

Вектора и матрицы



Вектор и операции над ним. Матрицы и матричные операции. Типы матриц. Собственные векторы и собственные значения. Приближение матрицей меньшего ранга. Сингулярное разложение и низкоранговое приближение.

Юстина Иванова

Специалист по Анализу Данных



Юстина Иванова
студент-аспирант
University of Bolzano

Инженер-программист МГТУ им. Баумана

Master of Science in Artificial Intelligence
University of Southampton

Специалист по компьютерному зрению
в компании Dataplex.

Специалист по анализу данных
в компании ОЦРВ.

Скаляр

Скаляр — число.

Число может являться целым натуральным и записывается как:

$$s \in \mathbb{N}$$

Число может быть десятичным и записываться как:

$$s \in \mathbb{R}$$

Векторы

Вектор — упорядоченный конечный список чисел.
Вектора обычно записываются как вертикальный список,
например:

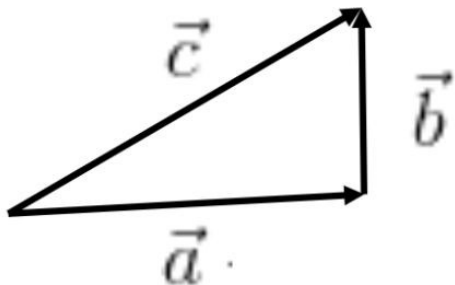
$$\begin{bmatrix} -1.1 \\ 0.0 \\ 3.6 \\ -7.2 \end{bmatrix} \quad \begin{pmatrix} -1.1 \\ 0.0 \\ 3.6 \\ -7.2 \end{pmatrix}$$

Вектор может быть записан также в следующем виде:

$$(-1.1, 0.0, 3.6, -7.2)$$

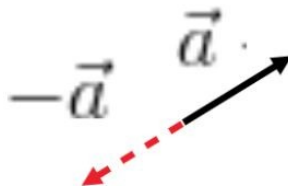
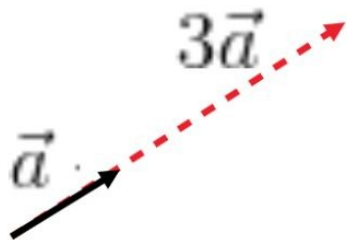
Операции с векторами

Сложение векторов:



$$\vec{a} + \vec{b} = \vec{c}$$

Умножение вектора на число:



Длина вектора

Длина вектора может быть подсчитана по формуле евклидова расстояния:

$$|x| = \sqrt{\sum_i (|x_i|^2)}$$

где p — размерность вектора.

Для двумерного вектора данная формула становится следующего вида и называется L^2 нормой:

$$|a| = \sqrt{(x^2 + y^2)}$$

где a — вектор с координатами (x,y) .

Скалярное произведение векторов

Скалярное произведение векторов (dot product по англ.) - это скаляр (число), полученное в результате перемножения длин векторов на косинус угла между ними.

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \cos(\alpha)$$

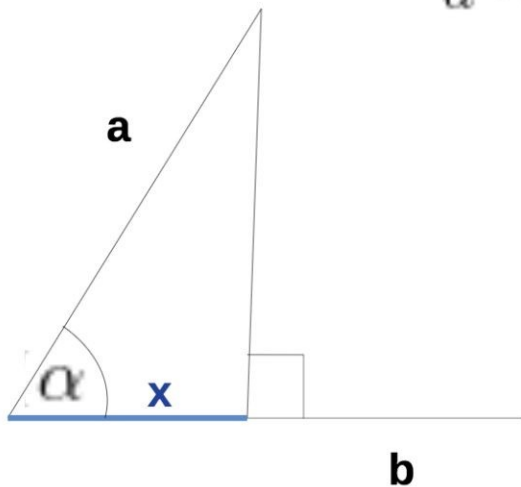
Если известны координаты векторов, то скалярное произведение можно посчитать по формуле:

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = x_a \cdot x_b + y_a \cdot y_b$$

где $\vec{a}(x_a; y_a)$ и $\vec{b}(x_b; y_b)$ вектора в двумерном пространстве

Проекция одного вектора на другой

Длина вектора x , полученного в результате проекции вектора a на вектор b , равна делению скалярного произведения вектора **a** на вектор **b** на длину b .



$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \cos(\alpha)$$

$$\cos(\alpha) = \frac{|x|}{|a|}$$

$$|x| = \cos(\alpha) \cdot |a|$$

$$\cos(\alpha) \cdot |a| = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|b|}$$

$$|x| = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|b|}$$

Матрица

$$M = \begin{bmatrix} A_{1,1} & A_{1,2} & A_{1,3} \\ A_{2,1} & A_{2,2} & A_{2,3} \end{bmatrix}$$

Матрица — математический объект, записываемый в виде прямоугольной таблицы.

Диагональная матрица — квадратная матрица, все элементы которой, кроме диагональных, равны 0.

$$M = \begin{bmatrix} A_{1,1} & 0 & 0 \\ 0 & A_{2,2} & 0 \\ 0 & 0 & A_{3,3} \end{bmatrix}$$

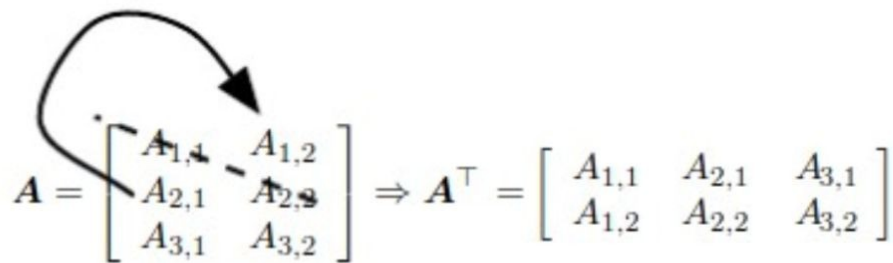
$$M = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Единичная матрица — квадратная матрица, все диагональные элементы которой равны 1, остальные элементы равны 0.

Транспонирование матрицы

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \end{bmatrix}$$

Транспонирование матрицы
— это замена строк на
столбцы.


$$A = \begin{bmatrix} A_{1,1} & A_{1,2} \\ A_{2,1} & A_{2,2} \\ A_{3,1} & A_{3,2} \end{bmatrix} \Rightarrow A^T = \begin{bmatrix} A_{1,1} & A_{2,1} & A_{3,1} \\ A_{1,2} & A_{2,2} & A_{3,2} \end{bmatrix}$$

Транспонирование матрицы можно рассматривать как отображение матрицы относительно главной диагонали.

https://www.deeplearningbook.org/contents/linear_algebra.html

Сложение и умножение матрицы на скаляр

Сложение.

$$\begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 2 & 3 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} + 1 = \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 3 & 4 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$$

Умножение на скаляр.

$$\begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 2 & 3 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \cdot 5 = \begin{bmatrix} 10 & 15 \\ 10 & 15 \\ 10 & 15 \end{bmatrix}$$

Обратная матрица

Обратная матрица к данной — это матрица при перемножении которой с текущей матрицей получается единичная матрица.

$$\mathbf{A}\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{I}$$

Например:

$$B = \begin{bmatrix} 2 & 5 & 7 \\ 6 & 3 & 4 \\ 5 & -2 & -3 \end{bmatrix} \quad B^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -38 & 41 & -34 \\ 27 & -29 & 24 \end{bmatrix}$$
$$B \cdot B^{-1} = \begin{bmatrix} 2 & 5 & 7 \\ 6 & 3 & 4 \\ 5 & -2 & -3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -38 & 41 & -34 \\ 27 & -29 & 24 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \mathbf{I}$$

Перемножение матриц

Даны 2 матрицы: А и В. Умножение матрицы А на В можно выполнить, если количество столбцов матрицы А равно количеству строк матрицы В.

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 3 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 3 & 1 \\ 1 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \cdot 4 + 2 \cdot 3 + 2 \cdot 1 & 1 \cdot 2 + 2 \cdot 1 + 2 \cdot 5 \\ 3 \cdot 4 + 1 \cdot 3 + 1 \cdot 1 & 3 \cdot 2 + 1 \cdot 1 + 1 \cdot 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12 & 14 \\ 16 & 12 \end{pmatrix}$$

$$B \cdot A = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 3 & 1 \\ 1 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 3 & 1 & 1 \end{pmatrix} =$$
$$\begin{pmatrix} 4 \cdot 1 + 2 \cdot 3 & 4 \cdot 2 + 2 \cdot 1 & 4 \cdot 2 + 2 \cdot 1 \\ 3 \cdot 1 + 1 \cdot 3 & 3 \cdot 2 + 1 \cdot 1 & 3 \cdot 2 + 1 \cdot 1 \\ 1 \cdot 1 + 5 \cdot 3 & 1 \cdot 2 + 5 \cdot 1 & 1 \cdot 2 + 5 \cdot 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 & 10 & 10 \\ 6 & 7 & 7 \\ 16 & 7 & 7 \end{pmatrix}$$

<https://www.math10.com/ru/vyshshaya-matematika/matrix/umnozhenie-matric.html>

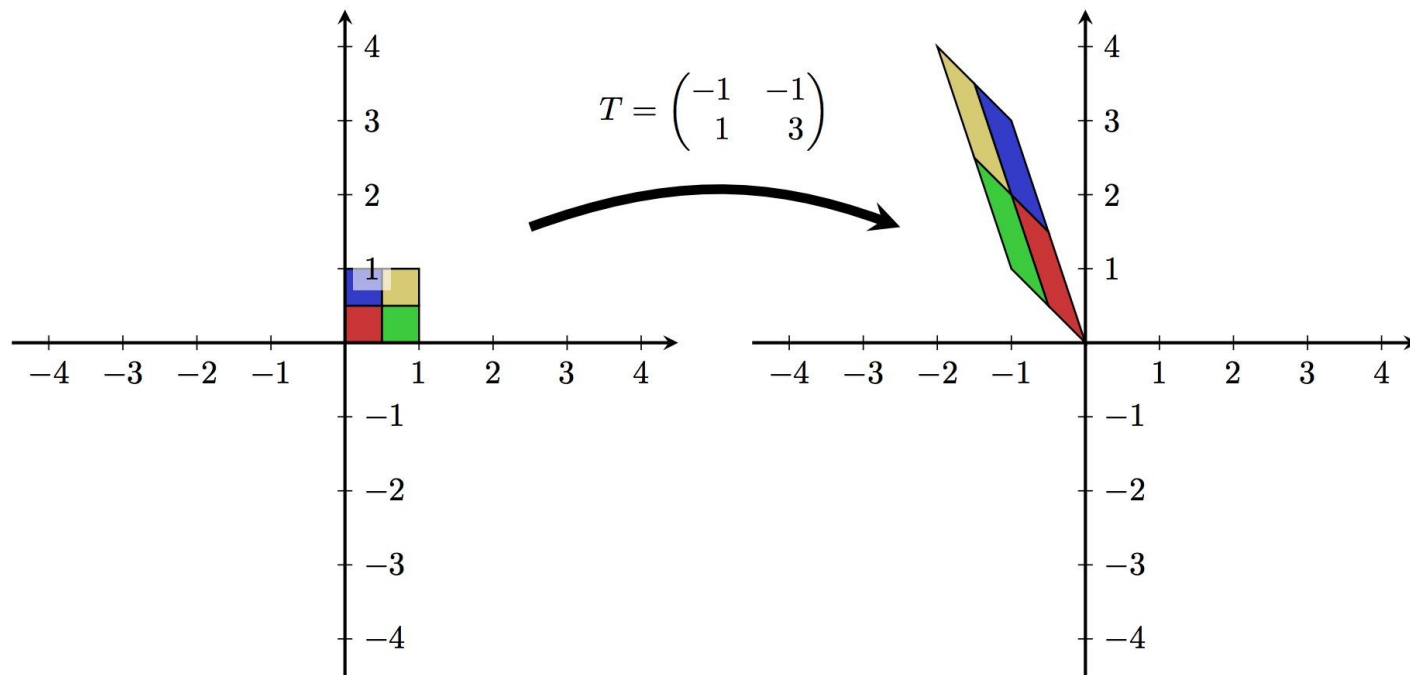
Типы матриц

$$A_{m \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

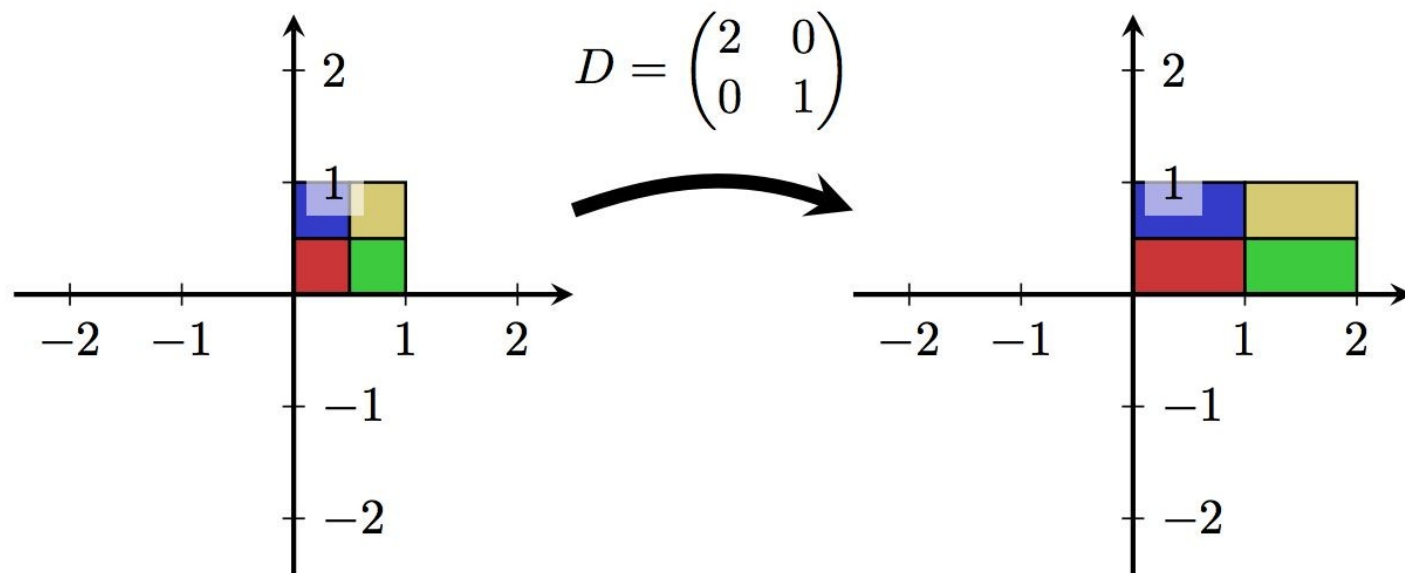
1. $m = n \Rightarrow$ квадратная, иначе прямоугольная
2. $m = 1 \Rightarrow$ матрица-строка
3. $n = 1 \Rightarrow$ матрица-столбец
4. нулевая матрица, если все элементы $= 0$
5. диагональная (единичная)
6. треугольная (нижнетреугольная, верхнетреугольная)
7. ортогональная

$$AA^T = A^T A = E$$

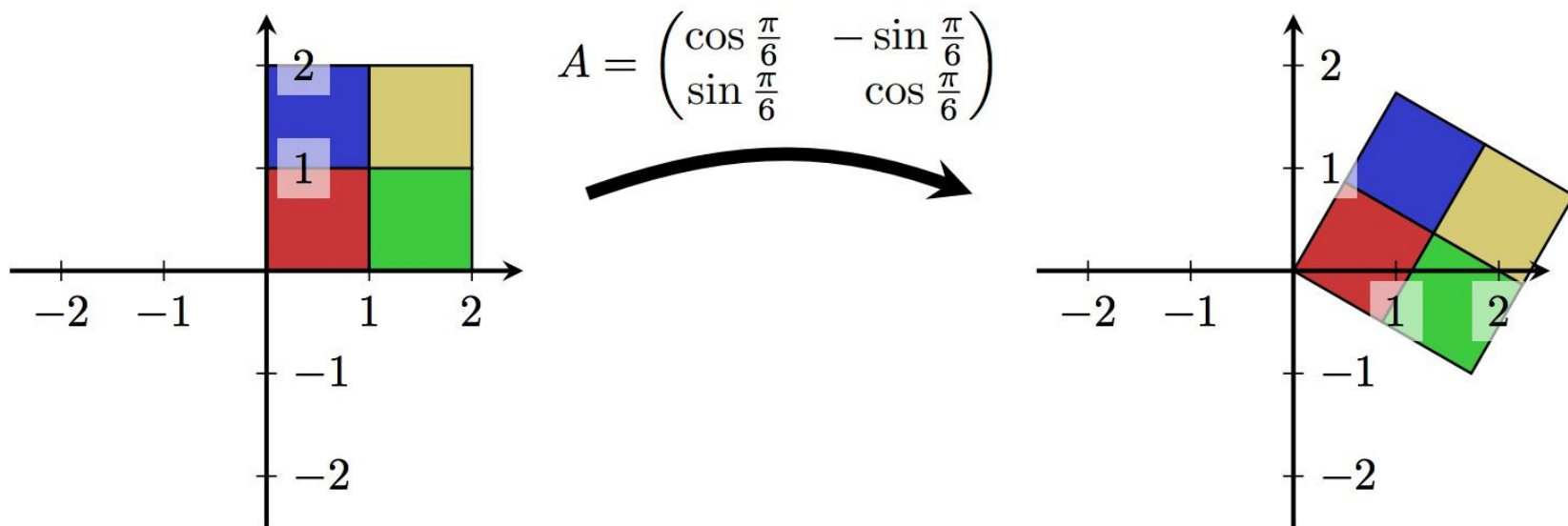
Преобразование пространства



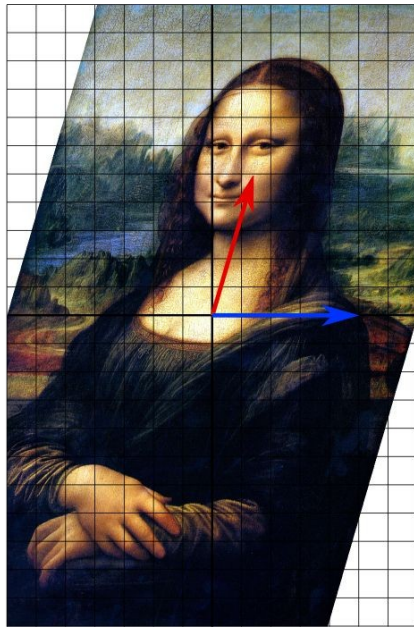
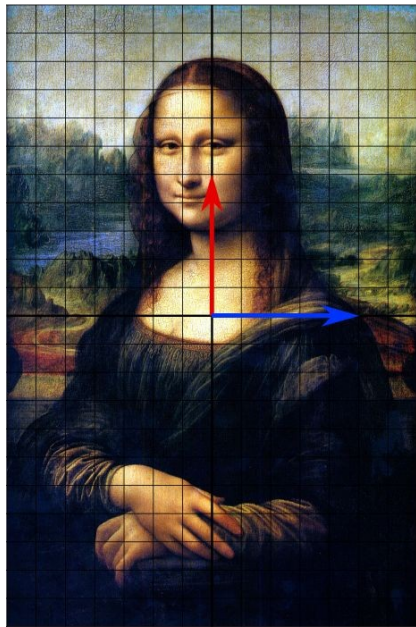
Преобразование пространства



Преобразование пространства



Собственные векторы и собственные значения



Собственный вектор преобразования A

$$AX = \lambda X$$

X - собственный вектор (ненулевой!)
 λ - собственное значение

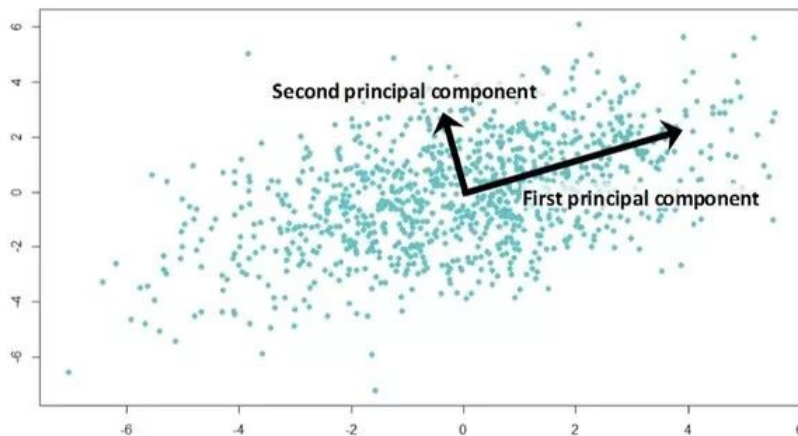


У матрицы $n \times n$ не более n собственных значений

https://ru.wikipedia.org/wiki/Собственный_вектор

Собственные векторы и собственные значения: применение

1. Собственные векторы - направления, в которых матрица лишь растягивает или сжимает векторы, но не поворачивает
2. Показывают направления наибольшего изменения
3. Возникают при уменьшении размера матрицы



<https://medium.com/analytics-vidhya/principal-component-analysis-pca-with-code-on-mnist-dataset-da7de0d07c22>

Собственные вектора и собственные значения (поиск)

$$A - \lambda E$$

характеристическая матрица матрицы **A**

$$|A - \lambda E|$$

характеристический многочлен матрицы **A**

$$|A - \lambda E| = 0$$

характеристическое уравнение матрицы **A**



Теорема. Собственными числами матрицы **A** являются корни характеристического уравнения матрицы **A** и только они.

Собственные вектора и собственные значения (пример)

$$A = \begin{pmatrix} -1 & -6 \\ 2 & 6 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} -1-\lambda & -6 \\ 2 & 6-\lambda \end{vmatrix} = 0$$



$$\lambda^2 - 5\lambda + 6 = 0$$



$$\lambda_1 = \frac{5-1}{2} = 2$$

$$\lambda_2 = \frac{5+1}{2} = 3$$



$$\begin{cases} -4x - 6y = 0 \\ 2x + 3y = 0 \end{cases} \quad x = -\frac{3}{2}y$$

$$\begin{cases} -3x - 6y = 0 \\ 2x + 4y = 0 \end{cases} \Rightarrow x = -2y$$

Ответ: собственные числа: $\lambda_1 = 2$, $\lambda_2 = 3$, собственные векторы: $\vec{u}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$, $\vec{u}_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix}$

Спасибо за внимание!