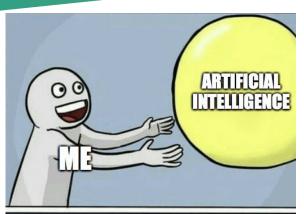
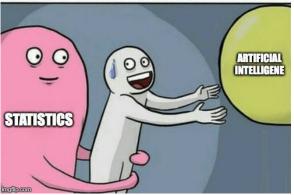
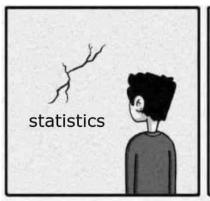
Probabilidad y Estadística Clase 1

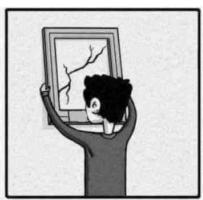
Ud. se encuentra para poder estar aquí:

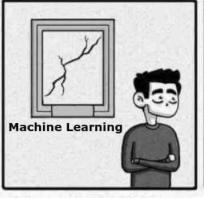
aquí:

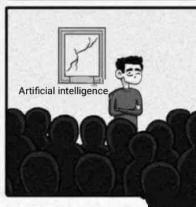


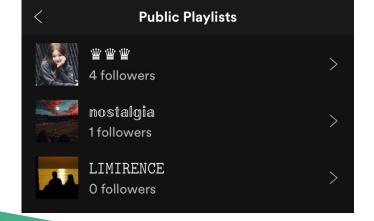


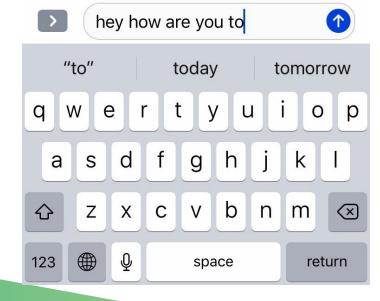






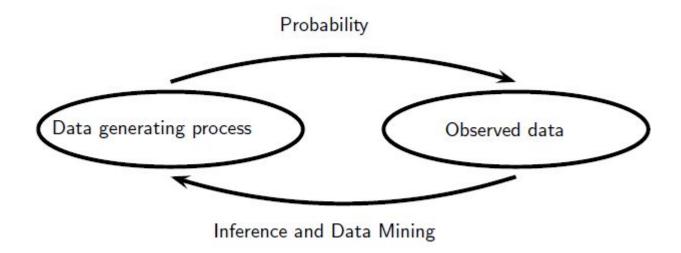






Ejemplos de probabilidad en IA?

Probabilidad vs. Estadística

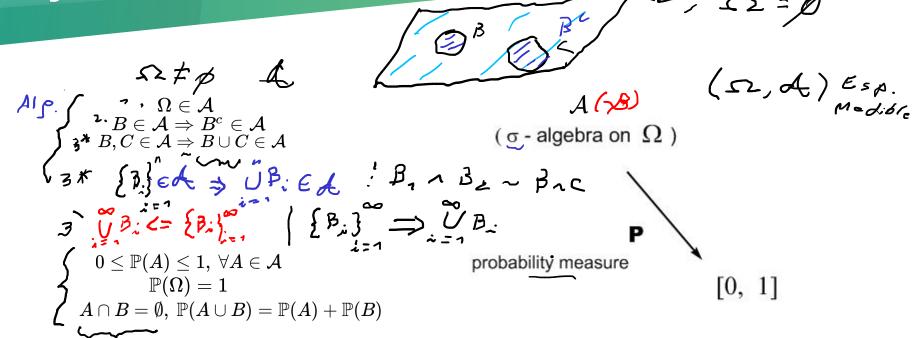


Cronograma

	1 1222 1	Repaso Distribuciones útiles.
V	Clase 2	V.a. condicionadas Esperanza condicional
	Clase 3	ECM y estimadores de cuadrados mínimos Estimador de máxima verosimilitud
√	Clase 4	Estimación Bayesiana
	Clase 5	Estimación no paramétrica
	Clase 6	Intervalos de confianza
	Clase 7	Test de hipótesis
	Clase 8	Examen

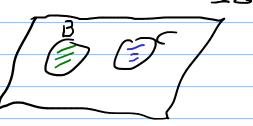
Repaso

Espacio de Probabilidad (Ω,A,P) y variables aleatorias



[&]quot;Probability: A Survery of the Mathematical Theory" J. Lamperti

3) B, c ed => Buced



Probabilidades condicionales y proba. total P(Anballes Anballes)

Def: Se llama probabilidad condicional de A dado B ($\mathbb{P}(A|B)$) a la probabilidad de que ocurra el evento A sabiendo que B ha ocurrido, y está definida por

$$\mathbb{P}(A|B) = \underbrace{\mathbb{P}(A\cap B)}_{B \in \mathbb{P}(B)}$$
s eventos $B_i = \mathbb{P}(B)$ forman una partición si $B_i \cap B_i = \emptyset \ orall i$.

 \bigcirc Def: Diremos que los eventos $B_1, \ldots B_n$ forman una partición si $B_i \cap B_j = \emptyset \ \forall i,j$

y
$$igcup_{i=1}^n B_j = \Omega$$
 .

Luego podemos describir al evento A como $A=(A\cap B_1)\cup\ldots\cup(A\cap B_n)$ de forma que

$$\mathbb{P}(A) = \mathbb{P}(A \cap B_1) + \ldots + \mathbb{P}(A \cap B_n) = \mathbb{P}(A|B_1)\mathbb{P}(B_1) + \ldots + \mathbb{P}(A|B_n)\mathbb{P}(B_n)$$

Fórmula de probabilidad total

Teorema de Bayes e independencia

Teorema de Bayes: Sean B_1 ; ... B_n una partición de Ω , y A un evento con probabilidad positiva:

$$\mathbb{P}(B_i|A) = \underbrace{\frac{\mathbb{P}(A|B_i)\mathbb{P}(B_i)}{\sum_{i=1}^n \mathbb{P}(A|B_i)\mathbb{P}(B_i)}}_{\mathbb{P}(A|B_i)\mathbb{P}(B_i)} = \mathcal{P}(A) > 0$$

Def: Diremos que dos eventos A y B son independientes si y sólo sí vale que .

$$A, B$$
 son $InJep. \stackrel{\longleftarrow}{\longleftarrow} \mathbb{P}(A \cap B) = \mathbb{P}(A)\mathbb{P}(B)$
 A, B son $Ind. = \mathcal{P}(A \cap B) = \mathbb{P}(A)\mathcal{P}(B)$

 (Ω, d) 6-álp $\times : \Omega \to \mathbb{R}$ $w \mapsto x(\omega)$

Variables aleatorias

Variables aleatorias



Una va. X es una función que mapea eventos a números.

Ejemplo: basto
$$\rightarrow 1$$
, Oro $\rightarrow 2$, espada $\rightarrow 3$, copa $\rightarrow 4$

X tiene asociada una función de distribución, definida como

$$iggee F_X \sim \mathcal{F}_X$$
 $F_X(x) = \mathbb{P}(X \leq x)$

además se define la función de distribución inversa o función cuantil como $\mathbf{r}^{-1}(z) = \mathbf{r}$

$$F_X^{-1}(q) = \inf\{x : F(x) > q\}$$

$$F_X(x) \in [0,1] \ orall \ x \in \mathbb{R}$$
 $F_X(x)$, as monótona no x

 $F_X(x)$ es monótona no decreciente

 $F_X(x)$ es continua por derecha

$$\lim_{x o -\infty} F_X(x) = 0$$
 y $\lim_{x o \infty} F_X(x) = 1$

"

Si F_X es estrictamente creciente y contínua, F_X^{-1} es su inversa.

Tipos de v.a.



 Discretas (v.a.d): toman valores en un conjunto discreto o numerable de puntos. Si X es v.a.d, tendrá además función de probabilidad dada por

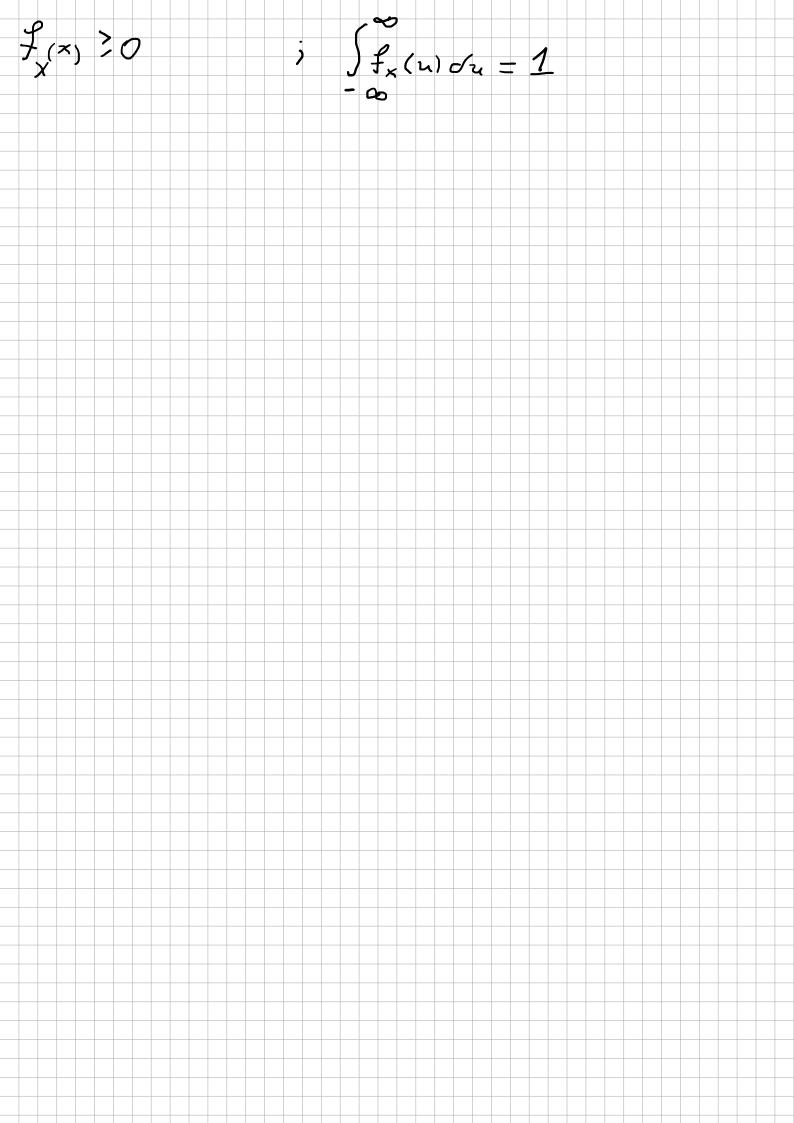
$$p_X(x)=\mathbb{P}(X=x)$$



Continuas (v.a.c): toman valores en un intervalo continuo. Si X es una
 v.a.c. tendrá asociada una función de densidad

$$f_X(x) = rac{\left(\mathcal{P}(x \in \mathbf{x}) \right)}{dx}$$
 $f_X(x) = \int_{\mathbf{x}}^{\mathbf{x}} f_{\mathbf{x}}(\mathbf{x}) = \int_{\mathbf{x}}^{\mathbf{x}} f_{\mathbf{x}}(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$

¿Qué propiedades debían cumplir cada una de estas funciones?



Espacio de Probabilidad (Ω,A,P) y variables aleatorias

$$\begin{pmatrix} \Omega \in \mathcal{A} \\ B \in \mathcal{A} \Rightarrow B^c \in \mathcal{A} \\ B, C \in \mathcal{A} \Rightarrow B \cup C \in \mathcal{A} \end{pmatrix} \qquad (\sigma \text{- algebra on } \Omega) \qquad \qquad \mathbf{X}$$

$$\begin{pmatrix} A \\ B \in \mathcal{A} \Rightarrow B^c \in \mathcal{A} \\ B, C \in \mathcal{A} \Rightarrow B \cup C \in \mathcal{A} \end{pmatrix} \qquad (\sigma \text{- algebra on } \mathbb{R})$$

$$\begin{pmatrix} A \\ A \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A \\ A \end{pmatrix} =$$

$$F_X(x) = \mathbb{P}(X \leq x), \quad orall_X \in \mathbb{R}$$

[&]quot;Probability: A Survery of the Mathematical Theory" J. Lamperti

$$\begin{array}{c} \times \nu F_{\chi} \\ \times : (X_{1}) \\ \times : \Omega \longrightarrow \mathbb{R}^{2} \\ & \omega \longmapsto \times (\omega) \end{array}$$

Vectores aleatorios

Distribución conjunta y marginales

	Y = 0 $Y = 1$	
X=0	1/10 2 2/10	3/10
X=1	3/10 / 4/10	7/10~
	4/10 6/10	1

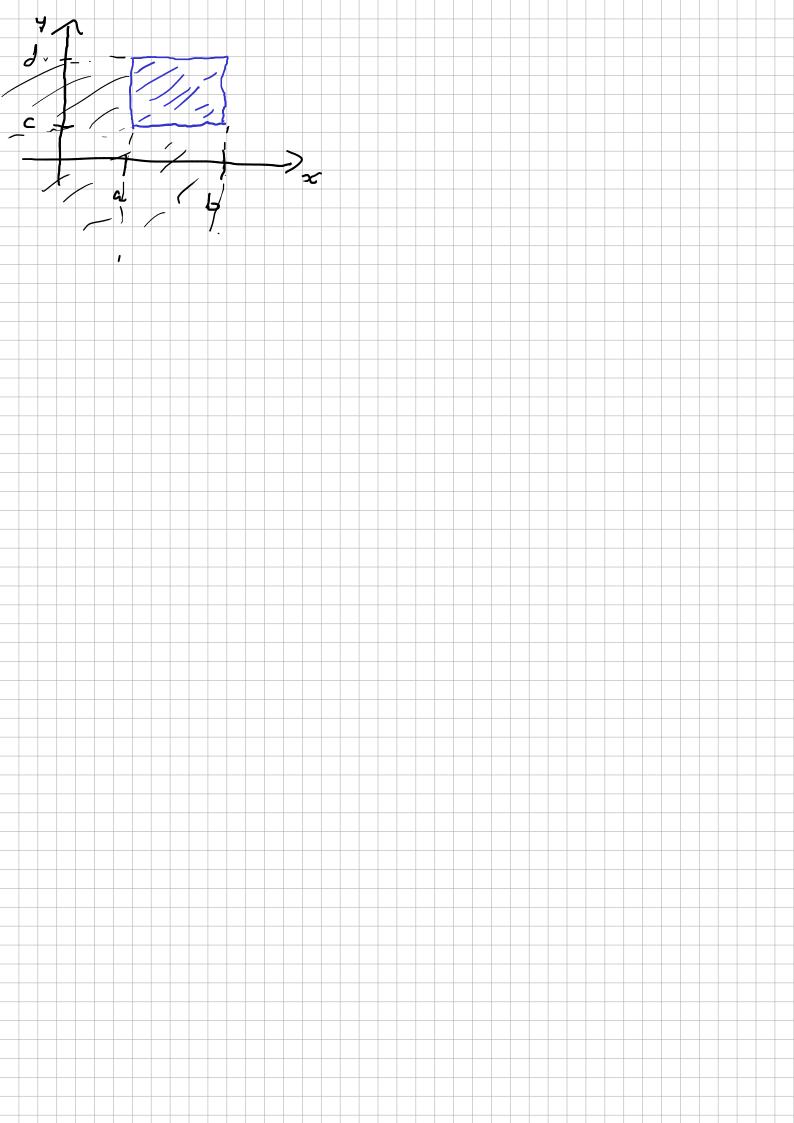
Si tenemos dos variables X e Y se define su función de distribución conjunta como $F_{X,Y}(x,y) = \mathbb{P}(X \leq x, Y \leq y)$ y vale la regla del rectángulo:

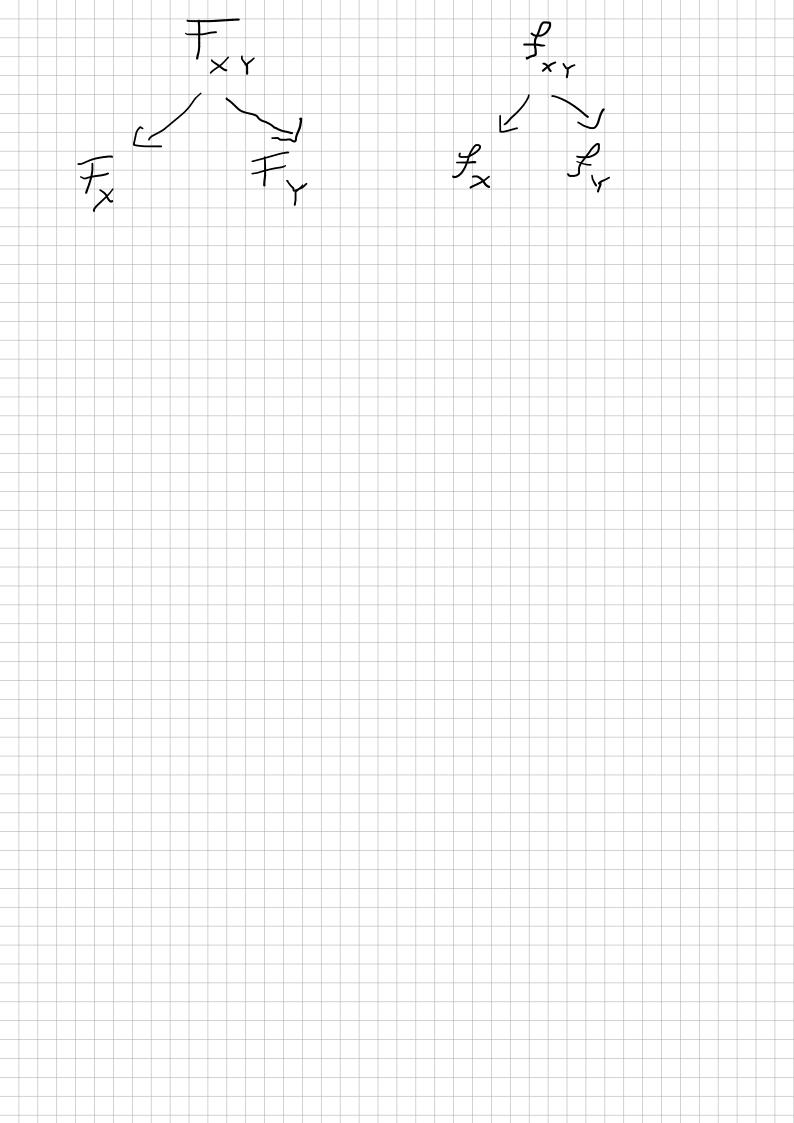
$$\mathbb{P}(a < X \leq b, c < Y \leq d) = F_{X,Y}(b,d) - F_{X,Y}(a,d) - F_{X,Y}(b,c) + F_{X,Y}(a,c)$$

Caso continuo: $f_{X,Y}(x,y)$ es la función de densidad conjunta y se definen las

funciones de densidad marginales como
$$f_X(x)=\int_{\mathbb{R}}f_{X,Y}(x,y)dy$$
 y $f_Y(y)=\int_{\mathbb{R}}f_{X,Y}(x,y)dx$

Caso discreto: $p_{X,Y}(x,y)$ es función de probabilidad conjunta y se definen las funciones de probabilidad marginal como $p_X(x) = \sum_y p_{X,Y}(x,y)$ y $p_Y(x) = \sum_y p_{X,Y}(x,y)$





Independencia de v.a.

Diremos que dos v.a. X e Y son independientes si vale que

$$F_{X.Y}(x,y) = F_X(x) F_Y(y) \quad orall \, x,y \in \mathbb{R}$$

Caso discreto:

$$p_{X.Y}(x,y) = p_X(x)p_Y(y) \quad orall \, x,y \in \mathbb{R}$$

Caso continuo:

$$f_{X.Y}(x,y) = f_X(x) f_Y(y) \quad orall \, x,y \in \mathbb{R}$$

En el caso de que la intersección sea 0,

La independencia implicaba intersección cero pero no al revés. Momentos: La varianza, La Esperanza Matemática

Momentos

Momentos

$$E(x) = \int x f_{x}(x) dx$$

Esperanza (o media):

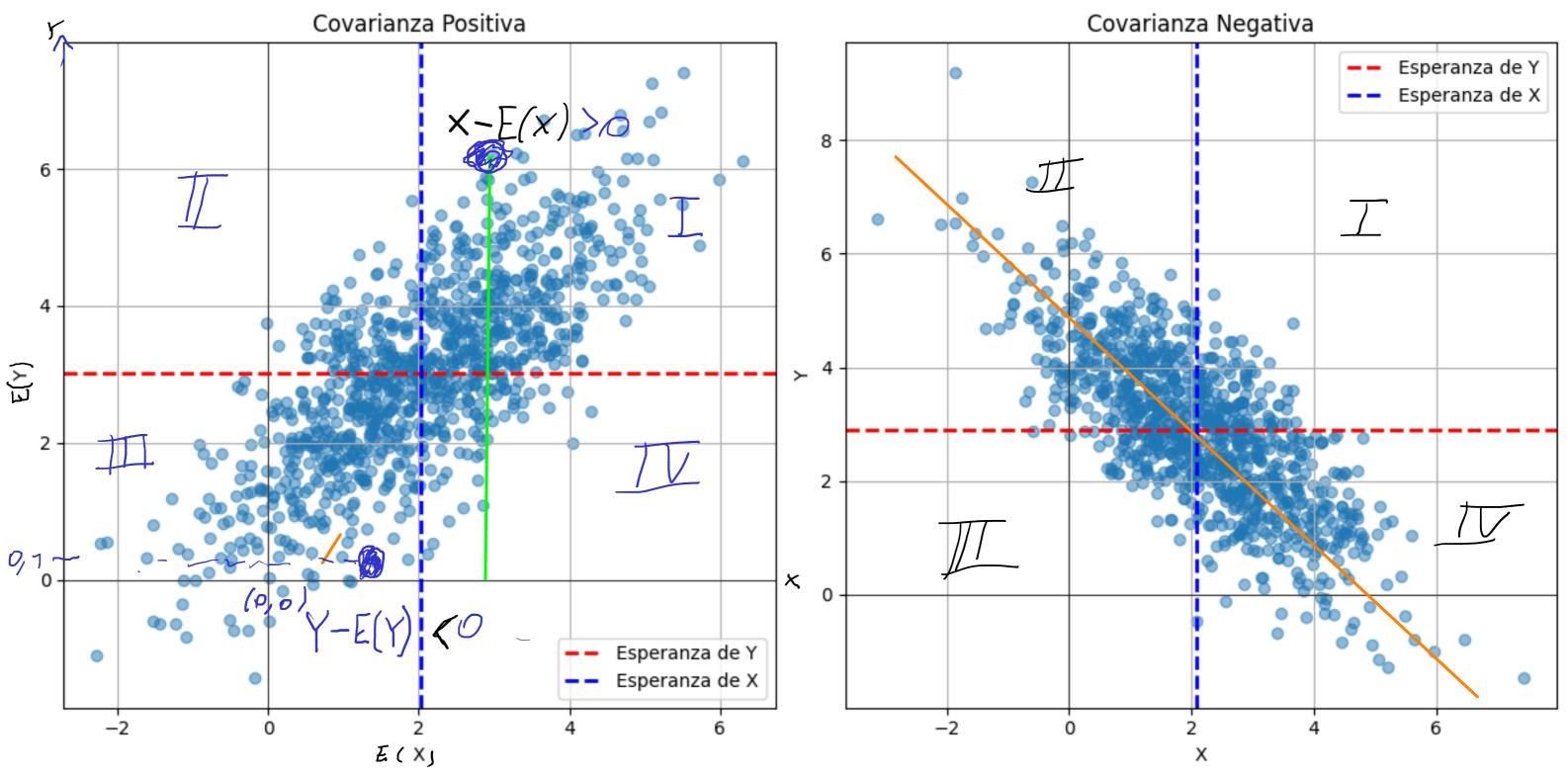
$$\mathbb{E}[g(X)] = \int g(x) f_X(x) dx$$

Varianza:

$$var(X) = \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X])^2] = \mathbb{E}[X^2] - \mathbb{E}(X)^2$$

Covarianza:

$$cov(X,Y) = \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X])(Y - \mathbb{E}[Y])] = \mathbb{E}[XY] - \mathbb{E}(X)\mathbb{E}(Y)$$



Algunas distribuciones útiles



Variables discretas

$$P(x=x) = P^{x}(1-P)^{1-x}$$

$$P(x=1)=P \sim P(x=0)=(1-P)$$

- $\times \sim$ Bernoulli(p): X = {0,1}. Asociada a la ocurrencia o no de un éxito
 - ロシン
- Y \sim Binomial(n, p): cantidad de éxitos en n ensayos. $\binom{n}{x} p^{x} (1-p)^{n-x}$
- Geométrica(p): cantidad de ensayos que debo realizar hasta observar el primer éxito

Ejercicio 0

$$P = \frac{1}{6}$$

$$P(x = 1) + P(x = 2)$$

Se tira sucesivamente un dado

- 1. Probabilidad de necesitar menos de 3 tiros hasta ver el primer 2
- 2. Probabilidad de ver exactamente un 2 en 5 tiros

7-
$$\times \sim G(\frac{1}{6})$$

7- $\times \sim G(\frac{1}{6})$

7- $\times \sim G(\frac{1}{6})$

1/6 + 5/6 * 1/6

7- $\times \sim G(\frac{1}{6})$

7- $\times \sim G(\frac{1}{6})$

1/6 + 5/6 * 1/6

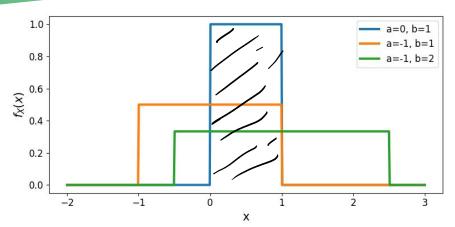
Variables continuas

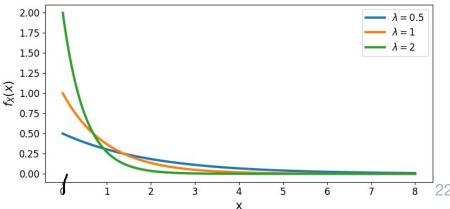
• Uniforme: todos los puntos son equiprobables. $X \sim \mathcal{U}(a,b)$

$$f_X(x) = rac{1}{b-a} \mathbf{I}\{a < x < b\}$$

• Exponencial: sirve para modelar tiempos hasta eventos que no tienen memoria. $X \sim \mathcal{E}(\lambda)$

$$f_X(x) = \lambda e^{-\lambda x} \mathbf{I}\{x>0\}$$





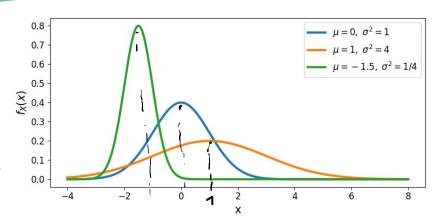
Variables continuas

Normal (gaussiana).

$$X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$$

µ es la media σ^2 es la varianza

issiana).
$$X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$$
 $\stackrel{0.5}{\overset{0.5}{\overset{0.5}{\overset{0.4}{\overset{0.4}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}{\overset{0.5}}}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}{\overset{0.5}{\overset{0.5}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}}}}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}{\overset{0.5}{\overset{0.5}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}}}}{\overset{0.5}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}{\overset{0.5}{\overset{0.5}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}}}}}{\overset{0.5}}{\overset{0.5}{\overset{0.5}{\overset{0.5}{\overset{0.$



23

Propiedades: Sean X, Y dos v.a. Independientes

$$X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2) \rightarrow \underbrace{\overline{X-\mu}_{\sigma}} \sim \mathcal{N}(0, 1) \qquad \text{(estandarización)} \quad \mathbf{Z} \sim \mathcal{N}(\mu_X, \sigma_X^2), \quad Y \sim \mathcal{N}(\mu_Y, \sigma_Y^2) \rightarrow aX + bY \sim \mathcal{N}(a\mu_X + b\mu_Y, a^2\sigma_X^2 + b^2\sigma_Y^2)$$
 (combinación lineal de normales es normal)

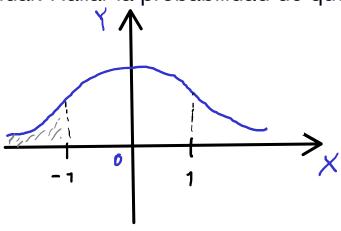
Ejercicio 1

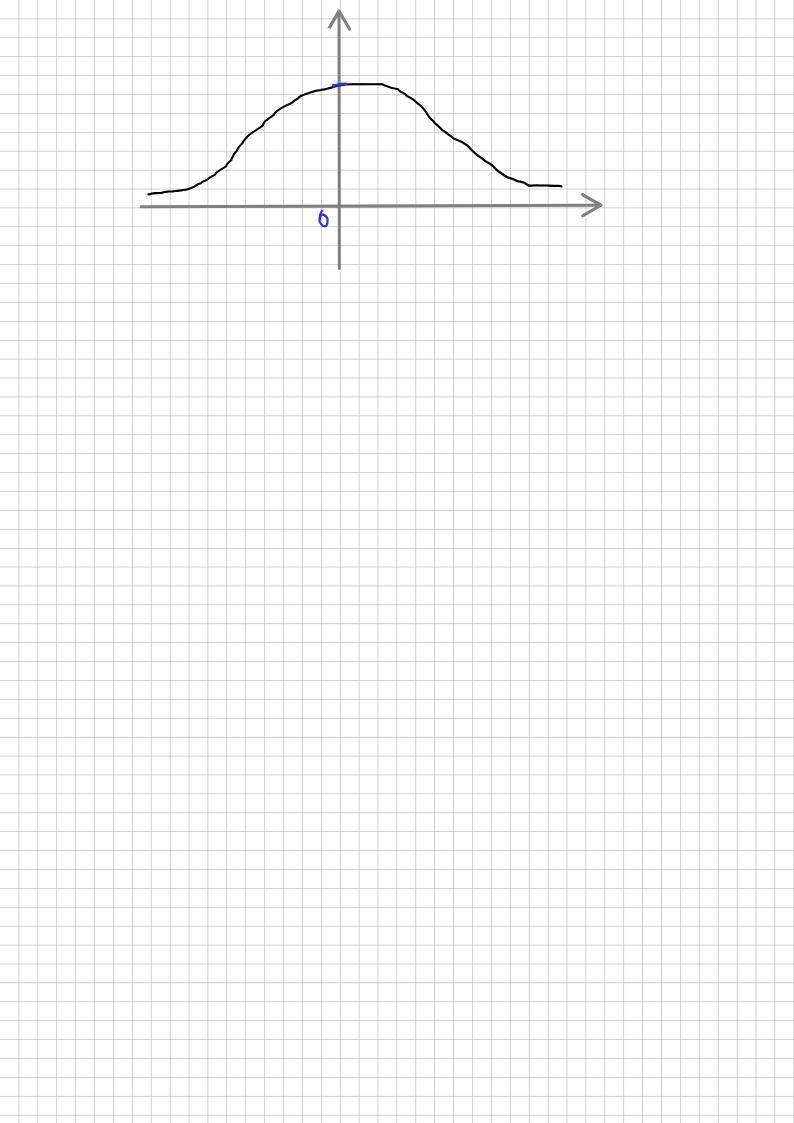
Sea X una v.a con distribución normal estándar. Hallar la probabilidad de que

- 2. X<-1
- 3. |X| <₺
- 4. Hallar los cuantiles 0.1 y 0.9

Sea además Y ~ N(2,9)

1. Hallar P(2X+Y < 5)





```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import scipy.stats as stats
```

1-stats.norm.cdf(1)

0.15865525393145707

Ejercicio 2

$$\times$$
 es V.A.C.
 $\times \sim \mathcal{E}(\lambda = \nu_{\mathbf{5}})$

El tiempo (en minutos) entre llamadas a un call center tiene una distribución exponencial de parámetro 1/5.

- Calcular la probabilidad de que la primer llamada llegue después de 2
 minutos
- 2. Calcular la probabilidad de que la primer llamada llegue después de los 5 minutos, si se sabe que en los primeros 3 minutos no se recibieron llamados

Distribución normal multivariada

Función de densidad conjunta

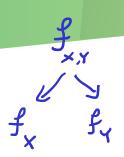
Sea $X = [X_1, ..., X_n]^T$ un vector aleatorio continuo, diremos que X tiene distribución normal multivariada, si su función de densidad conjunta es de la forma

$$f_{\underline{X}}(\underline{x}) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2} |\Sigma|^{1/2}} e^{-\frac{1}{2} (\underline{x} - \underline{\mu})^T \Sigma^{-1} (\underline{x} - \underline{\mu})}$$
media
$$\text{matriz de covarianza}.$$

$$oldsymbol{\mu} = [\mu_1, \dots, \mu_n]^T \qquad \Sigma = egin{bmatrix} \sigma_1^2 & extbf{cov}(X_1, X_2) & \dots & cov(X_1, X_n) \ cov(X_2, X_1) & \sigma_2^2 & \dots & cov(X_2, X_n) \ dots & dots & dots & \ddots & dots \ cov(X_n, X_1) & cov(X_n, X_2) & \dots & \sigma_n^2 \end{bmatrix}$$

Notación: $\underline{X} \sim \mathcal{N}(\mu, \Sigma)$

Distribuciones marginales



$$egin{align} egin{align} eg$$

$$oldsymbol{\mu} = [\mu_1, \dots, \mu_n]^T$$

$$\Sigma = egin{bmatrix} \sigma_1^2 & cov(X_1,X_2) & \ldots & cov(X_1,X_n) \ cov(X_2,X_1) & \sigma_2^2 & \ldots & cov(X_2,X_n) \ dots & dots & \ddots & dots \ cov(X_n,X_1) & cov(X_n,X_2) & \ldots & \sigma_n^2 \end{bmatrix}$$

Ejercicio 3

Sean X,Y dos v.a. Con función de densidad conjunta

$$f_{X,Y}(x,y) = rac{1}{2\pi0.6}e^{-rac{1}{2}egin{bmatrix} x & y\end{bmatrix}egin{bmatrix} 1 & -0.8 \ -0.8 & 1 \end{bmatrix}^{-1}egin{bmatrix} x \ y\end{bmatrix}$$

- 1. Calcular E[X], E[Y], var(X), var(Y), y cov(X,Y)
- 2. Hallar las densidades marginales de X e Y
- 3. Calcular P(X<2, Y<-1)

Bibliografía

Bibliografía

"Mathematical Statistics with Applications", Dennis D. Wackerly, William Mendenhall III, Richard L. Scheaffer.

"All of Statistics: A Concise Course in Statistical Inference", Larry Wasserman.