* dan anotasi berelasi antara *API* dan *tag*. (Shi et al., 2016)



Gambar 1.5: Skema *Mashup*, *Tag*, dan *API* (Shi et al., 2016)

Selain teks, *tag* juga digunakan dalam hal yang bersifat non teks seperti video, musik, dan gambar. Dalam suatu video, *tag* sangat diperlukan untuk menentukan relevansi antara pencarian yang diinginkan dengan isi video. Meskipun beberapa platform video seperti Youtube menyediakan judul dan deskripsinya, bisa saja judul tersebut tidak ada keterkaitannya dengan video dan deskripsinya yang sangat panjang sehingga orang malas untuk membaca. Manfaat dalam *tag* video ada dua yaitu bisa menemukan daftar video yang representatif dan *tag* dapat mendukung untuk melakukan penemuan tentang video yang kontennya berhubungan dengan video yang telah ditonton. (Parra et al., 2018)

Untuk kasus *automatic tag* pada musik, *Automatic music tagging* adalah *multi label binary classification* yang bertujuan untuk memprediksi *tag* yang relevan pada suatu lagu. *Tag* tersebut membawa informasi musik semantik yang nantinya dapat digunakan untuk membuat aplikasi seperti rekomendasi musik. (Won et al., 2020)

Dengan demikian, peneliti ingin membuat penelitian terkait *automatic tagging* dengan menggunakan penelitian dari Song et al. (2008) yang terdapat dua algoritma utama yaitu *Bipartite Graph Partition* dan *Two Way Poisson Mixture Model*.

1.2 Rumusan Masalah

Berdasarkan latar belakang masalah yang telah diuraikan, maka perumusan masalah pada penelitian ini adalah "Bagaimana cara melakukan Automatic Tagging dengan menggunakan algoritma *Bipartite Graph Partition* dan *Two Way Poisson Mixture Model*?".

1.3 Batasan Masalah

Batasan masalah dalam penelitian ini yaitu:

- 1. Data latih dan data uji yang digunakan berasal dari satu sumber web.
- Untuk crawling data, akan digunakan crawler dari sistem yang telah dibuat oleh Khatulistiwa (2022) berjudul "Perancangan Arsitektur Search Engine dengan Mengintegrasikan Web Crawler, Algoritma Page Ranking, dan Document Ranking"

1.4 Tujuan Penelitian

Tujuan dari penelitian ini adalah untuk membuat program *automatic tagging* dengan menggunakan algoritma *Bipartite Graph Partition* dan *Two Way Poisson Mixture Model* sesuai penelitian Song et al. (2008).

1.5 Manfaat Penelitian

Dalam penelitian ini, manfaat yang bisa diperoleh yaitu:

1. Bagi Peneliti

Menambah pengetahuan penulis tentang *automatic tagging* terhadap dokumen.

2. Bagi Peneliti Selanjutnya

Diharapkan metode yang diusulkan pada penelitian ini dapat membantu penelitian selanjutnya dalam mengembangkan sistem yang lebih kompleks dan bermanfaat.

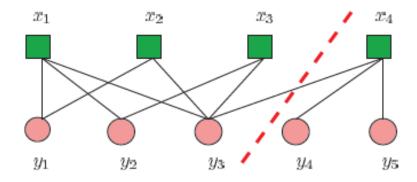
BAB II

KAJIAN PUSTAKA

2.1 Representasi Bipartite Graph

Mendefinisikan suatu graf G=(V,E,W) sebagai suatu set dari titik-titik V dan hubungan mereka dengan garis E, dengan W sebagai bobot dari garis-garis tersebut. Sebagai contoh, w_{ij} sebagai bobot dari garis di antara titik i dan j.

Graf G disebut bipartite jika mengandung dua kelas titik X dan Y sebagai berikut $V = X \cup Y$ dan $X \cap Y = \emptyset$ setiap garis $e_{ij} \in E$ memiliki endpoint i di dalam X dan endpoint lain j di dalam Y. Biasanya, X dan Y merujuk kepada perbedaan tipe objek dan E merepresentasikan relasi antara keduanya. Di dalam konteks representasi dokumen, X merupakan suatu set dokumen, sedangkan Y adalah terms dan w_{ij} merupakan banyaknya term j yang muncul di dalam dokumen i. Perlu dicatat bahwa weighted adjacency matrix W untuk bipartite graph selalu simetris. Sebagai contoh, gambar berikut adalah undirected bipartite graph dengan 4 dokumen dan 5 term.



Gambar 2.1: Suatu *bipartite graph X* dan *Y* Song et al. (2008)

2.1.1 Normalisasi dan Aproksimasi

Normalisasi biasanya digunakan pertama kali untuk bobot matriks W untuk mengeliminasi bias. Jalur yang paling lurus untuk menormalisasikan W adalah normalisasi baris yang tidak mengambil akun dari simetri pada W. Namun, untuk memahami simetri pada W, Song dkk menggunakan $normalized\ graph\ Laplacian$ untuk aproksimasi W. $Normalized\ Laplacian\ L(W)$ sebagai berikut.

$$L(W)_{ij} = \begin{cases} 1 - \frac{w_{ij}}{d_i} & \text{ jika } i = j, \\ -\frac{w_{ij}}{\sqrt{d_i d_j}} & \text{ jika } i \text{ dan } j \text{ terhubung} \\ 0 & \text{ selain itu,} \end{cases}$$

di mana d_i adalah degree luar dari titik i, pada persamaan $d_i = \sum w_{ij}, \forall j \in V$. Kemudian, kita bisa mendefinisikan matriks diagonal D di mana $D_{ii} = d_i$. Oleh karena itu, normalize Laplacian dapat direpresentasikan sebagai berikut.

$$L(W) = D^{(-1/2)}WD^{(-1/2)}$$
(2.1)

Untuk dataset berskala besar seperti situs corpora dan koleksi gambar, spasi fitur mereka biasanya mengandung jutaan vektor dengan dimensi yang sangat tinggi (contohnya, $x=10^6$, $y=10^7$). Oleh karena itu, biasanya ini sering diinginkan untuk mencari $low\ rank\ matrix\ W\ komplemen\ untuk aproksimasi <math>L(W)$ dengan tujuan untuk mengurangi biaya komputasi, mengekstrak korelasi, dan menghapus noise. Metode dekomposisi matriks tradisional misalnya adalah $Single\ Value\ Decomposition\ dan\ eigenvalue\ decomposition\ membutuhkan\ waktu\ superlienar\ untuk\ perkalian\ matriks\ vektor\ jadi\ biasanya\ mereka\ tidak\ menggunakannya\ sampai\ pengaplikasian\ di\ dunia\ nyata.$

Untuk *symmetric low rank apporiximation*, di sini menggunakan algoritma Lanczos yang secara iteratif mencari nilai eigen dan vektor eigen dari matriks persegi. Diberikan $n \times n$ *sparse symmetric matrix* A dengan nilai eigen:

$$\lambda \ge \dots \ge \lambda_n \ge 0 \tag{2.2}$$

Algoritma Lanczos menghitung k x k symmetric tridiagonal matrix T, yang nilai eigennya mengaproksimasi nilai eigen dari A, dan vektor eigen dari T bisa digunakan untuk mengaproksimasi vektor eigen A, dengan k lebih kecil dibandingkan n. Dengan kata lain, T yaitu:

$$||A - T||_F \le e||A||_F \tag{2.3}$$

di mana $||.||_F$ denotasi *Frobenius norm*, dengan e sebagai variabel terkendali. Sebagai contoh, untuk menangkap 95% varians dari A, e diatur sebagai 0.05.

2.1.2 Bipartite Graph Partitioning

Untuk melakukan multi-klastering pada bipartite graph, Song et al. (2008) menggunakan algoritma Spectral Recursive Embedding (SRE). Secara esensial, SRE digunakan untuk menkontruksi partition dengan meminimalisir normalisasi dari total pada bobot garis di antara pasangan yang tidak cocok pada suatu garis, misalnya $min_{\Pi(A,B)}Ncut(A,B)$, di mana A dan B adalah pasangan yang cocok dalam partisi dengan A^c dan B^c menjadi yang lain. Normalisasi varian dari edge cut Ncut(A,B) didefinisikan sebagai berikut.

$$Ncut(A, B) = \frac{cut(A, B)}{W(A, Y) + W(X, B)} + \frac{cut(A^c, B^c)}{W(A^c, Y) + W(X, B^c)},$$
 (2.4)

di mana

$$cut(A, B) = W(A, B^{c}) + W(A^{c}, B)$$

$$= \sum_{i \in A, j \in B^{c}} w_{ij} + \sum_{i \in A^{c}, j \in B} w_{ij},$$
(2.5)

Rasional dari *Ncut* tidak hanya mencari partisi dengan perpotongan garis kecil, tetapi juga mepartisinya sepadat mungkin. Ini berguna untuk aplikasi dari *tagging document* di mana dokumen dengan setiap partisi secara ideal berfokus kepada satu topik spesifik. Sebagai hasil, semakin padat suatu partisi, semakin baik yang dokumen relevan dan *tag* terkelompokkan bersamaan.

2.1.3 Dengan Cluster Node Ranking

Song et al. (2008) mendefinisikan dua pengukuran baru *N-Precision* dan *N-Recall* untuk *node ranking*. *N-Precision* dari titik i merupakan jumlah total dari bobot pada garis yang terkoneksi kepada titik dalam klaster yang sama, dibagi dengan jumlah total dari bobot garis yang ada di dalam klaster. Label klaster i sebagai C(i),

$$np_i = \frac{\sum_{j=1}^n w_{ij} \Pi[C(j) = C(i)]}{\sum_{j,k=1}^n w_{jk} \Pi[C(j) = C(k) = C(i)]}, j, k \neq i,$$
(2.6)

Untuk graf tidak berbobot, persamaan di atas setara dengan banyaknya garis yang berasosiasi dengan titik i di dalam klaster C(i), dibagi dengan total garis yang ada di dalam klaster C(i). Secara umum, N-precision mengukur seberapa pentingnya titik pada suatu klaster, di dalam perbandingan dengan titik lain. Dalam konteks pada suatu dokumen, klasternya adalah suatu set topik dari dokumen dan bobot dari titiktitik kata menunjukkan frekuensi dari kata-kata yang muncul pada topik tersebut.

Dengan *cluster determined*, *denominator equation* bersifat konstan, jadinya semakin banyak bobot yang dimiliki pada suatu titik, semakin penting pula.

Kontrasnya, N-recall digunakan untuk menghitungkan probabilitas posterior dari titik i pada klaster yang diberikan dan inverse pembagian dari garis i yang berasosiasi dengan klasternya.

$$nr_i = \frac{|E_i|}{\sum_{j=1}^n w_{ij} \Pi[C(j) = C(i)]}.$$
 (2.7)

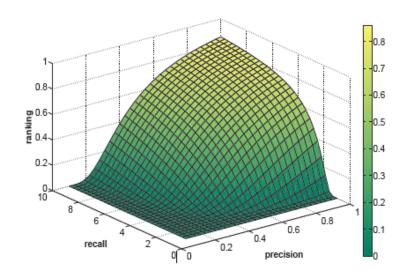
Hal tersebut merupakan bukti bahwa *N-Recall* selalu tidak kurang dari satu. Semakin lebar *N-Recall*, maka semakin mungkin bahwa kata tersebut berasosiasi dengan suatu topik yang spesifik.

Diberikan np_i dan nr_i , kita akan melakukan estimasi dari peringkat i:

$$Rank_{i} = \begin{cases} \exp(-\frac{1}{r(i)^{2}}), & r(i) \neq 0, \\ & \text{di mana } r(i) = (np_{i}) * log(nr_{i}) \end{cases}$$
(2.8)

Berdasarkan persamaan di atas, fungsi perangkingan dari Song et al. (2008) merupakan pengganti yang dihaluskan yang proporsional untuk presisi titik (*node precision*) dan *recall*, hasilnya terjamin berada di kisaran *range* (0, 1).

Potensi pengalikasian dari metodologi *bipartite graph node ranking* termasuk interpetasi relasi dokumen dan *author* yaitu menentukan relasi sosial (misal "*hub*" dan "*authority*") dari *author* di dalam satu topik penelitian yang sama, dan mencari representatif dokumen dari suatu topik. Di sini, mereka mengaplikasikan *framework* ini untuk melakukan rekomendasi *tag* dengan *ranking node* yang merepresentasikan *tag* pada setiap klaster.



Gambar 2.2: Smoothed Ranking Function Song et al. (2008)

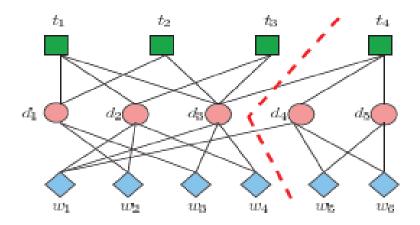
2.2 Online Tag Recommendation

Suatu dokumen biasanya mengandung beberapa kata dan beberapa *tag* yang dibuat oleh *user*. Hubungan antara dokumen, kata-kata, dan *tag* bisa direpresentasikan dengan gambar dua *bipartite graph* yang akan ditunjukkan oleh gambar setelah ini.

Graf yang berbobot dapat ditulis dsebagai berikut

$$W = \begin{pmatrix} 0 & A & 0 \\ A^T & 0 & B \\ 0 & B^T & 0 \end{pmatrix}$$
 (2.9)

di mana A dan B sebagai matriks-matriks inter-relasi antara tag dengan dokumen dan dokumen dengan kata-kata.



Gambar 2.3: Dua bipartite graph dari dokumen-dokumen, kumpulan kata, dan kumpulan tag. Song et al. (2008)

Diberikan suatu representasi matriks, pendekatan lurus untuk *tag* rekomendasi adalah dengan melihat kemiripannya antara dokumen *query* dan dokumen *training* dengan fitur-fitur kata, kemudian lakukan *top ranked tags* dari dokumen yang paling mirip. Pendekatan ini biasanya direferensikan sebagai filter kolaborasi. Namun, pendekatan ini tidaklah efisien untuk skenario dunia nyata. Untuk mengambil kelebihan dari algoritma *node ranking*, Song dkk menggunakan *Possion Mixture Model (PMM)* yang secara efisien menentukan sampel *membership* sebaik klastering kata-kata dengan makna yang mirip. Sebelum melakukan *mixture model*, di sini terdapat rangkuman algoritma yang digunakan untuk rekomendasi *tag* di dalam Algoritma 1. (Song et al. (2008))

Algorithm 1 Online Tag Recommendation (Song et al., 2008)

1: Input $(\mathcal{D}, S, T), K, M, L$

Kumpulan dokumen: $\mathcal{D} = \{\mathcal{D}_1, \dots, \mathcal{D}_m\}$

Word vocabulary: $S = \{S_1, \dots, S_k\}$

Tag vocabulary: $T = \{T_1, \ldots, T_n\}$

banyaknya klaster: $K \in \mathbb{R}$

banyaknya komponen-komponen: $M \in \mathbb{R}$

banyaknya klaster-klaster kata: $L \in \mathbb{R}$

Offline Computation

- 2: Menunjukkan bobot terdekat matriks W seperti persamaan (2.9)
- 3: Normalisasi W menggunakan Normalized Laplacian persamaan (2.1)
- 4: Komputasi low rank approximation matrix menggunakan Lanczos:

$$\tilde{W} \simeq L(W) = Q_k T_k Q_k^T$$

- 5: Partisi \tilde{W} ke dalam klaster K menggunakan SRE, $\tilde{W} = \left\{ \tilde{W}_1, \dots, \tilde{W}_K \right\}$
- 6: Tandai label ke dalam setiap dokumen $\mathcal{D}_j, j \in \{1, \dots m\}$

$$C\left(\mathcal{D}_{j}\right)\in\left\{ 1,\ldots,K\right\}$$

7: Hitung node rank Rank(T) untuk setiap tag $T_{i,k}$ di dalam klaster

$$k, i \in \{1, \dots, n\}, k\{1, \dots, K\}$$
 persamaan (2.8)

8: Buat *Poisson Mixture Model* untuk $(\tilde{B},C(\mathcal{D}))$ dengan M komponen-komponen dan L klaster kata-kata, di mana \tilde{B} denotasi matriks inter-relationship pada suatu dokumen-dokumen dan kata-kata di dalam \tilde{W} persamaan (2.9)

Online Recommendation

9: Untuk setiap dokumen tes Y, kalkulasikan posterior probabilitas

 $P(C=k\mid D=\mathbb{Y})$ di dalam setiap klaster k, dan denotasi membership pada \mathbb{Y} sebagai $C(\mathbb{Y})=\{c(\mathbb{Y},1),\ldots,c(\mathbb{Y},K)\}$ persamaan (2.16)

10: Tag rekomendasi berdasarkan perangkingan pada tag, yaitu *joint probability* pada tag-tag T dan dokumen Y, $R(T, \mathbb{Y})$ persamaan (2.17)

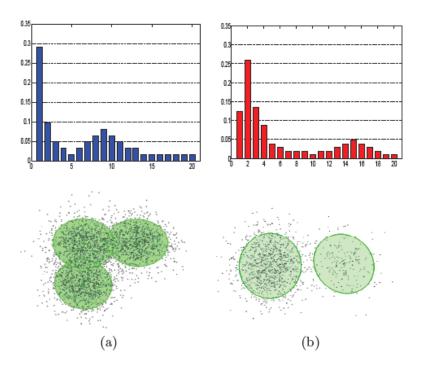
Dua tahap framework ini bisa diinterpretasikan sebagai prosedur unsupervised-supervised learning. Saat tahap offline learning stage, titik-titik akan dipartisi ke dalam klaster-klaster menggunakan unsupervised learning, label klaster dipasangkan kepada document node sebagai class label mereka, dan tag akan diberikan rank di dalam setiap klaster. Mixture model kemudian dibangun berdasarkan distribusi dari dokumen-dokumen dan kata-kata. Di dalam online recommendation stage, suatu dokumen diklasifikasikan ke dalam predefined cluster yang telah didapatkan di dalam tahap pertama oleh Naive Bayes jadi tag tersebut bisa direkomendasikan di pengurutan secara terbalik dari rank mereka. Untuk menghindari kebingungan, Song et al. (2008) akan merujuk kepada klaster yang diinginkan dengan mempartisi algoritima di dalam tahap pertama sebagai classess di dalam sesi selanjutnya. (Song et al. (2008))

2.2.1 Two-Way Poisson Mixture Model

Song et al. (2008) mengusulkan untuk menggunakan *Poisson Mixture Model* untuk mengestimasi distribusi data pada vektor dokumen sebab algoritma tersebut cocok digunakan dibandingkan *standard Poissons* dengan memproduksi estimasi lebih baik pada data varians dan cukup mudah untuk estimasi parameter. Akan tetapi, itu membutuhkan waktu untuk mencocokkan data latihan. Algoritma ini efisien untuk memprediksi label kelas dari dokumen baru setelah model tersebut selesai dibuat. Karena stabilitas numerikal pada pendekatan statistika ini, biasanya hasilnya dapat diandalkan. Sejak hanya estimasi probabilitas yang dilibatkan, ini dapat diandalkan untuk proses secara *real-time*.

Namun, pendekatan tradisional *unsupervised learning* dari *mixture model* tidak selalu diandalkan untuk menghadapi klasifikasi dokumen. Mempertimbangkan kelemahan dan tingginya dimensi pada matriks *document-word* di mana kebanyakan

masukkan berupa 0 dan 1, model bisa saja gagal untuk memprediksi distribusi yang benar (yaitu *probability mass faunction*) pada komponen yang berbeda. Sebagai hasilnya, klasterisasi kata adalah langkah yang diperlukan sebelum mengestimasi komponen-komponen di dalam model. Di sini akan dilakukan *two-way Poisson Mixture Model* untuk secara bersamaan melakukan *cluster word feature* dan klasifikasi dokumen.



Gambar 2.4: Distribusi Poisson dalam dua klaster. Bagian atas menggambarkan histogram dari *mixture components*. Bagian bawah menggambarkan hasil dari klasifikasi *mixture model*. Bagian (a) *three component mixtures* dan bagian (b) *two component mixtures* Song et al. (2008)

Diberikan suatu dokumen $D = \{D_1, ..., D_p\}$, di mana p adalah dimensi, distribusi pada vektor dokumen di setiap kelas dapat diestimasikan dengan menggunakan parametric mixture model.

kelas label $C = \{1, 2, ..., K\}$, kemudian

$$P(D = d|C = k) = \sum_{m=1}^{M} \pi_m \Pi(F(m) = k) \prod_{j=1}^{p} \phi(d_j | \lambda_{j,m}),$$
 (2.10)

di mana π_m adalah $prior\ probability$ dari komponen m, dengan $\sum_{m=1}^M \pi_m = 1.\Pi(F(m)=k)$ adalah fungsi indikator yaitu apakah komponen m milik kelas k, dan ϕ merujuk kepada $probability\ mass\ function$ dari distribusi Poisson, $\phi(d_j|\lambda_{j,m})=e^{-\lambda_{j,m}}\lambda_{j,m^{d_j}}/d_j!$.

Pada jalur ini, setiap kelas adalah *mixture model* dengan distribusi yang multivariasi dengan memiliki variabel yang mengikuti distribusi Poisson. Gambar 2.4 menunjukkan histogram pada dua *mixture* yang bisa dianggap sebagai pmf dari dua *Poisson mixture*.

Asumsi Song et al. (2008) terkait setiap kelas, kata-kata pada dokumen yang berbeda memiliki parameter Poisson yang setara, saat dokumen-dokumen di dalam kelas yang berbeda, kata-kata bisa saja mengikuti perbedaan distribusi Poissson. Untuk mempersimpel, Song et al. (2008) mengasumsi bahwa semua kelas memiliki nomor yang dari klaster-klaster kata. $Denote\ l=\{1,,,,L\}$ untuk menjadi klaster-klaster kata, kata-kata yang sama klaster kata m akan memiliki parameter yang sama yaitu $\lambda_{i,m}=\lambda_{j,m}=\lambda_{l,m}$ untuk c(i,k)=c(j,k) di mana c(i,k) denote label klaster pada kata i di dalam kelas k. Berarti, persamaan sebelumnya dapat dipermudah menjadi (dengan $L\ll p$):

$$P(D = d|C = k) \propto \sum_{m=1}^{M} \pi_m \Pi(F(m) = k) \prod_{l=1}^{L} \phi(d_{k,l}|\lambda_{l,m}),$$
 (2.11)

Estimasi Parameter Dengan kelas yang dideterminasi, berikutnya masukkan algoritma EM untuk mengestimasi parameter Poisson $\lambda_{l,m}, l \in \{1, ..., L\}, m \in \{1, ..., M\},$ prior of mixture component π_m , dan indeks

klaster kata $c(k, j) \in \{1, ..., L\}, k \in \{1, ..., K\}, j \in \{1, ..., p\}.$

Estimasi E-step posterior probability $p_{i,m}$ sebagai berikut.

$$p_{i,m} \propto \pi_m^{(t)} \mathbb{II}(C(i)) \prod_{i=1}^p \theta\left(d(i,j) \mid \tilde{\lambda}_{m,i,j}^{(t)}\right)$$
(2.12)

M-step menggunakan $p_{i,m}$ untuk memaksimalkan objective function

$$L\left(\pi_{m}^{(t+1)}, \tilde{\lambda}_{m,l}^{(t+1)}, c^{(t+1)}(k,j) \mid \pi_{m}^{(t)}, \tilde{\lambda}_{m,l}^{(t)}, c^{(t)}(k,j)\right) = \max \sum_{i=1}^{n} \sum_{m=1}^{M} p_{i,m} \log \left(\pi_{m}^{(t+1)} \mathbb{I}(C(i)) \prod_{j=1}^{p} \theta\left(d(i,j) \mid \tilde{\lambda}_{m,i,j}^{(t+1)}\right)\right),$$
(2.13)

dan update parameter

$$\pi_m^{(t+1)} = \frac{\sum_{i=1}^n p_{i,m}}{\sum_{m'=1}^M \sum_{i=1}^n p_{i,m'}},$$
(2.14)

$$\tilde{\lambda}_{m}^{(t+1)} = \frac{\sum_{i=1}^{n} p_{i,m} \sum_{j} d(i,j) \mathbb{I}(C(i))}{|d(i,j)| \sum_{i=1}^{n} p_{i,m}},$$
(2.15)

di mana |d(i, j)| denotasi bilangan dari j di dalam komponen l.

Setelah $\tilde{\lambda}_m^{(t+1)}$ telah diperbaiki, indeks klaster kata $c^{(t+1)}(k,j)$ bisa ditemukan dengan melakukan $linear\ search$ pada semua komponen-komponen:

$$c^{(t+1)}(k,j) = \arg\max_{l} \sum_{i=1}^{n} \sum_{m=1}^{M} \log\left(d(i,j) \mid \tilde{\lambda}_{m,l}^{(t+1)}\right)$$

(Song et al. (2008))

2.2.2 Tag Recommendation for New Documents

Normalnya, label kelas $C(d_t)$ dari suatu dokumen baru d_t ditentukan oleh $\hat{C}(x) = \arg\max_k P\left(C = k \mid D = d_t\right)$. Namun, di kasus ini, Song et al. (2008)

determinasi *mixed membership* pada suatu dokumen dengan menkalkulasi *posterior* probabilities pada suatu kelas dengan $\sum_{k=1}^{K} P\left(C = k \mid D = d_t\right) = 1$. Mengaplikasikan persamaan (2.12) dan *Bayes Rule*,

$$P(C = k|D = d_t) = \frac{P(D = d_t|C = k)P(C = k)}{P(D = d_t)}$$

$$= \frac{\sum_{m=1}^{M} \pi_m \mathbb{II}(F(m) = k) \prod_{l=1}^{L} \phi(d_{k,l}\tilde{\lambda}_{l,m})P(C = k)}{P(D = d_t)}$$
(2.16)

di mana P(C=k) adalah *prior probabilites* dari kelas k dan set seragam. Akhirnya, probabilitas untuk setiap $tag\ T_i, i\in\{1,\dots,n\}$ diasosiakan dengan sampel adalah

$$R(T_i, d_t) = P(T = T_i | D = d_t)$$

= $Rank_{T_i} * P(C = x | D = d_t)$ (2.17)

Dengan perangkingan *tag* dari terbesar ke terkecil pada probabilitas mereka, *top ranked tags* dipilih untuk rekomendasi. (Song et al. (2008))

2.3 Mixture Model

Salah satu *Mixture Model* yang biasa dipakai yaitu *Gaussian Mixture Model* (*GMM*), *GMM* adalah suatu *parametric probability density function* yang merepresentasikan *weighted sum* dari kepadatan komponen *Gaussian*. Biasanya, *GMM* digunakan sebagai *parametric model* dari distribusi probabilitas pada pengukuran yang kontinu. Parameter *GMM* diestimasi dari data latih menggunakan algoritma *Expectation-Maximization* (*EM*).

Gaussian Mixture Model adalah weighted sum dari M kepadatan komponen

Gaussian dengan persamaan sebagai berikut.

$$p(x|\lambda) = \sum_{i=1}^{M} w_i g(x|\mu_i, \Sigma_i)$$
(2.18)

Di mana x adalah D dimensional continuous vektor data, w_i , i = 1, ..., M adalah bobot mikstur, dan $g(x|miu_i, \Sigma_i)$, i = 1,..., M adalah kepadatan komponen Gaussian. Kepadatan komponen Gaussian adalah sebagai berikut.

$$g(x|\mu_i, \Sigma_i) = \frac{1}{(2\Phi)^{D/2} |\Sigma_i|^{1/2}} exp\{-\frac{(x-\mu_i)'\Sigma_i^{-1}(x-\mu_i)}{2}\}$$
(2.19)

dengan μ_i sebagai *mean vector* dan σ_i sebagai matriks kovarian. *Mixture Weights* memenuhi persamaan $\sum_{i=1}^M w_i = 1$.

Beberapa parameter tersebut dikumpulkan menjadi persamaan berikut.

$$\lambda = \{w_i, \mu_i, \sigma_i\} i = 1, ..., M \tag{2.20}$$

Pada tahap selanjutnya adalah menghitung Maximum Likelihood Parameter. Diberikan data latih berupa vektor-vektor dan konfigurasi GMM. Dari sini akan dilakukan estimasi dari parameter GMM λ . Metode paling populer dalam menentukan ini adalah estimasi Maximum Likelihood.

Tujuan Maximum Likelihood adalah mencari parameter model yang memaksimalkan likelihood pada GMM dari data latih yang diberikan. Untuk setiap T training vector $X = \{x_1, ..., x_T\}$, GMM likelihood, asumsikan antar vektor adalah independen, maka sebagai berikut.

$$p(X|\lambda) = \prod_{t=1}^{T} p(x_t|\lambda)$$
 (2.21)

Sayangnya, persamaan ini adalah fungsi tidak linear dari parameter λ dan tidak mungkin untuk melakukan pemaksimalan secara langsung. Namun, parameter *Maximum Likelihood* dapat diestimasikan dengan cara iteratif dengan menggunakan algoritma *Expectation-maximization* (*EM*).

Ide dasar dari algoritma EM adalah memulai model awal λ untuk mengistmasi model baru $\tilde{\lambda}$ lalu menjadi $p(X|\tilde{\lambda}) \geq p(X|\lambda)$. Model baru akan menjadi model awal untuk iterasi selanjutnya dan proses tersebut akan berlanjut sampai batas tertentu yang ditetapkan. Model awal biasanya derived dengan menggunakan VQ estimation. (Reynolds (2009))

Dalam setiap iterasi *EM*, formula reestimasi selanjutnya akan digunakan untuk meningkatkan nilai *likelihood*.

Mixture Weights

$$\tilde{w}_i = \frac{1}{T} \sum_{t=1}^T Pr(i|x_t, \lambda)$$
(2.22)

Means

$$\tilde{\mu}_i = \frac{\sum_{t=1}^T Pr(i|x_t, \lambda) x_t}{\sum_{t=1}^T Pr(i|x_t, \lambda)}$$
(2.23)

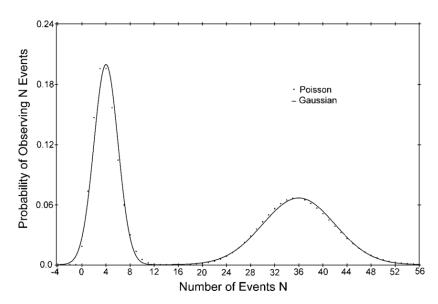
Varians

$$\tilde{\sigma}_{i}^{2} = \frac{\sum_{t=1}^{T} Pr(i|x_{t}, \lambda) x_{t}^{2}}{\sum_{t=1}^{T} Pr(i|x_{t}, \lambda)} - \tilde{\mu}_{i}^{2}$$
(2.24)

Kemudian posterior probability untuk komponen i sebagai berikut.

$$Pr(i|x_t, \lambda) = \frac{w_i g(x_t | \mu_i, \Sigma_i)}{\sum_{k=1}^{M} w_k g(x_t | \mu_i, \Sigma_i)}$$
(2.25)

Perbedaan antara Distribusi Gaussian dengan Distribusi Poisson sebagai berikut.



Gambar 2.5: Perbedaan antara Distribusi Gaussian dengan Distribusi Poisson Rzeszotarski (1999)

2.4 Lanczos Bidiagonalization dan SVD

Untuk mencari vektor singular baik kiri maupun kanan, diperlukan algoritma $Lanczos\ Bidiagonalization. \quad Dalam\ algoritma\ tersebut\ terdapat,\ terdapat\ matriks$ penting seperti $U^TAV=B$

$$U = [u_1, ..., u_m]$$

$$V = [v_1, ..., v_n]$$

$$U^T U = I_m$$

$$V^T V = I_n$$

B adalah matriks bidiagonalization sebagai berikut.

$$B = \begin{bmatrix} \alpha_1 & \beta_1 & \dots & 0 \\ & \alpha_2 & \beta_2 & & \vdots \\ & & \alpha_3 & \ddots & \\ \vdots & & & \ddots & \beta_{k-1} \\ 0 & \dots & & & \alpha_k \end{bmatrix}.$$

Algorithm 2 Lanczos Bidiagonalization Algorithm (Golub & Loan, 1996)

```
v_1 = \text{given unit 2-norm n-vector}
p_0 = v_1
\beta_0 = 1
k = 0
u_0 = 0
while \beta \neq 0 do
v_{k+1} = p_k/\beta_k
k = k+1
r_k = Av_k - \beta_{k-1}u_{k-1}
\alpha_k = \|r_k\|_2
u_k = r_k/\alpha_k
p_k = A^Tu_k - \alpha_k v_k
\beta_k = \|p_k\|_2
end while
```

Dengan algoritma seperti itu, akan didapat hasil-hasil dari vektor singularnya. Golub & Loan (1996)

BAB III

DESAIN MODEL

3.1 Desain Automatic Tag

Pada proses pembuatan algoritma untuk pembuatan *automatic tag*, penulis menggunakan algoritma *Real Time Automatic Tag Recommendation*.

Real Time Automatic Tag Recommendation berdasarkan algoritma yang dikembangkan oleh (Song et al., 2008) adalah suatu sistem untuk merekomendasikan suatu tag-tag untuk dokumen-dokumen yang di mana sistem ini memerlukan data latih.

Secara garis besar, algoritma ini memiliki dua tahap besar yaitu offline computation atau tahap training data dan online recommendation atau tahap testing data.

Offline computation merupakan tahapan untuk mempelajari data-data dari kumpulan dokumen-dokumen (D), tag-tag (T), serta kata-kata (S) yang telah diberikan. Nantinya, data-data tersebut akan dibentuk ke dalam klaster-klaster (K) melalui algoritma Spectral Recursive Embedding (SRE). Selanjutnya, data-data yang telah diklaster, nantinya akan melakukan perangkingan terhadap suatu tag. Selanjutnya, tahap untuk membuat tag t

Tahapan *Online Recommendation* merupakan tahapan di mana suatu dokumen yang baru akan diberikan *tag-tag* sesuai dengan klaster yang nantinya dokumen baru ini akan tempatkan.

3.2 Algoritma Automatic Tag

Berikut adalah algoritma dari Online Tag Recommendation

Algorithm 3 Online Tag Recommendation (Song et al., 2008)

1: Input $(\mathcal{D}, S, T), K, M, L$

Kumpulan dokumen: $\mathcal{D} = \{\mathcal{D}_1, \dots, \mathcal{D}_m\}$

Word vocabulary: $S = \{S_1, \dots, S_k\}$

Tag vocabulary: $T = \{T_1, \ldots, T_n\}$

banyaknya klaster: $K \in \mathbb{R}$

banyaknya komponen-komponen: $M \in \mathbb{R}$

banyaknya klaster-klaster kata: $L \in \mathbb{R}$

Offline Computation

- 2: Menunjukkan bobot terdekat matriks W seperti persamaan (2.9)
- 3: Normalisasi W menggunakan Normalized Laplacian persamaan (2.1)
- 4: Komputasi low rank approximation matrix menggunakan Lanczos:

$$\tilde{W} \simeq L(W) = Q_k T_k Q_k^T$$

- 5: Partisi \tilde{W} ke dalam klaster K menggunakan SRE, $\tilde{W} = \left\{ \tilde{W}_1, \dots, \tilde{W}_K \right\}$
- 6: Tandai label ke dalam setiap dokumen $\mathcal{D}_j, j \in \{1, \dots m\}$

$$C\left(\mathcal{D}_{j}\right)\in\left\{ 1,\ldots,K\right\}$$

7: Hitung node rank Rank(T) untuk setiap tag $T_{i,k}$ di dalam klaster

$$k, i \in \{1, \dots, n\}, k\{1, \dots, K\}$$
 persamaan (2.8)

8: Buat *Poisson Mixture Model* untuk $(\tilde{B},C(\mathcal{D}))$ dengan M komponen-komponen dan L klaster kata-kata, di mana \tilde{B} denotasi matriks inter-relationship pada suatu dokumen-dokumen dan kata-kata di dalam \tilde{W} persamaan (2.9)

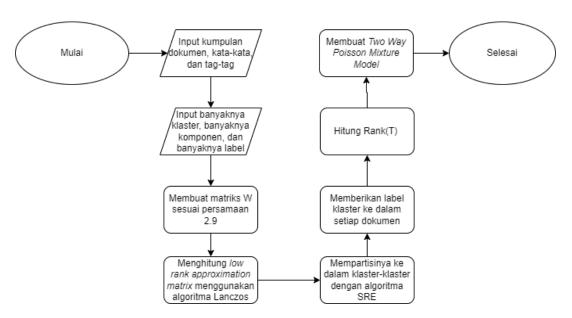
Online Recommendation

9: Untuk setiap dokumen tes \mathbb{Y} , kalkulasikan posterior probabilitas

$$P(C=k\mid D=\mathbb{Y})$$
 di dalam setiap klaster k , dan denotasi membership pada \mathbb{Y} sebagai $C(\mathbb{Y})=\{c(\mathbb{Y},1),\ldots,c(\mathbb{Y},K)\}$ persamaan (2.16)

10: Tag rekomendasi berdasarkan perangkingan pada tag, yaitu *joint probability* pada tag-tag T dan dokumen Y, $R(T, \mathbb{Y})$ persamaan (2.17)

3.3 Flowchart Automatic Tag



Gambar 3.1: Diagram alir untuk tahap offline computation



Gambar 3.2: Melakukan *online recommendation* berdasarkan hasil data training

3.4 Alat dan Bahan Penelitian

Dalam penelitian ini, setidaknya ada perangkat keras sebagai berikut.

- 1. Laptop dengan prosesor Intel Core i5 8th Gen series dan RAM 16 GB.
- 2. Koneksi berbasis Wi-Fi dan berbasis kuota internet dari ponsel pintar.

Perangkat lunaknya sebagai berikut.

- 1. Windows 10 64 bit OS.
- 2. Visual Studio Code sebagai Code Editor.
- 3. Python 3 untuk menjalankan program Python.
- 4. Sumber data berasal dari Thehill.com.

3.5 Tahapan Penelitian Automatic Tag

Setidaknya terdapat 10 tahapan yang perlu dijalankan agar *automatic tag* ini akan berjalan dengan baik yaitu

3.5.1 Penginputan

Pada tahap ini, akan ditentukan enam komponen atau inputan yang diperlukan adalah dokumen (D), word vocabulary (S), Tag vocabulary (T), banyaknya klaster (K), banyaknya komponen-komponen (M), dan banyaknya klaster-klaster kata (L).

Untuk dokumen (D) yang diinput, berasal dari data hasil crawling dengan menggunakan crawler milik Lazuardy Khatulistiwa berjudul Perancangan Arsitektur $Search\ Engine$ dengan Mengintegrasikan $Web\ Crawler$, Algoritma $Page\ Ranking$, dan $Document\ Ranking$.

Untuk word vocabulary (S), kata-kata yang diinput merupakan kata-kata yang berasal dari dokumen hasil crawling.

Pada $tag\ vocabulary\ (T)$, $tag\ yang\ didapat\ berasal\ dari\ dokumen\ tag\ hasil\ crawling.$

Pada banyaknya klaster (K), digunakan untuk menentukan berapa klaster yang ingin dibuat saat menjalankan algoritma SRE. Banyaknya klaster ini ditentukan sesuai dengan keinginan sang pengguna.

Banyaknya komponen-komponen (M), biasanya M ini akan digunakan pada algoritma $Two\ Way\ Poisson\ Mixture\ Model.$

Terakhir adalah banyaknya klaster kata (L) untuk melakukan pelabelan (L). Variabel ini akan digunakan pada algoritma *Two Way Poisson Mixture Model*.

3.5.2 Menentukan Matriks W

Untuk matriks W akan terdiri dari beragam matriks yaitu matriks A, matriks A^T , matriks B, dan matriks B^T .

Untuk matriks A, terbuat dari relasi antara $tag\ vocabulary$ dengan dokumen, sedangkan untuk matriks B diperoleh dari relasi antara dokumen dengan $word\ vocabulary$.

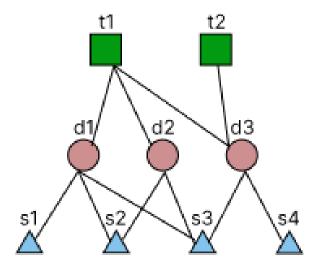
Untuk membuat matriks W akan menggunakan persamaan (2.9). Untuk contohnya, akan mengambil gambar berikut.

Relasi antara $t\ (tag)$ dengan $d\ (document)$ akan membentuk matriks $A\ {\rm dan}\ A^T$ sebagai berikut.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \tag{3.1}$$

$$A^{T} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \tag{3.2}$$

Selanjutnya, mencari relasi antara D (document) dengan S (words) agar membentuk **matriks** B sebagai berikut.



Gambar 3.3: Contoh simpel dua bipartite graph

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \tag{3.3}$$

$$B^{T} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
 (3.4)

Selanjutnya, adanya penggabungan yang nantinya membentuk $\mathbf{matriks}\ W$ sebagai berikut

$$W = \begin{pmatrix} 0 & A & 0 \\ A^T & 0 & B \\ 0 & B^T & 0 \end{pmatrix}$$

Nantinya, matriks A dan matriks B ditempatkan ke dalam matriks W. Angka 0 di atas merupakan matriks 0 yang isinya menyesuaikan baris dan kolom matriks sekitarnya.

$$W = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$(3.5)$$

3.5.3 Normalisasi W menggunakan Normalized Laplacian

Pada persamaan normalisasi Laplacian, diperlukan dua jenis matriks yaitu matriks W dan matriks D. Untuk mengisi matriks diagonal D diperlukan mengisi D_{ii} terlebih dahulu. Untuk mendapatkan D_{ii} memerlukan d_i yang berasal dari $d_i = \sum w_{ij}$. w_{ij} didapat dari matriks W.

Setelah mendapatkan D dan W, lalu masukkan ke persamaan normalisasi Laplacian hingga membentuk L(W). L(W) yang dicontohkan di sini hasil dari pembulatan agar lebih mudah terbaca, tetapi dalam kasus nyatanya, tidak ada pembulatan.

$$L(W) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0.29 & 0.33 & 0.29 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0.5 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0.29 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0.5 & 0.35 & 0.29 & 0 \\ 0.33 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0.41 & 0.33 & 0 \\ 0.29 & 0.5 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0.29 & 0.5 \\ 0 & 0 & 0.5 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0.35 & 0.41 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0.29 & 0.33 & 0.29 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0.5 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$
(3.7)

3.5.4 Menghitung Low Rank Approximation Matrix menggunakan algoritma Lanczos

Pada algoritma Lanczos yang terdapat di (Golub & Loan (1996)), ada beberapa inputan agar prosesnya bisa berjalan yaitu β_0 , q_0 , b, dan q_1 . Berikut adalah beberapa inputannya.

$$\beta_0 = 0$$

$$q_0 = 0$$

$$b = arbitrary$$

Karena b adalah arbitrary yang memiliki makna bahwa nilai yang diinput itu bebas. Oleh karena itu, b dibuat menjadi

$$b = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Selanjutnya nilai q_1 adalah

$$q_1 = b/||b|| = \begin{pmatrix} 0.33 & 0.33 & 0.33 & 0.33 & 0.33 & 0.33 & 0.33 & 0.33 \end{pmatrix}$$

$$\hat{W} \simeq L(W) = Q_k T_k Q_k^T \tag{3.8}$$

Karena persamaan ini, hasil dari L(W) juga bisa dicari dengan menggunakan \hat{W} . Selain itu, algoritma Lanczos dinilai lebih efisien untuk data yang banyak dibandingkan menggunakan normalisasi Laplacian. Untuk mencari Q_k dan T_k , perlu menggunakan iterasi Lanczos.

Untuk matriks T_k memiliki format sebagai berikut

$$T_k = \begin{bmatrix} \alpha_1 & \beta_1 & & & & \\ \beta_1 & \alpha_2 & \beta_2 & & & & \\ & \beta_2 & \alpha_3 & \ddots & & & \\ & & \ddots & \ddots & \beta_{k-1} & \\ & & & \beta_{k-1} & \alpha_k \end{bmatrix}.$$

Dalam matriks di atas, diperlukan pencarian nilai α dan β agar bisa melengkapi hasil T_k .

Untuk matriks Q_k didapat dari

$$Q_k = \begin{pmatrix} q_1 & | & q_2 & | & \dots & | & q_k \end{pmatrix}$$

 q_1 adalah matriks kolom yang ke-1. q_2 adalah matriks kolom yang ke-2. q_k adalah matriks kolom yang ke-k. q_1 sampai q_k akan didapat melalui iterasi Lanczos sebagai berikut.

Pada algoritma di bawah, asumsikan bahwa $n = k \operatorname{dan} A = W$.

Algorithm 4 Lanczos Iteration (Golub & Loan, 1996)

Require:
$$\beta_0 = 0, q_0 = 0, b = arbitrary, q_1 = b/||b||$$

while $n = 1, 2, 3, ...$ **do**
 $v = Aq_n$
 $\alpha_n = q_n^T v$
 $v = v - \beta_{n-1}q_{n-1} - \alpha_n q_n$
 $\beta_n = ||v||$
 $q_{n+1} = v/\beta_n$

end while

3.5.5 Melakukan partisi \hat{W} ke dalam klaster K menggunakan *SRE*

Untuk membuat algoritma *SRE* berdasarkan Zha et al. (2001), ada lima langkah yang diperlukan.

Pertama adalah menghitung D_X dan D_Y dan membentuk matriks $\hat{W} = D_X^{-1/2}WD_Y^{-1/2}$. Pada langkah ini, matriks \hat{W} telah dibuat dengan menggunakan algoritma Lanczos atau *normalized Laplacian*. Alasannya adalah pola untuk mendapatkan \hat{W} yang mirip.

Langkah kedua ialah mencari vektor terluas kedua singular kiri dan singular kanan. Untuk melakukan hal ini, perlu algoritma khusus yang bernama Lanczos Bidiagonalization sesuai algoritma (2). Dalam algoritma tersebut, matriks A dapat diinput dengan matriks \hat{W} .

Dalam algoritma SRE, langkah ketiga adalah mencari titik potong yaitu c_x dan c_y untuk $x=D_X^{-1/2}\hat{x}$ dan $y=D_Y^{-1/2}\hat{y}$. Untuk mencari keduanya, strategi tersimpelnya adalah dengan memasang $c_x=0$ dan $c_y=0$.

Langkah keempatnya membentuk suatu partisi dengan $A=\{i|x_i\geq c_x\}$ dan $A^C=\{i|x_i< c_x\}$ untuk $vertex\ X$ dan $B=\{i|y_j\geq c_y\}$ dan $B^C=\{j|y_j< c_x\}$ untuk $vertex\ Y$.

Langkah kelima adalah mengulangi partisi pada $\mathit{sub}\ graph\ G(A,B)$ dan $G(A^c,B^c)$ jika diperlukan.

Berikut ini adalah algoritma *Spectral Recursive Embedding* atau *SRE* dari (Zha et al., 2001)

Algorithm 5 Spectral Recursive Embedding (SRE) (Zha et al., 2001)

Diberikan weighted bipartite graph G = (X, Y, E) dengan bobot garis matriks W

- 1. Komputasi D_x dan D_y dan bentuk scaled weight matrix $(W) = D_x^{-1/2} W D_y^{-1/2}$
- 2. Hitung singular vektor terluas kiri dan kanan kedua dari vektor \hat{W} , \hat{x} , dan \hat{y}
- 3. Temukan titik potong c_x dan c_y untuk $x = D_X^{-1/2} \hat{x}$ dan $y = D_Y^{-1/2} \hat{y}$, secara berulang.
- 4. Bentuk partisi $A=\{i|x_i\geq c_x\}$ dan $A^c=\{i|x_i< c_x\}$ untuk verteks set X, dan $B=\{j|y_j\geq c_y\}$ dan $B^c=\{j|y_j< c_y\}$ untuk verteks set Y.
- 5. Lakukan partisi secara rekursif untuk sub-graphs G(A, B) dan $G(A^c, B^c)$

3.5.6 Melakukan pelabelan setiap dokumen

Selanjutnya adalah memberikan label kepada setiap dokumen yang ada sesuai pembagian klasternya. Misalnya, terdapat 4 dokumen yaitu D_1 , D_2 , D_3 , dan D_4 dan ada 2 klaster sesuai jumlah K. Nantinya, dokumen tersebut dimasukkan ke dalam klaster sesuai dengan hasil partisi \hat{W} sesuai dengan banyaknya klaster yang dibentuk.

3.5.7 Menghitung *Node Rank* Rank(T) untuk Setiap Tag

Cara menghitung Rank(T) untuk setiap tag T_i di dalam klaster k dengan menggunakan persamaan (2.6), persamaan (2.7), dan persamaan (2.8).

Untuk persamaan (2.6) adalah menghitung N-Precision np_i . Untuk mencari np_i , diharuskan menghitung total seluruh bobot edges dari node i di dalam klaster yang sama, lalu hasilnya dibagi dengan total dari seluruh bobot pada edges di klaster tersebut. Semakin besar nilai np_i -nya, semakin penting keberadaan tag di dalam klaster tersebut.

Untuk persamaan (2.7) adalah menghitung *N-recall*. $|E_i|$ didapat dari

banyaknya garis yang terhubung ke Tag i T_i baik itu di dalam klaster maupun di luar klaster. Lalu, hasilnya dibagi dengan banyaknya garis yang terhubung dengan T_i yang di luar klaster.

Setelah berhasil menghitung np_i dan nr_i , $Rank_i$ dapat dihitung dengan $exp(\frac{-1}{r(i)^2})$ untuk $r(i)=np_i*log(nr_i)$ dengan syarat r(i) tidak boleh sama dengan 0. Jika r(i)=0, $Rank_i$ hasilnya adalah 0 berdasarkan persamaan (2.8).

3.5.8 Membuat Two Way Poisson Mixture Model

Untuk membuat salah satu komponen dari *Two Way Poisson Mixture Model*, diperlukan persamaan (2.11). Salah satu komponen dari persaman tersebut adalah ϕ_m yang didapat dari persamaan (2.15).

Untuk II(F(m)=k) adalah suatu *indicator function*. Jika komponen m milik klaster k, berarti bernilai 1. Dalam kondisi sebaliknya, bernilai 0.

Untuk mengisi t pada persamaan (2.14), inisialisasi t = 0 (Li & Zha (2004)). Kemudian, saat mencari persamaan (2.14), terdapat komponen $p_{i,m}$ yang perlu dicari terlebih dahulu dengan menggunakan persamaan (2.11).

Pada $p_{i,m}$ terdapat komponen $\phi_m^{(t)}$. Kemudian, d(i,j) didapat dari berapa banyaknya kata j di dalam dokumen i. Hal ini ada hubungannya dengan matriks B dari persamaan (2.9). Mencari θ dapat dicari dengan cara $\theta(d_j|\lambda_{j,m})=e^{-\lambda_{j,m}}\lambda_{j,m}^{d_j}/d_j!$. Untuk p, ia adalah dimension. Selain itu, IIC(i) untuk mengecek apakah kata i ada di klaster tersebut.

Selain itu, di persamaan (2.11) terdapat komponen $\tilde{\lambda}_{m,l}$ yang bisa ditemukan di persamaan (2.15). Pada variabel |d(i,j)| dapat dicari dengan menentukan apakah j ada di label l.

3.5.9 Rekomendasi Tag Untuk Dokumen Baru

Lakukan melalui persamaan (2.16) lalu untuk mencari $\frac{P(D=d_t|C=k)P(C=k)}{P(D=d_t)}$ bisa ditemukan dengan persamaan (2.11). Lalu, masukan dokumen yang baru ke dalam suatu klaster yang memiliki probabilitas terbesar.

3.5.10 Rekomendasi Tag Berdasarkan Ranks Tag

Setelah melakukan perhitungan P(C=k|D=Y), langkah berikutnya adalah merekomendasikan tag-tag berdasarkan klaster dari dokumen tersebut. Cara melakukannya adalah dengan menggunakan persamaan (2.17) pada setiap tag yang ada di klaster tersebut. Kemudian, lakukan pengurutan $R(T_i, d_t)$ dari yang terbesar ke yang terkecil.

3.6 Skenario Pengujian

Berikut adalah skenario pengujian untuk *Automatic Tag Recommendation* dengan Algoritma *Bipartite Graph Partition* dan *Two Way Poisson Mixture Model*.

- 1. Sumber data yang didapat dari hasil *crawling* dibagi menjadi dua bagian yaitu untuk data latih dan data uji.
- 2. Setelah seluruh proses algoritmanya berjalan, data uji mulai dimasukkan.
- 3. Program akan memberikan beberapa prediksi *tag* pada data uji.
- 4. Kemudian, menghitung banyaknya tag yang cocok dengan data uji.

DAFTAR PUSTAKA

- Brin, S. & Page, L. (1998). The anatomy of a large-scale hypertextual web search engine.
- Christ, A. (2022). Top 10 search engines in the world (2022 update).
- Farooq, U., Song, Y., Caroll, J. M., & Giles, C. L. (2007). Social bookmarking for scholarly digital libraries.
- Golub, G. H. & Loan, C. F. V. (1996). *Matrix Computations Third Edition*. Matrix Computations. The John Hopkins University Press.
- Khatulistiwa, L. (2022). Perancangan arsitektur search engine dengan mengintegrasikan web crawler, algoritma page ranking, dan document ranking.
- Li, J. & Zha, H. (2004). Two-way poisson mixture models for simultaneous document classification and word clustering.
- Parra, E., Escobar-Avila, J., & Haiduc, S. (2018). Automatic tag recommendation for software development video tutorials.
- Pratama, Z. (2022). Perancangan modul pengindeks pada search engine berupa induced generalized suffix tree untuk keperluan perangkingan dokumen.
- Reynolds, D. (2009). Gaussian mixture model.
- Rzeszotarski, M. (1999). The aapm/rsna physics tutorial for residents1. *RadioGraphics*, 19:765–782.
- Seymour, T., Frantsvog, D., & Kumar, S. (2011). History of search engines. International Journal of Management & Information Systems (IJMIS), 15(4):47–58.

- Shi, M., Liu, J., Tang, M., Xie, F., & Zhang, T. (2016). A probabilistic topic model for mashup tag recommendation.
- Song, Y., Zhuang, L., & Giles, L. (2011). Real-time automatic tag recommendation.
- Song, Y., Zhuang, Z., Li, H., Zhao, Q., Li, J., Lee, W.-C., & Giles, L. (2008). Real-time automatic tag recommendation.
- Sood, S. (2007). Tagassist: Automatic tag suggestion for blog posts.
- Won, M., Ferraro, A., Bogdanov, D., & Serra, X. (2020). Evaluation of cnn-based automatic music tagging models.
- Zha, H., He, X., Ding, C., Simon, H., & Gu, M. (2001). Bipartite graph partitioning and data clustering.