

APLICAÇÃO DE ALGORITMOS GENÉTICOS PARA O DIMENSIONAMENTO DE REDES DE DISTRIBUIÇÃO DE ÁGUA

Fabio PONTES (1); Kennedy LUCENA (1)

(1) Centro Federal de Educação Tecnológica - PB, Av. 1º de Maio nº 720 - Jaguaribe - João Pessoa - PB, CEP 58.015 - 430, Telefone: 3208 3073, Fax: 3208 3052, e-mail: kennedyflavio@yahoo.com.br (1) Centro Federal de Educação Tecnológica - PB, e-mail: fabiopontes123@gmail.com

RESUMO

As redes de distribuição de água se constituem em importante meio para promoção da melhoria da qualidade de vida das populações, através dos sistemas de abastecimento urbano, assim como para o desenvolvimento econômico, a exemplo dos projetos de irrigação. Os projetos de redes de distribuição de água mobilizam importante capital de investimento e exigem uma análise econômica criteriosa, sendo o elevado custo da rede de tubulações um dos fatores principais a ser considerado no dimensionamento. Hidraulicamente inúmeras soluções podem ser obtidas para o dimensionamento de uma rede, no entanto busca-se aquela que atenda todas as exigências físicas e operacionais com o menor custo de investimento e de operação. Muitos estudos têm dedicado especial atenção à temática nos últimos anos e diversas técnicas matemáticas têm sido propostas para subsidiar a elaboração dos projetos de redes. Dentre as principais técnicas empregadas destacam-se a programação linear, a programação não linear, a programação dinâmica e as técnicas evolucionárias. Os algoritmos genéticos se inserem nas técnicas evolucionárias e se baseiam na teoria da seleção natural dos seres vivos, onde se presenciam processos como a seleção, cruzamento e mutação, denominados de operadores dos algoritmos genéticos. Este trabalho científico tem como objetivo apresentar os resultados preliminares de um projeto de pesquisa em desenvolvimento no CEFET-PB, que tem como ênfase a construção de modelos computacionais para otimização de redes hidráulicas usando técnicas multiobjetivos. Neste estudo, fez-se uso de algoritmos genéticos para o dimensionamento de uma rede de distribuição ramificada e de uma rede malhada, onde se avaliou sua eficiência computacional para a obtenção das redes de custos mínimos. A análise dos resultados permite uma avaliação satisfatória do desempenho dos algoritmos genéticos neste tipo de problema, porém com menor eficiência que outras técnicas como o gradiente reduzido generalizado.

Palavras-chave: algoritmos genéticos, redes hidráulicas, dimensionamento ótimo, trabalho científico.

1. INTRODUÇÃO

As redes distribuição de água constituem importante componente de uma infra-estrutura urbana ou rural e podem representar um diferencial no desenvolvimento de uma sociedade. Nas áreas urbanas as redes de distribuição têm o objetivo de garantir o abastecimento de água à população atendendo às demandas em quantidade e qualidade, enquanto que na zona rural as redes têm como principal função o atendimento do fornecimento de água para as atividades agrícolas, principalmente a irrigação cujo consumo é extremamente elevado. No dimensionamento hidráulico de sistemas de distribuição busca-se a obtenção dos diâmetros das tubulações que permitirão a condução das vazões desejadas, dentro dos limites operacionais de pressão e velocidade. Esse é um problema complexo e hidraulicamente indeterminado, que permite a análise de inúmeras soluções viáveis em termos de atendimento das demandas e das restrições hidráulicas. Entretanto, diante das possibilidades de dimensionamentos cabe ao projetista, além da análise hidráulica, uma avaliação econômica do dimensionamento, uma vez que esses projetos imobilizam considerável capital inicial e implicam em elevados custos operacionais ao longo de toda a vida do sistema. O problema de dimensionamento de redes de distribuição envolve grande número de variáveis e a solução de complexos sistemas de equações não lineares, o que tem levado vários pesquisadores a investigação de técnicas mais eficientes computacionalmente. Algumas dessas técnicas não visam à busca da solução mais econômica, o passou a ter grande impulso com a aplicação das técnicas de pesquisa operacional. Podem-se citar como estudos sobre o dimensionamento econômico de redes os trabalhos de Karmeli et al. (1968), Alperovitz e Shamir (1977) com a programação linear, Gessler e Walski (1985) usaram a enumeração exaustiva, (Granados, 1986) aplicaram a programação dinâmica, Cirilo (1997) e Lucena (2003) usaram a programação não linear. O maior problema da programação não linear é a não garantia de obtenção da solução ótima global. Nos últimos anos tem-se empregado no dimensionamento e análise de redes de distribuição uma técnica estocástica de otimização, denominada de algoritmo genético (AG), que se baseia nas técnicas evolutivas para busca da solução. Esse permite a busca fora dos pontos de mínimos locais, o que possibilita a ampliação do campo de busca e a capacidade de obter melhores soluções (Holland, 1975). Alguns dos trabalhos com a aplicação promissora dos algoritmos genéticos no dimensionamento ótimo de redes de distribuição podem-se destacar os de Savic e Walters (1997), Kumar et al. (2000), Prasad e Park (2002), Gambale (2000) e Gibbs et al.(2005). Este trabalho apresenta uma avaliação da aplicação dos algoritmos genéticos para o dimensionamento ótimo de redes de distribuição de água para rede ramificada e rede malhada, tendo como principal objetivo a obtenção dos diâmetros das redes.

2. METODOLOGIA

Neste trabalho utilizou-se a técnica evolutiva dos algoritmos genéticos para a análise do dimensionamento de uma rede ramificada e de uma rede malhada empregando-se o toolbox de algoritmos genéticos do software MatLab versão 7.0. Em ambas as redes as variáveis de decisão são os diâmetros das tubulações.

2.1. Aplicação 1: Rede ramificada

Nesse primeiro caso tem-se uma rede ramificada onde são conhecidas as vazões nas tubulações, os comprimentos dos trechos e as cotas topográficas dos nós da rede (Tabela 1). Deseja-se obter os diâmetros das tubulações que atendam às vazões requeridas dentro das restrições de velocidades e de pressões na rede. A rede usada na aplicação 1 foi obtida em Gomes (2004) (Figura 1) e tem como cota piezométrica de cabeceira 183 m.c.a. (metro coluna de água).

6-9

9-10

9-11

323

380

Nó Vazão (L/s) Trecho Cota (m) Comprimento (m) R 153 1 6,3 151 R-1 1260 2 7,5 150 320 1-2 3 20 150 2-3 312 20 150 380 4 3-4 10 150 365 5 2-5 6 0 149 5-6 360 7 12,5 149 6-7 312 149 340 8 12,5 7-8 9 15 149 320

149

149

Tabela 1 – Características da rede ramificada

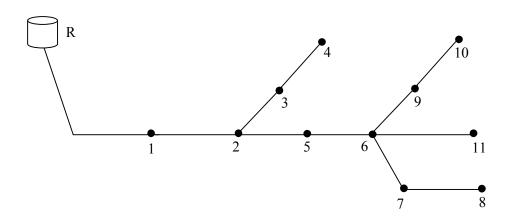


Figura 1 – Representação da rede 1 (ramificada) dimensionada

2.1.1. Restrições do problema

10

11

a) Velocidades máximas e mínimas nas tubulações (m/s)

15

17,5

$$0.5 \le Vi \le 3.0$$

b) Pressões mínimas nos nós da rede (m.c.a.)

$$Pi \geq 30\,$$

c) Diâmetros internos máximos e mínimos das tubulações (mm)

$$108,4 \le Di \le 619,6$$

Determinação das perdas de carga - Utilizou-se a equação de Darcy-Weisbach:

$$h_f = \frac{f L V^2}{2 g D} \tag{Eq. 01}$$

O fator de atrito foi obtido pela fórmula de Swamee e Jain (1976), apud Gomes (2004), com a rugosidade (e) de 0,02 mm e viscosidade da água a 20 °C:

$$f = \frac{0.25}{\left[\log\left(\frac{e}{3.7D} + \frac{5.74}{Re^{0.9}}\right)\right]^2}$$
 (Eq. 02)

2.1.2. Função objetivo

Nessa aplicação o AG visa obter apenas a solução hidráulica do dimensionamento da rede, isto é, a determinação dos diâmetros internos não comerciais que atendem às restrições impostas para os limites de velocidades e pressões mínimas nos nós. Essas restrições foram incorporadas à função objetivo como penalizações nas soluções encontradas pelo AG que violavam alguma restrição.

A penalização para violação das velocidades máximas e mínimas foi obtida por:

Se
$$3.0 < V < 0.5$$
 PenV = $\sum_{i=1}^{n} |V_i - 3.0|$, se NÃO \longrightarrow PenV = 0

De modo análogo foi obtida a penalização das para violação das pressões:

Se
$$P < 30$$
 Pen $P = \sum_{i=1}^{n} |P_i - 30|$, se NÃO Pen $P = 0$

A Função objetivo ou de aptidão do AG foi calculada:

$$FO = PenV + PenP (Eq. 03)$$

6-4

1190

2.2. Aplicação 2: Rede malhada

Nesse problema tem-se uma rede malhada onde também são conhecidas as vazões nas tubulações, os comprimentos dos trechos e as cotas topográficas dos nós da rede (Tabela 2). O objetivo nesse caso é obter os diâmetros das tubulações que atendam às vazões requeridas dentro das restrições de velocidades e de pressões na rede com o mínimo custo de investimento. A rede usada na aplicação 2 foi obtida em Gomes (2004) (Figura 2) e tem como cota piezométrica de cabeceira 97 m.c.a..

Nó	Vazão (L/s)	Cota (m)	Trecho	Comp (m)	
R	-		R-1	2540	
1	0	6,0	1-2	1230	
2	47,78	5,5	2-3	1430	
3	80,32	5,5	3-4	1300	
4	208,6	6,0	1-4	1490	
5	43,44	4,5	1-5	1210	
6	40.29	4 0	5-6	1460	

Tabela 2 – Características da rede malhada

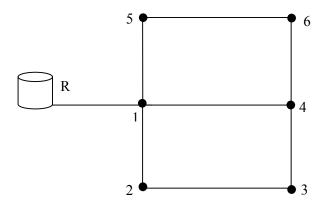


Figura 2 – Representação da rede 2 (malhada) dimensionada

2.2.1. Restrições do problema

a) Velocidades máximas e mínimas nas tubulações (m/s)

b) Pressões mínimas nos nós da rede (m.c.a.)

$$Pi \ge 25$$

c) Diâmetros internos máximos e mínimos das tubulações (mm)

$$108.4 \le Di \le 619.6$$

d) Balanço de energia (Ben) nos anéis da rede – a somatória das perdas de carga nos anéis deve ser nula:

$$\sum h_{fij} = 0 \tag{Eq. 04}$$

Determinação das perdas de carga - Utilizou-se a equação de Hazen-Williams com C = 135.

$$h_f = 10,67 Q^{1,852} C^{-1,852} L D^{-4,87}$$
 (Eq. 05)

2.2.2. Função objetivo

Nessa aplicação o AG visa além de obter a solução hidráulica do dimensionamento da rede, isto é, a determinação dos diâmetros internos não comerciais que atendem às restrições impostas busca encontrar a solução de mínimo custo. As restrições foram incorporadas à função objetivo como penalizações nas soluções encontradas pelo AG que violavam alguma restrição. Foram usados os mesmos limites de diâmetros anteriores.

A penalização para violação das velocidades máximas e mínimas foi obtida por:

Se
$$3.0 < V < 0.5$$
 PenV = α , se NÃO PenV = 0

De modo análogo foi obtida a penalização das para violação das pressões:

Se P < 25
$$\longrightarrow$$
 PenP = δ , se NÃO \longrightarrow PenP = 0

A penalização para violação do balanço de energia (Ben) nos anéis foi obtida por:

A Função Objetivo ou de Aptidão do AG foi calculada por:

$$FO = \sum_{i}^{n} (0,002 D^{2}_{i} + 1,1074 D_{i} - 115,25) L_{i} + (PenV + PenP + PenBen)$$
 (Eq. 06)

O primeiro termo da Eq. 06 representa o custo com as tubulações da rede e os segundo as penalidades. Os fatores α , δ e ϕ são os pesos atribuídos às soluções que violam restrições.

3. RESULTADOS E DISCUSSÃO

Um dos fatores que interferem diretamente no desempenho dos algoritmos genéticos é a obtenção da melhor combinação dos seus operadores. Nos dois problemas analisados, embora alguns autores já tenham diagnosticado indicadores para a melhor eleição desses operadores, cada situação em particular pode ser determinante na busca da melhor solução do problema. Nos dois problemas analisados as restrições foram incorporadas à função objetivo através de funções de penalizações. No primeiro problema, aplicação 1, buscou-se apenas no dimensionamento da rede a solução hidráulica, isto é, a combinação de diâmetros das tubulações que atendessem a todas as restrições físicas do modelo: limites de velocidades, pressão e de diâmetros. No segundo problema, aplicação 2, o dimensionamento da rede procurou, além de atender às restrições hidráulicas, obter a solução de menor custo.

Nas tabelas 3 e 4 são apresentados os resultados para as duas redes dimensionadas. Foram testadas várias combinações para os operadores do AG e encontrou-se uma solução satisfatória com os operadores da tabela 3. Na aplicação 1 o AG obteve alto desempenho, ou seja, o tempo de processamento para encontrar solução foi reduzido em função do baixo número de gerações necessárias. Pode-se observar que os diâmetros obtidos estão apenas próximos dos obtidos usando-se a técnica do GRG2, uma vez que não se buscou a solução mais econômica da rede e que para esse tipo de problema inúmeras soluções são possíveis. Considerando-se que a principal restrição do problema foi a pressão mínima de operação da rede (30 m.c.a.), os resultados demonstraram que o AG se comportou adequadamente, pois buscou obter a pressão mínima exigida, o que induz a um dimensionamento sub-ótimo do ponto de vista econômico. As penalizações adotadas para o problema atenderam plenamente às restrições do modelo e, nesse caso, a não violação das restrições implicou em anular a função objetivo o que foi conseguido com sucesso. Nesse tipo de aplicação do AG o principal fator para obtenção da eficiência do algoritmo é a modelação das penalizações e não os operadores do AG.

Tabela 3 – Comparação entre os dimensionamentos da rede 1 obtidos pelos Algoritmos Genéticos e pelo Gradiente Reduzido Generalizado 2 (Diâm. em mm, Vel. em m/s e Pressão em m.c.a.)

Operadores do AG		Trecho	Diâm (AG)	Vel.	Diâm. (GRG2)	Nó	Pressão (AG)	Pressão (GRG2)
População	100	R-1	494,24	0,71	489,40	R	-	
Fitness	rank	1-2	485,26	0,70	434,75	1	31,04	31,00
Seleção	roleta	2-3	227,14	0,98	284,43	2	31,80	31,59
Reprodução	elit. 1 – cross. 0,73	3-4	223,73	0,50	222,42	3	30,71	31,22
Mutação	0,035	2-5	326,33	0,98	415,34	4	30,31	30,81
Crossover	um ponto	5-6	396,46	0,58	409,34	5	30,97	31,33
Gerações	50	6-7	213,60	0,69	239,95	6	31,73	32,12
-	-	7-8	150,82	0,70	135,29	7	31,10	31,77
-	-	6-9	260,40	0,56	225,95	8	30,06	30,00
-	-	9-10	174,20	0,62	149,46	9	31,39	31,44
-	-	6-11	194,98	0,58	180,26	10	30,70	30,00
-	-	-	-	-	-	11	31,11	31,22

Na tabela 4 são apresentados os resultados para a aplicação 2, dimensionamento de uma rede malhada. No caso de redes malhadas tem-se um problema mais complexo em função de restrições mais severas como o balanço de energia nos anéis. Nessa aplicação do AG buscou-se, além da solução hidráulica, a solução mais econômica da rede, isto é, a combinação de diâmetros que implicou no menor custo da rede. Após a avaliação de vários operadores do AG a solução mais satisfatória foi obtida com os operadores da tabela 4. O desempenho do AG na aplicação 2 foi pouco inferior à aplicação 2 em função da maior complexidade da rede e do objetivo de minimizar o custo. Pode-se verificar na tabela 4 que o GRG2 foi mais eficiente que o AG na obtenção da rede de custo mínimo, porém com diferença de apenas 1,43% nos custos. Isso pode ser constatado também pela folga nas pressões obtidas pelo AG. Essa pequena diferença entre os diâmetros obtidos é irrelevante se considerarmos a aproximação com os diâmetros comerciais. Quanto aos operadores do AG verificou-se a necessidade de maior número de indivíduos na população inicial e de gerações, porém com tempo de processamento computacional cerca de 4 minutos. Observou-se que a aplicação do elitismo para manter o melhor indivíduo após o atendimento de cada restrição exige uma taxa de mutação superior aos convencionalmente usados nesse tipo de problema, com o objetivo de melhorar a solução econômica da rede. Dentre as penalizações adotadas para o problema o balanço de energia nos anéis foi a mais difícil de minimizar. A solução obtida pelo AG, assim como na aplicação 1, também apresentou maior folga nas pressões da rede, o que foi provocado pelo primeiro trecho dimensionado da rede.

Tabela 4 – Comparação entre os dimensionamentos da rede 2 obtidos pelos Algoritmos Genéticos e pelo Gradiente Reduzido Generalizado 2 (Diâm. em mm, Vel. em m/s e Pressão em m.c.a.)

Operadores do AG		Trecho	Diâm. (AG)	Vel.	Diâm. (GRG2)	Nó	Pressão (AG)	Pressão (GRG2)
População	200	R-1	446,90	2,67	434,48	R		
Fitness	rank	1-2	290,63	2,05	291,65	1	59,86	55,28
Seleção	estoc. unif	2-3	254,18	1,74	255,04	2	45,11	40,79
Reprodução	elit. 1 - cross. 0,74	3-4	120,94	0,71	121,34	3	29,80	25,72
Mutação	0,081	2-4	296,35	3,01	297,33	4	25,00	25,00
Crossover	heurístico	2-5	229,45	1,83	231,65	5	45,36	41,51
Gerações	500	5-6	177,22	1,31	177,64	6	31,82	28,13
		6-4	115,37	0,75	114,43			
Custo da rede (AG)		R\$ 2.294.586,61		Custo da rede (GRG2)			R\$ 2.262.132,59	

Aplicando-se o AG no dimensionamento da rede malhada tendo-se também como variável a altura piezométrica de cabeceira obteve-se melhores resultados que o anterior. Com a nova altura piezométrica otimizada de 99,3 m.c.a. o custo da rede reduziu para R\$ 2.277.292,39. Esse resultado também demonstra a capacidade do AG em solucionar problemas com variáveis diversas e com valores escalares distintos.

4. CONCLUSÕES

Neste trabalho foi aplicada a técnica dos algoritmos genéticos para a o dimensionamento de duas redes de distribuição de água, sendo uma ramificada e uma malhada, tendo-se os objetivos de obter a solução hidráulica e a minimização dos custos da rede. A solução do modelo desenvolvido foi obtida utilizando-se a ferramenta de algoritmos genéticos do software MatLab. Pelos resultados encontrados pode-se constatar que os algoritmos genéticos tiveram desempenho satisfatório para esse tipo de problema. A inserção de penalidades na função objetivo para atender às restrições do modelo exige tratamento criterioso e interfere diretamente nos operadores do AG, mas foi adequada ao problema. O uso das penalizações na função objetivo exigiu que a aplicação do elitismo nas otimizações e uma maior taxa de mutação que a convencional. Problemas com várias restrições conflitantes como os tratados neste trabalho podem ser objeto de estudo de técnicas evolucionárias multiobjetivo.

REFERÊNCIAS BIBLIOGRÁFICAS

ALPEROVITS, E.; SHAMIR, U. (1977). Design of optimal water distribution systems. Water Resources Research. New York, v. 13, n. 6, p. 885-900.

CIRILO, J. A. (1997). *Técnicas quantitativas para o gerenciamento de Recursos Hídricos* - Coleção ABRH vol. 6. Porto Alegre: Editora da Universidade - UFRGS. cap 6, p. 305-359.

GAMBALE, S. R. (2000). *Aplicação de algoritmo genético na calibração de redes de água*. São Paulo. Dissertação de Mestrado – Escola Politécnica da Universidade de São Paulo.

GESSLER, J.; WALSKI, T. M. (1985). Technical Report EL-85-11: *Water distribution system optimization*, DC, USA: U.S. Army Corps Engineers, Washington.

GIBBS, M. S.; DANDY, G. C.; MAIER, H. R.; NIXON, J. B. (2005). *Selection of Genetic Algorithm Parameters for Water Distribution System Optimization*. World Water and Environmental Resources Congress, May 15–19, 2005, Anchorage, Alaska, USA

GOMES, H. P. (2004). Sistemas de abastecimento de água: dimensionamento econômico e operação de redes elevatórias. 2. edição João Pessoa: Editora Universitária-UFPB. 2004, 242p.

GRANADOS, A. (1986). *Infraestructuras de Regadios - Redes Colectivas de Riego a Presión*. Madrid: Serviço de Publicación de E. T. S. I. de Caminos de la Universidad Politécnica de Madrid.

HOLLAND, J. H. (1975). Adaptation in natural and artificial systems. Ann Arbor, MIT Press.

KARMELI, D.; GADISH, Y; MEYERS, S. (1968). *Design of optimal water distribution networks*, Journal of Pipeline Division, ASCE New York, v. 94, n. 10, p. 1-10.

KUMAR, S. V.; DOBY, T. A.; BAUGH, J. W.; BRILL, E. D.; RANJITHAN, S. R. (2000). *Method for Least Cost Design of Looped Pipe Networks for Different Levels of Redundancy Using Genetic Algorithms*. Joint Conference on Water Resource Engineering and Water Resources Planning & Management, July 30 – August 2, 2000, Minneapolis, Minnesota, USA

LUCENA, K. F. M. Modelo de otimização para o dimensionamento e operação de sistemas de microirrigação. Universidade Federal de Campina Grande - PB. Tese de Doutorado. 187 p.

PRASAD, T. D.; PARK, N. (2004). *Multiobjective Genetic Algorithms for Design of Water Distribution Networks*. J. Water Resour. Plng. and Mgmt., v. 130, n.1, p. 73-82

SAVIC, D. A.; WALTERS, G.A. (1997). *Genetic Algorithms for Least-Cost Design of Water Distribution Networks*. J. Water Resour. Plng. and Mgmt., v. 123, n. 2, p. 67-77.

AGRADECIMENTOS

Ao Conselho Nacional de Desenvolvimento Científico e Tecnológico (CNPq) e ao Fundo Setorial de Recursos Hídricos (CT-HIDRO), do governo brasileiro, pelo apoio financeiro para realização do estudo e ao Centro Federal de Educação Tecnológica da Paraíba.