6. En cada caso decidir si la matriz es invertible y si lo es, calcular su inversa usando la matriz de cofactores.

$$A = \begin{bmatrix} -2 & 3 & 2 \\ 6 & 0 & 3 \\ 4 & 1 & -1 \end{bmatrix}, \qquad B = \begin{bmatrix} \cos(t) & 0 & \sin(t) \\ 0 & 1 & 0 \\ \sin(t) & 0 & \cos(t) \end{bmatrix}.$$

Primero, tenemos que suber que 
$$A^{-1} = \underline{I}$$
. Adj  $(A^{\pm})$ , donde  $Adj(A^{\pm}) = cof(A)^{\pm}$ 

Ayuda para cofeccores

Comenzamos con A;

$$det(A) = det \begin{bmatrix} -2 & 3 & 2 \\ 6 & 0 & 3 \\ 4 & 1 & -1 \end{bmatrix} = 0 + 36 + 12 - 0 - (-18) - (-6) = 72$$
, entonces A es invertible.

Ahora calcula los cofactores de A , luego forma la matriz de cofactores:

$$C_{14} = -3$$
  $C_{21} = 5$   $C_{31} = 9$ , luego la matriz de cofactores es  $C_{12} = 18$   $C_{22} = -6$   $C_{32} = 18$   $C_{23} = -18$   $C_{33} = -18$   $C_{33} = -18$   $C_{34} = -18$   $C_{35} =$ 

Findmente, 
$$A^{-1} = \frac{1}{72} \cdot \begin{bmatrix} -3 & 5 & 9 \\ 18 & -6 & 18 \\ 6 & 14 & -18 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{24} & \frac{5}{72} & \frac{1}{8} \\ \frac{1}{4} & -\frac{1}{12} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{12} & \frac{3}{36} & -\frac{1}{4} \end{bmatrix}$$

Segumes con B:

det 
$$B = det$$
  $cos(t) = cos(t) = cos^2(t) - sen^2(t)$   $cos(t) = cos(2t)$ , entonces  $B$  es invertible.

Sen(t)  $O$   $cos(t)$ 

Ahora calcula los cofactores de B y luego forma la maeria de cofactores:

$$C_{11} = \cos(t) \quad C_{21} = 0 \qquad C_{3,i} = -\operatorname{Sen}(t), \text{ luego la matriz de cofactores es } \operatorname{cof}(B) = \begin{bmatrix} \cos(t) & 0 & -\operatorname{Sen}(t) \\ 0 & \cos(2t) & 0 \\ -\operatorname{Sen}(t) & C_{23} = 0 & \cos(2t) & 0 \end{bmatrix} = \operatorname{cof}(A)^{t}$$

$$C_{12} = 0 \quad C_{22} = \operatorname{cos}(2t) \quad C_{32} = 0$$

$$C_{13} = -\operatorname{Sen}(t) \quad C_{23} = 0 \quad C_{35} = \operatorname{cos}(t) \quad \otimes \operatorname{cos}^{2}(t) - \operatorname{Sen}^{2}(t)$$

Findmente, 
$$A^{-1} = \frac{1}{\cos(2t)}$$
.  $\cos(t) = \cos(t) = \frac{\cos(t)}{\cos(2t)} = \frac{\cos(t)$