

Apellidos	Vasallo Martín
Nombre	Laura

Preguntas sobre grupos:

1. (4 puntos) Sea  $\mathbb{F}_3 = \mathbb{Z}/(3)$  el cuerpo con 3 elementos y  $\text{GL}(2, \mathbb{F}_3)$  el grupo de matrices invertibles  $2 \times 2$  con entradas en  $\mathbb{F}_3$ .

(a) ( $\frac{1}{2}$  punto) En el conjunto de vectores no nulos  $X = (\mathbb{F}_3 \times \mathbb{F}_3) \setminus \{(0, 0)\}$  definimos una relación  $\sim$  de la siguiente manera:  $\vec{v} \sim \vec{w}$  si y solo si  $\vec{v} = \pm \vec{w}$ . Prueba que  $\sim$  es una relación de equivalencia y da la lista de todos los elementos del conjunto cociente, que denotaremos  $\mathbb{P}^2(\mathbb{F}_3) = X / \sim$ , comprobando que hay exactamente cuatro.

(b) ( $\frac{1}{2}$  punto) Dada  $A \in \text{GL}(2, \mathbb{F}_3)$ , demuestra que la aplicación

$$\begin{aligned} \varphi_A : \mathbb{P}^2(\mathbb{F}_3) &\longrightarrow \mathbb{P}^2(\mathbb{F}_3) \\ [\vec{v}] &\longmapsto [A\vec{v}] \end{aligned}$$

está bien definida.

(c) ( $\frac{1}{2}$  punto) Enumera los elementos de  $\mathbb{P}^2(\mathbb{F}_3)$  cuya lista has dado en el primer apartado, y que denotaremos  $\mathbb{P}^2(\mathbb{F}_3) = \{[\vec{v}_1], [\vec{v}_2], [\vec{v}_3], [\vec{v}_4]\}$ . Prueba que, para todo  $A \in \text{GL}(2, \mathbb{F}_3)$ , la aplicación  $\varphi_A$  es biyectiva y deduce que existe una única permutación  $\sigma_A \in S_4$  tal que  $\varphi_A([\vec{v}_i]) = [\vec{v}_{\sigma_A(i)}]$  para todo  $i$ .

(d) ( $\frac{1}{2}$  punto) Demuestra que la aplicación

$$\begin{aligned} f : \text{GL}(2, \mathbb{F}_3) &\longrightarrow S_4 \\ A &\longmapsto \sigma_A \end{aligned}$$

es un homomorfismo de grupos.

(e) (1 punto) Prueba que para cada trasposición  $(ij) \in S_4$  existe  $A \in \text{GL}(2, \mathbb{F}_3)$  tal que  $\sigma_A = (ij)$  y deduce de aquí que  $f$  es sobreyectiva.

(f) (1 punto) Establece un isomorfismo entre  $S_4$  y un cociente de  $\text{GL}(2, \mathbb{F}_3)$ , describiendo explícitamente el subgrupo por el que se toma cociente, y úsalo para calcular el número de elementos de  $\text{GL}(2, \mathbb{F}_3)$ .



TEMA 2

$$(1.9) \quad \mathbb{F}_3 = \mathbb{Z}/\mathbb{Z}_3 \quad GL(2, \mathbb{F}_3)$$

$$2) \quad X = \{(\bar{0}, \bar{1}), (\bar{0}, \bar{2}), (\bar{1}, \bar{0}), (\bar{1}, \bar{1}), (\bar{1}, \bar{2}), (\bar{2}, \bar{0}), (\bar{2}, \bar{1}), (\bar{2}, \bar{2})\}$$

$$\vec{v} \sim \vec{w} \Leftrightarrow \vec{v} = \pm \vec{w}$$

Para ser una relación de equivalencia se debe cumplir las propiedades reflexiva, simétrica y transitiva.

$$\text{¿} \vec{v} \sim \vec{v} \text{? } \vec{v} = \pm \vec{v} \text{ Es claro que } \vec{v} = +\vec{v} \text{. Luego } \vec{v} \sim \vec{v}$$

$$\text{¿si } \vec{v} \sim \vec{w} \Rightarrow \vec{w} \sim \vec{v} \text{? } \vec{v} = \pm \vec{w} \text{ Si } \vec{v} = \vec{w} \Rightarrow \vec{w} = \vec{v} \text{ Si } \vec{v} = -\vec{w} \Rightarrow \vec{w} = -\vec{v}$$

$$\text{Luego } \vec{v} = \pm \vec{w} \Rightarrow \vec{w} = \pm \vec{v} \text{ y } \vec{w} \sim \vec{v}.$$

$$\text{¿si } \vec{v} \sim \vec{w} \text{ y } \vec{w} \sim \vec{z} \text{, entonces } \vec{v} \sim \vec{z} \text{? } \vec{v} = \pm \vec{w} \text{ } \vec{w} = \pm \vec{z}$$

$$\vec{v} = \pm (\pm \vec{z}) \Rightarrow \vec{v} = \pm \vec{z} \text{ Luego } \vec{v} \sim \vec{z}.$$

$$\begin{aligned} (\bar{0}, \bar{1}) &= -(\bar{0}, \bar{2}) = (\bar{0}, -\bar{2}) & -2 \equiv 1 \pmod{3} \\ \text{clases de equivalencia} &\left\{ \begin{aligned} [(\bar{0}, \bar{1})] &= \{(\bar{0}, \bar{1}), (\bar{0}, \bar{2})\} \\ [(\bar{1}, \bar{0})] &= \{(\bar{1}, \bar{0}), (\bar{2}, \bar{0})\} \\ [(\bar{1}, \bar{1})] &= \{(\bar{1}, \bar{1}), (\bar{2}, \bar{2})\} & 1 \equiv -2 \pmod{3} \\ [(\bar{1}, \bar{2})] &= \{(\bar{1}, \bar{2}), (\bar{2}, \bar{1})\} \end{aligned} \right. \end{aligned}$$

Los elementos del conjunto cociente son las clases de equivalencia.

$$X/\sim = \{[(\bar{0}, \bar{1})], [(\bar{1}, \bar{0})], [(\bar{1}, \bar{1})], [(\bar{1}, \bar{2})]\}$$

Como hemos visto en la asignatura, la notación  $\bar{2}$  en  $\mathbb{F}_3$  quiere decir todos los números enteros  $a$  tales que  $2 \equiv a \pmod{3}$ , es decir,  $3 \mid 2-a \Rightarrow 2-a=3k, k \in \mathbb{Z}$   
 $a = 2-3k$ . Igual en  $\bar{1}$  y  $\bar{0}$ .

$$\#(X/\sim) = 4.$$

b)  $A \in GL(2, \mathbb{F}_3)$  matrices invertibles  $2 \times 2$  con entradas en  $\mathbb{F}_3$ .

$$\varphi_A: \mathbb{P}^2(\mathbb{F}_3) \longrightarrow \mathbb{P}^2(\mathbb{F}_3)$$

$$[\vec{v}] \longmapsto [A\vec{v}]$$

Una aplicación está bien definida si para todo elemento del conjunto de partida se le asocia un único elemento del conjunto de llegada.

$$\varphi_A([\vec{v}]) = [A\vec{v}]$$

$$\text{si } \varphi_A([\vec{v}]) = \varphi_A([\vec{u}]) \Rightarrow [\vec{v}] = [\vec{u}].$$

Ejemplo:

$$\begin{pmatrix} \overline{0} & \overline{1} \\ \overline{2} & \overline{2} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \overline{0} \\ \overline{1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \overline{1} \\ \overline{2} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \overline{0} & \overline{1} \\ \overline{2} & \overline{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \overline{0} \\ \overline{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \overline{2} \\ \overline{4} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \overline{2} \\ \overline{1} \end{pmatrix}$$

$$[(\overline{1}, \overline{2})] = [(\overline{2}, \overline{1})]$$

TEMA 2

$$c) [\vec{v}_1] = [(\bar{0}, \bar{1})]$$

$$[\vec{v}_2] = [(\bar{1}, \bar{0})]$$

$$[\vec{v}_3] = [(\bar{1}, \bar{1})]$$

$$[\vec{v}_4] = [(\bar{1}, \bar{2})]$$

$$\mathbb{P}^2(\mathbb{F}_3) = \{[\vec{v}_1], [\vec{v}_2], [\vec{v}_3], [\vec{v}_4]\}$$

$$\begin{pmatrix} \bar{0} & \bar{1} \\ \bar{2} & \bar{2} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \bar{0} \\ \bar{1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \bar{1} \\ \bar{2} \end{pmatrix}$$

Que  $\varphi_A$  sea biyectiva quiere decir que es inyectiva y sobreyectiva.

Como la aplicación está bien definida, he visto en un ejemplo en el apartado anterior que si  $[A\vec{v}] = [A\vec{u}]$  entonces  $[\vec{v}] = [\vec{u}]$ .

si  $[\vec{v}]$  y  $[\vec{u}]$  son diferentes  $\Rightarrow [A\vec{v}] \neq [A\vec{u}]$

$$\begin{pmatrix} \bar{0} & \bar{1} \\ \bar{2} & \bar{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \bar{0} \\ \bar{1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \bar{1} \\ \bar{2} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \bar{0} & \bar{1} \\ \bar{2} & \bar{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \bar{1} \\ \bar{1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \bar{1} \\ \bar{4} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \bar{1} \\ \bar{1} \end{pmatrix}$$

$$[(\bar{1}, \bar{2})] \neq [(\bar{1}, \bar{1})].$$

Así pasa con todos los elementos, así que  $\varphi_A$  es inyectiva.

$\varphi_A$  es sobreyectiva porque todo elemento  $[A\vec{v}]$  tiene preimagen en  $\mathbb{P}^2(\mathbb{F}_3)$ .

$$d) \quad f(AB) = f(A)f(B)$$

$$f\left(\begin{pmatrix} \bar{1} & 0 \\ 0 & \bar{1} \end{pmatrix}\right) = id_n = (1)$$