14 DER BEGRIFF DES ALGORITHMUS

14.1 LÖSEN EINER SORTE QUADRATISCHER GLEICHUNGEN

14.2 ZUM INFORMELLEN ALGORITHMUSBEGRIFF

Die Eigenschaften, die man allgemein beim klassischen Algorithmusbegriff fordert, noch mal kurz durchgehen; sollten erst mal alle plausibel sein.

- endliche Beschreibung
- elementare Anweisungen
- Determinismus
- zu endlichen Eingabe wird endliche Ausgabe berechnet
- endliche viele Schritte
- funktioniert für beliebig große Eingaben
- Nachvollziehbarkeit/Verständlichkeit für jeden (mit der Materie vertrauten)

14.3 INFORMELLE EINFÜHRUNG DES HOARE-KALKÜLS

Die Studenten müssen sich erst mal dran gewöhnen, dass es sinnvoll ist, sich irgendwelche Zusicherungen zu überlegen, die an gewissen Stellen im Algorithmus gelten (sollen).

Als Beispiel für die if-then-else Regel fülle man nach und nach aus:

```
 \left\{ \begin{array}{l} x = a \wedge y = b \end{array} \right\}  if x > y then  \left\{ \begin{array}{l} \ldots \end{array} \right\}   z \leftarrow x   \left\{ \begin{array}{l} \ldots \end{array} \right\}  else  \left\{ \begin{array}{l} \ldots \end{array} \right\}   z \leftarrow y   \left\{ \begin{array}{l} \ldots \end{array} \right\}  fi  \left\{ \begin{array}{l} z = \min(a, b) \end{array} \right\}
```

```
{ x = a \land y = b }

if x > y then

{ x = a \land y = b \land x > y }

{ y = \min(a, b) }

z \leftarrow y { z = \min(a, b) }

else

{ x = a \land y = b \land \neg(x > y) }

{ x = \min(a, b) }

z \leftarrow x { z = \min(a, b) }
```

14.4 EIN ALGORITHMUS ZUR MULTIPLIKATION NICHTNEGATIVER GANZER ZAHLEN

Annäherung an Schleifeninvarianten

dafür finde ich Tabellen wie etwa der folgenden Form extrem hilfreich

	P_i	X_i	Y_i
<i>i</i> = 0	0	6	9
i = 1	0	3	18
i = 2	18	1	36
i = 3	54	0	72

Verifikation einer while-Schleife

Grundbereich sei $\mathbb Z$

$$\left\{ \begin{array}{l} x = a \wedge y = b \end{array} \right\}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \dots \end{array} \right\}$$
while $y \neq 0$
do
$$\left\{ \begin{array}{l} \dots \end{array} \right\}$$

$$y \leftarrow y - 1$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \dots \end{array} \right\}$$

$$x \leftarrow x + 1$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \dots \end{array} \right\}$$
od
$$\left\{ \begin{array}{l} \dots \end{array} \right\}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x = a + b \end{array} \right\}$$

Herumspielen und -phantasieren («jeden Ball aus Eimer y nehmen und in Eimer x stecken») führt (hoffentlich) zu

$$x + y = a + b$$

als Schleifeninvariante ${\it I}$

Setzt man *I* in unser Schema ein und wenden im Schleifenrumpf HT-A an, so ergibt sich:

{
$$x = a \land y = b$$
 }
{ $x + y = a + b$ }
while $y \neq 0$
do
{ $x + y = a + b \land y \neq 0$ }
{ $x + 1 + y - 1 = a + b$ }
 $y \leftarrow y - 1$
{ $x + 1 + y = a + b$ }
 $x \leftarrow x + 1$
{ $x + y = a + b$ }
od
{ $x + y = a + b \land \neg(y \neq 0)$ }
{ $x = a + b$ }

An allen drei Stellen, an denen zwei Zusicherungen direkt untereinander stehen, sieht man, dass jeweils die zweite aus der ersten folgt wie es von Regel HT-E verlangt wird.

Es ist auch lehrreich, sich anzusehen, was passiert, wenn zu Beginn *b*, also *y*, negativ ist! Wie man sieht, ist *ncht* garantiert, dass das Programm jemals hält.