# 医用物理学

笔记

F1

2023年9月25日

# 目录

第一章	流体力学与血液流变学简介	1
1.1	流体运动的描述	1
	1.1.1 描述流体运动的方法	1
	1.1.2 速度场与定常流动	1
	1.1.3 流线与流管	2
1.2	理想流体与连续性方程	2
	1.2.1 理想流体	2
	1.2.2 连续性方程	2
1.3	伯努利方程	2
	1.3.1 理想流体的伯努利方程	2
	1.3.2 伯努利方程的应用	3
1.4	黏滞流体的运动	3
	1.4.1 黏滯流体的伯努利方程	3
1.5	物体在流体中的运动	4
	1.5.1 物体在理想流体中的运动	4
	1.5.2 物体在黏滞流体中的运动与斯托克斯定律	4
第二章	震动与波、声波、超声波	6
2.1	简谐运动	6
		$\mathbf{\mathcal{I}}$

目录		I	Ι
	2.1.1 弹簧振子	(	3
	2.1.2 描述简谐运动的物理量	(	6
	2.1.3 简谐运动的速度和加速度		7
	2.1.4 简谐运动的旋转矢量表示法		7
	2.1.5 简谐运动的能量		7
2.2	简谐运动的合成	8	3
	2.2.1 两个同方向同频率的简谐运动合成	8	3
	2.2.2 两个同方向不同频率的简谐运动合成		8
	2.2.3 相互垂直的简谐运动的合成	8	3
2.3	阻尼振动、受迫振动和共振	8	3
	2.3.1 阻尼振动		8
	2.3.2 受迫振动和共振	(	9
2.4	机械波	(	9
	2.4.1 机械波产生的条件	(	9
	2.4.2 波动的描述	10	Э

# 第一章 流体力学与血液流变学简介

流体:没有固定形状,具有流动特征的物质.

# 1.1 流体运动的描述

# 1.1.1 描述流体运动的方法

- 拉格朗日法: 跟踪流体中的一点, 描述其运动
- 欧拉法

# 1.1.2 速度场与定常流动

- 速度场:流体中每一点的速度,v = (x, y, z, t)
- 定常流动: 速度场不随时间变化, v = (x, y, z)

## 1.1.3 流线与流管

• 流线: 流体运动方向的切线

• 流管: 流线的集合(流线不会相交)

# 1.2 理想流体与连续性方程

#### 1.2.1 理想流体

理想流体:无黏滞性,不可压缩。

#### 1.2.2 连续性方程

理想流体作定常流动时,流管形状不变,且流管内流体不可压缩,故在任意时间间隔  $\Delta t$  内流经  $S_1$  与  $S_2$  的流体体积相等,即

$$S_1v_1\Delta t = S_2v_2\Delta t$$
  
$$S_1v_1 = S_2v_2 = Constant$$

# 1.3 伯努利方程

# 1.3.1 理想流体的伯努利方程

$$\frac{1}{2}\rho v^2 + \rho g h + p = Constant$$

## 1.3.2 伯努利方程的应用

#### 水平管中压强与流速的关系

对于水平管, 伯努利方程简化为

$$\frac{1}{2}\rho v^2 + p = Constant$$

因此, 压强与流速成反比。文丘里流量计: 对于水中1和2两截面处, 有

$$\frac{1}{2}\rho v_1^2 + p_1 = \frac{1}{2}\rho v_2^2 + p_2$$
$$v_1 S_1 = v_2 S_2$$

联立上式得截面 1 处的流速为

$$v_1 = S_2 \sqrt{\frac{2(p_1 - p_2)}{\rho(S_1^2 - S_2^2)}}$$

又因为  $p_1 - p_2 = \rho g h$ , 故管中流量为

$$Q = v_1 S_1 = S_1 S_2 \sqrt{\frac{2\rho gh}{S_1^2 - S_2^2}}$$

# 1.4 黏滞流体的运动

# 1.4.1 黏滞流体的伯努利方程

流体克服黏滞力做功,机械能不断损失并转化为热能,故伯努利方程变为

$$\frac{1}{2}\rho v^2 + \rho gh + p = Constant - \frac{1}{2}\rho v_{\text{B}}^2$$

若流体在水平均匀管道中作定常流动

$$\therefore h_1 = h_2, v_1 = v_2$$
$$\therefore p_1 = p_2 + \Delta E, p_1 > p_2$$

若流体在开放的等粗管道中作定常流动

$$\therefore p_1 = p_2 = p_0, v_1 = v_2$$
$$\therefore \rho g h_1 - \rho g h_2 = \Delta E$$

# 1.5 物体在流体中的运动

#### 1.5.1 物体在理想流体中的运动

设  $h_1 = h_2$ , 由伯努利方程得

$$\frac{1}{2}\rho v_1^2 + p_1 = \frac{1}{2}\rho v_2^2 + p_2$$

升力: 物体获得相对流速方向垂直(横向)且向流速增大一侧的动力。

#### 1.5.2 物体在黏滞流体中的运动与斯托克斯定律

图示小球所受力

$$G = \frac{4}{3}\pi r^3 \rho_1 g, f = \frac{4}{3}\pi r^3 \rho_2 g$$

固体在黏滞流体中作匀速运动还会受到黏滞阻力, 若物体运动速度很小, 则

$$f = 6\pi r \eta v$$

沉降速度(终极速度):

$$v_s = \frac{2(\rho_1 - \rho_2)}{9\eta} gr^2 \tag{1.1}$$

用此公式可求得

- 液体黏滞系数
- 球体半径

# 本章小结

- 连续性方程: 流量 Q = Sv, 连续性方程 Sv = Constant
- 理想流体的伯努利方程: ½ρv² + ρgh + p = Constant
  适用条件: 理想流体,定常流动,同一流管
  伯努利方程应用说明:
  - 正确地选取截面,包含所求量
  - 方程正确简化: 对于**等粗管道**, $p_1 + \rho g h_1 = p_2 + \rho g h_2$ ; 对于**水平 管道**, $p_1 + \frac{1}{2}\rho v_1^2 = p_2 + \frac{1}{2}\rho v_2^2$
  - 找出隐条件: 大管小孔, 大处 v 不计; 与空气接触,  $p=p_0$
- 牛顿黏滞定律:  $F = -\eta \Delta S \frac{dv}{dx}$ , 其中  $\eta$  为黏滞系数,单位为  $Pa \cdot s$  说明:
  - 1. 黏度取决于流体性质
  - 2. 液体的黏度大于气体
  - 3. 与温度的关系: 对液体  $t \uparrow \eta \downarrow$ , 对气体  $t \uparrow \eta \uparrow$
- 层流与湍流:

雷诺数:  $R_e = \frac{\rho vr}{\eta}$ ,  $R_e > 1500$  作湍流,  $R_e < 1000$  作层流,  $1000 < R_e < 1500$  不稳定, 会互相转变

- 泊肃叶定律:  $Q = \frac{\pi r^4 \Delta p}{8nl}$ , 其中  $\Delta p$  为压差, l 为管长
- 黏滯流体的伯努利方程:  $p_1 + \frac{1}{2}\rho v_1^2 + \rho g h_1 = p_2 + \frac{1}{2}\rho v_2^2 + \rho g h_2 + \Delta E$
- 斯托克斯定律:  $f = 6\pi \eta v r$ 可推导出沉降速度:  $v_s = \frac{2(\rho_1 - \rho_2)}{9n} g r^2$

# 第二章 震动与波、声波、超声波

研究对象: 物体的周期性运动及其运动规律。

振动:周期性运动;波动:振动的传播。

# 2.1 简谐运动

## 2.1.1 弹簧振子

机械振动的原因:物体所受回复力和物体所具有的惯性。回复力:始终指向平衡位置

# 2.1.2 描述简谐运动的物理量

• 振幅: A: 振动的幅度

• 角频率:  $\omega = 2\pi f$ :  $2\pi$  秒内往复振动的次数

• 相位:  $\varphi = \omega t + \varphi_0$ :

• 初相:  $\varphi_0$ : t=0 时刻的相位

#### 第二章 震动与波、声波、超声波

• 周期:  $T = \frac{1}{\nu} = \frac{2\pi}{\omega}$ : 振动一次所用时间

• 频率:  $\nu = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi}$ : 单位时间内振动的次数

## 2.1.3 简谐运动的速度和加速度

简谐运动表达式

$$x = A\cos(\omega t + \varphi)$$

7

简谐运动的速度

$$v = \frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t} = -A\omega\sin(\omega t + \varphi)$$

简谐运动的加速度

$$a = \frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}t} = -A\omega^2 \cos(\omega t + \varphi)$$

而  $v_m = \omega A$ ,  $v_m$  称为速度幅故简谐运动的加速度可表示为

$$a = -\omega^2 x$$

对于弹簧系统,由牛顿第二定律

$$F = ma = -m\omega^2 x$$

又胡克定律

$$F = -kx$$

# 2.1.4 简谐运动的旋转矢量表示法

# 2.1.5 简谐运动的能量

• 振子势能:  $E_p = \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}kA^2\cos^2(\omega t + \varphi)$ 

• 振子动能:  $E_k = \frac{1}{2}mv^2 =$ 

# 2.2 简谐运动的合成

# 2.2.1 两个同方向同频率的简谐运动合成

一个质点参与两个在同一直线上频率相同的简谐运动,其合运动仍为简谐运动,其振幅为两个简谐运动振幅的矢量和。

#### 2.2.2 两个同方向不同频率的简谐运动合成

#### 2.2.3 相互垂直的简谐运动的合成

同频率相互垂直的简谐运动的合成

振动轨迹是椭圆。

# 2.3 阻尼振动、受迫振动和共振

# 2.3.1 阻尼振动

定义:振动系统受到的阻力与速度成正比,且方向相反。

• 欠阻尼:  $\beta < \omega_0, x = Ae^{-\beta t}\cos\left(\sqrt{\omega_0^2 - \beta^2}t + \varphi\right)$ 

• 过阻尼:  $\beta > \omega_0, x = Ae^{-\beta t} \cosh\left(\sqrt{\beta^2 - \omega_0^2}t + \varphi\right)$ 

• 临界阻尼:  $\beta = \omega_0, x = Ae^{-\beta t}(\varphi_1 + \varphi_2 t)$ 

## 2.3.2 受迫振动和共振

受迫振动:系统在周期性的外力作用下的振动。

共振: 外力频率等于系统固有频率时, 振幅达到最大的现象。

# 2.4 机械波

#### 波动的种类:

• 机械波: 机械振动在弹性介质中的传播过程

• 电磁波: 交变电磁场在空间中的传播过程

• 物质波: 微观粒子的运动, 具有波粒二象性

波的共同特征:具有一定的传播速度,且伴有能量的传播,能产生反射、折射、干涉、衍射等现象。

# 2.4.1 机械波产生的条件

- 波源
- 弹性介质
- 有周期性的振动

#### 2.4.2 波动的描述

• 波线: 从波源沿各传播方向作垂线, 所有垂线的轨迹

• 波前:波源振动后,波传播到的最前面的一层波面

• 波面: 所有振动相位相同的点连成的面

#### 描波动的物理量:

• 波长 λ: 波在介质中传播一个周期所经过的距离

• 波速 v: 波在介质中传播的速度

• 频率 ν: 波源振动的频率

• 周期 T: 波源振动一个周期所用的时间