ゼロから学ぶ、ラズパイAI実装ハンズオンセミナー ~セットアップから画像認識AI実装まで~

2018年2月24日 名古屋校 2011期 越智 由浩



今日の心がまえ、スタンス

- •他人の知見(ブログや記事)を参考に"真似ながら動かしてみる" を実践できるようになることを目指します
- コマンドや各種ツールなど次々に新しいことが出てきます。手順はGitHubに掲載しますので復習などにお使いください
- AIを実装して動かすまでの一通りを体感してもらうことで、どのような要素で成り立っているのか、これからどういったことを深掘りして学べばよいかを考えるきっかけになればと思います

応用 画像処理 音声認識 ケ゛ームエーシ゛ェント 自然言語処理 機械学習 ディープラーニング 教師あり学習 座学でカ 基礎 単回帰/重回帰 ニューラルネットワーク 過学習/正則化 • 確率的勾配法 クロスバリデーション バックプロパゲーション 決定木/ランダムフォレスト 応用 人工知能 SVM 畳み込みニューラルネットワーク ナイーブベイズ • 再帰型ニューラルネットワーク 教師なし学習 フレームワーク クラスタリング Tensorflow Feature Scaling Keras Feature Selection Chainer

基盤知識

• インフラ関連

サーバー、ネットワーク

Feature Extraction

• Linux

• プログラミング関連

Python言語

Git/Github

Anaconda

アルゴリズム・データ構造

• スクレイピング/クローリング

数学

IT

• 微分積分

• 線形代数

• 確率統計学

今日の時間配分

0:00 – 2:00	ラズパイ基本セットアップカメラを使った画像配信
2:00 – 3:30	座学ニューラルネットワーク手書き文字認識畳み込みニューラルネットワーク
3:30 – 4:30	・ 手書き文字認識システムの実装とテスト・ 物体識別システムの実装とテスト
4:30 - 5:00	• クロージング・振り返り

GitHubのガイドに沿って進んで行きましょう

https://github.com/yoshihiroo/programming-workshop/tree/master/rpi_ai_handson

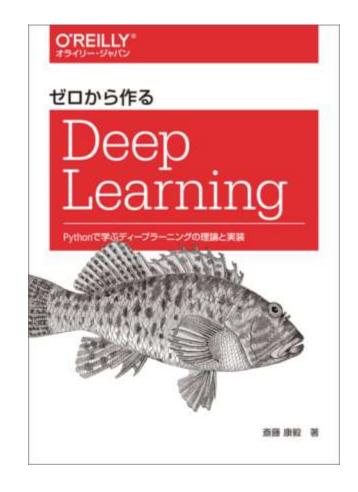


今日の時間配分

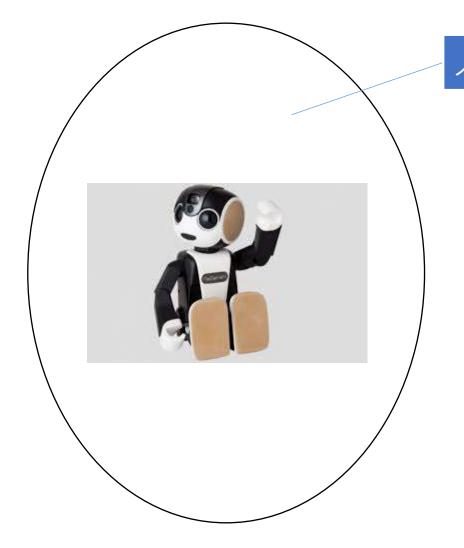
0:00 – 2:00	ラズパイ基本セットアップカメラを使った画像配信
2:00 – 3:30	 座学 ・ ニューラルネットワーク ・ 手書き文字認識 ・ 畳み込みニューラルネットワーク
3:30 – 4:30	・ 手書き文字認識システムの実装とテスト・ 物体識別システムの実装とテスト
4:30 - 5:00	• クロージング・振り返り

今日の内容のベースとなる本

- 内容、ソースコード、図など、 こちらの本から引用しており ます
- Amazonでディープラーニングで検索するとベストセラー本として簡単に見つかります
- 復習兼ねてぜひご購読をお勧めします



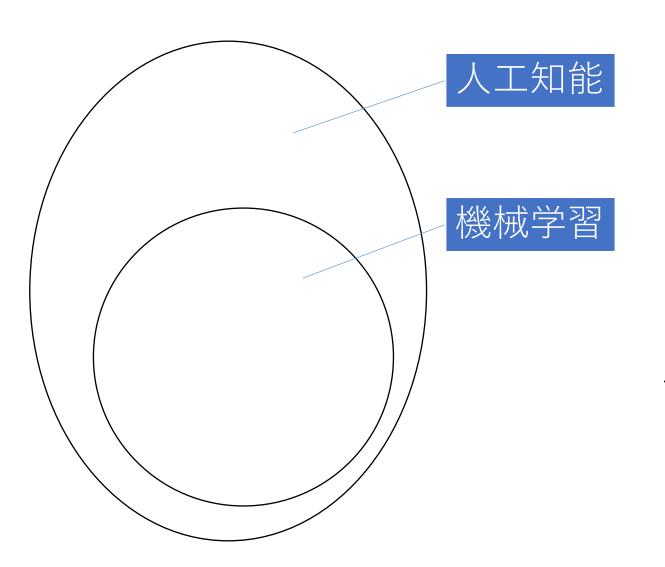
まず、言葉の整理



人工知能

「お、こいつ賢いな!」と思わせるもの、ふるまい。 またそれを探求する学問領域。

まず、言葉の整理



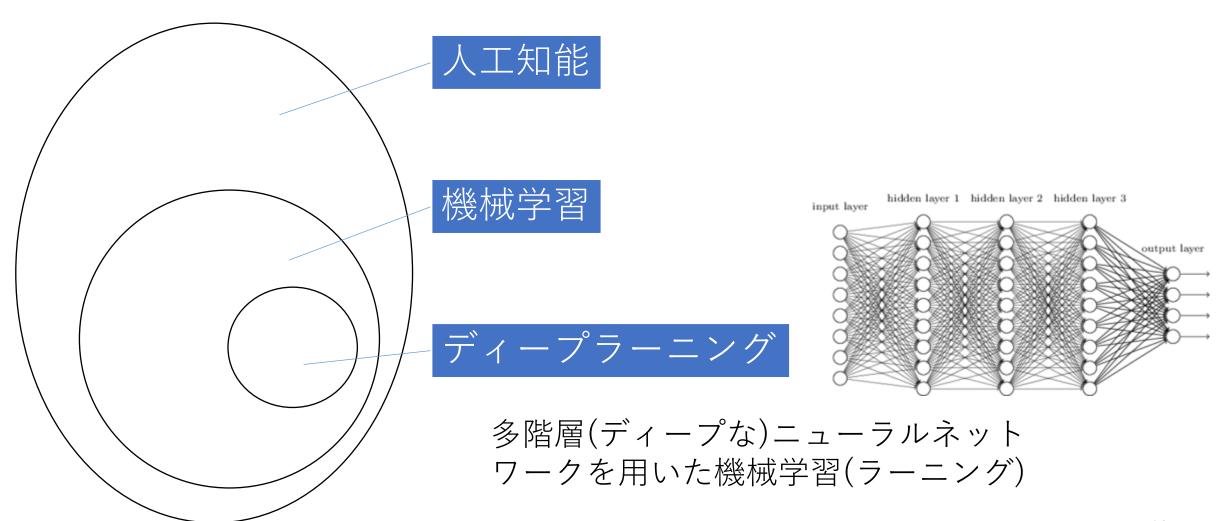
人工知能を実現する手段の一つ。 過去のデータ(知見/経験)に基づいて:

- ・将来を予測する
- ・未知のものを分類する

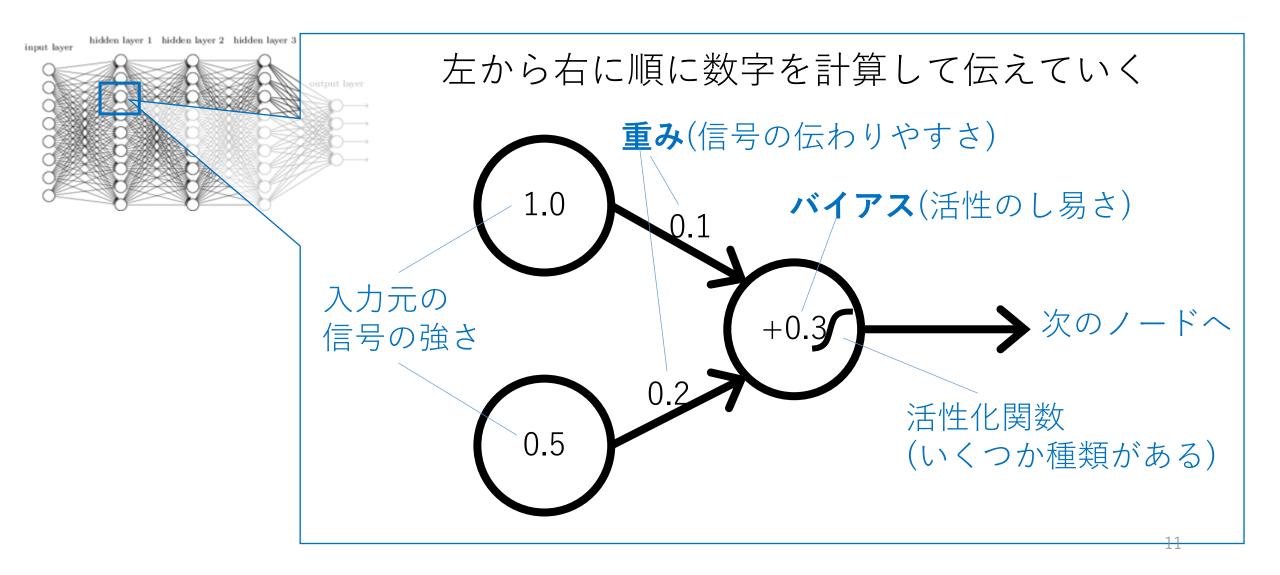
例)

eコマースサイトのリコメンド 迷惑メールの自動振り分け

まず、言葉の整理



ニューラルネットワークの計算の考え方

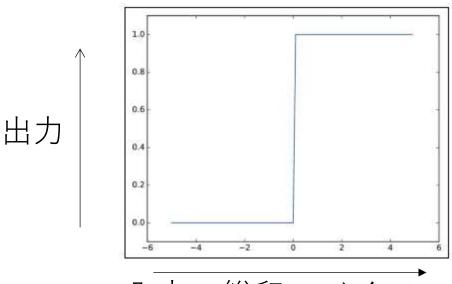


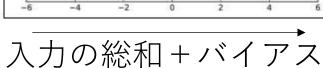
活性化関数

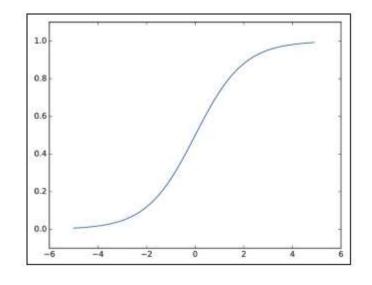
ステップ関数

シグモイド関数

ReLU関数 (Rectified Linear Unit)







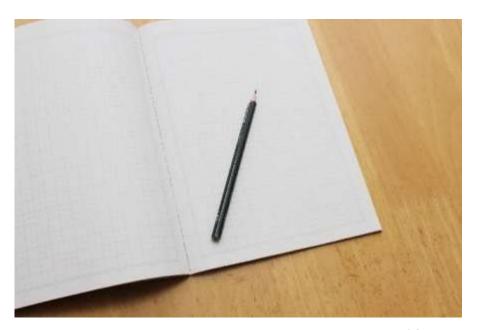
-2 -4

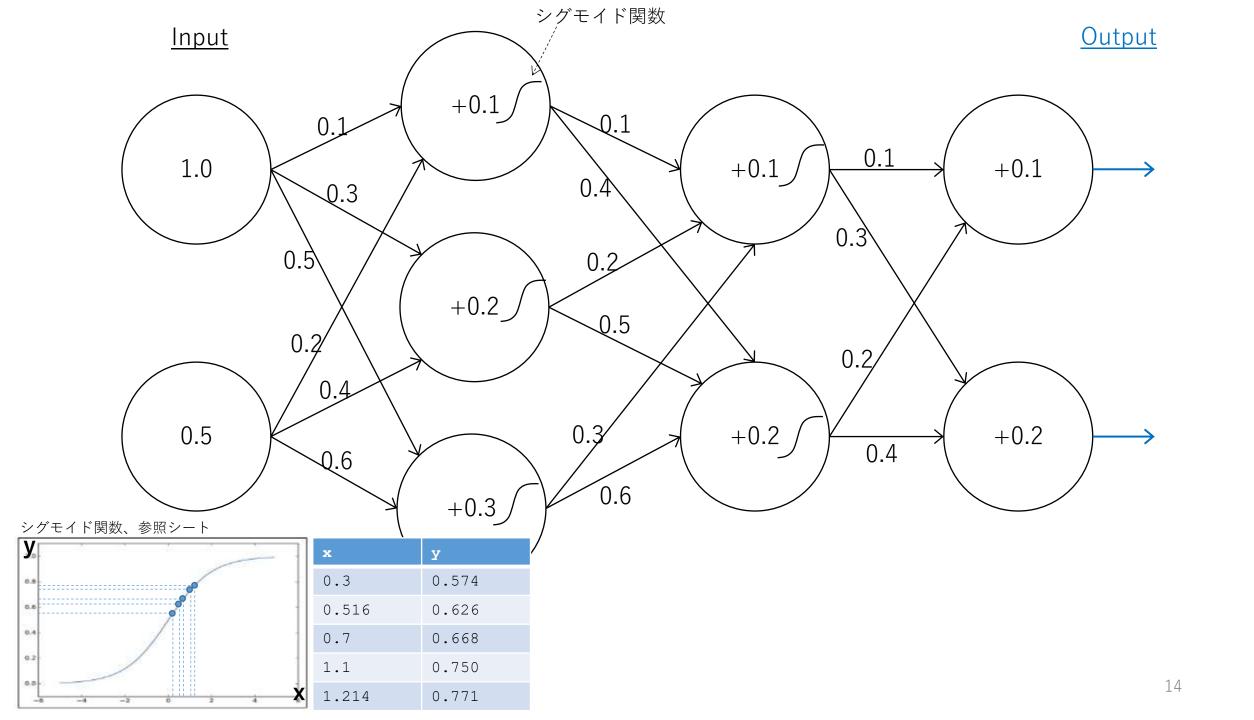
$$h(x) = \begin{cases} 0 & (x \le 0) \\ 1 & (x > 0) \end{cases}$$

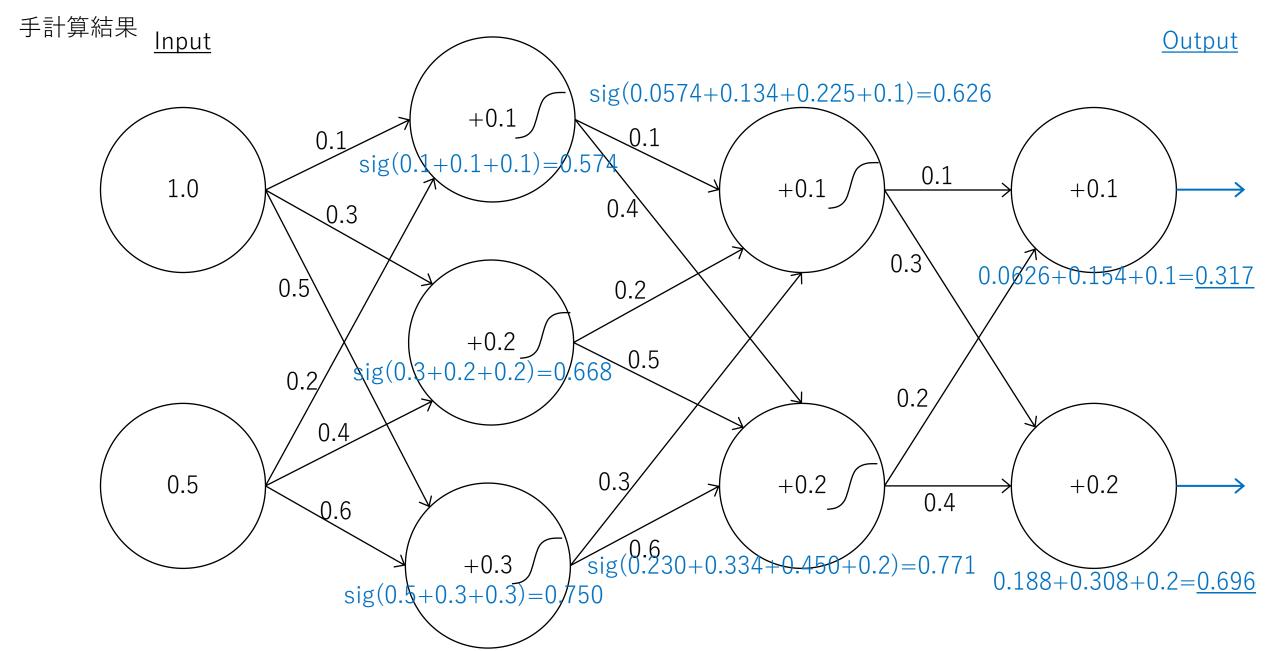
$$h(x) = \frac{1}{1 + \exp(-x)}$$

$$h(x) = \begin{cases} x & (x > 0) \\ 0 & (x \le 0) \end{cases}$$

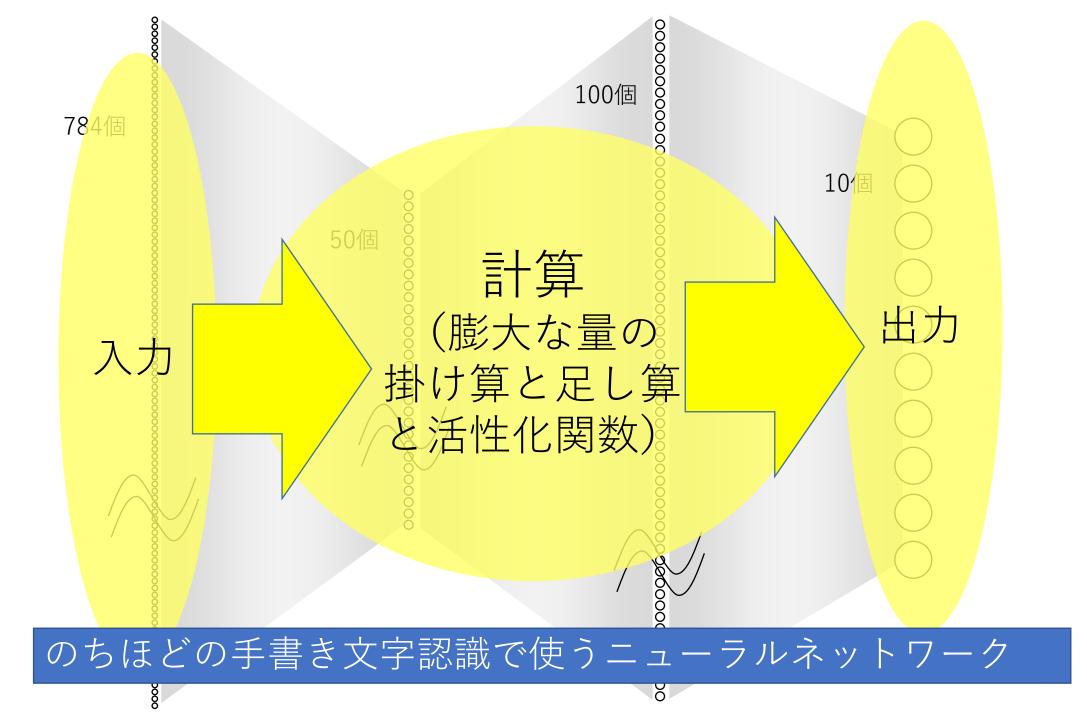
手触り感持って理解するために、 ニューラルネットワークを手計算!







sig():シグモイド関数



手計算じやムリ!

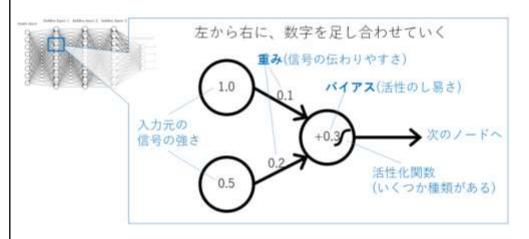
計算

(膨大な量の 掛け算と足し算 と活性化関数) 単調な計算の繰り返しは コンピューターの得意技。 プログラムを作って計算 させちゃえばいい!



パラメータとハイパーパラメータ

先ほど見せた図



1008 784個 重み 重み 重み

パラメータとは: 右図でいう重みとバイアス。 ニューラルネットワークの振

る舞いを調整する値。

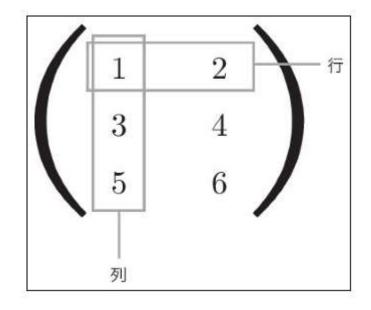
ハイパーパラメータとは: ネットワークを何層にするか、層あたりのノードの数を いくつにするかなど、ネットワークの設計を決める値。



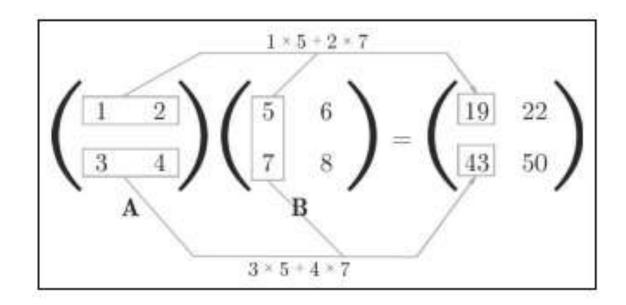
数学の便利な道具-行列、内積

なぜ便利かは後ほどわかる

3 x 2の行列の例



行列の内積の例



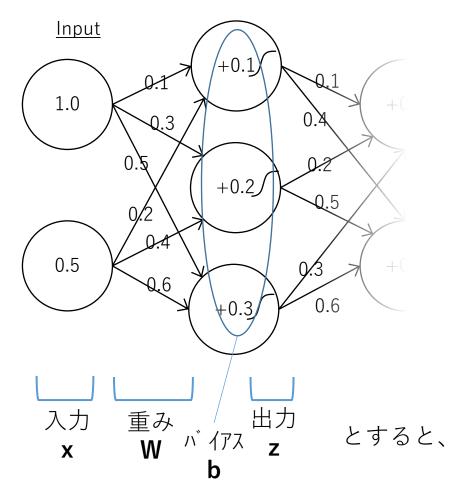
行列計算に慣れ親しむ

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 5 & 7 \\ 9 & 11 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 11 \\ 22 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 77 \\ 209 \\ 341 \end{pmatrix}$$

$$(11\ 22) \cdot \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 5 & 7 \\ 9 & 11 \end{pmatrix} = \boxed{?}$$

ニューラルネットワークを行列で表す。sig() …シグモイド関数

先ほどの模型の前半部分



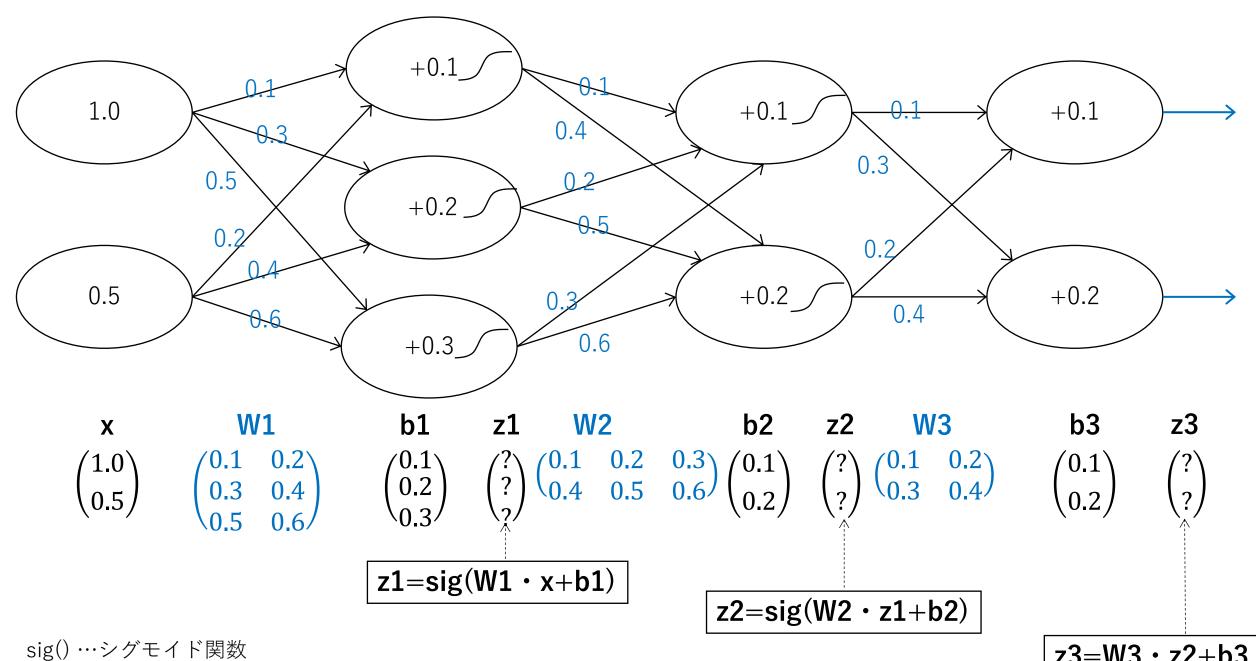
$$z = sig(W \cdot x + b)$$

$$= sig(\begin{pmatrix} 0.1 & 0.2 \\ 0.3 & 0.4 \\ 0.5 & 0.6 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1.0 \\ 0.5 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0.1 \\ 0.2 \\ 0.3 \end{pmatrix})$$

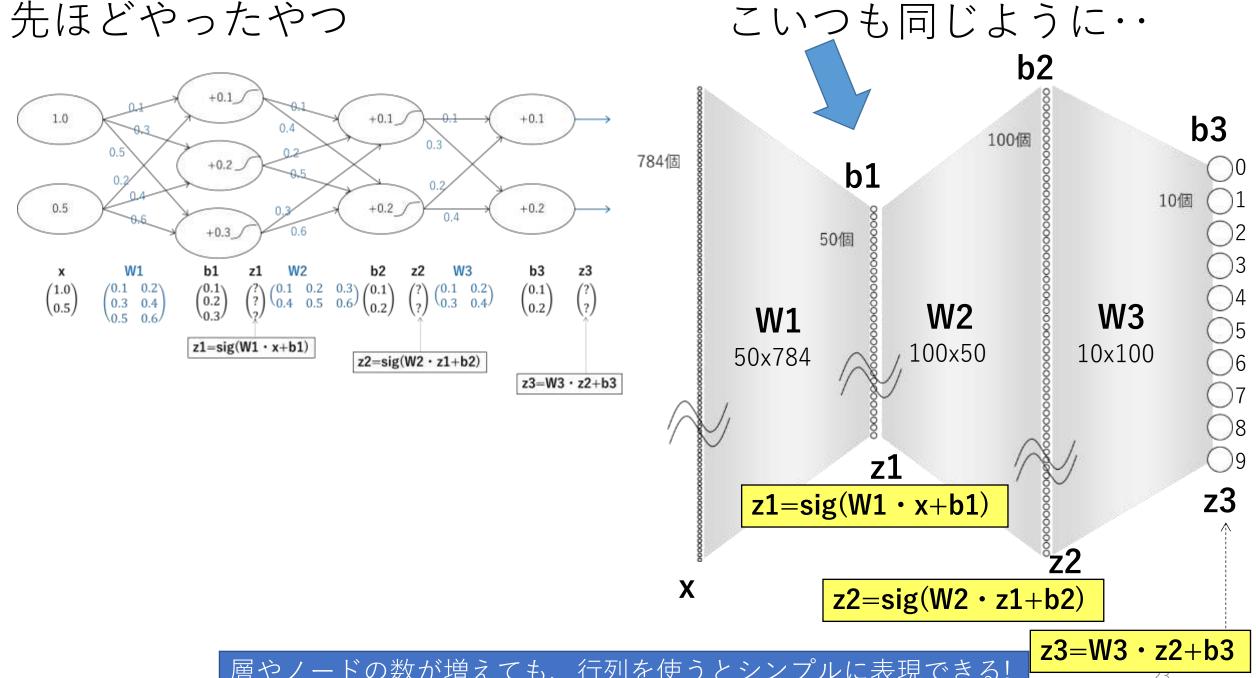
$$= sig(\begin{pmatrix} 0.2 \\ 0.5 \\ 0.8 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0.1 \\ 0.2 \\ 0.3 \end{pmatrix})$$

$$= sig(\begin{pmatrix} 0.3 \\ 0.7 \\ 1.1 \end{pmatrix}) = \begin{pmatrix} 0.574 \\ 0.668 \\ 0.750 \end{pmatrix}$$

<u>先ほどのニューラルネットの例</u>

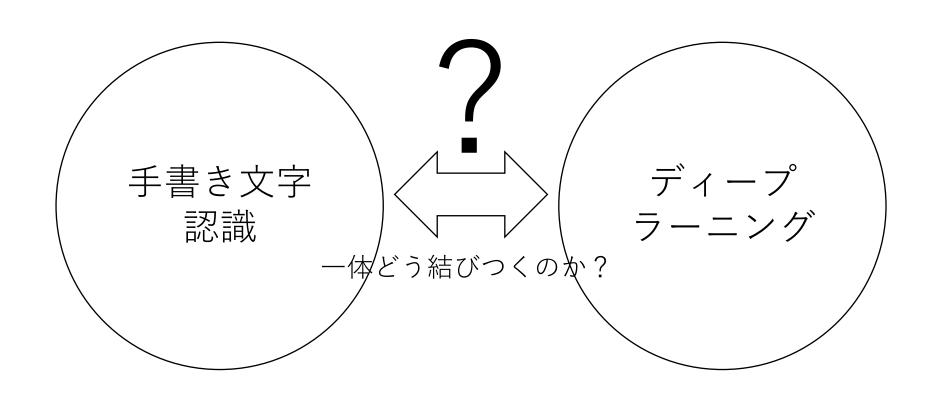


z3=W3 · z2+b3



層やノードの数が増えても、行列を使うとシンプルに表現できる!

手書き文字(数字)認識をさせてみる



二つのフェーズー学習と推論

学習

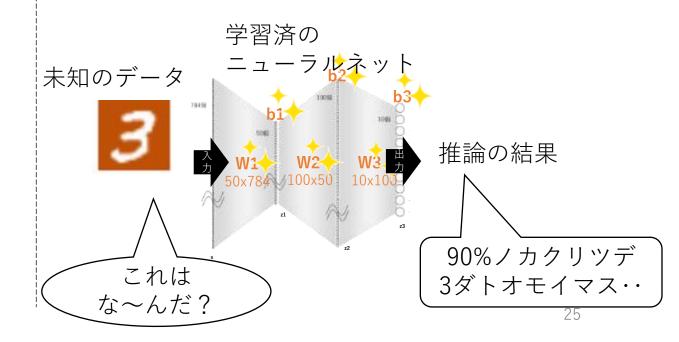
Training 正解がわかっている<u>既知</u> <u>のデータ</u>を使って※学習 させるフェーズ

※教師あり学習

学習データ (正解ラベル付き) label = 5 bl w1 50x784 100x50 10x100 1 これは これは 「3」だぞ これは 「5」だぞ

推論

Inference <u>未知のデータ</u>に対して結 果を予測・分類させる フェーズ



Intel、深層学習用プロセッサ「Nervana NNP」

~今年中に49量子ビットの量子演算チップ製造も予告

佐藤 岳大 2017年10月18日 14:41













米Intelは17日、業界初となる人工知能プロセッサ「Intel Nervana ニューラルネ ットワークプロセッサ(以下Nervana NNP)」を、2017年中に提供開始することを 発表した。

https://pc.watch.impress.co.jp/docs/news/1086773.html

Intel、世界初のスティックPC型AIアクセラレータ

~PCにつないで推論処理を高速実行、79ドル

佐藤 岳大 2017年7月21日 14:08













Movidius Neural Compute Stick

米Intelは20日(米国時間)、スティック型人工知能アクセラレータ「Movidius Neural Compute Stick」を発売した。価格は79ドルで、一部のディストリビュー タおよび、7月22日~25日の期間でハワイホノルルにて開催されている 「Computer Vision and Pattern Recognition (CVPR)」カンファレンスで購入で きる。

二つのフェーズー学習と推論

学習

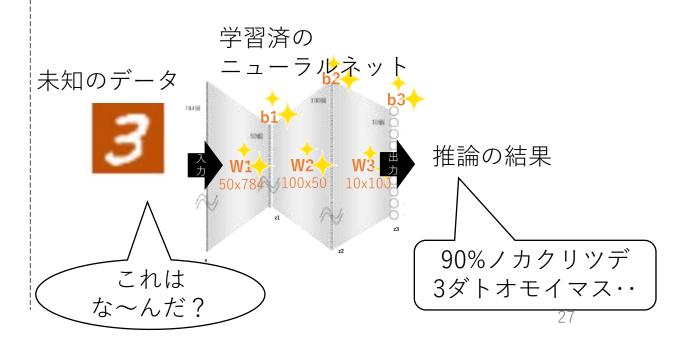
Training 正解がわかっている<u>既知</u> <u>のデータ</u>を使って**学習 させるフェーズ

※教師あり学習

学習データ (正解ラベル付き) label = 5 bl bl w1 50x784 100x50 10x100 コープ これは これは 「3」だぞ これは 「5」だぞ

推論

Inference <u>未知のデータ</u>に対して結 果を予測・分類させる フェーズ



データを用意する

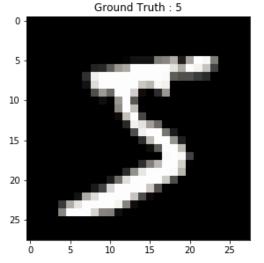
MNIST手書き文字データ

http://yann.lecun.com/exdb/mnist/

ディープラーニングのアルゴリズムを評価(ベンチマーク)するためによく使われる

- 60,000の学習用データ
- 10,000の<u>検証用データ</u>

共に正解ラベルを持つが、学習用とは別のデータ を用いて推論させることで、精度を評価できる

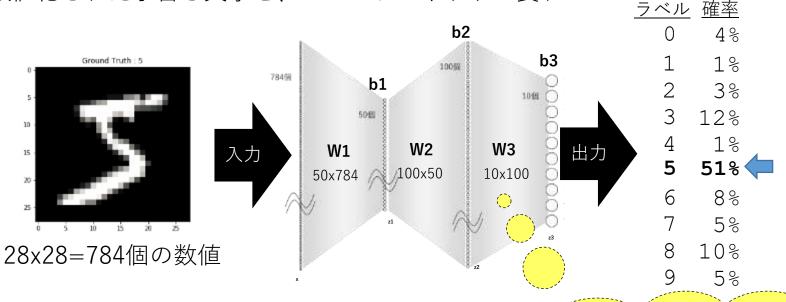


28x28=784個の格子 (ピクセル)ごとに 0~1の255段階の値 で明るさを示すこと で手書き文字を数値 として表現

ちょい脱線

ディープラーニングにおける学習とは

数値化された手書き文字を、ニューラルネットに食わせ・・



パラメータ(W1, W2, W3, b1, b2, b3 一全部で45,350個の数字)を少しずつ 変えながら、正解ラベル箇所が大き な確率を示すように、**絶妙なパラ メータの組み合わせを探す**プロセス



具体的にどうアプローチするか―指標の定義

正しく数字を判別できる状態

理想的な 状態

このギャップを示す、計算で求められる指標として<u>損失関数</u>を定義する 学習の途中段階における ネットワークのダメさ具合 この損失関数が最小となる パラメータ(W1, W2, W3, → b1, b2, b3 一全部で45,350 個の数字)の組み合わせを 探す

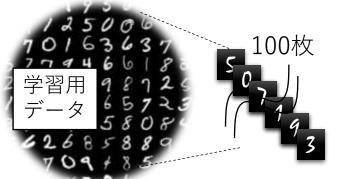
現状

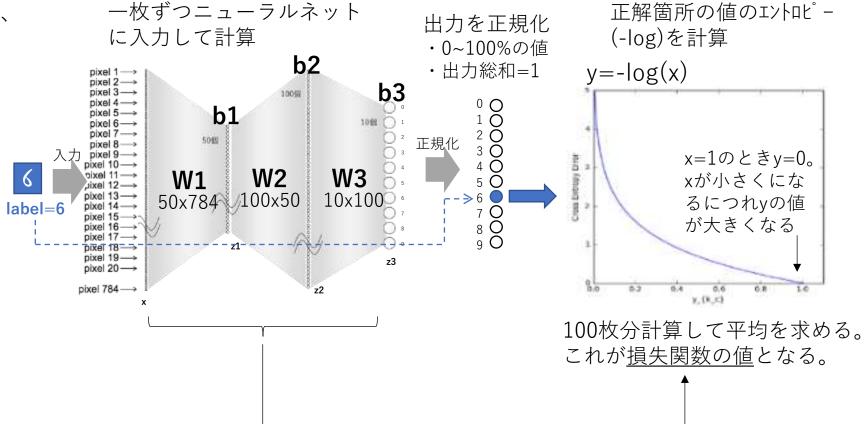
学習の途中段階

損失関数~ダメさ具合の指標



MNIST計6万枚のデータ群から、 ランダムに100枚を選び出す。





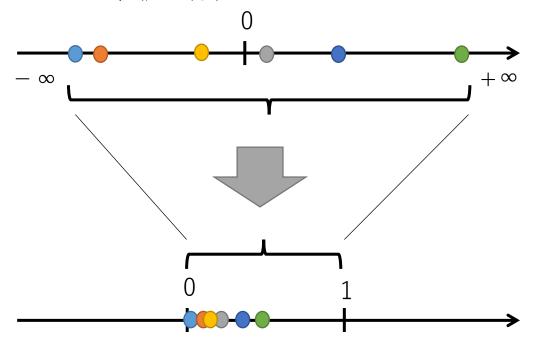
_ パラメータ**W1, W2, W3, b1, b2, b3** _ によって、損失関数の値が決まる

(補足) 指数関数を用いた正規化

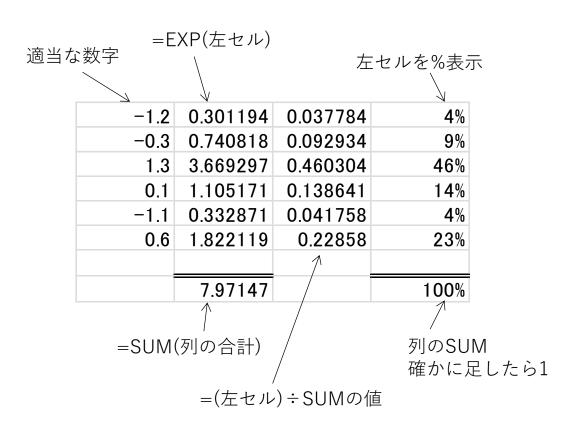
$$y_k = \frac{\exp(a_k)}{\sum\limits_{i=1}^n \exp(a_i)}$$

正規化の様子を数直線で表現すると、 大小さまざまな数字について、それぞれの 位置関係は保ったままで、

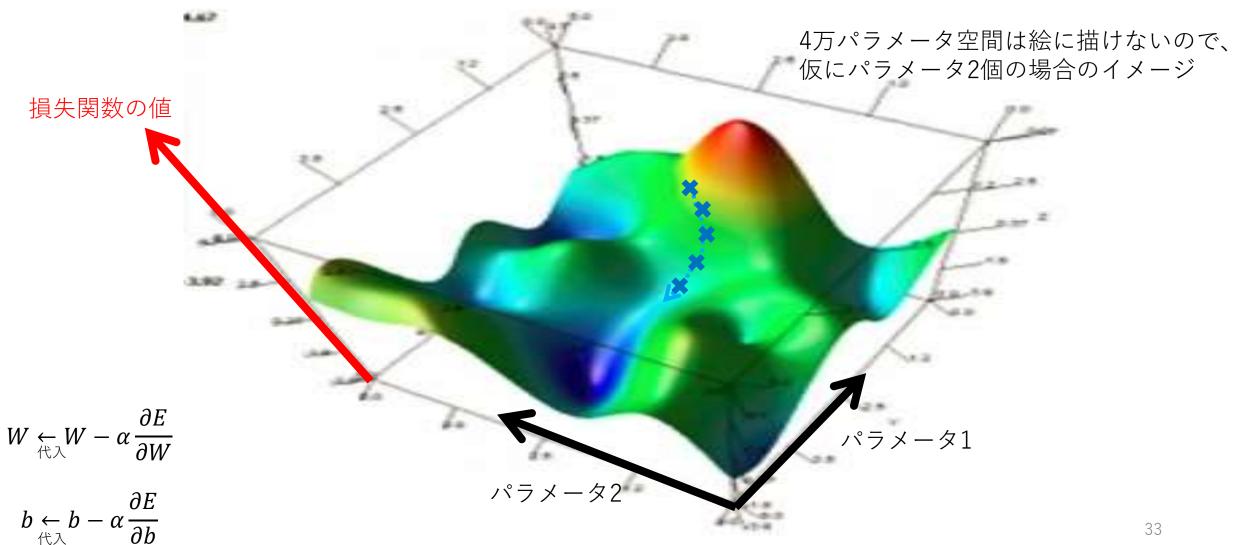
- 0から1のあいだにギュッと押し込む
- 且つ、値の総和が1になる



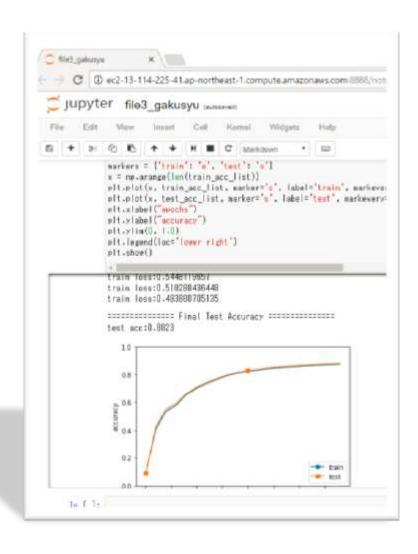
Excelシートで実際に試してみた例



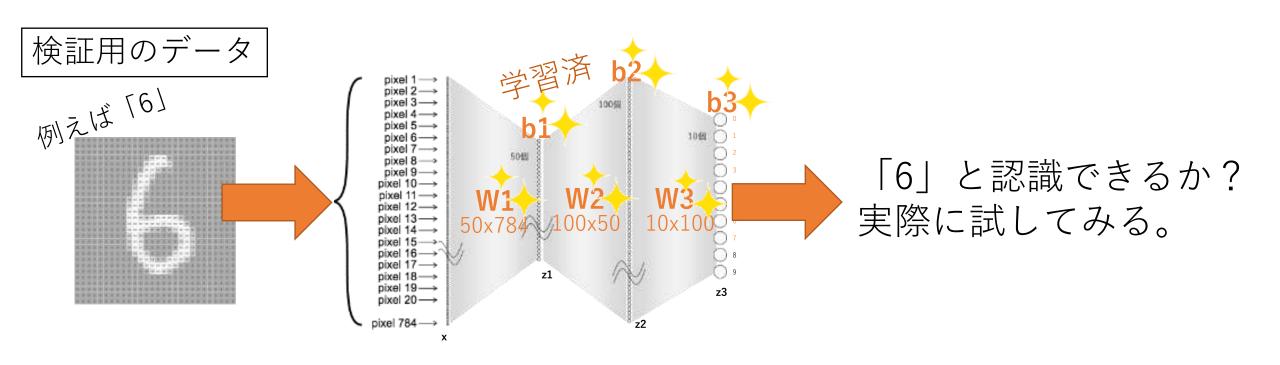
損失関数が一番小さくなるパラメータを探す =パラメータ空間(山谷)の底を探す



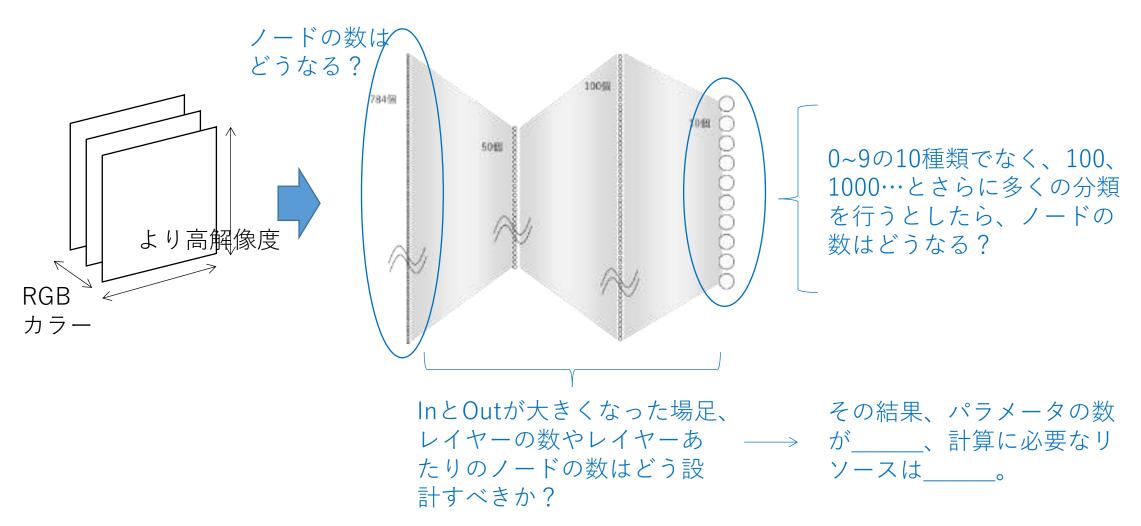
実際の学習の過程を見てみる



学習済のパラメータを使って、文字認識 が正しく行われていることを確かめる



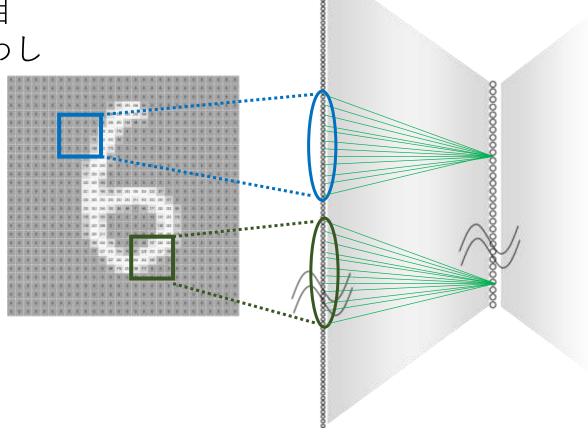
より複雑な課題への適用を考えてみる



量み込みニューラルネットワーク (<u>C</u>onvolutional <u>N</u>eural <u>N</u>etwork = CNN)

パラメータ数の爆発を避けるために、

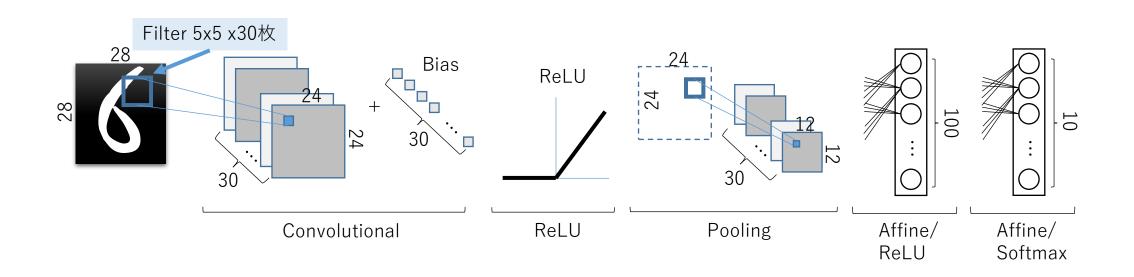
- ・特徴量の局所性に着目
- ・パラメータの使いまわし



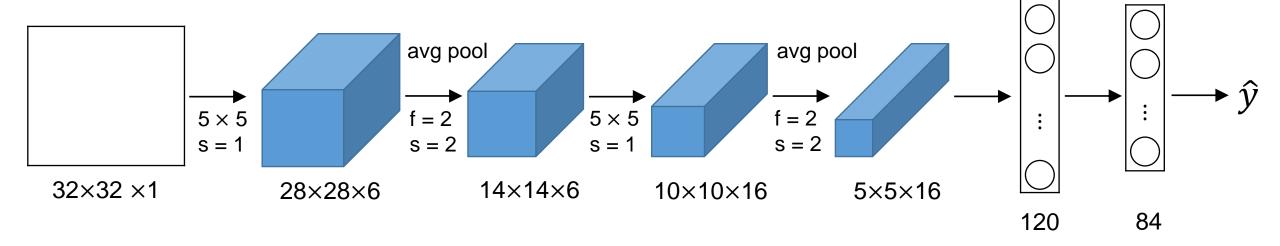
どういう計算をするか

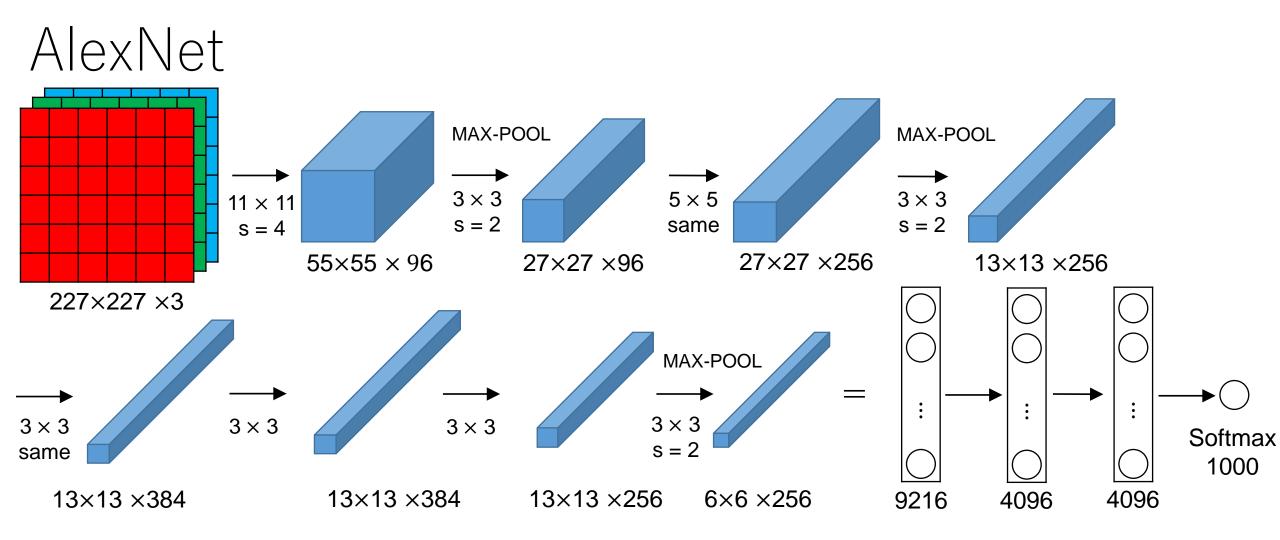
<u>http://brohrer.github.io/how_convolutional_neural_networks_work.html</u> のパワーポイントを拝借して説明します。

評価に用いる畳み込みニューラルネット ワークの構成



LeNet - 5





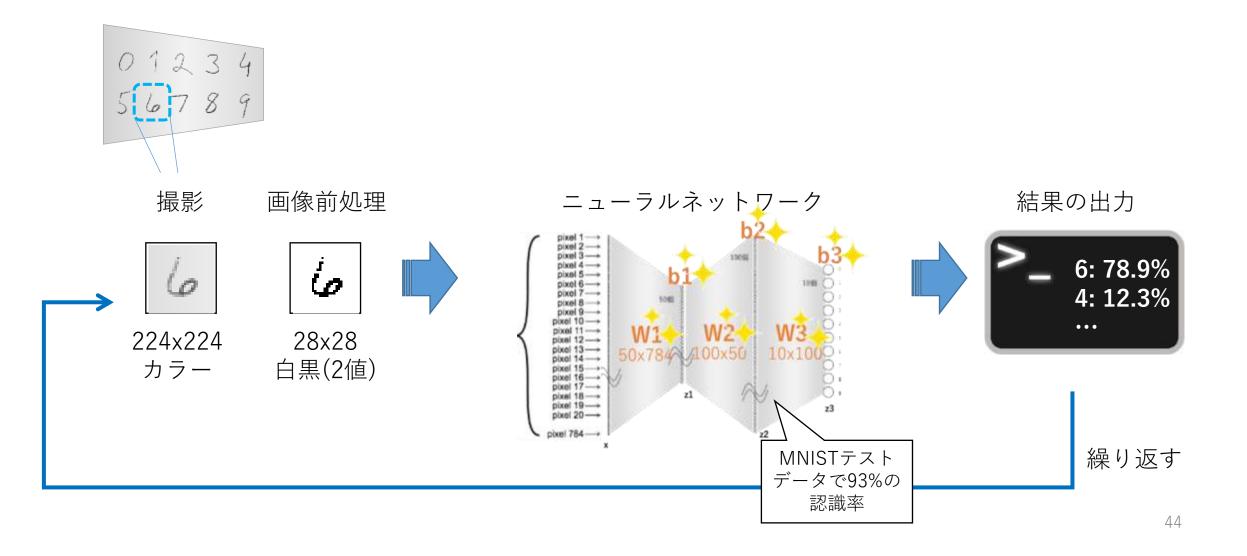
VGG - 16

 $\times3$

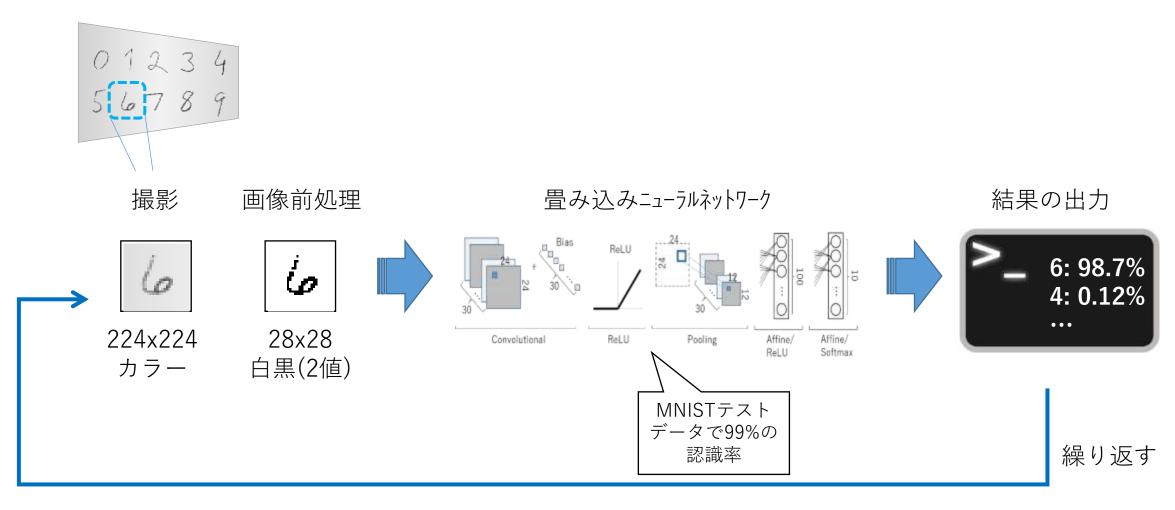
今日の時間配分

0:00 – 2:00	ラズパイ基本セットアップカメラを使った画像配信
2:00 – 3:30	 座学 ニューラルネットワーク 手書き文字認識 畳み込みニューラルネットワーク
3:30 – 4:30	・ 手書き文字認識システムの実装とテスト・ 物体識別システムの実装とテスト
4:30 – 5:00	• クロージング・振り返り

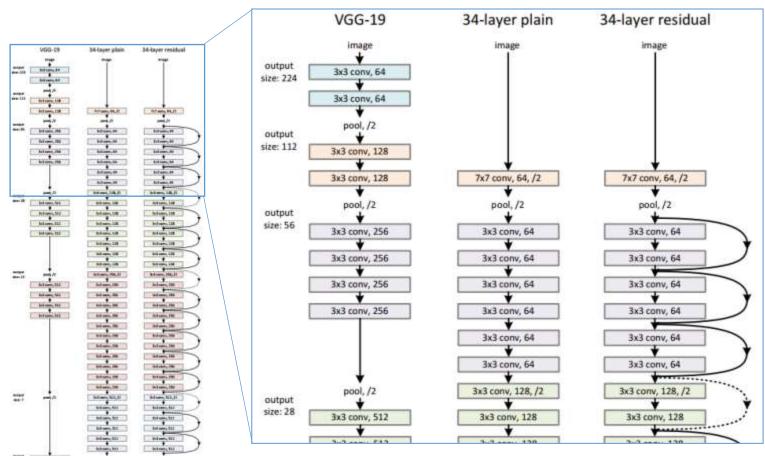
digit_recognition_NN.pyの概要



digit_recognition_CNN.pyの概要

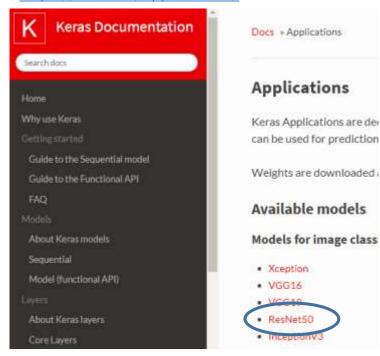


image_classification_resnet50.pyの概要



50-layer ResNet: We replace each 2-layer block in the 34-layer net with this 3-layer bottleneck block, resulting in a 50-layer ResNet

https://keras.io/applications/



上記サイトで公開されているKerasライブラリを用いた ResNet50の実装コードをベースに、カメラ画像を取り込 むように変更。

https://arxiv.org/pdf/1512.03385.pdf

Dec 2015

image_classification_mobilenet.pyの概要



The latest news from Research at Google

MobileNets: Open-Source Models for Efficient On-Device Vision

Wednesday, June 14, 2017

Posted by Andrew G. Howard, Senior Software Engineer and Menglong Zhu, Software Engineer

(Cross-posted on the Google Open Source Blog)

Deep learning has fueled tremendous progress in the field of computer vision in recent years, with neural networks repeatedly pushing the frontier of visual recognition technology. While many of those technologies such as object, landmark, logo and text recognition are provided for internetconnected devices through the Cloud Vision API, we believe that the ever-increasing computational power of mobile devices can enable the delivery of these technologies into the hands of our users,



概要

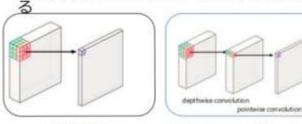
- CNNの進歩しているが、精度に比べサイズと速度 の面での進歩が少ない
- サイズを小さくする研究はあったが、速度を考慮しているものは少ない
- ロボットなどの実世界でのアプリケーションでは 速度が必要になる



- 効率的なネットワークアーキテクチャと2つのハイ パーパラメータを提案
 - サイズを小さく、処理速度を速くする

Depthwise separatable convolution

 畳み込みを空間方向の畳込み(depthwise convolution)とチャネル方向の畳込み (pointwise convolution, 1*1 convolution)に分け



通常の畳込み

Depthwise separatable convolution

http://machinethink.net/blog/googles-mobile-net-architecture-on-iphone/ LD https://www.slideshare.net/harmonylab/mobilenet-81645825