高斯马尔科夫定理

在 OLS 那篇文章里,我提到高斯马尔科夫定理证明了 OLS 有一些特别好的性质,具体来说,当误差项均值为 0 时,OLS 得到的 w 无偏(unbiased),如果各误差项方差相同,OLS 得到的 w 是最佳无偏线性估计(BLUE, best linear unbiased estimator)。这篇文章里我会解释什么是无偏、什么是最佳无偏线性估计、如何证明 OLS 具有这些性质,并由此展开讨论 OLS 的局限。

如何评价 OLS?

在评价 OLS 之前,我们先定义评价的标准,什么是好的估计?这里我们采用频率学派的标准,即偏差(Bias)和方差(Variance)。

真实的数值表示为 w,我们基于样本估计出的数值表示为 \hat{w} ,由于存在误差 ϵ , ϵ 是随机变量,影响了 y,因此 y 是随机变量,并影响了通过数据估计得到的 \hat{w} ,在 OLS 中 $\hat{w}=(X^TX)^{-1}X^Ty$,因此 \hat{w} 是随机变量,并有对应的分布。

如上图所示,我们希望 \hat{w} 的均值接近 w ,也就是偏差 $\mathbf{E}(\hat{w})-w$ 尽量小,当 $\mathbf{E}(\hat{w})=w$ 时, \hat{w} 就是无偏(Unbiased)估计。

我们希望 \hat{w} 给出的结果 波动小,也就是方差 $Var(\hat{w})$ 尽量小,如果 $Var(\hat{w})$ 是所有估计里最小的, \hat{w} 就是最佳估计。如果 $Var(\hat{w})$ 是所有无偏线性估计里最小的, \hat{w} 就是最佳无偏线性估计 (BLUE, best linear unbiased estimator) 。

期望、协方差

沿用上篇文章的符号, 列向量 w 的期望定义为

$$w = egin{bmatrix} w_0 \ w_1 \ w_2 \end{bmatrix}, \quad \mathrm{E}(w) = egin{bmatrix} \mathrm{E}(w_0) \ \mathrm{E}(w_1) \ \mathrm{E}(w_2) \end{bmatrix} = egin{bmatrix} ar{w}_0 \ ar{w}_1 \ ar{w}_2 \end{bmatrix}$$

协方差矩阵是方差以及协方差的矩阵形式,w 的协方差矩阵定义为

$$\begin{split} \operatorname{Var}(w) &= \operatorname{E} \big[[w - \operatorname{E}(w)] [w - \operatorname{E}(w)]^T \big] \\ &= \operatorname{E} \left[\begin{pmatrix} w_0 - \bar{w_0} \\ w_1 - \bar{w_1} \\ w_2 - \bar{w_2} \end{pmatrix} (w_0 - \bar{w_0} & w_1 - \bar{w_1} & w_2 - \bar{w_2}) \right] \\ &= \begin{bmatrix} \operatorname{E} [(w_0 - \bar{w_0}) (w_0 - \bar{w_0})] & \operatorname{E} [(w_0 - \bar{w_0}) (w_1 - \bar{w_1})] & \operatorname{E} [(w_0 - \bar{w_0}) (w_2 - \bar{w_2})] \\ \operatorname{E} [(w_1 - \bar{w_1}) (w_0 - \bar{w_0})] & \operatorname{E} [(w_1 - \bar{w_1}) (w_1 - \bar{w_1})] & \operatorname{E} [(w_1 - \bar{w_1}) (w_2 - \bar{w_2})] \\ \operatorname{E} [(w_2 - \bar{w_2}) (w_0 - \bar{w_0})] & \operatorname{E} [(w_2 - \bar{w_2}) (w_1 - \bar{w_1})] & \operatorname{E} [(w_2 - \bar{w_2}) (w_2 - \bar{w_2})] \\ \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \operatorname{Var}(w_0) & \operatorname{Cov}(w_0, w_1) & \operatorname{Cov}(w_0, w_2) \\ \operatorname{Cov}(w_0, w_1) & \operatorname{Var}(w_1) & \operatorname{Cov}(w_1, w_2) \\ \operatorname{Cov}(w_0, w_2) & \operatorname{Cov}(w_1, w_2) & \operatorname{Var}(w_2) \end{bmatrix} \end{split}$$

我们知道期望和协方差具有以下性质

$$E(A+B) = E(A) + E(B)$$

$$E(A^{2}) = E(A)^{2} + Var(A) = \mu^{2} + \sigma^{2}$$

$$Cov(A, B) = E(AB) - E(A)E(B)$$

$$Cov(A, B) = 0 \quad$$
 当且仅当 A, B 相互独立

\hat{w} 的期望

在上篇文章中,假设真实存在 $y=Xw+\epsilon$, 这里的 w 是个确定值,因此 $\mathrm{E}[w]=w$,通过最小二乘法估计得出 $\hat{w}=(X^TX)^{-1}X^Ty$,这里的 \hat{w} 是随机变量,因此

$$E(\hat{w}) = E[(X^T X)^{-1} X^T y]$$

$$= E[(X^T X)^{-1} X^T (X w + \epsilon)]$$

$$= E[(X^T X)^{-1} X^T X w] + E[(X^T X)^{-1} X^T \epsilon] \iff (X^T X)^{-1} X^T X = I$$

$$= E[w] + E[(X^T X)^{-1} X^T \epsilon]$$
(3)

此时我们引入假设 1: ${
m E}(\epsilon)=0$,**假设 2**: X 为确定值(文末会讨论这个假设), ${
m E}(X\epsilon)=X{
m E}(\epsilon)=0$,可得

$$E(\hat{w}) = E[w] + E[(X^T X)^{-1} X^T \epsilon]$$

$$= E[w] + 0$$

$$= w$$
(4)

由上可得,当 $\mathrm{E}(\epsilon)=0$ 时, $\mathrm{E}[\hat{w}]=w$,最小二乘法得到的 \hat{w} 无偏(unbiased)。

\hat{w} 的协方差矩阵

将 $y = Xw + \epsilon$ 代入 \hat{w} , 得

$$\hat{w} = (X^{T}X)^{-1}X^{T}y
= (X^{T}X)^{-1}X^{T}(Xw + \epsilon)
= (X^{T}X)^{-1}X^{T}Xw + (X^{T}X)^{-1}X^{T}\epsilon
= w + (X^{T}X)^{-1}X^{T}\epsilon$$
(5)

由于 $E(\hat{w}) = w$, 可得协方差矩阵

$$\operatorname{Var}(\hat{w}) = \operatorname{E}\left[\left[\hat{w} - \operatorname{E}(\hat{w})\right]\left[\hat{w} - \operatorname{E}(\hat{w})\right]^{T}\right]$$
$$= \operatorname{E}\left[\left(\hat{w} - w\right)\left(\hat{w} - w\right)^{T}\right]$$
(6)

代入 $\hat{w} = w + (X^T X)^{-1} X^T \epsilon$, 得

$$Var(\hat{w}) = E[(\hat{w} - w)(\hat{w} - w)^{T}]$$

$$= E[[w + (X^{T}X)^{-1}X^{T}\epsilon - w][w + (X^{T}X)^{-1}X^{T}\epsilon - w]^{T}]$$

$$= E[[(X^{T}X)^{-1}X^{T}\epsilon][(X^{T}X)^{-1}X^{T}\epsilon]^{T}]$$

$$= E[(X^{T}X)^{-1}X^{T}\epsilon\epsilon^{T}X(X^{T}X)^{-1}]$$
(7)

因为 $E(\epsilon) = 0$,可得

$$Var(\epsilon) = E[[\epsilon - E(\epsilon)][\epsilon - E(\epsilon)]^T]$$

$$= E(\epsilon \epsilon^T)$$

$$= \begin{bmatrix} E(\epsilon_1^2) & E(\epsilon_1 \epsilon_2) & \dots & E(\epsilon_1 \epsilon_i) \\ E(\epsilon_2 \epsilon_1) & E(\epsilon_2^2) & \dots & E(\epsilon_2 \epsilon_i) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ E(\epsilon_i \epsilon_1) & E(\epsilon_i \epsilon_2) & \dots & E(\epsilon_i^2) \end{bmatrix}$$
(8)

现在我们需要引入**假设 3.1**: 任意项 ϵ_i 与 ϵ_j 独立,因此 $\forall i \neq j$, $\mathrm{Cov}(\epsilon_i,\epsilon_j) = \mathrm{E}(\epsilon_i\epsilon_j) = \mathrm{E}(\epsilon_i)$ 医 (ϵ_i) 医 (ϵ_i) = 0。

对角线上的 $\mathrm{E}(\epsilon_j^2)=\mathrm{Var}(\epsilon_j)$,引入**假设 3.2**:任意项 $\mathrm{Var}(\epsilon_j)$ 为定值 σ^2 ,也就是 $\mathrm{Var}(\epsilon_1)=\mathrm{Var}(\epsilon_2)...=\mathrm{Var}(\epsilon_i)=\sigma^2$ 。

把假设 3.1 和假设 3.2 代入 $Var(\epsilon)$, 可得

$$\operatorname{Var}(\epsilon) = \operatorname{E}(\epsilon \epsilon^{T})$$

$$= \begin{bmatrix} \operatorname{E}(\epsilon_{1}^{2}) & \operatorname{E}(\epsilon_{1}\epsilon_{2}) & \dots & \operatorname{E}(\epsilon_{1}\epsilon_{i}) \\ \operatorname{E}(\epsilon_{2}\epsilon_{1}) & \operatorname{E}(\epsilon_{2}^{2}) & \dots & \operatorname{E}(\epsilon_{2}\epsilon_{i}) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \operatorname{E}(\epsilon_{i}\epsilon_{1}) & \operatorname{E}(\epsilon_{i}\epsilon_{2}) & \dots & \operatorname{E}(\epsilon_{i}^{2}) \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \sigma^{2} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \sigma^{2} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \operatorname{E}(\epsilon_{i}\epsilon_{2}) & \dots & \sigma^{2} \end{bmatrix}$$

$$= \sigma^{2}I$$

$$(9)$$

回到 $\operatorname{Var}(\hat{w})$,这里的 X 视为确定值(X 是确定值还是随机变量的讨论后文会提及),所以可以提出来,得

$$Var(\hat{w}) = E[(X^{T}X)^{-1}X^{T}\epsilon\epsilon^{T}X(X^{T}X)^{-1}]$$

$$= (X^{T}X)^{-1}X^{T}E(\epsilon\epsilon^{T})X(X^{T}X)^{-1}$$

$$= (X^{T}X)^{-1}X^{T}\sigma^{2}IX(X^{T}X)^{-1}$$

$$= \sigma^{2}(X^{T}X)^{-1}X^{T}IX(X^{T}X)^{-1}$$

$$= \sigma^{2}(X^{T}X)^{-1}$$
(10)

高斯马尔科夫定理

用反证法,假设存在比 OLS 更好的无偏线性估计 \tilde{w} , M 为任意矩阵,设

$$\tilde{w} = My$$

之所以称之为线性估计,是因为 $\tilde w$ 是 y 的线性函数,即 $\tilde w=f(y)=My$,OLS 也是 y 的线性函数,即 $\hat w=g(y)=(X^TX)^{-1}X^Ty$ 。

可得 \tilde{w} 的期望是

$$E(\tilde{w}) = E(My)$$

$$= E[M(Xw + \epsilon)]$$

$$= E(MXw + M\epsilon)$$

$$= E(MXw)$$
(11)

为了使 $ilde{w}$ 无偏,即 $E(ilde{w})=E(MXw)=E(w)=w$,MX=I 必须恒成立。

由于 M 为任意矩阵,我可以将 M 改写为 $(X^TX)^{-1}X^T+C$,C 是任意矩阵。只要 M 存在,我肯定能找到满足 $(X^TX)^{-1}X^T+C=M$ 的 C,这里没有任何技术含量,不要想太多。

由于 MX = I 必须恒成立,因此 CX = 0,证明如下

$$(X^{T}X)^{-1}X^{T} + C = M$$

$$[(X^{T}X)^{-1}X^{T} + C]X = MX$$

$$[(X^{T}X)^{-1}X^{T} + C]X = I$$

$$(X^{T}X)^{-1}X^{T}X + CX = I$$

$$CX = 0$$
(12)

由于 \tilde{w} 无偏, MX = I, $\mathrm{E}(\epsilon \epsilon^T) = \sigma^2 I$, 可得

$$Var(\tilde{w}) = E[[\tilde{w} - E(\tilde{w})][\tilde{w} - E(\tilde{w})]^{T}]$$

$$= E[(\tilde{w} - w)(\tilde{w} - w)^{T}]$$

$$= E[[M(Xw + \epsilon) - w][M(Xw + \epsilon) - w]^{T}]$$

$$= E[(M\epsilon)(M\epsilon)^{T}]$$

$$= E(M\epsilon\epsilon^{T}M^{T})$$

$$= ME(\epsilon\epsilon^{T})M^{T}$$

$$= \sigma^{2}MM^{T}$$
(13)

由于 $(X^TX)^{-1}X^T+C=M$,CX=0 以及 $X^TC^T=0$,因此

$$\begin{split} \operatorname{Var}(\tilde{w}) &= \sigma^2 M M^T \\ &= \sigma^2 [(X^T X)^{-1} X^T + C] [(X^T X)^{-1} X^T + C]^T \\ &= \sigma^2 \big[(X^T X)^{-1} X^T [(X^T X)^{-1} X^T]^T + (X^T X)^{-1} X^T C^T + C [(X^T X)^{-1} X^T]^T + C C^T \big] \\ &= \sigma^2 \big[(X^T X)^{-1} + C C^T \big] \end{split}$$

因为对于任意矩阵 $A,\ AA^T\geq 0$ 恒成立,所以

$$\operatorname{Var}(ilde{w}) - \operatorname{Var}(\hat{w}) = \sigma^2ig[(X^TX)^{-1} + CC^Tig] - \sigma^2(X^TX)^{-1} = \sigma^2(CC^T) \geq 0$$

也就是说, ${\rm Var}(\tilde{w}) \geq {\rm Var}(\hat{w})$,比 \hat{w} 更好的无偏线性估计不存在,因此 OLS 估计是最佳无偏线性估计。

回顾上面的证明,为了证明 OLS 估计无偏,我们需要**假设 1**: $\mathrm{E}(\epsilon)=0$; **假设 2**: X 为确定值。

为了得到 OLS 估计的协方差矩阵和证明 OLS 估计是最佳无偏线性估计,我们需要**假设 3.1**: $\forall i \neq j, \ \epsilon_i \ \exists \ \epsilon_j \ \mathtt{Mid}$, $\mathrm{Cov}(\epsilon_i, \epsilon_j = 0; \ \mathbf{Gid} \ \mathbf{3.2} \colon \mathrm{Var}(\epsilon_1) = \mathrm{Var}(\epsilon_2) \dots = \mathrm{Var}(\epsilon_i) = \sigma^2$ 。这两个假设可以合并为**假设 3**: $\mathrm{Var}(\epsilon) = \sigma^2 I$ 。

注意,证明 OLS 估计是最佳无偏线性估计不需要假设 ϵ 呈正态分布。

X 是确定值还是随机变量?

在上文的证明里,我们将 X 视作确定值,如果数据来源是可控的实验,X 是实验设计者定义的数值,我给小白鼠甲 1 粒药丸,小白鼠乙 2 粒药丸,小白鼠丙 3 粒药丸…那么将 X 视作确定值是说得通的, $y=Xw+\epsilon$ 中只有 ϵ 和 y 是随机变量,其中 y 的随机性只来自于 ϵ 。但在大部分情况下,X 是抽样得到的,因此 X 应该视作随机变量, $y=Xw+\epsilon$ 中 X、 ϵ 和 y 都是随机变量,y 的随机性来自于 X 和 ϵ ,因此假设需要调整,例如假设 1 和假设 2 合并为 $E(\epsilon|X)=0$,即样本 X 与误差 ϵ 不相关(均值独立)的条件下误差均值为零,OLS 估计的期望、协方差矩阵和证明也需要调整,但 OLS 估计是最佳无偏线性估计依然成立,可以参考 Linear regression with random regressors、Regression inference assuming predictors are fixed、Independent variable = Random variable? 以及 Discussion of the Gauss-Markov Theorem。

最小二乘法的局限

虽然高斯马尔科夫定理证明了 OLS 估计是最佳无偏线性估计,但是 OLS 并不万能,依然有局限性。

首先,最大的局限性是其过于看重无偏性。传统统计学理论认为,我们应该先找到无偏估计,再从这些估计里挑选出方差最小的,即便有偏估计的方差比无偏估计的方差更小,因为偏离了真实值,所以没有意义。

虽然传统统计学的思路听起来很有道理,但机器学习领域(尤其是神经网络领域)并不认同这个思路,German et al. (1992) 认为我们应该把偏差和方差综合考虑,即考虑估计的「泛化」能力,这个泛化能力被定义为均方误差(MSE),估计值 \hat{w} 与真实值 w 的欧式距离,由于 \hat{w} 是随机变量,所以将距离取均值,即

$$MSE = E[(w - \hat{w})^{2}]$$

$$= E[[w - E(\hat{w}) + E(\hat{w}) - \hat{w}]^{2}]$$

$$= E[[w - E(\hat{w})]^{2} + [\hat{w} - E(\hat{w})]^{2} + 2[w - E(\hat{w})][E(\hat{w}) - \hat{w}]]$$

$$= E[[w - E(\hat{w})]^{2}] + E[[\hat{w} - E(\hat{w})]^{2}] + E[2[w - E(\hat{w})][E(\hat{w}) - \hat{w}]]$$
(15)

由于 $\mathrm{E}ig[[\mathrm{E}(\hat{w}) - \hat{w}] ig] = 0$,因此

$$MSE = E[(w - \hat{w})^{2}]$$

$$= E[[w - E(\hat{w})]^{2}] + E[[\hat{w} - E(\hat{w})]^{2}] + E[2[w - E(\hat{w})][E(\hat{w}) - \hat{w}]]$$
(16)
$$= Bias^{2}(\hat{w}) + Var(\hat{w})$$

由上可得,估计的均方误差(MSE)可分解为估计的偏差和方差,如果我们让偏差高一点,使方差降低,使模型更「平滑」,效果也许可以比无偏估计更好,像是岭回归(Ridge regression)和 LASSO 等就是通过增加偏差,使模型更「平滑」,取得了比 OLS 更好的泛化能力。这个 rule of thumb 被称为偏差方差取舍(Bias-Variance Tradeoff),但并不意味着提高偏差就一定能降低方差,我们也很难找到 MSE 最低点,它只是方便我们直觉上理解和记忆。

其次,在贝叶斯方法中,最小二乘法只是一种特殊情况,贝叶斯学派预先假设 w 的先验分布来得出P(w|X) 的后验分布,通过后验分布估计参数得到 \hat{w} ,这是和频率学派完全不同的思路。

第三,高斯马尔科夫定理的假设可能不满足。对于假设 $\mathbf{E}(\epsilon|X)=0$,如果 ϵ 中包括了我们未考虑的变量影响了数据 X,或者 X 与 y 相互影响,那么 X 和 ϵ 不独立,OLS 估计是有偏的,即计量经济学领域研究的内生性问题,需要引入工具变量和 2SLS 来解决。对于假设 $\mathrm{Var}(\epsilon)=\sigma^2 I$,如果数据是时间序列, $\epsilon_t 1$ 可能影响了 $\epsilon_t 2$,即自相关, $\mathrm{Var}(\epsilon) \neq \sigma^2 I$ 我们需要使用 GLS 等方法来解决。

最后,高斯马尔科夫定理针对的是线性估计,如果改用非线性估计也许可以取得更好的效果,例如决策树、随机森林、神经网络、Kernel 等等,线性估计的优势在于计算简单、可以检验显著性(p值),但在计算力和工具高度发达的今天,import scikit-liearn、 import keras 再写两行代码就能进行非线性估计,用交叉验证和 Bootstrap 就可以检验模型的泛化能力,还要什么 p值?