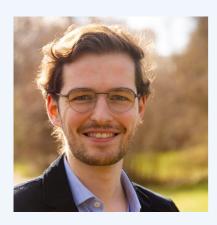
# François Homps



https://francois.homps.fr francois@homps.fr 92130 Issy-les-Moulineaux

### **LANGUES**

Français langue maternelle
Anglais bilingue
Espagnol conversationnel
Japonais élémentaire

## **COMPÉTENCES**

#### Travail et gestion d'équipe

- o Tuteur technique expérimenté
- o Pratique des principes Agile

#### Informatique

- $\circ$  9 ans de pratique du C++
- Projets à grande échelle en C++20, C, C#, Python
- Grande familiarité avec GNU/Linux
- o Passionné contagieux de Rust

#### Robotique

 Développeur de 5 robots autonomes

# CENTRES D'INTÉRÊT

#### Cuisine

 Spécialiste en cuisine fusion franco-japonaise

#### Jeux de rôle

- o Maître de jeu expérimenté
- Développeur de mon propre système (cf. mon site)

#### Danse

o Passionné de rock 4 temps

#### Saxophone

# Ingénieur firmware

## EXPÉRIENCE PROFESSIONNELLE

Janvier 2023 - actuel

**EDF** - Montrouge

Product Owner et Architecte système du progiciel de programmation des automates de centrale nucléaire

- o Gestion de trois variantes du produit ciblant différents types de réacteurs
- Mise en accord des besoins de quatre équipes projet avec les critères de qualité et de sûreté du nucléaire

Octobre 2021 - Décembre 2022

Kickmaker - Paris 15ème

Consultant logiciel embarqué / firmware en mission pour Atos

- o Développement de **distributions GNU/Linux**, via Yocto, pour coprocesseurs BMC de serveurs de haute performance
- Responsable d'équipe pour l'implémentation kernel, userspace et web du standard de gestion hardware open-source PLDM

Mai 2019 - Août 2019

publié à la conférence internationale IEEE VR 2020

Stage de recherche : architecte et co-auteur de ReViVD, visualisateur interactif de données de trajectoires 3D en **réalité virtuelle** basé sur Unity

#### **PROJETS**

Septembre 2019 - Août 2021

Projet de Master : ADViSE, logiciel d'estimation de la viabilitié d'atterrissage de reliefs martiens à base de **machine learning** 

o Co-projet : moteur GPGPU de rendus de reliefs réalistes

Septembre 2017 - Août 2018

Chef de projet et programmeur principal d'une équipe de 14 étudiants, représentant Centrale Lyon pour la Coupe de France de Robotique

Septembre 2017 - Août 2018

Responsable hardware d'ÉCLAIR, l'association d'informatique de Centrale Lyon

- o Administrateur système des serveurs physiques Debian de l'association
- o Accompagnateur d'autres associations dans le déploiement de leurs projets

Septembre 2016 - Août 2017

Projet d'études en CPGE : reconversion d'un roomba en robot cartographe autonome

### **FORMATION**

Septembre 2019 - Août 2021 Space Robotics Group - Université de Keio - Japon Double diplôme : Master en Sciences de l'Ingénieur

o Cursus spécialisé en informatique de basse abstraction et optimisation

Septembre 2017 - Août 2021

École Centrale de Lyon - France

Diplôme d'ingénieur généraliste

Septembre 2015 - Août 2017

Lycée Janson de Sailly - France

Classe préparatoire aux grandes écoles, filière PCSI / PSI