

În cadrul acestui task, ne propunem să analizăm și să comparăm performanțele mai multor metode de rezolvare a sistemelor de ecuații liniare, utilizate în optimizarea numerică. Sunt evaluate atât metode directe, cât și metode iterative, prin prisma criteriilor de convergență, precizie, complexitate computațională și scalabilitate.

## Algoritmii analizați

### 1. Eliminarea Gauss

Este o metodă directă ce transformă sistemul  $Ax=b$  într-un sistem triunghiular superior, urmat de substituție inversă. Este precisă, dar poate deveni ineficientă pentru sisteme mari sau matrici sparse.

### 2. Jacobi

Metodă iterativă potrivită pentru matrici diagonal dominante. Fiecare componentă a soluției este calculată independent, bazându-se doar pe valorile anterioare. Prezintă o convergență mai lentă decât Gauss-Seidel, dar este ușor de paralelizat.

### 3. Gauss-Seidel

O îmbunătățire a metodei Jacobi, care folosește imediat valorile actualizate. Are o convergență mai rapidă și este recomandată pentru probleme sparse, însă este sensibilă la ordinea ecuațiilor.

### 4. Least-Squares (LS)

Se aplică sistemelor supradeterminate și oferă o soluție care minimizează eroarea pătratică  $\|Ax-b\|^2$ . Este utilă în regresii liniare sau în contexte cu date experimentale zgomotoase.

### 5. Algoritmul Kaczmarz

Metodă iterativă bazată pe proiecții succesive pe hiperplane, foarte eficientă în sisteme mari și sparse. Poate convergen rapid în practică, mai ales în implementări stocastice.

### 6. Descompunerea LU

Metodă directă ce implică factorizarea matricii  $A$  în produsul a două matrici triunghiulare  $L$  și  $U$ . Este eficientă pentru rezolvări multiple cu aceleași coeficienți  $A$ , dar vectori  $b$  diferiți.

## Criterii de comparație

Metodă	Tip	Precizie	Convergență	Cost Computațional	Scalabilitate	Stabilitate
Eliminare Gauss	Directă	Exactă	-	Ridicat ( $O(n^3)$ )	Redusă	Bună

Jacobi	Iterativă	Aproximativă	Lentă	Redus (pe iter.)	Bună	Depinde de A
Gauss-Seidel	Iterativă	Aproximativă	Mai rapidă	Redus (pe iter.)	Bună	Mai sensibilă
Least-Squares	Directă	Minime pătrate	-	Mediu	Bună	Stabilă
Kaczmarz	Iterativă	Aproximativă	Rapidă	Foarte redus	Excelentă	Bună
Descompunere LU	Directă	Exactă	-	Ridicat ( $O(n^3)$ )	Redusă	Stabilă dacă A bine condiționată

## Concluzii

- Pentru **sisteme mici și dense**, metodele directe (Gauss, LU) oferă soluții rapide și precise.
- Pentru **sisteme mari și sparse**, metodele iterative (Jacobi, Gauss-Seidel, Kaczmarz) sunt preferabile datorită eficienței computaționale.
- **Algoritmul Kaczmarz** se remarcă prin simplitate și performanță în practică.
- **Metoda Least-Squares** este indispensabilă în cazurile în care sistemul nu are soluție exactă, fiind esențială în modelarea datelor.