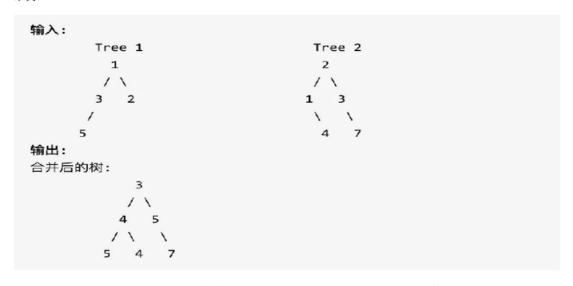
二叉树的应用实验报告

- 一、问题分析
- 处理对象: 两颗二叉树, 将它们对应节点元素值合并
- 实现功能:按输入的数据构造两颗二叉树,合并二者,将它们中的一个覆盖到另一个上,形成一颗新的二叉树,按先序遍历输出新的二叉树
- 结果显示: 按先序遍历输出的合并后新二叉树
- 题目输入样例: 135###2##

21#4##3#7##

示例:



• 求解过程:对应的节点都不为 NULL,则二者元素值相加,如 Tree1 根结点与 Tree2 根结点相加得 3,是合并后新树的根结点,不为 NULL 的节点直接作为新树的对应节点,如 Tree1 的 3 的右节点为 NULL, Tree2 对应 1 的节点的右节点为 4,则 4 作为新树的对应节点。

二、数据结构和算法设计

1. 抽象数据类型设计:

即 BinTree_ADT, 其中封装了二叉树的多种函数接口, 如二 叉树的构造、析构、判断空树、获取根结点、先序遍历和合并, 具体设计如下:

```
template<typename E>
class BinTree ADT //二叉树类 ADT
private:
  BinTree ADT
(const BinTree ADT&) {}
                                     // Protect
copy constructor
public:
  BinTree ADT() {}//默认构造函数
  virtual ~BinTree ADT() {}//析构函数
  virtual bool BinTreeEmpty() = 0;//判断二叉树是否为空
  virtual BinNode<E>*getRoot() = 0;//获得根节点
  virtual void setRoot(BinNode<E>*r) = 0;//设置根节点
  virtual void clear(BinNode<E>*r) = 0; //清空二叉树
  virtual
void pre0rder(BinNode<E>*tmp,void(*visit)(BinNode<E>*nod
e)) = 0:
   问(本程序为输出)
  virtual void merge (BinNode<E>*, BinNode<E>*) =
0; //合并二叉树
```

2. 物理数据对象设计:

首先是二叉树节点模版类 BinNode, 用于实例化二叉树中的节点, 每个节点具有私有成员数据 elem(元素值), 以及节点

指针 lc(指向左孩子)、rc(指向右孩子),数据类型为 BinNode* 通过其公有成员函数设置和访问。

其次是二叉树模版类 BinTree, 其公有继承了 BinTree_ADT, 具体实现其中接口函数, 实现对二叉树的基本操作, 以及题目要求的二叉树的合并操作, 且设置私有成员节点指针变量 root 储存根结点, 数据类型为 BinNode*。

3.算法思想设计

- 1. 根据输入的两行字符串, 构建两颗储存 char 类型的数据的二叉树 BT1, BT2, 注意构建过程中遇到'#'字符代表空指针, 设置对应节点为空。
- 2. 同时先序遍历两颗二叉树,每遍历到一对节点,按题目的合并规则,将 BT2 节点合并到 BT1 对应的节点上,形成新的 BT1。
- 3. 输出为合并之后的二叉树 BT1 的前序遍历顺序表示法。

4.关键功能的算法步骤

- 1. 采用先序遍历的算法思想, 两颗树同时进行先序遍历, 保证两颗树的节点——对应。
- 2. 根据合并规则, 有三种情况:
- BT1 的节点和 BT2 对应的节点都不为空,则二者元素值相加,将 BT1 该节点的值重新设置为二者相加的结果。
- BT1 的节点不为空, BT2 的对应节点为空, 则 BT1 该节点不变, 不做处理。

• BT1 的节点为空, BT2 的对应节点不为空, 则 BT2 的节点覆盖掉 BT1 的空节点, 退出一层递归, 回到空节点的父节点, 重新设置空节点为 BT2 的对应节点。

三、算法性能分析

- 1. 采用的是先序遍历的算法思想,设 BT1 和 BT2 的节点数分别为 a,b,因为对两颗二叉树都要遍历,因此递归次数为 $N = \max(a,b)$,所以算法时间复杂度为 $\Theta(N)$ 。
- 2. 空间复杂度: 空间复杂度取决于递归调用的次数, 因此为 O(max(a,b))。
- 3. 算法优点是易理解,时间复杂度是线性一阶的,缺点在于 需将两颗二叉树都要遍历完。