BoltJoint

Xie Yu

1 介绍

BoltJoint类参考VDI 2230规范编写的6种连接类型的工程计算方法。

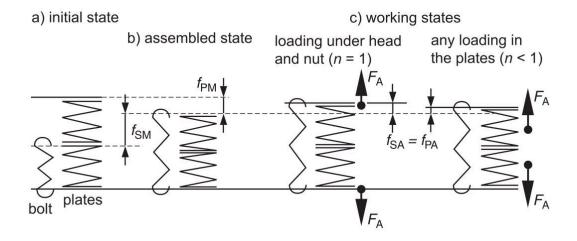
2 原理

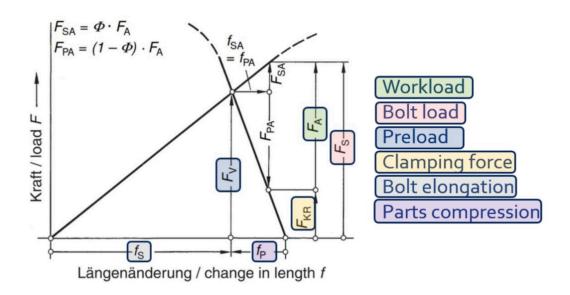
2.1 螺栓和夹持件刚度

螺栓和夹持件可以比作两根弹簧:

- a) 初始状态下, 螺栓未拧紧, 螺栓和夹持件处于松弛状态;
- b) 预紧状态,螺栓拧紧,此时螺栓所受的拉力与夹持件所受的压力相等,均为 F_V
- c) 工作状态,受到总的拉力为 F_A ,螺栓和夹持件的变形相同 $f_{SA}=f_{PA}$,但两者所受的力不同,这跟螺栓和夹持件的柔度相关。

因此要做螺栓的受力分析和计算,本质即考虑如何用工程算法求出螺栓和夹持件的刚度之比。





VDI 2230给出了螺栓受力的公式,为两种受力状态的叠加(受拉和受弯),从这里可以看出VDI 2230工程计算并没有考虑受剪影响,因此对于一些抗剪力节点构造,比如钢结构,也需参考对应的规范进行计算。

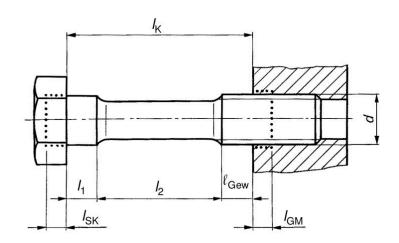
校件 受き 関連分配
$$F_{\mathrm{SA}} = \frac{n \cdot \delta_{\mathrm{P}} \cdot (\beta_{\mathrm{P}} + \beta_{\mathrm{S}}) - m_{\mathrm{M}} \cdot \beta_{\mathrm{P}} \cdot \gamma_{\mathrm{P}}}{(\delta_{\mathrm{P}} + \delta_{\mathrm{S}}) \cdot (\beta_{\mathrm{P}} + \beta_{\mathrm{S}}) - \gamma_{\mathrm{P}}^{2}} F_{\mathrm{A}} + \frac{n_{\mathrm{M}} \cdot \delta_{\mathrm{P}} \cdot (\beta_{\mathrm{P}} + \beta_{\mathrm{S}}) - m \cdot \beta_{\mathrm{P}} \cdot \gamma_{\mathrm{P}}}{(\delta_{\mathrm{P}} + \delta_{\mathrm{S}}) \cdot (\beta_{\mathrm{P}} + \beta_{\mathrm{S}}) - \gamma_{\mathrm{P}}^{2}} \cdot M_{\mathrm{B}}$$

螺栓柔度:

$$\delta_s = \delta_{SK} + \delta_1 + \delta_2 + \dots \delta_{Gew} + \delta_{GM} \tag{1}$$

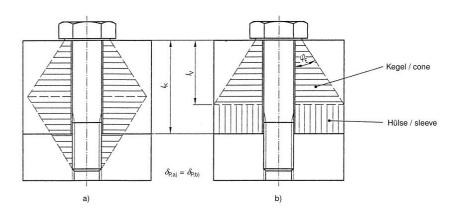
对照下图,可以看出:

 δ_{SK} 为螺栓头柔度, δ_i 为螺杆无螺纹处各段柔度, δ_{Gew} 为未旋合段螺纹柔度, δ_{GM} 旋合段螺纹柔度。值得注意的是螺栓头和旋合处螺纹的柔度只取了一部分长度,这是因为螺纹咬合时只有前几个牙受力,需要对柔度进行折减。



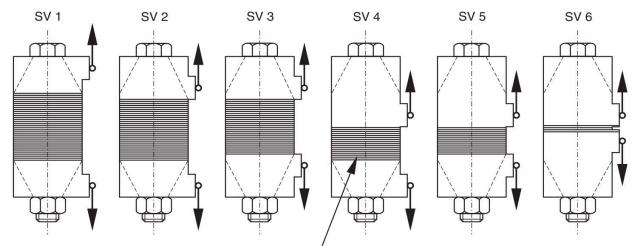
夹持件柔度:

对于夹持件的柔度,我们需要引入应力锥的概念,可以看到应力呈现一个锥形向下分布,因此我们只需要求锥体的刚度即可,VDI做了大量的试验,并拟合了巨量的公式,对不同情况下的锥体柔度进行拟合和计算,此处不再赘述,可以查看对应的规范。

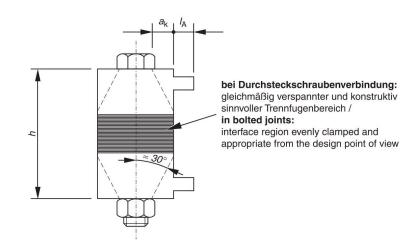


2.2 载荷引入系数

为了考虑偏心弯曲情况下,螺栓节点会发生变形,会影响载荷分配,VDI 2230 引入了载荷引入系数n来考虑加载点位置的影响,总共考虑了如下6种节点的影响。



gleichmäßig verspannter und konstruktiv sinnvoller Trennfugenbereich / interfaces evenly clamped and appropriate from the design point of view



使用时首先选择对应的节点,计算 l_A 和ak值,带入下表进行插值求解。VDI 2230附录C介绍了载荷系数的工程求解方法,但具体过程非常繁琐,应用起来不是很方便。

I _A /h	0,00				0	,10			0,20			≥ 0,30				
a _k /h	0,00	0,10	0,30	≥ 0,50	0,00	0,10	0,30	≥ 0,50	0,00	0,10	0,30	≥ 0,50	0,00	0,10	0,30	≥ 0,50
SV 1	0,70	0,55	0,30	0,13	0,52	0,41	0,22	0,10	0,34	0,28	0,16	0,07	0,16	0,14	0,12	0,04
SV 2	0,57	0,46	0,30	0,13	0,44	0,36	0,21	0,10	0,30	0,25	0,16	0,07	0,16	0,14	0,12	0,04
SV 3	0,44	0,37	0,26	0,12	0,35	0,30	0,20	0,09	0,26	0,23	0,15	0,07	0,16	0,14	0,12	0,04
SV 4	0,42	0,34	0,25	0,12	0,33	0,27	0,16	0,08	0,23	0,19	0,12	0,06	0,14	0,13	0,10	0,03
SV 5	0,30	0,25	0,22	0,10	0,24	0,21	0,15	0,07	0,19	0,17	0,12	0,06	0,14	0,13	0,10	0,03
SV 6	0,15	0,14	0,14	0,07	0,13	0,12	0,10	0,06	0,11	0,11	0,09	0,06	0,10	0,10	0,08	0,03

2.3 安全系数

得到各部件的柔度和载荷引入系数,就可以计算螺栓和夹持件的应力。

首先计算载荷系数:

$$\Phi_n = n \frac{\delta_p + \delta_{pzu}}{\delta_s + \delta_p} \tag{2}$$

式中, δ_p 为夹持件的柔度, δ_{pzu} 为回弹补偿的柔度

螺栓受到的力为:

$$F_s = F_V + \Phi F_A \tag{3}$$

式中, F_V 为预紧力, F_A 为工作状态下受到的轴向拉力。

螺栓受到的拉力为:

$$\sigma_z = F_s / A_s \tag{4}$$

螺栓受到的等效应力为:

$$\sigma_{red,B} = \sqrt{\sigma_z + 3(k_\tau \tau)^2} \tag{5}$$

式中, k_{τ} 为剪力的折减系数, τ 为螺栓受到的剪力。

极限的安全系数为:

$$SF = \frac{R_p}{\sigma_{red,B}} \tag{6}$$

3 类结构

Object Structure



输入 input:

• dha: 去除倒角后的螺栓孔直径

dh:螺栓孔直径lk:夹持长度

• 11: 螺栓光杆长度

• 1: 螺栓总长

参数 params:

• v:螺栓利用系数

• alphaA: 离散系数

• WasherType: 垫片类型

• Washer:是否含有垫片

• Type: 预紧工况(最大预紧,最小预紧)

• ThreadType: 螺纹类型

• Strength: 螺栓强度, 默认10.9

Order: 网格阶数NutType: 螺母种类Nut: 是否含有螺母

• Name: 名称

MuK: 螺栓头处的摩擦系数MuG: 螺纹处的摩擦系数

BoltType: 螺栓类型Material: 材料

输出 output:

• di: 螺杆直径

• P: 螺距

• d1: 螺纹外径

• d2: 螺纹中径

• d3: 螺纹小径

• H:螺纹几何参数

• ds: 螺纹受力面积对应直径

• dw:螺栓头外径

• da:螺栓头内径

• Dkm:有效受力面积对应直径

• As: 螺纹有效受力面积

• SigmaM: 预紧力下螺栓受拉应力

FMmax:最大预紧力FMmin:最小预紧力MG:螺纹处的扭矩

• MK: 螺栓头处的扭矩

MA:螺栓的拧紧力矩Fhmax:最大允许拉力

• Fh: 拉力

• Surface: 螺栓截面

• lk:夹持长度

• Assembly: 螺栓网格装配

4 案例

4.1 BoltJoint with axial force (VDI2230 example1 Flag=1)

- inputStruct1.d=12;
 inputStruct1.l=60;
- 3 inputStruct1.lk=42;
- 4 inputStruct1.dh=13.5;
- paramsStruct1.ThreadType=1;

```
6
    paramsStruct1.alphaA=1.8;
    paramsStruct1.MuG=0.1;
    paramsStruct1.MuK=0.1;
9
   paramsStruct1.Nut=0;
10
    paramsStruct1.NutWasher=0;
    paramsStruct1.Washer=0;
11
    M12Bolt= bolt.Bolt(paramsStruct1, inputStruct1);
13
    M12Bolt= M12Bolt.solve();
    Plot2D(M12Bolt);
15
    Plot3D(M12Bolt);
    disp(M12Bolt.output.deltas)
16
17
    inputStruct2.Bolt=M12Bolt;
18
    inputStruct2.DA=40;
    inputStruct2.DA1=40;
21
    inputStruct2.FAmax=24900;
    % inputStruct2.DA=40;
23
    % inputStruct2.DA1=40;
    inputStruct2.Clamping=[42,1];
    inputStruct2.1A=4.2;
    paramsStruct2.JointType='SV4';
    BoltJoint=bolt.BoltJoint(paramsStruct2, inputStruct2);
    BoltJoint= BoltJoint.solve();
28
   disp(BoltJoint.output.deltap)
30 PlotCapacity(BoltJoint)
```

4.1.1 螺栓柔度对比

我们拿kisssoft与Baffalo bolt计算的螺栓柔度进行对比,

不包含垫片和螺母:

首先不考虑螺母和垫片,选择M12螺栓,长度为60mm,夹持长度为42mm,螺栓孔直径为13.5mm。Kisssoft设置如下所示:

螺栓数据				
螺栓类型		内六角圆柱头螺栓 DIN EN ISO 4762:2004	×	
名义直径	d		12.0000	mm
螺栓长度	1		60.0000	mm
强度等级		10.9	~	
螺母/盲孔	数据			
连接类型		盲孔(旋合连接)	~	
沉孔深度	ts		0.0000	mm
材料类型		调质钢	~	
材料		C45 (1), 非合金,调质, VDI 2230 (2015)	~	
表面粗糙度	Ē	N8 Rz=16 (铣削)	~	
粗糙度	R_z		16.0000	μm
无外力情况 无外力情况	10000000000000000000000000000000000000	的垫圈/膨胀套		
□螺栓头	下方向	的垫圈		
□螺栓头	下方的	的膨胀套		

础几何形状	圆木	±	~	♀ 外径((周围环境的支撑效应)	D _A ' 80.	0000 mm
径	D _A		80.0000 mm				
准	ISC	273:1979/DIN EN 20273:1992	2 中 ~	头部上	上的倒角	Ск 0.	0000 mm
径	dh		13. 5000 mm	螺母侄	角	См 0.	0000 mm
件定义							
材料	4 类型	材料		粗糙度	Rz [µm]	层厚 [mm]	
调质钢		C45 (1), 非合金, 调质,	VDI 2230 (2015)	N7 Rz=8.0 (使用金刚	石车削) 8.0000	0 42.00	000

点击计算,查看螺栓柔度:

螺栓回弹性 (mm/N)

[δS]

2.947595e-06

可以看到输出的结果和kisssoft保持一致

2.9484e-06

垫片影响:

接着我们考虑螺栓头下增加垫片,理论上因为螺栓的夹持长度增加,螺栓会变柔,柔度系数增大。在Kisssoft中勾选以下选项:

无外力情况下的垫圈/膨胀套 ☑ 螺栓头下方的垫圈 □ 螺栓头下方的膨胀套

输出的螺栓柔度:

螺栓回弹性 (mm/N)

[δS]

3.107537e-06

在Baffalo中打开垫片选项:

paramsStruct1.Washer=1;

输出结果依然一致,可以看到整体螺栓的柔度增加。

3.1084e-06

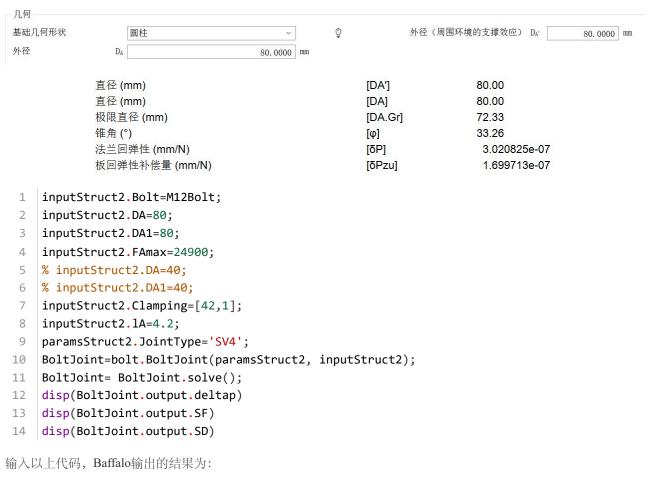
在很多情况下,遇到螺栓计算的极限或疲劳问题时,增加螺栓的夹持长度,即增大螺栓柔度,有助于螺栓降载荷。

4.1.2 夹持件柔度对比

夹持件的柔度会影响载荷分配,螺栓应力锥的范围是计算柔度的关键

DA=80 mm:

在Kisssoft中将 D_A 和 D_A' 设置为80mm,观察输出的夹持件柔度,夹持件的柔度为3.020825e-7 mm/N。



3.0208e-07

DA=40 mm:

在Kisssoft更改将 D_A 和 D_A' 为40mm,此时外径减小,柔度增加到3.963215e-7 mm/N

主体的等效外径: 40.00 直径 (mm) [DA'] 40.00 直径 (mm) [DA] 极限直径 (mm) [DA.Gr] 61.09 锥角 (°) 27.57 [φ] 法兰回弹性 (mm/N) 3.963215e-07 [δP] 板回弹性补偿量 (mm/N) [\deltaPzu] 1.699713e-07

Baffalo输出结果为:

3.9632e-07

两者结果一致。

4.1.3 安全系数对比

按照下图设置载荷,最大轴力为24900N,连接类型为SV4, l_A 设置为4.2mm。

工作数据								
配置		纵向力作用下的螺栓连接(单个螺栓) ~		Ç	?			
最小轴向力	F _{A, min}	0.0000	N			必要的夹紧力	FKQ	1000.0000 N
最大轴向力	F _{A, max}	24900.0000	N			用于密封功能的夹紧力	FKP	0.0000 N
载荷循环数	N_z	1000000.0000						
温度								
装配温度		20.0000	° C			零件工作温度		20.0000 ° C
螺栓工作温度		20.0000	° C					
偏心负荷/夹紧时的距离								
载荷导入	a	0.0000	mm			分裂点的边缘距离	u	0.0000 mm
螺栓轴线	Ssym	0.0000	mm	Ç	?			
载荷导入								
载荷导入系数	n	0.3300				连接体的长度	$1_{\rm A}$	4. 2000 mm Q
连接类型		SV 4 ~		Ç	?	连接体的距离	a_k	0.0000 mm

同时将嵌入量造成的预紧力损失关掉,这里会考虑表面粗糙度带来的预紧力损失,个人觉得考虑这个有点矫枉过正,德国人有点太严谨了,这个参数本身的影响也比较小。



算出来的SF为1.15

屈服极限 [S_F] 1.15

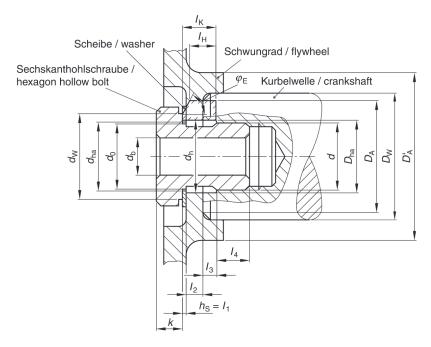
Baffalo的结果为:

1.1455

两者基本一致。

4.2 BoltJoint with shearing force (VDI2230 example3 Flag=2)

VDI2230第三个例子是一个飞轮螺栓拧紧计算,需要注意的是螺栓是空心的,空心螺栓与实心螺栓的截面积和拧紧所需的力矩不一样,需要对公式进行修正。



为了方便对比,本人对案例进行了修改,采用kisssoft对matlab结果进行校验。

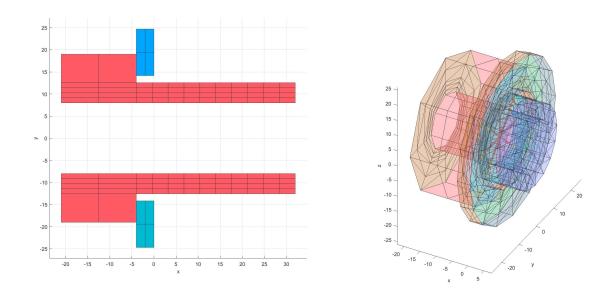
4.2.1 螺栓建模

在螺栓建模方面,引入空心螺栓,同时针对螺栓力矩计算进行修正。

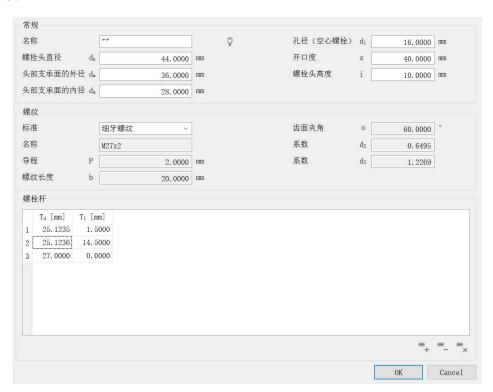
如下为修正后的预紧下螺栓的轴向力,引入了内径 d_0 的影响。

$$F_{\text{Mzul}} = A_0 \cdot \frac{v \cdot R_{\text{p0,2min}}}{\sqrt{1+3 \left[\frac{3}{2} \frac{d_2 \cdot \left(d_0^2 - d_b^2\right)}{\left(d_0^3 - d_b^3\right)} \left(\frac{P}{\pi \cdot d_2} + 1,155 \ \mu_{\text{Gmin}}\right) \right]^2}}$$

```
inputStruct1.d=27;
 2
    inputStruct1.l=36;
    inputStruct1.lk=7;
    inputStruct1.dh=29;
    inputStruct1.d0=16;
 5
    paramsStruct1.ThreadType=2;
 6
    paramsStruct1.alphaA=1.6;
    paramsStruct1.MuG=0.1;
9
    paramsStruct1.MuK=0.1;
10
    paramsStruct1.Nut=0;
11
    paramsStruct1.NutWasher=0;
12
    paramsStruct1.Washer=1;
13
    paramsStruct1.BoltType=0;
    paramsStruct1.Strength='8.8';
15
    M27Bolt= bolt.Bolt(paramsStruct1, inputStruct1);
   M27Bolt= M27Bolt.solve();
16
17
    Plot2D(M27Bolt);
   Plot3D(M27Bolt);
```



目前我还不能够自由的定义螺栓形态,在kisssoft中的螺栓截面定义需要做一些改正以方便对比,将自定义螺杆处的直径改为螺纹中径25.1236.



同时把嵌入两改为0mm, 此时计算得到的最大预紧力为169kN



4.3 螺栓节点计算

```
S=RMaterial('Basic');
    Mat=GetMat(S,38);
 3
    inputStruct2.Bolt=M27Bolt;
    inputStruct2.DA=48;
 4
 5
    inputStruct2.DA1=72;
    inputStruct2.FAmax=0;
 7
    inputStruct2.FAmin=0;
    inputStruct2.Clamping=[7,1];
8
9
    inputStruct2.MT=110000;
    inputStruct2.ra=19.5;
10
    paramsStruct2.MuT=0.1;
11
    paramsStruct2.Material=Mat;
12
13
    paramsStruct2.JointType='SV1';
    BoltJoint=bolt.BoltJoint(paramsStruct2, inputStruct2);
14
15
    BoltJoint= BoltJoint.solve();
    disp(BoltJoint.capacity.SF)
16
17
    disp(BoltJoint.capacity.SG)
   PlotCapacity(BoltJoint)
18
```

计算得到的安全系数如下:

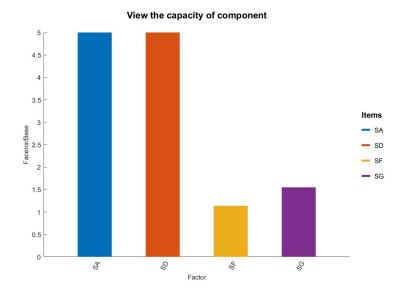
SF:

1.1373

SG:

1.8582

绘制节点安全系数,注意此图中系数会除以实现定义的阈值,比如VDI2230中建议SG>1.2,该图中的SG/1.1=1.55



5 参考文献

- [1] VDI2230_blatt_1_2015
- [2] VDI2230_blatt_2_2014