Multi-targets Search



```
• • •
typedef struct {
 int n, m; // 地图的长宽
 int **grid; // n*m的01数组, 1表示墙
 int **food; // n*m的01数组, 1表示这个位置有食物
 int start_x, start_y;
} game_state_t;
```

Greedy

每次寻找距离当前位置最近的target

Enumeration

假设有k个targets,枚举所有k!种寻找顺序

2-opt

- 1. 构造一组初始解,比如greedy方法产生的解。(用targets的寻找顺序表示一组解
- 每次随机选择两个不同的targets,反转两个target中间的路线, 比如:假设有5个target,初始解是(2,3,5,4,1),此时选 择3和1,反转后的解是(2,1,4,5,3)
- 3. 如果新的解距离总长小于当前解距离总长,则用新解替换当前解。
- 4. 直到解不能被更新,算法结束。

Simulated annealing

- Let $s = s_0$
- For k = 0 through k_{max} (exclusive):
 - $T \leftarrow \text{temperature}(k+1)$
 - Pick a random neighbour, $s_{\text{new}} \leftarrow \text{neighbour}(s)$
 - If $P(E(s), E(s_{\text{new}}), T) \ge \text{random}(0, 1)$:
 - $s \leftarrow s_{\text{new}}$
- Output: the final state s

Option:
$$P(E(s), E(s_{new}), T) = e^{\frac{(E(s) - E(s_{new}))}{T}}$$

Tests

- 1. Greedy, 2-opt, SA测试数据相同,共11组test cases
- 2. Enumerate有5组test cases,与上面前5组相同。