

# 期末综合实验

## 个人信息

---

- 数据科学与计算机学院
- 2018级 软工3班
- 18342075
- 米家龙

## 目录

---

### 期末综合实验

个人信息

目录

实验名称

实验目的

1. 实验6-调度器
2. 实验7-同步互斥
3. 实验8-文件系统实现及综合实验

实验要求

1. 实验6-调度器
2. 实验7-同步互斥
3. 实验8-文件系统实现及综合实验

实验内容

1. 实验6-调度器
2. 实验7-同步互斥
3. 实验8-文件系统实现及综合实验

实验环境

2. WSL

实验过程

1. 实验6-调度器
  - 练习0: 填写已有代码
  - 练习1: 使用 Round Robin 调度算法（不需要编码）
    1. 请理解并分析 sched\_calss 中各个函数指针的用法，并结合 Round Robin 调度算法描述 ucore 的调度执行过程
      - 分析 sched\_class 类
      - RR 调度算法
      - ucore 调度执行过程
  - 多级反馈队列调度算法
    - 思路
    - 具体实现
  - 练习2: 实现 Stride Scheduling 调度算法（需要编码）
  - 练习3: 阅读分析源代码，结合中断处理和调度程序，再次理解进程控制块中的 trapframe 和 context 在进程切换时作用。（不需要编码）
2. 实验7-同步互斥
  - 练习0: 填写已有实验

练习1: 理解内核级信号量的实现和基于内核级信号量的哲学家就餐问题（不需要编码）

请在实验报告中给出内核级信号量的设计描述，并说其大致执行流流程

请在实验报告中给出给用户态进程/线程提供信号量机制的设计方案，并比较说明给内核级提供信号量机制的异同

### 3. 实验8-文件系统实现及综合实验

练习0: 在前面 ucore 实验 lab1-lab7 的基础上，完成 ucore 文件系统

内容0: 填写已有实验

内容1: 完成读文件操作的实现

了解 ucore 文件系统

具体实现

内容2: 完成基于文件系统的执行程序机制的实现

练习1: 在上述实验的基础上，修改ucore调度器为采用多级反馈队列调度算法

### 实验结果

1. 实验6-调度器

2. 实验7-同步互斥

3. 实验8-文件系统实现及综合实验

### 实验总结

实验6-调度器

实验7-同步互斥

实验8-文件系统实现及综合实验

对比 ucore\_lab 中提供的参考答案，描述区别

重要并且对应的知识点

实验中没有对应上的知识点

## 实验名称

---

1. 实验6-调度器
2. 实验7-同步互斥
3. 实验8-文件系统实现及综合实验

## 实验目的

---

### 1. 实验6-调度器

- 理解操作系统的调度管理机制
- 熟悉 ucore 的系统调度器框架，以及缺省的 Round-Robin 调度算法
- 基于调度器框架实现一个（Stride Scheduling）调度算法来替换缺省的调度算法

### 2. 实验7-同步互斥

- 理解操作系统的同步互斥的设计实现；
- 理解底层支撑技术：禁用中断、定时器、等待队列；
- 在ucore中理解信号量（semaphore）机制的具体实现；
- 了解经典进程同步问题，并能使用同步机制解决进程同步问题

### 3. 实验8-文件系统实现及综合实验

- 考察对操作系统的文件系统的设计实现了解；

- 考察操作系统进程调度算法的实现。
- 考察操作系统内存管理的虚存技术的掌握（选做，加分题）

## 实验要求

---

### 1. 实验6-调度器

ucore lab5 可在用户态运行多个进程，但采用的调度策略是很简单的 FIFO 调度策略。

本实验 ucore lab6 主要是熟悉 ucore 的系统调度器框架，以及基于此框架的 Round-Robin (RR) 调度算法。然后参考 RR 调度算法的实现，完成 Stride Scheduling 调度算法。

### 2. 实验7-同步互斥

前1实验完成了用户进程的调度框架和具体的调度算法，可调度运行多个进程。如果多个进程需要协同操作或访问共享资源，则存在如何同步和有序竞争的问题。本次实验，主要是熟悉 ucore 的进程同步机制—信号量 (semaphore) 机制，以及基于信号量的哲学家就餐问题解决方案。在本次实验中，在 kern/sync/check\_sync.c 中提供了一个基于信号量的哲学家就餐问题解法。

哲学家就餐问题描述如下：有五个哲学家，他们的生活方式是交替地进行思考和进餐。哲学家们公用一张圆桌，周围放有五把椅子，每人坐一把。在圆桌上有五个碗和五根筷子，当一个哲学家思考时，他不与其他人交谈，饥饿时便试图取用其左、右最靠近他的筷子，但他可能一根都拿不到。只有在他拿到两根筷子时，方能进餐，进餐完后，放下筷子又继续思考。

### 3. 实验8-文件系统实现及综合实验

## 实验内容

---

### 1. 实验6-调度器

- 练习0：填写已有实验
- 练习1：使用 Round Robin 调度算法（不需要编码）
  - 请理解并分析 sched\_calss 中各个函数指针的用法，并结合 Round Robin 调度算法描述 ucore 的调度执行过程
  - 请在实验报告中简要说明如何设计实现“多级反馈队列调度算法”，给出概要设计，鼓励给出详细设计
- 练习2：实现 Stride Scheduling 调度算法（需要编码）
  - 首先需要换掉 RR 调度器的实现，即用 default\_sched\_stride\_c 覆盖 default\_sched.c。然后根据此文件和后续文档对 Stride 度器的相关描述，完成 Stride 调度算法的实现。
- 练习3：阅读分析源代码，结合中断处理和调度程序，再次理解进程控制块中的 trapframe 和 context 在进程切换时作用。（不需要编码）

### 2. 实验7-同步互斥

- 练习0：填写已有实验
- 练习1：理解内核级信号量的实现和基于内核级信号量的哲学家就餐问题（不需要编码）
  - 请在实验报告中给出内核级信号量的设计描述，并说其大致执行流流程。

- 请在实验报告中给出给用户态进程/线程提供信号量机制的设计方案，并比较说明给内核级提供信号量机制的异同。

### 3. 实验8-文件系统实现及综合实验

- 练习0: 在前面 ucore 实验 lab1-lab7 的基础上，完成 ucore 文件系统
- 练习1: 在上述实验的基础上，修改ucore调度器为采用多级反馈队列调度算法的，队列共设6个优先级（6个队列），最高级的时间片为  $q$  (使用原RR算法中的时间片)，并且每降低1级，其时间片为上一级时间片乘2（参见理论课）
- 练习2: 在上述实验的基础上，修改虚拟存储中的页面置换算法为某种工作集页面置换算法，具体如下：
  - 对每一用 exec 新建进程分配3帧物理页面
  - 当需要页面置换时，选择最近一段时间缺页次数最少的进程中的页面置换到外存
  - 对进程中的页面置换算法用改进的 clock 页替换算法
  - 在一段时间（如1000个时间片）后将所有进程缺页次数清零，然后重新计数

## 实验环境

使用老师提供的 `mooc-os-2015.vdi`，在虚拟机中创建 64 位的 Ubuntu 虚拟机并加载该 vdi，获得了版本为：

```
1  mijialong@LAPTOP-QTCGESHO:/mnt/d/ucore_os_lab/labcodes/lab5$ uname -a
2  Linux LAPTOP-QTCGESHO 4.4.0-19041-Microsoft #1-Microsoft Fri Dec 06 14:06:00 PST
    2019 x86_64 x86_64 x86_64 GNU/Linux
```

的虚拟机操作系统

并且使用 vscode 配合 Remote SSH 插件，实现通过远程终端在 windows 环境的对文件的编辑和运行

## 2. WSL

WSL 配置如下：

```
1  Linux LAPTOP-QTCGESHO 4.4.0-19041-Microsoft #1-Microsoft Fri Dec 06 14:06:00 PST
    2019 x86_64 x86_64 x86_64 GNU/Linux
```

其中 WSL 为主要运行平台

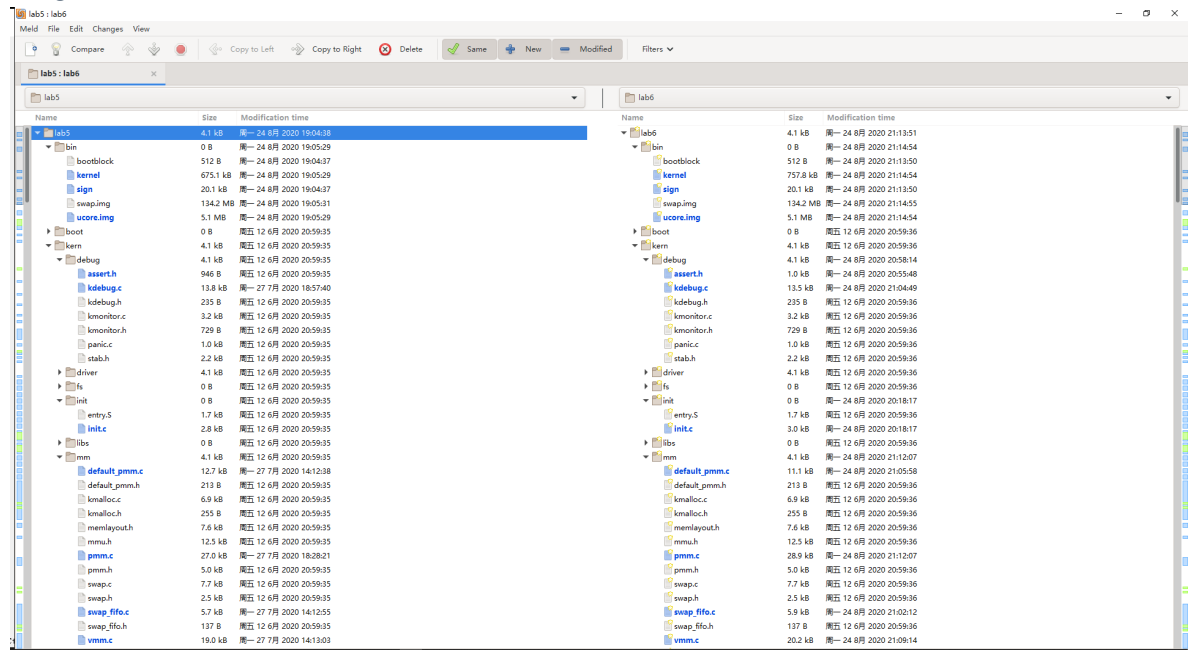
## 实验过程

### 1. 实验6-调度器

练习0: 填写已有代码

随着代码量逐渐增多，直接用肉眼进行 diff/merge 比较麻烦，因此决定使用 meld 软件进行可视化的

merga



在进行了 merge 后的 lab6 中运行 `make grade` 命令检查，基本符合教材要求，在优先级检测处报错

```
mijialong@LAPTOP-QTCGESHO:/mnt/d/ucore_os_lab/labcodes/lab6$ make grade
```

```
badsegment: (2.6s)
  -check result: OK
  -check output: OK
divzero: (1.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
softint: (1.4s)
  -check result: OK
  -check output: OK
faultread: (1.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
faultreadkernel: (1.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
hello: (1.4s)
  -check result: OK
  -check output: OK
testbss: (1.4s)
  -check result: OK
  -check output: OK
pgdir: (1.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
yield: (1.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
badarg: (1.4s)
  -check result: OK
  -check output: OK
exit: (1.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
spin: (4.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
waitkill: (14.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
forktest: (1.4s)
  -check result: OK
  -check output: OK
forktree: (1.4s)
  -check result: OK
  -check output: OK
matrix: (8.7s)
  -check result: OK
  -check output: OK
priority: (11.4s)
  -check result: WRONG
    -e !! error: missing 'sched class: stride_scheduler'
    !! error: missing 'stride sched correct result: 1 2 3 4 5'

  -check output: OK
```

```
Total Score: 163/170
```

```
Makefile:314: recipe for target 'grade' failed
```

```
make: *** [grade] Error 1
```

```
mijialong@LAPTOP-QTCGESHO:/mnt/d/ucore_os_lab/labcodes/lab6$
```

## 练习1: 使用 Round Robin 调度算法 (不需要编码)

1. 请理解并分析 `sched_calss` 中各个函数指针的用法, 并结合 Round Robin 调度算法描述 `ucore` 的调度执行过程

分析 `sched_class` 类

在 `kern/schedule/sched.h` 查看 `sched_class` 类

```
1 // The introduction of scheduling classes is borrowed from Linux, and makes the
2 // core scheduler quite extensible. These classes (the scheduler modules)
   encapsulate
3 // the scheduling policies.
4 // 调度类是从Linux中引入的, 这使得核心调度程序具有相当的可扩展性。
5 // 这些类(调度程序模块)封装了调度策略。
6 struct sched_class
7 {
8     // the name of sched_class
9     // 调度器名称
10    const char *name;
11    // Init the run queue
12    // 初始化运行队列
13    void (*init)(struct run_queue *rq);
14    // put the proc into runqueue, and this function must be called with rq_lock
15    // 将进程放入队列中, 该函数必须使用 rq_lock
16    void (*enqueue)(struct run_queue *rq, struct proc_struct *proc);
17    // get the proc out runqueue, and this function must be called with rq_lock
18    // 将进程从队列中移除, 该函数必须使用 rq_lock
19    void (*dequeue)(struct run_queue *rq, struct proc_struct *proc);
20    // choose the next runnable task
21    // 选择下一个可运行任务
22    struct proc_struct *(*pick_next)(struct run_queue *rq);
23    // dealer of the time-tick
24    // 更新调度器的时钟信息
25    void (*proc_tick)(struct run_queue *rq, struct proc_struct *proc);
26    /* for SMP support in the future
27     * load_balance
28     * void (*load_balance)(struct rq* rq);
29     * get some proc from this rq, used in load_balance,
30     * 使用 load_balance 函数, 获得队列中的一些进程
31     * return value is the num of gotten proc
32     * 返回值是获得的进程的数量
33     * int (*get_proc)(struct rq* rq, struct proc* procs_moved[]);
34     */
35 };
```

查看 `kern/schedule/sched.c` 中的后续代码, 可以找到 `sched_class` 类相关功能的实现函数, 分别为:

- `sched_init(void)`

```

1  void
2  sched_init(void) {
3      list_init(&timer_list);
4
5      sched_class = &default_sched_class;
6
7      rq = &_rq;
8      rq->max_time_slice = MAX_TIME_SLICE;
9      sched_class->init(rq);
10
11     cprintf("sched class: %s\n", sched_class->name);
12 }

```

- `sched_class_enqueue(struct proc_struct *proc)`

```

1  static inline void
2  sched_class_enqueue(struct proc_struct *proc) {
3      if (proc != idleproc) {
4          sched_class->enqueue(rq, proc);
5      }
6  }

```

- `sched_class_dequeue(struct proc_struct *proc)`

```

1  static inline void
2  sched_class_dequeue(struct proc_struct *proc) {
3      sched_class->dequeue(rq, proc);
4  }

```

- `sched_class_pick_next(void)`

```

1  static inline struct proc_struct *
2  sched_class_pick_next(void) {
3      return sched_class->pick_next(rq);
4  }

```

- `sched_class_proc_tick(struct proc_struct *proc)`

```

1  void
2  sched_class_proc_tick(struct proc_struct *proc) {
3      if (proc != idleproc) {
4          sched_class->proc_tick(rq, proc);
5      }
6      else {
7          proc->need_resched = 1;
8      }
9  }

```

## RR 调度算法

- RR调度算法的调度思想是让所有 runnable 态的进程**分时轮流使用** CPU 时间。
- **RR调度器**维护当前runnable进程的有序运行队列。当前进程的时间片用完之后，调度器将当前进程放置到运行队列的尾部，再从其头部取出进程进行调度。
- RR调度算法的就绪队列在组织结构上也是一个**双向链表**，只是增加了一个成员变量，表明在此就绪进程队列中的最大执行时间片。
- 而且在进程控制块 `proc_struct` 中增加了一个成员变量 `time_slice`，用来记录进程当前的可运行时间片段，用于限制每个进程运行的时间。



- 在每个 timer 到时的时候，操作系统会递减当前执行进程的 time\_slice，当 time\_slice 为0 时，就意味着这个进程运行了一段时间（这个时间片段称为进程的时间片），需要把 CPU 让给其他进程执行，于是操作系统就需要让此进程重新回到 rq 的队列尾，且重置此进程的时间片为就绪队列的成员变量最大时间片 max\_time\_slice 值，然后再从 rq 的队列头取出一个新的进程执行。

在 kern/schedule/default\_sched.c 中查看 RR 调度算法对应的5个功能函数

- 初始化队列

```
1 static void
2 RR_init(struct run_queue *rq)
3 {
4     list_init(&(rq->run_list));
5     rq->proc_num = 0;
6 }
```

- 将进程放入队列中

```
1 static void
2 RR_enqueue(struct run_queue *rq, struct proc_struct *proc)
3 {
4     assert(list_empty(&(proc->run_link))); // 验证是否合法
5     list_add_before(&(rq->run_list), &(proc->run_link)); // 加入到队尾
6     // 如果进程时间片为0或者大于最大时间片，则重置为 max_time_slice
7     if (proc->time_slice == 0 || proc->time_slice > rq->max_time_slice)
8     {
9         proc->time_slice = rq->max_time_slice;
10    }
11    proc->rq = rq; // 更新队列
12    rq->proc_num++; // 进程数 + 1
13 }
```

- 将进程从队列中移除

```
1 static void
2 RR_dequeue(struct run_queue *rq, struct proc_struct *proc)
3 {
4     // 验证队列不为空并且是双向链表
5     assert(!list_empty(&(proc->run_link)) && proc->rq == rq);
6     list_del_init(&(proc->run_link)); // 删除对应进程
7     rq->proc_num--; // 进程数 - 1
8 }
```

- 选择下一个可执行任务

```
1 static struct proc_struct *
2 RR_pick_next(struct run_queue *rq)
3 {
4     list_entry_t *le = list_next(&(rq->run_list)); // 从队列头选出进程
5     if (le != &(rq->run_list)) // 如果合法就返回
6     {
7         return le2proc(le, run_link);
8     }
9     return NULL; // 并且将执行权交给内核线程idle
10    // idle会不断调用schedule
11    // 直到整个系统出现下一个可以执行的进程
12 }
```

- 更新调度器时钟信息

```

1  static void
2  RR_proc_tick(struct run_queue *rq, struct proc_struct *proc)
3  {
4      if (proc->time_slice > 0) // 削减时间片
5      {
6          proc->time_slice--;
7      }
8      if (proc->time_slice == 0) // 需要移除
9      {
10         proc->need_resched = 1;
11     }
12 }

```

## ucore 调度执行过程

- 调度器的主体函数代码只存在 `wakeup_proc` 和 `schedule` 函数，前者的作用在于将某一个指定进程放入可执行进程队列中，后者在于将当前进程放入可执行队列中，然后将队列中选择的下一个执行的进程取出执行
- 将某一个进程从就绪队列中取出的时候，将其从队列中删除
- 取出执行的下一个进程的时候，将就绪队列的队头取出
- 每当出现一个时钟中断，则会将当前执行的进程的剩余可执行时间减1，一旦减到了0，则将其标记为可以被调度的，这样在 ISR 中的后续部分就会调用 `schedule` 函数将这个进程切换出去

## 多级反馈队列调度算法

### 思路

1. 优先调用优先级高的队列中的进程，如果高优先级队列中无可调度的进程，才会在次优先级队列中调度进程
2. 对于同一个队列中的各个进程，按照时间片轮转法调度。当处于P1队列的（时间片Q）的作业经历了预定的时间片中如果还没有完成，则进入次优先级的P2队列中等待，（时间片变为上一优先级的2倍），在消耗完时间片后如果还不能完成，置入再次一级优先级的队列中，以此循环，直到完成
3. 在低优先级的队列中的进程在运行时，如果有新到达高优先级的作业，那么在运行完这个时间片后，CPU马上分配给新到达的作业

### 具体实现

1. 运行队列需要支持该6个优先级，因此需要以 `run_queue` 类为基础，对其中的 `run_list` 成员变量进行修改，修改后如下：

```

1  struct run_queue
2  {
3      list_entry_t run_list;
4      // list_entry_t run_list[6]; // 应对多级调度
5      unsigned int proc_num;
6      int max_time_slice;
7      // For LAB6 ONLY
8      skew_heap_entry_t *lab6_run_pool;
9  };

```

2. 为了支持优先级，需要在 `proc_struct` 中加入 `priority` 成员变量（初始化为0）用于储存优先级，并且，将 `*rq` 的类型改为多运行队列的类

```

1  struct proc_struct

```

```

2  {
3      enum proc_state state;           // Process state
4      int pid;                         // Process ID
5      int runs;                        // the running times of Proces
6      uintptr_t kstack;                // Process kernel stack
7      volatile bool need_resched;      // bool value: need to be
    rescheduled to release CPU?
8      struct proc_struct *parent;      // the parent process
9      struct mm_struct *mm;            // Process's memory management field
10     struct context context;           // Switch here to run process
11     struct trapframe *tf;             // Trap frame for current interrupt
12     uintptr_t cr3;                    // CR3 register: the base addr of
    Page Directroy Table(PDT)
13     uint32_t flags;                   // Process flag
14     char name[PROC_NAME_LEN + 1];    // Process name
15     list_entry_t list_link;           // Process link list
16     list_entry_t hash_link;           // Process hash list
17     int exit_code;                    // exit code (be sent to parent
    proc)
18     uint32_t wait_state;               // waiting state
19     struct proc_struct *cptr, *yptr, *optr; // relations between processes
20     struct MLFQRun_queue *rq;         // running queue contains
    Process
21     list_entry_t run_link;             // the entry linked in run queue
22     int time_slice;                   // time slice for occupying the CPU
23     skew_heap_entry_t lab6_run_pool;  // FOR LAB6 ONLY: the entry in the
    run pool
24     uint32_t lab6_stride;              // FOR LAB6 ONLY: the current stride
    of the process
25     // uint32_t lab6_priority;         // FOR LAB6 ONLY: the priority of
    process, set by lab6_set_priority(uint32_t)
26     uint64_t priority;                 // 初始化为0
27 };

```

### 3. 其余的功能实现函数

```

1  /**
2   * 多级调度队列初始化
3   */
4  static void
5  MLFQ_init(struct MLFQRun_queue *rq)
6  {
7      int i;
8      for (i = 0; i < 6; i++)
9          list_init(&(rq->run_list[i]));
10     rq->proc_num = 0;
11 }
12
13 /**
14  * 多级调度队列插入进程
15  */
16 static void
17 MLFQ_enqueue(struct MLFQRun_queue *rq, struct proc_struct *proc)
18 {
19     assert(list_empty(&(proc->run_link)));
20     if (proc->time_slice == 0 && proc->priority != 5)
21     {
22         ++(proc->priority);

```

```

23     }
24     list_add_before(&(rq->run_list[proc->priority]), &(proc->run_link));
25     // 每一次优先级都比前一优先级时间片长一倍
26     proc->time_slice = (rq->max_time_slice << proc->priority);
27     proc->rq = rq;
28     rq->proc_num++;
29 }
30
31 /**
32  * 多级调度队列删除进程
33  */
34 static void
35 MLFQ_dequeue(struct MLFQRun_queue *rq, struct proc_struct *proc)
36 {
37     assert(!list_empty(&(proc->run_link)) && proc->rq == rq); // 验证是否有效
38     list_del_init(&(proc->run_link));
39     rq->proc_num--;
40 }
41
42 /**
43  * 多级调度队列寻找下一可运行任务
44  * 为了避免优先级较低的进程出现饥饿,
45  * 对每个优先级设置一定的选中概率,
46  * 高优先级是低优先级选中率的两倍,
47  * 选出一个优先级后, 返回相应优先级队列的第一个进程。
48  */
49 static struct proc_struct *
50 MLFQ_pick_next(struct MLFQRun_queue *rq)
51 {
52     int p = rand() % (32 + 16 + 8 + 4 + 2 + 1);
53     int priority;
54     if (p >= 0 && p < 32)
55     {
56         priority = 0;
57     }
58     else if (p >= 32 && p < 48)
59     {
60         priority = 1;
61     }
62     else if (p >= 48 && p < 56)
63     {
64         priority = 2;
65     }
66     else if (p >= 56 && p < 60)
67     {
68         priority = 3;
69     }
70     else if (p >= 60 && p < 62)
71     {
72         priority = 4;
73     }
74     else
75         priority = 5;
76     list_entry_t *le = list_next(&(rq->run_list[priority]));
77     if (le != &(rq->run_list[priority]))
78     {
79         return le2proc(le, run_link);
80     }

```

```

81     else
82     {
83         for (int i = 0; i < 6; ++i)
84         {
85             le = list_next(&(rq->run_list[i]));
86             if (le != &(rq->run_list[i]))
87                 return le2proc(le, run_link);
88         }
89     }
90     return NULL;
91 }
92
93 static void
94 MLFQ_proc_tick(struct MLFQRun_queue *rq, struct proc_struct *proc)
95 {
96     if (proc->time_slice > 0) // 削减时间片
97     {
98         proc->time_slice--;
99     }
100     if (proc->time_slice == 0) // 需要移除
101     {
102         proc->need_resched = 1; // 然后由schedule函数进行调度
103     }
104 }

```

## 练习2：实现 Stride Scheduling 调度算法（需要编码）

在完成练习2之前，需要对之前的代码进行更新，完成对应的 PCB 初始化，并且需要在时钟中断的处理部分删去 print\_ticks 函数

查阅资料，了解 Stride Scheduling 调度算法

Stride 算法是结合时间片的一种优先级调度策略。每一个时间片结束时，选择就绪状态的进程中 Pass 值最小的进程分配一个时间片，在一个时间段中进程所获得的时间片数量和进程的优先级大致成正比。

该算法需要如下变量：

- *resource right*：进程获得时间片的权利
- *ticket*：在一个系统中，所有进程的 ticket 和是固定的。根据进程的优先级将 ticket 分配给进程，优先级越高，ticket 值越大，resource right 越大，一定时间内获得的时间片越多
- *stride*：步幅，和进程的 ticket 值成反比，每当一个进程获得一个时间片，pass 值会增大一个 stride，因此 stride 是 pass 值增长的单位。
- *pass*：进程通过的虚拟距离，以 stride 为单位增长。是选择进程分配时间片的指标，每次选择 pass 值最小的进程分配。

具体实现

- 比较两个进程的 pass

```

1  /* The compare function for two skew_heap_node_t's and the
2   * corresponding procs*/
3  static int
4  proc_stride_comp_f(void *a, void *b)
5  {
6      struct proc_struct *p = le2proc(a, lab6_run_pool);

```

```

7     struct proc_struct *q = le2proc(b, lab6_run_pool);
8     int32_t c = p->lab6_stride - q->lab6_stride;
9     if (c > 0)
10         return 1;
11     else if (c == 0)
12         return 0;
13     else
14         return -1;
15 }

```

- 初始化

```

1  /*
2   * stride_init initializes the run-queue rq with correct assignment for
3   * member variables, including:
4   *
5   * - run_list: should be a empty list after initialization.
6   * - lab6_run_pool: NULL
7   * - proc_num: 0
8   * - max_time_slice: no need here, the variable would be assigned by the
9   *   caller.
10  *
11  * hint: see libs/list.h for routines of the list structures.
12  */
13 static void
14 stride_init(struct run_queue *rq)
15 {
16     /* LAB6: YOUR CODE
17     * (1) init the ready process list: rq->run_list
18     * (2) init the run pool: rq->lab6_run_pool
19     * (3) set number of process: rq->proc_num to 0
20     */
21     list_init(&(rq->run_list)); // 初始化列表
22     rq->lab6_run_pool = NULL;    // 初始化运行池
23     rq->proc_num = 0;           // 初始化进程数量为0
24 }

```

- 插入队列

```

1  /*
2   * stride_enqueue inserts the process ``proc`` into the run-queue
3   * ``rq``. The procedure should verify/initialize the relevant members
4   * of ``proc``, and then put the ``lab6_run_pool`` node into the
5   * queue(since we use priority queue here). The procedure should also
6   * update the meta data in ``rq`` structure.
7   *
8   * proc->time_slice denotes the time slices allocation for the
9   * process, which should set to rq->max_time_slice.
10  *
11  * hint: see libs/skew_heap.h for routines of the priority
12  * queue structures.
13  */
14 static void
15 stride_enqueue(struct run_queue *rq, struct proc_struct *proc)
16 {
17     /* LAB6: YOUR CODE
18     * (1) insert the proc into rq correctly

```

```

19      * NOTICE: you can use skew_heap or list. Important functions
20      *      skew_heap_insert: insert a entry into skew_heap
21      *      list_add_before: insert a entry into the last of list
22      * (2) recalculate proc->time_slice
23      * (3) set proc->rq pointer to rq
24      * (4) increase rq->proc_num
25      */
26
27 #if USE_SKEW_HEAP // 如果使用 斜堆
28     rq->lab6_run_pool = skew_heap_insert(rq->lab6_run_pool,
29                                           &(proc->lab6_run_pool),
30                                           proc_stride_comp_f);
31 #else // 否则使用链表
32     assert(list_empty(&(proc->run_link)));
33     list_add_before(&(rq->run_list), &(proc->run_link));
34 #endif
35     // 设置时间片
36     if (proc->time_slice == 0 || proc->time_slice > rq->max_time_slice)
37     {
38         proc->time_slice = rq->max_time_slice;
39     }
40     proc->rq = rq; // 更新队列
41     rq->proc_num++; // 进程数量 + 1
42 }

```

- 从队列中移除

```

1  /*
2  * stride_dequeue removes the process ``proc'' from the run-queue
3  * ``rq'', the operation would be finished by the skew_heap_remove
4  * operations. Remember to update the ``rq'' structure.
5  *
6  * hint: see libs/skew_heap.h for routines of the priority
7  * queue structures.
8  */
9  static void
10 stride_dequeue(struct run_queue *rq, struct proc_struct *proc)
11 {
12     /* LAB6: YOUR CODE
13      * (1) remove the proc from rq correctly
14      * NOTICE: you can use skew_heap or list. Important functions
15      *      skew_heap_remove: remove a entry from skew_heap
16      *      list_del_init: remove a entry from the list
17      */
18 #if USE_SKEW_HEAP // 如果使用 斜堆
19     rq->lab6_run_pool = skew_heap_remove(rq->lab6_run_pool,
20                                           &(proc->lab6_run_pool),
21                                           proc_stride_comp_f);
22 #else // 否则使用链表
23     assert(!list_empty(&(proc->run_link)) && proc->rq == rq);
24     list_del_init(&(proc->run_link));
25 #endif
26     rq->proc_num--; // 进程数量 - 1
27 }

```

- 寻找下一个可执行任务

```

1  // 将 BIG_STRIDE 设置成学号

```

```

2  #define BIG_STRIDE 18342075 /* you should give a value, and is ??? */
3
4  /*
5   * stride_pick_next pick the element from the ``run-queue'', with the
6   * minimum value of stride, and returns the corresponding process
7   * pointer. The process pointer would be calculated by macro le2proc,
8   * see kern/process/proc.h for definition. Return NULL if
9   * there is no process in the queue.
10  *
11  * When one proc structure is selected, remember to update the stride
12  * property of the proc. (stride += BIG_STRIDE / priority)
13  *
14  * hint: see libs/skew_heap.h for routines of the priority
15  * queue structures.
16  */
17  static struct proc_struct *
18  stride_pick_next(struct run_queue *rq)
19  {
20      /* LAB6: YOUR CODE
21       * (1) get a proc_struct pointer p with the minimum value of stride
22       * (1.1) If using skew_heap, we can use le2proc get the p from rq-
23       * >lab6_run_poll
24       * (1.2) If using list, we have to search list to find the p with
25       * minimum stride value
26       * (2) update p;s stride value: p->lab6_stride
27       * (3) return p
28       */
29      struct proc_struct *p;
30      #if USE_SKEW_HEAP // 如果使用 斜堆
31          if (rq->lab6_run_pool == NULL) // 队列为空, 返回 NULL
32              return NULL;
33          p = le2proc(rq->lab6_run_pool, lab6_run_pool);
34      #else // 否则使用链表
35          list_entry_t *le = list_next(&(rq->run_list));
36          if (le == &rq->run_list) // 队列为空, 返回 NULL
37              return NULL;
38          p = le2proc(le, run_link);
39          le = list_next(le);
40          while (le != &(rq->run_list)) // 遍历队列, 找出 stride 值最小的进程
41          {
42              struct proc_struct *q = le2proc(le, run_link);
43              if (p->lab6_stride > q->lab6_stride) // 比较值
44              {
45                  p = q;
46              }
47              le = list_next(le);
48          }
49      #endif
50      // 更新进程的 stride 值
51      if (p->lab6_priority == 0)
52          p->lab6_stride += BIG_STRIDE;
53      else
54          p->lab6_stride += BIG_STRIDE / p->lab6_priority;
55      return p;
56  }

```

- 时钟信号处理 (和RR算法一样)



```

1  /*
2  * stride_proc_tick works with the tick event of current process. You
3  * should check whether the time slices for current process is
4  * exhausted and update the proc struct ``proc''. proc->time_slice
5  * denotes the time slices left for current
6  * process. proc->need_resched is the flag variable for process
7  * switching.
8  */
9  static void
10 stride_proc_tick(struct run_queue *rq, struct proc_struct *proc)
11 {
12     /* LAB6: YOUR CODE */
13     if (proc->time_slice > 0) // 削减时间片
14     {
15         proc->time_slice--;
16     }
17     if (proc->time_slice == 0) // 需要移除
18     {
19         proc->need_resched = 1; // 然后由schedule函数进行调度
20     }
21 }

```

### 练习3：阅读分析源代码，结合中断处理和调度程序，再次理解进程控制块中的 trapframe 和 context 在进程切换时作用。（不需要编码）

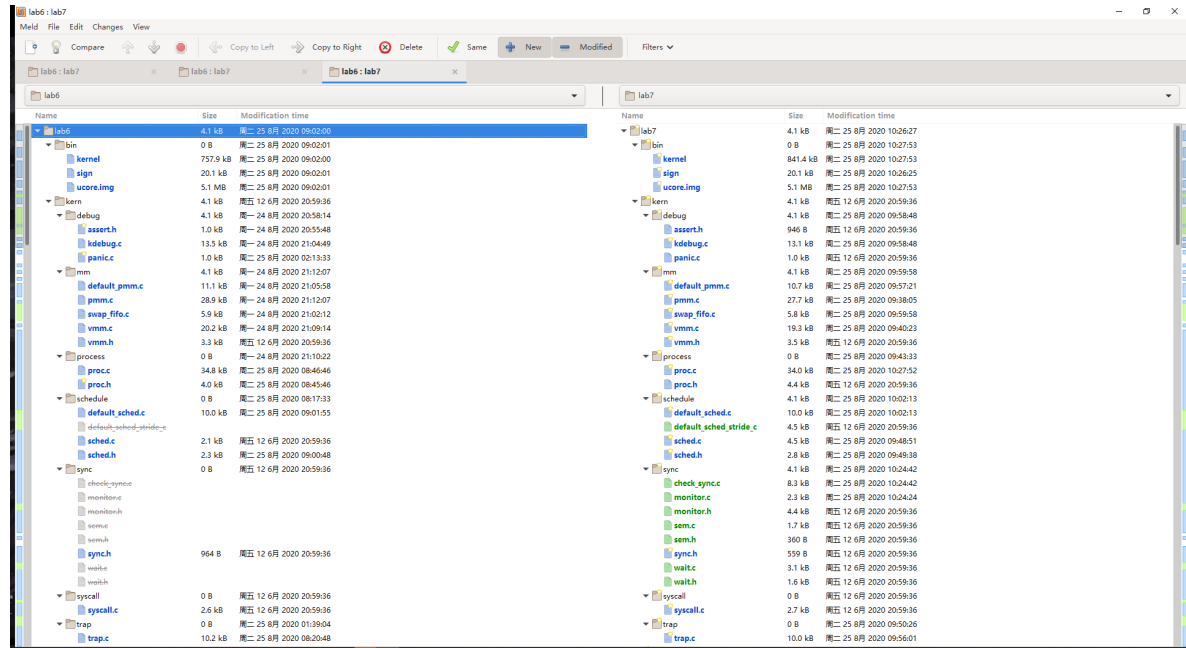
- **context** 保存前一个进程各个寄存器的状态，用于上下文切换。
  - 当该进程变为 **init** 进程时，保存寄存器状态
  - 当该进程变为 **idle** 进程是，根据 **context** 恢复现场从而继续执行
- **trapframe** 是中断帧。
  - 当进程从用户空间跳入**内核空间**时，中断帧记录被中断前的状态。
  - 当该进程跳回内核空间后，需要调整中断帧来恢复对应的寄存器值，从而使得进程继续执行。
  - 和 **context** 相比，中断帧包含了 **context** 的信息，以及**段寄存器、中断号和 err** 等信息。
  - 中断帧一般在**系统调用或中断**时，因为发生了**特权级的转换**。

调度进程本质上是中断与恢复，因此上述两者在调度的进程切换中发挥着重要作用

## 2. 实验7-同步互斥

### 练习0：填写已有实验

## 使用 meld 软件进行可视化的 merge



在进行了 merge 后的 lab7 中运行 `make grade` 命令检查，样例能过全部通过

```
mijialong@LAPTOP-QTCGESHO:/mnt/d/ucore_os_lab/labcodes/lab7$ make grade
```

```
badsegment:          (3.6s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
divzero:             (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
softint:             (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
faultread:           (1.4s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
faultreadkernel:     (1.3s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
hello:               (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
testbss:             (1.4s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
pgdir:               (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
yield:               (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
badarg:              (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
exit:                (2.4s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
spin:                (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
waitkill:            (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
forktest:            (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
forktree:            (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
priority:            (15.3s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
sleep:               (11.3s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
sleepkill:           (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
matrix:              (8.5s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
```

```
Total Score: 190/190
```

```
mijialong@LAPTOP-QTCGESHO:/mnt/d/ucore_os_lab/labcodes/lab7$ █
```

## 练习1：理解内核级信号量的实现和基于内核级信号量的哲学家就餐问题（不需要编码）

请在实验报告中给出内核级信号量的设计描述，并说其大致执行流流程

信号量结构体

```
1  typedef struct {
2      int value;
3      wait_queue_t wait_queue;
4  } semaphore_t;
```

在该 lab7 中，哲学家问题最主要的是通过 `check_sync()` 函数进行解决该函数在 `init_main()` 中被调用

```
1  void check_sync(void)
2  {
3      int i;
4      // check semaphore
5      // 使用信号量解决
6      sem_init(&mutex, 1);
7      for (i = 0; i < N; i++) // 哲学家数量为 N
8      {
9          sem_init(&s[i], 0); // 初
10         // 始化信号量
11         int pid = kernel_thread(philosopher_using_semaphore, (void *)i, 0); // 创
12         // 建内核线程
13         if (pid <= 0)
14         {
15             panic("create No.%d philosopher_using_semaphore failed.\n");
16         }
17         philosopher_proc_sema[i] = find_proc(pid);
18         set_proc_name(philosopher_proc_sema[i], "philosopher_sema_proc");
19     }
20     // check condition variable
21     // 使用管程解决
22     monitor_init(&mt, N);
23     for (i = 0; i < N; i++)
24     {
25         state_condvar[i] = THINKING;
26         int pid = kernel_thread(philosopher_using_condvar, (void *)i, 0);
27         if (pid <= 0)
28         {
29             panic("create No.%d philosopher_using_condvar failed.\n");
30         }
31         philosopher_proc_condvar[i] = find_proc(pid);
32         set_proc_name(philosopher_proc_condvar[i], "philosopher_condvar_proc");
33     }
34 }
```

上述代码分别使用了两种方式来解决哲学家问题，分别是：

- 信号量

- 管程

通过上面的代码，可以发现，在该函数中创建了一个线程用于执行 `philosopher_using_semaphore` 函数，查看并分析该函数

```
1  int philosopher_using_semaphore(void *arg) /* i: 哲学家号码, 从0到N-1 */
2  {
3      int i, iter = 0;
4      i = (int)arg;
5      cprintf("I am No.%d philosopher_sema\n", i);
6      while (iter++ < TIMES)                                // 循
环的意义是模拟多次试验
7      {                                                        /* 无
限循环 */
8          cprintf("Iter %d, No.%d philosopher_sema is thinking\n", iter, i); /* 哲
学家正在思考 */
9          do_sleep(SLEEP_TIME);
10         phi_take_forks_sema(i);
11         /* 需要两只叉子, 或者阻塞 */
12         cprintf("Iter %d, No.%d philosopher_sema is eating\n", iter, i); /* 进餐
*/
13         do_sleep(SLEEP_TIME);
14         phi_put_forks_sema(i);
15         /* 把两把叉子同时放回桌子 */
16     }
17     cprintf("No.%d philosopher_sema quit\n", i);
18     return 0;
19 }
```

该函数最主要的获取/释放信号量的步骤由 `phi_take_forks_sema` 和 `phi_put_forks_sema` 两个函数来进行实现：

```
1  void phi_take_forks_sema(int i) /* i: 哲学家号码从0到N-1 */
2  {
3      down(&mutex);      /* 进入临界区 */
4      state_sema[i] = HUNGRY; /* 记录下哲学家i饥饿的事实 */
5      phi_test_sema(i);    /* 试图得到两只叉子 */
6      up(&mutex);         /* 离开临界区 */
7      down(&s[i]);        /* 如果得不到叉子就阻塞 */
8  }
9
10 void phi_put_forks_sema(int i) /* i: 哲学家号码从0到N-1 */
11 {
12     down(&mutex);      /* 进入临界区 */
13     state_sema[i] = THINKING; /* 哲学家进餐结束 */
14     phi_test_sema(LEFT); /* 看一下左邻居现在是否能进餐 */
15     phi_test_sema(RIGHT); /* 看一下右邻居现在是否能进餐 */
16     up(&mutex);        /* 离开临界区 */
17 }
```

而在这两个函数中，最重要的步骤：离开临界区和阻塞则是分别通过 `up` 和 `down` 来实现

查看 `up` 和其真正的代码：

```
1  static __noinline void __up(semaphore_t *sem, uint32_t wait_state)
2  {
3      bool intr_flag;
4      local_intr_save(intr_flag); // 关闭中断
```

```

5      {
6          wait_t *wait;
7          if ((wait = wait_queue_first(&(sem->wait_queue))) == NULL)
8          {
9              sem->value++; // 当没有进程等待时, 信号量 + 1
10         }
11         else // 否则唤醒队列中第一个进程
12         {
13             assert(wait->proc->wait_state == wait_state);
14             wakeup_wait(&(sem->wait_queue), wait, wait_state, 1);
15         }
16     }
17     local_intr_restore(intr_flag); // 恢复中断
18 }
19
20 void up(semaphore_t *sem)
21 {
22     __up(sem, WT_KSEM);
23 }

```

查看 `down` 和其真正的代码:

```

1  static __noinline uint32_t __down(semaphore_t *sem, uint32_t wait_state)
2  {
3      bool intr_flag;
4      local_intr_save(intr_flag); // 关闭中断
5      if (sem->value > 0)          // 如果信号量大于0
6      {
7          sem->value--;             // 当前进程获得我信号量, 信号量数值 - 1
8          local_intr_restore(intr_flag); // 恢复中断
9          return 0;                 // 退出, 停止阻塞
10     }
11     wait_t __wait, *wait = &__wait;
12     wait_current_set(&(sem->wait_queue), wait, wait_state); // 进程加入等待队列
13     local_intr_restore(intr_flag); // 恢复中断
14
15     schedule(); // 调度选择执行其他的进程
16
17     // 被 V 操作唤醒后
18     local_intr_save(intr_flag); // 关闭中断
19     wait_current_del(&(sem->wait_queue), wait); // 从等待队列中删除自己
20     local_intr_restore(intr_flag); // 恢复中断
21
22     if (wait->wakeup_flags != wait_state)
23     {
24         return wait->wakeup_flags;
25     }
26     return 0;
27 }
28
29 void down(semaphore_t *sem)
30 {
31     uint32_t flags = __down(sem, WT_KSEM);
32     assert(flags == 0);
33 }

```

请在实验报告中给出给用户态进程/线程提供信号量机制的设计方案, 并比较说明给内核级提供信号量机制的异同

设计方案：线程/进程的信号量机制和内核级信号量区别不大，只需要增加部分操作的接口函数即可

- `sem_init` 初始化：设置 `sem.value` 和 `sem.wait_queue`
- `sem_get_value` 获取当前信号量的值：返回 `sem_value`
- `sem_close` 删除调用的进程和它之前打开的一个信号量之间的关联
- `sem_del` 删除该信号量的名字并且在所有进程关闭该信号量（通过调用 `sem_close`）时删除该信号量

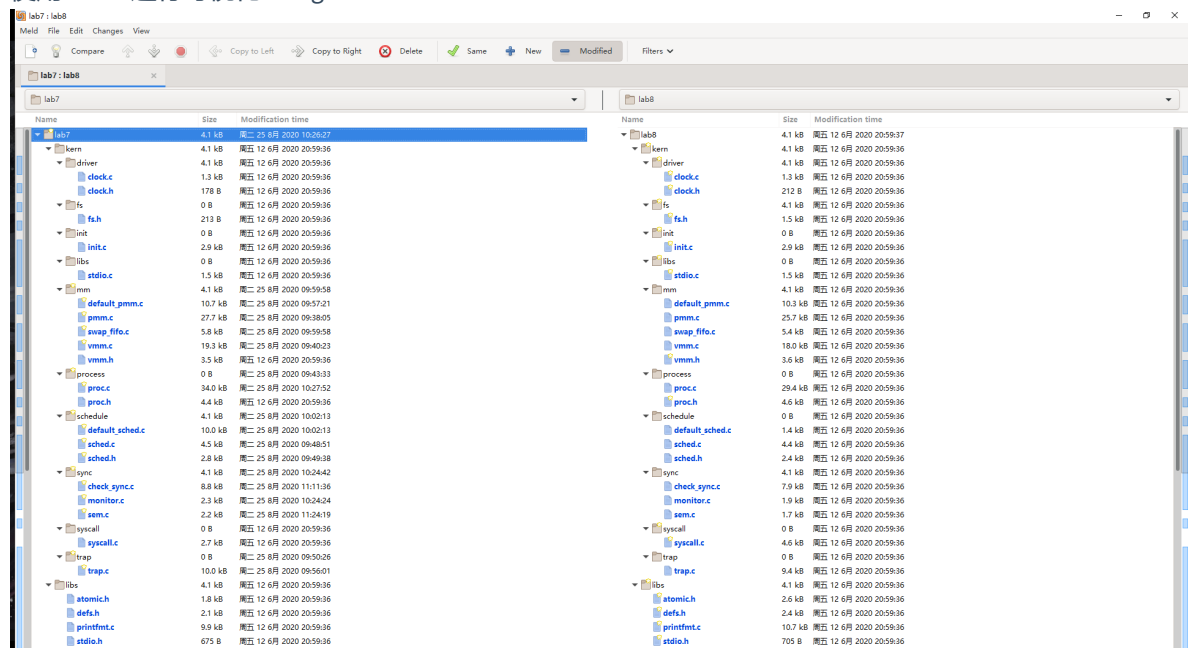
区别：由于沿用的内核级信号量，因此在用户态使用信号量时，需要进行系统调用**进入内核态**进行操作

### 3. 实验8-文件系统实现及综合实验

#### 练习0：在前面 ucore 实验 lab1-lab7 的基础上，完成 ucore 文件系统

##### 内容0：填写已有实验

使用 meld 进行可视化 merge



##### 内容1: 完成读文件操作的实现

#### 了解 ucore 文件系统

通过相关参考资料以及阅读源代码，我们可以了解到

ucore 的文件系统架构：

- 通用文件系统访问接口层：提供了用户空间到文件系统的标准访问接口，能够让应用程序获得 ucore 内核的文件系统服务
- 文件系统抽象层：
  - 向上：为内核的文件系统相关的**系统调用实现模块**和其他内核功能模块的访问提供了一致的接口
  - 向下：提供抽象函数指针列表和数据机构来屏蔽不同文件系统的实现细节
- Simple FS 文件系统层：一个基于索引方式的文件系统实例
  - 向上：提供各种具体函数实现对应文件抽象层的抽象函数
  - 向下：访问外设接口
- 外设接口层：
  - 向上：提供设备访问接口并屏蔽不同硬件细节
  - 向下：实现访问各种具体设备（如硬盘、串口、键盘等设备）驱动接口

ucore 的文件系统数据结构：

- SuperBlock（超级块）：从全局角度描述文件系统的全局信息。范围是整个操作系统空间
- iNode（索引节点）：从文件系统的单个文件角度描述该文件的各种属性和数据所在位置。范围是整个操作空间
- dentry（目录项）：从文件系统的文件路径角度描述路径中的特定目录。范围是整个操作系统空间
- file（文件）：从进程的角度描述进程在访问文件时需要了解的文件标识、读写位置、引用情况等详细信息。范围是具体进程

ucore 读写硬盘操作的流程：

1. 应用程序发出请求，请求硬盘读/写数据；该程序通过 *FS syscall* 接口执行系统调用，获得操作系统关于文件的服务
2. 一旦操作系统内系统调用得到请求，会前往 *VFS*（虚拟文件系统）层面，该抽象层包含文件/目录接口等，会屏蔽底层具体文件系统
3. 如果 *VFS* 能够被处理，那么 *VFS* 将会将 *iNode* 传递给 *Simple FS*，将该 *iNode* 从抽象转化为具体
4. 通过上述的 *iNode* 经过 I/O 接口进行磁盘读写



查看相关源代码

Simple FS 文件系统代码如下，前三个数据结构便是硬盘文件布局的全局信息，可以看到后面还涉及到操作相关的信号量等相关成员



```

1  /* filesystem for sfs */
2  struct sfs_fs {
3      struct sfs_super super;                /* on-disk superblock */
4      struct device *dev;                    /* device mounted on */
5      struct bitmap *freemap;                /* blocks in use are mared 0
6      */
7      bool super_dirty;                      /* true if super/freemap
8      modified */
9      void *sfs_buffer;                      /* buffer for non-block
10     aligned io */
11     semaphore_t fs_sem;                     /* semaphore for fs */
12     semaphore_t io_sem;                     /* semaphore for io */
13     semaphore_t mutex_sem;                  /* semaphore for link/unlink
14     and rename */
15     list_entry_t inode_list;                 /* inode linked-list */
16     list_entry_t *hash_list;                /* inode hash linked-list */
17 };

```

查看超级块 *sfs\_super* 数据结构，为了从全局角度描述特定文件系统的全局信息，分别定义了标识符、块数、空闲块数和相关信息四个成员变量

```

1  /*
2   * On-disk superblock
3   */
4  struct sfs_super {
5      uint32_t magic;                        /* magic number, should be
6      SFS_MAGIC */
7      uint32_t blocks;                       /* # of blocks in fs */
8      uint32_t unused_blocks;                /* # of unused blocks in fs */
9      char info[SFS_MAX_INFO_LEN + 1];      /* infomation for sfs */
10 };

```

iNode 数据结构有两种，分别对应磁盘和 SFS 层面

#### 1. 磁盘层面的 iNode:

```

1  /* inode (on disk) */
2  struct sfs_disk_inode {
3      uint32_t size;                         /* size of the file (in
4      bytes) */
5      uint16_t type;                         /* one of SYS_TYPE_* above
6      */
7      uint16_t nlinks;                       /* # of hard links to this
8      file */
9      uint32_t blocks;                       /* # of blocks */
10     uint32_t direct[SFS_NDIRECT];           /* direct blocks */
11     uint32_t indirect;                     /* indirect blocks */
12     // uint32_t db_indirect;                /* double indirect blocks
13     */
14     // unused
15 };

```

对于磁盘上的 iNode，最后两个成员变量 *direct* 和 *indirect* 分别对应根目录下的**直接索引**和**间接索引**：

- *direct[]* 直接指向保存文件内容数据的数据块索引
- *indirect* 间接指向保存文件内容数据的数据块，即**间接数据块**，该数据块存放数据索引，这些索引指向的数据块则是文件内容数据

## 2. SFS 层面的 iNode:

```
1  /* inode for sfs */
2  struct sfs_inode {
3      struct sfs_disk_inode *din;           /* on-disk inode */
4      uint32_t ino;                         /* inode number */
5      bool dirty;                           /* true if inode modified */
6      int reclaim_count;                    /* kill inode if it hits
zero */
7      semaphore_t sem;                     /* semaphore for din */
8      list_entry_t inode_link;              /* entry for linked-list in
sfs_fs */
9      list_entry_t hash_link;              /* entry for hash linked-
list in sfs_fs */
10 };
```

VFS（文件系统抽象层）是把不同文件系统的**对外共性接口**提取出来，形成的一个**函数指针数组**，从而使**文件系统访问接口层**只需要访问 VFS 而不需要考虑和关心具体的实现

查看该数据结构的代码，可以发现其有很大一部分抽象的方法（和调度相关的 sched\_class 类似）：

```
1  struct fs {
2      union {
3          struct sfs_fs __sfs_info;
4      } fs_info;                          // filesystem-specific data
5      enum {
6          fs_type_sfs_info,
7      } fs_type;                          // filesystem type
8      int (*fs_sync)(struct fs *fs);      // Flush all dirty buffers to
disk
9      struct inode *(*fs_get_root)(struct fs *fs); // Return root inode of
filesystem.
10     int (*fs_unmount)(struct fs *fs);    // Attempt unmount of
filesystem.
11     void (*fs_cleanup)(struct fs *fs);   // Cleanup of filesystem.???
12 };
```

关于进程在内核中直接访问的相关文件信息，由 file 接口实现：

```
1  struct file
2  {
3      enum
4      {
5          FD_NONE,
6          FD_INIT,
7          FD_OPENED,
8          FD_CLOSED,
9      } status;                          // 文件的可执行状态
10     bool readable;                      // 是否可读
11     bool writable;                      // 是否可写
12     int fd;                             // 在 filemap 中的索引
13     off_t pos;                          // 文件的位置
14     struct inode *node;                 // 对应的 iNode 指针
15     int open_count;                    // 打开的次数
16 };
```

发现在 VFS 中还存在一个 iNode 接口：



```

26  *      vop_reclaim      - Called when inode is no longer in use. Note that
27  *                          this may be substantially after vop_lastclose is
28  *                          called.
29  *
30  *****
31  *
32  *      vop_read          - Read data from file to uio, at offset specified
33  *                          in the uio, updating uio_resid to reflect the
34  *                          amount read, and updating uio_offset to match.
35  *                          Not allowed on directories or symlinks.
36  *
37  *      vop_getdirent     - Read a single filename from a directory into a
38  *                          uio, choosing what name based on the offset
39  *                          field in the uio, and updating that field.
40  *                          Unlike with I/O on regular files, the value of
41  *                          the offset field is not interpreted outside
42  *                          the filesystem and thus need not be a byte
43  *                          count. However, the uio_resid field should be
44  *                          handled in the normal fashion.
45  *                          On non-directory objects, return ENOTDIR.
46  *
47  *      vop_write         - Write data from uio to file at offset specified
48  *                          in the uio, updating uio_resid to reflect the
49  *                          amount written, and updating uio_offset to match.
50  *                          Not allowed on directories or symlinks.
51  *
52  *      vop_ioctl         - Perform ioctl operation OP on file using data
53  *                          DATA. The interpretation of the data is specific
54  *                          to each ioctl.
55  *
56  *      vop_fstat         -Return info about a file. The pointer is a
57  *                          pointer to struct stat; see stat.h.
58  *
59  *      vop_gettype       - Return type of file. The values for file types
60  *                          are in sfs.h.
61  *
62  *      vop_tryseek       - Check if seeking to the specified position within
63  *                          the file is legal. (For instance, all seeks
64  *                          are illegal on serial port devices, and seeks
65  *                          past EOF on files whose sizes are fixed may be
66  *                          as well.)
67  *
68  *      vop_fsync         - Force any dirty buffers associated with this file
69  *                          to stable storage.
70  *
71  *      vop_truncate      - Forcibly set size of file to the length passed
72  *                          in, discarding any excess blocks.
73  *
74  *      vop_namefile      - Compute pathname relative to filesystem root
75  *                          of the file and copy to the specified io buffer.
76  *                          Need not work on objects that are not
77  *                          directories.
78  *
79  *****
80  *
81  *      vop_creat         - Create a regular file named NAME in the passed
82  *                          directory DIR. If boolean EXCL is true, fail if
83  *                          the file already exists; otherwise, use the

```

```

84      *                  existing file if there is one. Hand back the
85      *                  inode for the file as per vop_lookup.
86      *
87      *****
88      *
89      *      vop_lookup      - Parse PATHNAME relative to the passed directory
90      *                  DIR, and hand back the inode for the file it
91      *                  refers to. May destroy PATHNAME. Should increment
92      *                  refcount on inode handed back.
93      */
94  struct inode_ops
95  {
96      unsigned long vop_magic;
97      int (*vop_open)(struct inode *node, uint32_t open_flags);
98      int (*vop_close)(struct inode *node);
99      int (*vop_read)(struct inode *node, struct iobuf *iob);
100     int (*vop_write)(struct inode *node, struct iobuf *iob);
101     int (*vop_fstat)(struct inode *node, struct stat *stat);
102     int (*vop_fsync)(struct inode *node);
103     int (*vop_namefile)(struct inode *node, struct iobuf *iob);
104     int (*vop_getdirent)(struct inode *node, struct iobuf *iob);
105     int (*vop_reclaim)(struct inode *node);
106     int (*vop_gettype)(struct inode *node, uint32_t *type_store);
107     int (*vop_tryseek)(struct inode *node, off_t pos);
108     int (*vop_truncate)(struct inode *node, off_t len);
109     int (*vop_create)(struct inode *node, const char *name, bool excl, struct
inode **node_store);
110     int (*vop_lookup)(struct inode *node, char *path, struct inode
**node_store);
111     int (*vop_ioctl)(struct inode *node, int op, void *data);
112 };

```

打开文件的流程：

1. 通过调用 `safe_open` 函数获取文件描述符
2. 在通用文件访问接口层，调用用户态函数进入内核态调用相关函数，并且把用户空间中的路径参数拷贝到内核空间中，进入文件系统抽象层
3. 进入文件系统抽象层之后，为即将打开的文件分配一个 `file` 数据结构变量，其索引值需要返回给用户进程并且复制给第1步中的文件描述符；之后需要通过路径来找到文件所对应的 VFS 索引节点 `iNode`，具体操作为通过 `vfs_lookup` 找到对应的 `inode`，通过 `vop_open` 打开文件
4. SFS 文件系统层有两个操作
  - `sfs_lookup` 函数会以 '/' 为分割符分解路径获得子目录和最终文件对应的 `iNode` 节点；之后循环查找子目录下的文件所对应的 `iNode` 节点，直到路径无法分解，拿到对应的节点
  - `sfs_lookup_once` 函数则是查找与路径匹配的目录项：
    - 如果找到了，则根据目录项中记录的 `iNode` 所处数据块索引找到路径对应的 SFS 磁盘 `inode`，并且读入其内容，创建 SFS 内存 `inode`

## 具体实现

该练习需要完成 `sfs_io_nolock` 函数，阅读注释，可以了解到具体操作为

1. 判断第一块是否对齐，如果没有对齐，就从第一块结尾处的偏移读取部分内容
2. 读写对齐的块
3. 最后一块没有对齐，需要读写部分最后块的内容

具体代码实现为:

```
1  /*
2   * sfs_io_nolock - Rd/Wr a file content from offset position to offset+ length
   disk blocks<-->buffer (in memroy)
3   * @sfs:      sfs file system
4   * @sin:      sfs inode in memory
5   * @buf:      the buffer Rd/Wr
6   * @offset:   the offset of file
7   * @alenp:    the length need to read (is a pointer). and will RETURN the really
   Rd/Wr lenght
8   * @write:    BOOL, 0 read, 1 write
9   */
10 static int
11 sfs_io_nolock(struct sfs_fs *sfs, struct sfs_inode *sin, void *buf, off_t
   offset, size_t *alenp, bool write)
12 {
13     .....
14
15
16     //LAB8:EXERCISE1 YOUR CODE HINT: call sfs_bmap_load_nolock, sfs_rbuf,
   sfs_rblock,etc. read different kind of blocks in file
17     /*
18      * (1) If offset isn't aligned with the first block, Rd/Wr some content from
   offset to the end of the first block
19      *      NOTICE: useful function: sfs_bmap_load_nolock, sfs_buf_op
20      *      Rd/Wr size = (nblks != 0) ? (SFS_BLKSIZE - blkoff) :
   (endpos - offset)
21      * (2) Rd/Wr aligned blocks
22      *      NOTICE: useful function: sfs_bmap_load_nolock, sfs_block_op
23      * (3) If end position isn't aligned with the last block, Rd/Wr some content
   from begin to the (endpos % SFS_BLKSIZE) of the last block
24      *      NOTICE: useful function: sfs_bmap_load_nolock, sfs_buf_op
25      */
26
27     // 第一块没有对齐
28     if ((blkoff = offset % SFS_BLKSIZE) != 0) // 检查是否对齐
29     {
30         // endpos 和 offset 是否处于同一块
31         //          是, size 为 SFS_BLKSIZE - blkoff
32         //          否, size 为 endpos - offset
33         size = (nblks != 0) ? (SFS_BLKSIZE - blkoff) : (endpos - offset);
34         if ((ret = sfs_bmap_load_nolock(sfs, sin, blkno, &ino)) != 0)
35         {
36             goto out;
37         }
38         if ((ret = sfs_buf_op(sfs, buf, size, ino, blkoff)) != 0)
39         {
40             goto out;
41         }
42         alen += size;
43         if (nblks == 0)
44         {
45             goto out;
46         }
47
48         // 维护已经读写成功的数据长度信息
49         buf += size;
```

```

50         blkno++;
51         nblks--;
52     }
53
54     // 中间对齐
55     size = SFS_BLKSIZE;
56     while (nblks != 0)
57     {
58         // 操作近似于上面
59         if ((ret = sfs_bmap_load_nolock(sfs, sin, blkno, &ino)) != 0)
60         {
61             goto out;
62         }
63         if ((ret = sfs_block_op(sfs, buf, ino, 1)) != 0)
64         {
65             goto out;
66         }
67         // 维护已经读写成功的数据长度信息
68         alen += size;
69         buf += size;
70         blkno++;
71         nblks--;
72     }
73
74     // 最后一块没有对齐
75     if ((size = endpos % SFS_BLKSIZE) != 0)
76     {
77         // 操作近似于上面
78         if ((ret = sfs_bmap_load_nolock(sfs, sin, blkno, &ino)) != 0)
79         {
80             goto out;
81         }
82         if ((ret = sfs_buf_op(sfs, buf, size, ino, 0)) != 0)
83         {
84             goto out;
85         }
86         alen += size;
87     }
88
89     .....
91 }

```

## 内容2: 完成基于文件系统的执行程序机制的实现

练习需要改写 `kern/process/proc.c` 中的 `load_code` 函数，通过运行 `make qemu`，如果能看到sh用户程序的执行界面，则基本成功了。如果在sh用户界面上可以执行“ls”、“hello”等其他放置在sfs文件系统中的其他执行程序，则可以认为本实验基本成功。

从而实现基本的基于文件系统的执行程序机制，在 `meld` 的时候可以发现，先前的实验中，仅将原先就加载到了内核内存空间中的 `elf` 可执行文件加载到用户内存空间中，而没有涉及从磁盘读取数据的操作；而在 LAB8 中，很多相关函数读 `elf` 文件的方式由从内存读变成了从磁盘上读

查看注释，具体步骤如下：

1. 为当前进程创建一个新的内存管理结构 `mm`
2. 创建一个新的页目录表 PDT，并将 `mm->pgdir` 设置为 PDT 的 `kva`

3. 将磁盘上的ELF文件的TEXT/DATA/BSS段加载（复制）到进程内存空间中
  1. 从磁盘中读取 elf 文件头
  2. 根据获取到的 elf 文件头获取磁盘上的程序头
  3. 调用 `mm_map` 建立 TEXT/DATA 的虚拟内存地址
  4. 调用 `pgdir_alloc_page` 为 TEXT/DATA 申请页，并且读取磁盘内容并复制到新申请的页中（需要建立映射）
  5. 调用 `pgdir_alloc_page` 为 BSS 段申请页，并初始化为0（需要建立映射）
4. 调用 `mm_map` 设置用户栈，并将参数放入该栈中，具体操作为：将用户栈的虚拟空间设置为合法，并且为栈顶部分先分配4个物理页，建立好映射关系
5. 设置当前进程的 `mm`、`cr3`，并且使用 `lcr3` 宏重置 `pgdir`，用于切换到用户地址空间
6. 设置用户栈的 `uargc` 和 `uargv`（即需要传递给执行程序参数）
7. 设置用户环境下的中断帧
8. 如果上述步骤失败，需要清理环境

具体实现为：

```
1  static int
2  load_icode(int fd, int argc, char **kargv)
3  {
4
5      .....
6
7      /* LAB8:EXERCISE2 YOUR CODE HINT:how to load the file with handler fd in
   to process's memory? how to setup argc/argv?
8
9      * MACROs or Functions:
10     * mm_create      - create a mm
11     * setup_pgdir    - setup pgdir in mm
12     * load_icode_read - read raw data content of program file
13     * mm_map         - build new vma
14     * pgdir_alloc_page - allocate new memory for TEXT/DATA/BSS/stack parts
15     * lcr3           - update Page Directory Addr Register -- CR3
16     */
17     /* (1) create a new mm for current process
18     * (2) create a new PDT, and mm->pgdir= kernel virtual addr of PDT
19     * (3) copy TEXT/DATA/BSS parts in binary to memory space of process
20     *   (3.1) read raw data content in file and resolve elfhdr
21     *   (3.2) read raw data content in file and resolve proghdr based on info
   in elfhdr
22     *   (3.3) call mm_map to build vma related to TEXT/DATA
23     *   (3.4) call pgdir_alloc_page to allocate page for TEXT/DATA, read
   contents in file
24     *   and copy them into the new allocated pages
25     *   (3.5) call pgdir_alloc_page to allocate pages for BSS, memset zero in
   these pages
26     * (4) call mm_map to setup user stack, and put parameters into user stack
27     * (5) setup current process's mm, cr3, reset pgdir (using lcr3 MARCO)
28     * (6) setup uargc and uargv in user stacks
29     * (7) setup trapframe for user environment
30     * (8) if up steps failed, you should cleanup the env.
31     */
32     assert(argc >= 0 && argc <= EXEC_MAX_ARG_NUM);
33     // 1. 为当前进程创建一个新的内存管理结构 *mm*
34     if (current->mm != NULL) // 判断 mm 是否已经释放（需要已经释放）
35     {
36         panic("load_icode: current->mm must be empty\n");
37     }
38 }
```



```

36     }
37
38     int ret = -E_NO_MEM;
39     struct mm_struct *mm;
40
41     if ((mm = mm_create()) == NULL)
42     {
43         goto bad_mm;
44     }
45
46     // (2) create a new PDT, and mm->pgdir= kernel virtual addr of PDT
47     // 2. 创建一个新的页目录表 PDT，并将 `mm->pgdir` 设置为 PDT 的 *kva*
48
49     if (setup_pgdir(mm) != 0)
50     {
51         goto bad_pgdir_cleanup_mm;
52     }
53     struct Page *page;
54     // (3) copy TEXT/DATA/BSS parts in binary to memory space of process
55     // 3. 将磁盘上的ELF文件的TEXT/DATA/BSS段加载（复制）到进程内存空间中
56
57     // (3.1) read raw data content in file and resolve elfhdr
58     // 3.1. 从磁盘中读取 elf 文件头
59
60     struct elfhdr elf, *elfp = &elf;
61     if ((ret = load_icode_read(fd, elfp, sizeof(struct elfhdr), 0)) != 0) // 读
取 elf 文件头
62     {
63         goto bad_elf_cleanup_pgdir;
64     }
65
66     if (elfp->e_magic != ELF_MAGIC) // 判断 elf 文件合法与否
67     {
68         ret = -E_INVALID_ELF;
69         goto bad_elf_cleanup_pgdir;
70     }
71
72     struct proghdr phdr, *phdrp = &phdr;
73     uint32_t vm_flags, perm, phnum;
74
75     for (phnum = 0; phnum < elfp->e_phnum; phnum++)
76     {
77         off_t phoff = elfp->e_phoff + phnum * sizeof(struct proghdr);
78         if ((ret = load_icode_read(fd, phdrp, sizeof(struct proghdr), phoff))
!= 0) // 读取程序头
79         {
80             goto bad_cleanup_mmap;
81         }
82
83         if (phdrp->p_type != ELF_PT_LOAD)
84         {
85             continue;
86         }
87
88         if (phdrp->p_filesz > phdrp->p_memsz)
89         {
90             ret = -E_INVALID_ELF;
91             goto bad_cleanup_mmap;

```

```

92     }
93
94     if (phdrp->p_filesz == 0)
95     {
96         continue;
97     }
98
99     // 以上顺序不能调换
100
101     //      (3.3) call mm_map to build vma related to TEXT/DATA
102     //      3.3. 调用 `mm_map` 建立 TEXT/DATA 的虚拟内存地址
103
104     vm_flags = 0;
105     perm = PTE_U;
106
107     // 设置权限
108     if (phdrp->p_flags & ELF_PF_X)
109         vm_flags |= VM_EXEC;
110     if (phdrp->p_flags & ELF_PF_W)
111         vm_flags |= VM_WRITE;
112     if (phdrp->p_flags & ELF_PF_R)
113         vm_flags |= VM_READ;
114     if (vm_flags & VM_WRITE)
115         perm |= PTE_W;
116
117     if ((ret = mm_map(mm, phdrp->p_va, phdrp->p_memsz, vm_flags, NULL)) !=
118 0) // 设置虚拟内存为合法
119     {
120         goto bad_cleanup_mmap;
121     }
122
123     //      (3.4) call pgdir_alloc_page to allocate page for TEXT/DATA, read
124     //      contents in file and copy them into the new allocated pages
125     //      3.4. 调用 `pgdir_alloc_page` 为 TEXT/DATA 申请页, 并且读取磁盘内容并
126     //      复制到新申请的页中 (需要建立映射)
127
128     off_t offset = phdrp->p_offset;
129     size_t off, size;
130     uintptr_t start = phdrp->p_va, la = ROUNDDOWN(start, PGSIZE);
131     ret = -E_NO_MEM;
132
133     uintptr_t end = phdrp->p_va + phdrp->p_filesz;
134
135     while (start < end)
136     {
137         if ((page = pgdir_alloc_page(mm->pgdir, la, perm)) == NULL) // 为
138         TEXT/DATA段分配物理内存空间
139         {
140             ret = -E_NO_MEM;
141             goto bad_cleanup_mmap;
142         }
143         off = start - la;
144         size = PGSIZE - off;
145         la += PGSIZE;
146         if (end < la)
147         {
148             size -= (la - end);
149         }
150     }

```

```

146         if ((ret = load_icode_read(fd, page2kva(page) + off, size, offset))
147             != 0) // 将磁盘上的TEXT/DATA段读入到分配好的内存空间中去
148         {
149             goto bad_cleanup_mmap;
150         }
151         start += size;
152         offset += size;
153     }
154     // (3.5) callpgdir_alloc_page to allocate pages for BSS, memset
zero in these pages
155     // 3.5. 调用 `pgdir_alloc_page` 为 BSS 段申请页, 并初始化为0 (需要建立映
射)
156     end = phdrp->p_va + phdrp->p_memsz;
157     if (start < la)
158     {
159         // 如果存在BSS段, 并且先前的 TEXT/DATA 段分配的最后一页没有被完全占用
160         // 则剩余的部分被BSS段占用, 因此进行清零初始化
161         if (start == end)
162         {
163             continue;
164         }
165         off = start + PGSIZE - la;
166         size = PGSIZE - off;
167         if (end < la)
168         {
169             size -= (la - end);
170         }
171         memset(page2kva(page) + off, 0, size);
172         start += size;
173         assert((end < la && start == end) || (end >= la && start == la));
// 两种需要注意的情况
174     }
175     while (start < end) // 如果 BSS 段需要更多的内存, 需要进一步进行分配
176     {
177         if ((page = pgdir_alloc_page(mm->pgdir, la, perm)) == NULL) // 分配
新的物理内存页
178         {
179             ret = -E_NO_MEM;
180             goto bad_cleanup_mmap;
181         }
182         off = start - la;
183         size = PGSIZE - off;
184         la += PGSIZE;
185         if (end < la)
186         {
187             size -= (la - end);
188         }
189         memset(page2kva(page), 0, size); // 清零初始化
190         start += size;
191     }
192 }
193 sysfile_close(fd); // 关闭传入的文件
194
195 // (4) call mm_map to setup user stack, and put parameters into user stack
196 // 4. 调用 `mm_map` 设置用户栈, 并将参数放入该栈中, 具体操作为: 将用户栈的虚拟空间设置
为合法, 并且为栈顶部分先分配4个物理页, 建立好映射关系
197

```

```

198     vm_flags = VM_READ | VM_WRITE | VM_STACK;
           // 设置用户栈权限
199     if ((ret = mm_map(mm, USTACKTOP - USTACKSIZE, USTACKSIZE, vm_flags, NULL))
    != 0) // 设置用户栈所在虚拟内存区域为合法
200     {
201         goto bad_cleanup_mmap;
202     }
203
204     // 分配4帧物理页
205     int i = 1;
206     for (; i <= 4; i++)
207     {
208         assert(pgdir_alloc_page(mm->pgdir, USTACKTOP - i * PGSIZE, PTE_USER) !=
    NULL);
209     }
210
211     // (5) setup current process's mm, cr3, reset pgidr (using lcr3 MACRO)
212     // 5. 设置当前进程的 *mm*、*cr3*，并且使用 `lcr3` 宏重置 *pgdir*，用于切换到用户
    地址空间
213
214     // 将空间不足而导致的分配物理页的操作已经交由 page fault 处理
215     mm_count_inc(mm);
216     current->mm = mm;
217     current->cr3 = PADDR(mm->pgdir);
218     lcr3(PADDR(mm->pgdir));
219     // (6) setup uargc and uargv in user stacks
220     // 6. 设置用户栈的 *uargc* 和 *uargv*（即需要传递给执行程序的参数）
221
222     uint32_t argvSize = 0;
223     for (i = 0; i < argc; i++)
224     {
225         argvSize += strlen(kargv[i], EXEC_MAX_ARG_LEN + 1) + 1;
226     }
227     uintptr_t stackTop = USTACKTOP - (argvSize / sizeof(long) + 1) *
    sizeof(long); // 推导栈顶位置
228     char **uargv = (char **)(stackTop - argc * sizeof(char *));
229     argvSize = 0;
230     for (i = 0; i < argc; i++)
231     {
232         uargv[i] = strcpy((char *)(stackTop + argvSize), kargv[i]);
233         argvSize += (strlen(kargv[i], EXEC_MAX_ARG_LEN + 1) + 1);
234     }
235
236     stackTop = (uintptr_t)uargv - sizeof(int);
237     *(int *)stackTop = argc; // 真正的栈顶
238
239     // (7) setup trapframe for user environment
240     // 7. 设置用户环境下的中断帧
241
242     struct trapframe *tf = current->tf;
243     memset(tf, 0, sizeof(struct trapframe)); // 初始化
244     tf->tf_cs = USER_CS; // 采用用户态数据段和代码段选择子是为了返
    回用户态
245     tf->tf_ds = tf->tf_es = tf->tf_ss = USER_DS;
246     tf->tf_esp = stackTop;
247     tf->tf_eip = elfp->e_entry; // 设置返回地址为用户程序的入口
248     tf->tf_eflags = FL_IF; // 允许中断
249     ret = 0;

```

```

250
251     // (8) if up steps failed, you should cleanup the env.
252     // 8. 如果上述步骤失败, 需要清理环境
253
254 out:
255     return ret;
256 bad_cleanup_mmap:
257     exit_mmap(mm);
258 bad_elf_cleanup_pgdir:
259     put_pgdir(mm);
260 bad_pgdir_cleanup_mm:
261     mm_destroy(mm);
262 bad_mm:
263     goto out;
264 }

```

搜索 LAB8 对应的注释, 发现还有其他需要修改的地方:

`alloc_proc` 函数需要进行部分更新

```

1  // alloc_proc - alloc a proc_struct and init all fields of proc_struct
2  static struct proc_struct *
3  alloc_proc(void)
4  {
5      struct proc_struct *proc = kmalloc(sizeof(struct proc_struct));
6      if (proc != NULL)
7      {
8          .....
9
10
11
12         //LAB8:EXERCISE2 YOUR CODE HINT:need add some code to init fs in
proc_struct, ...
13         proc->filesp = NULL; // 初始化 PCB
14     }
15     return proc;
16 }

```

`do_fork` 函数需要进行部分更新

```

1  int do_fork(uint32_t clone_flags, uintptr_t stack, struct trapframe *tf)
2  {
3
4      .....
5
6      wakeup_proc(proc); // 唤醒进程
7      // 7. 将返回结果设置为**子进程 pid**
8      ret = proc->pid;
9
10     //LAB5 YOUR CODE : (update LAB4 steps)
11     /* Some Functions
12     *   set_links: set the relation links of process. ALSO SEE: remove_links:
lean the relation links of process
13     *   -----
14     *   update step 1: set child proc's parent to current process, make sure
current process's wait_state is 0
15     *   update step 5: insert proc_struct into hash_list && proc_list, set the
relation links of process

```

```

16      */
17
18      // LAB8 所需要的
19      copy_files(clone_flags, proc);
20
21      .....
22
23  }

```

在执行 `make grade` 和 `make qemu-nox` 的过程中出现较多的错误，在网上搜索资料后猜测可能是环境没有配置好和 `qemu` 版本过高导致的 `grade.sh` 不兼容

1. 首先尝试了使用新版的 `grade.sh` 进行测试，发现部分测试能够通过，但是会出现 `init check memory pass` 的 `WRONG`
2. 接着查看了 `ucore` 的 `github` 页面，在该页面下寻找到手动配置 Linux 环境的教程，在 WSL 中使用命令 `sudo apt-get install build-essential git qemu-system-x86 vim-gnome gdb cgdb eclipse-cdt make diffutils exuberant-ctags tmux openssh-server cscope meld qgit gitg gcc-multilib gcc-multilib g++-multilib` 和 `apt-get install zlib1g-dev libssl1.2-dev libbsd0-dev automake` 之后，发现需要安装很多软件，因此怀疑是缺乏其中的一些安装包导致环境不兼容，因为在之间运行参考答案的代码时，也出现了类似的报错
3. 在更新了环境之并且保存了 `lab8` 中专门的代码之后，`discard` 了所有的操作，重新使用 `meld` 进行 `merge` 操作，在操作过程中发现 `LAB8` 的 `load_icode` 函数的前面的代码和 `LAB7` 中不同，但在此之前没有特别的印象，因此怀疑在进行 `merge` 操作时误把这部分代码也覆盖掉了，因此导致了 `bug`
4. 重新 `merge` 完代码之后，将原先完成的代码和更新置入，再执行 `make grade` 命令，得到如下结果，发现能够通过所有的检测

```

mijialong@LAPTOP-QTCGESHO:/mnt/d/ucore_os_lab/labcodes/lab8$ make grade
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
badsegment:          (3.0s)
    -check result:          OK
    -check output:         OK
divzero:             (2.4s)
    -check result:          OK
    -check output:         OK
softint:             (2.4s)
    -check result:          OK
    -check output:         OK
faultread:           (1.3s)
    -check result:          OK
    -check output:         OK
faultreadkernel:     (1.3s)
    -check result:          OK
    -check output:         OK
hello:               (2.4s)

```

```

hello: (2.4s)
-check result: OK
-check output: OK
testbss: (1.4s)
-check result: OK
-check output: OK
pgdir: (3.0s)
-check result: OK
-check output: OK
yield: (2.4s)
-check result: OK
-check output: OK
badarg: (2.9s)
-check result: OK
-check output: OK
exit: (2.4s)
-check result: OK
-check output: OK
spin: (2.9s)
-check result: OK
-check output: OK
waitkill: (2.9s)
-check result: OK
-check output: OK
forktest: (2.4s)
-check result: OK
-check output: OK
forktree: (5.4s)
-check result: OK
-check output: OK
priority: (15.3s)
-check result: OK
-check output: OK
sleep: (11.4s)
-check result: OK
-check output: OK
sleepkill: (3.7s)
-check result: OK
-check output: OK
matrix: (8.7s)
-check result: OK
-check output: OK
Total Score: 190/190

```

mijialong@LAPTOP-QTCGESH0:/mnt/d/ucore\_os\_lab/labcodes/lab8\$

执行 `make qemu-nox` 命令，在终端中能够执行对应的命令，发现可以运行对应的代码

```

Iter 4, No.0 philosopher_condvar is eating
Iter 4, No.4 philosopher_condvar is eating
Iter 4, No.2 philosopher_condvar is eating
Iter 4, No.3 philosopher_condvar is eating
Iter 4, No.1 philosopher_sema is thinking
Iter 3, No.2 philosopher_sema is eating
Iter 4, No.4 philosopher_sema is thinking
Iter 3, No.0 philosopher_sema is eating
No.1 philosopher_condvar quit
No.4 philosopher_condvar quit
No.0 philosopher_condvar quit
No.2 philosopher_condvar quit
No.3 philosopher_condvar quit
Iter 4, No.2 philosopher_sema is thinking
Iter 4, No.3 philosopher_sema is eating
Iter 4, No.0 philosopher_sema is thinking
Iter 4, No.1 philosopher_sema is eating
No.3 philosopher_sema quit
Iter 4, No.4 philosopher_sema is eating
No.1 philosopher_sema quit
Iter 4, No.2 philosopher_sema is eating
No.4 philosopher_sema quit
Iter 4, No.0 philosopher_sema is eating
No.2 philosopher_sema quit
No.0 philosopher_sema quit

```

```

@ is [directory] 2(hlinks) 24(blocks) 6144(bytes) : @'.'
[d] 2(h) 24(b) 6144(s) .
[d] 2(h) 24(b) 6144(s) ..
[-] 1(h) 10(b) 40200(s) badarg
[-] 1(h) 10(b) 40204(s) badsegment
[-] 1(h) 10(b) 40220(s) divzero
[-] 1(h) 10(b) 40224(s) exit
[-] 1(h) 10(b) 40204(s) faultread
[-] 1(h) 10(b) 40208(s) faultreadkernel
[-] 1(h) 10(b) 40228(s) forktest
[-] 1(h) 10(b) 40252(s) forktree
[-] 1(h) 10(b) 40200(s) hello
[-] 1(h) 11(b) 44456(s) ls
[-] 1(h) 11(b) 44400(s) matrix
[-] 1(h) 10(b) 40192(s) pgdir
[-] 1(h) 11(b) 44388(s) priority
[-] 1(h) 10(b) 40344(s) sfs_filetest1
[-] 1(h) 12(b) 48604(s) sh
[-] 1(h) 10(b) 40220(s) sleep
[-] 1(h) 10(b) 40204(s) sleepkill
[-] 1(h) 10(b) 40200(s) softint
[-] 1(h) 10(b) 40196(s) spin
[-] 1(h) 10(b) 40224(s) testbss
[-] 1(h) 10(b) 40332(s) waitkill
[-] 1(h) 10(b) 40200(s) yield

```

lsdir: step 4

Hello world!!.

I am process 15.

hello pass.

fork ok.

pid 17 is running (1000 times)!.

pid 17 done!.

pid 19 is running (1100 times)!.

pid 19 done!.

pid 21 is running (4600 times)!.

pid 18 is running (1000 times)!.

pid 18 done!.

pid 23 is running (20600 times)!.

pid 25 is running (2600 times)!.

pid 27 is running (37100 times)!.

pid 29 is running (23500 times)!.

pid 31 is running (23500 times)!.

pid 33 is running (33400 times)!.

pid 35 is running (2600 times)!.

pid 36 is running (26600 times)!.

pid 20 is running (1900 times)!.

pid 22 is running (11000 times)!.

pid 24 is running (37100 times)!.

pid 26 is running (13100 times)!.

pid 28 is running (4600 times)!.

pid 30 is running (2600 times)!.

pid 32 is running (4600 times)!.

pid 34 is running (13100 times)!.

pid 37 is running (13100 times)!.

pid 35 done!.

pid 20 done!.

pid 30 done!.

pid 25 done!.

pid 21 done!.

pid 28 done!.

pid 32 done!.

pid 37 done!.

pid 22 done!.

pid 26 done!.

pid 34 done!.

pid 23 done!.

pid 31 done!.

pid 29 done!.

pid 36 done!.

pid 33 done!.

pid 27 done!.

pid 24 done!.

matrix pass.

error: -16 - no such file or directory



```
Hello, I am process 39.  
Back in process 39, iteration 0.  
Back in process 39, iteration 1.  
Back in process 39, iteration 2.  
Back in process 39, iteration 3.  
Back in process 39, iteration 4.  
All done in process 39.  
yield pass.  
$
```

## 练习1：在上述实验的基础上，修改ucore调度器为采用多级反馈队列调度算法

该练习代码在 lab8-MFLQ 中

具体实现在 lab6 中就已经给出，修改对应的代码，执行 `make grade` 命令，结果如下，可以发现，除了算法没有使用 stride 算法导致一个测试没有通过之外，其他测试都能够通过

```
mijialong@LAPTOP-QTCGESHO:/mnt/d/ucore_os_lab/labcodes/lab8$ make grade  
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'  
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'  
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'  
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'  
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'  
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'  
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'  
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'  
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'  
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'  
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'  
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'  
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'  
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'  
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'  
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'  
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'  
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'  
badsegment: (3.6s)  
-check result: OK  
-check output: OK  
divzero: (2.4s)  
-check result: OK  
-check output: OK  
softint: (2.4s)  
-check result: OK  
-check output: OK  
faultread: (1.3s)  
-check result: OK  
-check output: OK  
faultreadkernel: (1.3s)  
-check result: OK  
-check output: OK  
hello: (2.4s)  
-check result: OK  
-check output: OK  
testbss: (1.3s)  
-check result: OK  
-check output: OK  
pgdir: (2.4s)  
-check result: OK  
-check output: OK  
yield: (2.5s)  
-check result: OK  
-check output: OK
```

```

badarg:                (2.4s)
  -check result:                OK
  -check output:                OK
exit:                  (2.4s)
  -check result:                OK
  -check output:                OK
spin:                  (2.5s)
  -check result:                OK
  -check output:                OK
waitkill:              (2.6s)
  -check result:                OK
  -check output:                OK
forktest:              (2.4s)
  -check result:                OK
  -check output:                OK
forktree:              (5.3s)
  -check result:                OK
  -check output:                OK
priority:              (15.3s)
  -check result:                WRONG
  -e !! error: missing 'sched class: stride_scheduler'
  !! error: missing 'stride sched correct result: 1 2 3 4 5'
  !! error: missing 'all user-mode processes have quit.'
  !! error: missing 'init check memory pass.'

  -check output:                OK
sleep:                 (11.3s)
  -check result:                OK
  -check output:                OK
sleepkill:             (2.4s)
  -check result:                OK
  -check output:                OK
matrix:                (8.4s)
  -check result:                OK
  -check output:                OK
Total Score: 183/190
Makefile:370: recipe for target 'grade' failed
make: *** [grade] Error 1
mijialong@LAPTOP-QTCGESHO:/mnt/d/ucore_os_lab/labcodes/lab8$ █

```

执行 `make qemu-nox` 选择执行部分命令，能够运行，具体如下

```

Iter 4, No.4 philosopher_sema is eating
No.2 philosopher_sema quit
Iter 4, No.1 philosopher_sema is eating
No.4 philosopher_sema quit
Iter 4, No.3 philosopher_sema is eating
No.1 philosopher_sema quit
No.3 philosopher_sema quit
@ is [directory] 2(hlinks) 24(blocks) 6144(bytes) : @'. '
[d] 2(h) 24(b) 6144(s) .
[d] 2(h) 24(b) 6144(s) ..
[-] 1(h) 10(b) 40200(s) badarg
[-] 1(h) 10(b) 40204(s) badsegment
[-] 1(h) 10(b) 40220(s) divzero
[-] 1(h) 10(b) 40224(s) exit
[-] 1(h) 10(b) 40204(s) faultread
[-] 1(h) 10(b) 40208(s) faultreadkernel

```

```

[-] 1(h)      10(b)      40208(s)      faultreadkernel
[-] 1(h)      10(b)      40228(s)      forktest
[-] 1(h)      10(b)      40252(s)      forktree
[-] 1(h)      10(b)      40200(s)      hello
[-] 1(h)      11(b)      44456(s)      ls
[-] 1(h)      11(b)      44400(s)      matrix
[-] 1(h)      10(b)      40192(s)      pgdir
[-] 1(h)      11(b)      44388(s)      priority
[-] 1(h)      10(b)      40344(s)      sfs_filetest1
[-] 1(h)      12(b)      48604(s)      sh
[-] 1(h)      10(b)      40220(s)      sleep
[-] 1(h)      10(b)      40204(s)      sleepkill
[-] 1(h)      10(b)      40200(s)      softint
[-] 1(h)      10(b)      40196(s)      spin
[-] 1(h)      10(b)      40224(s)      testbss
[-] 1(h)      10(b)      40332(s)      waitkill
[-] 1(h)      10(b)      40200(s)      yield

```

lsdir: step 4

Hello world!!.

I am process 15.

hello pass.

Hello, I am process 16.

Back in process 16, iteration 0.

Back in process 16, iteration 1.

Back in process 16, iteration 2.

Back in process 16, iteration 3.

Back in process 16, iteration 4.

All done in process 16.

yield pass.

fork ok.

pid 18 is running (1000 times)!.  
pid 18 done!.

pid 19 is running (1000 times)!.  
pid 19 done!.

pid 20 is running (1100 times)!.  
pid 20 done!.

pid 21 is running (1900 times)!.  
pid 21 done!.

pid 22 is running (4600 times)!.  
pid 23 is running (11000 times)!.  
pid 24 is running (20600 times)!.  
pid 25 is running (37100 times)!.  
pid 26 is running (2600 times)!.  
pid 26 done!.

pid 27 is running (13100 times)!.  
pid 28 is running (37100 times)!.  
pid 29 is running (4600 times)!.  
pid 30 is running (23500 times)!.  
pid 31 is running (2600 times)!.  
pid 31 done!.

pid 32 is running (23500 times)!.  
pid 33 is running (4600 times)!.  
pid 34 is running (33400 times)!.  
pid 35 is running (13100 times)!.  
pid 36 is running (2600 times)!.  
pid 36 done!.

pid 37 is running (26600 times)!.  
pid 22 done!.

pid 38 is running (13100 times)!.  
pid 23 done!.

pid 29 done!.

pid 33 done!.

```

pid 24 done!.
pid 27 done!.
pid 30 done!.
pid 32 done!.
pid 35 done!.
pid 37 done!.
pid 38 done!.
pid 25 done!.
pid 28 done!.
pid 34 done!.
matrix pass.
I am 39, print pgdir.
----- BEGIN -----
PDE(001) 00000000-00400000 00400000 urw
|-- PTE(00006) 00200000-00206000 00006000 urw
PDE(001) 00800000-00c00000 00400000 urw
|-- PTE(00002) 00800000-00802000 00002000 ur-
|-- PTE(00001) 00802000-00803000 00001000 urw
PDE(001) afc00000-b0000000 00400000 urw
|-- PTE(00004) afffc000-b0000000 00004000 urw
PDE(0e0) c0000000-f8000000 38000000 urw
|-- PTE(38000) c0000000-f8000000 38000000 -rw
PDE(001) fac00000-fb000000 00400000 -rw
|-- PTE(00001) fac00000-fac01000 00001000 urw
|-- PTE(00001) fac02000-fac03000 00001000 urw
|-- PTE(00001) faebf000-faec0000 00001000 urw
|-- PTE(000e0) faf00000-fafe0000 000e0000 urw
|-- PTE(00001) fafeb000-fafec000 00001000 -rw
----- END -----
pgdir pass.
$ 

```

## 实验结果

---

### 1. 实验6-调度器

```

mijialong@LAPTOP-QTCGESHO:/mnt/d/ucore_os_lab/labcodes/lab6$ make grade
badsegment: (2.6s)
  -check result: OK
  -check output: OK
divzero: (1.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
softint: (1.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
faultread: (1.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
faultreadkernel: (1.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
hello: (1.6s)
  -check result: OK
  -check output: OK
testbss: (1.4s)
  -check result: OK
  -check output: OK
pgdir: (1.5s)
  -check result: OK
  -check output: OK
yield: (1.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
badarg: (1.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
exit: (1.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
spin: (1.5s)
  -check result: OK
  -check output: OK
waitkill: (2.0s)
  -check result: OK
  -check output: OK
forktest: (1.4s)
  -check result: OK
  -check output: OK
forktree: (1.4s)
  -check result: OK
  -check output: OK
matrix: (8.5s)
  -check result: OK
  -check output: OK
priority: (11.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
Total Score: 170/170
mijialong@LAPTOP-QTCGESHO:/mnt/d/ucore_os_lab/labcodes/lab6$ 

```

## 2. 实验7-同步互斥

```
mijialong@LAPTOP-QTCGESHO:/mnt/d/ucore_os_lab/labcodes/lab7$ make grade
```

```
badsegment:          (3.6s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
divzero:             (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
softint:             (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
faultread:           (1.4s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
faultreadkernel:     (1.3s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
hello:               (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
testbss:             (1.4s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
pgdir:               (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
yield:               (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
badarg:              (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
exit:                (2.4s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
spin:                (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
waitkill:            (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
forktest:            (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
forktree:            (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
priority:            (15.3s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
sleep:               (11.3s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
sleepkill:           (2.9s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
matrix:              (8.5s)
  -check result:      OK
  -check output:      OK
```

```
Total Score: 190/190
```

```
mijialong@LAPTOP-QTCGESHO:/mnt/d/ucore_os_lab/labcodes/lab7$ █
```

### 3. 实验8-文件系统实现及综合实验

完成练习0后：

```
mijialong@LAPTOP-QTCGESHO:/mnt/d/ucore_os_lab/labcodes/lab8$ make grade
```

```
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
badsegment: (3.0s)
    -check result: OK
    -check output: OK
divzero: (2.4s)
    -check result: OK
    -check output: OK
softint: (2.4s)
    -check result: OK
    -check output: OK
faultread: (1.3s)
    -check result: OK
    -check output: OK
faultreadkernel: (1.3s)
    -check result: OK
    -check output: OK
hello: (2.4s)
    -check result: OK
    -check output: OK
testbss: (1.4s)
    -check result: OK
    -check output: OK
pgmdir: (3.0s)
    -check result: OK
    -check output: OK
yield: (2.4s)
    -check result: OK
    -check output: OK
badarg: (2.9s)
    -check result: OK
    -check output: OK
exit: (2.4s)
    -check result: OK
    -check output: OK
spin: (2.9s)
    -check result: OK
    -check output: OK
waitkill: (2.9s)
    -check result: OK
    -check output: OK
forktest: (2.4s)
    -check result: OK
    -check output: OK
forktree: (5.4s)
    -check result: OK
    -check output: OK
```



```
priority:          (15.3s)
  -check result:           OK
  -check output:          OK
sleep:            (11.4s)
  -check result:           OK
  -check output:          OK
sleepkill:       (3.7s)
  -check result:           OK
  -check output:          OK
matrix:          (8.7s)
  -check result:           OK
  -check output:          OK
```

Total Score: 190/190

mijialong@LAPTOP-QTCGESH0:/mnt/d/ucore\_os\_lab/labcodes/lab8\$

```

Iter 4, No.0 philosopher_condvar is eating
Iter 4, No.4 philosopher_condvar is eating
Iter 4, No.2 philosopher_condvar is eating
Iter 4, No.3 philosopher_condvar is eating
Iter 4, No.1 philosopher_sema is thinking
Iter 3, No.2 philosopher_sema is eating
Iter 4, No.4 philosopher_sema is thinking
Iter 3, No.0 philosopher_sema is eating
No.1 philosopher_condvar quit
No.4 philosopher_condvar quit
No.0 philosopher_condvar quit
No.2 philosopher_condvar quit
No.3 philosopher_condvar quit
Iter 4, No.2 philosopher_sema is thinking
Iter 4, No.3 philosopher_sema is eating
Iter 4, No.0 philosopher_sema is thinking
Iter 4, No.1 philosopher_sema is eating
No.3 philosopher_sema quit
Iter 4, No.4 philosopher_sema is eating
No.1 philosopher_sema quit
Iter 4, No.2 philosopher_sema is eating
No.4 philosopher_sema quit
Iter 4, No.0 philosopher_sema is eating
No.2 philosopher_sema quit
No.0 philosopher_sema quit
@ is [directory] 2(hlinks) 24(blocks) 6144(bytes) : @'.'
[d] 2(h) 24(b) 6144(s) .
[d] 2(h) 24(b) 6144(s) ..
[-] 1(h) 10(b) 40200(s) badarg
[-] 1(h) 10(b) 40204(s) badsegment
[-] 1(h) 10(b) 40220(s) divzero
[-] 1(h) 10(b) 40224(s) exit
[-] 1(h) 10(b) 40204(s) faultread
[-] 1(h) 10(b) 40208(s) faultreadkernel
[-] 1(h) 10(b) 40228(s) forktest
[-] 1(h) 10(b) 40252(s) forktree
[-] 1(h) 10(b) 40200(s) hello
[-] 1(h) 11(b) 44456(s) ls
[-] 1(h) 11(b) 44400(s) matrix
[-] 1(h) 10(b) 40192(s) pgdir
[-] 1(h) 11(b) 44388(s) priority
[-] 1(h) 10(b) 40344(s) sfs_filetest1
[-] 1(h) 12(b) 48604(s) sh
[-] 1(h) 10(b) 40220(s) sleep
[-] 1(h) 10(b) 40204(s) sleepkill
[-] 1(h) 10(b) 40200(s) softint
[-] 1(h) 10(b) 40196(s) spin
[-] 1(h) 10(b) 40224(s) testbss
[-] 1(h) 10(b) 40332(s) waitkill
[-] 1(h) 10(b) 40200(s) yield
lsdir: step 4
Hello world!!.
I am process 15.
hello pass.
fork ok.
pid 17 is running (1000 times)!.
pid 17 done!.
pid 19 is running (1100 times)!.
pid 19 done!.
pid 21 is running (4600 times)!.
pid 18 is running (1000 times)!.
pid 18 done!.
pid 23 is running (20600 times)!.
pid 25 is running (2600 times)!.
pid 27 is running (37100 times)!.
pid 29 is running (23500 times)!.
pid 31 is running (23500 times)!.
pid 33 is running (33400 times)!.
pid 35 is running (2600 times)!.
pid 36 is running (26600 times)!.
pid 20 is running (1900 times)!.
pid 22 is running (11000 times)!.
pid 24 is running (37100 times)!.
pid 26 is running (13100 times)!.

```

```
pid 28 is running (4600 times)!.
pid 30 is running (2600 times)!.
pid 32 is running (4600 times)!.
pid 34 is running (13100 times)!.
pid 37 is running (13100 times)!.
pid 35 done!.
pid 20 done!.
pid 30 done!.
pid 25 done!.
pid 21 done!.
pid 28 done!.
pid 32 done!.
pid 37 done!.
pid 22 done!.
pid 26 done!.
pid 34 done!.
pid 23 done!.
pid 31 done!.
pid 29 done!.
pid 36 done!.
pid 33 done!.
pid 27 done!.
pid 24 done!.
matrix pass.
error: -16 - no such file or directory
Hello, I am process 39.
Back in process 39, iteration 0.
Back in process 39, iteration 1.
Back in process 39, iteration 2.
Back in process 39, iteration 3.
Back in process 39, iteration 4.
All done in process 39.
yield pass.
$
```

完成练习1后：

```
mijialong@LAPTOP-QTCGESHO:/mnt/d/ucore_os_lab/labcodes/lab8$ make grade
```

```
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
Makefile:281: warning: overriding recipe for target 'disk0'
Makefile:278: warning: ignoring old recipe for target 'disk0'
badsegment: (3.6s)
    -check result: OK
    -check output: OK
divzero: (2.4s)
    -check result: OK
    -check output: OK
softint: (2.4s)
    -check result: OK
    -check output: OK
faultread: (1.3s)
    -check result: OK
    -check output: OK
faultreadkernel: (1.3s)
    -check result: OK
    -check output: OK
hello: (2.4s)
    -check result: OK
    -check output: OK
testbss: (1.3s)
    -check result: OK
    -check output: OK
pgdir: (2.4s)
    -check result: OK
    -check output: OK
yield: (2.5s)
    -check result: OK
    -check output: OK
badarg: (2.4s)
    -check result: OK
    -check output: OK
exit: (2.4s)
    -check result: OK
    -check output: OK
spin: (2.5s)
    -check result: OK
    -check output: OK
waitkill: (2.6s)
    -check result: OK
    -check output: OK
forktest: (2.4s)
    -check result: OK
    -check output: OK
forktree: (5.3s)
```

```
forktree: (5.5s)
  -check result: OK
  -check output: OK
priority: (15.3s)
  -check result: WRONG
    -e !! error: missing 'sched class: stride_scheduler'
    !! error: missing 'stride sched correct result: 1 2 3 4 5'
    !! error: missing 'all user-mode processes have quit.'
    !! error: missing 'init check memory pass.'
  -check output: OK
sleep: (11.3s)
  -check result: OK
  -check output: OK
sleepkill: (2.4s)
  -check result: OK
  -check output: OK
matrix: (8.4s)
  -check result: OK
  -check output: OK
Total Score: 183/190
Makefile:370: recipe for target 'grade' failed
make: *** [grade] Error 1
mijialong@LAPTOP-QTCGESH0:/mnt/d/ucore_os_lab/labcodes/lab8$
```

```

Iter 4, No.4 philosopher_sema is eating
No.2 philosopher_sema quit
Iter 4, No.1 philosopher_sema is eating
No.4 philosopher_sema quit
Iter 4, No.3 philosopher_sema is eating
No.1 philosopher_sema quit
No.3 philosopher_sema quit
@ is [directory] 2(hlinks) 24(blocks) 6144(bytes) : @'.'
[d] 2(h) 24(b) 6144(s) .
[d] 2(h) 24(b) 6144(s) ..
[-] 1(h) 10(b) 40200(s) badarg
[-] 1(h) 10(b) 40204(s) badsegment
[-] 1(h) 10(b) 40220(s) divzero
[-] 1(h) 10(b) 40224(s) exit
[-] 1(h) 10(b) 40204(s) faultread
[-] 1(h) 10(b) 40208(s) faultreadkernel
[-] 1(h) 10(b) 40228(s) forktest
[-] 1(h) 10(b) 40252(s) forktree
[-] 1(h) 10(b) 40200(s) hello
[-] 1(h) 11(b) 44456(s) ls
[-] 1(h) 11(b) 44400(s) matrix
[-] 1(h) 10(b) 40192(s) pgdir
[-] 1(h) 11(b) 44388(s) priority
[-] 1(h) 10(b) 40344(s) sfs_filetest1
[-] 1(h) 12(b) 48604(s) sh
[-] 1(h) 10(b) 40220(s) sleep
[-] 1(h) 10(b) 40204(s) sleepkill
[-] 1(h) 10(b) 40200(s) softint
[-] 1(h) 10(b) 40196(s) spin
[-] 1(h) 10(b) 40224(s) testbss
[-] 1(h) 10(b) 40332(s) waitkill
[-] 1(h) 10(b) 40200(s) yield
lsdir: step 4
Hello world!!.
I am process 15.
hello pass.
Hello, I am process 16.
Back in process 16, iteration 0.
Back in process 16, iteration 1.
Back in process 16, iteration 2.
Back in process 16, iteration 3.
Back in process 16, iteration 4.
All done in process 16.
yield pass.
fork ok.
pid 18 is running (1000 times)!.
pid 18 done!.
pid 19 is running (1000 times)!.
pid 19 done!.
pid 20 is running (1100 times)!.
pid 20 done!.
pid 21 is running (1900 times)!.
pid 21 done!.
pid 22 is running (4600 times)!.
pid 23 is running (11000 times)!.
pid 24 is running (20600 times)!.
pid 25 is running (37100 times)!.
pid 26 is running (2600 times)!.
pid 26 done!.
pid 27 is running (13100 times)!.
pid 28 is running (37100 times)!.

```

```

pid 29 is running (4600 times)!.
pid 30 is running (23500 times)!.
pid 31 is running (2600 times)!.
pid 31 done!.
pid 32 is running (23500 times)!.
pid 33 is running (4600 times)!.
pid 34 is running (33400 times)!.
pid 35 is running (13100 times)!.
pid 36 is running (2600 times)!.
pid 36 done!.
pid 37 is running (26600 times)!.
pid 22 done!.
pid 38 is running (13100 times)!.
pid 23 done!.
pid 29 done!.
pid 33 done!.
pid 24 done!.
pid 27 done!.
pid 30 done!.
pid 32 done!.
pid 35 done!.
pid 37 done!.
pid 38 done!.
pid 25 done!.
pid 28 done!.
pid 34 done!.
matrix pass.
I am 39, print pgdir.
----- BEGIN -----
PDE(001) 00000000-00400000 00400000 urw
|-- PTE(00006) 00200000-00206000 00006000 urw
PDE(001) 00800000-00c00000 00400000 urw
|-- PTE(00002) 00800000-00802000 00002000 ur-
|-- PTE(00001) 00802000-00803000 00001000 urw
PDE(001) afc00000-b0000000 00400000 urw
|-- PTE(00004) afffc000-b0000000 00004000 urw
PDE(0e0) c0000000-f8000000 38000000 urw
|-- PTE(38000) c0000000-f8000000 38000000 -rw
PDE(001) fac00000-fb000000 00400000 -rw
|-- PTE(00001) fac00000-fac01000 00001000 urw
|-- PTE(00001) fac02000-fac03000 00001000 urw
|-- PTE(00001) faebf000-faec0000 00001000 urw
|-- PTE(000e0) faf00000-fafe0000 000e0000 urw
|-- PTE(00001) fafeb000-fafec000 00001000 -rw
----- END -----
pgdir pass.
$ 

```

## 实验总结

### 实验6-调度器

在理解了调度机制和进程切换的具体操作之后，整个实验就比较好理解了，并且完成了多级调度队列的具体实现

### 实验7-同步互斥

由于在理论实验中完成了 生产者消费者问题 和 读者写者问题 的解决，因此在面对哲学家问题时理解起来比较方便

## 实验8-文件系统实现及综合实验

本次实验是最困难的一次，代码量大，需要理解的过程和信息多，因此在部分代码上参考了他人的完成代码用于理解对应过程，虽然困难很多，但是最终能够在 `make qemu-nox` 命令下运行对应的命令，还是非常开心的，这几月一来的学习和实践有了结果，虽然过程很艰难，但最终的结果换来了满满的收获和欣喜

## 对比 ucore\_lab 中提供的参考答案，描述区别

在部分代码细节上有区别，总体来说一致

## 重要并且对应的知识点

实验：

1. 实验6-调度器
  - 面向对象编程思想
  - Round-Robin调度算法
  - Stride调度算法
  - 多级反馈队列调度算法
  - 调度算法框架的实现
2. 实验7-同步互斥
  - 底层为操作系统实现互斥访问的机制：禁用中断、定时器、等待队列、Test and Set指令等
  - 信号量机制；条件变量和管程机制
  - 解决同步互斥问题的方法
3. 实验8-文件系统实现
  - 虚拟文件系统
  - SFS文件系统
  - 将设备抽象为文件的管理方式
  - 系统调用
  - 进程间的调度、管理
  - ELF文件格式
  - ucore中用户进程虚拟空间的划分

理论：

1. 实验6-调度器
  - ucore中对调度算法的具体封装方式
  - ucore中具体的三种调度算法的实现
2. 实验7-同步互斥
  - 在OS中实现对资源互斥访问的方法
  - 在OS中具体实现信号量机制、条件变量和管程机制的方法
  - 具体解决同步互斥问题（哲学家问题）的实现
3. 实验8-文件系统实现
  - 在ucore中文件系统、虚拟文件系统、以及SFS文件系统的具体实现
  - 在ucore中将stdin, stdout抽象成文件的机制
  - 在ucore中系统调用的机制
  - 在ucore中完成ELF文件从磁盘到内存的加载的具体机制



关系：

- 前者的知识点为后者具体在操作系统中实现具体的功能提供了基础知识
- 前者为后者提供了底层的支持，比如对SFS文件系统的了解才能够使得可以在OS中正确地实现对使用该文件系统的磁盘的访问；
- 前者给后者提供了必要的基础知识，比如只有了解了ELF文件的格式，以及了解了用户进程空间的划分之后，才能够正确地在OS中实现将指定ELF文件加载到内存中运行的操作（exec系统调用）

## 实验中没有对应上的知识点

1. 实验6-调度器
  - 操作系统的启动过程
  - 具体各种不同的调度算法之间的理论分析对比以及实验分析对比
  - 进程之间的同步互斥机制
2. 实验7-同步互斥
  - 操作系统的启动过程
  - 操作系统的内存管理
  - 操作系统对I/O设备的管理
3. 实验8-文件系统实现
  - 进程之间的同步互斥机制
  - 操作系统的启动机制
  - 操作系统对网络协议栈的支持