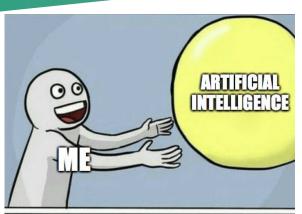
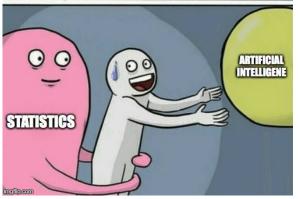
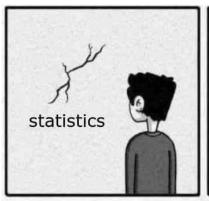
Probabilidad y Estadística Clase 1

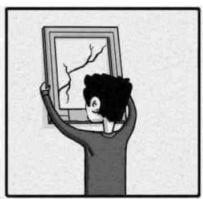
Ud. se encuentra para poder estar aquí:

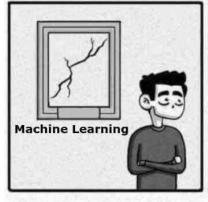
aquí:



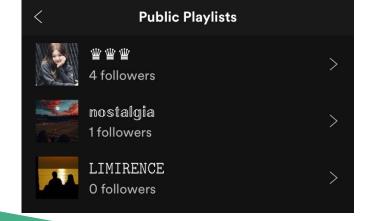








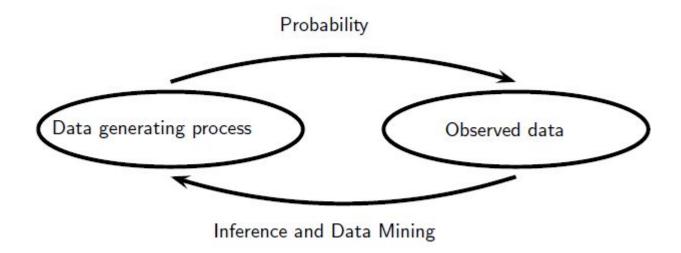






Ejemplos de probabilidad en IA?

Probabilidad vs. Estadística

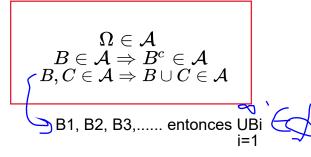


Cronograma

| Clase 1 | Repaso Distribuciones útiles. | | |
|---------|---|--|--|
| Clase 2 | Transf de v.a. | | |
| | V.a. condicionadas Esperanza condicional ECM y estimadores de cuadrados mínimos | | |
| Clase 4 | Estimación Bayesiana Estimador de máxima verosimilitud | | |
| Clase 5 | Estimación no paramétrica Intervalos de confianza | | |
| Clase 6 | Intervalos de confianza Test de hipótesis | | |
| Clase 7 | Repaso | | |
| Clase 8 | Examen | | |

Repaso

Espacio de Probabilidad (Ω, Α, P) y variables aleatorias



$$0 \leq \mathbb{P}(A) \leq 1, \ orall A \in \mathcal{A} \ \mathbb{P}(\Omega) = 1$$

$$A\cap B=\emptyset,\; \mathbb{P}(A\cup B)=\mathbb{P}(A)+\mathbb{P}(B)$$

A B

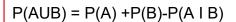
E= lanzar un dado equilibrado y observar qué n° sale omega = {1,2,3,4,5,6}

A=que salga n° par= {2,4,6} B=que salga n° impar ={1,3,5}

C=que salga el n°3= {3}

 α ($\underline{\sigma}$ - algebra on α) omega w1 w2 probability measure α

A y B no disjuntos (no m.e.)



Regla aditiva (o regla de la suma)

[&]quot;Probability: A Survery of the Mathematical Theory" J. Lamperti

Probabilidades condicionales y proba. total A=que salga el n°1={1}

A=que salga el n°1={1} ocurrió B=que salga un n° impar ={1,3,5} P(A/B) = 1/3

B ocurrió

Def: Se llama probabilidad condicional de A dado B ($\mathbb{P}(A|B)$) a la probabilidad de que ocurra el evento A sabiendo que B ha ocurrido, y está definida por

$$\mathbb{P}(A|B) = rac{\mathbb{P}(A \cap B)}{\mathbb{P}(B)}$$

Def: Diremos que los eventos $B_1, \ldots B_n$ forman una partición si $B_i \cap B_j = \emptyset \ \forall i,j$

y
$$igcup_{i=1}^n B_j = \Omega$$
 .

Luego podemos describir al evento A como $A = (A \cap B_1) \cup ... \cup (A \cap B_n)$ de forma que

$$\mathbb{P}(A) = \mathbb{P}(A \cap B_1) + \ldots + \mathbb{P}(A \cap B_n) = \mathbb{P}(A|B_1)\mathbb{P}(B_1) + \ldots + \mathbb{P}(A|B_n)\mathbb{P}(B_n)$$

Regla de la suma para eventos m.e.

Fórmula de probabilidad total

B2 A

Teorema de Bayes e independencia

Teorema de Bayes: Sean $B_1, \dots B_n$ una partición de Ω , y A un evento con probabilidad positiva: $P(Bi/A) = P(A \mid Bi)$

$$\mathbb{P}(B_i|A) = \frac{\mathbb{P}(A|B_i)\mathbb{P}(B_i)}{\sum_{i=1}^n \mathbb{P}(A|B_i)\mathbb{P}(B_i)}$$
 probabilidades a priori probabilidad a posteriori de Bi (habiendo ocurrido A)

Def: Diremos que dos eventos A y B son independientes si y sólo sí vale que P(A/B) = P(A) o P(B/A) = P(B)

$$\mathbb{P}(A\cap B)=\mathbb{P}(A)\mathbb{P}(B)$$

Variables aleatorias

Variables aleatorias



P P

Una va. X es una función que mapea eventos a números.

Ejemplo: basto
$$\rightarrow 1$$
, Qro $\rightarrow 2$, espada $\rightarrow 3$, copa

X tiene asociada una función de distribución, definida como

$$F_X(x) = \mathbb{P}(X \leq x)$$

$$F_X(x) \in [0,1] \ orall \ x \in \mathbb{R}$$

 $F_X(x)$ es monótona no decreciente

 $F_X(x)$ es continua por derecha

$$\lim_{x o -\infty} F_X(x) = 0$$
 y $\lim_{x o \infty} F_X(x) = 1$

además se define la función de distribución inversa o función cuantil como $\nabla -1$

$$F_X^{-1}(q) = \inf\{x : F(x) > q\}$$

Si F_X es estrictamente creciente y contínua, F_X^{-1} es su inversa.

Tipos de v.a.

• Discretas (v.a.d): toman valores en un conjunto discreto o numerable de puntos. Si X es v.a.d, tendrá además función de probabilidad dada por

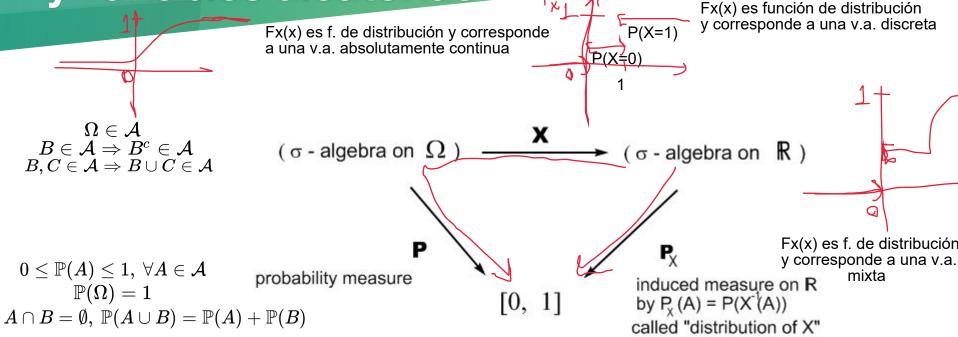
$$p_X(x)=\mathbb{P}(X=\underline{x}) \qquad \sum_{\chi\in\mathbb{R}} p_\chi(x)= 1 \qquad 0 \not\in p_\chi(x)\leqslant 1$$
 • Continuas (v.a.c): toman valores en un intervalo continuo. Si X es una

v.a.c. tendrá asociada una función de densidad

$$f_X(x) = rac{dF_X(x)}{dx}$$
 $\int_{-\infty}^{+\infty} f_X(x) dx = 1$ fx(x) \downarrow 0

¿Qué propiedades debían cumplir cada una de estas funciones?

Espacio de Probabilidad (Ω,A,P) y variables aleatorias



 $F_X(x) = \mathbb{P}(X \leq x), \quad orall \, x \in \mathbb{R}$

[&]quot;Probability: A Survery of the Mathematical Theory" J. Lamperti

Vectores aleatorios

Distribución conjunta y marginales

| función de pro | ny/y) | | |
|----------------|-------|-------|-------|
| pxy(x,y) | Y = 0 | r = 1 | px(x) |
| X=0 | 1/10 | 2/10 | 3/10 |
| X=1 | 3/10 | 4/10 | 7/10 |
| py(y) | 4/10 | 6/10 | 1 |

Si tenemos dos variables X e Y se define su función de distribución conjunta como $F_{X,Y}(\underline{x},\underline{y}) = \mathbb{P}(X \leq \underline{x}, Y \leq \underline{y})$ y vale la regla del rectángulo:

$$\mathbb{P}(a < X \leq b, c < Y \leq d) = F_{X,Y}(b,d) - F_{X,Y}(a,d) - F_{X,Y}(b,c) + F_{X,Y}(a,c)$$

Caso continuo: $f_{X,Y}(x,y)$ es la función de densidad conjunta y se definen las

funciones de densidad marginales como
$$f_X(x)=\int_{\mathbb{R}} f_{X,Y}(x,y) \underline{dy}$$
 y $f_Y(y)=\int_{\mathbb{R}} f_{X,Y}(x,y) \underline{dx}$

Caso discreto: $p_{X,Y}(x,y)$ es función de probabilidad conjunta y se definen las funciones de probabilidad marginal como $p_X(x) = \sum_y p_{X,Y}(x,y)$ y $p_{X,Y}(x,y) = \sum_y p_{X,Y}(x,y)$

Independencia de v.a.

Diremos que dos v.a. X e Y son independientes si vale que

$$F_{X.Y}(x,y) = F_X(x) F_Y(y) \quad orall \, x,y \in \mathbb{R}$$

Caso discreto:

$$p_{X,Y}(x,y) = p_X(x)p_Y(y) \quad orall \, x,y \in \mathbb{R}$$

Caso continuo:

$$f_{X.Y}(x,y) = f_X(x) f_Y(y) \quad orall \, x,y \in \mathbb{R}$$

Momentos

Momentos

 $X) = \begin{cases} x \cdot f_X(x) dx \end{cases}$

Esperanza (o media):

$$egin{align} \mathbb{E} oldsymbol{g}(X) &= \int oldsymbol{g}(x) f_X(x) dx \ &= \sum oldsymbol{g}(x) p_X(x) \end{aligned}$$

Varianza:

$$var(X) = \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X])^2] = \mathbb{E}[X^2] - \mathbb{E}(X)^2$$

Covarianza:

$$cov(X,Y) = \mathbb{E}[ig(X - \mathbb{E}[X])(Y - \mathbb{E}[Y]ig)] = \mathbb{E}[XY] - \mathbb{E}(X)\mathbb{E}(Y)$$

Χ

Algunas distribuciones útiles

Variables discretas

p=probabilidad de éxito
$$px(x)=p^{x}.(1-p)^{(1-x)}$$
 x=0,1

Bernoulli(p): $X = \{0,1\}$. Asociada a la ocurrencia o no de un éxito

$$Y=sum(i=1,n) Xi$$
 $py(y) = Cn, y . p^{(n-y)}.(1-p)^{(n-y)}$ $y=0,1,....n$

Binomial(n, p): cantidad de éxitos en n ensayos.

 Geométrica(p): cantidad de ensayos que debo realizar hasta observar el primer éxito

$$pz(z) = (1-p)^{(z-1)}.p$$

Ejercicio 0

Se tira sucesivamente un dado

- 1. Probabilidad de necesitar menos de 3 tiros hasta ver el primer 2
- 2. Probabilidad de ver exactamente un 2 en 5 tiros

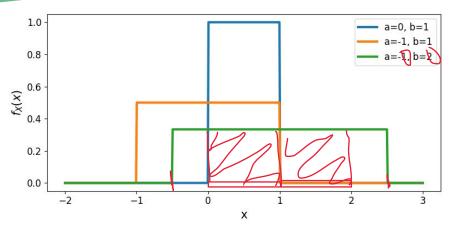
Variables continuas

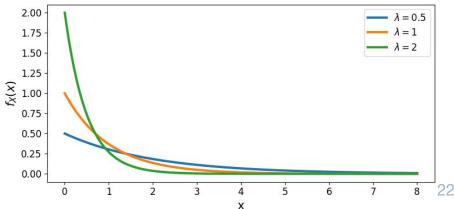
• Uniforme: todos los puntos son equiprobables. $X \sim \mathcal{U}(a,b)$

$$f_X(x) = rac{1}{b-a} \mathbf{I}\{a < x < b\}$$

• Exponencial: sirve para modelar tiempos hasta eventos que no tienen . Memoria. $X\sim \mathcal{E}(\lambda)$

$$f_X(x) = \lambda e^{-\lambda x} \mathbf{I}\{x>0\}$$





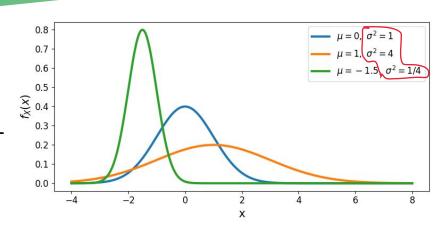
Variables continuas

Normal (gaussiana).

µ es la media σ^2 es la varianza

$$X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$$

ssiana). $X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$ $f_X(x) = rac{1}{\sqrt{2\pi}\sqrt{8}} e^{-rac{1}{2}rac{(x-\mu)^2}{\sigma^2}}$



Propiedades: Sean X, Y dos v.a. Independientes

$$X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2) o rac{1}{\sqrt{X-\mu}} \sim \mathcal{N}(0,1)$$
 (estandarización)

$$X \sim \mathcal{N}(\underline{\mu_X}, \overline{\sigma_X^2}), \; Y \sim \mathcal{N}(\underline{\mu_Y}, \overline{\sigma_Y^2})
ightarrow aX + bY \sim \mathcal{N}(a\mu_X + b\mu_Y, \overline{a^2}\sigma_X^2 + \overline{b^2}\sigma_Y^2)$$

(combinación lineal de normales es normal)

Ejercicio 1

Sea X una v.a con distribución normal estándar. Hallar la probabilidad de que

- 1. X>1
- 2. X<-1
- 3. |X| < 1
- 4. Hallar los cuantiles 0.1 y 0.9

Sea además Y ~ N(2,9)

1. Hallar P(2X+Y < 5)

Ejercicio 2

El tiempo (en minutos) entre llamadas a un call center tiene una distribución exponencial de parámetro 1/5.

- Calcular la probabilidad de que la primer llamada llegue después de 2 minutos
- Calcular la probabilidad de que la primer llamada llegue después de los 5 minutos, si se sabe que en los primeros 3 minutos no se recibieron llamados

Distribución normal multivariada

Función de densidad (((x, x)) = E [(x, - M) (x 2 - M 2)] conjunta

$$Cer(x_1,x_2) = \mathbb{E}\left[(x_1-\mu_1)(x_2-\mu_2)\right]$$

Sea $X = [X_1, \dots, X_n]^T$ un vector aleatorio continuo, diremos que X tiene distribución normal multivariada, si su función de densidad conjunta es de la forma

$$f_{\underline{X}}(\underline{x})=rac{1}{(2\pi)^{n/2}|\Sigma|^{1/2}}e^{-rac{1}{2}(\underline{x}-\underline{\mu})^T\Sigma^{-1}(\underline{x}-\underline{\mu})}$$
 , Σ es definide positive.

media

$$oldsymbol{\mu} = [\widecheck{\mu_1, \dots, \mu_n}]^T$$

matriz de covarianza.

$$oldsymbol{\mu} = [oldsymbol{\widetilde{\mu}_1, \ldots, \mu_n}]^T \qquad \Sigma = egin{bmatrix} \sigma_1^2 & \overline{cov(X_1, X_2)} & \ldots & \overline{cov(X_1, X_n)} \\ \overline{cov(X_2, X_1)} & \overline{\sigma_2^2} & \ldots & \overline{cov(X_2, X_n)} \\ \overline{\vdots} & \overline{\vdots} & \overline{\vdots} \\ \overline{cov(X_n, X_1)} & \overline{cov(X_n, X_2)} & \ldots & \overline{\sigma_n^2} \end{bmatrix}$$

Notación: $\underline{X} \sim \mathcal{N}(\mu, \Sigma)$

Distribuciones marginales

$$oldsymbol{X} \sim \mathcal{N}(oldsymbol{\mu}, \Sigma) \Rightarrow X_i \sim \mathcal{N}(\mu_i, \sigma_i^2)$$

$$oldsymbol{\mu} = [\mu_1, \dots, \mu_n]^T$$

$$\Sigma = egin{bmatrix} \sigma_1^2 & cov(X_1,X_2) & \ldots & cov(X_1,X_n) \ cov(X_2,X_1) & \sigma_2^2 & \ldots & cov(X_2,X_n) \ dots & dots & \ddots & dots \ cov(X_n,X_1) & cov(X_n,X_2) & \ldots & \sigma_n^2 \end{bmatrix}$$

Ejercicio 3

$$F_{x}(x) = P(x \le x) \qquad f_{HH}$$

$$f_{x}(x) = \frac{1}{4} F_{x}(x)$$

Sean X,Y dos v.a. Con función de densidad conjunta

$$f_{X,Y}(x,y) = \frac{1}{2\pi 0.6} e^{-\frac{1}{2}[x} \underbrace{y} \underbrace{y} \underbrace{0}_{-0.8} \underbrace{0}_{-0.8}^{-1} \underbrace{0}_{x} \underbrace{y} \underbrace{0}_{y} \underbrace{0}_{x} \underbrace{0}$$

- Hallar las densidades marginales de X e Y

3. Calcular P(X<2, Y<-1)
$$= \int_{-1}^{1} \int_{-1}^{1} f_{xy}(x,y) dx dy$$

$$= \int_{-\infty}^{-1} \int_{-\infty}^{2} f_{xy}(x,y) dx dy \qquad |x \sim N(0,1)|$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f_{xy}(x,y) dx dy \qquad |x \sim N(0,1)|$$

3 Fxy (2,4) = P(x < 2; Y < 3)

$$P\left(X=s,Y=-1\right)=0$$

Bibliografía

Bibliografía

"Mathematical Statistics with Applications", Dennis D. Wackerly, William Mendenhall III, Richard L. Scheaffer.

"All of Statistics: A Concise Course in Statistical Inference", Larry Wasserman.